

# СПРАВОЧНИК

**High PROTEC**

PROTECTION TECHNOLOGY  
MADE SIMPLE

**MCDGV4**

ЗАЩИТА ГЕНЕРАТОРА



**ЗАЩИТА ГЕНЕРАТОРА**

Версия DM: 3.7

Русский (Перевод оригинала)

Справочник (перевод оригинала)

**SEG Electronics GmbH**

Krefelder Weg 47 • D-47906 Kempen (Germany)

Postfach 10 07 55 (P.O.Box) • D-47884 Kempen (Germany)

Телефон: +49 (0) 21 52 145 1

Интернет: [www.SEGelectronics.de](http://www.SEGelectronics.de)

Sales

Телефон: +49 (0) 21 52 145 331

Факс: +49 (0) 21 52 145 354

Эл. почта: [sales@SEGelectronics.de](mailto:sales@SEGelectronics.de)

Service

Телефон: +49 (0) 21 52 145 600

Факс: +49 (0) 21 52 145 354

Эл. почта: [support@SEGelectronics.de](mailto:support@SEGelectronics.de)

© 2022 SEG Electronics GmbH. Все права защищены.

# Содержание

<b>1</b>	<b>Сообщения о безопасности и надлежащее использование устройства MCDGV4 . . . . .</b>	<b>17</b>
1.1	Важные определения . . . . .	17
1.2	Надлежащее использование устройства и данного руководства . . . . .	18
1.3	Личная безопасность . . . . .	21
1.4	Важная информация . . . . .	22
<b>2</b>	<b>MCDGV4 — устройство дифференциальной защиты генератора . . . . .</b>	<b>23</b>
2.1	Комментарии к руководству . . . . .	25
2.1.1	Символы и определения . . . . .	29
2.1.1.1	Условные обозначения электрических схем . . . . .	30
2.1.1.2	Символы на функциональных схемах . . . . .	32
2.2	Сведения об устройстве . . . . .	35
2.2.1	Бланк заказа устройства . . . . .	37
2.2.1.1	Обзор групп сборки . . . . .	40
2.2.1.2	Коды протокола связи . . . . .	41
2.2.2	Навигация — работа устройства . . . . .	44
2.2.2.1	Элементы передней панели . . . . .	45
2.2.2.2	Обозначения программных кнопок . . . . .	47
2.3	Модули, настройки, сигналы и значения . . . . .	48
2.3.1	Настройки параметров . . . . .	52
2.3.1.1	Блокировка настроек . . . . .	57
2.3.2	Наборы адаптивных параметров . . . . .	58
2.3.3	Отображение состояния . . . . .	61
2.3.4	Структура меню . . . . .	62
2.3.5	Планирование устройства . . . . .	64
2.3.6	Параметры участка . . . . .	65
2.3.7	Параметры устройства . . . . .	66
2.3.8	Счетчики сброса, значения и записи . . . . .	67
2.4	Безопасность . . . . .	68
2.4.1	Сетевая безопасность . . . . .	69
2.4.2	Пароли . . . . .	70

2.4.3	Пароли для подключения к Smart view . . . . .	71
2.4.4	Пароли уровня доступа . . . . .	73
2.4.5	Уровни доступа . . . . .	75
2.4.6	Возврат к заводским настройкам, сброс всех паролей . . . . .	79
2.5	Подтверждения . . . . .	81
2.6	Измеряемые значения . . . . .	87
2.7	Статистика . . . . .	89
2.7.1	Настройка минимальных и максимальных значений . . . . .	89
2.7.2	Конфигурация расчета среднего значения . . . . .	89
2.7.2.1	Настройка расчета среднего значения на основе силы тока* . . . . .	89
2.7.2.2	Настройка расчета среднего значения на основе напряжения* . . . . .	90
2.7.2.3	Настройка расчета среднего значения на основе мощности* . . . . .	91
2.8	Smart view . . . . .	92
2.9	DataVisualizer . . . . .	92
<b>3</b>	<b>Оборудование . . . . .</b>	<b>94</b>
3.1	Размерные чертежи . . . . .	94
3.2	Устройство MCDGV4 — установка и подключение . . . . .	98
3.2.1	Заземление . . . . .	98
3.2.2	Обзор слотов — группы сборки . . . . .	99
3.3	Слот X1 . . . . .	100
3.3.1	DI8-X — питание и цифровые входы . . . . .	101
3.4	Слот X2 . . . . .	105
3.4.1	BO-6 X — группа сборки с 6 выходными реле . . . . .	106
3.5	Слот X3 . . . . .	108
3.6	Слот X4 . . . . .	109
3.6.1	Tl — стандартная входная плата измерения токов фазы и замыкания на землю . . . . .	110
3.6.2	Tls — плата измерения токов фазы и малых токов замыкания на землю . . . . .	113
3.6.3	Трансформаторы тока (TT) . . . . .	116
3.6.3.1	Измерение малого тока утечки на землю . . . . .	116
3.6.3.2	Примеры подключения трансформаторов тока . . . . .	117
3.6.3.3	Подключение круглых клемм . . . . .	122

3.6.3.4	Требования ТТ . . . . .	124
3.7	Слот X5 . . . . .	129
3.7.1	DI8-OR4 — группа сборки с 8 цифровыми входами и 4 выходными реле . . . . .	130
3.7.2	AN-I02-OR4 — группа сборки с 2 аналоговыми входами, 2 аналоговыми выходами и 4 выходными реле . . . . .	133
3.8	Слот X6 . . . . .	136
3.8.1	TU — измерительные входы напряжения . . . . .	138
3.8.2	TU-DI8 — группа сборки для измерения напряжения с 8 цифровыми входами . . . . .	141
3.8.3	TU-OR5 — группа сборки для измерения напряжения с 5 выходными реле . . . . .	144
3.8.4	Трансформаторы напряжения . . . . .	147
3.8.5	Determination of the Residual Voltage VX for Various Connection Types . . . . .	152
3.8.5.1	Calculation from the Three Phase-to-Ground Voltages . . . . .	152
3.8.5.2	Measurement Over the Broken Delta . . . . .	154
3.8.5.3	Measurement at the Neutral Terminal (e. g. of the Generator) . . . . .	155
3.8.6	Типовые внешние измерительные подключения . . . . .	156
3.9	Слот X100: интерфейс Ethernet . . . . .	162
3.9.1	Ethernet — RJ45 . . . . .	163
3.10	Разъем X102: защита связи . . . . .	164
3.10.1	Интерфейс для модуля УТДС . . . . .	165
3.11	Слот X103: передача данных . . . . .	166
3.11.1	Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через RS485 . . . . .	167
3.11.2	Profibus DP/Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через оптоволоконное соединение . . . . .	171
3.11.3	Profibus DP через D-SUB . . . . .	172
3.11.4	Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через разъем D-SUB . . . . .	173
3.11.5	Ethernet/TCP/IP через оптоволоконный кабель . . . . .	174
3.12	Слот X104: IRIG-B00X и контрольный контакт . . . . .	175
3.12.1	Контакт самодиагностики (KC)/контакт под напряжением и IRIG-B00X . . . . .	176
3.13	Интерфейс ПК — X120 . . . . .	177
3.14	Настройка входа, выхода и СДИ . . . . .	178
3.14.1	СДИ . . . . .	178
3.14.2	Конфигурация цифровых входов . . . . .	181
3.14.3	Настройки выходных реле . . . . .	184

3.14.4	Конфигурация аналоговых выходов . . . . .	187
3.14.5	Аналоговые входы . . . . .	191
<b>4</b>	<b>Коммуникационные протоколы . . . . .</b>	<b>194</b>
4.1	Общая настройка SCADA (связь) . . . . .	194
4.2	Настройки TCP/IP . . . . .	195
4.3	IEC 61850 . . . . .	196
4.4	DNP3 . . . . .	199
4.4.1	Пример применения: настройка реле . . . . .	202
4.4.2	Настройки зоны нечувствительности в DNP3 . . . . .	202
4.5	Настраиваемые протоколы связи . . . . .	207
4.5.1	IEC60870-5-103 . . . . .	208
4.5.2	IEC 60870-5-104 . . . . .	211
4.5.3	Modbus® . . . . .	215
4.5.4	Profibus . . . . .	220
4.5.5	Сопоставление точек данных с помощью SCADAPTER . . . . .	221
4.6	Синхронизация по времени . . . . .	223
4.6.1	SNTP . . . . .	227
4.6.2	IRIG-B00X . . . . .	229
<b>5</b>	<b>Элементы защиты . . . . .</b>	<b>231</b>
5.1	Модуль Защ: общая защита . . . . .	231
5.1.1	Общие аварийные сигналы и общие команды отключения . . . . .	233
5.1.2	Определение направления . . . . .	238
5.1.2.1	Направление межфазного короткого замыкания . . . . .	239
5.1.2.2	Направление замыкания на землю . . . . .	242
5.1.3	Блокировки . . . . .	253
5.1.3.1	Блокировка команды отключения . . . . .	255
5.1.3.2	Временное включение, выключение и блокировка функций защиты . . . . .	256
5.1.3.3	Включение, выключение и блокировка модулей защиты с функцией контроля измерительной цепи . . . . .	257
5.1.3.4	Включение, выключение и блокировка модулей фазного тока . . . . .	258
5.1.3.5	Включение, выключение и блокировка модулей защиты от тока утечки на землю . . . . .	259

5.1.3.6	Включение, выключение и блокировка модуля ограничителя нагрузки . . . . .	261
5.1.4	Широкий частотный диапазон . . . . .	262
5.2	Внутреннее соединение . . . . .	263
5.3	Id — дифференциальная защита фазового тока . . . . .	264
5.3.1	Кривая отключения . . . . .	269
5.3.1.1	Задание кривой отключения . . . . .	272
5.3.2	Компенсация фазора . . . . .	273
5.3.3	Рассогласование ТТ . . . . .	274
5.3.4	Фазовая компенсация . . . . .	275
5.3.5	Устранение нулевой последовательности . . . . .	276
5.3.6	Ограничение при переходных процессах . . . . .	277
5.3.7	Пример настройки Генератор и станочный трансформатор в зоне защиты . . . . .	280
5.3.8	Группы соединений . . . . .	282
5.3.9	Автоматические расчеты: амплитуды, векторные группы и устранение нулевой последовательности . . . . .	285
5.4	IdH — неограниченная дифференциальная токовая защита с высокой уставкой . . . . .	289
5.5	IdG — дифференциальная защита от тока замыкания на землю . . . . .	291
5.6	IdGH — ограниченная защита от замыкания на землю с высокой уставкой . . . . .	298
5.7	Z — дистанционная защита от межфазных коротких замыканий [21] . . . . .	299
5.7.1	Функция . . . . .	299
5.7.2	Расчет сопротивления сбою . . . . .	299
5.7.3	Классификация сбоев по типу и выбор неисправного контура . . . . .	300
5.7.4	Способ запуска . . . . .	300
5.7.5	Рабочая характеристика сопротивления . . . . .	301
5.7.6	Время выдержки отключения . . . . .	306
5.7.7	Сектор нагрузки модуля ограничителя нагрузки (ОН) . . . . .	306
5.7.8	Блокировка при качаниях мощности . . . . .	306
5.7.9	Контроль измерительной цепи . . . . .	307
5.7.10	Функциональные возможности . . . . .	308
5.7.11	Пример настройки . . . . .	309
5.8	OST — несинхронное отключение [78] . . . . .	317
5.8.1	Функция . . . . .	317

5.8.2	Определение места сопротивления при различных состояниях системы . . . . .	318
5.8.3	Стабильное и нестабильное качание мощности . . . . .	318
5.8.4	Характеристика Несинхронное отключение . . . . .	319
5.8.5	Логическая схема обнаружения . . . . .	320
5.8.5.1	Типичный случай стабильного качания мощности . . . . .	320
5.8.5.2	Типичный случай нестабильного качания мощности . . . . .	320
5.8.5.3	Рабочие условия . . . . .	321
5.8.5.4	Короткое замыкание во время качаний мощности . . . . .	322
5.8.6	Логическая схема работы и отключения . . . . .	323
5.8.7	Функциональные возможности . . . . .	324
5.8.8	OST — настройки . . . . .	325
5.9	PSB — Блокировка при качаниях мощности [68] . . . . .	329
5.9.1	Функция . . . . .	329
5.9.2	Определение места сопротивления при различных состояниях системы . . . . .	329
5.9.3	Характеристика PSB . . . . .	330
5.9.4	Логическая схема обнаружения . . . . .	332
5.9.4.1	Рабочие условия . . . . .	332
5.9.4.2	Короткое замыкание во время качаний мощности . . . . .	333
5.9.5	Взаимодействие с дистанционной защитой . . . . .	334
5.9.6	Функциональные возможности . . . . .	335
5.9.7	PSB — настройки . . . . .	336
5.10	АШ — Ограничитель нагрузки (сектор нагрузки) . . . . .	338
5.11	I — защита от превышения тока . . . . .	341
5.11.1	Характеристики . . . . .	344
5.11.1.1	DEFT — определенное время — максимальный ток . . . . .	346
5.11.1.2	IEC Нормально инверсная характеристика [NINV] (IEC 60255-151) . . . . .	347
5.11.1.3	IEC Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEC 60255-151) . . . . .	348
5.11.1.4	IEC Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEC 60255-151) . . . . .	349
5.11.1.5	IEC Характеристика длительной зависимости времени отключения от тока [LINV] (IEC 60255-151) . . . . .	350
5.11.1.6	Характеристика умеренной обратной зависимости времени отключения от тока [MINV] (IEEE C37.112) . . . . .	351

5.11.1.7	Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEEE C37.112) . . . . .	352
5.11.1.8	Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEEE C37.112) . . . . .	353
5.11.1.9	R Inverse [RINV] - Характеристика . . . . .	354
5.11.1.10	Пологая термическая характеристика . . . . .	355
5.11.1.11	Характеристика IT . . . . .	356
5.11.1.12	Характеристика I <sup>2</sup> T . . . . .	357
5.11.1.13	Характеристика I <sup>4</sup> T . . . . .	358
5.11.2	Функциональные возможности . . . . .	359
5.11.3	51V — защита от превышения тока с удерживающим напряжением . . . . .	361
5.11.4	I <sup>2</sup> > — перегрузка по току отрицательной последовательности [51Q] . . . . .	363
5.11.5	Защита по току с пуском по напряжению [51C] . . . . .	365
5.11.6	Ввод в эксплуатацию: Защита по току — ненаправленная [50, 51] . . . . .	365
5.11.7	Ввод в эксплуатацию: Защита по току — направленная [67] . . . . .	366
5.11.8	Ввод в эксплуатацию: защита от превышения тока, ненаправленная [ANSI 51V] . . . . .	368
5.11.9	Ввод в эксплуатацию: перегрузка по току отрицательной последовательности . . . . .	369
5.12	Бросок тока IH2 . . . . .	371
5.12.1	Ввод в эксплуатацию: Бросок тока . . . . .	372
5.13	Ток на землю — защита от максимального тока замыкания на землю [50N/G, 51N/G, 67N/G] . . . . .	373
5.13.1	Характеристики . . . . .	377
5.13.1.1	ДБП — определенное время — максимальный ток . . . . .	379
5.13.1.2	IEC Нормально инверсная характеристика [NINV] (IEC 60255-151) . . . . .	380
5.13.1.3	IEC Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEC 60255-151) . . . . .	381
5.13.1.4	IEC Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEC 60255-151) . . . . .	382
5.13.1.5	IEC Характеристика длительной зависимости времени отключения от тока [LINV] (IEC 60255-151) . . . . .	383
5.13.1.6	Характеристика умеренной обратной зависимости времени отключения от тока [MINV] (IEEE C37.112) . . . . .	384
5.13.1.7	Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEEE C37.112) . . . . .	385

5.13.1.8	Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEEE C37.112) . . . . .	386
5.13.1.9	R Inverse [RINV] - Характеристика . . . . .	387
5.13.1.10	RXIDG . . . . .	388
5.13.1.11	Пологая термическая характеристика . . . . .	389
5.13.1.12	Характеристика IT . . . . .	390
5.13.1.13	Характеристика I <sub>T</sub> . . . . .	391
5.13.1.14	Характеристика I <sub>4T</sub> . . . . .	392
5.13.2	Определение направления . . . . .	393
5.13.3	Максимальный ток на землю — функции . . . . .	394
5.13.4	Ввод в эксплуатацию: Защита по току замыкания на землю — ненаправленная [50N/G, 51N/G] . . . . .	395
5.13.5	Ввод в эксплуатацию: Защита по току замыкания на землю — направленная [50N/G, 51N/G, 67N/G] . . . . .	395
5.14	I <sub>2&gt;</sub> и %I <sub>2/I1&gt;</sub> — несбалансированная нагрузка [46] . . . . .	396
5.14.1	Ввод в эксплуатацию: Модуль защиты от несимметрии токов . . . . .	399
5.15	I <sub>2&gt;G</sub> — защита от несимметрии генератора [46G] . . . . .	402
5.15.1	Ввод в эксплуатацию: Модуль защиты от несимметрии генератора . . . . .	405
5.16	LoE — защита от потери возбуждения [40] . . . . .	408
5.17	ТепМод — Тепловая модель [49] . . . . .	414
5.17.1	Ввод в эксплуатацию: Тепловая модель . . . . .	415
5.18	V/f> — В/Гц [24] . . . . .	417
5.18.1	Характеристика/форма кривой: INV A . . . . .	417
5.18.2	Характеристика/форма кривой: INV B . . . . .	418
5.18.3	Характеристика/форма кривой: INV C . . . . .	419
5.19	InEn — самопроизвольное включение [50/27] . . . . .	420
5.20	УЗВВ — модуль ускорения защит при включении выключателя . . . . .	422
5.20.1	Ввод в эксплуатацию: Ускорение при неисправности включения . . . . .	424
5.21	МБПТ — модуль блокировки пусковых токов . . . . .	426
5.21.1	Ввод в эксплуатацию модуля блокировки от пусковых токов . . . . .	428
5.22	V — защита по напряжению [27,59] . . . . .	431
5.22.1	Ввод в эксплуатацию: Защита от повышенного напряжения [59] . . . . .	436
5.22.2	Ввод в эксплуатацию: Защита от понижения напряжения [27] . . . . .	437
5.23	VG, VX — контроль напряжения [27A, 59A] . . . . .	438

5.23.1	Ввод в эксплуатацию: Защита от остаточного напряжения — измеренное значение [59N] . . . . .	440
5.23.2	Ввод в эксплуатацию: Защита от остаточного напряжения — расчетное значение [59N] . . . . .	441
5.24	Абсолютная защита статора от замыкания на землю [27TN/59N, 59TN/59N] . . . . .	442
5.24.1	ANSI 27TN/59N — обнаружение абсолютно всех замыканий статора на землю . . . . .	444
5.24.2	ANSI 59TN/59N — обнаружение абсолютно всех замыканий статора на землю . . . . .	445
5.25	$f$ — частота [81O/U, 78, 81R] . . . . .	447
5.25.1	Режимы работы « $f<$ », « $f>$ » . . . . .	449
5.25.2	Режим работы « $df/dt$ » . . . . .	451
5.25.3	Режимы работы « $f<$ и $df/dt$ », « $f>$ и $df/dt$ » . . . . .	454
5.25.4	Режимы работы « $f<$ и DF/DT», « $f>$ и DF/DT» . . . . .	456
5.25.5	Режим работы «дельта фи» — [ANSI 78V] . . . . .	459
5.25.6	Ввод в эксплуатацию: повышенная частота [ $f>$ ] . . . . .	464
5.25.7	Ввод в эксплуатацию: пониженная частота [ $f<$ ] . . . . .	464
5.25.8	Ввод в эксплуатацию: $df/dt$ — скорость изменения частоты (ROCOF) . . . . .	465
5.25.9	Ввод в эксплуатацию: $f<$ и $-df/dt$ — пониженная частота и ROCOF . . . . .	465
5.25.10	Ввод в эксплуатацию: $f>$ и $df/dt$ — повышенная частота и ROCOF . . . . .	466
5.25.11	Ввод в эксплуатацию: $f<$ и DF/DT — пониженная частота и DF/DT . . . . .	466
5.25.12	Ввод в эксплуатацию: $f>$ и DF/DT — повышенная частота и DF/DT . . . . .	467
5.25.13	Ввод в эксплуатацию: дельта фи — выброс вектора напряжения . . . . .	467
5.26	V 012 — несимметрия напряжений [47] . . . . .	469
5.26.1	Ввод в эксплуатацию: Защита по напряжению обратной последовательности . . . . .	470
5.27	Синх — проверка синхронизации [25] . . . . .	472
5.28	Q->&U< — Реактивная мощность/защита от пониженного напряжения . . . . .	478
5.29	Модуль повторного включения . . . . .	483
5.30	РПН — работа при пониженном напряжении [27(t)] . . . . .	489
5.31	Зависимое выключение (удаленное) . . . . .	495
5.31.1	Ввод в эксплуатацию: Зависимое выключение . . . . .	496
5.32	PQS — мощность [32, 37] . . . . .	498
5.32.1	Настройка уставок . . . . .	500

5.32.2	Примеры ввода в эксплуатацию модуля защиты мощности . . . . .	501
5.33	КМ — коэффициент мощности [55] . . . . .	510
5.33.1	Ввод в эксплуатацию: Коэффициент мощности [55] . . . . .	511
5.34	ВншЗаш — внешняя защита . . . . .	513
5.34.1	Ввод в эксплуатацию: Внешняя защита . . . . .	513
5.35	НаблВнешТемп — контроль наружной температуры . . . . .	515
5.35.1	Ввод в эксплуатацию: Контроль наружной температуры . . . . .	515
5.36	Модуль защиты ВнешТемпМасл — внешняя температурная защита масла . . . . .	517
5.36.1	Ввод в эксплуатацию: Внешняя защита . . . . .	517
5.37	Модуль защиты от скачков давления — защита от скачков давления . . . . .	518
5.37.1	Ввод в эксплуатацию: Защита от скачков давления . . . . .	518
5.38	Защитный модуль ТДС [26/38/49] . . . . .	520
5.39	Интерфейс модуля УТДС II . . . . .	525
5.40	AnaP — защита аналогового входа . . . . .	529
5.41	Контроль . . . . .	530
5.41.1	CBF — отказ силового выключателя [50BF*/62BF] . . . . .	530
5.41.1.1	Принцип работы и основные области применения . . . . .	530
5.41.1.2	Функциональные возможности . . . . .	534
5.41.1.3	Пример использования: Схема контроля 50BF . . . . .	534
5.41.2	KЦО — контроль цепи отключения [74TC] . . . . .	536
5.41.2.1	Ввод в эксплуатацию: Контроль цепи отключения [74TC] . . . . .	537
5.41.3	KТТ — контроль трансформатора тока [60L] . . . . .	539
5.41.3.1	Ввод в эксплуатацию: Контроль отказов трансформатора тока . . . . .	540
5.41.4	ППот — Падение потенциала [60] . . . . .	542
5.41.4.1	Падение потенциала — оценка измеренных значений . . . . .	542
5.41.4.2	Падение потенциала — неисправность предохранителя . . . . .	543
5.41.4.3	Ввод в эксплуатацию: Падение потенциала . . . . .	545
5.41.4.4	Ввод в эксплуатацию: Падение потенциала (НП с помощью ЦВХ) . . . . .	546
5.41.5	Контроль последовательности фаз . . . . .	547
<b>6</b>	<b>Диспетчер систем управления /коммутационных устройств . . . . .</b>	<b>548</b>
6.1	Управление коммутационным устройством . . . . .	549
6.1.1	Настройки, выполняемые на защитном устройстве . . . . .	552

6.1.2	Переключатель . . . . .	554
6.1.3	Скрытый переключатель . . . . .	555
6.1.4	Выключатель . . . . .	556
6.1.5	Выключатель 1 . . . . .	557
6.1.6	Размыкатель (изолятор) . . . . .	558
6.1.7	Сочетание размыкателя с заземляющим переключателем . . . . .	559
6.1.8	Заземляющий переключатель . . . . .	560
6.1.9	Переключатель нагрузки с плавким предохранителем . . . . .	561
6.1.10	Переключатель нагрузки с плавким предохранителем — размыкатель . . . . .	562
6.1.11	Размыкатель с плавким предохранителем (изолятор) . . . . .	563
6.1.12	Переключатель нагрузки . . . . .	564
6.1.13	Переключатель нагрузки — размыкатель . . . . .	565
6.1.14	Трехпозиционный переключатель . . . . .	566
6.1.15	Съемный выключатель . . . . .	568
6.1.16	Съемный переключатель нагрузки с плавким предохранителем . . . . .	570
6.2	Конфигурация коммутационных устройств . . . . .	571
6.3	Износ коммутационного устройства . . . . .	583
6.4	Контроль, пример: переключение выключателя . . . . .	586
<b>7</b>	<b>Системные аварийные сигналы . . . . .</b>	<b>589</b>
7.1	Управление нагрузкой . . . . .	589
7.2	Мин. и макс. значения . . . . .	592
7.3	Защита ОГИ . . . . .	592
<b>8</b>	<b>Регистраторы . . . . .</b>	<b>594</b>
8.1	Аварийный осциллограф . . . . .	595
8.2	Регистратор неисправностей . . . . .	600
8.3	Регистратор событий . . . . .	605
8.4	Регистратор выполнения . . . . .	606
<b>9</b>	<b>Программируемая логика . . . . .</b>	<b>607</b>
<b>10</b>	<b>Самодиагностика . . . . .</b>	<b>613</b>
10.1	Запуск (перезагрузка) устройства . . . . .	616
10.2	Сообщения о самодиагностике . . . . .	618

10.3	Системный журнал . . . . .	619
10.4	Устройство выведено из эксплуатации («Устройство остановлено») . . . . .	621
<b>11</b>	<b>Ввод в эксплуатацию . . . . .</b>	<b>622</b>
11.1	Ввод в эксплуатацию/проверка защиты . . . . .	623
11.2	Вывод из эксплуатации — отключение реле . . . . .	624
11.3	Поддержка обслуживания и ввода в эксплуатацию . . . . .	625
11.3.1	Общие положения . . . . .	625
11.3.2	Последовательность фаз . . . . .	625
11.3.3	Принудительная настройка выходных контактов реле . . . . .	625
11.3.4	Отключение выходных контактов реле . . . . .	626
11.3.5	Принудительная установка ТДС* . . . . .	627
11.3.6	Принудительная установка аналоговых выходов* . . . . .	628
11.3.7	Принудительная установка аналоговых входов* . . . . .	629
11.3.8	Устройство моделирования сбоев (генератор последовательностей)* . . . . .	630
<b>12</b>	<b>Сервисное и гарантийное обслуживание . . . . .</b>	<b>634</b>
<b>13</b>	<b>Technical Data, Specifications, Tolerances . . . . .</b>	<b>636</b>
13.1	Технические данные . . . . .	636
13.2	Setting Ranges . . . . .	649
13.3	Спецификации/погрешности . . . . .	650
13.3.1	Технические характеристики часов реального времени . . . . .	650
13.3.2	Технические характеристики собираемых значений измерений . . . . .	652
13.3.3	Точность защитных элементов . . . . .	655
13.3.3.1	Защита от максимального фазового тока . . . . .	655
13.3.3.2	Защита от максимального тока замыкания на землю . . . . .	657
13.3.3.3	Определение направления . . . . .	659
13.3.3.4	Фазовая дифференциальная защита . . . . .	660
13.3.3.5	Дифференциальная защита от замыкания на землю . . . . .	661
13.3.3.6	Тепловая защита . . . . .	662
13.3.3.7	Защита по току . . . . .	663
13.3.3.8	Защита по напряжению . . . . .	665
13.3.3.9	Защита частоты . . . . .	670

13.3.3.10	Защита по мощности . . . . .	672
13.3.3.11	Защита по сопротивлению . . . . .	675
13.3.3.12	Прочие функции защиты и контроля . . . . .	678
<b>14</b>	<b>Приложение . . . . .</b>	<b>681</b>
14.1	Стандарты . . . . .	681
14.1.1	Утверждения . . . . .	681
14.1.2	Конструкторские стандарты . . . . .	682
14.1.3	Электрические испытания . . . . .	683
14.1.4	Климатические испытания . . . . .	686
14.1.5	Механические испытания . . . . .	688
14.2	Функциональная совместимость по IEC 60870-103 . . . . .	690
14.2.1	Физический уровень . . . . .	690
14.2.2	Канальный уровень . . . . .	690
14.2.3	Прикладной уровень . . . . .	690
14.2.3.1	Общий адрес ASDU . . . . .	690
14.2.3.2	Выбор стандартных информационных номеров в направлении мониторинга . . . . .	691
14.2.3.3	Выбор стандартных информационных номеров в направлении контроля . . . . .	692
14.2.3.4	Прочее . . . . .	693
14.3	Функциональная совместимость по IEC 60870-5-104 . . . . .	694
14.3.1	Система или устройство . . . . .	694
14.3.2	Конфигурация сети . . . . .	694
14.3.3	Физический уровень . . . . .	695
14.3.4	Канальный уровень . . . . .	695
14.3.5	Прикладной уровень . . . . .	696
14.3.6	Основные функции приложения . . . . .	703
14.4	Аббревиатуры и сокращения . . . . .	709
14.5	Перечень кодов ANSI . . . . .	716
14.6	История редакций . . . . .	720
14.6.1	Версия: 3.0 . . . . .	721
14.6.2	Версия: 3.0.b . . . . .	725
14.6.3	Версия: 3.1 . . . . .	726

14.6.4	Версия: 3.4 .....	727
14.6.5	Версия: 3.6 .....	731
14.6.6	Версия: 3.6.b .....	735
14.6.7	Версия: 3.7 .....	736
<b>15</b>	<b>Указатель .....</b>	<b>739</b>

# 1 Сообщения о безопасности и надлежащее использование устройства MCDGV4

## 1.1 Важные определения

Сообщения приведенных ниже типов предназначены для обеспечения безопасной для жизни и здоровья персонала эксплуатации устройства, а также обеспечения нормальной работы устройства в течение всего срока службы.

### ОПАСНОСТЬ!



ОПАСНОСТЬ! — указывает опасную ситуацию, которая может немедленно привести к тяжким телесным повреждениям или летальному исходу, если ее не предотвратить.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! — указывает на опасную ситуацию, которая может привести к тяжким телесным повреждениям или летальному исходу, если ее не предотвратить.

### ОСТОРОЖНО!



ОСТОРОЖНО! — указывает на возможную опасную ситуацию, которая может привести к повреждениям легкой или средней тяжести, если ее не предотвратить.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



ПРИМЕЧАНИЕ! — описание ситуаций, не представляющих опасности для жизни и здоровья.



Данный символ обозначает полезные указания и рекомендации, а также содержит информацию для эффективной и бесперебойной работы.

## 1.2 Надлежащее использование устройства и данного руководства

### ОСТОРОЖНО!



Не вводите в эксплуатацию устройство MCDGV4, пока не будет выполнена его настройка и приемка.

Прочтайте данное руководство по эксплуатации.

Для настройки требуемых функций защиты прочтайте соответствующие главы в [«5 Элементы защиты»](#).

В этом контексте важно руководствоваться общими положениями [«5.1 Модуль Защ: общая защита»](#).

Процедура приемки описана в [«11 Ввод в эксплуатацию»](#) и соответствующих разделах глав, которые относятся к требуемым функциям защиты.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



СЛЕДУЙТЕ НАСТОЯЩИМ ИНСТРУКЦИЯМ

Перед началом установки, эксплуатации или технического обслуживания оборудования тщательно ознакомьтесь с настоящим руководством и всей прочей необходимой документацией, относящейся к конкретным операциям. Выполняйте все указания и предупреждения по технике безопасности, действующие на предприятии. Невыполнение этих инструкций может привести к телесным повреждениям и/или к имущественному ущербу.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



### ЦЕЛЕВОЕ ПРИМЕНЕНИЕ

Несанкционированное внесение изменений в оборудование или в методику его применения, выходящее за установленные механические, электрические и прочие эксплуатационные ограничения, может повлечь за собой травмы и/или материальный ущерб, в том числе привести к повреждению самого оборудования. Любые подобные изменения: (1) являются «неправильным применением» и/или «небрежностью» в соответствии с терминологией, принятой в гарантийных документах; соответственно, предприятие-изготовитель не обеспечивает гарантийным обслуживанием все вытекающие повреждения, (2) отменяет действие сертификатов и разрешительных документов на данное оборудование.

Программируемые устройства, описанные в настоящем руководстве, предназначены для защиты и управления силовым оборудованием и рабочими устройствами с питанием от источников напряжения с фиксированной частотой, например, фиксированной частотой 50 или 60 Гц. Они не предназначены для использования с приводами с переменной частотой. Эти устройства предназначены для установки в низковольтных отсеках панелей распределительных щитов среднего уровня напряжения или в панелях с децентрализованной защитой. Программирование и настройка параметров должны соответствовать требованиям концепции системы защиты (оборудования, защита которого осуществляется с помощью данных устройств). Необходимо запрограммировать устройство и настроить его параметры так, чтобы оно надлежащим образом распознавало рабочие условия (сбои) и управляло ими (например, путем выключения прерывателя). Правильное использование требует резервной защиты дополнительным защитным устройством. Перед началом работы и после внесения изменений в программу (изменения значений параметров), необходимо провести испытания и задокументировать результаты, подтверждающие соответствие новой программы и новых значений параметров концепции системы защиты.

Ниже перечислены типовые области применения модельного ряда устройств данного типа:

- Защита ввода
- Защита электросети
- Защита оборудования
- Защита трансформатора
- Защита генератора

Данные устройства не предназначены для иных целей. Это также относится к использованию частично укомплектованного оборудования. Предприятие-изготовитель не несет ответственности за ущерб, вызванный нецелевым применением оборудования. Всю ответственность в этом случае несет пользователь. В целях обеспечения надлежащего применения устройства: Следует соблюдать технические условия и допуски, установленные SEG.

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Ensure that the actual overcurrent settings comply with the technical and thermal limits of the device, the CTs and the application!

The MCDGV4 allows for overcurrent settings that are out of the permitted range of current values. The MCDGV4 even allows for deactivating all overcurrent protection.

In both cases there is a risk that an input current beyond the permitted limits occurs without any protection module of the MCDGV4 reacting to this.

The dependencies of the input load are quite complex, depending on the current value and the time (and to some extent the ambient temperature). Therefore an automatic supervision of the settings by the MCDGV4 would not be feasible with acceptable efforts.

Check the technical data ([«13.1 Технические данные»](#)) for the permitted current input limits. When defining the protection settings, note that both current threshold and (delay) time must be set in consideration of the technical input limits.

Ignoring the permitted limits will damage the MCDGV4, making it non-functional, and this can possibly result in serious damages of your equipment and even serious injury.

## 1.3 Личная безопасность

### ОПАСНОСТЬ!



Игнорирование следующих сообщений о безопасности может привести к серьезным травмам или летальному исходу.

### ОПАСНОСТЬ!



Устанавливать, эксплуатировать данное устройство и работать на нем имеют право только квалифицированные электрики.

Все действующие национальные стандарты должны быть соблюдены.

### ОПАСНОСТЬ!



Даже если вспомогательное напряжение отключено, на соединительных приспособлениях может сохраняться опасное напряжение.

После открытия корпуса устройства могут быть доступны некоторые детали под высоким напряжением. Прикасаться к ним опасно для жизни.

Устройство необходимо тщательно заземлить. См. раздел ➔ «3.2.1 Заземление».

## 1.4 Важная информация

### ПРИМЕЧАНИЕ!



В соответствии с требованиями заказчика устройства укомплектованы модульно (по кодам заказа).

### ОСТОРОЖНО!



Все электронные компоненты в той или иной степени чувствительны к электростатическому разряду. Для защиты этих компонентов от повреждений необходимо принять специальные меры по снижению или исключению вероятности электростатического разряда. При работе с устройством или вблизи него соблюдайте следующие указания:

1. Перед началом технического обслуживания устройства снимите статическое электричество с тела, прикоснувшись к заземленному металлическому объекту (трубе, аппаратурному шкафу раме и т. п.).
2. Избегайте накопления статического электричества на теле — не применяйте спецодежду из синтетических материалов. Используйте хлопковую или хлопчатобумажную спецодежду, поскольку она не задерживает электростатические заряды так, как синтетическая.
3. Храните пластмассу, винил, пенопласт и прочие материалы (например, посуду из пенополистирола, бутылки, корзины для бумаг, упаковки из-под сигарет, целлофановую обертку, книги в виниловых обложках и т. п.) вдали от оборудования и рабочей зоны.
4. Не извлекайте печатные платы из корпуса устройства без крайней необходимости.

Если печатные платы необходимо извлечь, соблюдайте следующие правила:

- Убедитесь в безопасности изолирования от источника питания. Все соединители должны быть отсоединенны.
- Прикасаться можно только к краям ППМ.
- Не прикасайтесь руками к электрическим проводникам, клеммам или другим проводящим устройствам печатной платы.
- При замене ППМ новая ППМ должна находиться в пластиковом неэлектризующемся защитном пакете, пока вы не будете готовы ее установить. Сразу после демонтажа старой ППМ со шкафа управления необходимо поместить ее в неэлектризующийся защитный пакет.

## 2 MCDGV4 — устройство дифференциальной защиты генератора

Реле дифференциальной защиты генератора MCDGV4 представляет собой высокоточную защиту для генераторов средней и большой мощности. В зону действия защиты может быть включен повышающий трансформатор, тем самым обеспечивается защита блока генератор-трансформатор. Кроме трехфазной дифференциальной защиты генератора и продольной дифференциальной защиты от замыканий на землю устройство обеспечивает и другие защитные функции для обеспечения комплексной защиты генератора. Набор защитных функций включает в себя защиту от токов короткого замыкания, от замыканий на землю, защиту по напряжению, частоте и мощности. Кроме того, устройство обеспечивает направленную защиту от пониженного напряжения реактивной мощности с функцией повторного включения и регулируемое резервное питание при сбое (FRT) с обнаружением АПВ.

Интуитивно понятная концепция работы с устройством с проверкой корректности вводимых параметров и расширенными функциями ввода в эксплуатацию, такими как например, встроенное средство моделирования отказов, обеспечивает безопасность и экономию времени в процессе технического обслуживания и ввода в эксплуатацию. Программное обеспечение для настройки параметров и оценки *Smart view* можно использовать одинаковым образом со всем семейством устройств.

## Обзор функций

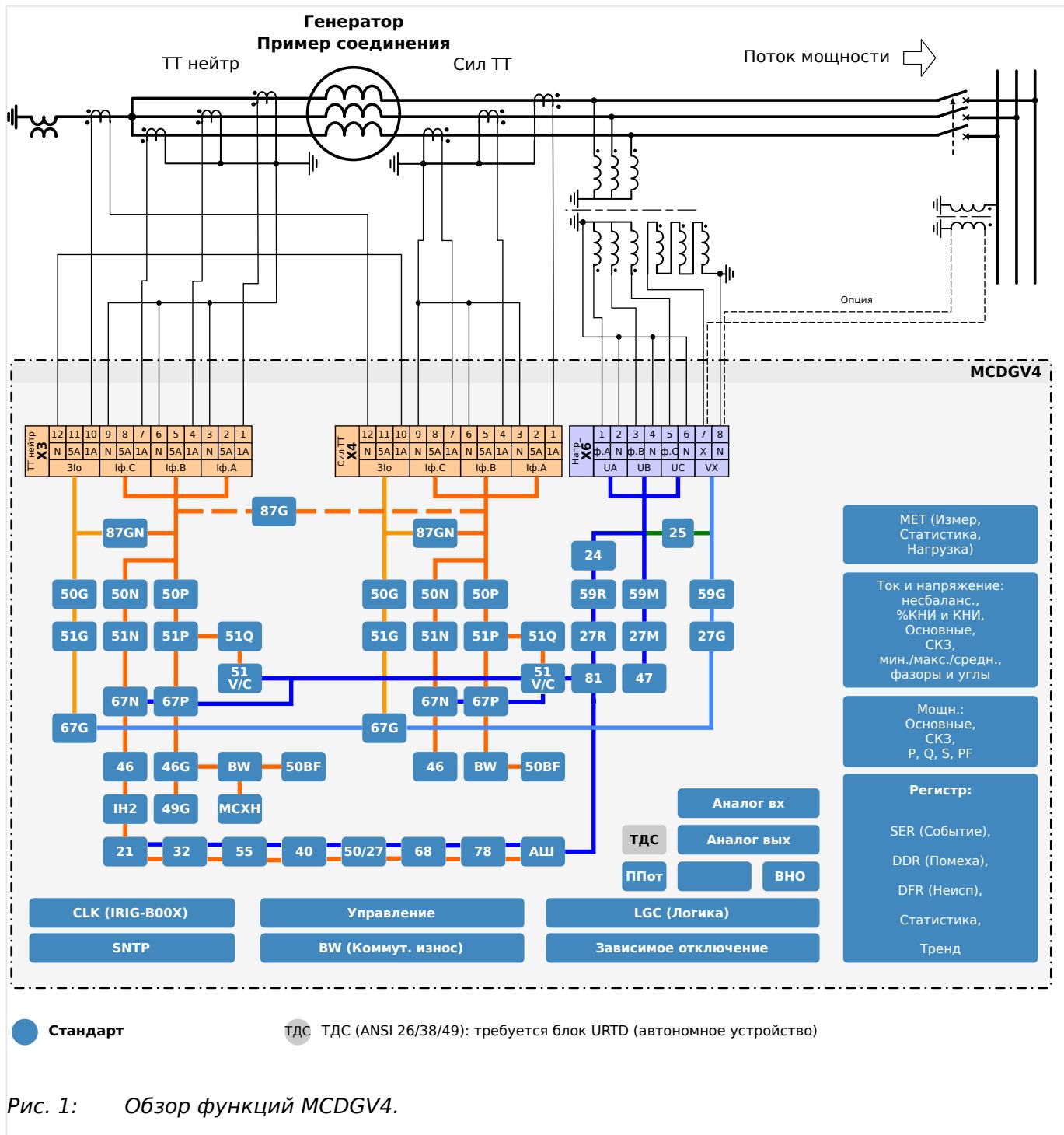


Рис. 1: Обзор функций MCDGV4.

## 2.1 Комментарии к руководству

В настоящем руководстве описываются общие принципы планирования работы, настройки параметров, ввода в эксплуатацию и технического обслуживания устройств HighPROTEC.

Настоящее руководство предназначено в качестве рабочей документации для:

- инженеров РЗА;
- инженеров по проведению пусконаладочных работ;
- специалистов по установке, проверке и техническому обслуживанию защитной и контрольной аппаратуры;
- Прочего персонала, работающего с электрооборудованием и персонала электростанций.

В руководстве также приводятся определения всех функций, соответствующих коду типа устройства. Авторский коллектив рекомендует игнорировать информацию с описанием каких-либо функций, параметров или входов/выходов, которые не относятся к работе конкретного устройства.

Все подробные описания и ссылки приводятся по состоянию на текущий момент и основаны на нашем опыте и проведенных исследованиях.

Настоящее руководство описывает полнофункциональные модификации устройств (опция).

Вся техническая информация и данные, включенные в настоящее руководство, являлись верными на момент подготовки руководства к публикации. Мы сохраняем за собой право на внесение технических изменений в рамках постоянного развития и совершенствования оборудования без внесения изменений в текст настоящего руководства, а также предварительного уведомления. Претензии к содержанию информации и описаниям, включенным в настоящее руководство, не принимаются.

Текстовая информация, иллюстрации и формулы могут не соответствовать конкретному устройству,енному в комплект поставки. Иллюстрации и графические изображения приведены без соблюдения масштаба. Мы не несем ответственности за ущерб или сбои в работе, вызванные ошибками операторов или невыполнением указаний, содержащихся в настоящем руководстве.

Категорически запрещается полное или частичное воспроизведение настоящего руководства, а также передача третьим лицам без письменного разрешения компании SEG.

Настоящее руководство входит в комплект поставки при покупке устройства. В случае передачи (продажи) устройства третьим лицам или организациям, настоящее руководство также подлежит обязательной передаче.

Работы по ремонту устройства должны выполняться только квалифицированным техническим персоналом, ознакомленным с местными правилами техники безопасности и имеющим надлежащий опыт работы с электронными защитными устройствами и силовым оборудованием (требуется подтверждение квалификации).

### **Информация об обязательствах и гарантийных условиях**

Компания SEG не несет ответственности за ущерб, вызванный самостоятельной модернизацией или изменением устройства, или процедуры планирования работы

устройства (на этапе проектирования), настройку параметров или изменения регулировок персоналом пользователя.

Гарантийные обязательства аннулируются при вскрытии корпуса устройства лицами, не являющимися техническим персоналом компании *SEG*.

Условия ответственности и гарантии, изложенные в Основных условиях, принятых компанией *SEG*, не дополняются вышеуказанными разъяснениями.

### **Структура данного руководства**

- Безопасность прежде всего! Ознакомьтесь с основными сообщениями по безопасности, которые используются в настоящем руководстве: ↗ «1 Сообщения о безопасности и надлежащее использование устройства MCDGV4». Кроме того, здесь приводится общая информация о комплектности (↗ «2.2 Сведения об устройстве»), данном руководстве, а также условные обозначения и символы, в ней использующиеся (↗ «2.1.1 Символы и определения»).
- Общий обзор доступных для устройства MCDGV4 функций защиты приводится в виде функциональной схемы: ↗ «Обзор функций». Обратите внимание, что наличие некоторых функций зависит от типа заказанного устройства. Список вариантов см. в разделе ↗ «2.2.1 Бланк заказа устройства».
- В устройствах MCDGV4 применяется особая модульная концепция настроек, измеряемых значений и сигналов. Несмотря на то что данная концепция модулей и параметров проста и ясна, настоятельно рекомендуется, особенно начинающим, с ней ознакомиться: ↗ «2.3 Модули, настройки, сигналы и значения»
- ПО *Smart view* — это рабочая программа, которую можно установить на ПК с ОС Windows. Компьютер можно подключить к устройству MCDGV4 и использовать для настройки и получения с устройства MCDGV4 данных (измеряемых и статистических значений, записей о сбоях и т. д.). Краткое вступление приводится здесь: ↗ «2.8 Smart view». При этом с подробным описанием можно ознакомиться в отдельном документе — полном руководстве пользователя *Smart view*.
- Описание оборудования (например, схемы размеров и подключений) можно найти здесь: ↗ «3 Оборудование»
- Возможно, необходимо будет задать некоторые настройки безопасности, так как устройство MCDGV4 поставляется без ограничений доступа и простейшим стандартным паролем, защиты не обеспечивающим. Даже при наличии абсолютной уверенности, что особых ограничений доступа не понадобится, настоятельно рекомендуется изучить главу «Безопасность»: ↗ «2.4 Безопасность»
- Ряд настроек относится к самому устройству MCDGV4: ↗ «2.3.7 Параметры устройства»
- Устройство MCDGV4 предлагает множество измеряемых значений и ведет статистику еще нескольких значений: в разделах ↗ «2.6 Измеряемые значения» и ↗ «2.7 Статистика» приводится описание соответствующих концепций и настроек.
- Протоколы связи, доступные для связи устройства MCDGV4 подстанцией описываются в разделе ↗ «4 Коммуникационные протоколы».
- Устройство MCDGV4 позволяет управлять 6 коммутационными устройствами. Обычно как минимум один из них используют для управления выключателями,

отключаемыми функциями защиты при сбоях. «6 Диспетчер систем управления /коммутационных устройств» описывают различные функции управления.

- Множество функций защиты описывается в подразделах главы «Функции защиты»: «5 Элементы защиты». Следует иметь в виду, что существует один «основной» защитный модуль, управляющий всеми функциями защиты: «5.1 Модуль Защ: общая защита». Более того, важно знать не только, как активируется защитный модуль, но и как его заблокировать: «5.1.3 Блокировки»
- Устройство MCDGV4 регистрирует различные события (возмущения, обнаруженные сбои и т. д.), поэтому необходимо знать, как получить доступ к таким записям: «8 Регистраторы»
- Устройство MCDGV4 предлагает использовать программируемые логические уравнения для программирования входов, выходов, блокировок функций защиты и создания собственных логических функций в реле: «9 Программируемая логика»
- Кроме функций защиты устройство MCDGV4 имеет и различные функции контроля. Основное их отличие от функций защиты в том, что функции контроля не выдают сигналов отключения, а в особых обстоятельствах генерируют аварийные сигналы. Такой аварийный сигнал можно использовать для блокировки функций защиты или назначить одному из СДИ или входов: «5.41 Контроль»
- Особенности ввода устройства MCDGV4 в эксплуатацию: «11 Ввод в эксплуатацию». Обратите внимание, что описание ввода в эксплуатацию конкретных функций защиты приводится в подразделах глав, посвященных соответствующим функциям защиты.
- Технические условия, допуски и применимые стандарты: «13.1 Технические данные»
- В последней главе настоящего документа приводится предметный указатель. Он имеет одну особенность: В исходном поле «» в нем перечисляются номерные сигналы «генерируемые» логическими схемами (см. раздел «2.1.1 Символы и определения»).

### **Связанные документы**

- Справочное руководство к устройству MCDGV4 (MCDGV4-3.7-RU-REF): Здесь указываются все настройки, сигналы и значения, доступные в устройстве MCDGV4, а также соответствующие пути меню к ним, значения по умолчанию и диапазоны значений.
- Руководство по быстрому запуску устройства HighPROTEC (HPT-3.7-RU-QSG): подробное описание структуры меню, функциональных возможностей кнопок и типичных действий.
- Руководство по отладке устройств HighPROTEC (HPT-3.7-RU-TSG): описание всех внутренних сообщений (об ошибке или с предупреждением), которые могут поступить от устройства MCDGV4. (См. также «10.2 Сообщения о самодиагностике»).

Кроме того, к этому документу следует обращаться, если после фазы загрузки ( «Этап загрузки») СДИ «Система ОК» («работает») не горит зеленым.

- Схемы проводки (HPT-3.7-EN-WDG) — [только на английском языке]: в этом документе для каждого доступного варианта устройства (заказ по коду типа)

имеется соответствующая схема, на которой устройство MCDGV4 показано сзади со всеми установленными аппаратными модулями и подключениями проводов.

- Руководство к ПО Smart view (SMARTV-x.xx-RU-MAN): техническое руководство к рабочему программному обеспечению *Smart view*.
- Руководство к ПО DataVisualizer (DATVIS-x.xx-RU-MAN): техническое руководство к программному обеспечению *DataVisualizer*. Это приложение предназначено для анализа записей об аварийных оповещениях и событиях.
- Руководство к редактору страниц (PAGEED-x.xx-RU-MAN): техническое руководство к программному обеспечению *редактора страниц*. Это приложение предназначено для создания индивидуальных однолинейных схем/страниц управления.
- Руководство к ПО SCADAPTER (SCADAP-x.xx-RU-MAN): техническое руководство к программному обеспечению *SCADAPTER*. Это приложение предназначено для создания индивидуальных сопоставлений точек данных для протоколов SCADA.
- Справочные документы SCADA
  - MCDGV4-3.7-RU-Профиль устройства DNP3 — Профиль DNP3 — [только на английском языке]
  - MCDGV4-3.7-RU-Точки данных Modbus — Список точек данных Modbus
  - MCDGV4-3.7-RU-Точки данных Datapoints — Список точек данных Profibus
  - MCDGV4-3.7-RU-IEC61850-Mics — Свидетельство соответствия реализации модели IEC 61850 (MICS) — [только на английском языке]
  - MCDGV4-3.7-RU-IEC61850-Pics — Свидетельство соответствия реализации протокола IEC 61850 (PICS) — [только на английском языке]
  - MCDGV4-3.7-RU-IEC61850-Pixit — Дополнительные сведения о реализации протокола для испытаний IEC 61850 (PIXIT) — [только на английском языке]
  - MCDGV4-3.7-RU-IEC61850-Tics — Свидетельство соответствия реализации технических проблем IEC 61850 (TICS) — [только на английском языке]

## 2.1.1 Символы и определения

### **Схема подключения, напечатанная на корпусе**

На корпусе устройства MCDGV4 закреплена схема подключения (проводки). На этой схеме показаны все разъемы данного конкретного варианта устройства.

Таблицу символов, которые могут отображаться на этой схеме, можно найти здесь:  
[«2.1.1.1 Условные обозначения электрических схем»](#)

### **Опорная система стрелок нагрузки**

- Обычно используется «Опорная система стрелок нагрузки» — для нагрузок (потребляемой энергии) или «Опорная система генератора» — для генераторов (генерируемой энергии).
- Все устройства защиты HighPROTEC (кроме устройств защиты генератора) используют только элемент **«Опорная система стрелок нагрузки»**. Устройства защиты генератора работают на основе элемента **«Опорная система генератора»**.
- Это относится к направлениям и фазовым углам. Фазовый угол определяется как угол между фазором тока и фазором напряжения.
- Стрелки тока и напряжения должны считаться положительными в направлении стрелки.

### **Типографские обозначения**

- «Параметры обозначаются двойными правыми и левыми стрелками и выделяются курсивом.»
- «СИГНАЛЫ обозначаются двойными правыми и левыми стрелками и выделяются малыми прописными буквами.»
- [Пути обозначаются скобками.]
- Названия программных продуктов и устройств выделяются курсивом.
- Названия модулей и экземпляров (элементов) выделяются курсивом и подчеркиванием.
- «Кнопки, режимы и записи меню обозначаются правыми и левыми стрелками.»
- ①②③ Опор изображ

### **Нумерованные сигналы на функциональных схемах**

Сигналы, обозначенные цифрой в кружке, нужны для указания взаимосвязей между разными схемами. То есть, найдя такую цифру в кружке где-то слева на одной схеме, можно будет уточнить на другой схеме, где именно генерируется данный конкретный сигнал.

При этом все цифры в кружке, отображающиеся на той или иной схеме справа (например, как выходной сигнал), перечислены в главе «Указатель».

### 2.1.1.1 Условные обозначения электрических схем

Здесь приведены условные обозначения различных типов устройств, например защиты трансформатора, двигателя, генератора и т. п. Поэтому на конкретной электрической схеме для устройства могут присутствовать не все обозначения.

FE	Подключение к рабочему заземлению (см. раздел <a href="#">«3.2.1 Заземление»</a> )
Питание	Подключение к вспомогательному источнику питания
Iф.А	Вход фазного тока L1 (в некоторых странах обозначается как «IA»)
Iф.В	Вход фазного тока L2 (в некоторых странах обозначается как «IB»)
Iф.С	Вход фазного тока L3 (в некоторых странах обозначается как «IC»)
3Io	Вход тока утечки на землю
Iф.А W1 ... Iф.С W1	Вход фазного тока L1...L3, сторона обмотки 1
Iф.А W2 ... Iф.С W2	Вход фазного тока L1...L3, сторона обмотки 2
3Io W1, 3Io W2	Вход тока утечки на землю, сторона обмотки 1/2
UA	Напряжение между фазой L1 и нейтралью (в некоторых странах обозначается как «UA»)
UB	Напряжение между фазой L2 и нейтралью (в некоторых странах обозначается как «UB»)
UC	Напряжение между фазой L3 и нейтралью (в некоторых странах обозначается как «UC»)
UAB	Линейное напряжение U12 (в некоторых странах обозначается как «UAB»)
UBC	Линейное напряжение U23 (в некоторых странах обозначается как «UBC»)
UCA	Линейное напряжение U31 (в некоторых странах обозначается как «UCA»)
VX	Четвертый измерительный вход для измерения остаточного напряжения или проверки синхронизации
ЦВых	Релейные выходы
HET / NC	Контактный выход, нормально разомкнутый /замкнутый
ЦВх	Цифровой вход
СОМ	Общее подключение цифровых входов
Выход+, Аналог вых	Аналоговый выход + (0/4...20 мА или 0...10 В)
Вход-, Аналог вх	Аналоговый вход (0/4...20 мА или 0...10 В)
н_з_	Не подключено

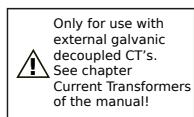
НЕ                    Не использовать  
ИСПОЛЬЗОВАТЬ

КС                    Контакт самодиагностики

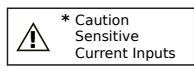
GND                  Заземление

Экран ВЧ           Экран соединительного кабеля

Опт\_кабель        Оптоволоконное соединение

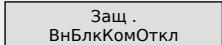
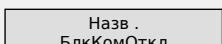
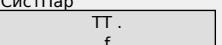


Только для использования с внешними ТТ с гальванической развязкой. См. главу «Трансформаторы тока» руководства.  
(См. ➔ «3.6.1 TIs — стандартная входная плата измерения токов фазы и замыкания на землю».)



Предупреждение! Чувствительные входы измерения малых токов.  
(См. ➔ «3.6.2 TIs — плата измерения токов фазы и малых токов замыкания на землю».)

### 2.1.1.2 Символы на функциональных схемах

  	<p><b>Значения настроек</b></p> <p>В верхней рамке на схеме слева приведен обычный символ значения настройки, использующийся на функциональных схемах. Название настройки указывается по названиям модуля и параметра, разделенным точкой «.».</p> <p>Второй пример. Из-за высокого уровня модульности защитных устройств HighPROTEC логика, описываемая в функциональных схемах, часто применяется в нескольких модулях. В таких случаях приводится только символическое название модуля, например, «Назв». В начале схемы значение «Назв» указывается в виде списка модулей, к которым применима данная схема.</p> <p>В редких случаях необходимо также указать путь меню (или как минимум элемент меню верхнего уровня), поскольку указать конкретную настройку только по имени модуля и параметра было бы затруднительно. В третьем примере настройка «дельта фи - режим» обозначена как параметр участка (то есть искать ее следует в ветви меню [СистПар]).</p> <p>Дополнительное примечание. На всех схемах, приведенных в этом документе, имеется обозначение, выполненное мелким шрифтом. В данном случае это «HPT_Y05». Так обозначается название схемы, то есть это ее уникальный идентификатор. Естественно, он не является ни названием параметра, ни каким-либо иным элементом описываемой логики. На всех функциональных схемах имеется идентификатор, включающий в себя символы «_Y».</p>
	<p><b>Входные и выходные сигналы</b></p> <p>Сверху показан двоичный (выходной) сигнал.</p> <p>Ниже пунктирной линией обозначено измеренное значение (то есть аналоговый сигнал).</p> <p>Нижняя строка, слева: нумерованный входной сигнал; справа: нумерованный выходной сигнал. С технической точки зрения они ничем не отличаются от «обычных» (ненумерованных) сигналов.</p>

Однако эти сигналы отображаются на нескольких разных схемах, и нумерация помогает идентифицировать и находить их на страницах технического руководства.

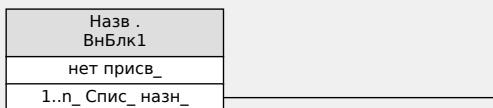
При этом все цифры в кружке, отображающиеся на той или иной схеме справа (например, как выходной сигнал), перечислены в главе «Указатель», что позволяет уточнить, где именно «генерируется» тот или иной конкретный сигнал.



НРТ\_700

Если в качестве значения настройки параметра «Назв . Выбор UX» задано «измерено», то выход 1 активен, а выход 2 неактивен.

Если в качестве значения настройки параметра «Назв . Выбор UX» задано «рассчитано», то выход 1 неактивен, а выход 2 активен.

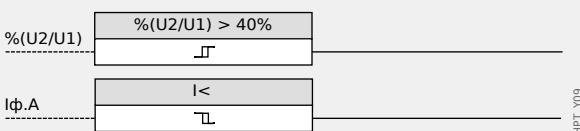


НРТ\_700

Значение настройки параметра «Назв . ВнБлк1» является не одним из элементов простого неизменного списка настроек, а другим параметром (как правило, двоичным выходным сигналом), назначаемым из списка параметров.

Это значит, что настраиваемый параметр принимает значение назначенного параметра. К примеру, в случае двоичного выходного сигнала это означает, что параметр «Назв . ВнБлк1» активен, пока активен назначенный выходной сигнал.

Если сигналов не назначено, то выход постоянно неактивен (и активным будет только поле «нет присв\_», которое в этом примере не подключено).



НРТ\_700

Два типа устройств сравнения («триггеры Шмитта»)

Верхняя строка. Если значение аналогового входного сигнала (здесь: коэффициент по напряжению  $\frac{U2}{U1}$ ) превышает указанное пороговое значение (здесь: 0,4) то выход становится активным (принимает логическое значение «1»).

Нижняя строка. Функция этого типа противоположная: если значение аналогового сигнала Iф.А **ниже** порогового значения (здесь: значение настройки параметра «I<»), то выход становится активным.

## 2.1.1.2 Символы на функциональных схемах

<p style="text-align: center;">НРТ_УДА</p>	<p>Ступень с таймером. Если вход станет активным, то выход станет активным по истечении времени <math>t_{\text{вкл}}</math> (устанавливается значение «<i>t-Выд вкл</i>», задержка включения).</p> <p>Если вход снова станет неактивным, то выходной сигнал станет неактивным по истечении времени, заданного вторым значением (задержка выключения <math>t_{\text{выкл}}</math>, устанавливается значение «<i>t-Выд выкл</i>»).</p>																				
<p style="text-align: center;">НРТ_УХ0</p>	<p>Время удержания. Это импульс, запускающийся по входному сигналу (в данном случае длительность импульса настраивается с помощью параметра).</p>																				
<p style="text-align: center;">НРТ_УХ1</p>	<p>Обычный набор логических операторов: И, ИЛИ, исключающее ИЛИ (XOR) (слева направо). Второй входной сигнал оператора XOR аннулируется.</p>																				
<table border="1" style="margin-left: auto; margin-right: auto;"> <thead> <tr> <th>a</th> <th>b</th> <th>c</th> <th>d</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>0</td> <td>0</td> <td colspan="2">Не изменяется</td> </tr> <tr> <td>0</td> <td>1</td> <td>0</td> <td>1</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>0</td> <td>1</td> <td>0</td> </tr> <tr> <td>1</td> <td>1</td> <td>0</td> <td>1</td> </tr> </tbody> </table> <p style="text-align: center;">НРТ_УХ2</p>	a	b	c	d	0	0	Не изменяется		0	1	0	1	1	0	1	0	1	1	0	1	<p>RS-триггер со сброшенным приоритетом.</p>
a	b	c	d																		
0	0	Не изменяется																			
0	1	0	1																		
1	0	1	0																		
1	1	0	1																		
<p style="text-align: center;">НРТ_УХ3</p>	<p>Счетчик с запуском по фронту.</p>																				
<p style="text-align: center;">НРТ_УХ4</p>	<p>Полосовой фильтр (слева: IH1, справа: IH2).</p>																				

## 2.2 Сведения об устройстве

### Комплект поставки



Содержимое комплекта поставки:

(1)	Транспортная упаковка
(2)	Защитное устройство
(3)	Крепежные гайки
(4)	Тестовый отчет

Проверьте комплектность поставки при получении оборудования (в соответствии с транспортной накладной).

Убедитесь, что заводская табличка, соединительная схема, код типа и описание устройства соответствуют заказу.

В случае возникновения затруднений обратитесь в отдел обслуживания (адрес находится на задней странице обложки).

### Область загрузки

Всю техническую документацию (руководство пользователя, справочное руководство и т. д.) и файлы настройки для приложений Windows (Smart view, DataVisualizer, Редактор страниц, SCADAptter) можно загрузить (бесплатно) непосредственно с сайта <https://docs.SEGelectronics.de/mcdgv4-2>.

Кроме того, этот веб-адрес указан на корпусе самого устройства в виде QR-кода.

### DVD-диск продукта

Отдельно можно заказать DVD-диск продукта со всей технической документацией (руководство пользователя, справочное руководство и т. д.) и файлами настройки для приложений Windows (Smart view, DataVisualizer, Редактор страниц, SCADAptter). Так пользователи, не имеющие подключения к Интернету, могут получить все файлы, которые необходимы или могут пригодиться при вводе устройства в эксплуатацию.

## **Хранение**

Запрещается хранить устройство вне помещения. Устройство следует хранить в сухом, хорошо проветриваемом помещении (см. «Технические данные», [«13.1 Технические данные»](#)).

## **Батарея**

Батарея предназначается для резервного питания часов реального времени при обесточивании устройства защиты.

Поскольку она не используется при нормальной работе устройства MCDGV4, ожидается, что при нормальных условиях эксплуатации ее замена не потребуется в течение всего срока службы устройства MCDGV4. Если же замена батареи все-таки потребуется, то необходимо будет отправить устройство MCDGV4 производителю для сервисного обслуживания.

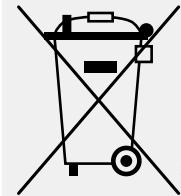
## **Удаление батареи по истечении срока службы устройства MCDGV4**

Следует выпаять батарею или «перекусить» контакты.

Дополнительные сведения содержатся в паспорте безопасности продукта, предоставленном производителем батареи (Panasonic, тип батареи: BR2032 — <https://industrial.panasonic.com/>). См. также раздел [«Утилизация»](#) ниже.

## **Утилизация**

Данное защитное устройство содержит батарею и потому отмечено символом, утвержденным директивой ЕС 2006/66/ЕС.



Батареи могут нанести вред окружающей среде. Поврежденные или непригодные для использования батареи следует утилизировать в специально предназначенных для этого контейнерах.

Обычно утилизация электрических устройств и батарей регламентируется требованиями и нормами, действующими в стране пользователя.

## 2.2.1 Бланк заказа устройства

<b>Защита генератора</b>						-2	#	#	#	#	#	#
<b>MCDGV4</b>						-2	#	#	#	#	#	#
<b>Корпус</b>	<b>Дисплей</b>	<b>Цифровые входы</b>	<b>Релейные выходы</b>	<b>Аналоговые входы / выходы</b>	<b>Интерф. для внешн. блок ТДС</b>							
B2	ЖК-дисплей, 128 x 128 пикселей	16	11	0/0	✓		A					
B2	ЖК-дисплей, 128 x 128 пикселей	8	11	2/2	✓		B					
B2	ЖК-дисплей, 128 x 128 пикселей	24	11	0/0	✓		C					
B2	ЖК-дисплей, 128 x 128 пикселей	16	16	0/0	✓		D					
<b>Версия оборудования 2</b>												
Фазный ток 1 A/5 A, ток утечки на землю 1 A/5 A										0		
Фазный ток 5 A/1 A, чувствительный ток утечки на землю 5 A/1 A										1		
<b>Корпус и крепление</b>												
Корпус для монтажа на дверце										A		
Корпус для установки в 19-дюймовую стойку										B		
<b>Протокол связи (*)</b>												
Без протокола										A		
Modbus RTU, IEC60870-5-103, DNP3.0 RTU   RS485/разъемы										B		
Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC60870-5-104   Ethernet 100 Мбит/с/RJ45										C		
Profibus-DP   оптоволоконное соединение/разъем ST										D		
Profibus-DP   RS485 D-SUB										E		
Modbus RTU, IEC60870-5-103, DNP3.0 RTU   оптоволоконное соединение/разъем ST										F		
Modbus RTU, IEC60870-5-103, DNP3.0 RTU   RS485/D-SUB										G		

### Защита генератора

MCDGV4	-2	#	#	#	#	#	#
IEC61850, Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC60870-5-104   Ethernet 100 Мбит/с/RJ45							B
IEC60870-5-103, Modbus RTU, DNP3.0 RTU   RS485 /разъемы							I
Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC60870-5-104   Ethernet 100 Мбит/с/RJ45							
IEC61850, Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC60870-5-104   оптический разъем Ethernet 100 Мбит/с/дуплексный разъем LC							K
Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC60870-5-104   оптический разъем Ethernet 100 Мбит/с/дуплексный разъем LC							L
IEC60870-5-103, Modbus RTU, DNP3.0 RTU   RS485 /разъемы							T
IEC61850, Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC60870-5-104   Ethernet 100 Мбит/с/RJ45							

### Опция для агрессивной среды

Нет	A
Конформное покрытие	B

### Доступные языковые настройки меню

Английский (США)/немецкий/испанский/русский/польский/португальский (Бразилия)/французский/румынский

### Прочие функции

Функции управления не более чем 6 коммутационными устройствами, до 80 логических уравнений.

Интерфейс IRIG-B для синхронизации времени.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



(\*) Для каждого варианта соединения можно использовать только один протокол связи.

В (отдельном) документе «**Схемы проводки устройства MCDGV4**» представлен комплект аппаратных модулей для каждого из доступных кодов типа.

Функция **Раздел «Коды протокола связи»** представляет собой обзор (в виде таблицы) всех вариантов связи с перекрестными ссылками на все описательные главы данного руководства пользователя.

Программное обеспечение для параметризации и анализа **Smart view** включено в комплект устройств HighPROTEC.

*Smart view* можно подключить к устройству MCDGV4 через интерфейс USB на передней панели или через интерфейс Ethernet (RJ45, при наличии).

### 2.2.1.1 Обзор групп сборки

Основным вариантам соответствуют следующие группы сборки:

Код типа	слот X1	слот X2	слот X3	слот X4	слот X5	слот X6
MCDGV4-2A...	ЦВх-8 X1	OR6	TI / TIs	TI	—	TU
MCDGV4-2B...	ЦВх-8 X1	OR6			AnIO2-OR4	TU
MCDGV4-2C...	ЦВх-8 X1	OR6			DI8-OR4	TU-DI8
MCDGV4-2D...	ЦВх-8 X1	OR6			DI8-OR4	TU-OR5

слот X3:

- MCDGV4-2x0...: TI
- MCDGV4-2x1...: TIs

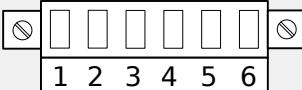
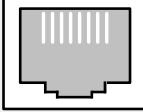
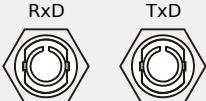
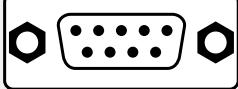
слот X6:

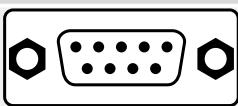
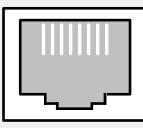
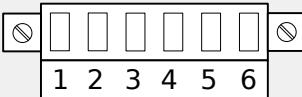
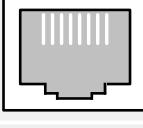
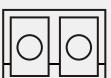
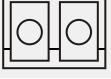
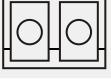
- Плата трансформатора напряжения с дополнительными выходными реле («TU-OR5») и плата трансформатора напряжения с дополнительными цифровыми входами («TU-DI8») обеспечивают напряжение в диапазоне от 0 до 300 В.
- Плата трансформатора напряжения «TU» обеспечивает напряжение в диапазоне от 0 до 800 В.

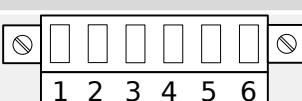
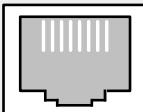
(Подробную информацию см. в технических данных:  «13.1 Технические данные».)

### 2.2.1.2 Коды протокола связи

В следующей таблице перечислены буквы «Параметров связи» из кода заказа (см. [«2.2.1 Бланк заказа устройства»](#)), а также соответствующие интерфейсы и протоколы связи, которые доступны с данным вариантом заказа.

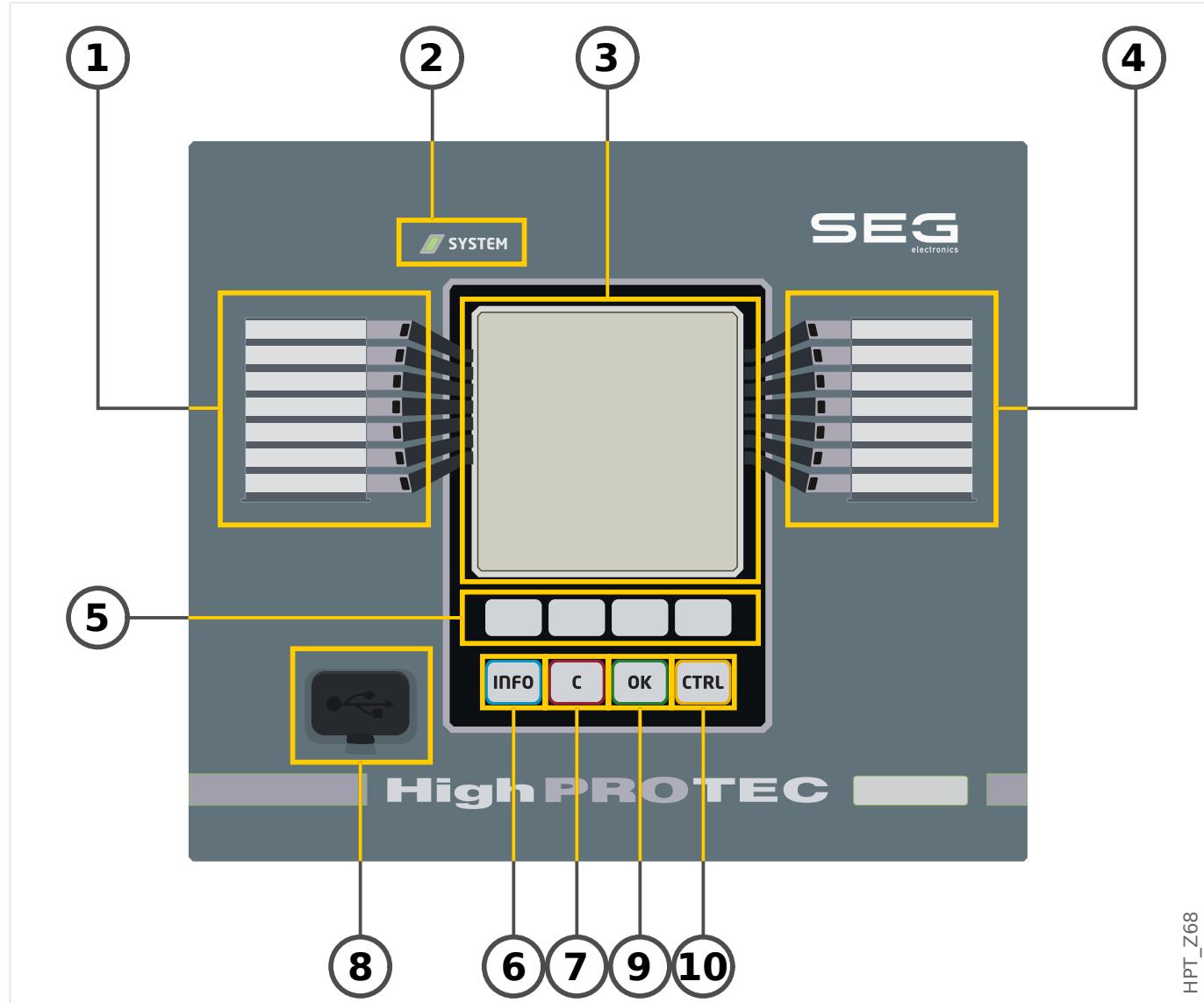
#	Интерфейс	Доступные протоколы связи
A	—	Без протокола
B	RS485 / разъемы  ↳ <a href="#">«3.11.1 Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через RS485»</a>  	Modbus RTU, IEC 60870-5-103, DNP3.0 RTU  ↳ <a href="#">«4.5.3 Modbus®»</a> ↳ <a href="#">«4.5.1 IEC60870-5-103»</a> ↳ <a href="#">«4.4 DNP3»</a>
C	Ethernet 100 Мбит/с / RJ45  ↳ <a href="#">«3.9.1 Ethernet — RJ45»</a>  	Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC 60870-5-104  ↳ <a href="#">«4.5.3 Modbus®»</a> ↳ <a href="#">«4.4 DNP3»</a> ↳ <a href="#">«4.5.2 IEC 60870-5-104»</a>
D	оптоволоконное соединение / разъем ST  ↳ <a href="#">«3.11.2 Profibus DP/Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через оптоволоконное соединение»</a>  	Profibus-DP  ↳ <a href="#">«4.5.4 Profibus»</a>
E	RS485 / D-SUB  ↳ <a href="#">«3.11.3 Profibus DP через D-SUB»</a>  	Profibus-DP  ↳ <a href="#">«4.5.4 Profibus»</a>
F	оптоволоконное соединение / разъем ST  ↳ <a href="#">«3.11.2 Profibus DP/Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через оптоволоконное соединение»</a>  	Modbus RTU, IEC 60870-5-103, DNP3.0 RTU  ↳ <a href="#">«4.5.3 Modbus®»</a> ↳ <a href="#">«4.5.1 IEC60870-5-103»</a> ↳ <a href="#">«4.4 DNP3»</a>
G	RS485 / D-SUB  ↳ <a href="#">«3.11.4 Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через разъем D-SUB»</a>	Modbus RTU, IEC 60870-5-103, DNP3.0 RTU  ↳ <a href="#">«4.5.3 Modbus®»</a> ↳ <a href="#">«4.5.1 IEC60870-5-103»</a>

#	<b>Интерфейс</b>	<b>Доступные протоколы связи</b>
		 «4.4 DNP3»
<b>B</b>	<i>Ethernet 100 Мбит/с / RJ45</i>   «3.9.1 Ethernet — RJ45»	IEC 61850, Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC 60870-5-104  «4.3 IEC 61850»  «4.5.3 Modbus®»  «4.4 DNP3»  «4.5.2 IEC 60870-5-104»
<b>I</b>	<i>RS485 / разъемы</i>   «3.11.1 Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через RS485»  <i>Ethernet 100 Мбит/с / RJ45</i>   «3.9.1 Ethernet — RJ45»	IEC 60870-5-103, Modbus RTU, DNP3.0 RTU Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC 60870-5-104  «4.5.1 IEC60870-5-103»  «4.5.3 Modbus®»  «4.4 DNP3»  «4.5.2 IEC 60870-5-104»
<b>K</b>	<i>Оптический разъем Ethernet 100 Мбит/с/дуплексный разъем LC</i>   «3.11.5 Ethernet/TCP/IP через оптоволоконный кабель»	IEC 61850, Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC 60870-5-104  «4.3 IEC 61850»  «4.5.3 Modbus®»  «4.4 DNP3»  «4.5.2 IEC 60870-5-104»
<b>L</b>	<i>Оптический разъем Ethernet 100 Мбит/с/дуплексный разъем LC</i>   «3.11.5 Ethernet/TCP/IP через оптоволоконный кабель»	Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC 60870-5-104  «4.5.3 Modbus®»  «4.4 DNP3»  «4.5.2 IEC 60870-5-104»
<b>T</b>	<i>RS485 / разъемы</i>   «3.11.1 Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через RS485»	IEC 60870-5-103, Modbus RTU, DNP3.0 RTU IEC 61850, Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP, IEC 60870-5-104

#	Интерфейс	Доступные протоколы связи
	 <p>Ethernet 100 Мбит/с / RJ45</p> <p>↳ «3.9.1 Ethernet — RJ45»</p> 	<p>↳ «4.5.1 IEC60870-5-103»</p> <p>↳ «4.5.3 Modbus®»</p> <p>↳ «4.4 DNP3»</p> <p>↳ «4.5.2 IEC 60870-5-104»</p> <p>↳ «4.3 IEC 61850»</p>

## 2.2.2 Навигация — работа устройства

Следующая информация относится к защитным устройствам с корпусом «В2» и большим дисплеем, в частности, MCDGV4:



### 2.2.2.1 Элементы передней панели

#### (1) Программируемые СДИ

Сообщения информируют пользователя о рабочем состоянии устройства, системных данных и прочих параметрах устройства. Они также выводят информацию о неполадках в работе устройства и о других состояниях устройства и оборудования.

Светодиодным индикаторам можно назначать различные сигналы из «списка назначений» (описание доступных сигналов можно найти в справочном руководстве).

#### (2) СДИ «Система ОК» («работает»)

СДИ «Система ОК» («работает») горит зеленым, если после фазы загрузки ( «Этап загрузки») функции защиты устройства MCDGV4 работают. В любом ином случае следует обратиться к руководству по отладке.

#### (3) Дисплей

На дисплее можно проверить рабочие данные и изменить параметры.

#### (4) Программируемые СДИ группы В (справа)

Сообщения информируют пользователя о рабочем состоянии устройства, системных данных и прочих параметрах устройства. Они также выводят информацию о неполадках в работе устройства и о других состояниях устройства и оборудования.

Светодиодным индикаторам можно назначать различные сигналы из «списка назначений» (описание доступных сигналов можно найти в справочном руководстве).

#### (5) Программные кнопки

Функции «ПРОГРАММНЫХ КНОПОК» зависят от контекста. В нижней строке дисплея отображаются текущие функции в виде символов. См. «2.2.2.2 Обозначения программных кнопок»

#### (6) Кнопка «INFO» (сигналы/сообщения)

Отображается текущее назначение СДИ. Эта кнопка прямого вызова может быть нажата в любое время.

Чтобы выйти из меню СДИ или подменю, нажмите программную кнопку «◀» (влево) один или два раза.

Дополнительные сведения: «3.14.1 СДИ»

#### (7) Кнопка «C»

Отмена изменений параметров и подтверждение сигналов (в том числе проверка СДИ). Во время холодного перезапуска — сброс пароля и/или параметров.

Дополнительные сведения об отмене изменений во время обычной настройки: «2.3.1 Настройки параметров»

Дополнительные сведения о подтверждении сигналов: «2.5 Подтверждения»

В частности, о подтверждении вручную и проверке СДИ: [Л» «Подтверждение вручную \(нажатием кнопки С на панели управления\)»](#)

Сброс диалога во время холодного перезапуска: [Л» «2.4.6 Возврат к заводским настройкам, сброс всех паролей»](#)

**(8) Интерфейс USB (соединение с ПО Smart view)**

Через этот интерфейс USB можно выполнить соединение с ПО *Smart view*, установленным на ПК.

**(9) Кнопка «OK»**

При нажатии кнопки ОК временно сохраняются изменения параметров. При повторном нажатии кнопки «OK» эти изменения будут сохранены на постоянной основе.

**(10) Кнопка «CTRL»**

Прямой доступ к странице управления, см. раздел [Л» «Однолинейная схема»](#).

### 2.2.2.2 Обозначения программных кнопок

Для обозначения функций программных кнопок используются следующие символы.

Клавиша	Смыслоное содержание
	С помощью программной кнопки «вверх» можно выполнять прокрутку вверх. С помощью прокрутки вверх можно перейти к предыдущему пункту меню или параметру.
	С помощью программной кнопки «вниз» можно выполнять прокрутку вниз. С помощью прокрутки вниз можно перейти к следующему пункту меню или параметру.
	С помощью программной кнопки «влево» можно вернуться на один шаг назад. Можно выйти из подменю. Можно вернуться к предыдущей странице дерева меню.
	С помощью программной кнопки «вправо» можно открыть выбранное подменю.
	С помощью программной кнопки «Начало списка» можно сразу перейти в начало списка.
	С помощью программной кнопки «Конец списка» можно сразу перейти в конец списка.
	С помощью программной кнопки «+» увеличивается выбранная цифра (непрерывное нажатие: быстрый повтор).
	С помощью программной кнопки «-» уменьшается выбранная цифра (непрерывное нажатие: быстрый повтор).
	С помощью программной кнопки «влево» выбирается цифра, находящаяся слева от выбранной.
	С помощью программной кнопки «вправо» выбирается цифра, находящаяся справа от выбранной.
	С помощью кнопки с символом гаечного ключа можно изменить выбранный параметр (то есть перейти в режим настройки параметра).
	С помощью кнопки с символом ключа можно будет получить запрос на ввод пароля, после чего изменить выбранный параметр.
	С помощью программной кнопки «удалить» удаляются выбранные данные.
	Программной кнопкой «Быстро вперед» осуществляется быстрая прокрутка вперед.
	Программной кнопкой «Быстро назад» осуществляется быстрая прокрутка назад.

## 2.3 Модули, настройки, сигналы и значения

MCDGV4 — это цифровое защитное устройство, во внутренней памяти которого хранятся различные данные. Некоторые эти данные могут изменяться пользователем, чтобы адаптировать различные функции устройства к соответствующим целям применения. Другие данные задаются самим устройством в процессе работы и поэтому доступны пользователю только для чтения.

Все настройки, операции планирования устройства и проверки состояния сигналов во время работы могут выполняться следующим образом:

- Напрямую на устройстве
- В программном обеспечении *Smart view*

### **Модули**

Микропрограммное обеспечение устройства MCDGV4 можно представить себе в виде нескольких отдельных независимых функциональных блоков. Во всей нашей технической документации речь идет о «модулях» (или иногда — «функциях»). Например, свой модуль есть у каждой защитной функции. Для устройств HighPROTEC они являются основным понятием: Например, функция подсчета статистических данных является модулем (называется «Статистика»), модулем является каждый протокол связи, а также общие функции управления выключателями (называются «Управление»). Имеется даже модуль общей защиты (называется «Защ»), который взаимодействует со всеми другими защитными модулями.



Важно знать, что каждый параметр, сигнал и значение всегда являются частью четко одного модуля (даже если ради большей простоты имя модуля не отображается на панели).

Модули могут взаимодействовать друг с другом — либо потому, что являются встроенным компонентом микропрограммного обеспечения, либо потому, что пользователь назначил определенному сигналу модуля тот или иной параметр (становится входом модуля). Примером встроенного взаимодействия является случай, когда сигнал отключения любого защитного модуля инициирует сигнал отключения общего модуля «Защ». И наоборот — если сигнал отключения «Защ» блокируется, будут заблокированы все защитные функции.

Некоторые модули существуют в виде нескольких (идентичных) экземпляров, которые могут активироваться и настраиваться независимо друг от друга. Их можно использовать, когда требуется несколько этапов защиты. Однако у MCDGV4 имеется одно фундаментальное отличие: функции всех экземпляров (определенного модуля) всегда идентичны (за исключением отличий, возникающих в результате разных значений настроек).

Применяется следующее соглашение об именовании: если существует несколько экземпляров модуля «Модуль», то имена этих экземпляров будут следующими — «Модуль[1]», «Модуль[2]», ... (то есть, схема «Модуль[x]»).

### **Типы настроек, сигналов и значений**

Настройки (также называются параметрами)

- Параметры — это данные, которые могут изменяться пользователем для адаптации к конкретным сценариям использования.

*Smart view* Пользователи могут сохранять все настройки в какой-либо файл. Это должен быть файл с именем следующего формата: \*.ErPara. Такой файл можно загрузить в любое другое время, а значения настроек, хранящиеся в файле, можно перенести на любое другое защитное устройство MCDGV4. (Подробнее см. в руководстве *Smart view*.)

(Примечание. Имеется ряд исключительных случаев, когда настройки всегда хранятся в памяти устройства и не могут быть сохранены в файл \*.ErPara. Это ситуации, в которых нежелательно напрямую передавать значение настройки между устройствами. примером могут служить настройки TCP/IP.)

Существует несколько типов параметров, которые определяются типом соответствующих данных. Пользователю знать детали необязательно, однако следует знать, что существуют числовые параметры (например, пороги максимального тока) и параметры, подразумевающие выбор одного и доступных значений в списке. Это могут быть либо фиксированные значения (например, протокол связи), либо сигналы (чтобы во время работы устройства заданное значение параметра соответствовало состоянию назначенного сигнала). О назначении сигналов рассказывалось выше — «вход модуля».

- Некоторые свойства параметров зависят от значений других параметров. Например, параметры планирования устройства (в меню [Планир\_ устр\_]) не только активируют или деактивируют защитные функции, но и контролируют видимость соответствующих параметров.

Некоторые параметры зависят от других параметров не только из-за видимости, но и из-за значений по умолчанию и/или доступных диапазонов значений. (Например, диапазон значений некоторых параметров защиты зависит от коэффициента ТТ.)

- Имеются также параметры, существующие в одном экземпляре, которые называются «глобальными параметрами».

Обычно они находятся в меню [Глоб\_ пар\_ защ\_].

- Параметры группы уставок можно найти в ветвях меню [Набор 1] ... [Набор 4]. Это параметры защиты, включающие по четыре значения. То есть, пользователь может задать четыре значения, каждое из которых будет членом определенного «набора параметров» (с Набор 1 по Набор 4). В один момент времени активен только один из четырех наборов параметров, поэтому активно будет только значение из соответствующего набора. (Это всегда зависит от функции защиты: при переключении между наборами параметров затрагиваются одновременно все функции защиты.)
- Наборы адаптивных параметров позволяют динамически изменять отдельные параметры: определяемые значения настроек зависят от значения «Ист\_Ложь» определенного булева сигнала. Можно определить до четырех булевых сигналов для переключения значений. Это означает, что вместе с базовым значением, такой адаптивный параметр может иметь до пяти альтернативных значений (в каждом наборе параметров, то есть, общая сумма составит до 20 значений). Какое из значений будет активно использоваться в определенный момент времени, зависит от рабочего значения (до четырех) соответствующих булевых параметров.

В отличие от параметров группы уставок, наборы адаптивных параметров имеют «локальный» характер, то есть, они действуют только на ту функцию защиты, для которой они были активированы.

Однако следует заметить, что не все функции защиты поддерживают наборы адаптивных параметров.

Пользователи, которые не знакомы с понятием «наборы адаптивных параметров», могут узнать об этих параметрах подробнее в соответствующей главе. См. раздел  «2.3.2 Наборы адаптивных параметров».

### Прямые команды

- **Прямые команды**, как и параметры настроек, являются частью дерева меню, но только выполняются немедленно. Поэтому прямые команды **НЕ** являются частью файла параметров \*.HtpPara.

Типичным примером прямых команд являются команды сброса счетчиков.

На панели (и в окне списка программы Smart view) прямые команды отмечены значком кнопки «», поэтому узнать их легко.

### Сигналы

- *Сигналы* — это рабочие состояния, то есть, они определяются результатом работы функций защиты или состоянием цифрового входа.  
*Сигналы* являются частью дерева меню. Их можно найти в меню [Работа / Отображение состояния].
- Некоторые *сигналы* отражают состояние установленной системы или оборудования (например, индикаторы положения выключателя).
- Некоторые *сигналы* представляют собой результат анализа состояния электросети и оборудования (например, нормальная работа системы, обнаружена неполадка в работе трансформатора и т. п.).
- Некоторые *сигналы* представляют собой результаты действий, которые производятся с устройством (например, команда отключения) и зависят от настройки параметров.
- Многие сигналы можно назначать определенным параметрам. Это означает, что функционирование таких параметров зависит от рабочего состояния сигнала. Например, у каждой функции защиты имеется несколько параметров блокировки. (См. также  «5.1.3 Блокировки»). Если для параметра блокировки назначен сигнал, то соответствующая функция защиты блокируется, если назначенный сигнал переходит в рабочее состояние «Ист\_».
- Таким же образом сигналы могут назначаться индикаторам устройства MCDGV4, при этом индикатор загорится, как только назначенный сигнал перейдет в состояние «Ист\_». (См. также  «3.14.1 СДИ»).

### Состояния входов (для входа модуля)

- Состояния входов — это специальные сигналы, которые являются частью дерева меню. Для каждого параметра, для которого может быть назначен сигнал, имеется соответствующее состояние входа. Во время работы состояние входа отражает текущее состояние назначенного сигнала. Это позволяет проследить взаимосвязи в работе любой функции защиты.

Применяется следующее соглашение об именовании: Если параметр, для которого может быть назначен сигнал, имеет имя «Имя», то соответствующее состояние входа будет иметь имя «Имя-Вх».

### Счетчики, значения

- *Значения* — это более или менее изменяемые данные, которые во время работы постоянно хранятся в обновленном состоянии.

- Самый распространенный (и самый важный) тип значений — это набор *измеренных значений* (например, значения тока и/или напряжения, измеренные в ТТ/ТН, а также значения частоты). Термин *измеренные значения* будет также использоваться в отношении значений, полученных на основе измеренных значений путем вычислений. Например, значение мощности, полученное на основе значений тока и напряжения). Конечно, набор доступных *измеренных значений* зависит от возможностей определенного защитного устройства.

Более подробно об измеренных значениях см. в разделе [«2.6 Измеряемые значения»](#).

- *Статистическое значение* — это специальный тип рассчитанных измеренных значений. Оно может быть максимальным, минимальным или средним и помогает анализировать изменения измеренного значения в течение некоторого времени. Для большинства статистических значений существуют прямые команды, которые можно использовать для сброса статистических значений.

Более подробно о статистических значениях см. в разделе [«2.7 Статистика»](#).

- Еще один важный тип значений — это *счетчики*. В то время как *измеренные значения* — это обычно числа с плавающей запятой (и соответствующей единицей измерения), счетчики представляют собой целое число. Для большинства счетчиков имеются соответствующие прямые команды, с помощью которых можно сбросить значение счетчика до 0.

## 2.3.1 Настройки параметров

### Установка параметров в ИЧМ

Каждый параметр принадлежит к определенной области доступа. Редактирование и изменение параметров требует достаточного высокого разрешения доступа. (подробное описание областей доступа см. в разделе [«2.4.4 Пароли уровня доступа»](#)).

Пользователь может получить необходимые разрешения доступа к разблокированным областям доступа до изменения параметров или контекстно-зависимо. В следующих разделах описываются оба варианта.

#### **Вариант 1: Прямое разрешение на доступ в область**

Откройте меню [Пар\_ устр\_ / Безопасность / Уровень доступа].

Выберите нужный уровень доступа с помощью перехода на необходимые разрешения доступа (уровень). Введите требуемый пароль. Если был введен правильный пароль, будут получены необходимые разрешения доступа. Для изменения параметров выполните следующие действия:

- С помощью программируемых клавиш перейдите к параметру, который необходимо изменить. Если выбран параметр, в правом нижнем углу экрана появится символ гаечного ключа.



Этот символ показывает, что параметр разблокирован и может быть изменен, поскольку пользователь имеет требуемые разрешения доступа. Подтвердите свое намерение с помощью программной клавиши с изображением гаечного ключа, чтобы изменить параметр. Измените значение параметра.

Теперь вы можете:

- сохранить сделанные изменения, чтобы они были введены в систему, или
- изменить значения других параметров и сохранить все измененные параметры, чтобы они были введены в систему.

*Для немедленного сохранения изменений параметра*

- нажмите кнопку OK для сохранения измененных параметров напрямую и их применения на устройстве. Подтвердите изменения параметров нажатием программной клавиши «Да» или отмените их, нажав «Нет».

*Для изменения значений других параметров и последующего их сохранения*

- перейдите к другому параметру и измените его

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Символ «звездочка» перед измененными параметрами показывает, что изменения сохранены временно, то есть они еще не сохранены в постоянном режиме и не применены на устройстве.

Для упрощения работы, особенно при сложных изменениях параметров, на каждом более высоком уровне меню планируемое изменение параметра помечается символом «звездочки». Это позволяет контролировать изменения и переходить к нужному уровню меню, на котором были произведены изменения параметров, в любое время, не сохраняя их окончательно.

В дополнение к звездочкам, которыми помечаются параметры с временными изменениями, в левом углу дисплея также отображается полупрозрачный общий символ редактирования параметра, поэтому, находясь в любом пункте меню, можно видеть временные изменения параметров (еще не активные).

При использовании *Smart view* для изменения параметров символ красной звездочки в дереве меню показывает, что изменения параметров еще не сохранены в файле параметров.

Для окончательного переноса измененных значений параметров в устройство нажмите кнопку OK. Подтвердите изменение параметра нажатием кнопки «Да» или отмените изменения нажатием кнопки «Нет».

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Если на дисплее отображается значок обычного ключа , а не гаечного ключа, это означает, что нет авторизации доступа.

Для того, чтобы изменить этот параметр, необходимо ввести пароль, который предоставляет необходимые разрешения.

## ПРИМЕЧАНИЕ!



Проверка правдоподобия параметров: Для предотвращения возможных неверных установок параметров устройство постоянно контролирует все временные изменения. Если устройство обнаружит неверный параметр, то перед ним будет установлен символ «вопросительный знак».

Для упрощения работы, особенно при сложных изменениях параметров, на каждом более высоком уровне меню временно сохраненные параметры с недопустимым значением помечаются вопросительным знаком (это функция отслеживания допустимости). Это позволяет контролировать изменения и переходить к нужному уровню меню, на котором имеются параметры с неправдоподобными значениями, в любое время, не сохраняя их окончательно.

Кроме символа «несколько вопросительных знаков», который устанавливается возле параметра с недопустимым значением, в левом углу дисплея также отображается в полупрозрачном виде общий символ «вопросительный знак», поэтому пользователь может, находясь в любом пункте меню, видеть, что некоторые параметры имеют недопустимые значения.

Символ «вопросительный знак» (символ недопустимого значения) всегда устанавливается поверх символа «звездочки» (символа редактирования).

Если устройство обнаруживает недопустимое значение параметра, оно отклонит действие по сохранению и принятию значения данного параметра.

### **Вариант 2: Контекстно-зависимые разрешения доступа**

Перейдите к параметру, который должен быть изменен. Если выбрать этот параметр, в правом нижнем углу экрана появится символ «Ключ».



Данный символ указывает, что устройство по-прежнему находится на уровне «Read Only-Lv0» ( [«2.4.4 Пароли уровня доступа»](#)) или текущий уровень доступа не дает права изменять данный параметр.

Нажмите эту программную кнопку и введите пароль, предоставляющий доступ к данному параметру. (На этой странице также указано, какой пароль/разрешение доступа требуется для внесения изменений в данный параметр.)

Измените настройки параметров.

Теперь вы можете:

- сохранить сделанные изменения, чтобы они были введены в систему, или
- изменить значения других параметров и сохранить все измененные параметры, чтобы они были введены в систему.

*Для немедленного сохранения изменений параметра*

- нажмите кнопку OK для сохранения измененных параметров напрямую и их применения на устройстве. Подтвердите изменения параметров нажатием программной клавиши «Да» или отмените их, нажав «Нет».

*Для изменения значений других параметров и последующего их сохранения*

- перейдите к другому параметру и измените его

## ПРИМЕЧАНИЕ!



Символ «звездочка» перед измененными параметрами показывает, что изменения сохранены временно, то есть они еще не сохранены в постоянном режиме и не применены на устройстве.

Для упрощения работы, особенно при сложных изменениях параметров, на каждом более высоком уровне меню планируемое изменение параметра помечается символом «звездочки». Это позволяет контролировать изменения и переходить к нужному уровню меню, на котором были произведены изменения параметров, в любое время, не сохраняя их окончательно.

В дополнение к звездочкам, которыми помечаются параметры с временными изменениями, в левом углу дисплея также отображается полуупрозрачный общий символ редактирования параметра, поэтому, находясь в любом пункте меню, можно видеть временные изменения параметров (еще не активные).

При использовании *Smart view* для изменения параметров символ красной звездочки в дереве меню показывает, что изменения параметров еще не сохранены в файле параметров.

Для окончательного переноса измененных значений параметров в устройство нажмите кнопку OK. Подтвердите изменения параметров нажатием программной клавиши «Да» или же отмените их клавишей «Нет».

## ПРИМЕЧАНИЕ!



Проверка правдоподобия параметров: Для предотвращения возможных неверных установок параметров устройство постоянно контролирует все временные изменения. Если устройство обнаружит неверный параметр, то перед ним будет установлен символ «вопросительный знак».

Для упрощения работы, особенно при сложных изменениях параметров, на каждом более высоком уровне меню временно сохраненные параметры с недопустимым значением помечаются вопросительным знаком (это функция отслеживания допустимости). Это позволяет контролировать изменения и переходить к нужному уровню меню, на котором имеются параметры с неправдоподобными значениями, в любое время, не сохраняя их окончательно.

Кроме символа «несколько вопросительных знаков», который устанавливается возле параметра с недопустимым значением, в левом углу дисплея также отображается в полуупрозрачном виде общий символ «вопросительный знак», поэтому пользователь может, находясь в любом пункте меню, видеть, что некоторые параметры имеют недопустимые значения.

Символ «вопросительный знак» (символ недопустимого значения) всегда устанавливается поверх символа «звездочка» (символа редактирования).

Если устройство обнаруживает недопустимое значение параметра, оно отклонит действие по сохранению и принятию значения данного параметра.

## **Группы уставок**

Параметр настройки [Парам\_защиты / Перекл\_НП] «Перекл\_НП» разрешает выполнять следующие действия:

- Активировать одну из четырех групп уставок («НП1» ... «НП4»).

- Назначать активирующий сигнал для каждой группы уставок (значение настройки «ПУП через ФункВх» и дополнительно назначать соответствующие сигналы для переключения:

Например, если определенный сигнал выполняет переключение на группу уставок НП2, то этот сигнал должен быть назначен параметру настройки [Парам\_защиты / Перекл\_НП] «НП2: акт\_через».

- Разрешать SCADA переключать группы уставок (значение настройки «ПНП через Scada»).

Опция	Переключатель групп уставок
Ручной выбор	Если выбрана другая группа настроек, вручную выполните переключение с помощью параметра «Перекл_НП».
Через вход (например, через цифровой вход)	<p>Переключение, если становится активным только один из четырех назначенных сигналов. Группа уставок <b>не</b> изменяется, если одновременно имеется несколько сигналов активации.</p> <p>Пример.</p> <p>Сигнал ЦВ3 назначен параметру «НП3: акт_через». ЦВ3 активен «1».</p> <p>Сигнал ЦВ4 назначен параметру «НП4: акт_через». ЦВ4 неактивен «0».</p> <p>Если требуется переключение с набора параметров 3 на набор параметров 4, сначала необходимо сделать неактивным сигнал ЦВ3. Тогда активным должен стать сигнал ЦВ4.</p> <p>Если даже после этого сигнал ЦВ4 станет неактивным, набор параметров 4 останется активным до тех пор, пока не будет инициирован новый четкий запрос (например, ЦВ3 становится активным, <b>а</b> все другие назначенные сигналы — неактивными)</p>
Через SCADA	Переключение возможно только при наличии четкого запроса от SCADA.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



**Переключатель групп уставок:** При активации любой другой группы уставок, все значения, связанные с памятью (например, таймеры) будут сброшены для всех функций защиты.

**Изменение конфигурации:** Каждый раз при изменении настроек параметров защиты (планирование устройства, глобальные параметры или параметры для нескольких групп уставок) все функции защиты на некоторое время полностью деактивируются. Это означает, что некоторое время все защитные модули будут неактивны, поэтому их можно будет перезапустить с новыми настройками. Это позволяет обеспечить такие же возможности защиты, как при старых, так и при новых настройках.

**Исключение** составляет изменение конфигурации, которое ограничивается настройками из только одной группы уставок. В этом случае все функции защиты можно только сбросить (как в случае с переключателем групп уставок — см. выше).

### **Блокировка во время операции переключения**

В целях безопасности и согласованности операций вносить изменения в настройки во время операции переключения невозможно.

Если пользователь предпримет попытку изменить какой-либо параметр во время работы таймеров выключателя или пока вспомогательные контакты указывают, что выполняется операция переключения (см. раздел [«6.2 Конфигурация коммутационных устройств»](#)), в изменении параметра будет отказано, а на дисплее отобразится сообщение «Пожалуйста, подождите\nСистема заблокирована» (подобное сообщение поступит и от *Smart view*).

#### **2.3.1.1 Блокировка настроек**

Блокировка настроек позволяет заблокировать настройки параметров от любых изменений, если назначенный сигнал имеет значение «истина» (активен). Включить блокировку настроек можно в меню [СистПар / Общие настройки] «Блок настройки».

#### **Обход блокировки настроек**

Блокировку настроек можно временно отменить, если невозможно (или требуется) изменить статус сигнала, активирующего блокировку настроек.

Обойти блокировку настроек можно с помощью параметра прямого контроля: [СистПар / Общие настройки] «Обход блок парам»

Устройство защиты снова перейдет в режим блокировки настроек:

- Сразу после сохранения изменения параметра или
- через 10 минут после активации обхода блокировки настроек.

### 2.3.2 Наборы адаптивных параметров

С помощью наборов адаптивных параметров можно динамически изменять значения настроек в модуле защиты.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Наборы адаптивных параметров доступны только для нескольких модулей защиты (и обычно — только для модулей защиты от превышения тока).

С практической точки зрения, у них имеется одно важное отличие от наборов обычных параметров (см. раздел [«Типы настроек, сигналов и значений»](#)): при переключении на другой набор параметров затрагиваются одновременно **все** функции защиты. Если требуется внести изменения только в одну конкретную функцию защиты, это может усложнить процедуры ввода в эксплуатацию и проверки.

Наборы адаптивных параметров, наоборот, действуют локально, то есть, они воздействуют только на ту функцию защиты, для которой они были активированы. (Как это сделать, см. ниже.)

Можно назначить цифровой сигнал для любого из параметров [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / I-заш\_ / «module»] «Ад\_Набор 1», ..., «Ад\_Набор 4». («module» — это имя модуля защиты, для которого имеются наборы адаптивных параметров. Например, [I[1]]).

Эти четыре параметра назначения всегда являются общими параметрами (то есть, принадлежат ветви меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_]). Например, выполним следующее назначение: «Ад\_Набор 1» = «КН[1].Трев\_». См. верхнее диалоговое окно ① на рисунке ниже.

Для этого назначения в диалоговом окне *Smart view* для параметров группы уставок, например, ветви меню [Парам\_защиты / Набор 1 / I-заш\_ / I[1]], появляется дополнительный столбец ②, как показано в нижнем диалоговом окне на рисунке ниже.

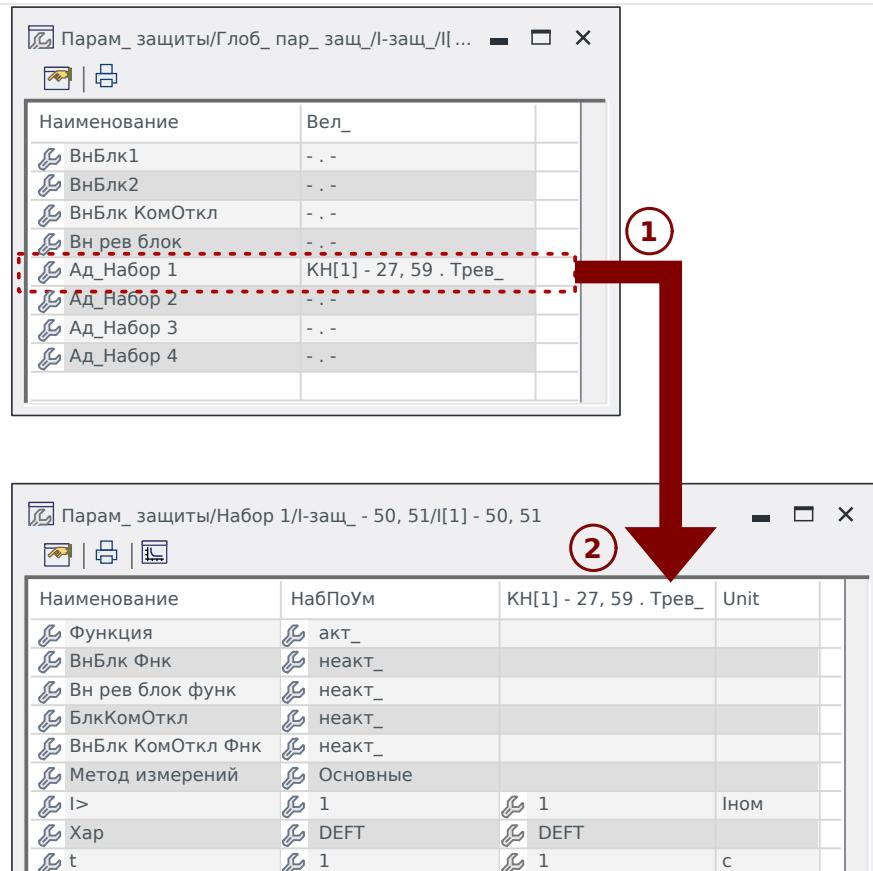


Рис. 2: При назначении параметра адаптивного набора для параметров группы уставок добавляются альтернативные значения.

При назначении адаптивного набора большинство параметров группы уставок получают дополнительное альтернативное значение. Сначала это новое значение идентично значению НабПоУм, однако его можно редактировать. (Дважды щелкните и измените, как требуется.)

Идея проста: для параметров защиты используется альтернативное значение «Ад\_Набор 1», когда назначенный сигнал «КН[1] . Трев\_» принимает истинное значение.

Поскольку имеется четыре группы нормальных настроек, в каждой из которых имеется до четырех адаптивных наборов, а также настройка НабПоУм, это означает, что для параметров, поддерживающих адаптивные наборы, доступно до 20 различных настраиваемых значений.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Адаптивные параметры автоматически принимают прежнее значение, как только примет прежнее значение сигнал подтверждения, который их активировал.

Если в конкретный момент времени активными окажутся несколько назначенных сигналов, будет работать следующее правило:

набор адаптивных параметров 1 имеет приоритет над набором адаптивных параметров 2; набор адаптивных параметров 2 имеет приоритет над набором адаптивных параметров 3. набор адаптивных параметров 3 имеет приоритет над набором адаптивных параметров 4.

### Примеры применения наборов адаптивных параметров

- МСХН: блокировка от пусковых токов
  - Запуск двигателя, защита от десенсибилизации тока
- ВНО: ускорение при включении на короткое замыкание
  - Измените время задержки защиты по току на короткое время
- ANSI 51C: ток с пуском по напряжению
  - Генератор, двигатель, защита от десенсибилизации тока

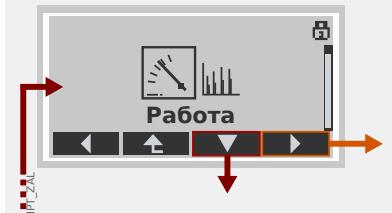
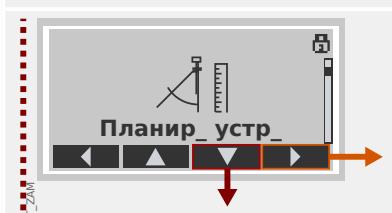
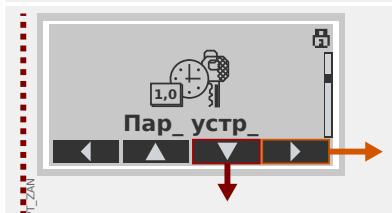
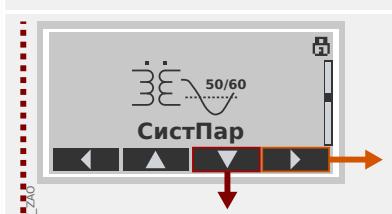
### 2.3.3 Отображение состояния

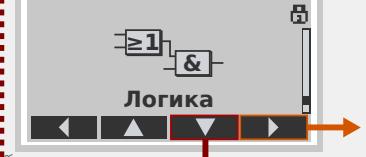
В окне состояния в меню «Работа» отображается текущее состояние всех сигналов. Это означает, что можно видеть, находится конкретный сигнал в данный момент в активном или в неактивном состоянии. Можно видеть все сигналы в отсортированном по защитным элементам/модулям порядке.

Состояние входа модуля/сигнала...	Состояние отображается на панели управления в виде...
«неакт_» / Ложь / «0»	<input type="checkbox"/>
«акт_» / Ист_ / «1»	<input checked="" type="checkbox"/>

## 2.3.4 Структура меню

Структура меню имеет следующие элементы высшего уровня. Вход в ветвь меню осуществляется нажатием программной кнопки ►. Программные кнопки ▲ и ▼ позволяют переходить к предыдущей или следующей ветви.

	<p><b>Работа</b></p> <p>Здесь находятся данные режима работы.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>Измеренные значения</li> <li>Статистика</li> <li>Отображение состояния</li> <li>Данные о счетчике и версии</li> <li>Регистратор ошибок, Регистратор событий, Регистратор неисправн.</li> <li>Самодиагностика</li> <li>Подтвердить, Сброс</li> </ul>
	<p><b>Планир_устр_</b></p> <p>Обычно это первый этап ввода устройства в эксплуатацию.</p> <p>Включаются необходимые и выключаются ненужные элементы.</p> <p>Выбирается протокол (SCADA) связи с подстанцией.</p>
	<p><b>Пар_устр_</b></p> <p>В этой ветви меню представлены все настройки, напрямую связанные с устройством, например,</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>цифровые входы и выходы;</li> <li>СДИ;</li> <li>настройки регистраторов;</li> <li>настройки связи.</li> </ul>
	<p><b>СистПар</b></p> <p>Обычно это второй этап ввода в эксплуатацию — настройка свойств поля, например,</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>номинальной частоты, напряжения, тока;</li> <li>коэффициентов ТТ и ТН;</li> <li>типа подключения ТН (Фазн напр, Лин_напр_).</li> </ul>

 <p><b>Парам_защиты</b></p>	<h3>Параметры защиты</h3> <p>Здесь находятся все настройки защиты, имеющие отношение к конкретным защитным функциям.</p> <p>Настройки каждой защитной функции сгруппированы по следующим типам:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Параметр общей защиты</li> <li>• Набор 1 ... Набор 4</li> <li>• Перекл_НП (Переключение набора параметров)</li> </ul>
 <p><b>Управление</b></p>	<h3>Элемент управления</h3> <p>Настройки коммутационных устройств.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Каждое устройство HighPROTEC с наименованием «MR...» позволяет управлять 1 коммутационным устройством.</li> <li>• Каждое устройство HighPROTEC с наименованием «MC...» позволяет управлять 6 коммутационными устройствами.</li> </ul>
 <p><b>Логика</b></p>	<h3>Логика</h3> <ul style="list-style-type: none"> <li>• До 80 логических уравнений</li> <li>• 4 шлюза на выбор</li> <li>• 4 входа, 4 выхода на каждое уравнение</li> <li>• Функции таймера и памяти</li> </ul>
 <p><b>Сервис</b></p>	<h3>Сервис</h3> <p>Эта ветвь меню нужна в основном для проверки.</p> <p>Пример.</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Выходы «Принудительно»/«Отключение»</li> <li>• Аналоговый вход и выходы «Принудительно»/«Отключение»</li> <li>• Использование внутреннего генератора сигналов/сбоев</li> <li>• Перезагрузка защитного устройства</li> </ul>

## 2.3.5 Планирование устройства

Под планированием работы устройства понимается ограничение его функциональных возможностей до той степени, которая требуется для выполнения конкретной задачи по защите, т. е. устройство должно отображать только те функции, которые действительно нужны пользователю.

Так, например, если отключить функцию защиты напряжения, то соответствующие этой функции параметры не будут отображаться в древовидном каталоге параметров. Одновременно с этим будут также отключены все сопутствующие события, сигналы и т. п. Это способствует более понятному представлению древовидных каталогов параметров. Планирование также включает настройку основных системных данных (частоты и т. п.).

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Однако необходимо принимать во внимание, что отключение защитных функций изменяет список доступных функций устройства. Если пользователь отменит направленную функцию защиты от превышения допустимого значения тока, то устройство не будет срабатывать направленно, а только ненаправленно.

Предприятие-изготовитель не несет ответственность за телесные повреждения или материальный ущерб в результате неправильного планирования.

Услуги по планированию также оказываются компанией SEG.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Остерегайтесь непреднамеренного отключения защитных функций или модулей.

При отключении модулей в процессе планирования работы устройства все соответствующие этому модулю параметры примут значения по умолчанию.

При повторном включении одного из этих модулей все соответствующие этим модулям параметры примут значения по умолчанию.

### 2.3.6 Параметры участка

В параметрах участка можно настроить все параметры, имеющие отношение к первичной обмотке трансформатора и способу работы с электрической сетью, например частоту, а также основные и дополнительные величины.

Все параметры участка доступны в ветви меню [СистПар].

Подробные таблицы и описание всех параметров см. в *справочном руководстве к устройству MCDGV4*.

## 2.3.7 Параметры устройства

### **Дата и время**

В меню [Пар\_ устр\_ / Время] «*Дата и время*» можно настроить дату и время (в том числе имеется подменю часового пояса и настроек перехода на летнее время).

### **Версия**

В меню [Пар\_ устр\_ / Версия] можно получить информацию о версии программного и аппаратного обеспечения.

### **Отображение кодов ANSI**

Включить отображение кодов ANSI на панели управления устройством (ИЧМ) можно в меню [Пар\_ устр\_ / ИЧМ] «*Показать номер устр\_ ANSI*».

*Smart view* Однако в ПО имеется свое меню управления отображением кодов ANSI, которое не зависит от панели управления устройством (см. руководство пользователя ПО *Smart view*).

## 2.3.8 Счетчики сброса, значения и записи

### ***Ручной сброс***

В меню [Работа / Сброс] можно:

- обнулять счетчики;
- удалять записи (например, записи о нарушениях);
- обнулять некоторые параметры (такие как статистика, тепловая модель и т. п.).

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

Описания доступных команд сброса можно найти в отдельном документе под названием «MCDGV4 Справочное руководство».



## 2.4 Безопасность

### Общие положения

#### ОСТОРОЖНО!



Все настройки безопасности должны выполняться пользователем устройства MCDGV4! Настоятельно рекомендуется в конце процедуры ввода в эксплуатацию привести настройки безопасности в соответствие с местными предписаниями и требованиями.

На момент поставки устройства MCDGV4 максимальное число настроек находится в «открытом» состоянии, т. е. все ограничения доступа сняты. Это позволяет исключить ненужные сложности при вводе в эксплуатацию. Однако когда устройство MCDGV4 будет запущено, вероятно, потребуется несколько ограничить доступ. В частности необходимо будет учесть следующие аспекты.

По умолчанию подключение *Smart view* к MCDGV4 через USB-интерфейс разрешено (без пароля), однако сетевой доступ по TCP/IP отключен (см. [«2.4.3 Пароли для подключения к Smart view»](#)). По соображениям безопасности рекомендуется изменить эти настройки сразу после ввода устройства в эксплуатацию.

#### ОСТОРОЖНО!



Настоятельно рекомендуется заменить стандартные пароли ([«Пароли по умолчанию»](#)) на новые, соответствующие уровню безопасности приложения (см. [«Изменение паролей»](#)), например задать разные пароли для разных областей / уровней доступа. Это обеспечивает возможность настройки индивидуального доступа для различных групп пользователей.

### Обзор настроек, связанных с безопасностью

В ветви меню [Работа / Безопасность] содержатся сведения о настройках, связанных с безопасностью. В частности можно узнать следующее:

- оставлены стандартные пароли для подключения (см. [«Пароли для подключения к Smart view»](#)) или изменены на пользовательские значения;
- разрешено ли подключение Smart view (см. [«Доступ через Smart view»](#));
- какое выбрано право на переключение (см. [«Право на переключение»](#));
- какой выбран охват при восстановлении заводских настроек (см. [«2.4.6 Возврат к заводским настройкам, сброс всех паролей»](#)).

Полный список настроек, доступных на этой странице, см. в главе «Безопасность» справочного руководства к устройству MCDGV4.

Когда безопасность ИТ имеет принципиальное значение, рекомендуется проверить все эти настройки при вводе устройства в эксплуатацию, однако слепо полагаться на них не стоит. Если пользователь изменит пароль для подключения через USB, например, на «1», то на этой странице появится запись «Пароль для USB-подкл.» = «опр. польз.», однако эффективность подобной защиты весьма сомнительна.

### Сообщения по безопасности

Предусмотрен специальный регистратор самодиагностики, именуемый [Сообщения о самодиагностике](#). Он собирает внутренние сообщения устройства различных

типов, и в том числе о событиях, связанных с безопасностью (например, если был введен неверный пароль). Рекомендуется время от времени просматривать эти записи.

Сообщения по безопасности также можно просмотреть в ветке меню [Работа / Безопасность / Журнал безопасности].

## 2.4.1 Сетевая безопасность

### ***Связь SCADA***

Следует отметить, что использование протоколов SCADA всегда сопряжено с определенными рисками. Подробную информацию можно найти в технической литературе.

### ***Безопасность интрасети***

Если интерфейс Ethernet устройства MCDGV4 подключен к сети, то пользователь должен самостоятельно обеспечить все необходимые средства для защиты сети компании. В частности необходимо гарантировать, что внешний доступ (т.е. из Интернета) к устройству MCDGV4 невозможен. Ознакомьтесь с современными технологиями (межсетевыми экранами, VPN и т. п.)!

## 2.4.2 Пароли

### Типы паролей

Пароли бывают двух типов:

- **Пароли для подключения** позволяют устанавливать соединение с рабочим программным обеспечением Smart view. (См. ↳ «2.4.3 Пароли для подключения к Smart view».)
- **Пароли уровня доступа** требуются для внесения изменений в настройки. (См. ↳ «2.4.4 Пароли уровня доступа».)

Примечание. **Пароли для подключения** впервые появились в версии HighPROTEC 3.6. Причиной послужило то, что, начиная с версии 3.6, все соединения между MCDGV4 и Smart view стали полностью шифроваться с помощью современных криптографических алгоритмов. (См. также ↳ «Smart view Подключение к »).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Заданные пароли хранятся в постоянной памяти MCDGV4 и не удаляются при обновлении микропрограммы (это относится к паролям обоих типов).

### Пароли по умолчанию

По умолчанию для **всех** паролей (подключения и уровня доступа) производителем устанавливаются стандартные значения, не обеспечивающие никакой защиты от несанкционированного доступа.

- Пароли для подключения, как правило, оставляют пустыми (т. е. они вообще не запрашиваются).
- Для всех паролей уровня доступа устанавливается стандартное значение «**1234**».

### Штрафное время при неверном вводе пароля

Ввод неверного пароля (независимо от того, какой это пароль, пароль для подключения или пароль уровня доступа, и независимо от того, как осуществлялся ввод, через ИЧМ или Smart view) инициирует состояние «штрафное время». Программа MCDGV4 все большее время блокирует ввод пароля — до тех пор, пока не будет введен верный пароль. Об этой блокировке пользователя информирует специальное сообщение. В период блокировки этот таймер влияет только на ввод

паролей (то есть, кнопка на ИЧМ) и не блокирует другие действия пользователя, которые не требуют ввода пароля.

### Забытый пароль

Если нажать клавишу «С» во время холодного перезапуска, откроется диалоговое окно сброса (при условии, что оно не было отключено). В нем можно сбросить все пароли и восстановить значения по умолчанию (см. ↳ «Пароли по умолчанию»).

Сведения о диалоговом окне общего сброса см. в разделе ↳ «2.4.6 Возврат к заводским настройкам, сброс всех паролей».

## 2.4.3 Пароли для подключения к Smart view

### **Smart viewПодключение к**

Одним из фундаментальных требований «ИТ-безопасности» является предотвращение несанкционированного доступа к данным, передаваемых оператором на устройство MCDGV4 и обратно.

Поэтому все соединения между MCDGV4 и *Smart view* полностью шифруются с помощью современных криптографических алгоритмов.

SEG предоставляет для каждой установленной версии *Smart view* (начиная с версии 4.70) и для каждого устройства HighPROTEC (начиная с версии 3.6) криптографические сертификаты, которые автоматически передаются при подключении. Стороны (MCDGV4 и *Smart view*) проверяют полученные сертификаты, чтобы удостовериться в подлинности друг друга.

Данная функция защиты, основанная на криптографических алгоритмах, доступна по умолчанию: пользователям не надо ничего отдельно настраивать или проверять.

### **Доступ через Smart view**

Еще одним фундаментальным требованием «ИТ-безопасности» является предотвращение несанкционированного доступа к личным системам пользователей, включая защитное устройство MCDGV4. К устройству MCDGV4 можно получить доступ с передней панели или через рабочее программное обеспечение *Smart view*.

Поскольку использование передней панели предполагает личное присутствие, риск несанкционированного доступа в этом случае относительно невысок — в отличие от другого способа, когда доступ осуществляется удаленно через *Smart view*, особенно если устройство MCDGV4 подключено к сети Ethernet / TCP/IP.

- В целях безопасности имеется возможность отключить доступ к *Smart view* через USB-интерфейс. Для этого необходимо настроить параметр [Пар\_устр\_ / Безопасность / Связь] «*Smart View* через USB». По умолчанию этот тип доступа разрешен.
- Также имеется возможность отключить доступ к *Smart view* через Ethernet. Для этого необходимо настроить параметр [Пар\_устр\_ / Безопасность / Связь] «*Smart View* через Eth». По умолчанию этот тип доступа разрешен.

### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

Если для отключения доступа к *Smart view* используется само приложение *Smart view*, то текущий сеанс автоматически прерывается.

### **Пароли для подключения к Smart view**

Есть два пароля для подключения. В начале сеанса устройство *Smart view* просит ввести пароль, и если он будет введен верно, то подключение установится. (Этот шаг пропускается, только если пароль вообще не задан.)

- **Подключение через USB** — для подключения к *Smart view* через USB-интерфейс нужно ввести «пароль для локального подключения» (по умолчанию он не задан).

- **Подключение к удаленной сети** — для подключения к *Smart view* через Ethernet нужно ввести «пароль для подключения к удаленной сети» (по умолчанию он не задан, и этот тип доступа по умолчанию отключен, см. [«Доступ через Smart view»](#)).

Изменить пароль для подключения можно в *Smart view*, открыв ветку меню [Пар\_устр\_ / Безопасность / Пароль] и дважды щелкнув пароль.

Обратите внимание, что пароли для подключения отличаются от паролей уровня доступа (см. [«Ввод пароля с помощью панели»](#)) следующими характеристиками:

- Пароли для подключения можно вводить и изменять только в *Smart view* (а на панели ИЧМ устройства MCDGV4 — нет).

Однако постоянно хранятся пароли на устройстве MCDGV4, а не в *Smart view*. Поэтому при необходимости для подключения к каждому реле HighPROTEC можно задать отдельный пароль.

- В отличие от паролей уровня доступа ([«Изменение паролей»](#)) пароли для подключения могут содержать **не только** цифры 1, 2, 3, 4 и **не** имеют ограничения по длине в 8 символов (могут содержать 64 символа и больше). Пароль для подключения может представлять собой произвольную последовательность любых печатных символов (Юникод), включая пробелы.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Пароли по умолчанию (см. [«Пароли по умолчанию»](#)) не обеспечивают должную защиту.

В целях безопасности настоятельно рекомендуется сразу изменить их в соответствии с местными нормами.

При необходимости, можно вообще удалить все пароли, если это допускает ваша политика безопасности. Тогда пароли не будут запрашиваться, и доступ станет полностью открытым. Однако мы настоятельно не рекомендуем отказываться от всех паролей, и особенно от сетевых.

## 2.4.4 Пароли уровня доступа

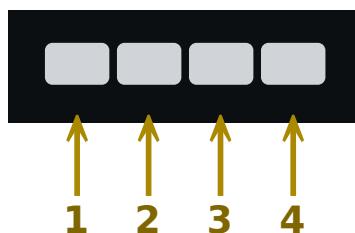
Пароли уровня доступа требуются при внесении изменений в настройки через *Smart view* и напрямую с панели ИЧМ.

Каждый настраиваемый параметр имеет уровень безопасности (или иначе — область/уровень доступа). Описание уровней доступа см. в разделе [«2.4.5 Уровни доступа»](#).

Прежде чем изменить настройку, надо ввести пароль, чтобы войти на соответствующий уровень доступа. (Затем изменения можно вносить без пароля, поскольку уровень для вас будет разблокирован.)

### **Ввод пароля с помощью панели**

На панели ИЧМ устройства MCDGV4 можно вводить пароль уровня доступа с помощью программных кнопок.



НРТ\_791

Пример. Для ввода пароля «**3244**» последовательно нажимайте следующие клавиши: Клавиша 3 → Клавиша 2 → Клавиша 4 → Клавиша 4

При активном подключении к *Smart view* приложение *Smart view* запрашивает пароли. Вводить их следует с клавиатуры компьютера.

### **Изменение паролей**

Пароли уровня доступа можно изменить в меню [Пар\_ устр\_ / Безопасность / Пароль].

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

Пароль уровня доступа должен представлять собой комбинацию цифр 1, 2, 3 и 4 и иметь длину не более 8 цифр. Пароль не должен содержать других символов и при его вводе не могут использоваться другие клавиши.

### **Подтверждение без ввода пароля**



Для получения общей информации о подтверждениях см. раздел [«2.5 Подтверждения»](#). Сведения об областях/уровнях доступа можно найти в разделе [«2.4.5 Уровни доступа»](#).

Начиная с HighPROTEC версии 3.6, подтвердить СДИ можно нажатием клавиши «С» в течение 1 секунды. Подробнее см. в разделе [«Подтверждение вручную \(нажатием кнопки С на панели управления\)»](#).

### **Деактивация паролей при вводе в эксплуатацию**

При вводе устройства в эксплуатацию можно временно отключить пароли. Использование этой функции для других целей, кроме ввода в эксплуатацию, не допускается. Для того, чтобы отключить парольную защиту для соответствующих областей доступа, замените существующий пароль пустым. Все уровни/области доступа, для которых пароль не задан, являются постоянно разблокированными. Это означает, что все параметры и настройки в этих областях можно свободно менять.

#### **ОСТОРОЖНО!**



Вы должны убедиться, что после ввода в эксплуатацию все пароли снова активированы. Это означает, что все области доступа должны быть защищены надежными паролями.

SEG не несет никакой ответственности за любые травмы или повреждения, вызванные отключением парольной защиты.

### **Общие соображения**

Необходимо убедиться, что разрешения доступа находятся под защитой надежных паролей. Эти пароли должны быть известны только уполномоченным лицам и храниться в тайне. Пароли по умолчанию не обеспечивают защиту от несанкционированного доступа.

Символ замка в правом верхнем углу дисплея показывает, активны ли в настоящий момент какие-либо разрешения доступа. В режиме «Read Only-Lv0» в правом верхнем углу дисплея будет отображаться символ закрытого (запертого) замка. Если активировать любое разрешение доступа (выше уровня «Read Only-Lv0»), в правом верхнем углу появится символ открытого замка.

Если при настройке потребуется отменить изменение параметра, нажмите клавишу «C». В связи с этим подтверждение (светодиодов, выходных реле...) будет невозможным до тех пор, пока существуют несохраненные (только кэшированные) параметры.

Меню подтвержденных параметров будет недоступно до тех пор, пока измененные параметры не будут применены к устройству (обозначаются символом «звездочка» в правом верхнем углу).

Существующие пароли являются постоянными (они назначены устройству). Если созданный в автономном режиме файл параметров передается на устройство или если файл параметров передается с одного устройства на другое, это не влияет на существующие пароли устройства.

## 2.4.5 Уровни доступа

Уровни доступа имеют двухчастную иерархическую структуру.

Пароль руководителя (администратор) обеспечивает доступ ко всем параметрам и настройкам.



Рис. 3: Доступные уровни/разрешения доступа.

В следующей таблице показаны области доступа. Обратите внимание, что каждая область доступа требует отдельного пароля авторизации. (Однако при возврате к заводским настройкам на устройстве MCDGV4 для всех паролей устанавливается единое стандартное значение, см. [«Сброс всех паролей»](#).)

Символ области	Область доступа	Доступ к:
	<p>Название уровня доступа (панель / Smart view): <b>Read Only-Lv0</b></p> <p>Название уровня доступа в справочном руководстве: «RO»</p>	Уровень 0 обеспечивает доступ только для чтения ко всем настройкам и параметрам устройства. Устройство возвращается на этот уровень автоматически после настройки или бездействия.
	<p>Запрос пароля на панели / Smart view: <b>Prot-Lv1</b></p>	Этот пароль обеспечивает доступ к сбросу и функциям подтверждения. Кроме того, он позволяет выполнять ручные сигналы триггеров.

<b>Символ области</b>	<b>Область доступа</b>	<b>Доступ к:</b>
	Название уровня доступа в справочном руководстве: <b>«Р.1»</b>	
	Запрос пароля на панели / Smart view: <b>Prot-Lv2</b>  Название уровня доступа в справочном руководстве: <b>«Р.2»</b>	Этот пароль обеспечивает доступ к сбросу и функциям подтверждения. В дополнение к этому, он позволяет изменять настройки защиты и конфигурацию диспетчера отключения.
	Запрос пароля на панели / Smart view: <b>Control-Lv1</b>  Название уровня доступа в справочном руководстве: <b>«С.1»</b>	Данный пароль дает разрешение на операции переключения (переключение коммутационных устройств)
	Запрос пароля на панели / Smart view: <b>Control-Lv2</b>  Название уровня доступа в справочном руководстве: <b>«С.2»</b>	Данный пароль дает разрешение на операции переключения (переключение коммутационных устройств). В дополнение к этому, он предоставляет доступ к настройкам коммутационных устройств (переключению, блокировке, общим параметрам, износу выключателей...).
	Запрос пароля на панели / Smart view: <b>Supervisor-Lv3</b>  Название уровня доступа в справочном руководстве: <b>«С.3»</b>	Этот пароль обеспечивает неограниченный доступ ко всем параметрам и настройкам устройства (конфигурации устройства). Это включает в себя планирование устройства, параметры устройства (например, дата и время), параметры участка, параметры обслуживания и параметры логики.

## ПРИМЕЧАНИЕ!



Если устройство остается неактивным в режиме настройки параметров в течение определенного времени, заданного пользователем (от 20 до 3600 секунд), то оно автоматически переходит в режим «Read Only-Lv0». Все несохраненные изменения теряются.

### **Поиск областей с открытым доступом**

Меню [Пар\_ устр\_ / Уровень доступа] содержит информацию о том, какие области/уровни доступа (разрешения) в настоящее время открыты (разблокированы). В этом меню также можно войти в любую область (разблокировать ее).

Однако при повседневной эксплуатации устройства MCDGV4 данное меню [Уровень доступа] используется редко. Как правило, просто указывается путь к нужному параметру и вводится новое значение. Прежде чем изменение будет сохранено, появляется запрос на ввод пароля. Если верно указать его, соответствующая область доступа разблокируется.

Если имеются разблокированные области доступа (разрешения) выше уровня «Read Only-Lv0», то в правом верхнем углу дисплея отображается символ открытого замка.

Чтобы заблокировать область доступа (выйти из нее), не дожидаясь окончания таймаута «*t*-макс ред/доступ», перейдите в режим «Read Only-Lv0».

### **Разблокирование области доступа на панели**

В меню [Пар\_ устр\_ / Уровень доступа] можно разблокировать или заблокировать любую область доступа (разрешение). После разблокирования области доступа все изменения параметров или операции, назначенные для этого (или нижнего) уровня, можно выполнять без повторного ввода пароля. Однако разрешение доступа действительно только для панели; доступ через *Smart view* необходимо разблокировать отдельно.

Если в течение времени, которое можно задать в меню [Пар\_ устр\_ / ИЧМ / Безопасность] «*t*-макс ред/доступ», не будет нажата ни одна клавиша, область доступа автоматически понизится до «Read Only-Lv0» и все несохраненные изменения параметров будут отменены.

## ОСТОРОЖНО!



Не оставляйте устройство MCDGV4 без присмотра, если имеются разблокированные области доступа (на дисплее отображается символ открытого замка). Если доступ больше не требуется, вернитесь на уровень «Read Only-Lv0».

### **Разблокирование области доступа с помощью *Smart view***

После разблокирования области доступа (разрешения) путем ввода пароля все изменения параметров или операции, назначенные для этого (или нижнего) уровня, можно выполнять без повторного ввода пароля. Однако разрешение доступа действует только для текущего экземпляра *Smart view*; доступ с панели или с другого экземпляра *Smart view* следует разблокировать отдельно.

Если в течение некоторого времени, устанавливаемого внутри *Smart view*, не будет нажата ни одна клавиша, область доступа будет автоматически сброшена.

**ОСТОРОЖНО!**



Не оставляйте устройство MCDGV4 без присмотра, если в *Smart view* имеются разблокированные области доступа. Блокируйте компьютер на время своего отсутствия или хотя бы сбрасывайте настройки доступа. Для этого дважды щелкните символ замка в строке состояния рядом с нижней границей окна *Smart view* или откройте меню [Устройство / Восстановить для параметров значение «Только чтение»].

## 2.4.6 Возврат к заводским настройкам, сброс всех паролей

Имеется специальное диалоговое окно «Сброс», в котором можно выбрать любой из следующих параметров:

- **Возврат к заводским настройкам** или
- **Сброс всех паролей.**

Диалоговое окно сброса можно открыть только с панели ИЧМ (и **нельзя** в *Smart view*).

Нажмите клавишу «С» во время холодного запуска и удерживайте ее, пока не появится диалоговое окно «Сброс».

### ПРИМЕЧАНИЕ!



По техническим причинам это диалоговое окно «Сброс» доступно только **на английском языке** (независимо от региональной настройки языка, которая будет использоваться позже, после запуска устройства).

Имейте в виду, что данное диалоговое окно может совсем не отображаться, если оно было специально отключено (см. ниже) или если был отключен параметр для сброса всех паролей.

### Возврат к заводским настройкам

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Будут сброшены все настройки параметров. Все записи будут удалены, а статистические значения и счетчики — сброшены.

Искключение: счетчик часов работы сохраняется.



#### 1. ▷

В диалоговом окне «Сброс» выберите «Возврат к заводским настройкам».



Появится диалоговое окно с вопросом «Вернуть заводские настройки устройства и перезагрузить?»

#### 2. ▷

Подтвердите, нажав «Да».



Будут восстановлены заводские настройки по умолчанию, и устройство перезагрузится.

### Сброс всех паролей

Можно удалить этот параметр из диалогового окна «Сброс» по соображениям безопасности (см. ниже).



#### 1. ▷

В диалоговом окне «Сброс» выберите «Сброс всех паролей».



Появится диалоговое окно с запросом подтверждения «Сбросить все пароли?»

**2. ▷ Подтвердите, нажав «Да».**

► Устройство запустится со стандартными паролями (см. [«Пароли по умолчанию»](#)).

### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**



Стандартные пароли (см. [«Пароли по умолчанию»](#)) не обеспечивают никакой защиты.

В целях безопасности настоятельно рекомендуется сразу изменить их в соответствии с местными нормами.

### **Настройки безопасности**

Доступ к диалоговому окну «Сброс» может быть ограничен по соображениям безопасности. С помощью параметра [Пар\_устр\_ / Безопасность / Прочее] «Настр. сброса устр.» можно выбрать доступные варианты сброса.

- "Завод. настр.", "Сброс пар.": доступны оба параметра — «Возврат к заводским настройкам» и «Сброс паролей».
- Только "Завод. настр.": доступен только один параметр «Возврат к заводским настройкам».
- Деактив. сброса: диалоговое окно «Сброс» отключено.

### **ОСТОРОЖНО!**



Если пароль утрачен и параметр «Сброс всех паролей» недоступен, то единственный способ вернуть возможность управления — восстановить заводские настройки устройств MCDGV4 по умолчанию. Если и этот параметр отключен, то устройство MCDGV4 необходимо отправить в компанию SEG с запросом на обслуживание.

## 2.5

## Подтверждения

Термин «подтверждение» означает сброс того или иного замкнутого состояния.

Замыкание можно настроить для объектов и состояний следующих типов.

- СДИ
- Релейные выходы
- Сигналы SCADA
- Отложенные команды отключения

Подтвердить можно состояние отдельного объекта или сигнал (посредством предварительно заданного внешнего сигнала). Кроме того, подтвердить можно несколько замкнутых состояний вместе, например, сразу всех СДИ.

Доступны перечисленные ниже типы подтверждения.

- **Индивидуальное подтверждение** означает назначение внешнего сигнала параметру, характерному для одного конкретного замкнутого состояния (например, СДИ 3, который находится на дисплее слева).

Если назначенный сигнал активируется, замыкание подтверждается (См. раздел  «Индивидуальное подтверждение замкнутых состояний» ниже).

- **Внешнее подтверждение** означает назначение внешнего сигнала параметру, имеющему отношение к нескольким состояниям (например, всех СДИ).

Если назначенный сигнал активируется, подтверждается связанное множество состояний. (См. раздел  «Внешнее подтверждение» ниже).

- **Автоматическое подтверждение** означает, что состояние всех замкнутых СДИ подтверждается автоматически новым аварийным сигналом любой функции защиты или общим аварийным сигналом, «Заш . Трев\_». (эта функция распространяется только на СДИ; автоматическое подтверждение двоичных выходов, сигналов SCADA и команд отключения отсутствует).

(См. раздел  «Автоматическое подтверждение» ниже).

- **Совокупное подтверждение** означает подтверждение вручную сразу нескольких замкнутых состояний.

Существует несколько разных прямых команд, каждая из которых относится к конкретному множеству состояний, которое нужно подтвердить (см. раздел  «Совокупное подтверждение (с помощью ПО Smart view или панели управления)» ниже).

- **Подтверждение вручную** — особый способ осуществить совокупное подтверждение путем простого нажатия кнопки «С» на панели управления.

Так подтверждается сразу несколько замкнутых состояний. (См. раздел  «Подтверждение вручную (нажатием кнопки С на панели управления)» ниже).

## ПРИМЕЧАНИЕ!



Обратите внимание на то, что подтвердить замкнутое состояние можно, только если сигнал, включивший эту настройку, более не активен. Это правило является общим для всех типов подтверждения.

Другое общее правило состоит в том, что при настройке [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «Лист сброс» = «неакт\_» работают только прямые подтверждения вручную (➡ «Подтверждение вручную (нажатием кнопки С на панели управления)») с панели управления. Подтверждения других типов, в том числе совокупные подтверждения с помощью ПО Smart view (➡ «Совокупное подтверждение (с помощью ПО Smart view или панели управления)»), просто игнорируются.

Во всяком случае, сброс замыкания двоичных выходов можно выполнить только по окончании отсчета таймера «*t-Выд выкл*».

### Индивидуальное подтверждение замкнутых состояний

[Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группа А / СД 1...7] «**Сигн Подт**»

[Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группа В / СД 1...7] «**Сигн Подт**»

✓ Назначенный  
сигнал  
подтверждает  
состояние  
отдельного СДИ.

[Пар\_ устр\_ / Двоичн\_ вых\_ / РелВых Раз X x / ЦВых y] «**Подтверждение**»

✓ Назначенный  
сигнал  
подтверждает  
состояние двоичного  
выхода «y» в отсеке  
«x».

[Управление / КУ / КУ [x] / Дисп откл] «**ПодКомОткл**»

✓ Назначенный  
сигнал  
подтверждает  
команду отключения  
коммутатора «КУ  
[x]».

Примечание. В ветви меню абстрактное имя модуля «КУ [x]» не отображается. Вместо него показывается обозначение коммутационного устройства, назначенное на странице управления (однолинейная схема), то есть нечто вроде «QA1» (См. ➡ «Однолинейная схема».).

### **Внешнее подтверждение**

Внешнее подтверждение отключается, если для параметра [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «Дист сброс» задано значение «неакт\_». При этом блокируется и подтверждение через канал обмена данными SCADA (например, по протоколу Modbus).

#### [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «**Подт СД»**

- ✓ Назначенный сигнал подтверждает состояние всех СДИ.

#### [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «**Подт РелВых»**

- ✓ Назначенный сигнал подтверждает состояние всех релейных выходов.

#### [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «**Подт Скд»**

- ✓ Назначенный сигнал подтверждает замкнутое состояние сигналов SCADA.

### **Автоматическое подтверждение**

При автоматическом подтверждении все СДИ, для которых оно включено, подтверждаются по аварийному сигналу одной из функций защиты или общему аварийному сигналу, «Заш . Трев\_».

Это означает, что автоматическое подтверждение следует настраивать отдельно для каждого СДИ, состояние которого будет подтверждаться таким образом.

#### [Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группа А / СД 1...7] «**Замкн\_**» = «**акт.,подтв.по аварийн.сиг.**»

#### [Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группа В / СД 1...7] «**Замкн\_**» = «**акт.,подтв.по аварийн.сиг.**»

- ✓ Состояние каждого СДИ с таким значением настройки подтверждается аварийным сигналом одной из функций защиты.

### **Совокупное подтверждение (с помощью ПО Smart view или панели управления)**

Примечание. Как уже говорилось выше, для подтверждения с помощью ПО *Smart view* необходимо, чтобы для настройки [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «Дист сброс» было задано значение «акт\_».

Далее приводятся доступные прямые команды подтверждения.

#### [Работа / Подтвердить] «**СД . СДИ сис-мы подтв.**»

- |   |  |  |  |
|---|--|--|--|
| ✓ Подтвердить<br>состояние<br>предупреждения по<br>сигналу системного<br>СДИ. |  |  |  |
|---|--|--|--|

Примечание. Все возможные сигналы системного СДИ приводятся в *руководстве по отладке*.

#### [Работа / Подтвердить] «**Сис . Подт СД**»

- |           |  |  |  |
|-----------|--|--|--|
| ✓ Все СДИ |  |  |  |
|-----------|--|--|--|

#### [Работа / Подтвердить] «**Сис . Подт РелВых**»

- |  |                          |  |  |
|--|--------------------------|--|--|
|  | ✓ Все релейные<br>выходы |  |  |
|--|--------------------------|--|--|

#### [Работа / Подтвердить] «**Сис . Подт Скд**»

- |  |  |                        |  |
|--|--|------------------------|--|
|  |  | ✓ Все сигналы<br>SCADA |  |
|--|--|------------------------|--|

#### [Работа / Подтвердить] «**КУ [x] . Сбрас КомОткл**»

- |  |  |   |
|--|--|---|
|  |  | ✓ Подтвердить<br>команду отключения<br>коммутатора «КУ<br>[x]». |
|--|--|---|

Примечание. В ветви меню абстрактное имя модуля «КУ [x]» не отображается. Вместо него показывается обозначение коммутационного устройства, назначенное на странице управления (однолинейная схема), то есть нечто вроде «QA1» (См. [«Однолинейная схема»](#).)

#### [Работа / Подтвердить] «**Сис . Пdt РелВых СДИ Scd Откл**»

- |                           |                           |                     |                                |
|---------------------------|---------------------------|---------------------|--------------------------------|
| ✓ Подтвердить все<br>СДИ, | ✓ все релейные<br>выходы, | ✓ все сигналы SCADA | ✓ и все команды<br>отключения. |
|---------------------------|---------------------------|---------------------|--------------------------------|

С панели управления можно получить прямой доступ к меню [Работа / Подтвердить] с помощью кнопки «С» (см. раздел [«Подтверждение вручную \(нажатием кнопки С на панели управления\)»](#) ниже).

## **Подтверждение вручную (нажатием кнопки «С» на панели управления)**

### **ПРИМЕЧАНИЕ!**



Подтверждение вручную с помощью кнопки «С» будет доступно только после выхода из режима настройки параметров (поскольку в этом режиме у данной кнопки другая функция).

Но выйти в меню [Работа / Подтвердить] по-прежнему можно.

Подтверждать состояния системных, назначенных СДИ, сигналов SCADA, релейных выходов и/или отложенных команд отключения можно нажатием кнопки «С» на панели управления.

Существует два способа подтверждения нажатием кнопки «С».

- **Краткое нажатие** с промежуточным выбором: (кратким) нажатием кнопки «С» выполняется вход в меню [Работа / Подтвердить]. Там с помощью программных кнопок выбираются элементы для подтверждения (СДИ, сигналы SCADA, релейные выходы, команда отключения или все вместе, см. раздел «[Совокупное подтверждение \(с помощью ПО Smart view или панели управления\)](#)»). Затем следует нажать кнопку с символом «Гаечный ключ».
- **Долгое нажатие** с немедленным подтверждением: элементы подтверждаются простым нажатием кнопки «С» (в течение 1 секунды).

Более того, можно настроить, какие именно элементы будут подтверждаться «долгим нажатием» (см. ниже).

Параметром [Пар\_устр\_ / Подтвердить] «Пдт. клавишей С» определяется, элементы каких именно категорий будут подтверждаться «долгим нажатием» кнопки «С».

- «Ничего» — будет работать только «краткое нажатие», то есть пользователь будет всегда указывать конкретные элементы для подтверждения.
- «Пдт. СДИ без пароля» — «долгим нажатием», притом без ввода пароля, будут подтверждаться все СДИ (это заводская настройка по умолчанию).
- «Пдт. СДИ» — «долгим нажатием» будут подтверждаться все СДИ (только будет поступать запрос пароля, см. ниже).
- «Пдт. СДИ и реле» — «долгим нажатием» будут подтверждаться все СДИ и релейные выходы (только будет поступать запрос пароля, см. ниже).
- «Пдт. все» — «долгим нажатием» будут подтверждаться все замкнутые элементы (только будет поступать запрос пароля, см. ниже):
  - все СДИ,
  - релейные выходы,
  - замкнутые сигналы SCADA и
  - команда отключения.



При подтверждении индикаторов всегда выполняется проверка индикаторов. Все индикаторы в течение секунды мигают красным, затем в течение секунды — зеленым.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Обратите внимание, что для типов (вручную и совокупного) подтверждения (кроме «Ничего» и «Пдт. СДИ без пароля») может поступить запрос на ввод действующего пароля для уровня доступа.

На случай возникновения необходимости подтверждать состояния релейных выходов, сигналов SCADA и команды отключения без ввода пароля предусмотрена возможность оставить пустым поле пароля для уровня «*Prot-Lv1*». Естественно, это может представлять потенциальную угрозу безопасности, так что пользуйтесь этой возможностью с осторожностью. Общие сведения о паролях и соображениях безопасности см. в главе «2.4 Безопасность».

## 2.6 Измеряемые значения

### **Считывание значений измерений**

В меню [Работа / Измеренные значения] можно просматривать и измеренные, и расчетные значения. Измеренные значения разбиты на две категории: стандартные значения и специальные значения (в зависимости от типа устройства).

### **Параметры дисплея**

В меню [Пар\_ устр\_ / Индик\_ измер\_] можно изменить отображение измеренных значений.

### **Масштабирование измеренных значений**

С помощью параметра [Пар\_ устр\_ / Индик\_ измер\_ / Общие настройки] «Масшт\_» можно задать способ отображения измеренных значений в ИЧМ и *Smart view*:

- Удельные величины
- Первичные величины
- Вторичные величины

### **Единицы мощности (применимо только к устройствам с возможностью измерения энергопотребления)**

С помощью параметра [Пар\_ устр\_ / Индик\_ измер\_ / Общие настройки] «Ед-цы мощн.» можно задать способ отображения измеренных значений в ИЧМ и *Smart view*:

- Автом.масштаб мощн – Выбор префикса единиц (к, М, Г) и количества знаков после запятой для значений мощности в зависимости от основных параметров трансформаторов тока и напряжения.
- кВт, кВАр или кВА – Выбрать префикс «к» для единиц (кВт, кВАр или кВА)
- МВт, МВАр или МВ·А – Выбрать префикс «М» для единиц (МВт, МВАр или МВ·А)
- ГВт, ГВАр или ГВА – Выбрать префикс «Г» для единиц (ГВт, ГВАр или ГВА)

### **Единицы энергии (применимо только к устройствам с возможностью измерения энергопотребления)**

С помощью параметра [Пар\_ устр\_ / Индик\_ измер\_ / Общие настройки] «Ед-цы энерг» можно задать способ отображения измеренных значений в ИЧМ и *Smart view*:

- Автом.масштаб энерг – Выбор префикса единиц (к, М, Г) и количества знаков после запятой для значений мощности в зависимости от основных параметров трансформаторов тока и напряжения.
- кВт\*ч, кВАр\*ч или кВА\*ч – Выбрать префикс «к» для единиц (кВт\*ч, кВАр\*ч или кВА\*ч)
- МВт\*ч, МВ·Ар\*ч или МВ·А\*ч – Выбрать префикс «М» для единиц (МВт\*ч, МВ·Ар\*ч или МВ·А\*ч)
- ГВт\*ч, ГВАр\*ч или ГВА\*ч – Выбрать префикс «Г» для единиц (ГВт\*ч, ГВАр\*ч или ГВА\*ч)

Если счетчик переполнится, то отсчет вновь начнется с нуля. Переполнение счетчика будет показано соответствующим сигналом.

	<b>Переполнение счетчика:</b>
• Автом.масштаб энерг	Зависит от настроек трансформаторов тока и напряжения
• кВт*ч, кВАр*ч или кВА*ч	999 999,99
• МВт*ч, МВ·Ар*ч или МВ·А*ч	999 999,99
• ГВт*ч, ГВАр*ч или ГВА*ч	999 999,99

### **Единица температуры (применимо только к устройствам с возможностью измерения энергопотребления)**

С помощью параметра [Пар\_устр\_ / Индик\_измер\_ / Общие настройки] «Ед-ца температур» можно задать способ отображения температуры (измеренных значений и настроек) в ИЧМ и Smart view:

- ° Цельсий
- ° Фаренгейт

### **Уровень отсечки**

Для подавления шума в измеренных значениях, близких к нулю, можно задать уровень отсечки. Уровень отсечки позволяет отображать измеренные значения, близкие к нулю, как ноль. Эти параметры не влияют на записываемые значения.

### **Фазовые углы**

Фазовые углы векторов тока и напряжения определяются из основной составляющей и всегда относятся к определенному контрольному вектору.

Контрольный вектор обычно является первым каналом напряжения, например UA или UAB (в зависимости от того, который из них измеряется напрямую — см. также настройку параметра [СистПар / ТН] «ТН соед».)

Однако если амплитуда контрольного вектора становится слишком малой, то в качестве контрольного вектора используется следующий возможный канал измерения, например UB или UBC) и т.д.

Если напряжения всех трех фаз станут очень низкими или, если в защитном устройстве нет функции измерения напряжения, то первый вход для измерения тока Iф.A (первой платы для измерения тока, например слот X3) используется в качестве контрольного вектора. Если он также неисправен, MCDGV4 переключается на Iф.B, затем на Iф.C, после этого на первый вход измерения тока второй платы измерения тока, если она существует, и т. д.

По определению контрольный вектор имеет фазовый угол 0°.

## 2.7 Статистика

В меню [Работа / Статистика] отображаются минимальные, максимальные и средние измеренные и расчетные значения.

### 2.7.1 Настройка минимальных и максимальных значений

Расчет минимальных и максимальных значений начинается сразу после любого из перечисленных далее событий:

- если станет активным сигнал сброса (мин./макс.),
- при перезапуске устройства,
- после изменения настроек.

#### **Сброс минимальных и максимальных значений (пиковых значений/курсоров)**

Меню [Пар\_ устр\_ / Статистика / Мин/макс]

«КвиФн мин» — сброс всех минимальных значений

«КвиФн макс» — сброс всех максимальных значений

Сигнал сброса (например, цифровой входной сигнал) можно назначить каждому из этих двух параметров.

Минимальные и максимальные значения сбрасываются при росте фронта импульса соответствующего сигнала сброса.

#### **Просмотр минимальных значений**

в меню [Работа / Статистика / Мин]

#### **Просмотр максимальных значений**

в меню [Работа / Статистика / Мкс]

## 2.7.2 Конфигурация расчета среднего значения

### 2.7.2.1 Настройка расчета среднего значения на основе силы тока\*

\* = доступность зависит от заказанного кода устройства.

#### **Настройка периода времени для расчета средних и пиковых значений**

[Пар\_ устр\_ / Статистика / Нагрузка / Нагрузка по току] «Интервал I-нагр» =

- «скольз»: расчет среднего значения на основе скользящего периода.
- «фикс»: расчет среднего значения сбрасывается в конце периода, то есть в начале следующего периода.

#### **Варианты запуска по средним и пиковым значениям на основе силы тока**

[Пар\_ устр\_ / Статистика / Нагрузка / Нагрузка по току] «Пуск I-нагр по\_» =

- «Длит-ть»: фиксированный или скользящий период. Длительность периода настраивается в меню «Длит I-нагр».
- «ПускФнк»: Средние значения рассчитываются на основе периода времени между двумя растущими фронтами импульса сигнала, назначенного для параметра «Пуск I-нагр Фн».

### **Сброс средних и пиковых значений на основе силы тока**

Мгновенный сброс путем прямого управления:

[Работа / Сброс] «КвитФн I Нагр» — сброс всех значений

Можно также назначить сигнал сброса (например, цифровой входной сигнал) параметру [Пар\_ устр\_ / Статистика / Нагрузка / Нагрузка по току] «КвитФн I Нагр».

В этом случае значения будут сбрасываться при росте фронта импульса данного сигнала сброса.

### **Просмотр средних и пиковых значений на основе силы тока**

в меню [Работа / Статистика / Нагрузка]

### **Вариант (команда) отключения для ограничения средней токовой нагрузки**

См. раздел  «7 Системные аварийные сигналы».

## **2.7.2.2 Настройка расчета среднего значения на основе напряжения\***

\* = доступность зависит от заказанного кода устройства.

### **Настройка периода времени для расчета средних значений**

[Пар\_ устр\_ / Статистика / V скольз. ср. контр.] «Интервал Vavg» =

- «скольз»: расчет среднего значения на основе скользящего периода.
- «фикс»: расчет среднего значения сбрасывается в конце периода, то есть в начале следующего периода.

### **Варианты запуска по средним значениям на основе напряжения**

[Пар\_ устр\_ / Статистика / V скольз. ср. контр.] «Пуск Vavg через:» =

- «Длит-ть»: фиксированный или скользящий период. Длительность периода настраивается в меню «Длительность Vavg».
- «ПускФнк»: Средние значения рассчитываются на основе периода времени между двумя растущими фронтами импульса сигнала, назначенного для параметра «Запуск Фн Vavg».

### **Сброс средних значений на основе напряжения**

Мгновенный сброс путем прямого управления:

[Работа / Сброс] «СбрФнк Vavg» — сброс всех значений

Можно также назначить сигнал сброса (например, цифровой входной сигнал) параметру [Пар\_ устр\_ / Статистика / V скольз. ср. контр.] «СбрФнк Vavg».

В этом случае значения будут сбрасываться при росте фронта импульса данного сигнала сброса.

#### **Просмотр средних значений на основе напряжения**

в меню [Работа / Статистика]

### **2.7.2.3 Настройка расчета среднего значения на основе мощности\***

\* = доступность зависит от заказанного кода устройства.

#### **Настройка периода времени для расчета средних и пиковых значений**

[Пар\_ устр\_ / Статистика / Нагрузка / Нагрузка по мощности] «Интервал Р-нагр» =

- «скользз»: расчет среднего значения на основе скользящего периода.
- «фикс»: расчет среднего значения сбрасывается в конце периода, то есть в начале следующего периода.

#### **Варианты запуска по средним и пиковым значениям на основе мощности**

[Пар\_ устр\_ / Статистика / Нагрузка / Нагрузка по мощности] «Пуск Р-нагр по\_» =

- «Длит-ть»: фиксированный или скользящий период. Длительность периода настраивается в меню «Длит Р-нагр».
- «ПускФнк»: Средние значения рассчитываются на основе периода времени между двумя растущими фронтами импульса сигнала, назначенного для параметра «Пуск Р-нагр Фн».

#### **Сброс средних и пиковых значений на основе мощности**

Мгновенный сброс путем прямого управления:

[Работа / Сброс] «КвитФн Ф Нагр» — сброс всех значений

Можно также назначить сигнал сброса (например, цифровой входной сигнал) параметру [Пар\_ устр\_ / Статистика / Нагрузка / Нагрузка по мощности] «КвитФн Ф Нагр».

В этом случае значения будут сбрасываться при росте фронта импульса данного сигнала сброса.

#### **Просмотр средних и пиковых значений на основе мощности**

в меню [Работа / Статистика / Нагрузка]

#### **Вариант (команда) отключения для ограничения средней токовой нагрузки**

См. раздел  «7 Системные аварийные сигналы».

## 2.8 Smart view

*Smart view* — это программное обеспечение для настройки и оценки параметров. У данной программы есть собственное техническое руководство.

- Установка параметров с помощью меню и проверка правильности значений параметров.
- Конфигурация типов реле в автономном режиме.
- Считывание и оценка статистических данных и измеренных величин.
- Включение режима помощи.
- Отображение статуса устройства.
- Анализ неисправностей с помощью регистратора событий, неисправностей и сигналов

Для полной настройки MCDGV4 рекомендуется использовать программное обеспечение *Smart view* для настройки и оценки, поскольку настройка с помощью панели устройства выполняется сложно и требует длительного времени.



- > Для *Smart view* требуется ПК с операционной системой Windows (7, 8.x или 10). Требуется также соединительный кабель для прямого подключения MCDGV4 к ПК. Этот кабель подключается к разъему USB и разъему «Mini B» на MCDGV4 (см. также [«3.13 Интерфейс ПК — X120»](#)). Соединение можно также установить через Ethernet (TCP/IP), если это допускается характеристиками сети, если заказанное устройство MCDGV4 оснащено интерфейсом Ethernet ([«2.2.1.2 Коды протокола связи»](#), [«2.2.1 Бланк заказа устройства»](#)) и если на панели уже были заданы необходимые настройки TCP/IP (IP-адрес, маска подсети, шлюз).

### Защищенная связь

В целях безопасности возможности связи между *Smart view* и MCDGV4 могут быть ограничены. Более того, подключение устанавливается только после ввода пароля для подключения. Более подробно см. в главе «Безопасность» ([«2.4.3 Пароли для подключения к Smart view»](#)).

## 2.9 DataVisualizer

*DataVisualizer* — программа для просмотра форм сигналов и записей о событиях. Она автоматически устанавливается вместе с программой *Smart view*. Ее можно использовать и как стандартное средство просмотра файлов COMTRADE.

- Открытие и просмотр загруженных сигналов
- Настройка канала сигналов и видов, в том числе наложения каналов и приближения
- Последовательный анализ точек данных и выстраивание каналов отображаемых аналоговых сигналов в соответствии с записанной логической схемой внутреннего реле.
- Сохранение настроек окон (снимки) и печать для отчета

- Открытие стандартных отраслевых файлов COMTRADE, полученных с других интеллектуальных электронных устройств
- Преобразование загруженных файлов сигналов в формат COMTRADE с помощью функции экспорта

## 3      Оборудование

### 3.1     Размерные чертежи

**Внешний вид — 19-дюймовый вариант**

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Объем (глубина) свободного пространства, необходимого для системы SCADA, зависит от способа ее подключения. Так, например, если используется разъем D-Sub, необходимо учесть длину соответствующей вилки при определении глубины.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Внешний вид, приведенный в данном разделе, относится только к 19-дюймовым устройствам.

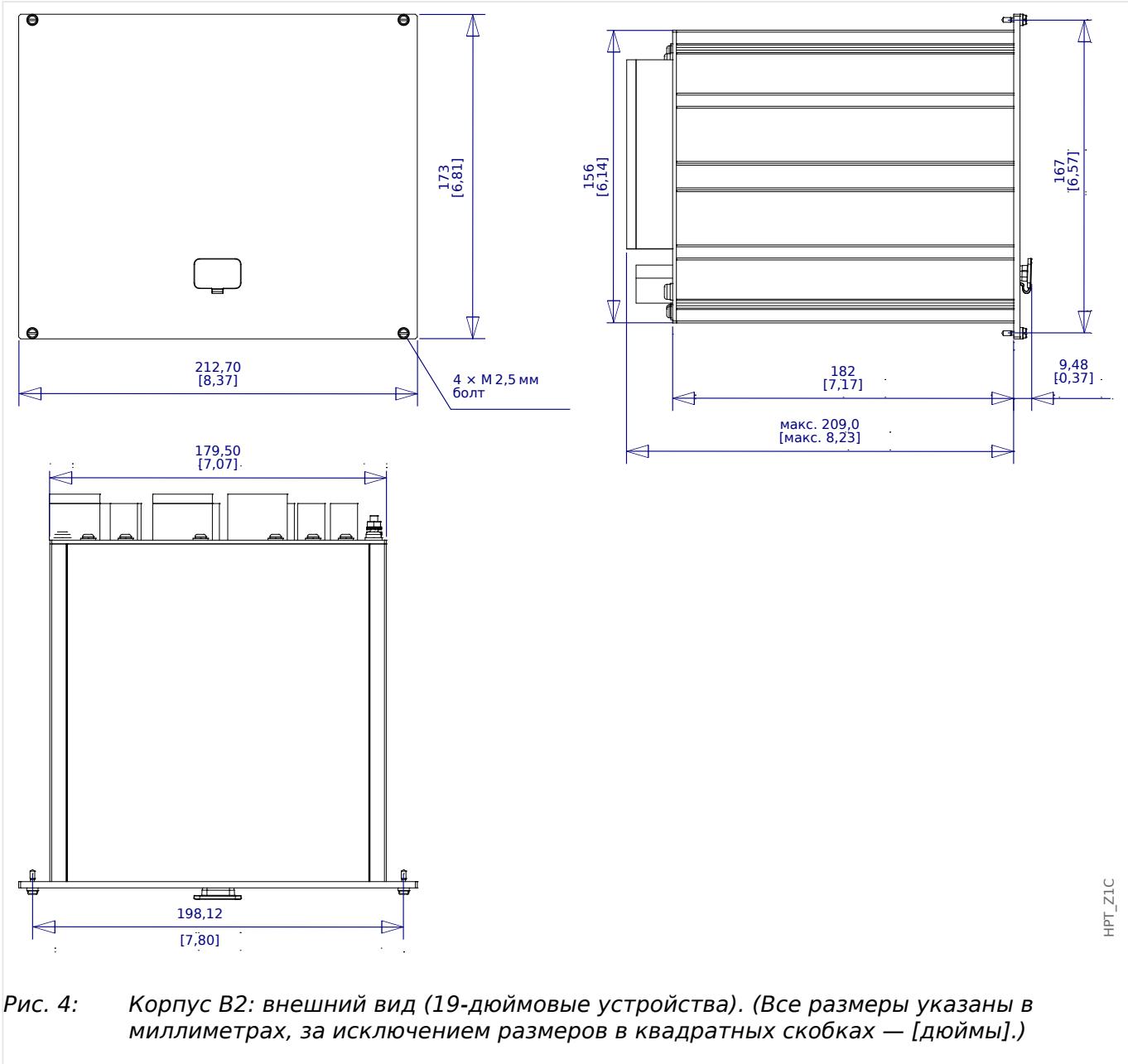


Рис. 4: Корпус В2: внешний вид (19-дюймовые устройства). (Все размеры указаны в миллиметрах, за исключением размеров в квадратных скобках — [дюймы].)

#### **Внешний вид — вариант для монтажа на дверце**

##### **ПРИМЕЧАНИЕ!**



В зависимости от способа подключения, свободное пространство (глубина), которое требуется для системы SCADA, различается. Так, например, если используется разъем D-Sub, необходимо учесть длину соответствующей вилки при определении глубины.

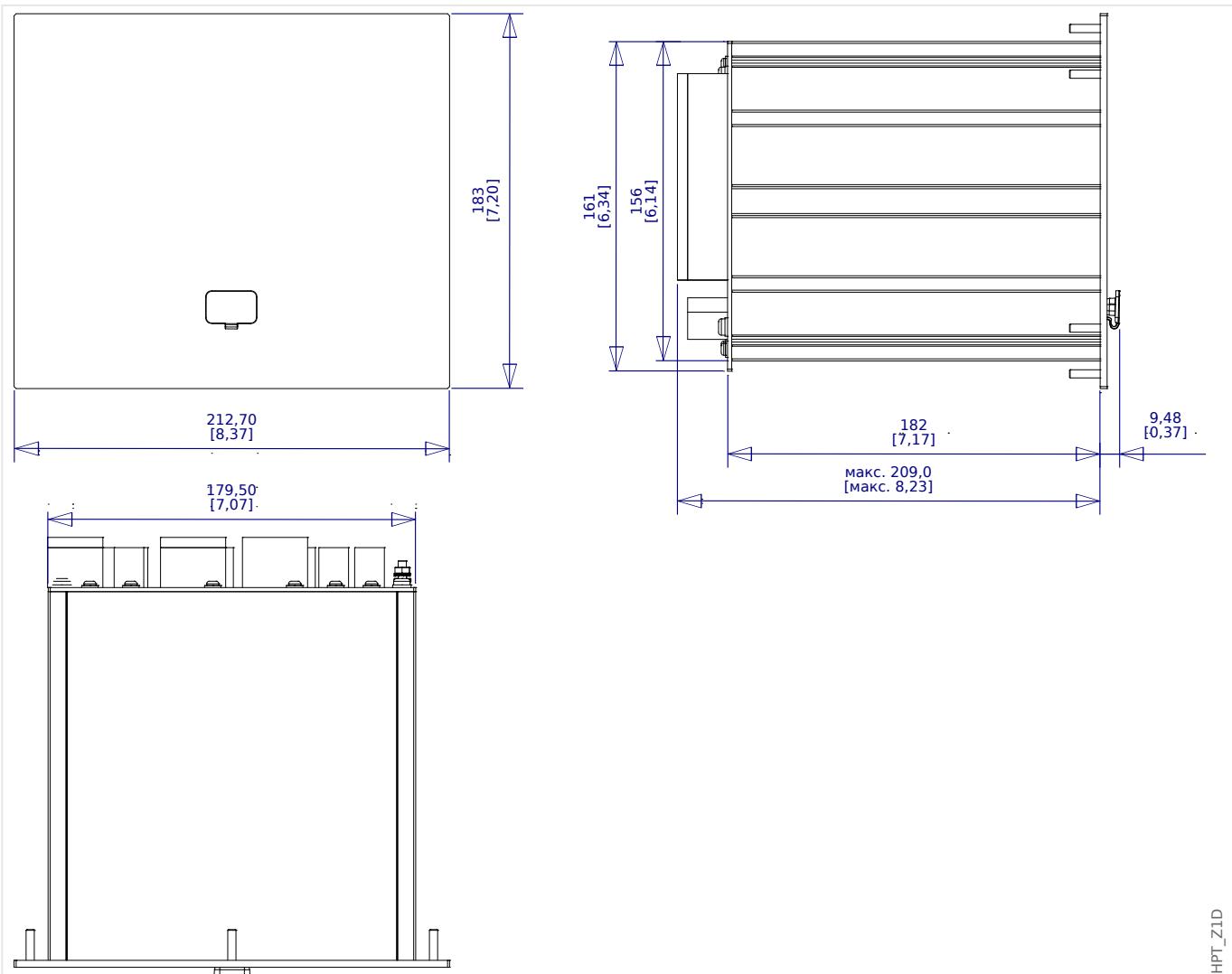
##### **ПРИМЕЧАНИЕ!**



Схема установки, приведенная в данном разделе, относится только к устройствам с 8 кнопками на передней панели ИЧМ. (Кнопки «INFO», «C», «OK», «CTRL» и 4 программные кнопки).

### 3 Оборудование

#### 3.1 Размерные чертежи



HPT\_Z10

Рис. 5: Корпус В2: внешний вид (устройства с 8 кнопками). (Все размеры указаны в миллиметрах, за исключением размеров в квадратных скобках — [дюймы].)

#### **Схема установки — вырез для монтажа на дверце**

##### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**



Даже если вспомогательное напряжение отключено, на соединительных приспособлениях может сохраняться опасное напряжение.

##### **ПРИМЕЧАНИЕ!**



Схема установки, приведенная в данном разделе, относится исключительно к устройствам с 8 кнопками в передней части ИЧМ. (Кнопки «INFO», «C», «OK», «CTRL» и 4 программные кнопки).

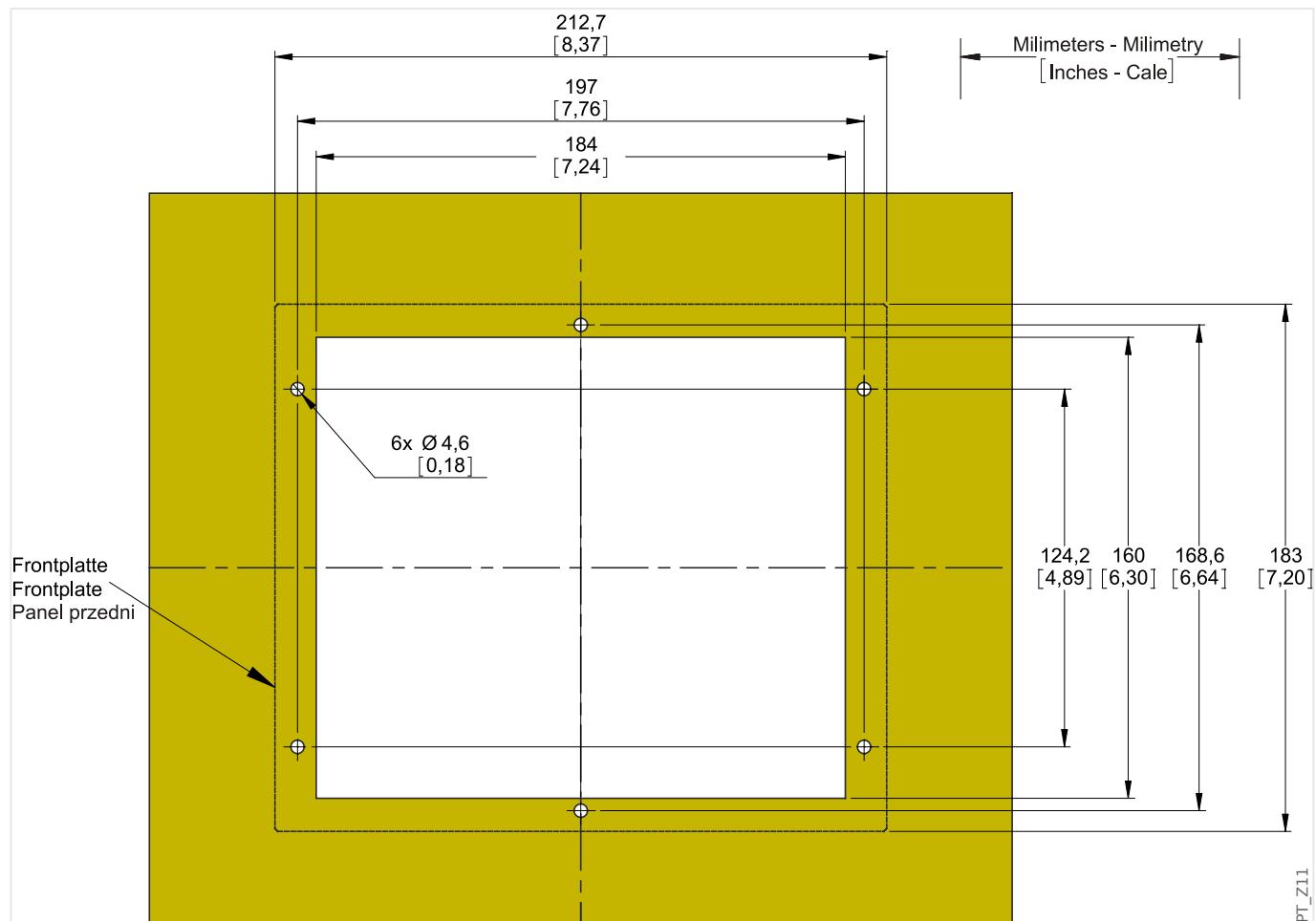


Рис. 6: Вырез дверцы в корпусе В2 (версия с 8 кнопками). (Все размеры указаны в миллиметрах, за исключением размеров в квадратных скобках — [дюймы].)

### ОСТОРОЖНО!



Соблюдайте осторожность. Не затягивайте крепежные гайки реле (гайки M4, 4 мм) слишком сильно. Проверяйте момент затяжки с помощью динамометрического ключа (1,7 Нм [15 фунт-дюймов]). Чрезмерная затяжка крепежных гаек может привести к телесным повреждениям или к поломке реле.

## 3.2 Устройство MCDGV4 — установка и подключение

### 3.2.1 Заземление

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Корпус следует тщательно заземлить. Подсоедините заземляющий кабель (защитное заземление: площадь сечения 4–6 мм<sup>2</sup> [AWG 11–9], момент затяжки 1,7 Нм [15 фунт-дюймов]) к корпусу винтом, помеченным символом заземления (на задней панели устройства).

Кроме того, отдельное заземление (рабочее заземление: мин. 2,5 мм<sup>2</sup> [ $\leq$  AWG 13], момент затяжки 0,56–0,79 Нм [5–7 фунт-дюймов]) требуется для платы питания. Для определения соответствующего разъема см. таблицу «Обозначение разъемов» в разделе «DI-4 X — питание и цифровые выходы».

Все системы заземления (защитное и рабочее заземления) должны быть низкоиндуктивными (т. е. быть максимально короткими) и (если применимо) соответствовать государственным стандартам.

#### ОСТОРОЖНО!



Эти устройства очень восприимчивы к воздействию электростатических разрядов.

### 3.2.2 Обзор слотов — группы сборки

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Комплект групп сборки (аппаратных плат), которым оснащено устройство MCDGV4, зависит от [формы заказа](#) устройства MCDGV4.

В каждый слот можно интегрировать ту или иную группу сборки. См. таблицу в главе [«2.2.1.1 Обзор групп сборки»](#).

Точное место установки отдельных групп сборки см. на схеме подключения, закрепленной на верхней панели устройства. Кроме того, в (отдельном) документе [«Схемы проводки устройства MCDGV4»](#) представлен комплект аппаратных плат для каждого из доступных кодов типа.

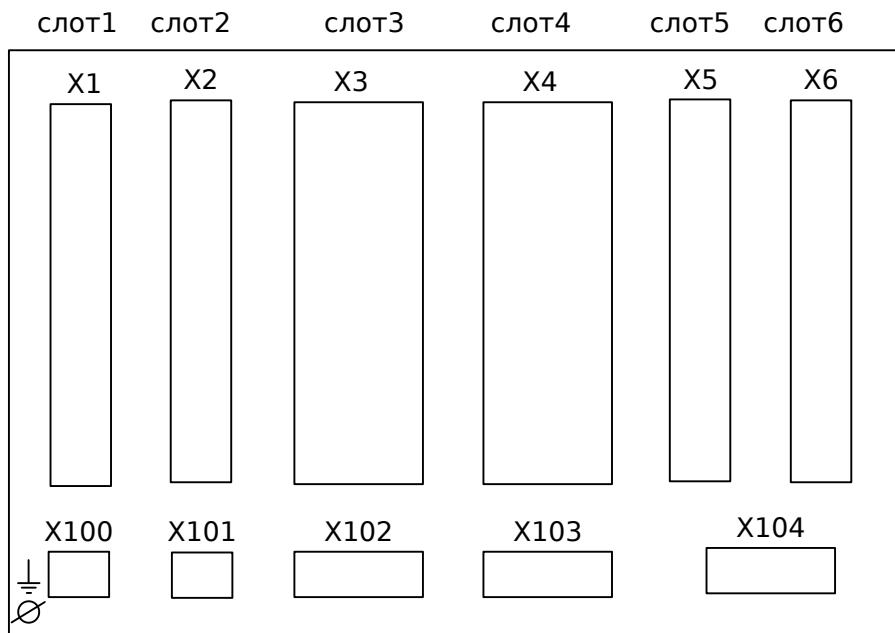
Ниже показаны обозначения клемм и разъемов, соответствующие отдельным группам сборки.

#### **Передняя панель**

На передней панели MCDGV4 имеется интерфейс USB, который можно использовать для установки соединения с ПО Smart view для настроек.

- слот X120

#### **Задняя панель**



HPT-Z08

Рис. 7: Корпус B2 — принципиальная схема

слот X1	слот X2	слот X3	слот X4	слот X5	слот X6
слот X100		слот X102	слот X103	слот X104	

### 3.3 Слот X1

- плата питания с цифровыми входами

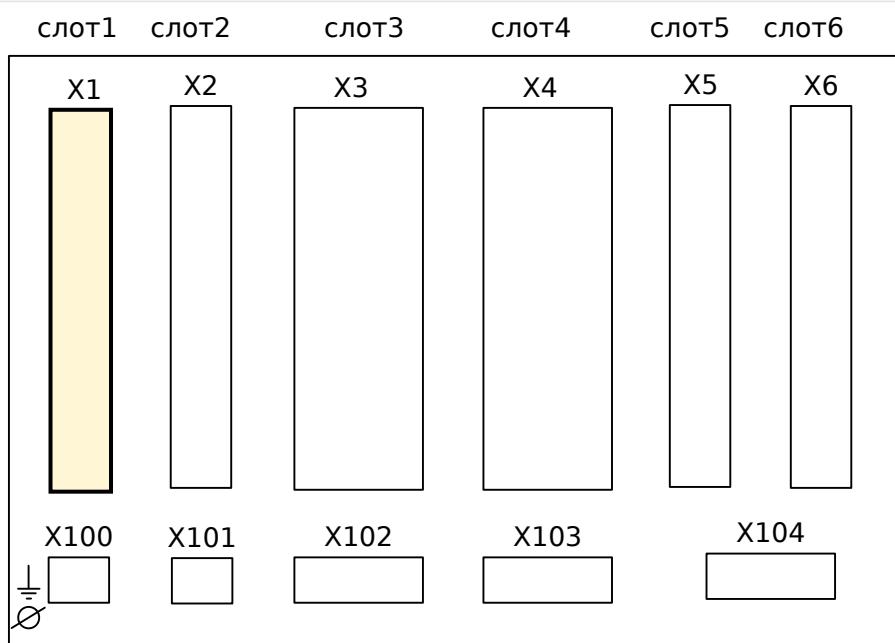


Рис. 8: Задняя часть устройства (слоты)

HPT.Z12

Тип платы питания и количество цифровых входов, используемых в данном слоте, зависит от [типа заказанного устройства](#). Объем функций в различных вариантах отличается.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- ЦВх-8 X1: данная группа сборки состоит из широкодиапазонного блока питания, двух незаземленных цифровых входов и 6 цифровых входов (сгруппированных).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Доступные комбинации можно получить по коду заказа.



### 3.3.1 DI8-X — питание и цифровые входы

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Помимо кабеля заземления на корпус (защитное заземление, см. раздел [«3.2.1 Заземление»](#)) следует подсоединить дополнительный кабель заземления к плате питания (рабочее заземление: мин. 2,5 мм<sup>2</sup> [ $\leq$  AWG 13], момент затяжки 0,56–0,79 Нм [5–7 фунт-дюймов]).

Данный кабель заземления подключается к разъему № 1, см. [«Рис. 9»](#) ниже.

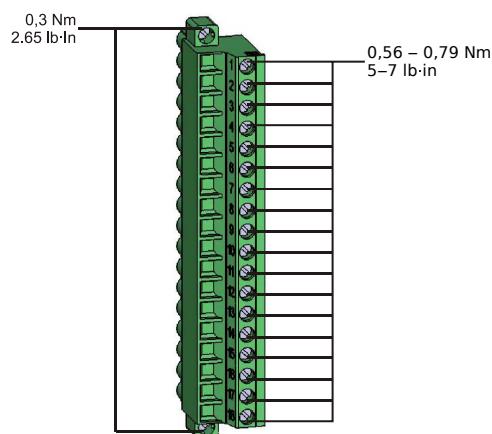
Все системы заземления (защитное и рабочее заземления) должны быть низкоиндуктивными (т. е. быть максимально короткими) и (если применимо) соответствовать государственным стандартам.

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений: мин. 0,25 мм<sup>2</sup> (AWG 23) ... макс. 2,5 мм<sup>2</sup> (AWG 14) с обжимной втулкой или без нее.



HPT\_Z13

### 3 Оборудование

#### 3.3.1 DI8-X — питание и цифровые входы



Рис. 9: Разъемы

HPT\_Z14

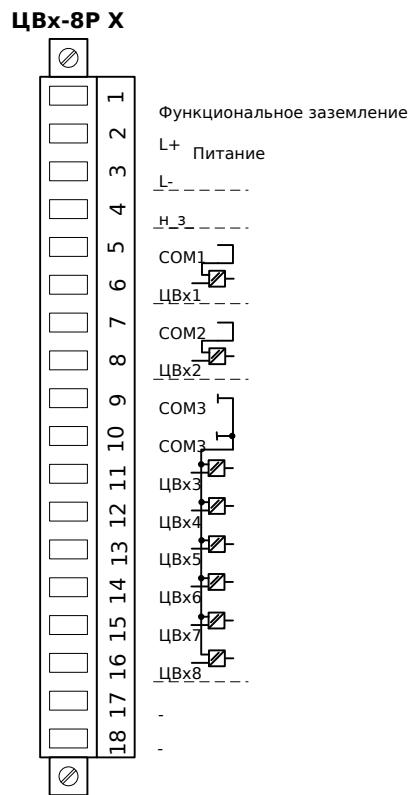


Рис. 10: Электромеханическая адресация

HPT\_Z15

Эта группа сборки включает в себя:

- широкодиапазонный блок питания;
- шесть цифровых входов, сгруппированных;

- два цифровых входа, не сгруппированных.
- разъем для рабочего заземления (**обязательный** для подключения, см. «Предупреждение» выше).

### **Вспомогательный источник напряжения**

- Вспомогательные входы напряжения (широкодиапазонного блока питания) являются неполяризованными. На устройство может подаваться переменный или постоянный ток.
- Допустимый диапазон напряжения составляет: 24 ... 270 Впост. / 48 ... 230 Впер. (-20/+10%)
- В широкодиапазонный блок питания встроен предохранитель: 6,3 А с отставанием по времени.

(Данный предохранитель не подлежит замене, он необходим для безопасной работы.)

Кроме того, необходимо обеспечить защиту блока питания с помощью внешнего предохранителя следующим образом:

- 2,5 А, миниатюрный, с отставанием по времени, 5 x 20 мм (прибл. 1/5 x 0,8 дюйма) в соответствии с IEC 60127
- 3,5 , миниатюрный, с отставанием по времени, 6,3 x 32 мм (прибл. 1/4 x 1 1/2 дюйма) в соответствии с UL 248-14

### **Цифровые входы**

Модуль имеет 8 цифровых входов.

Процедура назначения цифровых выходов описывается в разделе  «3.14.2 Конфигурация цифровых входов».

Перечень доступных назначений для сигналов см. в отдельном документе под названием «Справочное руководство к устройству MCDGV4» (MCDGV4-3.7-RU-REF).

#### **ОСТОРОЖНО!**

При использовании питания постоянного тока отрицательный потенциал должен быть подключен к общей клемме (COM1, COM2, COM3 — см. маркировку разъемов).



#### **ОСТОРОЖНО!**

Для каждой группы цифровых входов следует установить параметр соответствующего диапазона входного напряжения. Неверная установка пороговых значений переключения может вызвать неправильную работу или неправильные интервалы передачи сигнала.



Цифровые входы имеют различные пороговые значения переключения (которые можно настроить с помощью параметра [Пар\_устр\_ / Цифровые входы / ЦВх Слот Xx / Гр\_y] «Ном\_напр\_»). Для каждой группы могут устанавливаться следующие пороговые значения переключения:

- «24 В пост. тока»

### 3 Оборудование

#### 3.3.1 DI8-X — питание и цифровые входы

- «48 В пост. тока»
- «60 В пост. тока»
- «110 В пост. тока»
- «230 В пост. тока»
- «110 В пер. тока»
- «230 В пер. тока»

Если напряжение превышает 80% от установленного порогового значения переключения, происходит физическое распознавание изменения состояния (физический сигнал «1»). Если напряжение составляет менее 40 % от установленного порогового значения переключения, устройство регистрирует физический «ноль».

### 3.4 Слот X2

- плата выходов реле

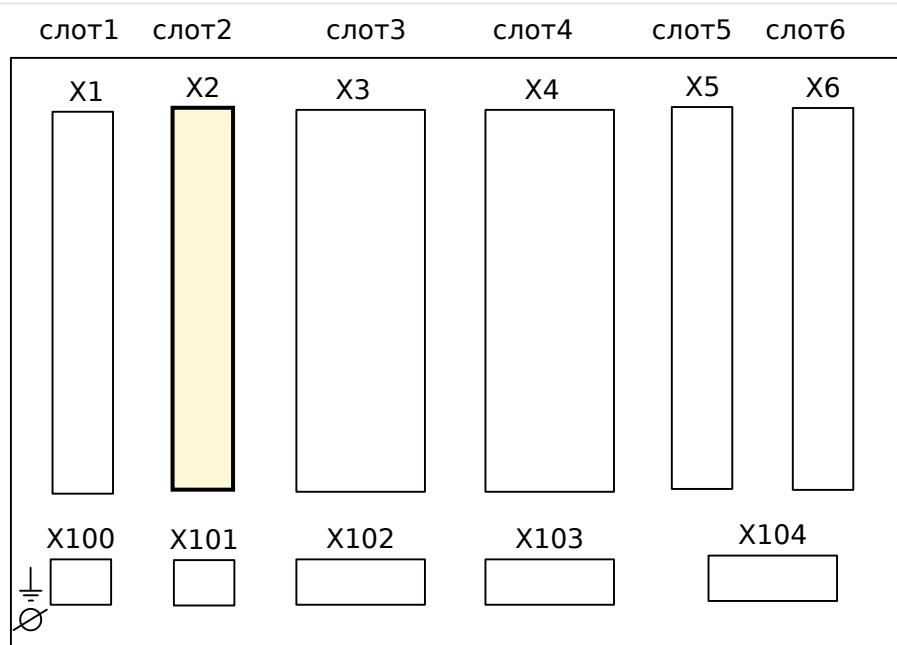


Рис. 11: Задняя часть устройства (слоты)

HPT.Z16

Тип карты в данном слоте зависит от типа заказанного устройства. Объем функций в различных вариантах отличается.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- OR6: Группа сборки с 6 выходными реле.

Все выходные реле имеют переключающие контакты (форм C).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступные комбинации можно получить по коду заказа.

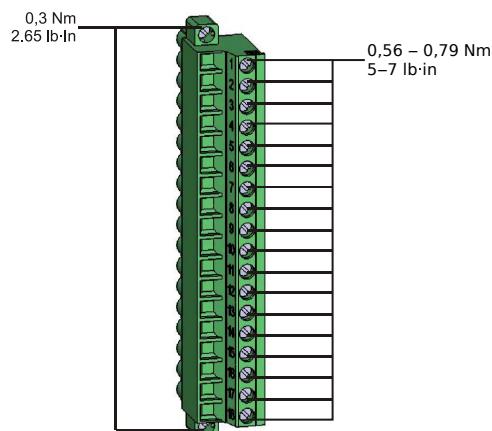
### 3.4.1 ВО-6 Х — группа сборки с 6 выходными реле

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

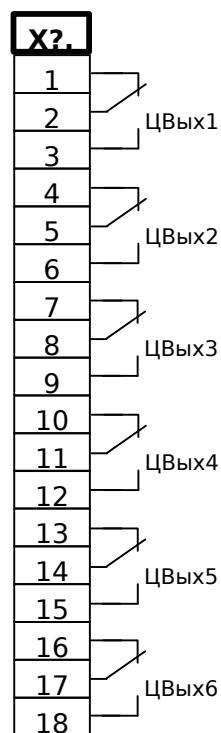


Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений: мин. 0,25 мм<sup>2</sup> (AWG 23) ... макс. 2,5 мм<sup>2</sup> (AWG 14)  
с обжимной втулкой или без нее.

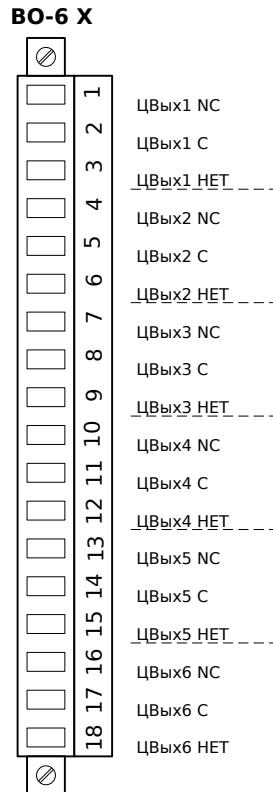


HPT\_Z13



HPT\_Z17

Рис. 12: Разъемы



HPT\_Z18

Рис. 13: Электромеханическая адресация

### Релейные выходы

Выходные реле имеют беспотенциальные контакты. Процедура назначения выходных реле описывается в разделе [«3.14.3 Настройки выходных реле»](#). Перечень сигналов, которые можно назначить, см. в отдельном документе под названием «Справочное руководство к устройству MCDGV4» (MCDGV4-3.7-RU-REF).

#### ОСТОРОЖНО!



Настоятельно рекомендуется учитывать допустимую нагрузку по току для выходных реле. Обратитесь к техническим данным ([«13.1 Технические данные»](#)).

## 3.5 Слот X3

- ТТ нейтр – Трансформаторы тока на стороне нейтрали

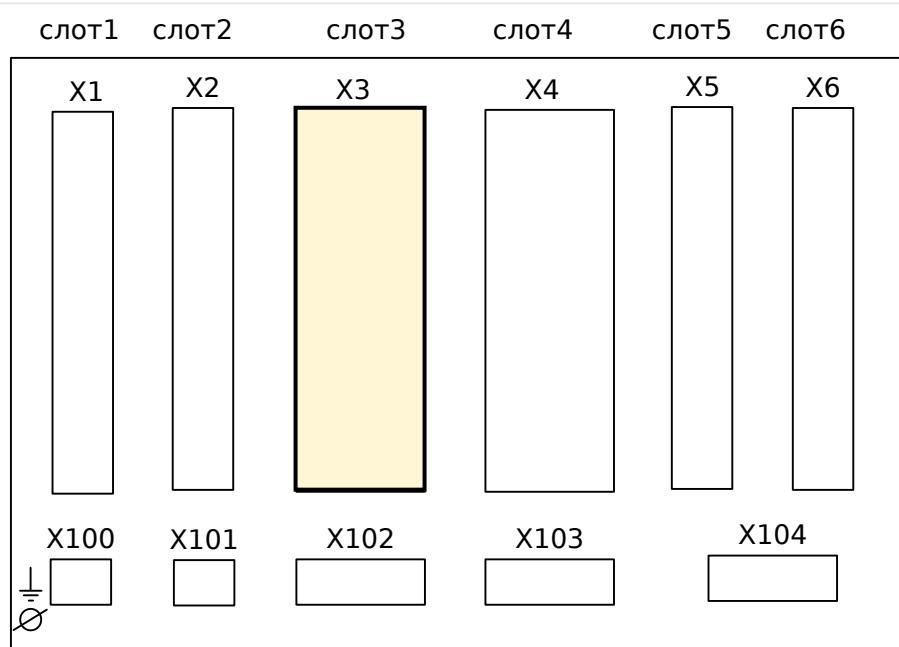


Рис. 14: Задняя часть устройства (слоты)

Данный слот содержит измерительные входы трансформатора тока, подключенные к нейтральному контуру дифференциальной защиты. В зависимости от кода заказа это может быть стандартная плата измерения тока или чувствительная плата измерения тока на землю.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- **TI:** Входная плата измерения токов фазы и замыкания на землю, стандартная чувствительность.
- **TIs:** Входная плата измерения токов фазы и замыкания на землю с входами для измерения тока утечки на землю. Технические характеристики чувствительного входа измерения тока утечки на землю отличаются от технических характеристик входов измерения фазных токов. Обратитесь к главе технических данных ([«13.1 Технические данные»](#)).

## 3.6 Слот X4

- ТТ лин — измерительные входы трансформатора тока

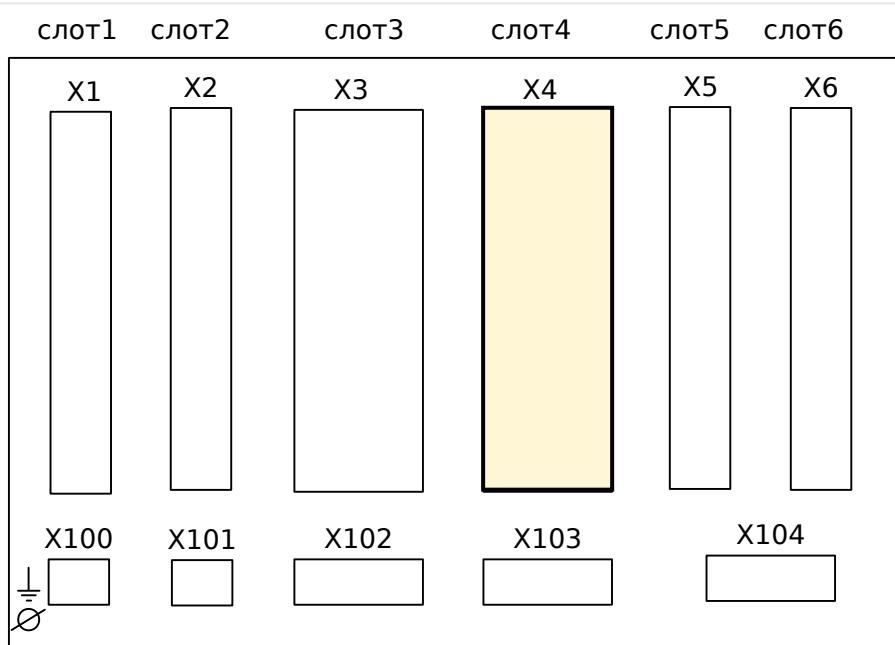


Рис. 15: Задняя часть устройства (слоты)

Данный слот содержит измерительные входы трансформатора тока, подключенные к линейному контуру дифференциальной защиты.

Тип карты в данном слоте зависит от [типа заказанного устройства](#). Объем функций в различных вариантах отличается.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- **TI:** стандартная плата измерения тока на землю.
- **TI:** чувствительная плата измерения тока на землю. Технические характеристики чувствительного входа измерения тока утечки на землю отличаются от технических характеристик входов измерения фазных токов. Обратитесь к главе технических данных ([«13.1 Технические данные»](#)).
- **TU:** Группа сборки для измерения напряжения.
- **TU-OR5:** Группа сборки для измерения напряжения с 5 дополнительными выходными реле.

Все выходные реле имеют нормально разомкнутые (форма А) контакты.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Доступные комбинации можно получить по [коду заказа](#).



### 3.6.1 TI — стандартная входная плата измерения токов фазы и замыкания на землю

Эта измерительная плата оснащена 4 входами для измерения тока: три из них предназначены для измерения фазных токов и один — для измерения тока утечки на землю. Каждый из входов измерения тока имеет измерительный вход для силы тока 1 А и 5 А.

Вход для измерения тока нулевой последовательности  $Z_{Io}$  может подключаться к трансформатору тока нулевой последовательности или к суммирующей линии тока трансформатора фазного тока (соединение Холмгрина).

#### ОПАСНОСТЬ!

Вторичные обмотки трансформаторов тока необходимо заземлить.



#### ОПАСНОСТЬ!

Отключение вторичных цепей трансформатора тока может привести к возникновению опасных напряжений.



Вторичная обмотка трансформатора тока должна быть соединена накоротко перед отключением цепи тока, идущего к этому устройству.

#### ОПАСНОСТЬ!

Входы измерения тока могут подключаться исключительно к измерительным трансформаторам тока (с гальванической развязкой).



#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



- Запрещается менять эти входы местами (1 А/5 А)
- Убедитесь, что коэффициент трансформации и мощность ТТ рассчитаны правильно. Если коэффициент трансформации трансформатора тока не соответствует требованиям (превышает нужное значение) то нормальные рабочие условия могут быть не распознаны. Значение срабатывания измерительного блока составляет примерно 3% от номинального тока устройства. Кроме того, для обеспечения необходимой точности для ТТ нужен ток, превышающий 3% от номинала. Пример. Для токового трансформатора на 600 А токи силой менее 18 А не будут обнаруживаться.
- Перегрузка может вызвать разрушение измерительных входов или выдачу ошибочных сигналов. Перегрузка означает, что в случае короткого замыкания допустимая нагрузка измерительных входов по току может быть превышена.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений:

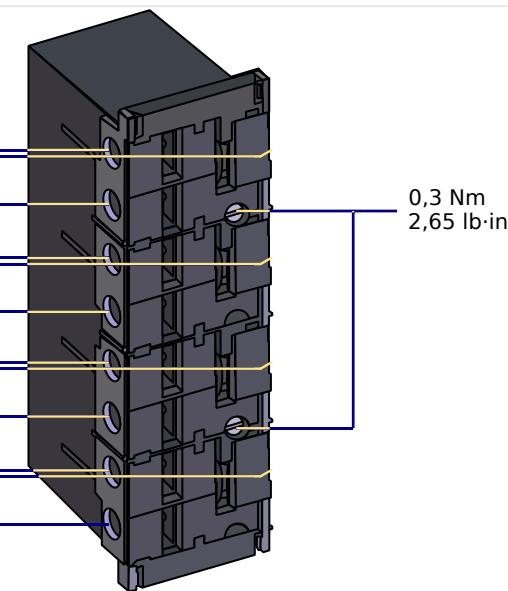
- 1 или 2 по 2,5 мм<sup>2</sup> (2 шт., AWG 14) с обжимной втулкой, или
- 1 или 2 x 4,0 мм<sup>2</sup> (2 шт., AWG 12) с кольцевой или обычной кабельной муфтой, или
- 1 или 2 x 6 мм<sup>2</sup> (2 шт., AWG 10) с кольцевой или обычной кабельной муфтой.

Recommended:

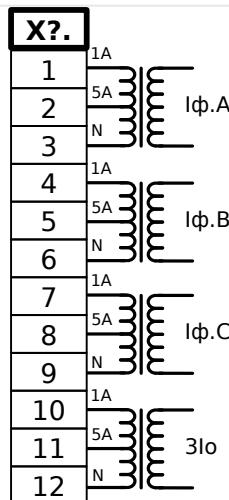
1,35 Nm  
11,9 lb·in

Максимальное значение:

2,0 Nm  
17,7 lb·in



HPT\_Z22



HPT\_Z22

Рис. 16: TI — обозначение разъемов

### 3 Оборудование

3.6.1 TI — стандартная входная плата измерения токов фазы и замыкания на землю

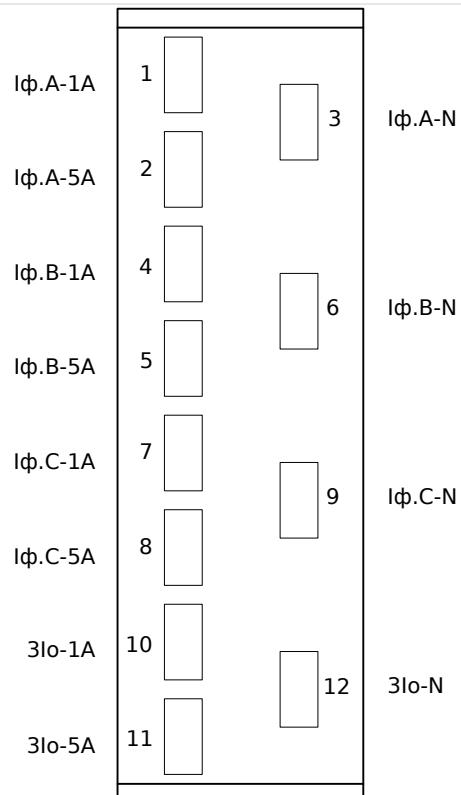


Рис. 17: TI — электромеханическая адресация

### 3.6.2 TIs — плата измерения токов фазы и малых токов замыкания на землю

Измерительная плата малых токов замыкания на землю «TIs» оснащена 4 входами для измерения тока: три из них предназначены для измерения фазных токов и один — для измерения тока утечки на землю.

Технические характеристики чувствительного входа измерения тока утечки на землю отличаются от технических характеристик входов измерения фазных токов. Обратитесь к главе технических данных ([«13.1 Технические данные»](#)).

Вход для измерения тока нулевой последовательности  $3Io$  может подключаться к трансформатору тока нулевой последовательности или к суммирующей линии тока трансформатора фазного тока (соединение Холмгрина).

#### ОПАСНОСТЬ!

Вторичные обмотки трансформаторов тока необходимо заземлить.



#### ОПАСНОСТЬ!

Отключение вторичных цепей трансформатора тока может привести к возникновению опасных напряжений.



Вторичная обмотка трансформатора тока должна быть соединена накоротко перед отключением цепи тока, идущего к этому устройству.

#### ОПАСНОСТЬ!

Входы измерения тока могут подключаться исключительно к измерительным трансформаторам тока (с гальванической развязкой).



#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



- Запрещается менять эти входы местами (1 A/5 A)
- Убедитесь, что коэффициент трансформации и мощность ТТ рассчитаны правильно. Если коэффициент трансформации трансформатора тока не соответствует требованиям (превышает нужное значение) то нормальные рабочие условия могут быть не распознаны. Значение срабатывания измерительного блока составляет примерно 3% от номинального тока устройства. Кроме того, для обеспечения необходимой точности для ТТ нужен ток, превышающий 3% от номинала. Пример. Для токового трансформатора на 600 А токи силой менее 18 А не будут обнаруживаться.
- Перегрузка может вызвать разрушение измерительных входов или выдачу ошибочных сигналов. Перегрузка означает, что в случае короткого замыкания допустимая нагрузка измерительных входов по току может быть превышена.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений:

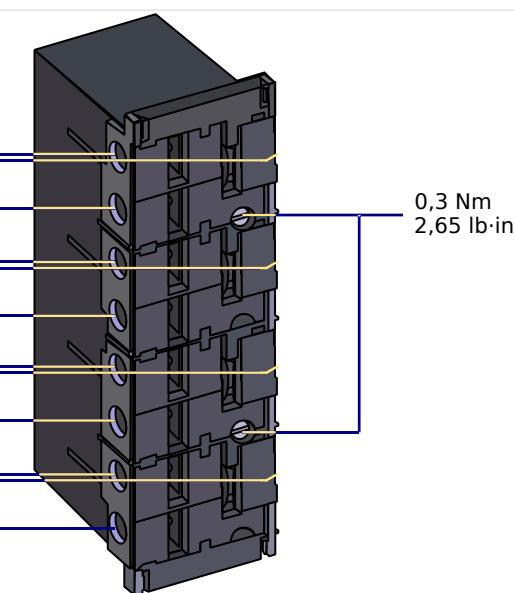
- 1 или 2 по 2,5 мм<sup>2</sup> (2 шт., AWG 14) с обжимной втулкой, или
- 1 или 2 x 4,0 мм<sup>2</sup> (2 шт., AWG 12) с кольцевой или обычной кабельной муфтой, или
- 1 или 2 x 6 мм<sup>2</sup> (2 шт., AWG 10) с кольцевой или обычной кабельной муфтой.

Recommended:

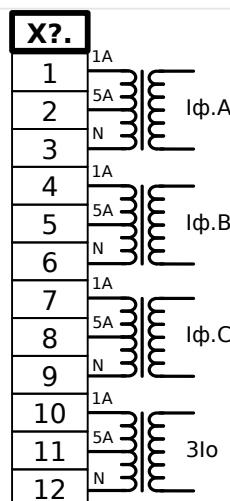
1,35 Nm  
11,9 lb·in

Максимальное значение:

2,0 Nm  
17,7 lb·in



HPT\_Z21



HPT\_Z22

Рис. 18: TIs — разъемы

## 3.6.2 TIs — плата измерения токов фазы и малых токов замыкания на землю

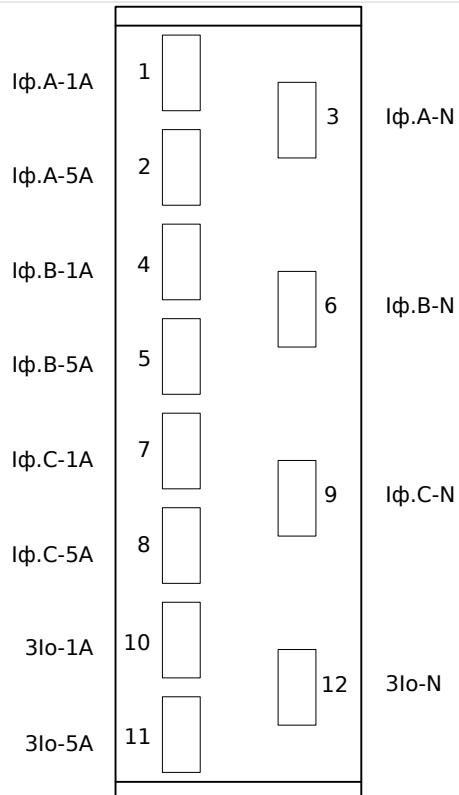


Рис. 19: TIs — электромеханическая адресация

### 3.6.3 Трансформаторы тока (ТТ)

Проверьте направление установки.

#### ОПАСНОСТЬ!



Вторичные обмотки измерительных трансформаторов должны быть заземлены.

#### ОПАСНОСТЬ!



Входы измерения тока могут подключаться исключительно к измерительным трансформаторам тока (с гальванической развязкой).

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Во время работы вторичные цепи ТТ всегда должны иметь малую нагрузку или быть замкнуты накоротко.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Для работы функций измерения тока и напряжения необходимо использовать внешний трансформатор тока и напряжения, подключенный надлежащим образом и соответствующий требуемым величинам измерений. Эти устройства обеспечивают необходимую изоляцию.

Все входы для измерения тока должны быть рассчитаны на номинал 1 А или 5 А. Убедитесь в правильности схемы подключения.

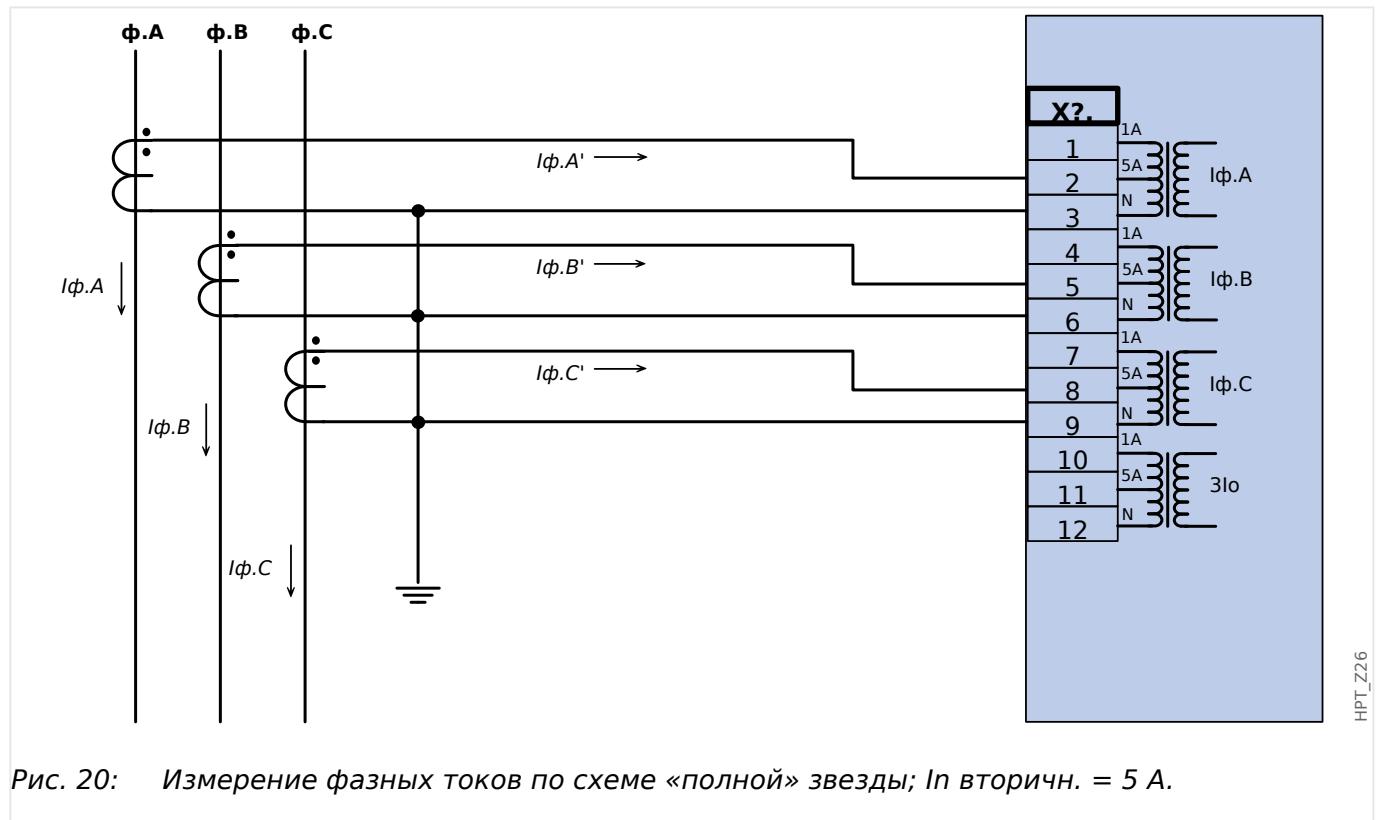
#### 3.6.3.1 Измерение малого тока утечки на землю

Входы измерения малых токов используются для измерения малых токов, которые могут возникать в изолированных заземленных сетях с высоким сопротивлением.

Из-за чувствительности этих входов не используйте их для измерения токов короткого замыкания на землю, которые возникают в непосредственно заземленных сетях.

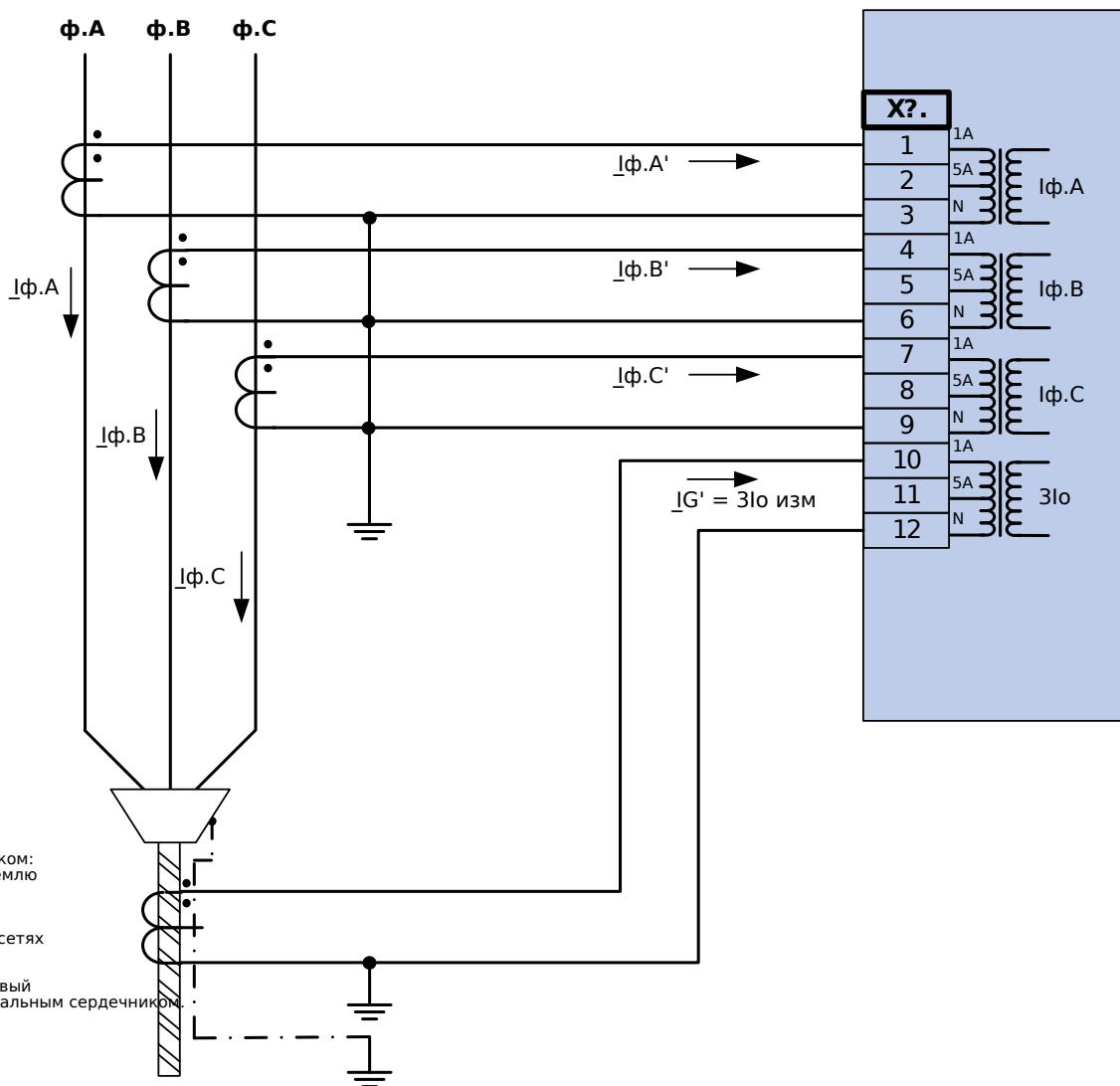
Если требуется использование чувствительного измерительного входа для измерения токов короткого замыкания на землю, необходимо убедиться, что измеряемые токи преобразуются соответствующим трансформатором согласно техническим данным защитного устройства.

### 3.6.3.2 Примеры подключения трансформаторов тока



### 3 Оборудование

#### 3.6.3.2 Примеры подключения трансформаторов тока



HPT\_Z27

**Рис. 21:** Измерение фазных токов по схеме «полной» звезды;  $I_{\text{п}} \text{ вторичн.} = 1 \text{ A}$ . Ток на землю, измеряемый через трансформатор тока нулевой последовательности  $3I_{\text{o.ном.втор.}} = 1 \text{ A}$ .

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Экранирующую оплетку на разобранном конце линии необходимо пропустить через трансформатор напряжения тока нулевой последовательности и заземлить с кабельной стороны.

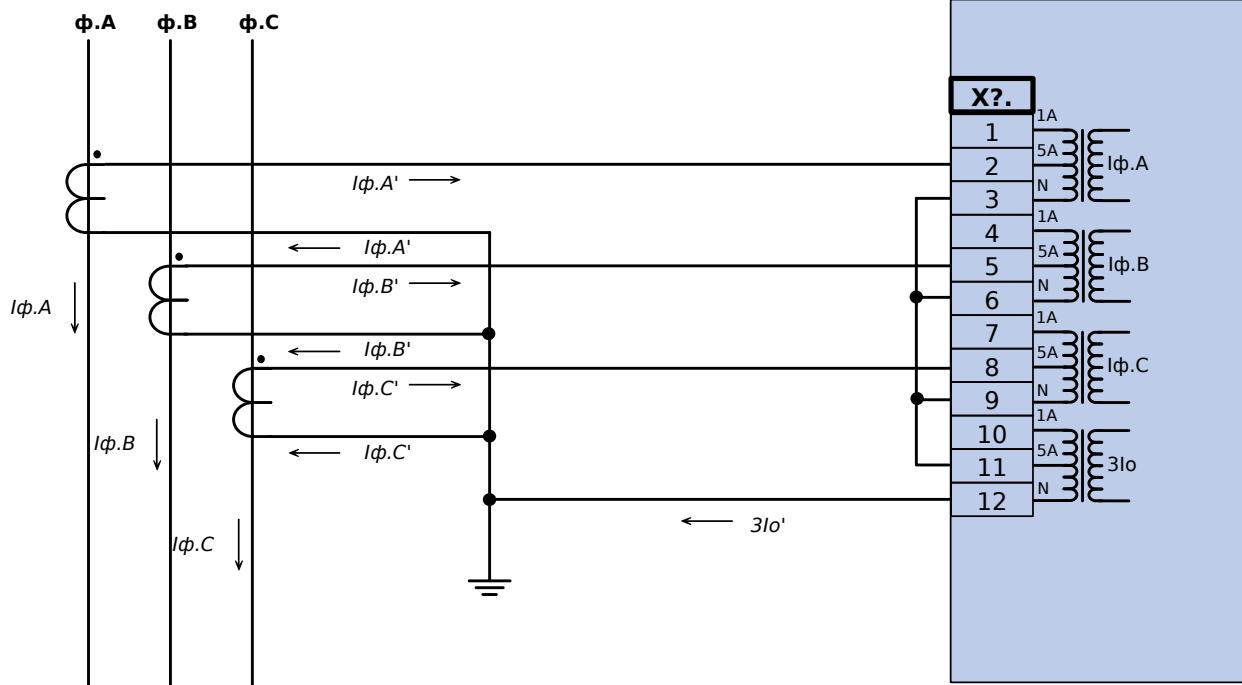


Рис. 22: Измерение фазных токов по схеме «полней» звезды;  $I_n$  вторичн. = 5 А. Ток на землю, измеряемый через соединение по схеме Холмгрина  $3I_o$ .ном.втор. = 5 А.

HPT\_Z228

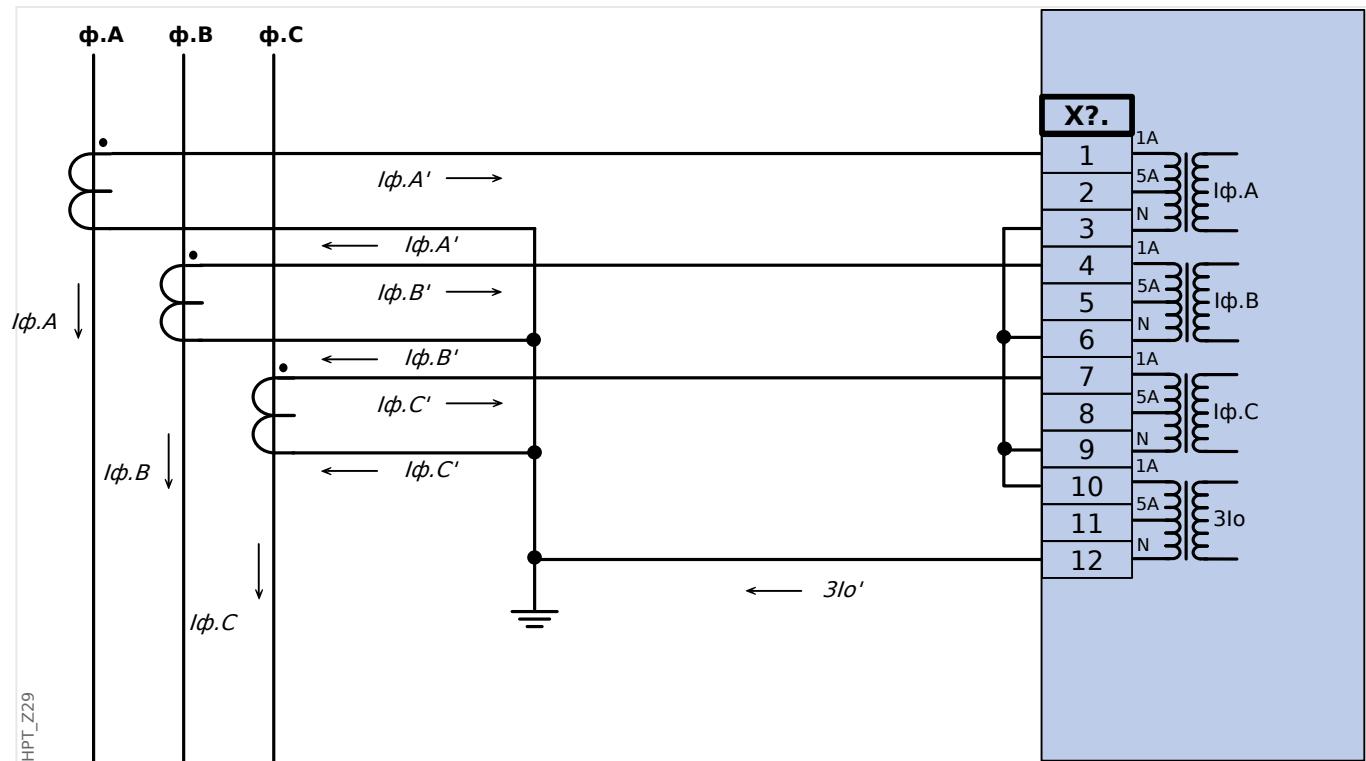
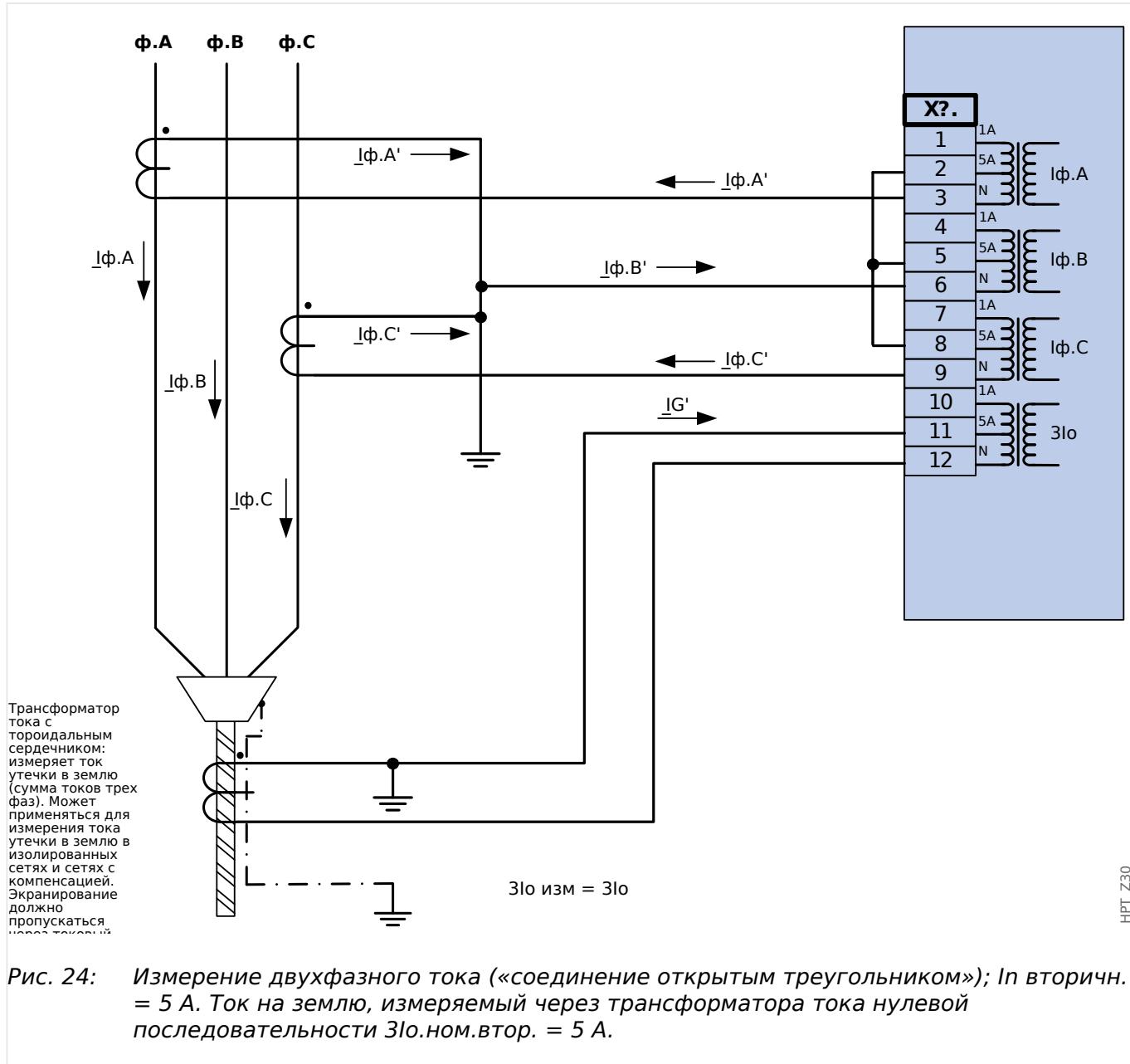


Рис. 23: Измерение фазных токов по схеме «полней» звезды;  $I_n$  вторичн. = 1 А. Ток на землю, измеряемый через соединение по схеме Холмгрина  $3I_o$ .ном.втор. = 1 А.

HPT\_Z229



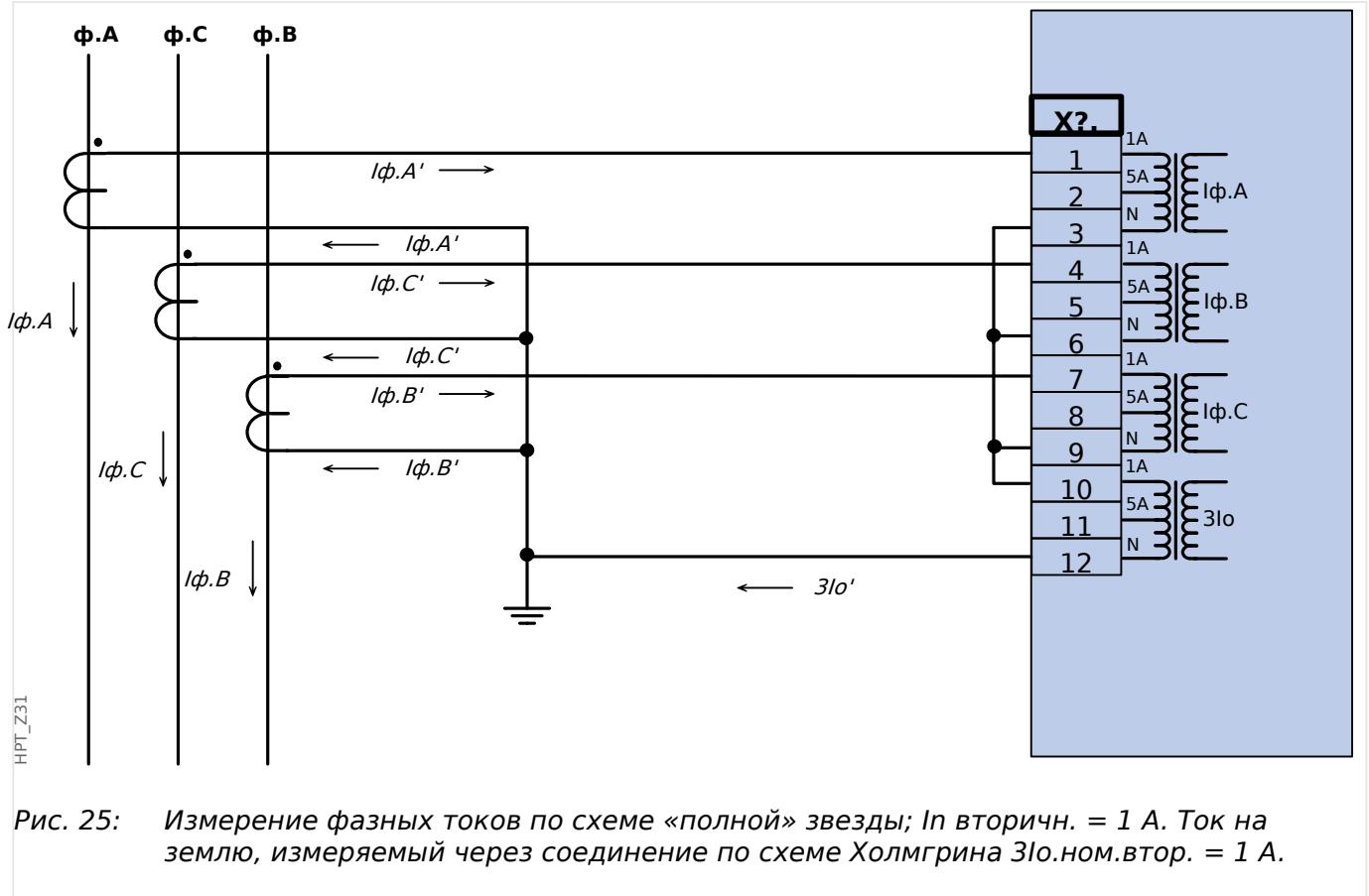
### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Экранирующую оплетку на разобранном конце линии необходимо пропустить через трансформатор напряжения тока нулевой последовательности и заземлить с кабельной стороны.

- Не использовать  $3Io$  расч! Вместо этого используйте  $3Io$  изм.
- Измеренный ток  $I_{\phi.B}$  является неверным при несимметричной схеме.

Поэтому функции защиты, использующие  $I_{\phi.B}$  (или значения, полученные из  $I_{\phi.B}$ , например  $I_1, I_2$ ), могут работать неправильно.



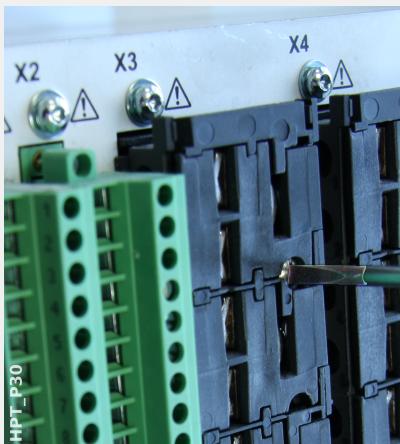
### 3.6.3.3 Подключение круглых клемм

Входная плата измерения токов фазы и замыкания на землю поддерживает подключение как штырьковых разъемов, так и круглых клемм.

#### ОСТОРОЖНО!

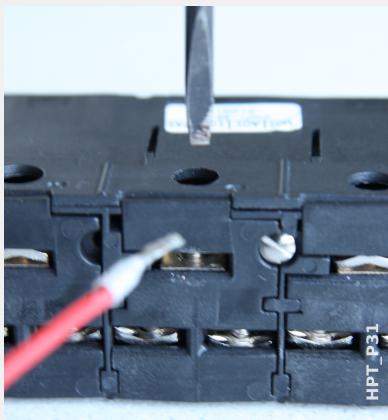


Необходимо следовать национальным стандартам и директивам. В отдельных странах некоторые типы разъемов могут быть запрещены.



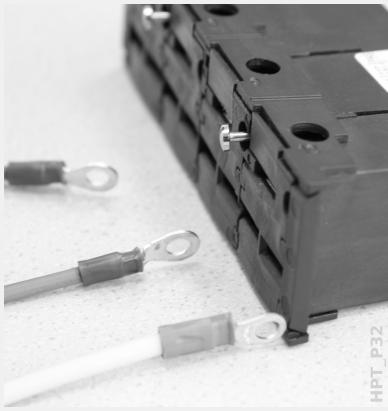
Какой бы ни использовался тип разъема, сначала необходимо отсоединить их от устройства, отвернув винты.

Примечание. Эта съемная деталь представляет собой перемычку.



Для штекерных объемов необходимо вставить кабели и закрепить их винтами, которые находятся сбоку на входной плате.

Обратите внимание на момент затяжки, Рис. .



Для кольцевой клеммы необходимо выполнить один промежуточный шаг.



Передвиньте задвижку в сторону, чтобы винты и металлические контакты стали полностью доступными.

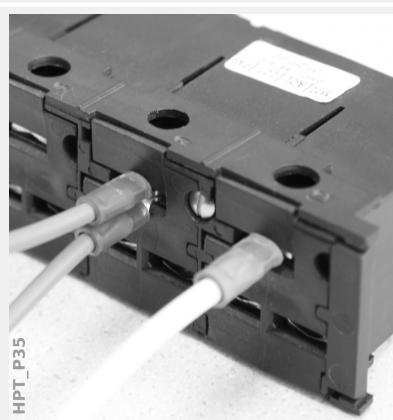


Каждый вывод состоит из винта и неподвижного металлического контакта. Винт (вместе с контактной пластиной) можно полностью отвернуть.

После удаления винта и контактной пластины можно вставить кольцо. Затем вставьте обратно винт вместе с контактной пластиной так, чтобы винт прошел через кольцо. Затяните винт.

Обратите внимание на момент затяжки, [Рис. .](#)

Под конец передвиньте задвижку обратно в «закрытое» положение.



Примечание. Если поперечные сечения кабелей находятся в пределах, приведенных в главе технических характеристик ([«13.1 Технические данные»,](#) [Табл.](#) ), к одному разъему можно подключить две кольцевые клеммы, как показано на этом рисунке. Это удобно для подключения нейтральной точки.

### 3.6.3.4 Требования ТТ

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Кроме тех моментов, которые изложены в данной главе, а также упомянутых требований, необходимо соблюдать все национальные и международные стандарты и требования.

#### **Символы**

В следующей таблице приводится обзор символов, используемых в разделе требований к ТТ.

$K_{ssc}$	Номинальный коэффициент тока симметричного короткого замыкания
$K_{td}$	Переходный масштабный коэффициент, учитывающий постоянную составляющую тока короткого замыкания
$K$	Коэффициент общей мощности
$I_{psc,max}$	Максимальный ток симметричного короткого замыкания в первичной обмотке
$I_{pr}$	Номинальный ток первичной обмотки ТТ
$I_{sr}$	Номинальный ток вторичной обмотки ТТ
$R_{ct}$	Внутреннее сопротивление проводов вторичной обмотки ТТ
$R_b$	Номинальная активная нагрузка
$R'_b$	Подключенная активная нагрузка ТТ
$S_{nom,ct}$	Номинальная полная мощность ТТ
$ALF$	Номинальная предельная кратность
$ALF'$	Эффективная номинальная предельная кратность, учитывающая подключенную нагрузку
$E_k$	Номинальная ЭДС в точке излома
$U_s$	Напряжение на вторичных выводах
$U_{s,t,max}$	Максимальное напряжение на вторичных выводах

При выборе мощности трансформаторов тока необходимо учитывать переходные эффекты, такие как постоянную составляющую токов короткого замыкания. Для этого требования к ТТ делятся на две части: для симметричного тока короткого замыкания и переходного постоянного тока.

Расчет начинается с  $K_{ssc}$  для максимального симметричного тока короткого замыкания на стороне первичной обмотки трансформатора тока.

$$K_{ssc} = \frac{I_{psc,max}}{I_{pr}}$$

Значение  $I_{psc,max}$ , а также переходный коэффициент мощности  $K_{td}$  зависят от главной активной функции защиты. Эти параметры можно определить по следующим данным:

### **Защита от перегрузки по току**

$K_{td}$	1
$K_{ssc}$	В соответствии с уравнением выше и $\geq 20$
$I_{psc,max}$	Настройка максимального порогового значения $I_>$

### **Дифференциальная защита**

$K_{td}$	<ul style="list-style-type: none"> <li>Линия: 2</li> <li>Генератор: 4</li> <li>Трансформатор: 4</li> </ul>
$K_{ssc}$	В соответствии с уравнением выше
$I_{psc,max}$	Максимальный ток симметричного короткого замыкания в первичной обмотке при внешнем замыкании

### **Дистанционная защита**

$K_{td}$	8
$K_{ssc}$	В соответствии с уравнением выше
$I_{psc,max}$	Максимальный ток симметричного короткого замыкания в первичной обмотке при сопротивлении зоны 1 80%

Для большинства классов ТТ необходимо убедиться в том, что выполняются следующие требования. Для этого требуется коэффициент общей мощности:

$$K = K_{ssc} \cdot K_{td}$$

Класс ТТ	Требование
P, PR	$K \leq ALF'$ , где: $ALF' = ALF \cdot \frac{R_{ct} + R_b}{R_{ct} + R'_b}$
PX, PXR	$E_k \geq \frac{K}{1,2} \cdot I_{sr} \cdot (R_{ct} + R'_b)$
IEEE / ANSI C-класс	$U_s \geq K \cdot I_{sr} \cdot (R_{ct} + R'_b)$ Закажите ТТ с номинальным напряжением, следующим после $U_s$ .
TPX, TPY, TPZ	Закажите ТТ с определенными минимальными $K_{ssc}$ и $K_{td}$ .

Остаточная индукция пока не учитывает. Тем не менее, она может привести к проблемам, особенно для внешних замыканий, когда используется дифференциальная защита. Чтобы учесть остаточную индукцию, необходимо

выбрать больший коэффициент мощность и/или класс защиты ТТ от остаточной индукции, например PR, TPY и PXR.

Требования для дистанционной защиты применяются для классов замыканий 3 и 4 по стандарту IEC 60255-121 (2014). Тем не менее, в соответствии с данным руководством для расчета требований ТТ пользователем учитывается только замыкание класса 3.

Если ток короткого замыкания увеличивается, ТТ может оказаться недостаточно мощным для поддержания соответствующих функций защиты. При планировании новой установки имеет смысл использовать ТТ с большим коэффициентом полной мощности, чем нужно, чтобы обеспечить некоторый резерв на будущее.

### **Пример. Защита от перегрузки по току**

Трансформатор тока:	$I_{pr} = 500 \text{ A}$ $I_{sr} = 1 \text{ A}$ $R_{ct} = 1,5 \Omega$
Уставка защиты от перегрузки по току:	$I_> = 25 I_{nom} = 25 \cdot 500 \text{ A} = 12\,500 \text{ A}$
Номинальная активная нагрузка:	$R_b = S_{nom,ct} / I_{sr}^2 = 5 \text{ ВА} / (1 \text{ A})^2 = 5 \Omega$
Подключенная нагрузка:	$R'_b = 2,5 \Omega$

Начните с вычисления  $K_{ssc}$  с пороговым значением уставки для максимального симметричного тока короткого замыкания:

$$K_{ssc} = \frac{I_{psc,max}}{I_{pr}} = \frac{25 \cdot 500 \text{ A}}{500 \text{ A}} = 25$$

При этом выполняется дополнительное условие для защиты от перегрузки по току  $K_{ssc} \geq 20$  и  $K_{td} = 1$  (см. таблицу требований выше,  Табл.).

Отсюда определяется коэффициент общей мощности:

$$K = K_{ssc} \cdot K_{td} = 25 \cdot 1 = 25$$

Этих данных уже достаточно для выбора ТТ класса TPX.

Однако для ТТ класса Р требуются дополнительные расчеты. Выполним проверку 5P20 5 ВА, подходит ли он для приложения защиты:

$$ALF = 20$$

$$R_b = 5 \Omega$$

$$ALF' = ALF \cdot \frac{R_{ct} + R_b}{R_{ct} + R'_b} = 20 \cdot \frac{1,5 \Omega + 5 \Omega}{1,5 \Omega + 2,5 \Omega} = 32,5 \geq K = 25$$

Выбранный ТТ подходит для данной области применения.

### **Пример. Дифференциальная защита**

Трансформатор тока:	$I_{pr} = 250 \text{ A}$
---------------------	--------------------------

	$I_{sr} = 1 \text{ A}$
	$R_{ct} = 0,5 \Omega$
Подключенная нагрузка:	$R'_{CTA,b} = 0,5 \Omega$ $R'_{CTB,b} = 1,3 \Omega$
Максимально возможный ток симметричного короткого замыкания при внешнем замыкании:	$I_{psc,max} = 800 \text{ A}$

Сначала определим  $K_{ssc}$  с максимально возможным током симметричного короткого замыкания при внешнем замыкании:

$$K_{ssc} = \frac{I_{psc,max}}{I_{pr}} = \frac{800 \text{ A}}{250 \text{ A}} = 3,2$$

Найдите переходный коэффициент мощности  $K_{td}$  в таблице выше ( «Дифференциальная защита»); например, для дифференциальной защиты системы генератор / двигатель:

$$K_{td} = 3$$

Отсюда коэффициент общей мощности будет равен:

$$K = K_{ssc} \cdot K_{td} = 3,2 \cdot 3 = 9,6$$

Поэтому выбираем следующее: СТА = 5PR10 1 ВА и для СТВ = 5PR10 2,5 ВА

Теперь необходимо скорректировать коэффициенты ограничения точности в соответствии с подключенной нагрузкой:

$$\text{ALF}_{\text{CTA}} = 10, \text{ALF}_{\text{CTB}} = 10$$

$$\text{ALF}'_{\text{CTA}} = \text{ALF}_{\text{CTA}} \cdot \frac{R_{ct} + R'_{\text{CTA},b}}{R_{ct} + R'_{\text{CTA},b}} = 10 \cdot \frac{0,5 \Omega + 1 \Omega}{0,5 \Omega + 0,5 \Omega} = 15 \geq K = 9,6$$

$$\text{ALF}'_{\text{CTB}} = \text{ALF}_{\text{CTB}} \cdot \frac{R_{ct} + R'_{\text{CTB},b}}{R_{ct} + R'_{\text{CTB},b}} = 10 \cdot \frac{0,5 \Omega + 2,5 \Omega}{0,5 \Omega + 1,3 \Omega} = 16,67 \geq K = 9,6$$

Скорректированные коэффициенты ограничения точности  $\text{ALF}'$  для СТА и СТВ выше коэффициента общей мощности, это значит, что ТТ можно использовать для указанной задачи.

### Пример. Дистанционная защита

Для дистанционной защиты необходимо выполнять расчеты для замыкания при 80% уровне сопротивления для зоны 1. Этот ток замыкания должен быть максимально возможным током симметричного короткого замыкания, который может возникать в этой точке. Для ТТ было предварительно выбрано несколько параметров следующим образом:

Трансформатор тока:	$I_{pr} = 480 \text{ A}$
	$I_{sr} = 1 \text{ A}$

	$R_{ct} = 1 \Omega$
	$R_b = 10 \Omega$
Подключенная нагрузка:	$R'_b = 2,1 \Omega$
Максимальный ток симметричного короткого замыкания при сопротивлении зоны 1 80%:	$I_{psc,max} = 4,8 \text{ кA}$

Начните с вычисления  $K_{ssc}$  с пороговым значением уставки для максимального симметричного тока короткого замыкания:

$$K_{ssc} = \frac{I_{psc,max}}{I_{pr}} = \frac{4800 \text{ A}}{480 \text{ A}} = 10$$

$K_{td} = 8$  можно найти в таблице требований выше, Табл. .

Отсюда определяется коэффициент общей мощности:

$$K = K_{ssc} \cdot K_{td} = 10 \cdot 8 = 80$$

Теперь выполним расчеты для РХ/РХР СТ. Эти ТТ определяются по номинальной ЭДС в точке излома  $E_k$ .

$$E_k \geq \frac{K}{1,2} \cdot I_{sr} \cdot (R_{ct} + R'_b) = \frac{80}{1,2} \cdot 1 \text{ A} \cdot (1 \Omega + 1,5 \Omega) = 166,67 \text{ В}$$

ТТ должен иметь номинальную ЭДС в точке излома  $E_k$  выше этого значения.

Поэтом ТТ с  $E_k = 200$  В подойдет.

## 3.7 Слот X5

- Плата с несколькими входами-выходами

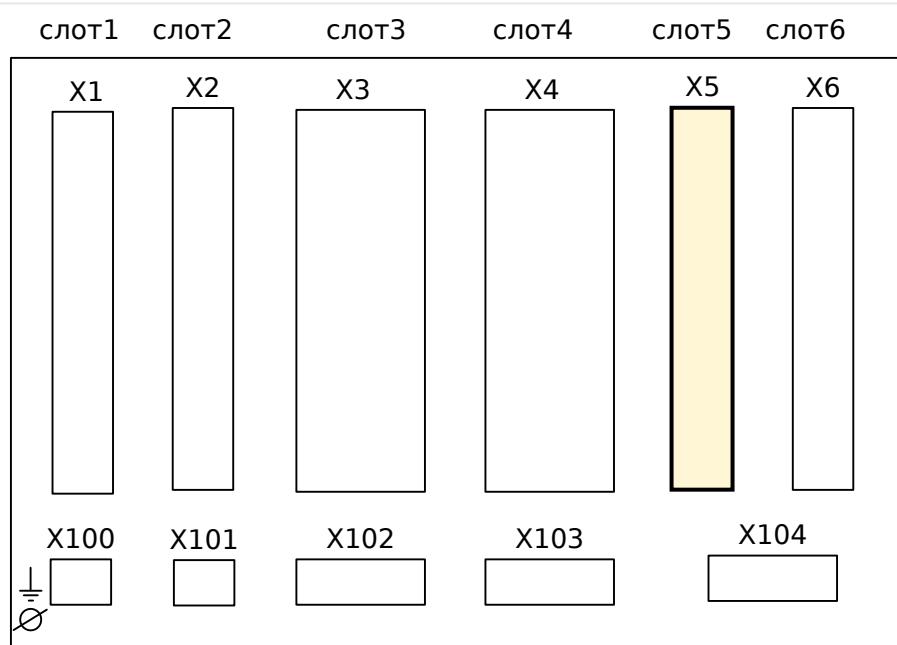


Рис. 26: Задняя часть устройства (слоты)

Тип карты в данном слоте зависит от типа заказанного устройства. Объем функций в различных вариантах отличается.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- OR6:** Группа сборки с 6 выходными реле.

Все выходные реле имеют переключающие контакты (форма C).

- DI8-OR4:** Группа сборки с 8 цифровыми входами и 4 выходными реле

Все выходные реле имеют нормально разомкнутые (форма А) контакты.

- AnIO2-OR4:** Группа модулей с 2 аналоговыми входами, 2 аналоговыми выходами и 4 выходными реле.

Все выходные реле имеют нормально разомкнутые (форма А) контакты.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Доступные комбинации можно получить по коду заказа.



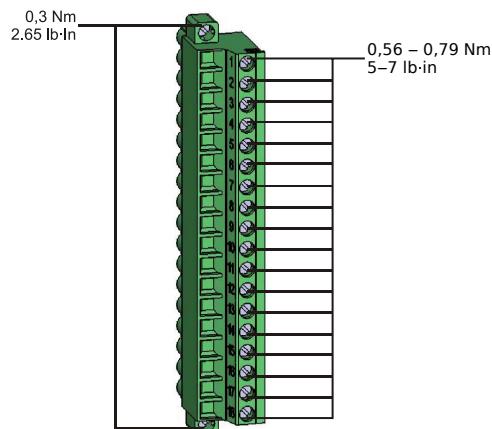
### 3.7.1 DI8-OR4 — группа сборки с 8 цифровыми входами и 4 выходными реле

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

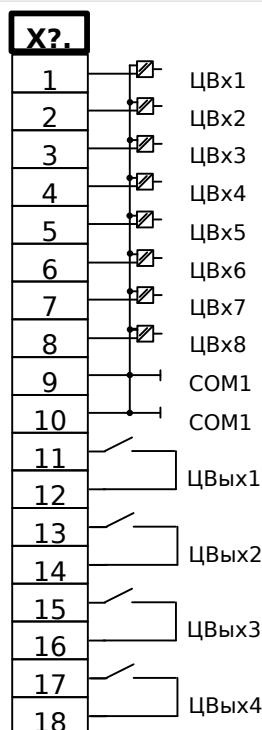


Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений: мин. 0,25 мм<sup>2</sup> (AWG 23) ... макс. 2,5 мм<sup>2</sup> (AWG 14)  
с обжимной втулкой или без нее.

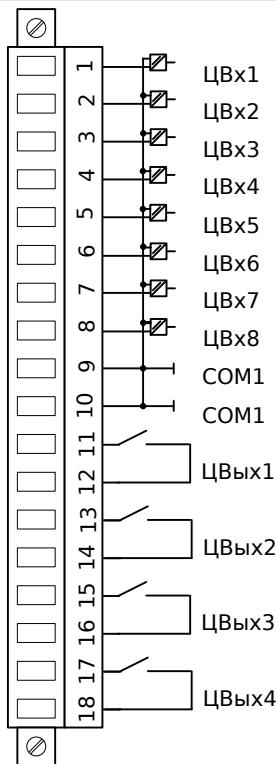


НР7\_21.3



НР7\_23.3

Рис. 27: Разъемы



НРТ\_234

Рис. 28: Электромеханическая адресация

### Цифровые входы

Модуль имеет 8 сгруппированных цифровых входов.

Процедура назначения цифровых выходов описывается в разделе [«3.14.2 Конфигурация цифровых входов»](#).

Перечень доступных назначений для сигналов см. в отдельном документе под названием «Справочное руководство к устройству MCDGV4» (MCDGV4-3.7-RU-REF).

#### ОСТОРОЖНО!

При использовании питания постоянного тока отрицательный потенциал должен быть подключен к общей клемме (COM1, COM2, COM3 — см. маркировку разъемов).



#### ОСТОРОЖНО!

Для каждой группы цифровых входов следует установить параметр соответствующего диапазона входного напряжения. Неверная установка пороговых значений переключения может вызвать неправильную работу или неправильные интервалы передачи сигнала.



Цифровые входы имеют различные пороговые значения переключения (которые можно настроить с помощью параметра [Пар\_устр\_ / Цифровые входы / ЦВх Слот Xx / Гр\_y] «Nom\_napr\_»). Для каждой группы могут устанавливаться следующие пороговые значения переключения:

- «24 В пост. тока»

- «48 В пост. тока»
- «60 В пост. тока»
- «110 В пост. тока»
- «230 В пост. тока»
- «110 В пер. тока»
- «230 В пер. тока»

Если напряжение превышает 80% от установленного порогового значения переключения, происходит физическое распознавание изменения состояния (физический сигнал «1»). Если напряжение составляет менее 40 % от установленного порогового значения переключения, устройство регистрирует физический «ноль».

### **Выходные реле**

Выходные реле имеют беспотенциальные контакты. Процедура назначения выходных реле описывается в разделе [«3.14.3 Настройки выходных реле»](#). Перечень сигналов, которые можно назначить, см. в отдельном документе под названием «Справочное руководство к устройству MCDGV4» (DOK-TD-MCDGV4).

#### **ОСТОРОЖНО!**



Настоятельно рекомендуется учитывать допустимую нагрузку по току для выходных реле. Обратитесь к техническим данным ([«13.1 Технические данные»](#)).

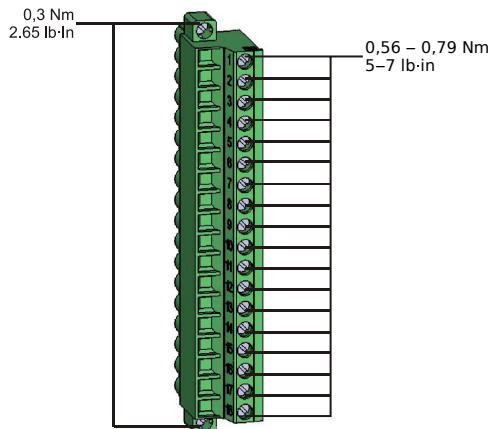
### 3.7.2 AN-I02-OR4 — группа сборки с 2 аналоговыми входами, 2 аналоговыми выходами и 4 выходными реле

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

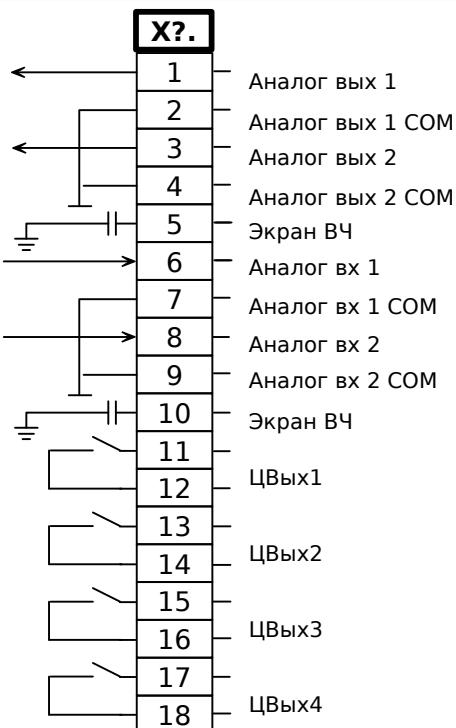


Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений: мин. 0,25 мм<sup>2</sup> (AWG 23) ... макс. 2,5 мм<sup>2</sup> (AWG 14)  
с обжимной втулкой или без нее.



НР7\_213



НР7\_235

Рис. 29: Обозначение разъемов.

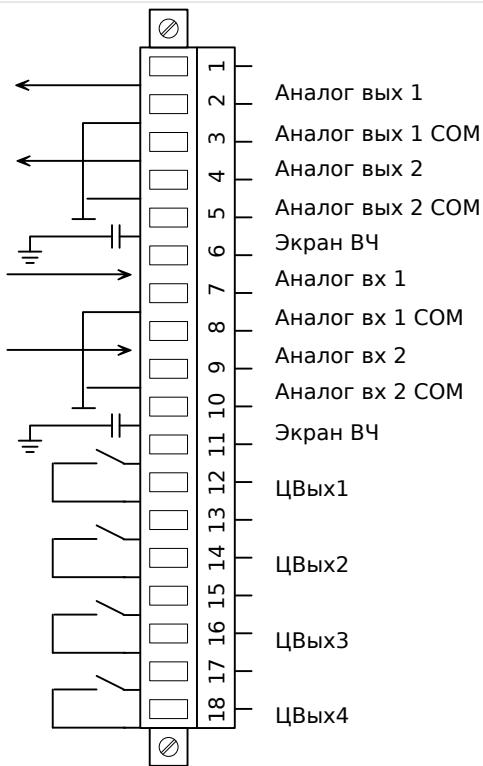


Рис. 30: Электромеханическая адресация

НПТ\_236

### Релейные выходы

Выходные реле имеют беспотенциальные контакты. Процедура назначения выходных реле описывается в разделе [«3.14.3 Настройки выходных реле»](#). Перечень сигналов, которые можно назначить, см. в отдельном документе под названием «Справочное руководство к устройству MCDGV4» (MCDGV4-3.7-RU-REF).

### ОСТОРОЖНО!

Настоятельно рекомендуется учитывать допустимую нагрузку по току для выходных реле. Обратитесь к техническим данным ([«13.1 Технические данные»](#)).

### Аналоговые входы и аналоговые выходы

Имеются 2 входных и 2 выходных аналоговых каналов, которые можно настроить на 0-20 мА, 4-20 мА или 0-10 В. Для каждого из каналов можно независимо запрограммировать один из этих трех режимов входа/выхода.

Подробные сведения об аналоговых входах/выходах см. в технических данных, [«13.1 Технические данные»](#).

#### Проводка

- Рекомендуется использовать экранированный кабель.

#### Экран ВЧ

3.7.2 AN-I02-OR4 — группа сборки с 2 аналоговыми входами, 2 аналоговыми выходами и 4 выходными реле

- Если подключить экран к заземлению с обеих сторон кабеля невозможно, следует использовать клеммы для ВЧ-экрана. С одной стороны кабеля экран должен быть непосредственно соединен с заземлением.

### 3.8 Слот X6

- ТН — измерительные входы трансформатора напряжения, дополнительно с цифровыми входами или выходами (в зависимости от [типа заказанного устройства](#))

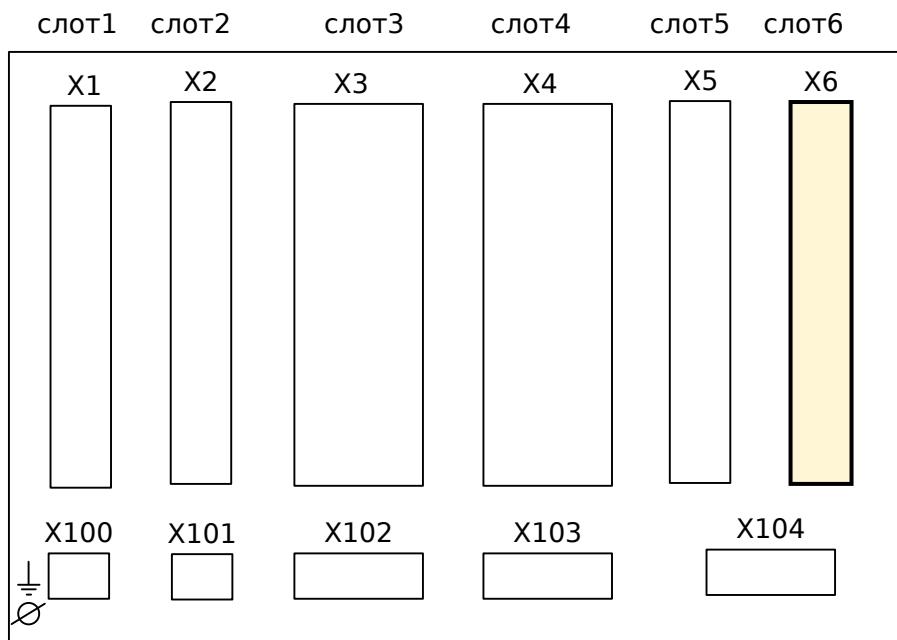


Рис. 31: Задняя часть устройства (слоты)

НРТ\_237

Тип карты в данном слоте зависит от [типа заказанного устройства](#). Объем функций в различных вариантах отличается.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- **TU:** Группа сборки для измерения напряжения.
- **TU-DI8:** группа модулей измерения напряжения с 8 цифровыми входами.
- **TU-OR5:** Группа сборки для измерения напряжения с 4 дополнительными выходными реле (нормально разомкнутые).

Все выходные реле имеют нормально разомкнутые (форма А) контакты.

- **DI8-OR4:** Группа сборки с 8 цифровыми входами и 4 выходными реле

Все выходные реле имеют нормально разомкнутые (форма А) контакты.

- **OR6:** Группа сборки с 6 выходными реле.

Все выходные реле имеют переключающие контакты (форма С).

**ПРИМЕЧАНИЕ!**



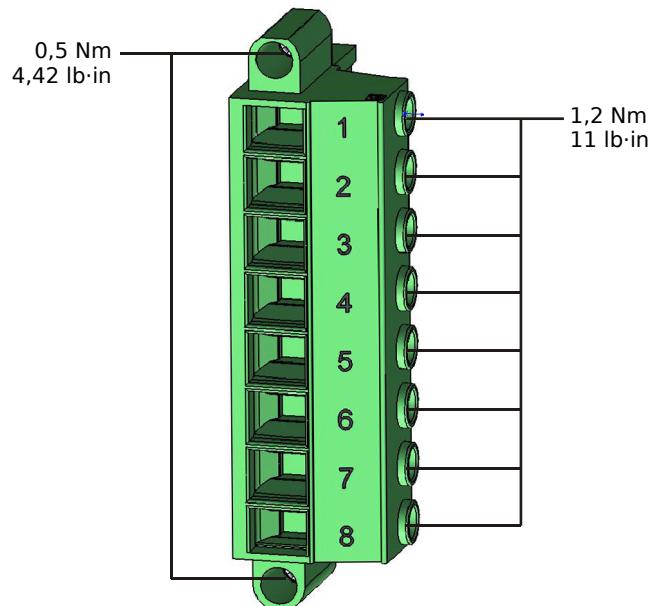
Доступные комбинации можно получить по коду заказа.

### 3.8.1 TU — измерительные входы напряжения

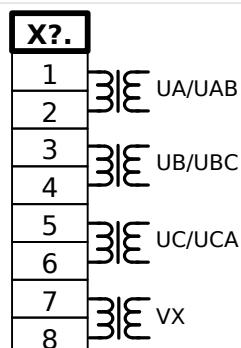
#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений: мин. 0,5 мм<sup>2</sup> (AWG 20) ... макс. 6,0 мм<sup>2</sup> (AWG 10) с обжимной втулкой или без нее.



HPT\_Z38



HPT\_Z39

Рис. 32: Разъемы

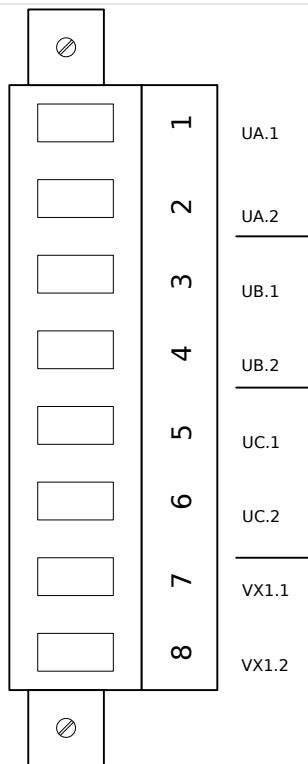


Рис. 33: Электромеханическая адресация

HPT\_Z40

### **Входы измерения напряжения**

Плата «TU» оснащена 4 входами для измерения напряжения.

- Диапазон измерения напряжения составляет **от 0 до 800 В** (для каждого входа).
- Три входа предназначены для фазного напряжения:
  - междуфазное напряжение (*UAB*, *UBC*, *UCA*),
  - напряжение между фазой и нейтралью (*UA*, *UB*, *UC*).
- 4-й вход предназначен для остаточного напряжения *VX*.

Правильное подключение входов измерения напряжения устанавливается в меню [СистПар]:

- параметр [СистПар / TH] «TH соед» = «Фазн напр» — фаза-нейтраль (звезда);
- параметр [СистПар / TH] «TH соед» = «Лин. напряж.» — фаза-фаза (разомкнутый треугольник, V-образное соединение).

**ОСТОРОЖНО!**



Следует учесть последовательность фаз (вращающееся поле) источника питания.  
Убедитесь в правильности подключения трансформатора напряжения и  
измерительных входов.

Для параметра V-образного соединения «TH соед» следует задать значение «Лин. напряж.».

Обратитесь к техническим данным ( «13.1 Технические данные»).

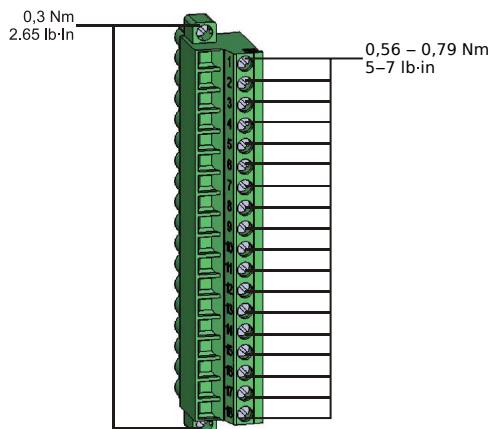
### 3.8.2 TU-DI8 — группа сборки для измерения напряжения с 8 цифровыми входами

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

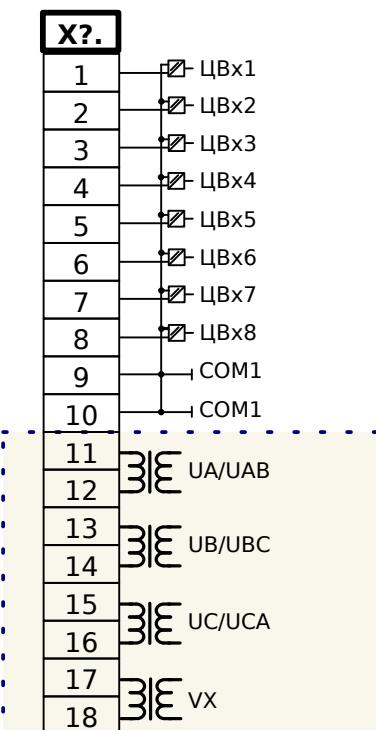


Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений: мин. 0,25 мм<sup>2</sup> (AWG 23) ... макс. 2,5 мм<sup>2</sup> (AWG 14)  
с обжимной втулкой или без нее.



HPT\_Z13



HPT\_Z41

Рис. 34: Разъемы

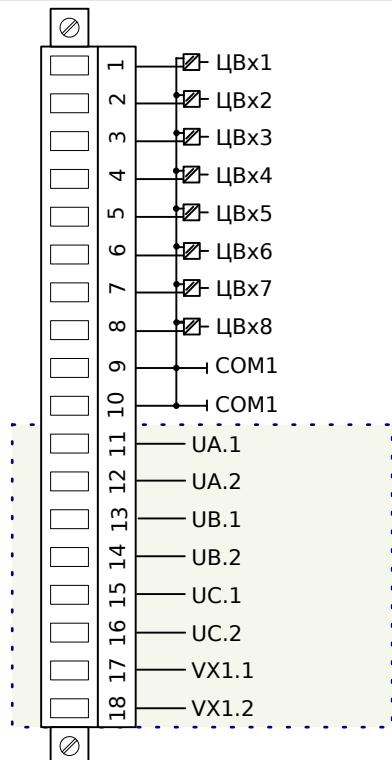


Рис. 35: Электромеханическая адресация

HPT\_Z42

### Цифровые входы

Плата «TU-DI8» имеет 8 сгруппированных цифровых входов.

Процедура назначения цифровых выходов описывается в разделе [«3.14.2 Конфигурация цифровых входов»](#).

Перечень доступных назначений для сигналов см. в отдельном документе под названием «Справочное руководство к устройству MCDGV4» (MCDGV4-3.7-RU-REF).

#### ОСТОРОЖНО!

При использовании питания постоянного тока отрицательный потенциал должен быть подключен к общей клемме (COM1, COM2, COM3 — см. маркировку разъемов).



#### ОСТОРОЖНО!

Для каждой группы цифровых входов следует установить параметр соответствующего диапазона входного напряжения. Неверная установка пороговых значений переключения может вызвать неправильную работу или неправильные интервалы передачи сигнала.



Цифровые входы имеют различные пороговые значения переключения (которые можно настроить с помощью параметра [Пар\_устр\_ / Цифровые входы / ЦВх Слот Xx / Гр\_y] «Ном\_напр\_»). Для каждой группы могут устанавливаться следующие пороговые значения переключения:

- «24 В пост. тока»

- «48 В пост. тока»
- «60 В пост. тока»
- «110 В пост. тока»
- «230 В пост. тока»
- «110 В пер. тока»
- «230 В пер. тока»

Если напряжение превышает 80% от установленного порогового значения переключения, происходит физическое распознавание изменения состояния (физический сигнал «1»). Если напряжение составляет менее 40% от установленного порогового значения переключения, устройство регистрирует физический «ноль».

### **Входы измерения напряжения**

Плата «TU-DI8» оснащена 4 входами для измерения напряжения.

- Диапазон измерения напряжения составляет от **0 до 300 В** (для каждого входа).
- Три входа предназначены для фазного напряжения:
  - междуфазное напряжение ( $U_{AB}$ ,  $U_{BC}$ ,  $U_{CA}$ ),
  - напряжение между фазой и нейтралью ( $U_A$ ,  $U_B$ ,  $U_C$ ).
- 4-й вход предназначен для остаточного напряжения  $V_X$ .

Правильное подключение входов измерения напряжения устанавливается в меню [СистПар]:

- параметр [СистПар / ТН] «*TH соед*» = «Фазн напр» — фаза-нейтраль (звезда);
- параметр [СистПар / ТН] «*TH соед*» = «Лин. напряж.» — фаза-фаза (разомкнутый треугольник, V-образное соединение).

### **ОСТОРОЖНО!**

**!** Следует учесть последовательность фаз (вращающееся поле) источника питания. Убедитесь в правильности подключения трансформатора напряжения и измерительных входов.

Для параметра V-образного соединения «*TH соед*» следует задать значение «Лин. напряж.».

Обратитесь к техническим данным (▷ «13.1 Технические данные»).

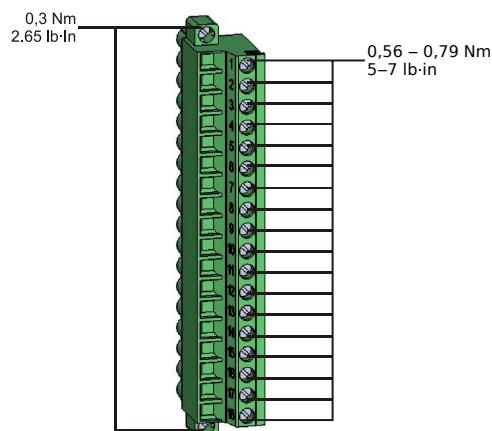
### 3.8.3 TU-OR5 — группа сборки для измерения напряжения с 5 выходными реле

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

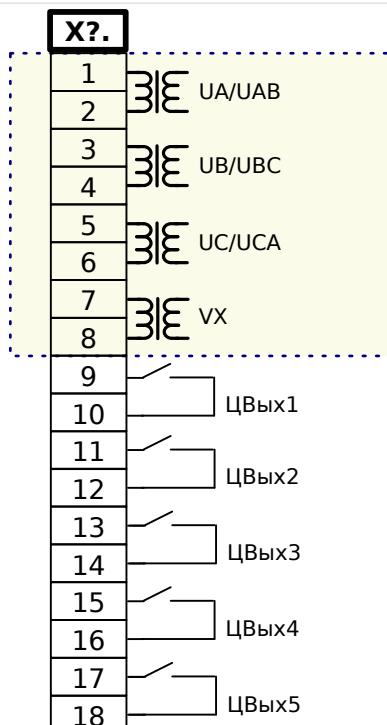


Обеспечьте надлежащий момент затяжки (см. схему).

Поперечное сечение соединений: мин. 0,25 мм<sup>2</sup> (AWG 23) ... макс. 2,5 мм<sup>2</sup> (AWG 14)  
с обжимной втулкой или без нее.



НР7\_21.3



НР7\_24.3

Рис. 36: Разъемы

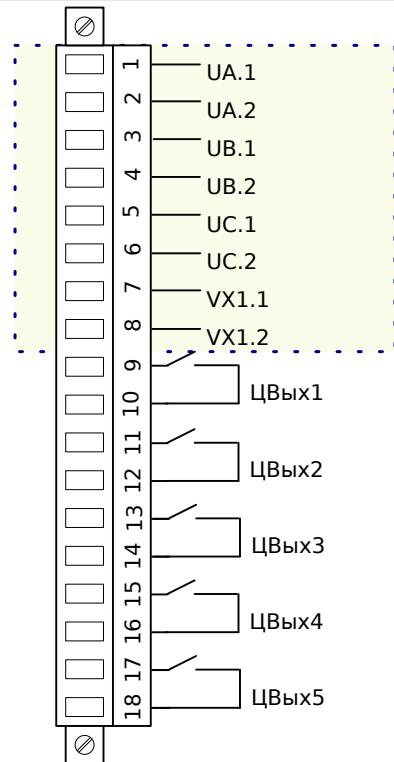


Рис. 37: Электромеханическая адресация

HPT\_244

### **Входы измерения напряжения**

Плата «TU-OR5» оснащена 4 входами для измерения напряжения.

- Диапазон измерения напряжения составляет от **0 до 300 В** (для каждого входа).
- Три входа предназначены для фазного напряжения:
  - междуфазное напряжение (*UAB*, *UBC*, *UCA*),
  - напряжение между фазой и нейтралью (*UA*, *UB*, *UC*).
- 4-й вход предназначен для остаточного напряжения *VX*.

Правильное подключение входов измерения напряжения устанавливается в меню [СистПар]:

- параметр [СистПар / TH] «*TH соед*» = «Фазн напр» — фаза-нейтраль (звезда);
- параметр [СистПар / TH] «*TH соед*» = «Лин. напряж.» — фаза-фаза (разомкнутый треугольник, V-образное соединение).

### ОСТОРОЖНО!



Следует учесть последовательность фаз (вращающееся поле) источника питания. Убедитесь в правильности подключения трансформатора напряжения и измерительных входов.

Для параметра V-образного соединения «TH соед» следует задать значение «Лин. напряж.».

Обратитесь к техническим данным ( «13.1 Технические данные»).

### **Выходные реле**

Выходные реле имеют беспотенциальные контакты. Процедура назначения выходных реле описывается в разделе «3.14.3 Настройки выходных реле». Перечень сигналов, которые можно назначить, см. в отдельном документе под названием «Справочное руководство к устройству MCDGV4» (MCDGV4-3.7-RU-REF).

### ОСТОРОЖНО!



Настоятельно рекомендуется учитывать допустимую нагрузку по току для выходных реле. Обратитесь к техническим данным ( «13.1 Технические данные»).

### 3.8.4 Трансформаторы напряжения

Проверьте правильность подключения трансформаторов напряжения.

#### ОПАСНОСТЬ!



Вторичные обмотки измерительных трансформаторов должны быть заземлены.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Для работы функций измерения тока и напряжения необходимо использовать внешний трансформатор тока и напряжения, подключенный надлежащим образом и соответствующий требуемым величинам измерений. Эти устройства обеспечивают необходимую изоляцию.

#### Проверка значений измерения напряжения

Подключите трехфазное измерительное напряжение, равное номинальному напряжению, к реле.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Принимайте во внимание схему соединения измерительных трансформаторов (звезда или открытый треугольник).

Учитывайте технические характеристики входов трансформатора напряжения.

Теперь произведите регулировку значений напряжения в диапазоне номинального напряжения в соответствии с номинальной частотой, которая не должна привести к отключению по причине превышения или понижения напряжения.

Сравните значения, указанные на дисплее устройства, с показаниями измерительных приборов. Отклонения не должны превышать значения, указанные в технических данных.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



При использовании измерительных приборов, определяющих среднеквадратичные значения, по причине большой гармонической составляющей в подаваемом напряжении могут возникнуть отклонения большей величины. Поскольку устройство оборудовано фильтром для защиты от гармоник, измерение производится только для основного колебания (исключение составляют функции тепловой защиты). Однако при использовании прибора для измерения среднеквадратичного значения гармоники также будут измеряться.

### Подключение измерительных входов трансформатора напряжения

#### ОПАСНОСТЬ!



Неисправная электропроводка измерительных входов трансформатора напряжения: Существует три разных варианта платы измерения напряжения:

- «TU» — стандартная плата для измерения напряжения, где входы для измерения напряжения необходимо подключать к **выводам 1-8**.
- «TU K4» — плата измерения напряжения с дополнительными выходными реле. Входы для измерения напряжения необходимо подключать к **выводам 1-8**.
- «TU DI8» — плата измерения напряжения с дополнительными цифровыми входами. **Входы для измерения напряжения необходимо подключать к выводам 11-18.**

В примерах подключения, приведенных далее, всегда показана стандартная плата для измерения напряжения «TU». Однако на вашем устройстве может быть установлен другой вариант платы.

Подача измерительного напряжения к цифровым входам может привести к их поломке. Устройство нельзя будет использовать для измерения напряжения. Данное устройство не выполняет функции защиты, зависящие от напряжения.

На схеме электропроводки в верхней части устройства представлено правильное подключение трансформатора напряжения к измерительным клеммам. (Электрическую схему также можно найти в документе «Схемы проводки» DOK-WD-MCDGV4-2E на странице с вашим индивидуальным кодом.) Трансформаторы напряжения следует всегда подключать к устройству в соответствии с индивидуальной схемой!

### Примеры электрических схем трансформаторов напряжения

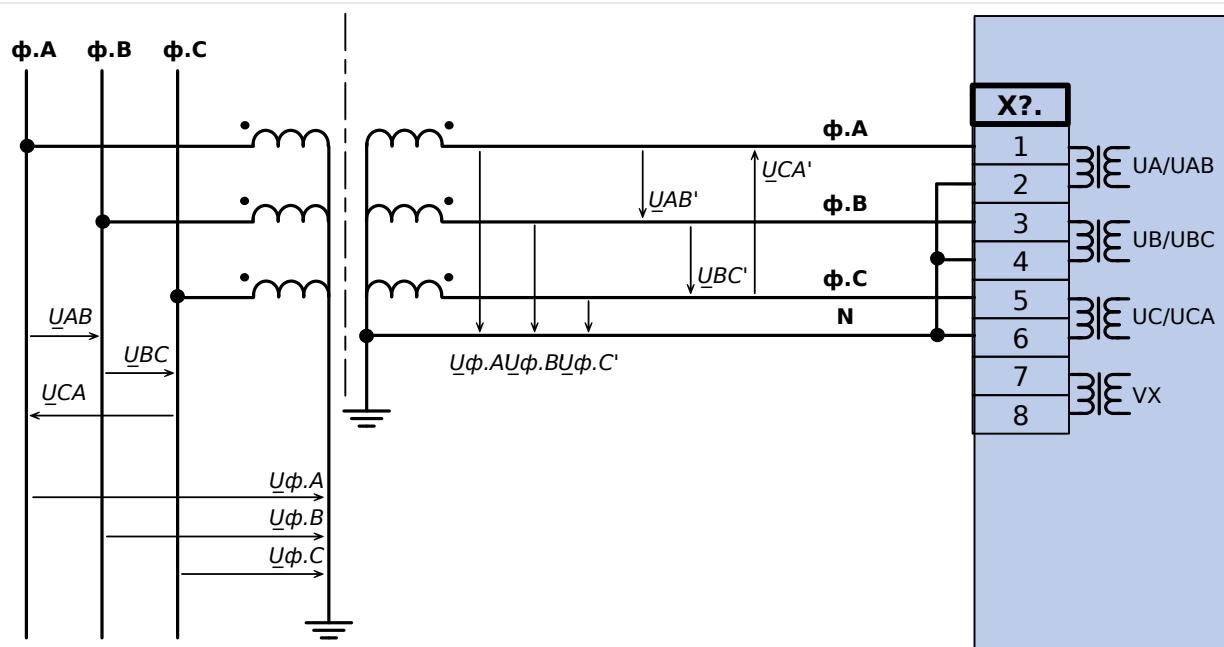


Рис. 38: VT Wye: Измерение трехфазного напряжения по схеме «звезда»

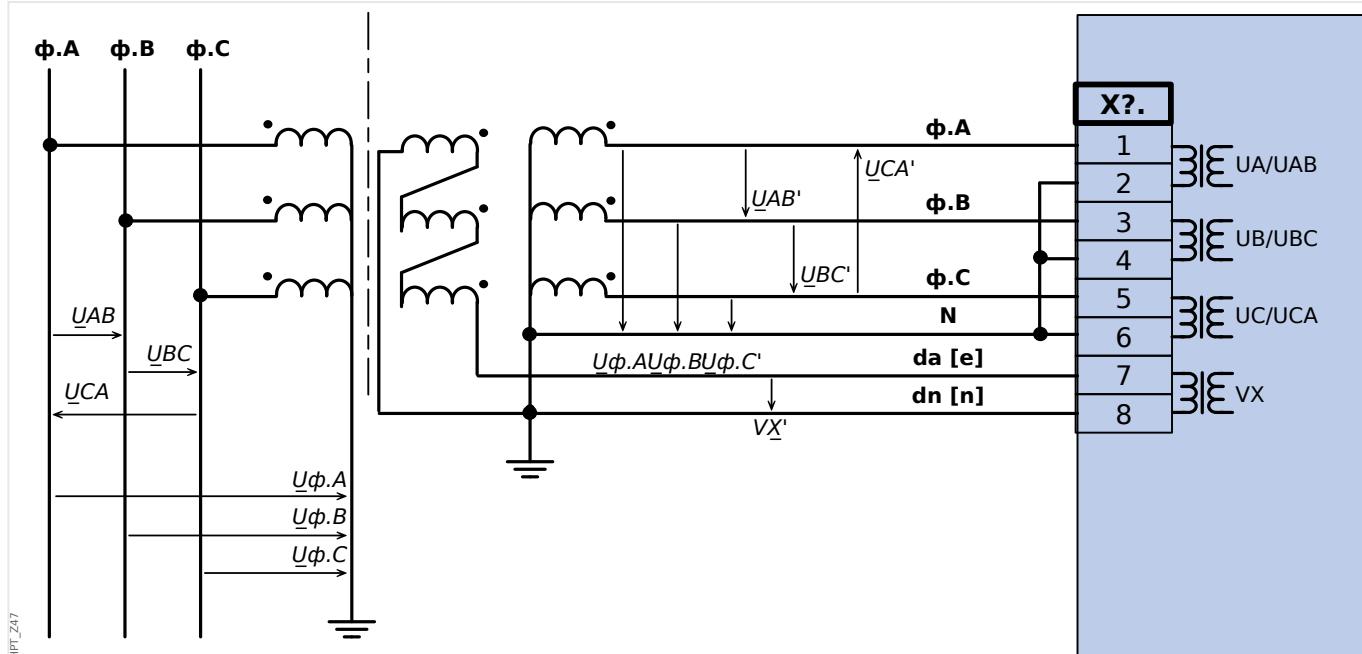


Рис. 39: VT Wye с соединением разомкнутого треугольника.

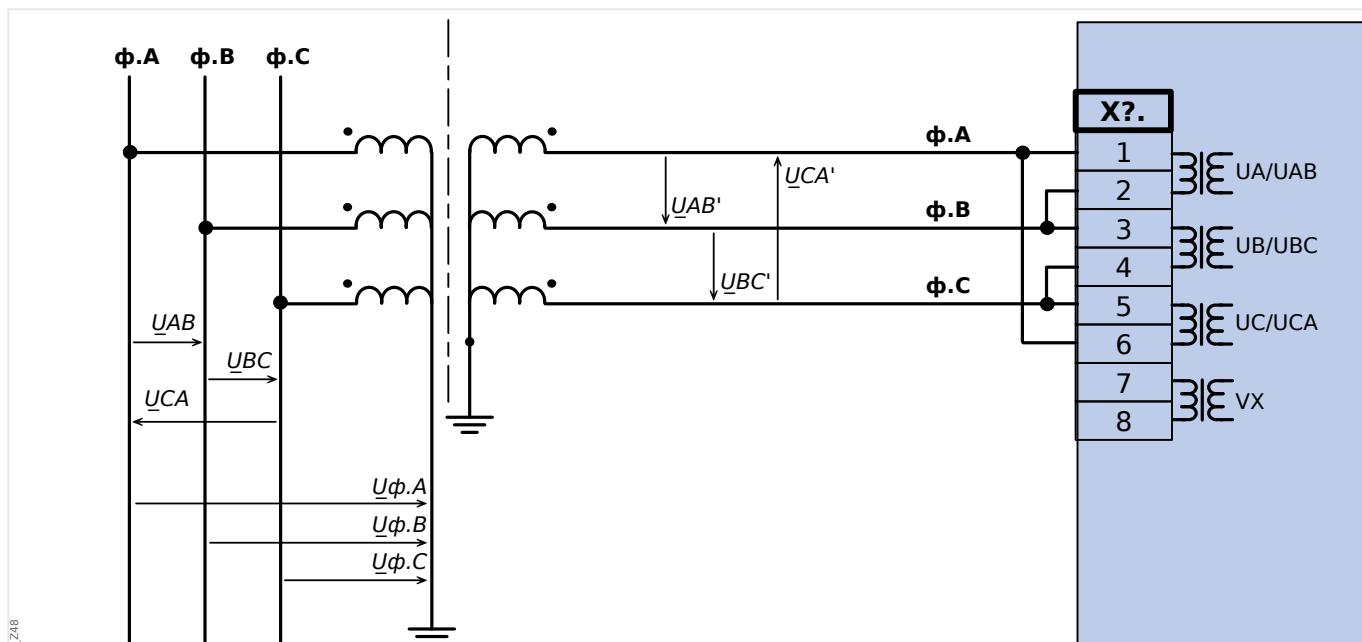


Рис. 40: Измерение трехфазного напряжения - схема измерительных входов: "соединение треугольником"

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

Расчет напряжения нулевой последовательности VG невозможен



## 3.8.4 Трансформаторы напряжения

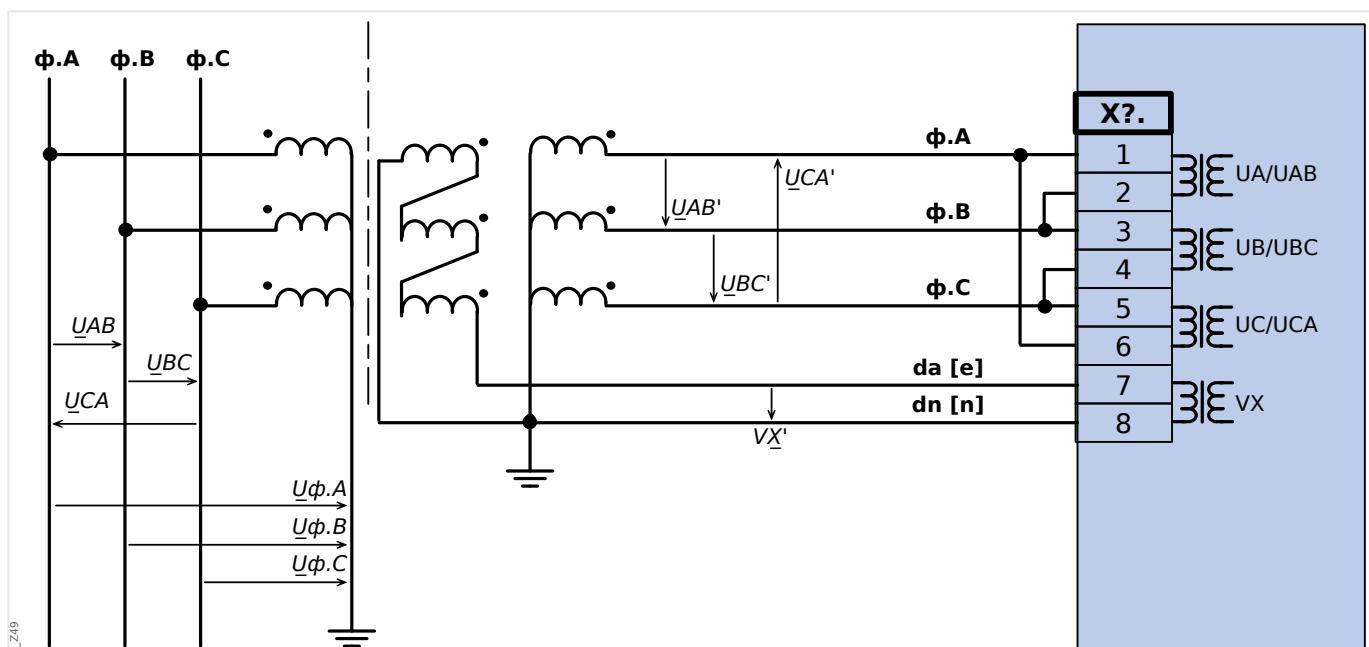
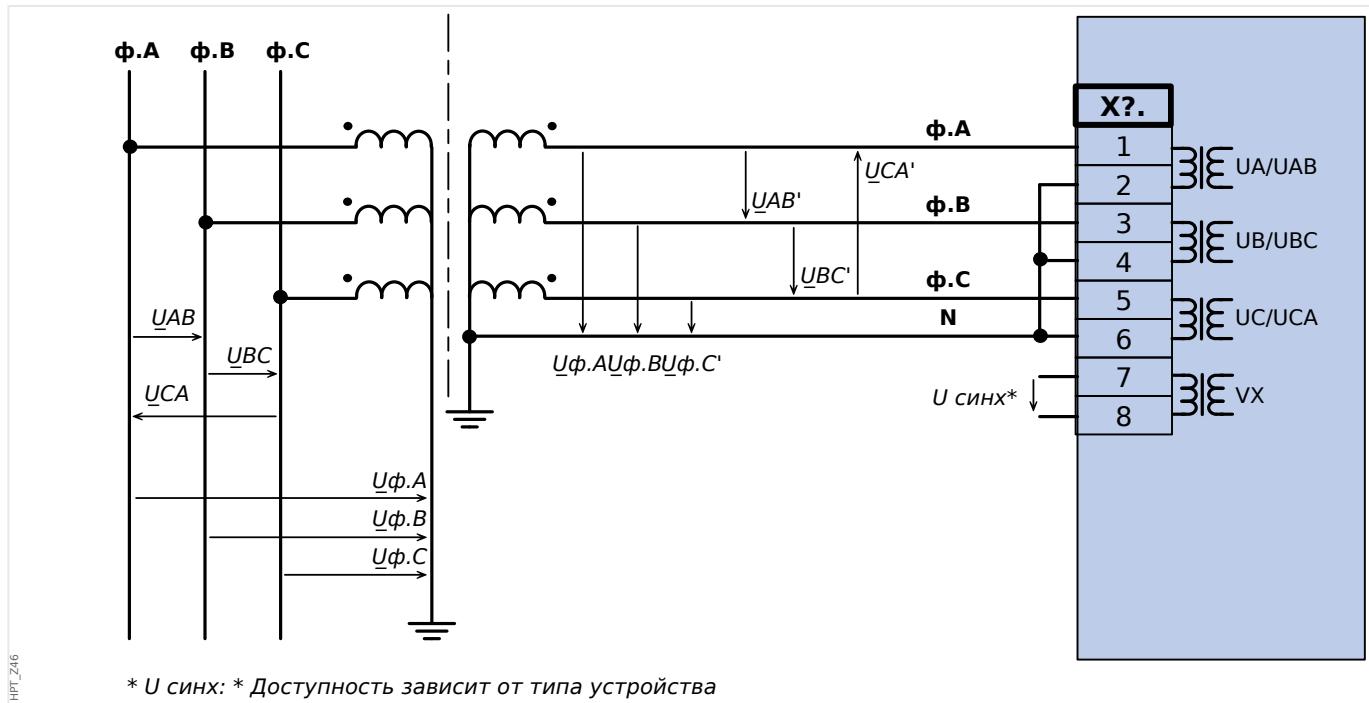


Рис. 41: Измерение трехфазного напряжения - схема измерительных входов: "соединение треугольником" Измерение напряжения нулевой последовательности  $VG$  через вспомогательные обмотки ( $e-n$ ) («открытый треугольник»)

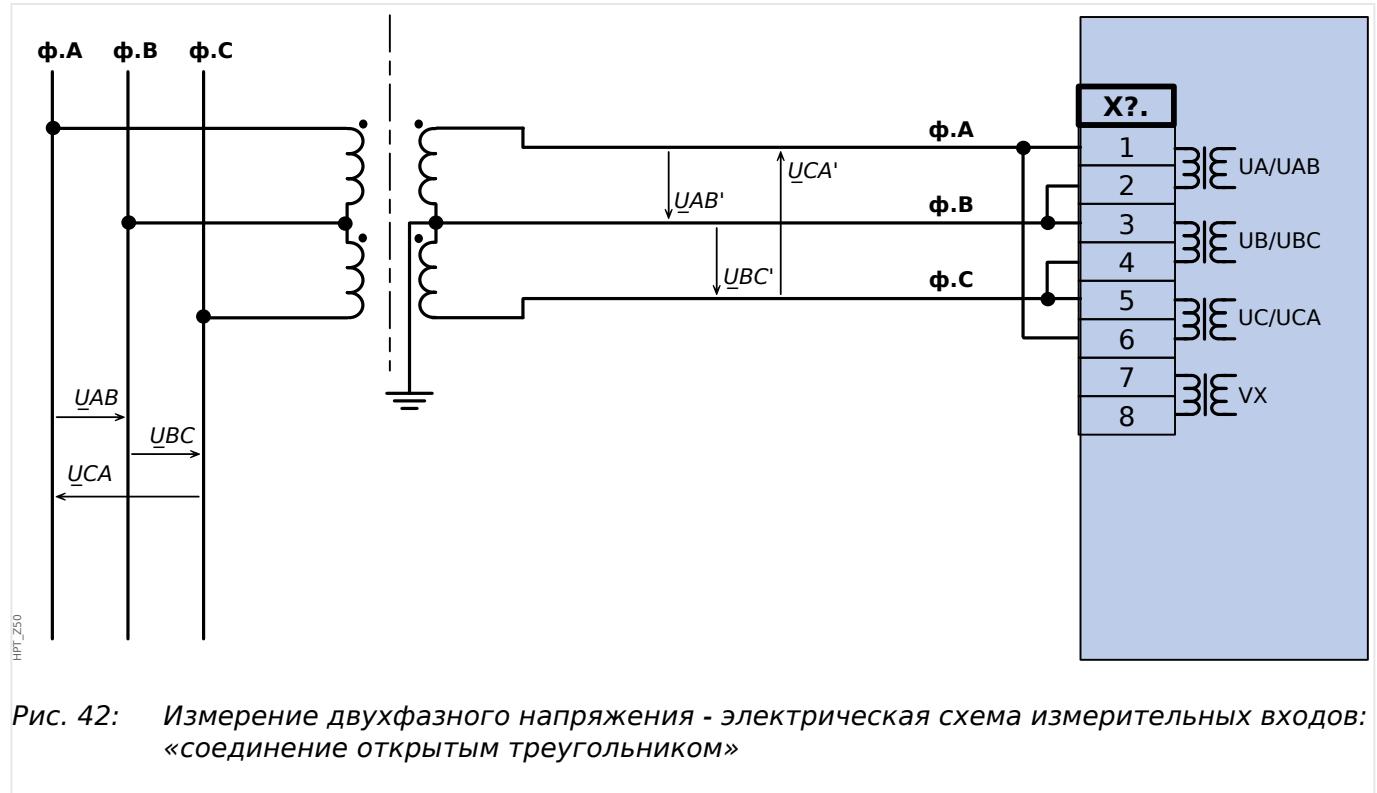


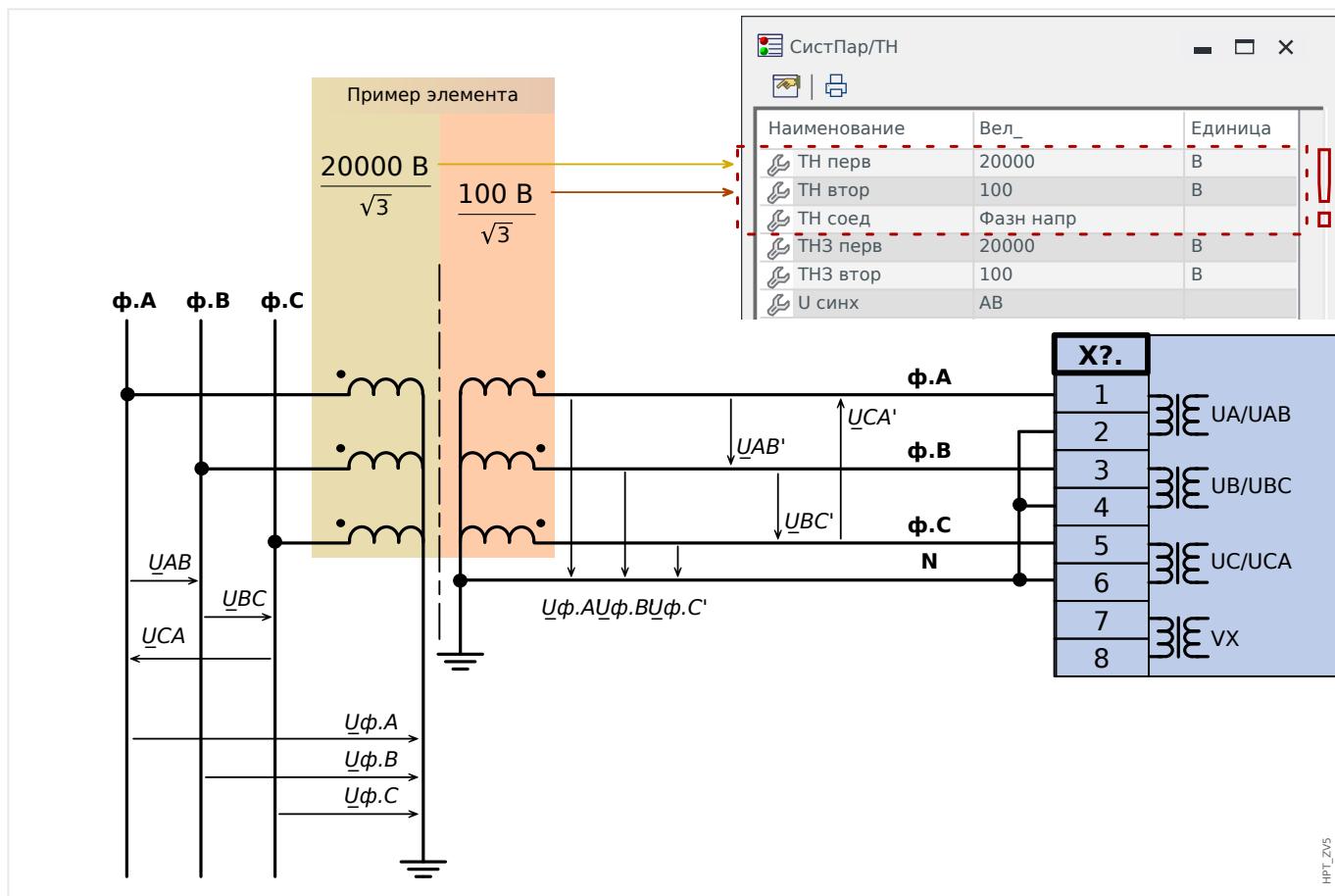
Рис. 42: Измерение двухфазного напряжения - электрическая схема измерительных входов: «соединение открытым треугольником»

### 3.8.5 Determination of the Residual Voltage VX for Various Connection Types

The residual voltage can be calculated either from the three phase-to-ground voltages, or it can be directly measured at the neutral terminal (e. g. of the generator) or over the broken delta.

The method is selected (via setting parameter »VG[x] . Выбор UX«) for each instance of the residual voltage protection »VG[x]« separately.

#### 3.8.5.1 Calculation from the Three Phase-to-Ground Voltages



The residual voltage is calculated from the three phase-to-ground voltages with the following setting:

- »VG[x] . Выбор UX« = «рассчитано»

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



The residual voltage can be calculated only if the phase-to-ground voltages (star connection) are connected to the measuring inputs of the device.

If the phase-to-phase voltages (delta connection) are measured instead of the phase-to-ground voltages (star connection) it is not possible to calculate the residual voltage.

**Quotient / Scaling Based on Un**

All voltage thresholds of the voltage protection modules are set in units of the nominal voltage  $U_n$ , that is dependent on the settings »TH . TH втор« and »TH . TH перв«.

**Example:** For the voltage transformer data shown in the diagram above (secondary voltage 100 B /  $\sqrt{3}$ ), we have:

- »VG[x] . VG>« =  $1.0 \cdot U_n = 100$  B

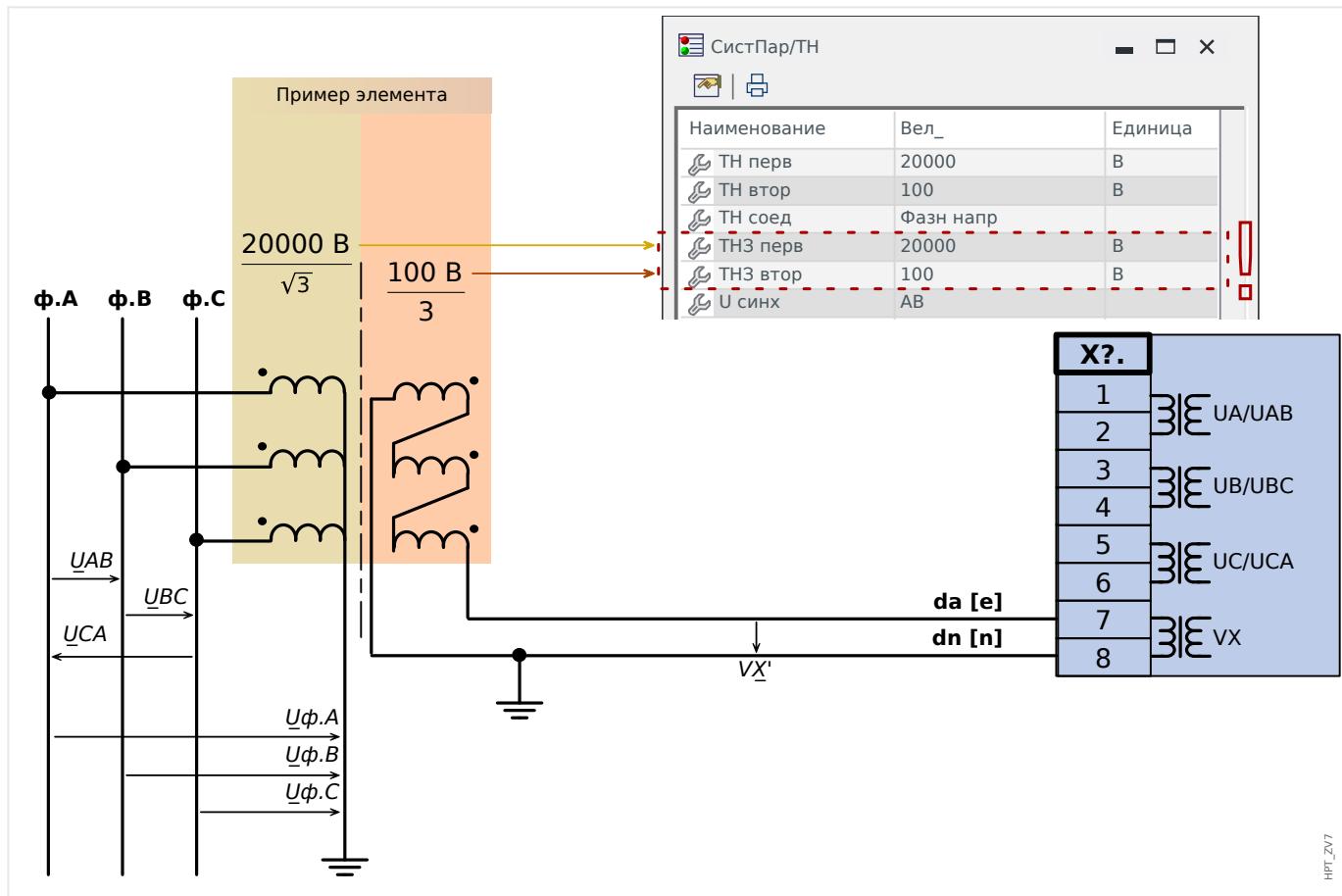
**Residual Voltage in Case of a 1p Ground (Earth) Fault**

- $UX \text{ расч} = \sqrt{3} \cdot U_n$

**Example:** For the voltage transformer data shown in the diagram above (secondary voltage 100 B /  $\sqrt{3}$ ), the result is:

- $UX \text{ расч} = \sqrt{3} \cdot U_n = 173.21$  B

### 3.8.5.2 Measurement Over the Broken Delta



After the voltage inputs have been connected correctly the residual voltage is measured with the following setting:

- »VG[x] . Выбор UX« = «измерено»

The broken delta is usually realized such that the RMS value of the residual voltage in case of a 1p ground fault equals the RMS value of the phase-to-phase voltage.

#### **Quotient / Scaling Based on Un**

All voltage thresholds of the voltage protection modules are set in units of the nominal voltage  $U_n$ , that is dependent on the settings »TH . TH3 втор« and »TH . TH3 перв«.

**Example:** For the voltage transformer data shown in the diagram above (secondary voltage =  $100 \text{ V} / \sqrt{3}$ ), we have:

- »VG[x] . VG>« =  $1.0 \cdot U_n = 100 \text{ V}$

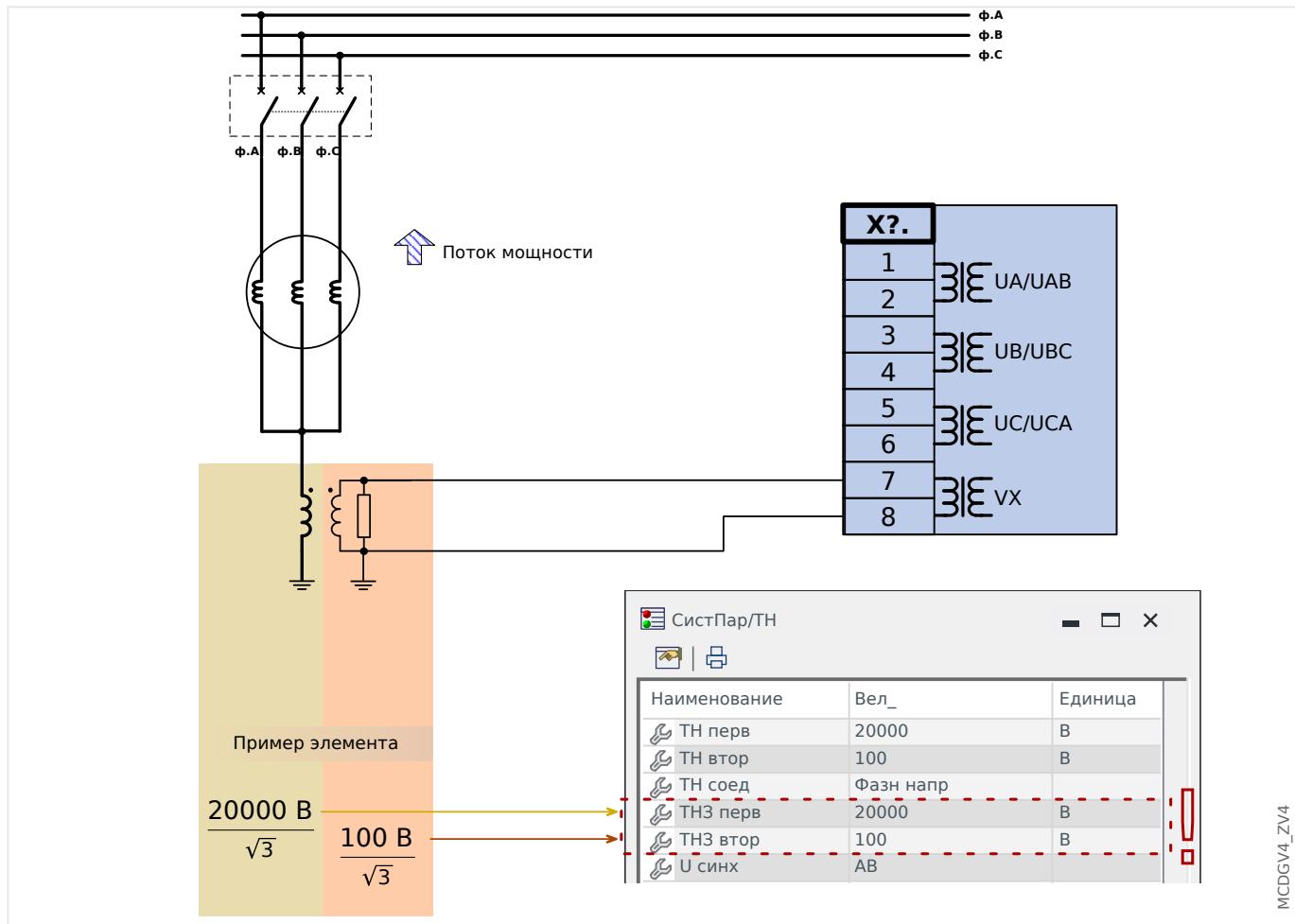
#### **Residual Voltage in Case of a 1p Ground (Earth) Fault**

- $VX \text{ изм} = 1.0 \cdot U_n$

**Example:** For the voltage transformer data shown in the diagram above (secondary voltage =  $100 \text{ V} / \sqrt{3}$ ), the result is:

- $VX \text{ изм} = 1.0 \cdot U_n = 100 \text{ V}$

### 3.8.5.3 Measurement at the Neutral Terminal (e. g. of the Generator)



After the voltage inputs have been connected correctly the residual voltage is measured with the following setting:

- »VG[x] . Выбор UX« = «измерено»

#### **Quotient / Scaling Based on Un**

All voltage thresholds of the voltage protection modules are set in units of the nominal voltage  $U_n$ , that is dependent on the settings »TH . TH3 втор« and »TH . TH3 перв«.

**Example:** For the voltage transformer data shown in the diagram above (secondary voltage  $= 100 \text{ В} / \sqrt{3}$ ), we have:

- »VG[x] . VG>« =  $1.0 \cdot U_n = 100 \text{ В}$

#### **Residual Voltage in Case of a 1p Ground (Earth) Fault**

- $VX \text{ изм} = U_n / \sqrt{3}$

**Example:** For the voltage transformer data shown in the diagram above (secondary voltage  $100 \text{ В} / \sqrt{3}$ ), the result is:

- $VX \text{ изм} = U_n / \sqrt{3} = 57.74 \text{ В}$

### 3.8.6 Типовые внешние измерительные подключения

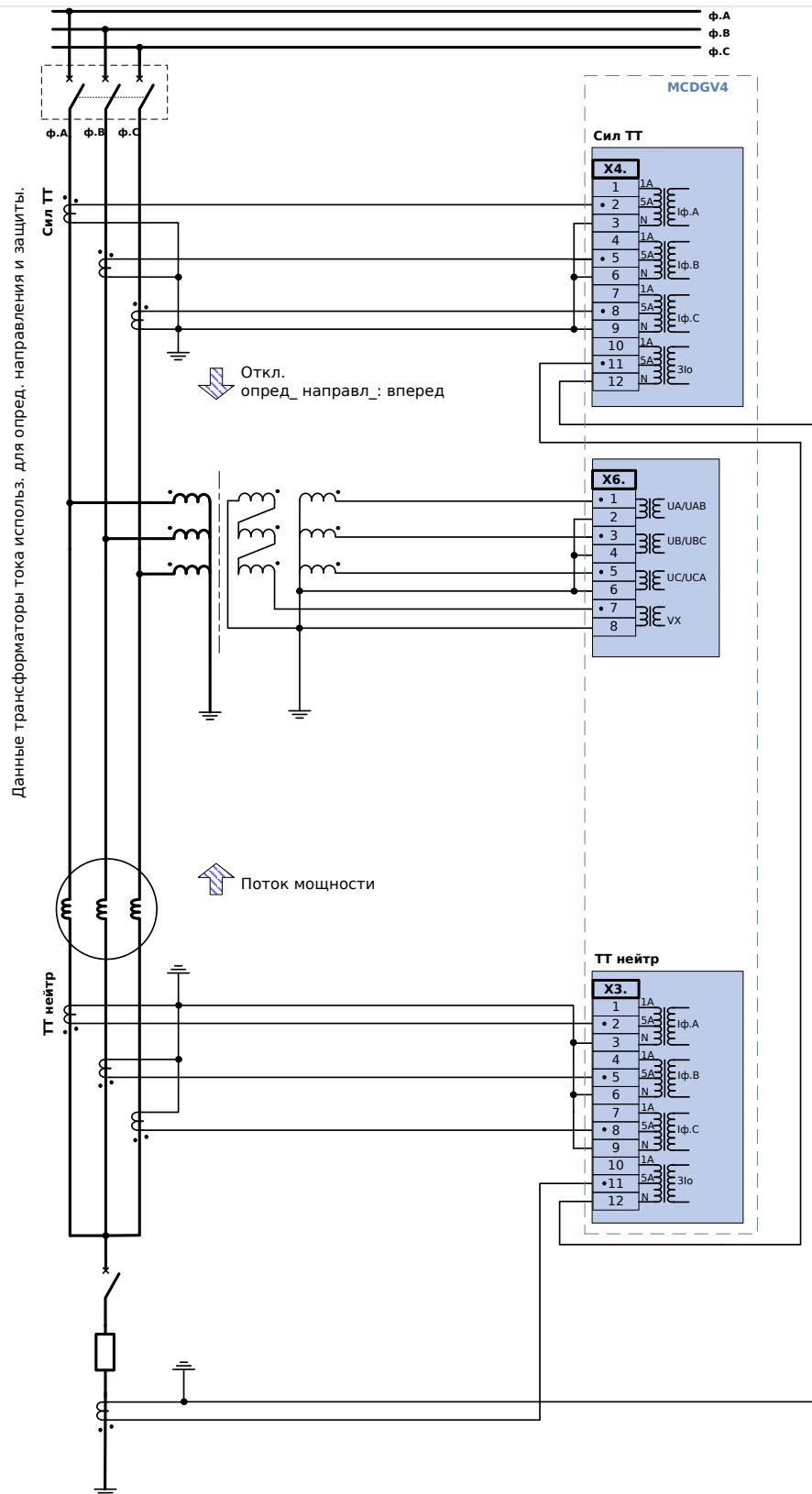


Рис. 43: Низкоомный заземленный генератор с дифференциальной защитой фаз и защитой от замыкания на землю

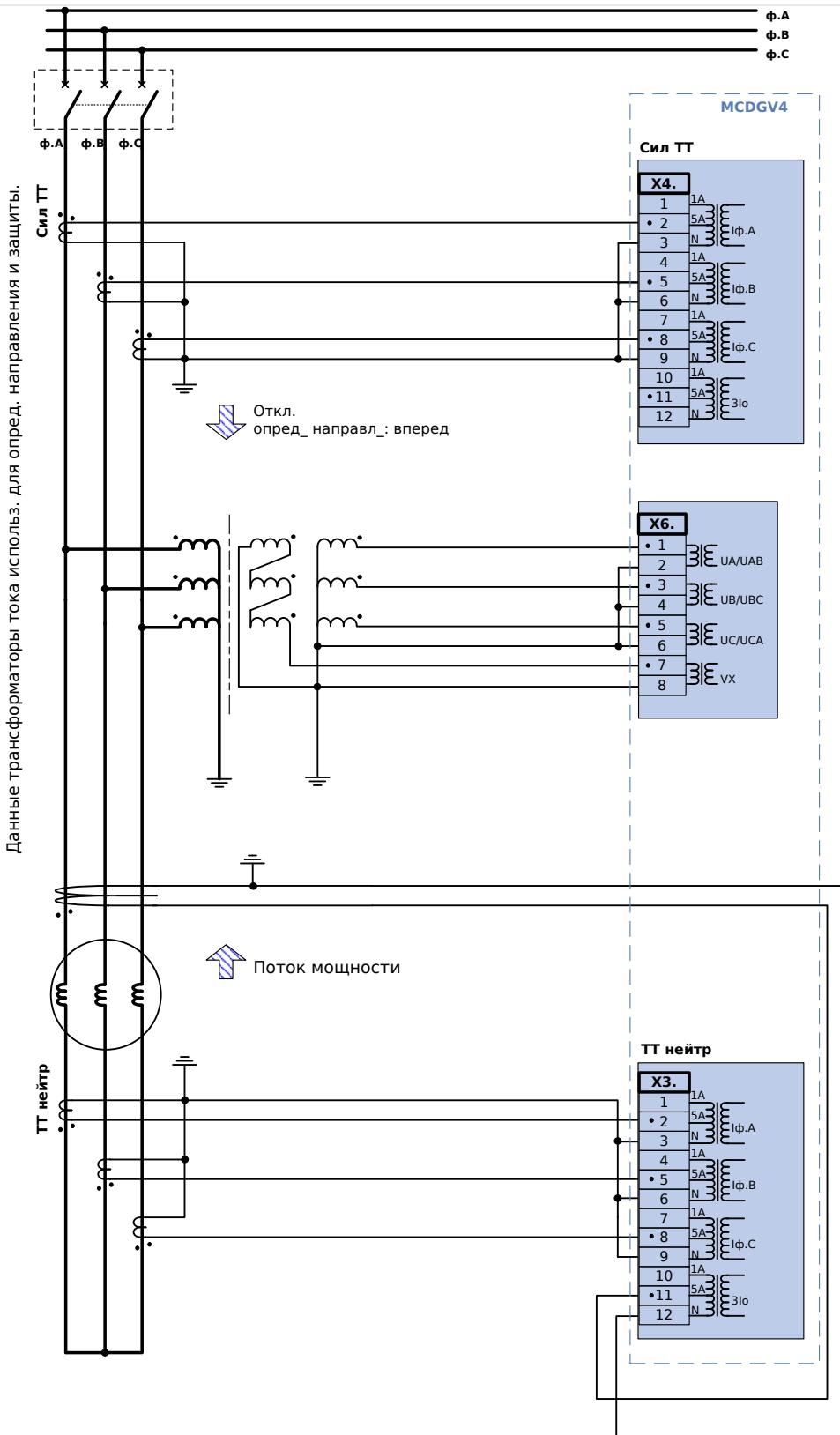


Рис. 44: Незаземленный генератор с дифференциальной защитой фаз и сбалансированным трансформатором тока

### 3 Оборудование

#### 3.8.6 Типовые внешние измерительные подключения

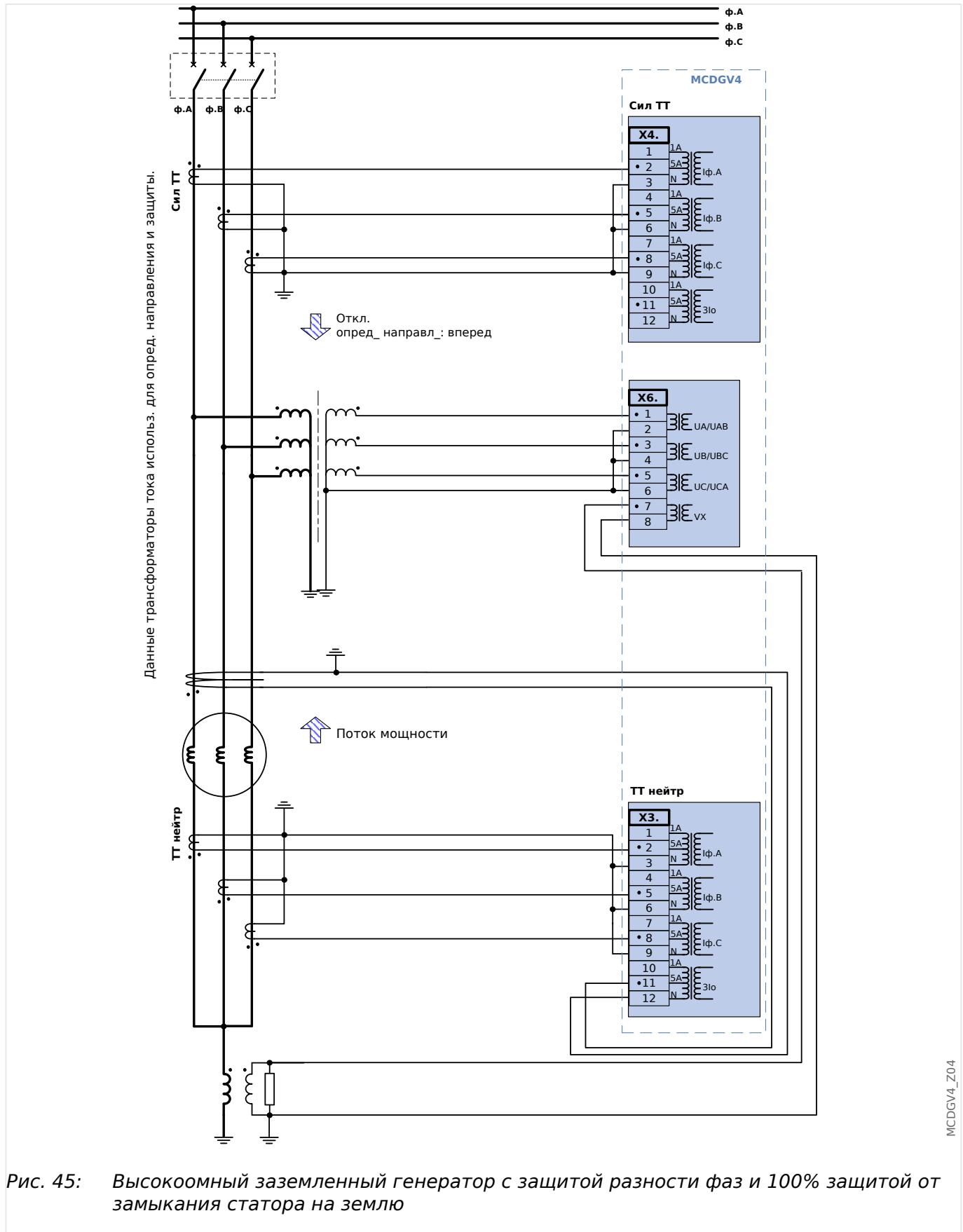


Рис. 45: Высокоомный заземленный генератор с защитой разности фаз и 100% защитой от замыкания статора на землю

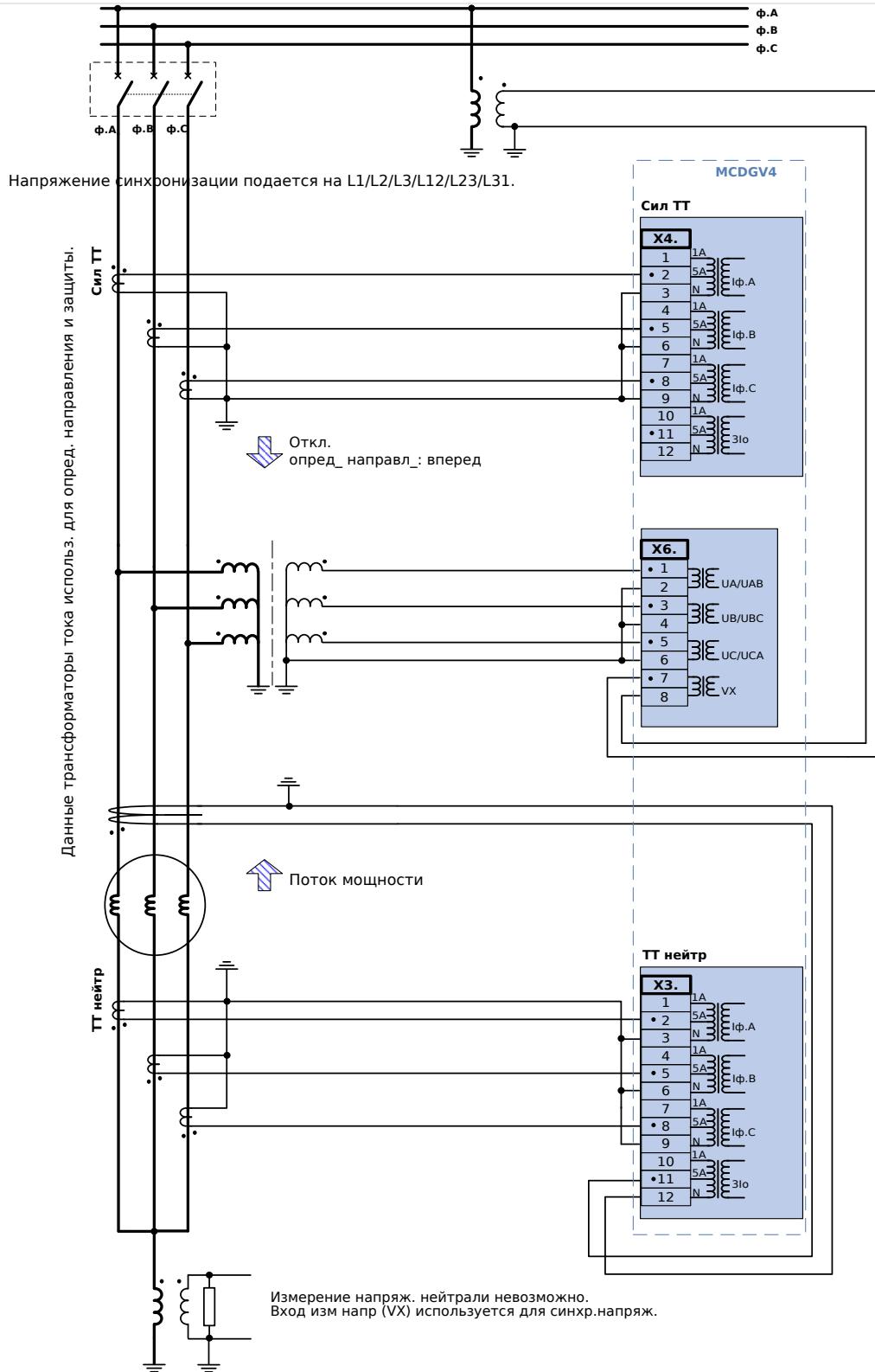


Рис. 46: Высокоомный заземленный генератор с защитой по разности фаз и проверкой синхронизма

### 3 Оборудование

#### 3.8.6 Типовые внешние измерительные подключения

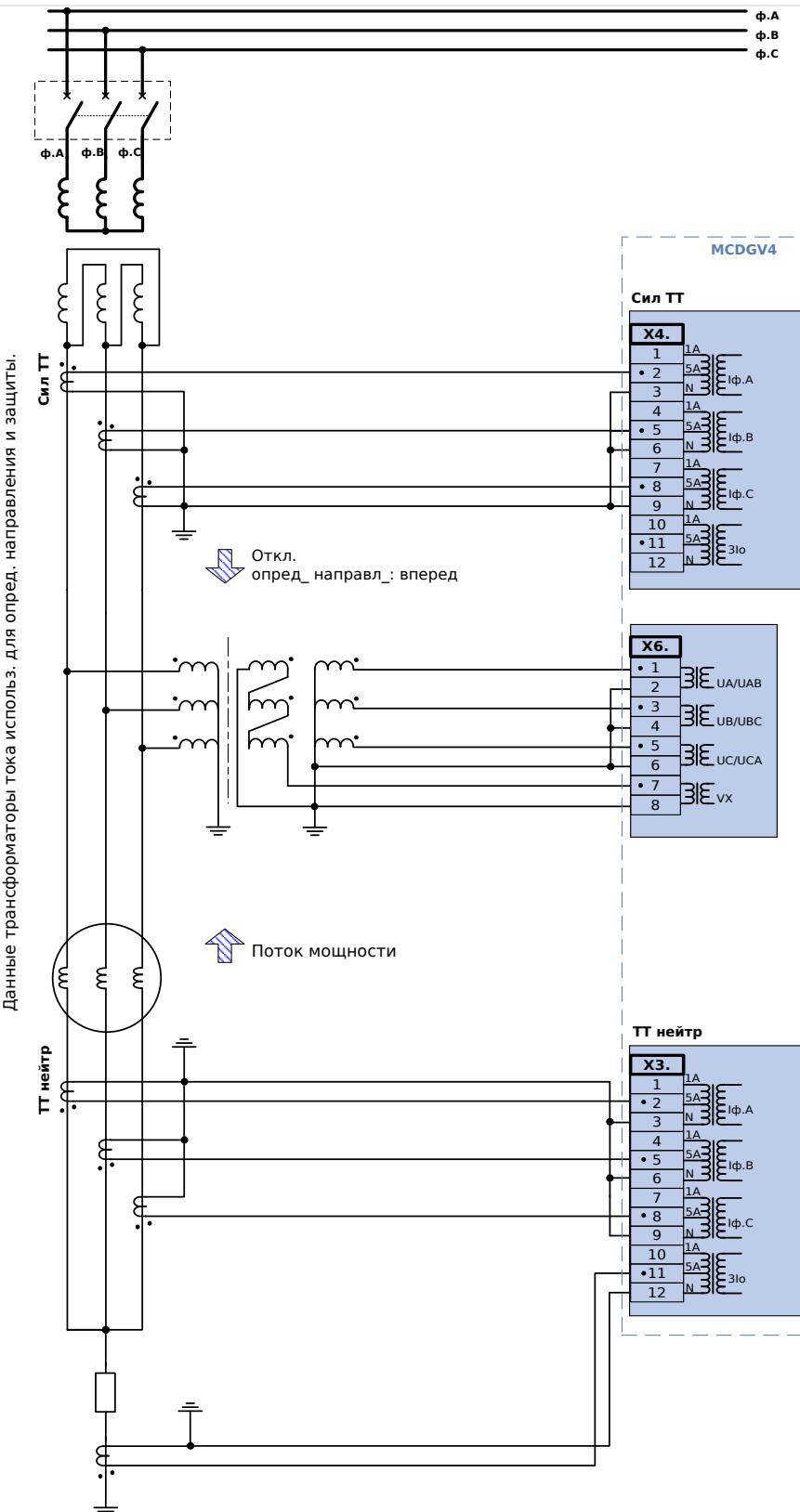


Рис. 47: Низкоомный заземленный генератор и повышающий трансформатор только с дифференциальной защитой фаз генератора

MCDGV4\_Z06

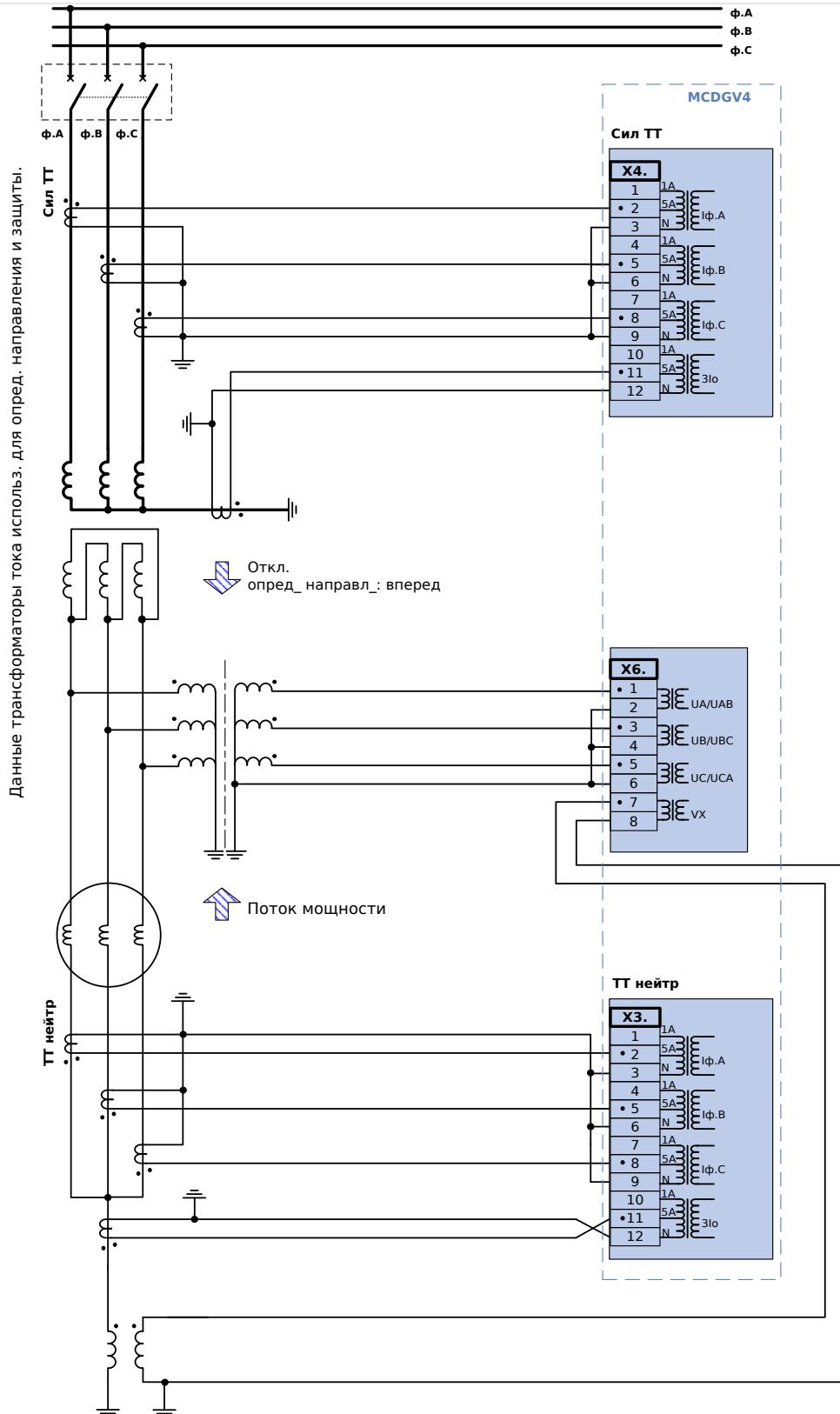
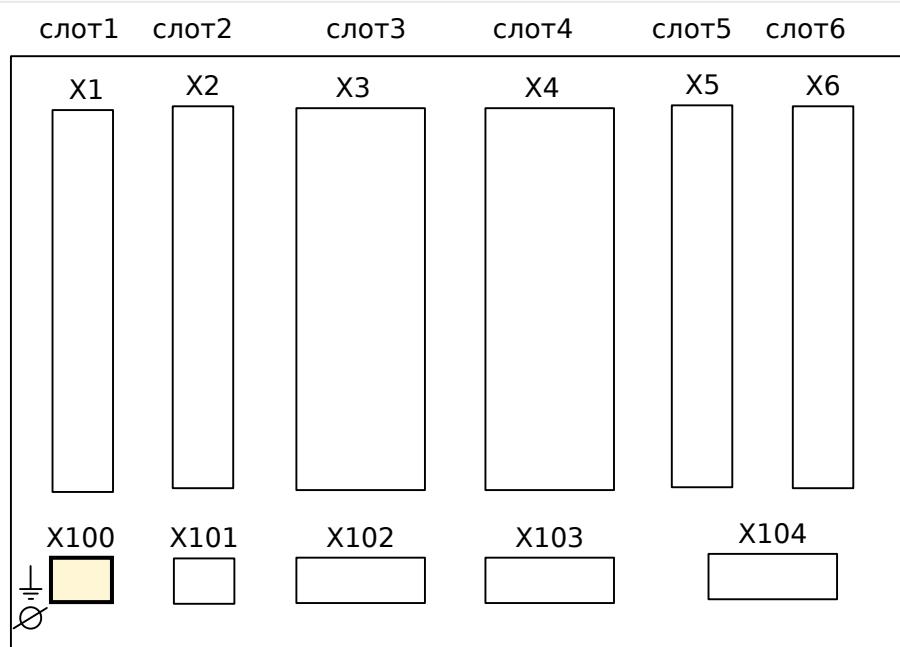


Рис. 48: Высокоомный заземленный генератор с блокирующей дифференциальной защитой

### 3.9 Слот X100: интерфейс Ethernet



MPT-Z51

Рис. 49: Задняя часть устройства (слоты)

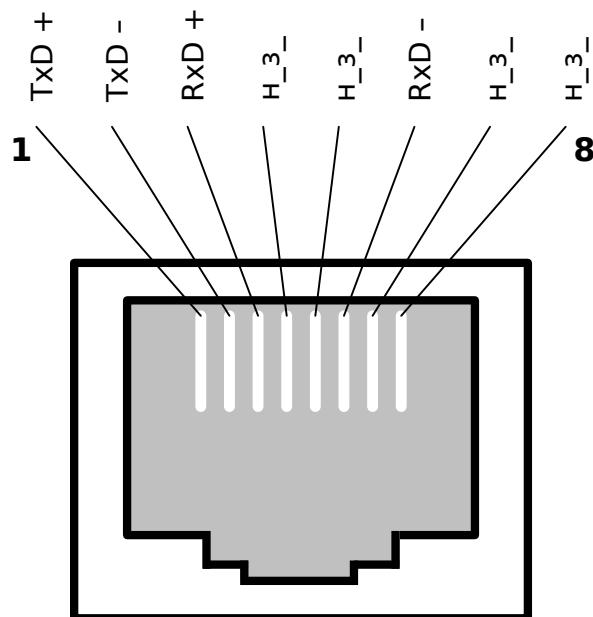
Интерфейс Ethernet может быть доступен в зависимости от типа заказанного устройства.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Доступные комбинации можно получить по коду заказа.



### 3.9.1 Ethernet — RJ45



HPT\_Z52

### 3.10 Разъем X102: защита связи

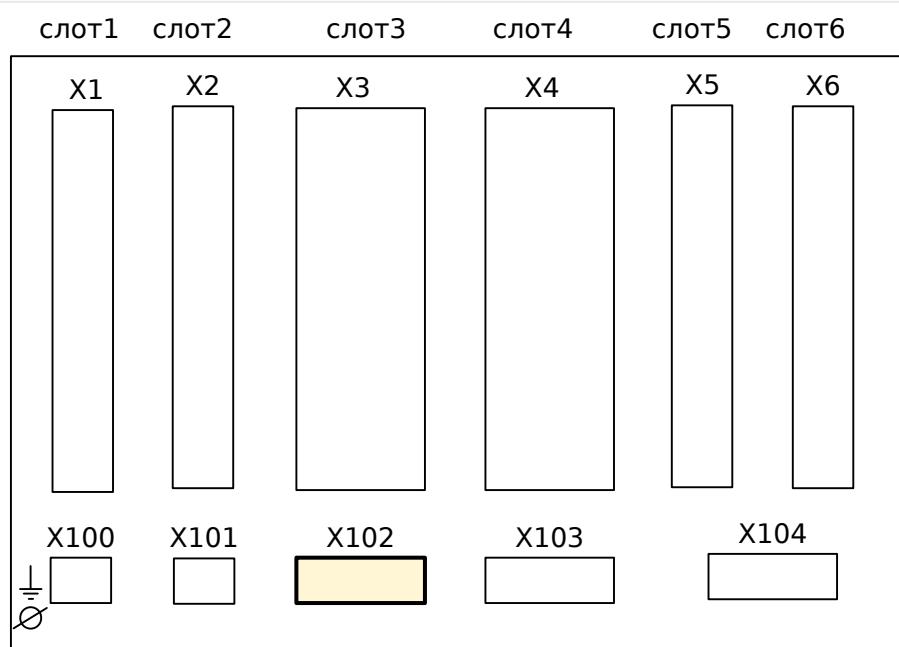


Рис. 50: Задняя часть устройства (слоты).

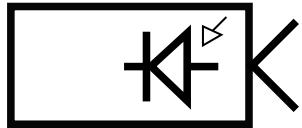
Интерфейс протокола связи системы защиты ProtCom обеспечивается через разъем **X102**.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- Интерфейс оптоволоконного кабеля для модуля «Заш.Св.» (Protection Communication).

### 3.10.1 Интерфейс для модуля УТДС

Модуль универсального температурного датчика на основе сопротивления (УТДС) должен быть подключен к защитному устройству с помощью специального оптоволоконного интерфейса (1 оптическое подчиненное устройство).



E\_F45

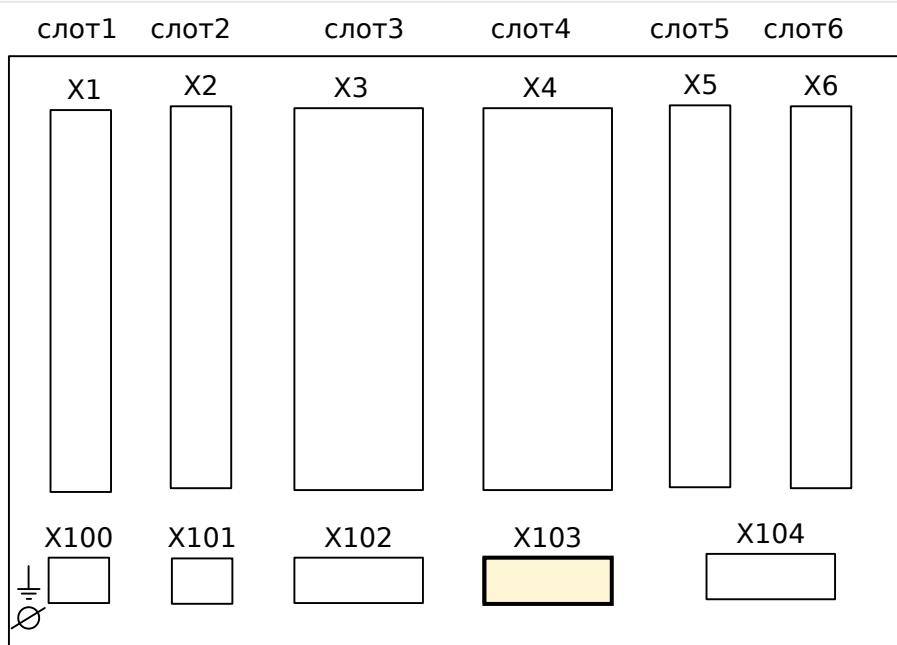
Рис. 51: Интерфейс для внешнего модуля УТДС — обозначение разъемов



E\_F46

Рис. 52: Интерфейс внешнего модуля УТДС — обозначение разъемов

### 3.11 Слот X103: передача данных



HPT-Z53

Рис. 53: Задняя часть устройства (слоты)

Интерфейс передачи данных в слоте **X103** зависит от [типа заказанного устройства](#).  
Объем функций зависит от типа интерфейса передачи данных.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- Разъемы RS485 для Modbus, DNP и IEC
- Интерфейс оптоволоконного кабеля для Profibus, Modbus, DNP и IEC
- Интерфейс D-SUB для Modbus, DNP и IEC
- Интерфейс D-SUB для Profibus
- Интерфейс оптоволоконного кабеля для Ethernet

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Доступные комбинации можно получить по коду заказа.

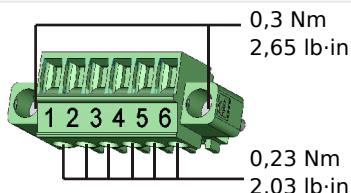


### 3.11.1 Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через RS485

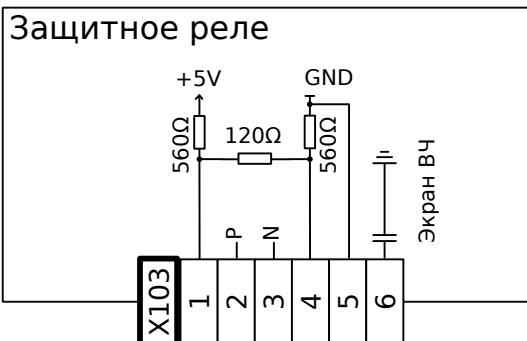
#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Проверьте правильность моментов затяжки.

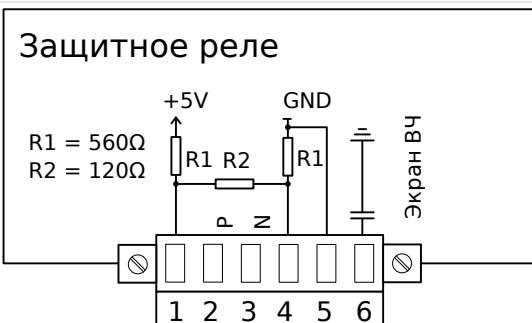


HPT\_Z35



HPT\_Z34

Рис. 54: Разъемы



HPT\_Z56

Рис. 55: Электромеханическая адресация

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

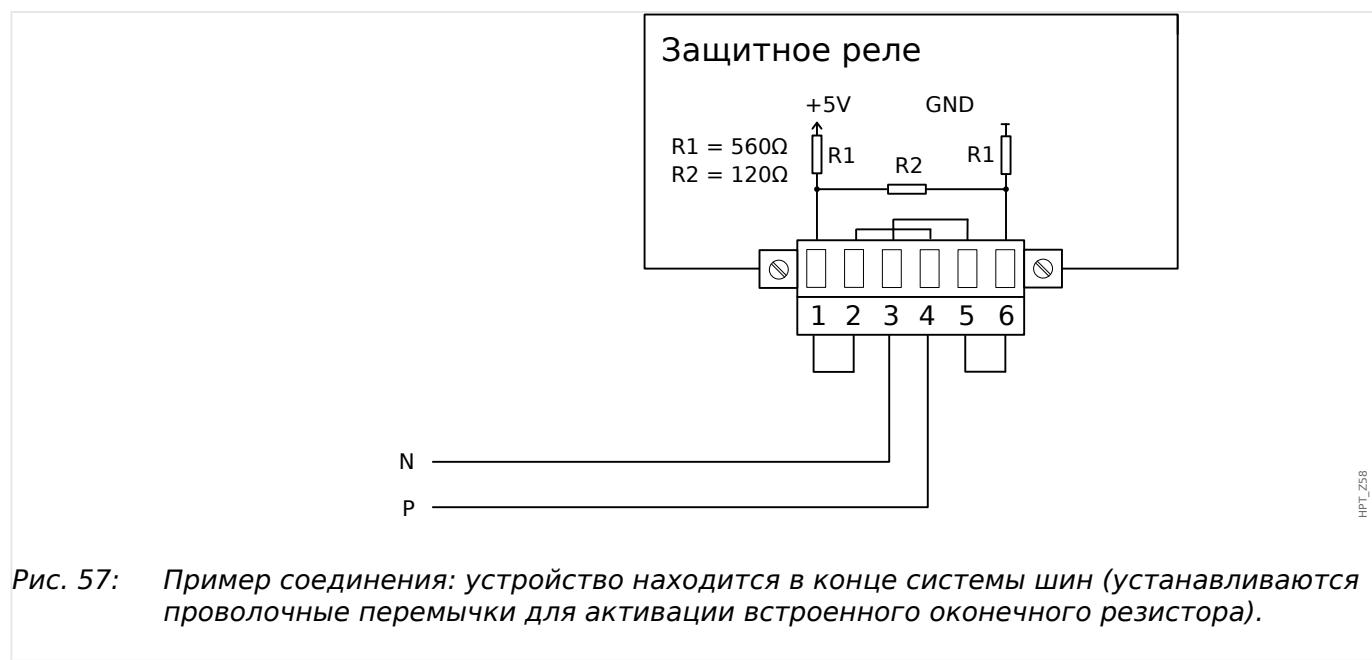
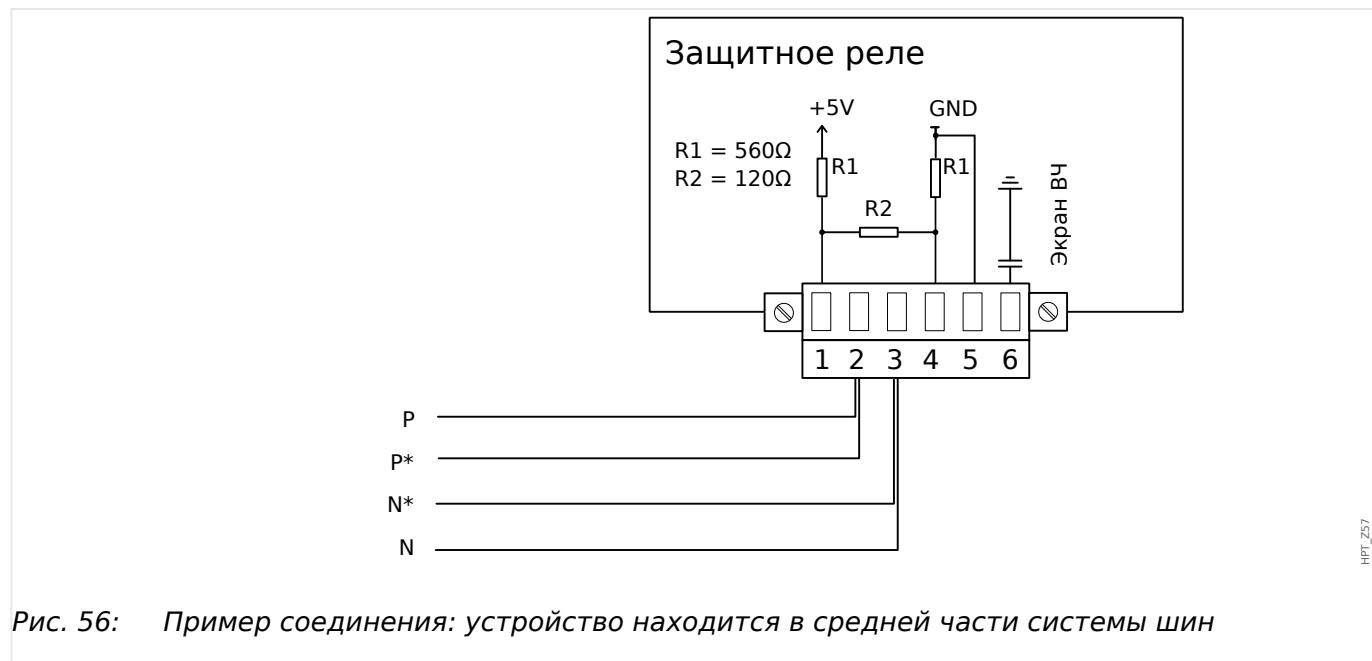


Соединительный кабель Modbus®/IEC 60870-5-103 должен быть экранированным. Экранирующую оплетку следует подключить к винтовому разъему под интерфейсом на задней панели устройства.

Тип связи — полудуплекс.

### 3 Оборудование

3.11.1 Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через RS485



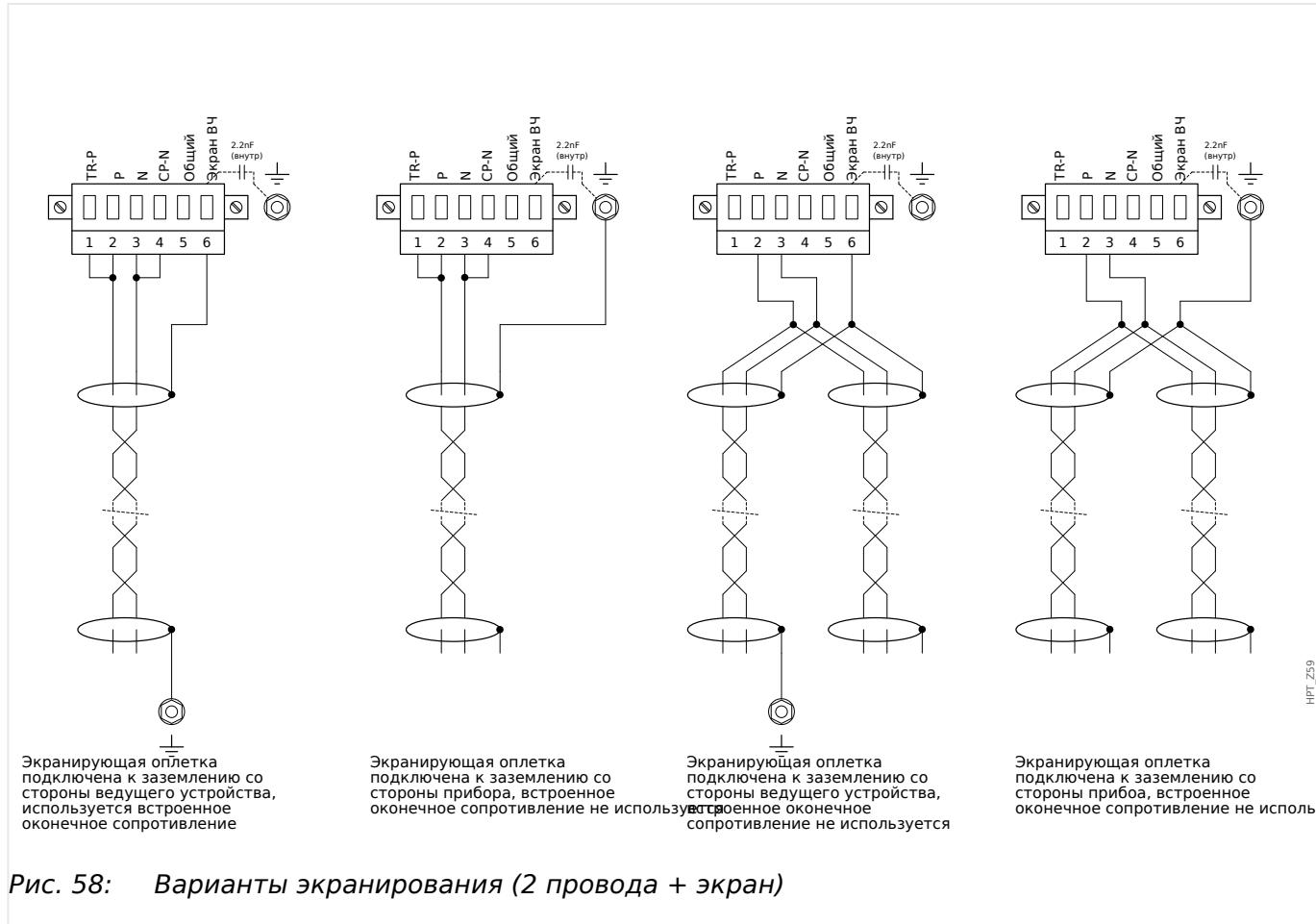


Рис. 58: Варианты экранирования (2 провода + экран)

### 3 Оборудование

3.11.1 Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через RS485

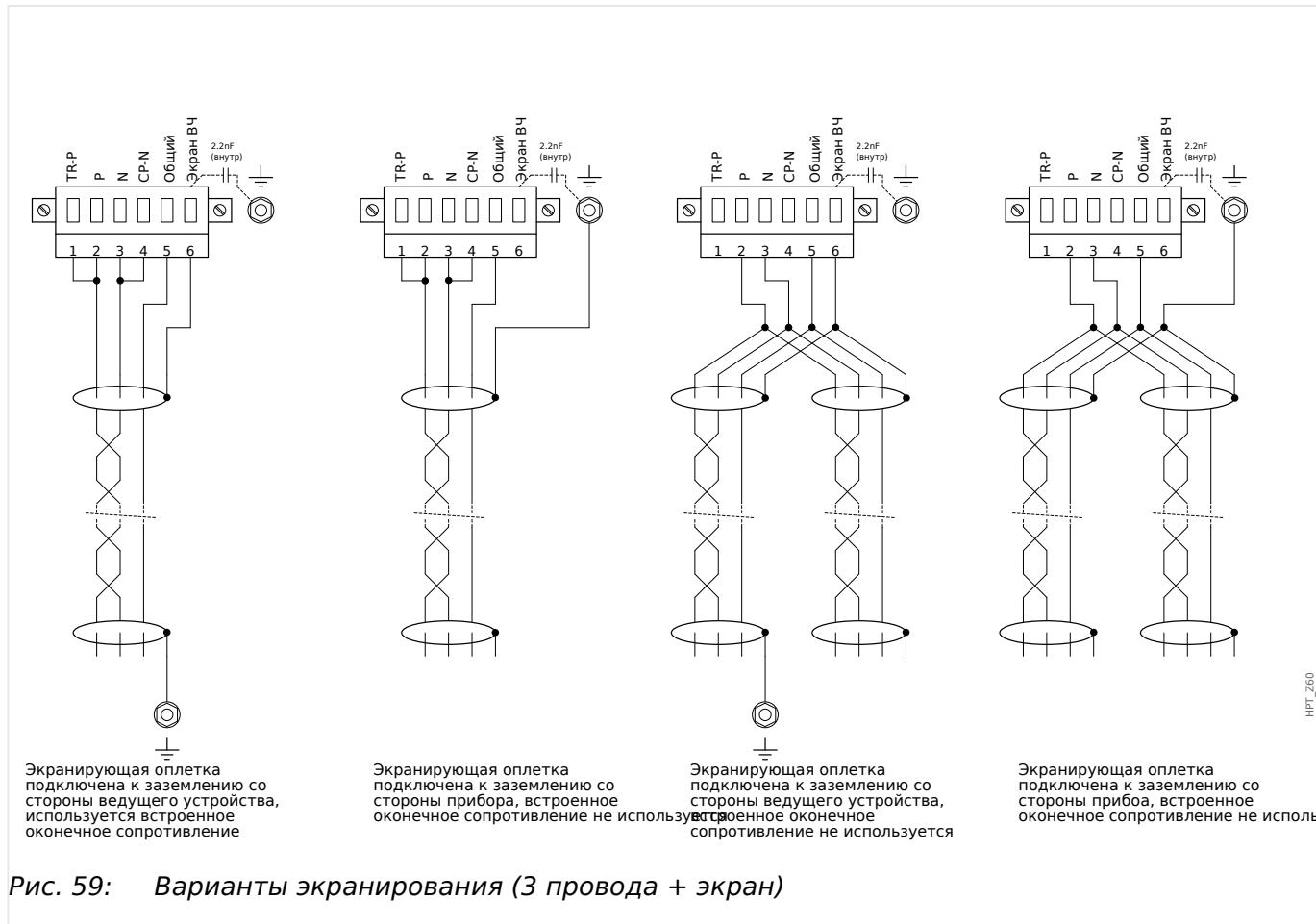
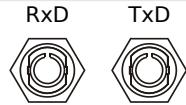


Рис. 59: Варианты экранирования (3 провода + экран)

### 3.11.2 Profibus DP/Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через оптоволоконное соединение



HPT-Z61

Рис. 60: Оптоволоконное соединение — FO, разъем ST

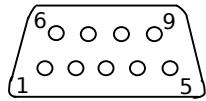
#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Не смотрите непосредственно на луч света, исходящий из оптоволоконного разъема!

Проигнорировав данное предупреждение, можно получить тяжелую травму глаз.

### 3.11.3 Profibus DP через D-SUB



HPT\_202

#### Разъем D-SUB

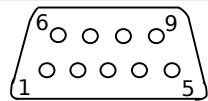
- 1: Заземл\_ /экранир\_
- 3: RxD TxD - P: Выс\_ ур\_
- 4: Сигнал RTS
- 5: DGND: Заземл\_ отр\_ пот вспом\_ ист\_ пит
- 6: ПН: полож\_ потенц\_ всп\_ ист\_ пит
- 8: RxD TxD - N: Низк\_ ур\_

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Соединительный кабель должен быть экранирован. Экранирующая оплетка должна быть присоединена в винтовому разъему с символом «заземление», расположенному на задней панели устройства.

### 3.11.4 Modbus® RTU/IEC 60870-5-103 через разъем D-SUB



HPT\_202

#### Разъем D-SUB

- 1: Заземл\_ /экранир\_
- 3: RxD TxD - P: Выс\_ ур\_
- 4: Сигнал RTS
- 5: DGND: Заземл\_ отр\_ пот вспом\_ ист\_ пит
- 6: ПН: полож\_ потенц\_ всп\_ ист\_ пит
- 8: RxD TxD - N: Низк\_ ур\_

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Соединительный кабель должен быть экранирован.

### 3.11.5 Ethernet/TCP/IP через оптоволоконный кабель



Рис. 61: Оптоволоконный кабель — FO, дуплексный разъем LC.

#### ОСТОРОЖНО!



После вставки разъема LC затяните металлическую заглушку.

Момент затяжки винта равен 0,3 Нм [2,65 фунт·дюйма].

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Не смотрите непосредственно на луч света, исходящий из оптоволоконного разъема!

Проигнорировав данное предупреждение, можно получить тяжелую травму глаз.

### 3.12 Слот X104: IRIG-B00X и контрольный контакт

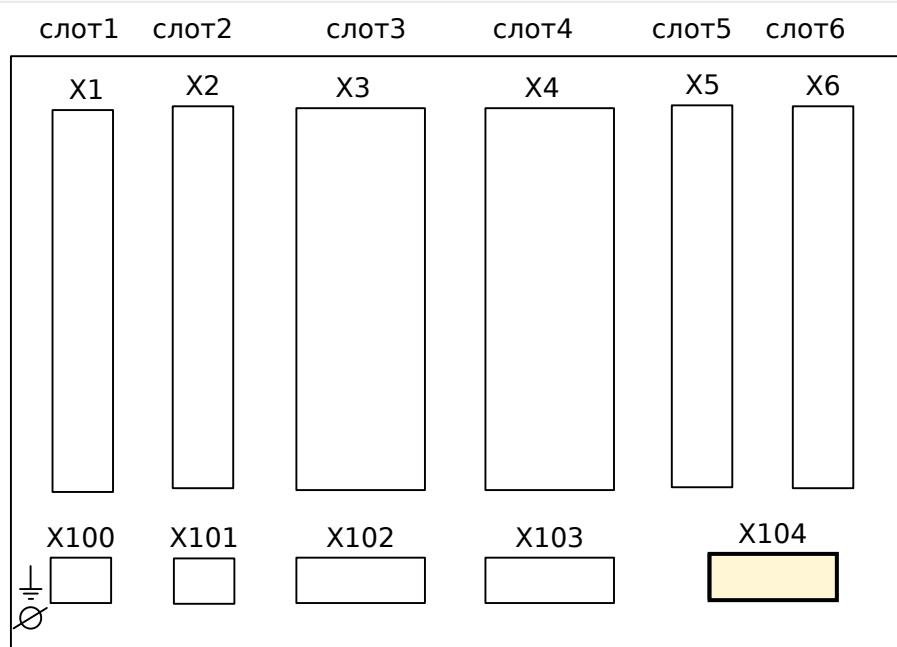


Рис. 62: Задняя часть устройства (слоты).

HPT\_Z64

Этот слот состоит из IRIG-B00X с контрольного контакта.

Доступные группы сборки в данном слоте:

- IRIG-B00X, включая контрольный контакт

### 3.12.1 Контакт самодиагностики (KC)/контакт под напряжением и IRIG-B00X

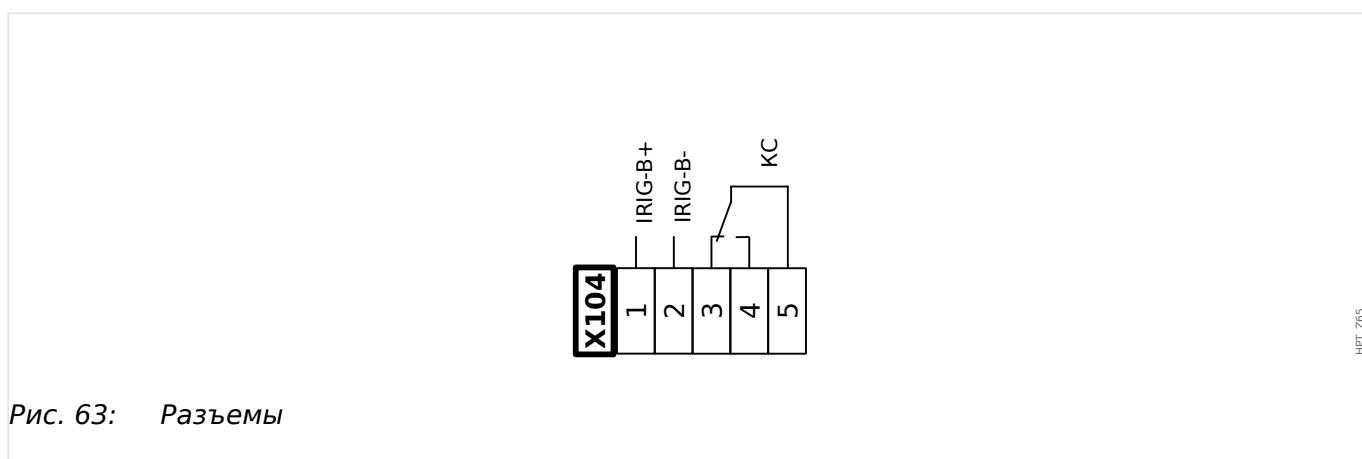
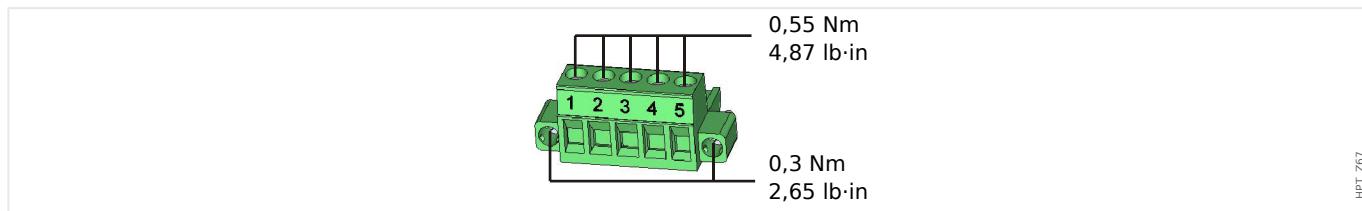
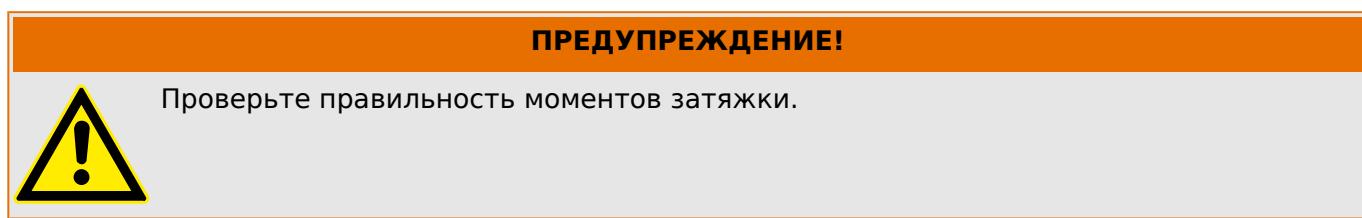


Рис. 63: Разъемы

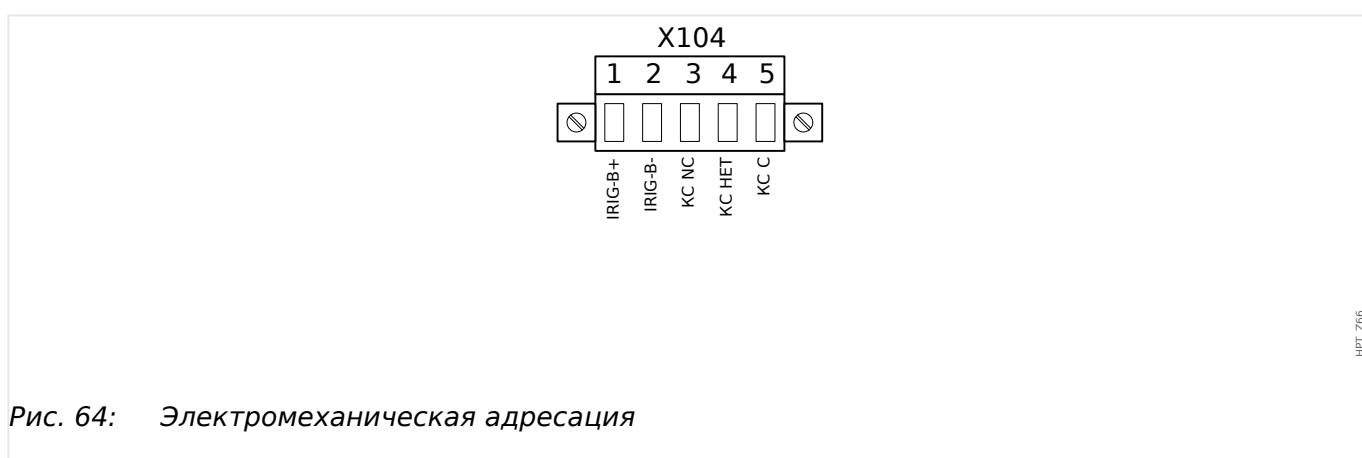
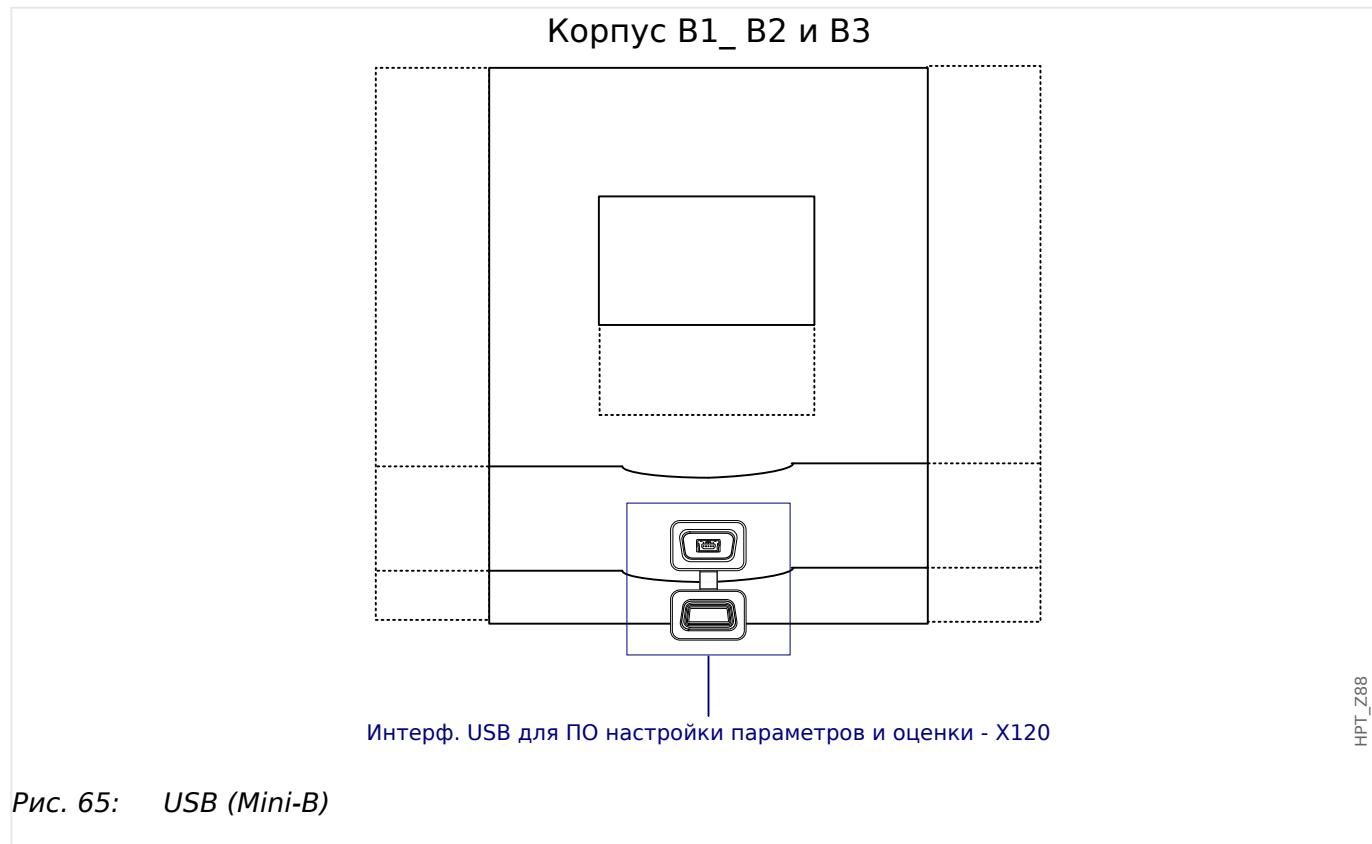


Рис. 64: Электромеханическая адресация

#### Контакт самодиагностики

Настроить контакт самодиагностики («KC») невозможно. Это переключающий контакт (формы С), который срабатывает при отсутствии внутренних сбоев в устройстве. Пока устройство загружается, реле «KC» остается отключенным (обесточенным). После полной загрузки системы (и активации защиты) он срабатывает, и назначенный светодиодный индикатор соответствующим образом активируется (см. главу «Самодиагностика», «10 Самодиагностика»).

### 3.13 Интерфейс ПК — X120



## 3.14 Настройка входа, выхода и СДИ

### 3.14.1 СДИ

#### Настройка СДИ

СДИ можно настроить в ветвях меню [Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группа А] (столбец СДИ слева от дисплея) и [Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группа В] (столбец СДИ справа от дисплея).

#### ОСТОРОЖНО!

**!** Следует обеспечить отсутствие наложения функций из-за назначения одному СДИ двух или более функций по цвету и кодировке включения.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

**!** В этой главе содержится информация об СДИ, что находятся на дисплее слева (группа А).

**!** Если устройство также оснащено СДИ, которые находятся на дисплее справа (группа В), то информация, приведенная в данной главе, в равной степени относится и к ним. Разница только в том, что группы «А» и «В» имеют разные пути меню.

Каждый СДИ, кроме СДИ для функции «System OK» (функция которого неизменна), можно настроить при помощи перечисленных ниже параметров.

- «Назначенные сигналы». Параметры с [Пар\_ устр\_ / СД / СД x] «Распред\_1» по «Распред\_5» можно использовать, чтобы назначить «СДИ № x» до 5 триггерных сигналов.
- «Инверсия». Параметры с «Инверсия 1» по «Инверсия 5», если задано значение «акт\_», можно использовать, чтобы инвертировать соответствующий триггерный сигнал.

Обратите внимание, что для **неназначенных** триггерных сигналов (то есть «Инверсия n» = «-») инверсия не работает, так что триггерный сигнал всегда воспринимается как двоичный ноль (Ложь/неакт\_).

- «Функция замыкания/самоудержания». Если для параметра «Замкн\_» задано значение «акт\_», то состояние, заданное триггерными сигналами, сохраняется постоянно (см. раздел «Замыкание» ниже,  «Замыкание»).

Если для параметра «Замкн\_» задано значение «неакт\_», то СДИ всегда принимает состояние назначенных сигналов.

- «Сигн Подт»: Эта настройка будет доступна, только если для параметра «Замкн\_» задано значение «акт\_». Так назначается сигнал, сбрасывающий замкнутое состояние СДИ (но это работает, только если сброшены все назначенные триггерные сигналы).
- «Акт цвет диода»: СДИ горит таким цветом, только если активен хотя бы один из назначенных триггерных сигналов. Доступные значения настроек: «-» (Нет присвоения), «зел\_», «красн\_», «красн\_ миг\_», «зел\_ миг\_».

- «Неакт цвет диода»: СДИ горит таким цветом, если не активна ни одна из назначенных функций (доступны те же параметры, что и для вышеупомянутого «активного» цвета).

### **Кнопка «INFO»**

С помощью кнопки «INFO» всегда можно отобразить текущее состояние назначенных триггерных сигналов.

### **Основной обзор СДИ**

Если нажать кнопку «INFO» один раз, то отобразится основной обзор левых СДИ (СДИ, находящихся слева).

Если нажать кнопку «INFO» еще раз, то отобразится основной обзор СДИ, находящихся справа (при наличии).

Нажатие программной кнопки «◀» (влево) (или кнопки «INFO» в третий раз) позволит вернуться к предыдущему экрану, т. е. выйти из основного меню СДИ.

Для каждого СДИ отображается только первое назначение (или символ «---», если таковое отсутствует).

Кроме того, периодически на короткое время отображаются доступные программные кнопки.

Если СДИ назначено более одного сигнала, на это указывает троеточие в поле справа: «...» — В этом случае на «странице с несколькими назначениями» отображается полный список назначений.

### **Страница СДИ с несколькими назначениями**

На странице основного обзора выберите один из СДИ с помощью программных кнопок «▲» (вверх) или «▼» (вниз).

Затем, нажав программную кнопку «▶» (Ввод), можно будет перейти на страницу выбранного СДИ с несколькими назначениями.

На этой странице отображаются назначения данного СДИ и значок стрелки, направленной влево, то есть к выбранному СДИ.

Находящийся рядом с каждым назначенным сигналом флажок (отмеченный «☒»/не отмеченный «☐» галочкой) указывает, активен ли этот сигнал в данный момент

Выбрать следующий/предыдущий СДИ можно с помощью программных кнопок «▲» (вверх) или «▼» (вниз).

Нажатие программной кнопки «◀» (влево) позволит перейти к предыдущему экрану, т. е. вернуться в основное меню СДИ.

### **Замыкание**

Если для параметра «Замкн\_» того или иного СДИ задано значение «акт\_», его состояние сохранится, что бы ни произошло, пока не будет подтверждено (см. раздел «Варианты подтверждения» ниже).

Замкнутый СДИ сбрасывается только в одном из следующих случаев и только послеброса всех назначенных триггерных сигналов.

- Его состояние подтверждается (либо пользователем с помощью интерфейса ИЧМ, либо посредством SCADA), см. ниже.

- Его состояние сбрасывается (подтверждается) с помощью сигнала, назначенного параметру «Сигн Подт».
- Для него снова задается настройка «Замкн\_» = «неакт\_».
- Если не назначено никакого триггерного сигнала, то есть **для всех параметров** «Распред\_n» задано значение «-».

Обратите внимание, что замкнутый СДИ **не** сбрасывается при перезапуске устройства MCDGV4. После (горячего или холодного) перезапуска каждый замкнутый СДИ возвращается в свое (ранее назначенное) состояние.

### **Варианты подтверждения**

Для сброса замкнутого СДИ всегда требуется подтверждение ( подробное описание см. в разделе [«2.5 Подтверждения»](#)).

СДИ могут быть подтверждены:

- с помощью кнопки С на панели управления, см. раздел [«Подтверждение вручную \(нажатием кнопки С на панели управления\)»](#).
- Состояние СДИ можно подтвердить с помощью сигнала, назначенного параметру «Сигн Подт».
- Состояние всех замкнутых СДИ сразу можно подтвердить с помощью сигнала, назначенного параметру [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «Подт СД».
- Состояние сразу всех СДИ можно подтвердить по каналу связи (SCADA).
- Состояние сразу всех СДИ можно подтвердить автоматически при поступлении аварийного сигнала одной из функций защиты.

Примечание. Варианты, позволяющие сбросить состояние сразу всех СДИ с помощью сигнала или SCADA, доступны, только если для параметра [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «Дист сброс» задано значение «акт\_».

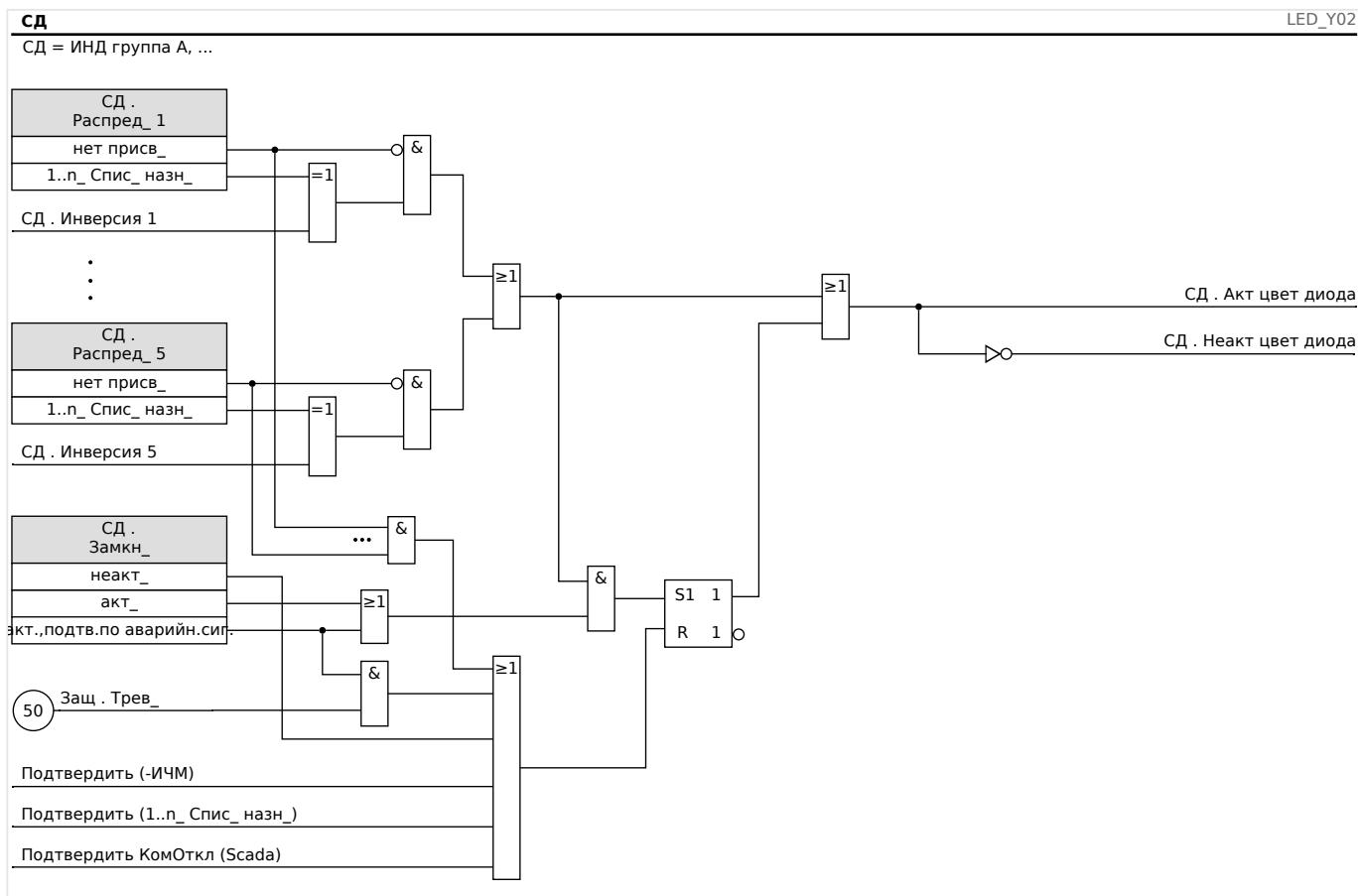
Последний вариант, позволяющий сбросить сразу все СДИ по сигналу одной из функций защиты, следует активировать с помощью параметра: [Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группы А / Сд 1...n] «Замкн\_» = «акт.,подтв.по аварийн.сиг.».

Для получения дополнительной информации см. также раздел [«2.5 Подтверждения»](#).

### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

На компакт-диске, который входит в комплект устройства, имеется шаблон в формате PDF для создания и распечатки на лазерном принтере самоклеящихся пленок с текстом, соответствующим назначенным СДИ функциям (наклеек на лицевой панели). Рекомендация: (артикул 3482 Avery Zweckform)

### Функциональные возможности



### СДИ «System OK»

Данный СДИ мигает зеленым цветом при загрузке устройства. По завершении загрузки СДИ для функции System OK (нормальная работа системы) загорится зеленым цветом, показывая, что защита (функция) активирована. См. раздел [«10 Самодиагностика»](#) и внешний документ *Руководство по отладке*, чтобы найти дополнительные сведения о кодах включения СДИ System OK.

Настроить СДИ System OK невозможно.

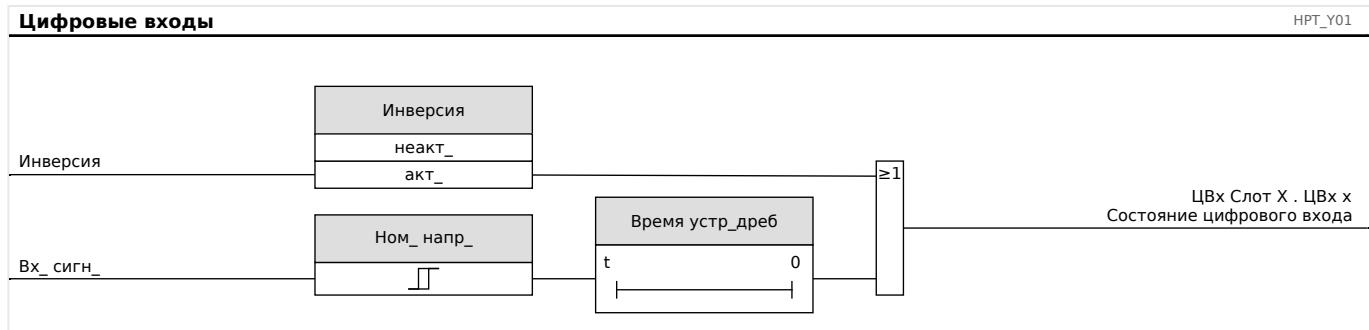
### 3.14.2 Конфигурация цифровых входов

Состояние цифровых входов можно проверить в меню [Работа / Отображение состояния / имя группы узлов (например, «ЦВх-8 X»)]

Цифровые входы можно настроить в меню [Пар\_ устр\_ / Цифровые входы / имя группы узлов (например, «ЦВх-8 X») / Гр\_ X]

Для каждой из групп цифровых входов установите следующие параметры:

- «Ном\_ напр\_» — номинальное напряжение цифровых входов.
- «Время устр\_дреб 1...n» — изменение состояния цифрового входа будет принято только по окончании времени устранения дребезга.
- «Инверсия 1...n» — необязательная инверсия входного сигнала.

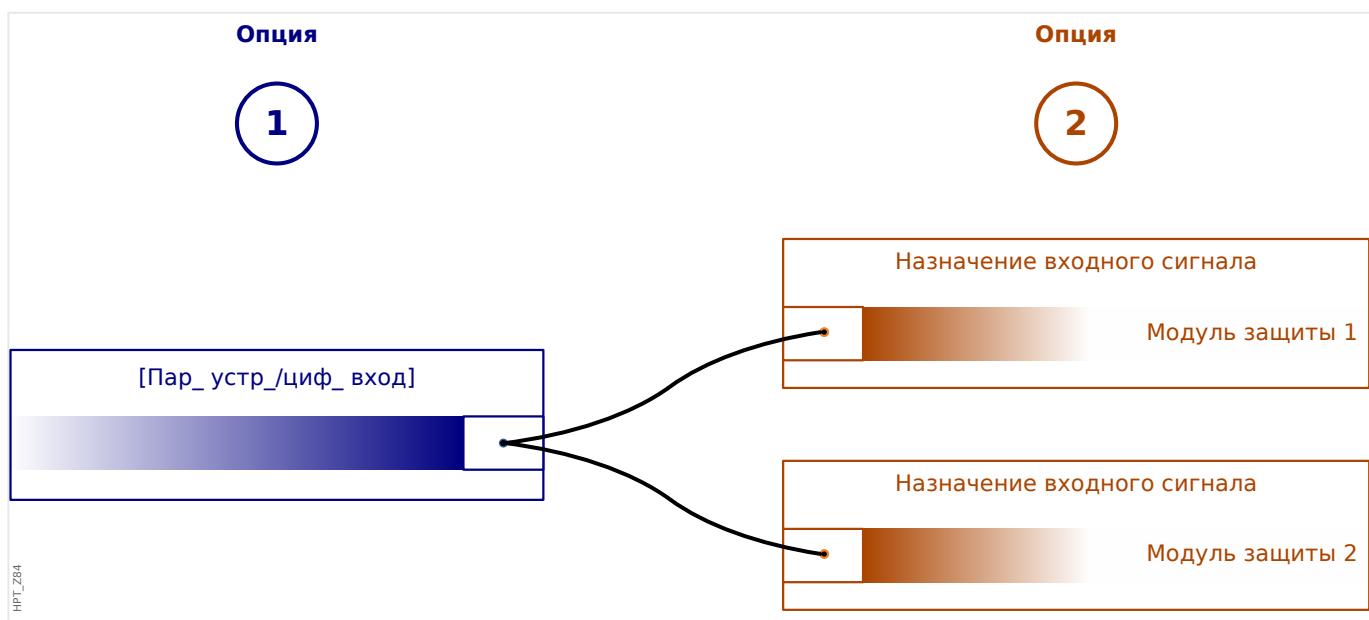
**ОСТОРОЖНО!**

Время устранения дребезга начинает отсчитываться при каждом изменении состояния входного сигнала.

**ОСТОРОЖНО!**

Кроме времени устранения дребезга, которое можно задать в программном обеспечении, всегда имеется аппаратное время устранение дребезга (около 12 мс), отключить которое невозможно.

Существует два возможных варианта определения, чему должен быть назначен цифровой вход.

**Назначение цифровых входов**

**Вариант 1:** Назначение цифрового входа одному или нескольким модулям.

**Добавление назначения**

В меню [Пар\_устр\_ / Цифровые входы] цифровые входы можно назначать для одного или нескольких целевых устройств.

Откройте цифровой вход (нажмите для него стрелку вправо). Нажмите программную кнопку «Установка параметра/гаечный ключ». Нажмите «Добавить» и назначьте целевой объект. Назначьте дополнительные целевые объекты, где необходимо.

### **Удаление назначения:**

Выберите в ИЧМ, как описано выше, цифровой вход, который нужно отредактировать.

Откройте назначения цифрового входа (нажмите для него стрелку вправо) и выберите назначение, которое нужно удалить (обратите внимание, что это делается с помощью курсора). Теперь назначение можно удалить в интерфейсе ИЧМ, нажав программную кнопку «Установка параметра» и выбрав элемент «Удалить». Подтвердите обновление настройки параметров.

### **Вариант 2: Подключение входа модуля и цифрового входа**

Откройте модуль. В этом модуле назначьте цифровой вход входу модуля.

Пример. необходимо заблокировать модуль защиты при определенном состоянии цифрового входа. Для этого назначьте для входа блокировки в глобальных параметрах соответствующий цифровой вход (например, »ВнБлк1«).

### **Проверка назначений цифрового входа**

Чтобы проверить объекты, которым назначен какой-либо цифровой вход, выполните следующие действия.

Откройте меню [Пар\_ устр\_ / Цифровые входы].

Перейдите к тому цифровому входу, который нужно проверить.

#### **В ИЧМ**

Множественное назначение, то есть когда один из цифровых входов используется несколько раз (если назначен нескольким целевым объектам), обозначается отображающимся рядом с таким входом многоточием «...». Выберите данный цифровой вход на экран с помощью программной кнопки «стрелка вправо», чтобы просмотреть список целевых объектов этого входа.

### 3.14.3 Настройки выходных реле

Состояние релейных выходов можно проверить в меню: [Работа / Отображение состояния / Имя группы узлов (например, ВО-З Х)]

Релейные выходы можно настроить в меню: [Пар\_ устр\_ / Двоичн\_ вых\_ / Имя группы узлов (например, ВО-З Х)]

Состояния на выходе модуля и сигналов/защитных функций (таких как обратная блокировка) могут передаваться при помощи реле аварийных сигналов. Реле аварийных сигналов имеют беспотенциальные контакты (которые могут использоваться как замыкающий или размыкающий контакт). Для каждого реле аварийного сигнала при помощи «Списка назначений» может быть назначено до 7 функций.

Для каждого из реле цифровых выходов установите следующие параметры:

- «Назначенные сигналы». Параметры с «Назнач\_1» по «Назнач\_7» можно использовать, чтобы назначить 7 триггерных сигналов (объединенных логической функцией «ИЛИ»).
- «Инверсия». Параметры с «Инверсия 1» по «Инверсия 7», если задано значение «акт\_», можно использовать, чтобы инвертировать соответствующий триггерный сигнал.

Обратите внимание, что для **неназначенных** триггерных сигналов (то есть «Назнач\_n» = «-») инверсия не работает, так что триггерный сигнал всегда воспринимается как двоичный ноль (Ложь/неакт\_).

- При использовании настройки «Инверсия» = «акт\_» (коллективное) состояние релейных выходов может быть инвертировано (по принципу тока замкнутой или разомкнутой цепи).

Обратите внимание, что если **ни одного сигнала не** назначено (то есть **все** «Назнач\_n» = «-») инверсия не работает, поэтому это (коллективное) состояние всегда воспринимается как двоичный ноль (Ложь/неакт\_).

- В «Режим работы» можно определить подается ли на выход реле рабочий ток или замкнута ли цепь.
- Если для параметра «Замкн\_» установлено значение «неакт\_», контакт реле непрерывно принимает состояние назначенных сигналов.
- Если для параметра «Замкн\_» установлено значение «акт\_», состояние контакта реле сохраняется постоянно. (См. также раздел «Замыкание» ниже, «Замыкание».)
- «Подтверждение»: Эта настройка будет доступна, только если для параметра «Замкн\_» задано значение «акт\_». Так назначается сигнал, который сбрасывает замыкание контакта реле (но это работает, только если сброшены все назначенные триггерные сигналы).

Состояние контакта реле может быть подтверждено только после сброса всех сигналов, которые инициировали настройку реле, и по истечении минимального времени задержки «t-Выд выкл».

- «t-уд\_»: При изменении сигнала минимальное время блокировки обеспечивает поддержание реле во включенном или выключенном состоянии в течение этого минимального периода времени.

## ПРИМЕЧАНИЕ!



Невозможно настроить реле аварийной сигнализации System OK (SC) (защитное устройство).

### **Замыкание**

Если для параметра «Замкн\_» двоичного выхода установлено значение «акт\_», его состояние сохранится, что бы ни произошло, пока не будет подтверждено (см. раздел «Варианты подтверждения» ниже).

Замкнутый двоичный вход сбрасывается только в одном из следующих случаев и только после сброса всех назначенных триггерных сигналов:

- Его состояние подтверждается (либо пользователем с помощью интерфейса ИЧМ, либо посредством SCADA), см. ниже.
- Она сбрасывается (подтверждается) с помощью сигнала, который был назначен параметру «Подтверждение».
- Для нее снова задается настройка «Замкн\_» = «неакт\_».
- Если не назначено никакого триггерного сигнала, то есть **для всех параметров** «Назнач\_n» задано значение «-».

Обратите внимание, что замкнутый двоичный выход **не** сбрасывается при перезапуске устройства MCDGV4: После (горячего или холодного) перезапуска каждый замкнутый выход возвращается в свое (ранее назначенное) состояние.

### **Варианты подтверждения**

Сброс релейного выхода в замкнутом положении всегда требует подтверждения. ( подробное описание см. в разделе [«2.5 Подтверждения»](#)).

Подтверждение релейных выходов может осуществляться:

- С помощью кнопки «С» на панели управления.
- Состояние СДИ можно подтвердить с помощью сигнала, назначенного параметру «Подтверждение».
- Состояние всех релейных выходов сразу можно подтвердить с помощью сигнала, назначенного параметру [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «Подт РелВых».
- С помощью SCADA все релейные выходы могут быть подтверждены одновременно.

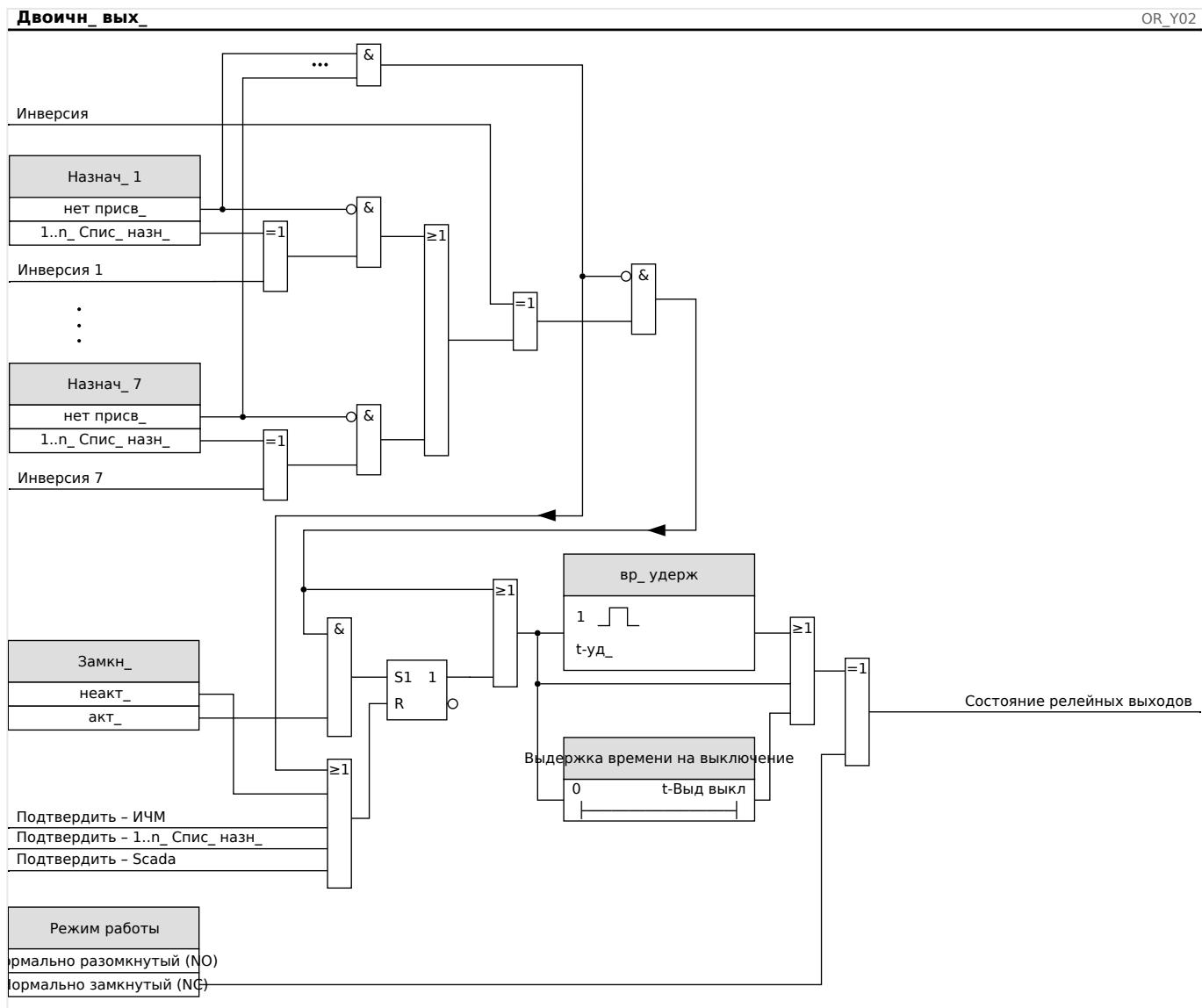
Примечание. Последние два варианта, позволяющие сбросить состояние всех выходов, доступны, только если для параметра [Пар\_ устр\_ / Подтвердить] «Дист сброс» установлено значение «акт\_».

## ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Контакты релейного выхода можно настроить принудительно или отключить для ввода в эксплуатацию ( см. следующие главы: [«11.3.4 Отключение выходных контактов реле»](#), [«11.3.3 Принудительная настройка выходных контактов реле»](#)).

### Функциональные возможности



### Реле самодиагностики

Реле аварийного сигнала «System OK» (KC) представляет собой устройства типа «контакт под напряжением». Место его установки зависит от типа корпуса. Обратитесь к электрической схеме устройства (контакт WDC).

Реле «System OK» (KC) не может быть параметризовано. Реле самодиагностики представляет собой контакт рабочего тока, который срабатывает при отсутствии внутренних неполадок в устройстве. Пока устройство загружается, реле «System OK» (KC) остается отключенным. После полной загрузки системы реле срабатывает, и назначенный светодиодный индикатор соответствующим образом активируется (обратитесь к главе [«10 Самодиагностика»](#)).

### 3.14.4 Конфигурация аналоговых выходов

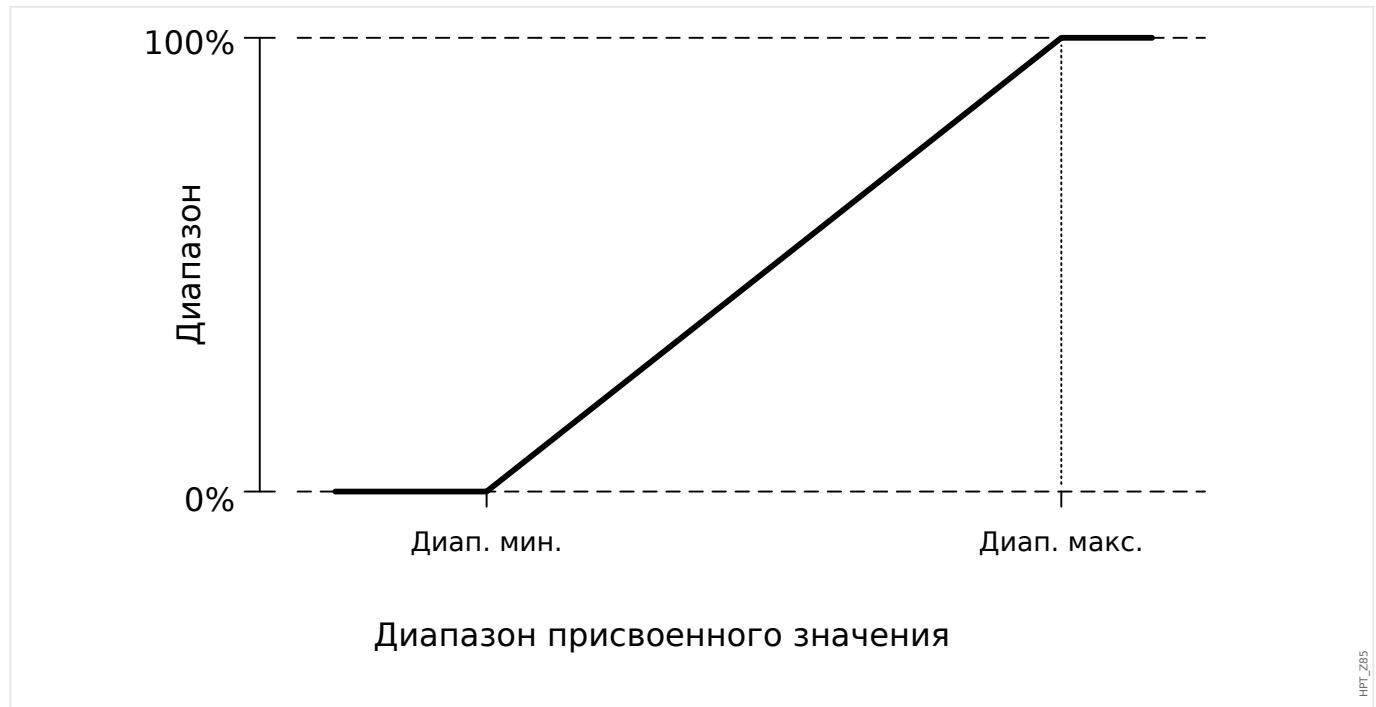
Аналоговые выходы могут быть запрограммированы на вывод трех разных диапазонов: «0-20 мА», «4-20 мА» или «0-10 В».

Данные выходы настраиваются пользователем для отображения состояния заданных пользователем параметров, доступных для реле. Настройки для этой функции находятся в ветви меню [Пар\_ устр\_ / Аналоговые выходы].

Настройка «Распред\_» задает сопоставление параметра и выхода.

После назначения параметр «Диапазон» выбирает необходимый тип вывода / диапазон значений параметра, который будет сопоставлен аналоговому выходу.

Пользователь определяет «Диап мин» и «Диап макс». Параметр «Диап мин» определяет значение, при котором начинается передача. Аналогично, «Диап макс» определяет значение, которое будет достигнуто в конце передачи.



HPT\_Z85

#### **Пример настройки Аналоговый выход с действительной мощностью P\***

\*= есть только в устройствах, имеющих защиту мощности.

Все настройки/уставки в модуле мощности настраиваются в соответствии с уставками блока. По определению, Sn используется в качестве базы масштабирования.

$$S_n = \sqrt{3} \cdot (\text{Трансформатор напряжения}_{\text{Line-to-Line}_\text{Rated}_\text{Voltage}}) \cdot (\text{Трансформатор тока}_{\text{Rated}_\text{Current}})$$

*Если уставки должны быть основаны на значениях стороны первичной обмотки:*

$$S_n = \sqrt{3} \cdot (\text{Трансформатор напряжения}_{\text{Pri}_\text{Line-to-Line}_\text{Rated}_\text{Voltage}}) \cdot (\text{Трансформатор тока}_{\text{Pri}_\text{Rated}_\text{Current}})$$

*Если уставки должны быть основаны на значениях стороны вторичной обмотки:*

$$S_n = \sqrt{3} \cdot (\text{Трансформатор напряжения}_{\text{Sec\_Line-to-Line\_Rated\_Voltage}}) \cdot (\text{Трансформатор тока}_{\text{Sec\_Rated\_Current}})$$

*Пример — полевые данные:*

- Трансформатор тока: ТТ перв = 200 А; ТТ втор = 5 А
- Трансформатор напряжения: ТН перв = 10 кВ; ТН втор = 100 В
- Диапазон активной мощности от 1 до 4 МВт назначается аналоговым выходам от 0 до 100%.

*Расчет настройки для «Диап. мин.» и «Диап. макс.» основывается на значениях стороны первичной обмотки:*

Диапазон активной мощности составляет от 1 до 4 МВт.

Сначала рассчитывается  $S_n$ :

$$S_n = \sqrt{3} \cdot (\text{Трансформатор напряжения}_{\text{Pri\_Line-to-Line\_Rated\_Voltage}}) \cdot (\text{Трансформатор тока}_{\text{Pri\_Rated\_Current}})$$

$$S_n = 1,73 \cdot 10000 \text{ В} \cdot 200 \text{ А} = 3,464 \text{ МВт}$$

Расчет настроек диапазона на основе  $S_n$ :

$$\text{Range}_{\text{min}} (0\%) = 1 \text{ МВт} / 3,464 \text{ МВт} = 0,29 S_n$$

$$\text{Range}_{\text{max}} (100\%) = 4 \text{ МВт} / 3,464 \text{ МВт} = 1,15 S_n$$

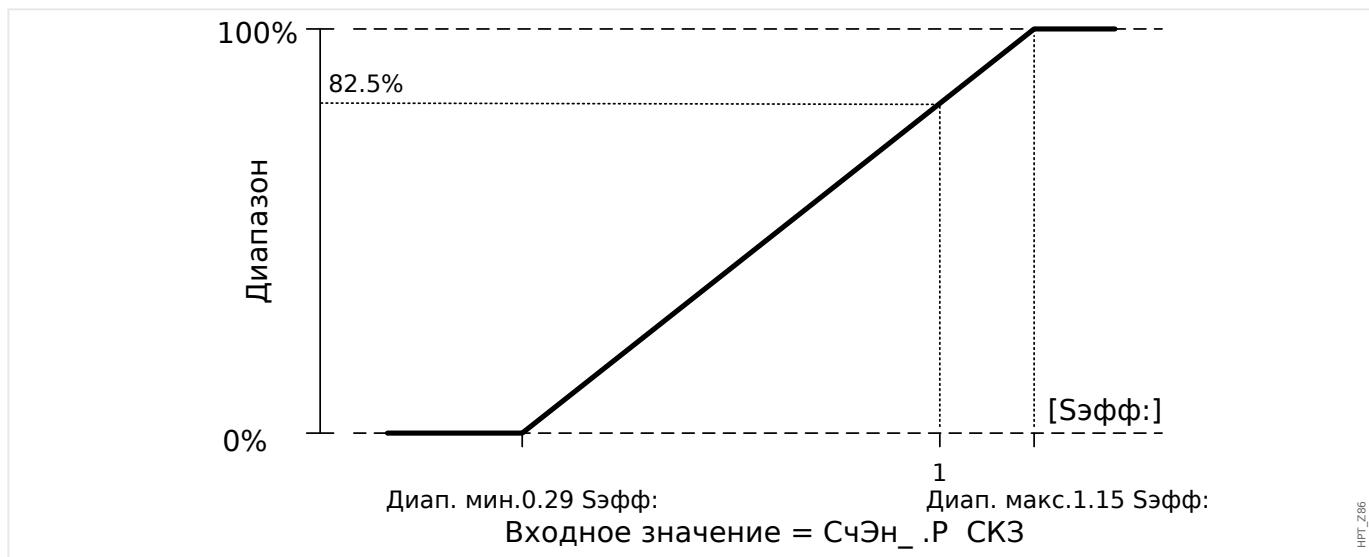
Рассчитайте аналоговый выход в процентах для конкретного значения:

$$\text{AnalogOutput}(\text{InputValue}) = 100\% / (\text{Range}_{\text{max}} - \text{Range}_{\text{min}}) \cdot (\text{InputValue} - \text{Range}_{\text{min}})$$

Например, для входного значения 1  $S_n$ :

$$\text{AnalogOutput}(1 S_n) = 100\% / 0,86 S_n \cdot (1 S_n - 0,29 S_n) = 82,5\%$$

Ток выхода, например, для типа «4...20 мА» составит тогда **17,7 мА** = 4 мА + 82,5% \* (20 мА - 4 мА)



### **Пример настройки Аналоговый выход с коэффициентом мощности PF\***

\*= есть только в устройствах, имеющих защиту мощности.

Поскольку значок коэффициента мощности PF следует за значком действительной мощности P, невозможно определить характер реактивной мощности — емкостная или индуктивная. Соответственно, для назначения аналогового выхода параметр для выходного диапазона коэффициента мощности использует PF с «соглашением о знаках»:

положительный знак (+) PF, если активная и реактивная мощности имеют одинаковый знак;

отрицательный знак (-) PF, если активная и реактивная мощности имеют разный знак.

Например, если активная мощность поступает на нагрузку и ток отстает от напряжения на величину индуктивной нагрузки, коэффициент мощности с соглашением о знаках использует положительный знак. Важно установить правильные настройки диапазона для аналогового выхода.

Мы хотим использовать аналоговый прибор 4...20 мА с линейной шкалой, где последняя находится в диапазоне от 0,8 емкостной до 0,3 индуктивной нагрузки. Должны использоваться следующие настройки:

$$\text{Range}_{\min} (0\%) = -0,8$$

$$\text{Range}_{\max} (100\%) = +0,3$$

Рассчитайте аналоговый выход в процентах для конкретного значения, например:  $|PF|=1$  при  $\phi = 0^\circ$ :

Сначала коэффициент мощности со знаком следует привести к линейному диапазону:

$$\text{Range}_{\min}' (0\%) = -1 - (-0,8) = -0,2$$

$$\text{Range}_{\max}' (100\%) = +1 - (+0,3) = +0,7$$

$$\text{InputValue}' = +1 - (+1) = 0,0$$

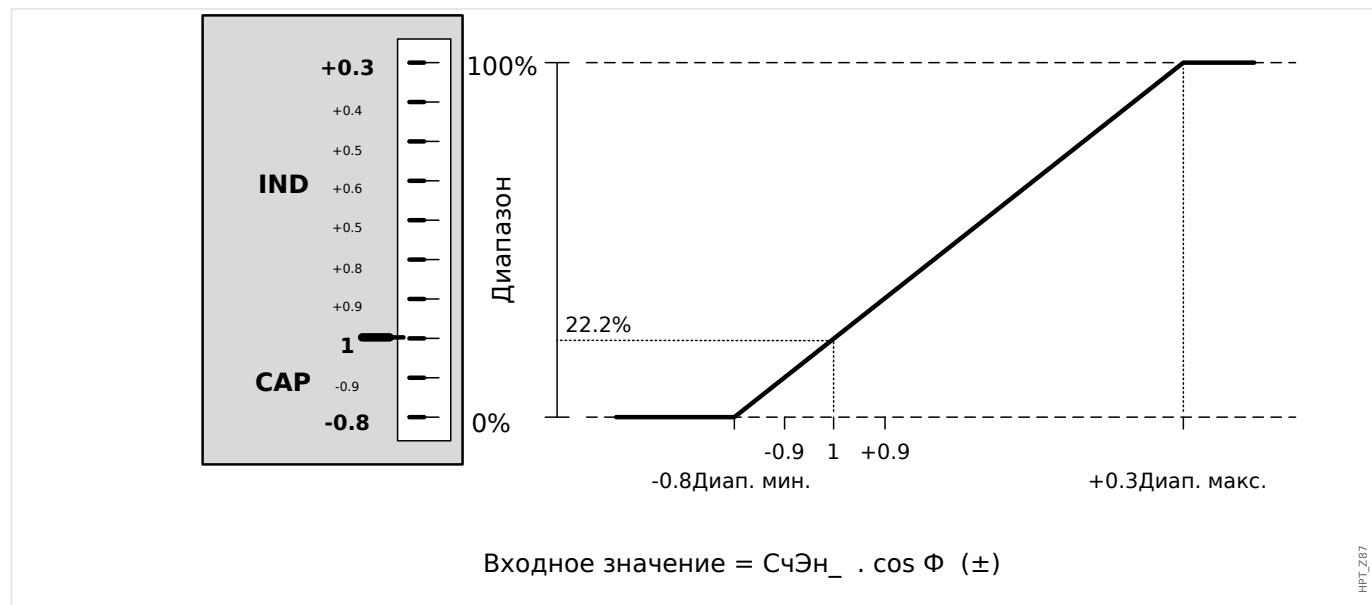
$$\text{AnalogOutput}(\text{InputValue}') = 100\% / (\text{Range}_{\max}' - \text{Range}_{\min}') \cdot (\text{InputValue}' - \text{Range}_{\min}')$$

$$\text{AnalogOutput}(0) = 100\% / 0,9 \cdot 0,2 = 22,2\%$$

Ток выхода, например, для типа «4...20 мА» составит тогда **7,5 мА** = 4 мА + 22,2% \* (20 мА — 4 мА)

### 3 Оборудование

#### 3.14.4 Конфигурация аналоговых выходов



### 3.14.5 Аналоговые входы

Данные входы настраиваются пользователем для отображения состояния внешних аналоговых параметров, которые подаются на реле.

Процедура использования аналоговых входов состоит из двух этапов. Пользователю необходимо настроить измерительные элементы и аналоговые защитные элементы. Каждый аналоговый вход (аппаратный) представлен одним измерительным элементом (с названием «Аналог вх[х]»). Это означает, что количество измерительных элементов эквивалентно количеству аналоговых входов. Пользователь может установить для каждого измерительного элемента тип входа (например, 4...20 мА). На основе этой настройки измерительный элемент будет поставлять аналоговые значения. Значения, поставляемые измерительными элементами, необходимо назначать аналоговым защитным элементам для обеспечения их питания. Таким образом, один измерительный элемент можно назначить нескольким аналоговым защитным элементам. Количество и имена аналоговых защитных элементов зависят от заказываемого устройства.

Примеры аналоговых входных элементов.

- Устройство защиты генератора (пример): ТВоз[n] — постоянный ток возбуждения.
- Устройство защиты двигателя (пример): Скр[n] — скорость.
- Устройство защиты трансформатора (пример): ТарV[n] — Напряжение ответвления.

Каждый аналоговый входной элемент доступен как аварийный сигнал и элемент отключения.

*Настройка включает в себя следующие этапы:*

Этап 1 (см. «Установка измерительных элементов» ниже): Первым этапом является установка типа входа для каждого из доступных аналоговых входов (измерительных элементов) в меню [Пар\_ устр\_]. Это означает определение, какой вид измерительных значений будет поставляться каждым аналоговым входом (например, 4...20 мА).

Этап 2 (см. «Настройка аналоговых защитных элементов» ниже): Настройка аналоговых защитных элементов означает: Активация «Элемента отключения и/или элемента сигнализации» в меню [Пар\_ устр\_]. После этого элемент необходимо настроить в параметрах защиты (меню [Парам\_ защиты]).

#### **Этап 1. Установка измерительных элементов**

Пользователь может установить тип входа в параметре [Пар\_ устр\_ / Аналоговые входы] «Реж.».

- 0...20 мА
- 4...20 мА
- 0...10 В

### 3 Оборудование

#### 3.14.5 Аналоговые входы

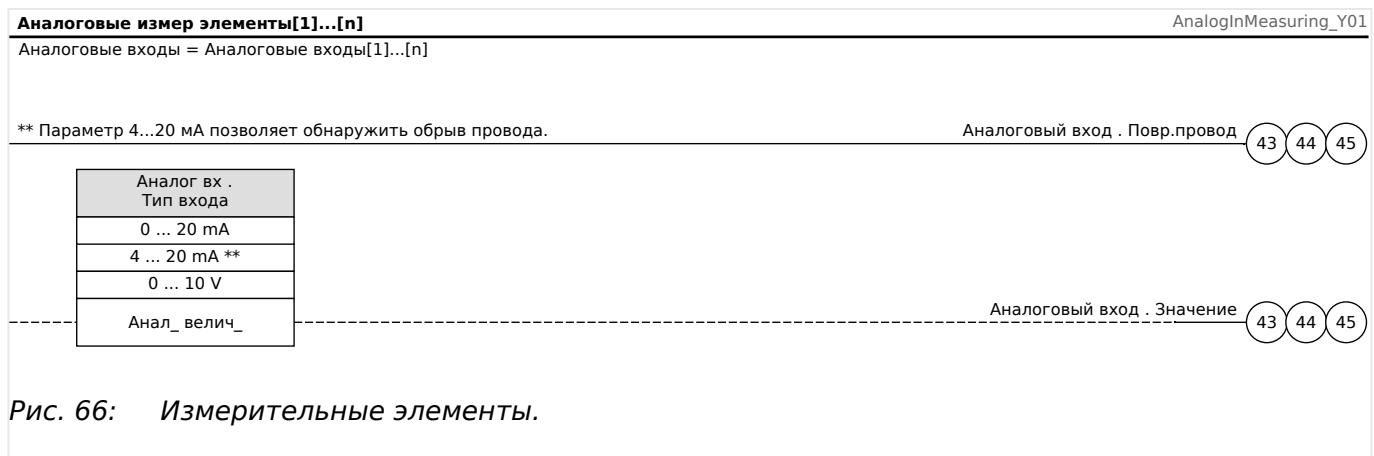


Рис. 66: Измерительные элементы.

#### Этап 2. Настройка аналоговых защитных элементов

В параметрах защиты (настройка [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Аналоговые входы / AnaP[x]] «Измер вход») пользователю необходимо выбрать измерительный элемент/аналоговый вход, который питает аналоговый защитный элемент. Кроме того, пользователю необходимо установить порог срабатывания и время задержки для аналоговых защитных элементов. Количество и имена доступных аналоговых защитных элементов зависят от заказываемого устройства.

Кроме того, режим срабатывания можно выбрать в диапазоне значений от «выше» до «ниже». Параметр «выше» определяет срабатывание реле, когда измеряемое значение аналогового сигнала превышает заданное пороговое значение. Параметр «ниже» определяет срабатывание реле, когда измеряемое значение аналогового сигнала падает ниже заданного порогового значения. Когда тип входа 4...20 mA выбран, реле обеспечивает слежение за обрывом провода. При повреждении провода сработает сигнализация обрыва провода, и команды тревоги и размыкания аналоговых защитных элементов будут запрещены.

**Аналоговые защитные элементы[1]...[n]**

AnalogInProtection\_Y01

Аналоговые входы = Аналоговые входы[1]...[n]  
Назв = все блокируемые модули

См\_диаграммы: Блок-ки

(Ступень не отключена и нет активных сигналов блокировки)

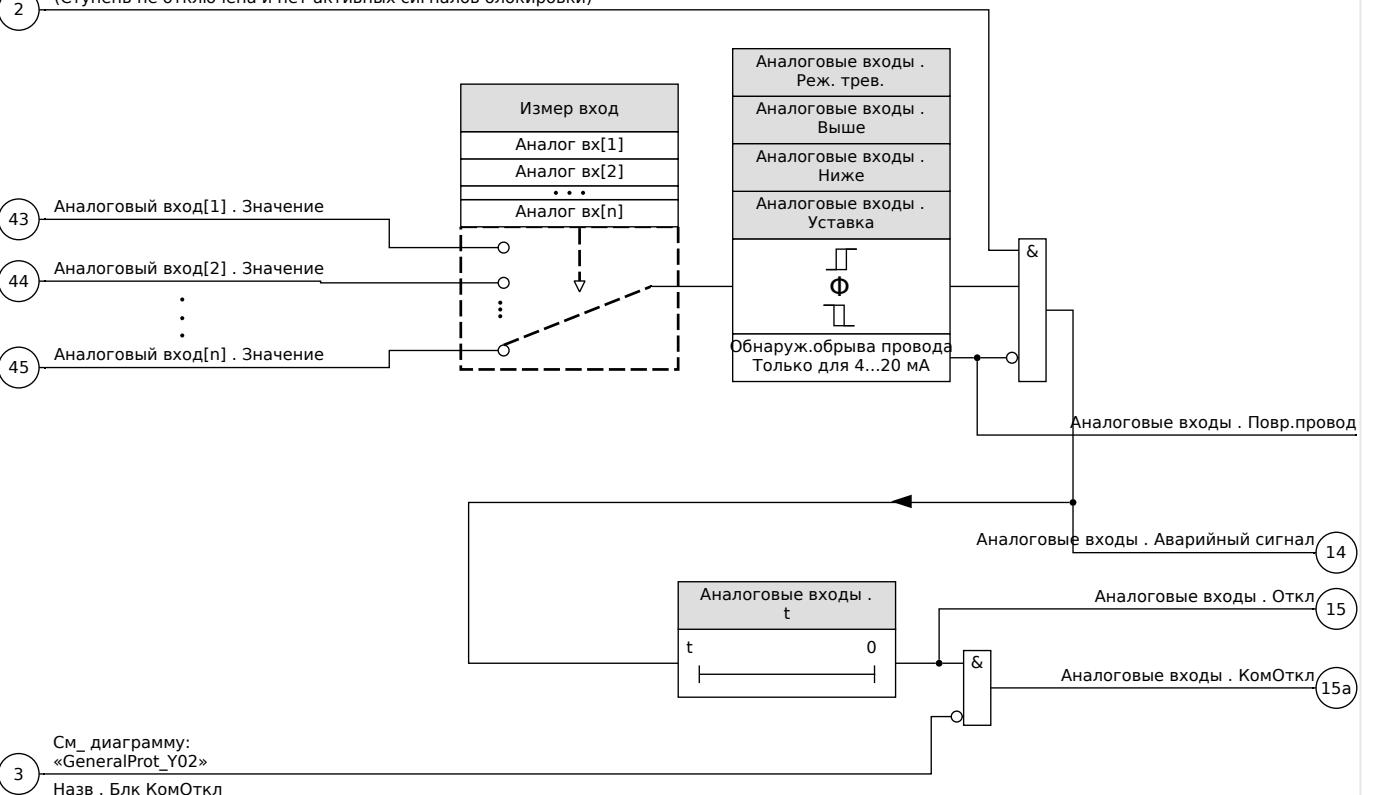


Рис. 67: Аналоговые защитные элементы отключения.

Учтите, что обычно количество доступных аналоговых входов зависит от заказанного устройства (код заказа).

## 4    **Коммуникационные протоколы**

### 4.1    **Общая настройка SCADA (связь)**

Набор доступных протоколов SCADA зависит от типа заказанного оборудования (см. разделы  «2.2.1 Бланк заказа устройства»,  «2.2.1.2 Коды протокола связи»).

Необходимо определить, какой из доступных протоколов SCADA будет использовать устройство MCDGV4. Делается это путем настройки необходимого протокола связи для [Планир\_ устр\_] «Протокол».

Затем для выбранного протокола потребуется задать ряд дополнительных настроек.

## 4.2 Настройки TCP/IP

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Установка соединения с устройством через TCP/IP возможна только в том случае, если устройство снабжено интерфейсом сети Ethernet (RJ45).

Для установления соединения с сетью обратитесь к системному администратору.

Настройки TCP/IP устанавливаются в меню [Пар\_ устр\_ / TCP/IP / Конф-я TCP/IP].

Необходимо настроить следующие параметры.

- «TCP/IP» — для этого параметра можно задать значение «акт\_» (по умолчанию задано значение «неакт\_», и протокол не используется).

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Остальные параметры TCP/IP (см. ниже) можно будет настроить только после того, как для параметра «TCP/IP» будет задано значение «акт\_».

- «IP-адрес» — адрес IPv4 устройства MCDGV4.
- «Маска подс\_» — маска подсети, определяющая диапазон IP-адресов локальной сети пользователя.
- «Шлюз по умолч\_» — шлюз по умолчанию. На этот адрес направляются запросы обо всех подключениях к IP-адресам вне локальной сети пользователя (то есть к IP-адресам, которые не совпадают с адресами в диапазоне, определенном маской подсети).

Первоначальную настройку параметров TCP/IP можно выполнить с панели управления (ИЧМ) или с помощью ПО Smart view через соединение USB.

Более того, в меню [Пар\_ устр\_ / TCP/IP / Расширенные настройки] имеется ряд специальных параметров, см. справочное руководство. Изменять заданные по умолчанию значения этих параметров требуется очень редко.

## 4.3 IEC 61850

### Введение

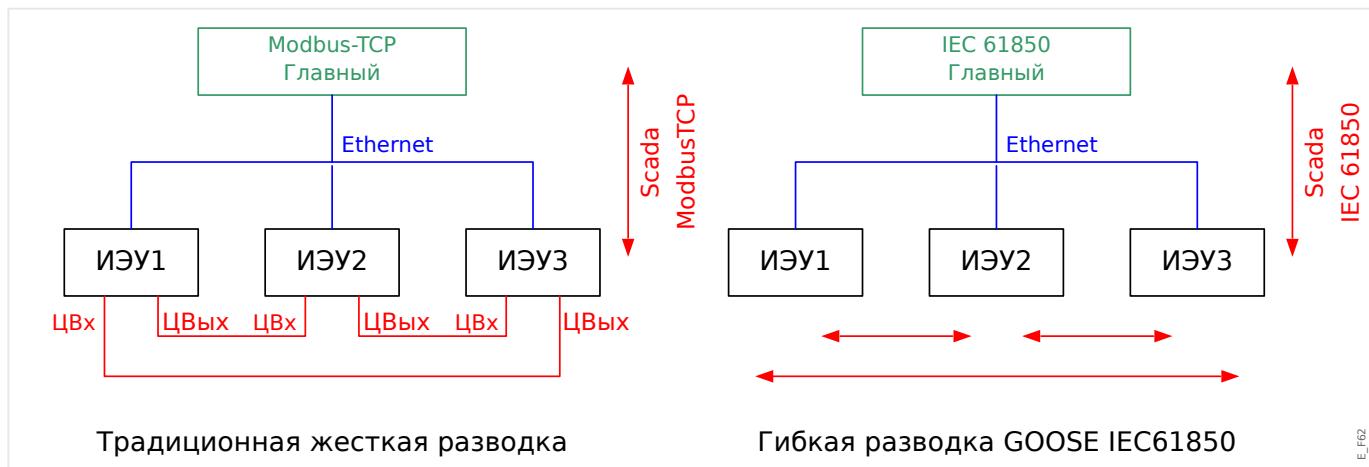
Чтобы понять особенности функционирования и режим работы подстанции в среде автоматизации IEC 61850, полезно сравнить этапы ввода ее в эксплуатацию с теми, что используются для обычных подстанций в среде Modbus TCP.

В обычной подстанции отдельные интеллектуальные электронные устройства (IED) взаимодействуют с центром управления более высокого уровня в вертикальном направлении с помощью ПО SCADA. Горизонтальная связь используется исключительно для соединения друг с другом выходных реле (OR) и цифровых входов (DI).

В среде IEC 61850 для связи между IED используется цифровой канал (Ethernet) и служба общих объектно-ориентированных событий подстанции под названием GOOSE. С помощью данной службы IED обмениваются информацией о событиях. Таким образом, каждому IED нужно знать о функциональных возможностях всех других связанных с ним IED.

Для каждого устройства с поддержкой IEC 61850 имеется описание его функций и возможностей связи (описание возможностей IED, \*.ICD).

С помощью инструмента конфигурации подстанции, содержащего описание структуры подстанции, может быть выполнено назначение устройств к основному оборудованию, виртуальное подключение IED друг к другу и другим коммуникационным устройствам подстанции и т. д. Имеется описание конфигурации подстанции, которое генерируется в виде файла \*.SCD. Данный файл нужно отправить на каждое устройство. После этого IED смогут взаимодействовать друг с другом, реагировать на блокировки и управлять коммутационным устройством.



Этапы ввода стандартной подстанции в эксплуатацию в среде Modbus TCP:

- настройка параметров IED;
- установка сети Ethernet;
- настройка для IED параметров TCP/IP;
- подключение согласно схеме электрических соединений.

Этапы ввода подстанции в эксплуатацию в среде IEC 61850:

- настройка параметров IED;

- установка сети Ethernet;
- настройка TCP/IP для IED;

Настройка IEC 61850 (программное соединение):

- экспорт файла ICD каждого устройства;
- настройка подстанции (создание файла SCD);
- передача файла SCD на каждое устройство.

### **Создание/экспорт особого файла ICD устройства**

См. главу «IEC 61850» руководства к ПО *Smart view*.

### **Создание/экспорт файла SCD**

См. главу «IEC 61850» руководства к ПО *Smart view*.

### **Настройка подстанции, создание файла .SCD (описание конфигурации станции)**

Конфигурация подстанции, т. е. соединение всех логических узлов защитных, контрольных и коммутационных устройств, выполняется с помощью инструмента конфигурации подстанции. Поэтому должны быть доступны файлы ICD всех подключенных IED в среде IEC 61850. Результат «программного соединения» станции можно экспорттировать в виде файла описания конфигурации подстанции SCD.

Нужный инструмент настройки подстанции SCT имеется в перечисленных ниже компаниях.

- H&S, Hard- & Software Technologie GmbH & Co. KG, Дортмунд (Германия) (⇒ [www.hstech.de](http://www.hstech.de)).
- Applied Systems Engineering Inc. (⇒ [www.ase-systems.com](http://www.ase-systems.com))
- Kalki Communication Technologies Limited (⇒ [www.kalkitech.com](http://www.kalkitech.com))

### **Импорт файла .SCD в устройство**

См. главу «IEC 61850» руководства к ПО *Smart view*.

### **Виртуальные выходы IEC 61850**

Кроме стандартной информации о состоянии логических узлов для 64 виртуальных выходов можно назначить до 64 свободно настраиваемых значений состояния. Сделать это можно в меню [Пар\_устр\_ / IEC 61850 / Вирт. вых. 1...4].

### **Виртуальные входы IEC 61850**

Если в файле SCD определен ВХОД, то состояние входа можно проверить в меню [Работа / Отображение состояния / IEC 61850 / Вирт. вх. 1...4] «GOSINGGIO[1...4].Ind1...32.stVal». На каждый бит состояния в меню [Работа / Отображение состояния / IEC 61850 / Вирт. вх. 1...4] «GOSINGGIO[1...4].Ind1...32.q» приходится соответствующий бит качества.

### ***Состояние GOOSE***

Состояние соединения GOOSE можно проверить в меню [Работа / Отображение состояния / IEC 61850 / Сост\_] «Все подпис\_ GOOSE акт\_». Этот сигнал содержит сводные данные о качестве всех виртуальных входов (см. выше).

## 4.4 DNP3

Протокол DNP (протокол распределенной сети) предназначен для обмена данными и информацией между SCADA (основным устройством) и устройствами IED (интеллектуальными электронными устройствами). Первые выпуски протокола DNP были разработаны для последовательной связи. Благодаря дальнейшему развитию протокола DNP сейчас он также позволяет использовать возможности обмена данными TCP и UDP через Ethernet.

### **Планирование устройств DNP**

В зависимости от аппаратного обеспечения защитного устройства в разделе «Планирование устройств» может быть доступно до трех вариантов обмена данными по протоколу DNP.

Войдите в меню [Планир\_ устр\_] и выберите подходящий протокол SCADA в соответствии с кодом устройства.

- ДТБ DNP3 (через последовательный порт)
- DNP3 TCP (через Ethernet)
- DNP3 UDP (через Ethernet)

### **Общие настройки протокола DNP**

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

Обратите внимание, что незапрошенные сообщения недоступны для последовательного канала связи, если через последовательный канал подключено несколько подчиненных устройств (из-за возможных конфликтов). В этих случаях не используйте незапрошенные сообщения для ДТБ DNP.

Незапрашиваемая отчетность доступна и для последовательного канала связи, если каждое подчиненное устройство подключено к основной системе отдельно. Это означает, что главная система оборудована отдельным последовательным интерфейсом для каждого подчиненного устройства (несколько плат последовательного доступа).

Войдите в меню [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Связь].

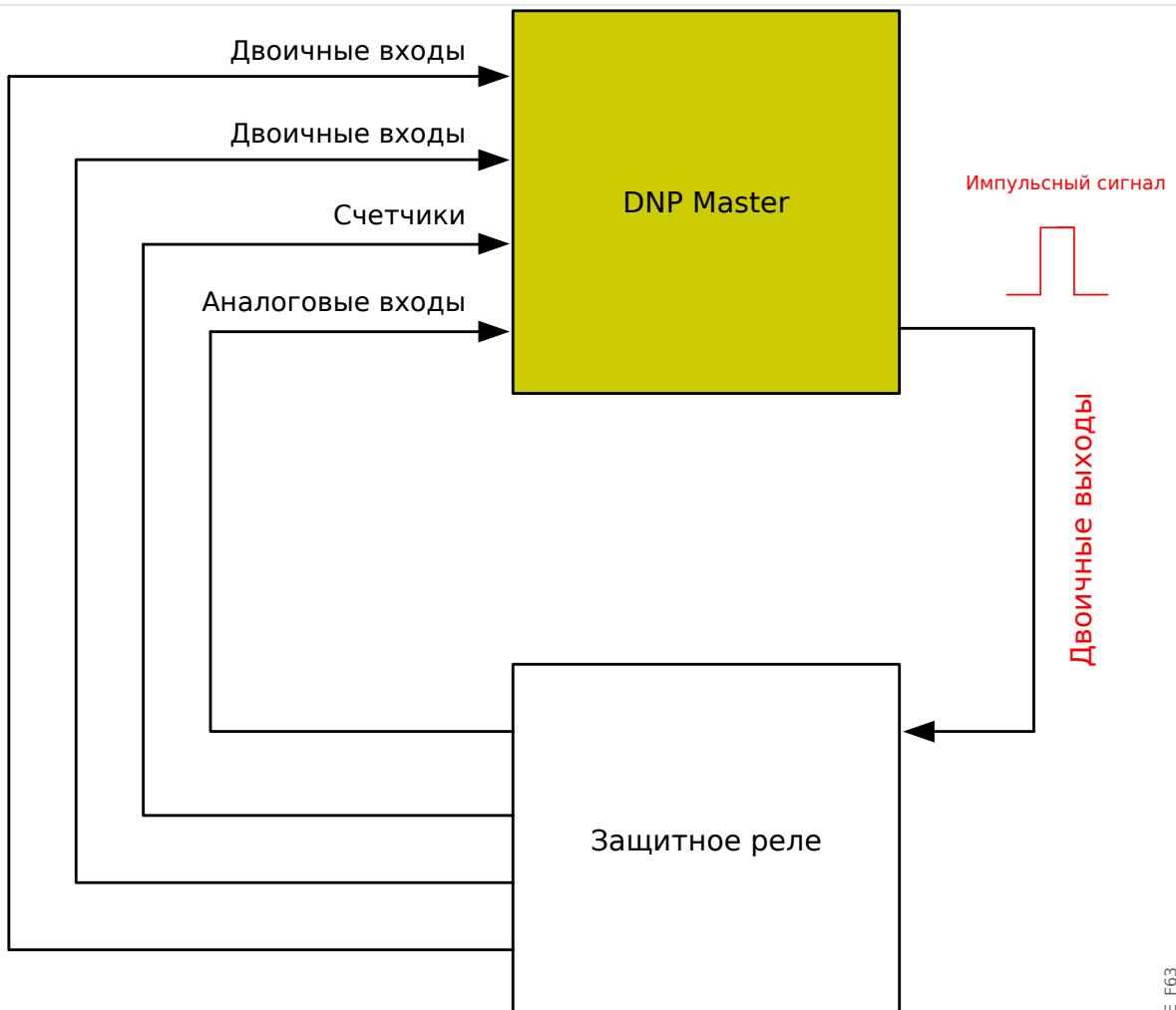
Настройки обмена данными (общие) нужно задавать в соответствии с потребностями системы SCADA (главной).

Для DNP-TCP доступна самоадресация. Это означает, что идентификаторы главной и подчиненной систем определяются автоматически.

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

Некоторые выходные сигналы, активные только в течение короткого времени (например, сигналы отключения), необходимо подтверждать отдельно с помощью системы связи.

### Точечное преобразование



E\_F63

Рис. 68: Точечное преобразование

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Обратите внимание, что назначения входов и выходов задаются с точки зрения основной системы. Этот способ выбора назначений связан с определением в стандарте DNP. Это означает, например, что двоичные входы, которые можно настраивать в параметрах устройства для протокола DNP, являются двоичными входами главной системы.

Войдите в меню [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Точечное отображение]. Когда заданы общие настройки протокола DNP, на следующем этапе нужно настроить точечное преобразование.

- Двоичные входные сигналы (сигналы состояний, отправляемые на основное устройство)

Назначьте нужный сигнал состояния (например, »Заш . Откл» одному из доступных параметров [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Точечное отображение / Двоичные входы] «Двоич. вход 0...63».

- Двухбитовые входные сигналы (сигналы состояний выключателя, отправляемые на основное устройство)

Назначьте нужный сигнал (например, положения выключателя «КУ[1] . Поз» одному из доступных параметров [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Точечное отображение / Двоичные входы] «Двоичный вход 0...5».

- Счетчики (сигналы счетчиков, отправляемые на основное устройство)

Назначьте нужный счетчик (например, количества рабочих часов «Сис . Сч\_ вр\_ работы» одному из доступных параметров [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Точечное отображение / Двоич. счетчик] «Двоичный вход 0...7»).

- Аналоговые входные сигналы (например, отправляемые на основное устройство измеренные значения). Обратите внимание на то, что значения с плавающей запятой нужно передавать как целые числа. Это означает, что их нужно умножать на коэффициент масштабирования, чтобы привести их в формат целых чисел.

Назначьте нужное значение (например, фазового тока «ТТ . Иф.А» одному из доступных параметров [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Точечное отображение / Аналоговый вход] «Аналоговое значение 0...31».

Затем определите масштаб для этого параметра в меню [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Точечное отображение / Аналоговый вход] «Коэффициент масштабирования 0...31».

Наконец, задайте для этого параметра значение зоны нечувствительности в меню [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Точечное отображение / Аналоговый вход] «Зона нечувствительности 0...31». Так определяется изменение значения этого объекта данных (как процент от максимальной величины), которое вызовет повторную отправку защитным устройством изменившегося значения, что всегда является процентом от максимального значения. См. также примеры из раздела  «4.4.2 Настройки зоны нечувствительности в DNP3».

Используйте двоичные выходные сигналы, чтобы контролировать, к примеру, СДИ или реле защитного устройства (с помощью логических элементов).

Страйтесь избегать пропусков, которые будут замедлять обмен данными по протоколу DNP. То есть не оставляйте неиспользуемых входов/выходов между используемыми (например, не используйте двоичные выходы 1 и 3, если не используется выход 2).

#### 4.4.1 Пример применения: настройка реле

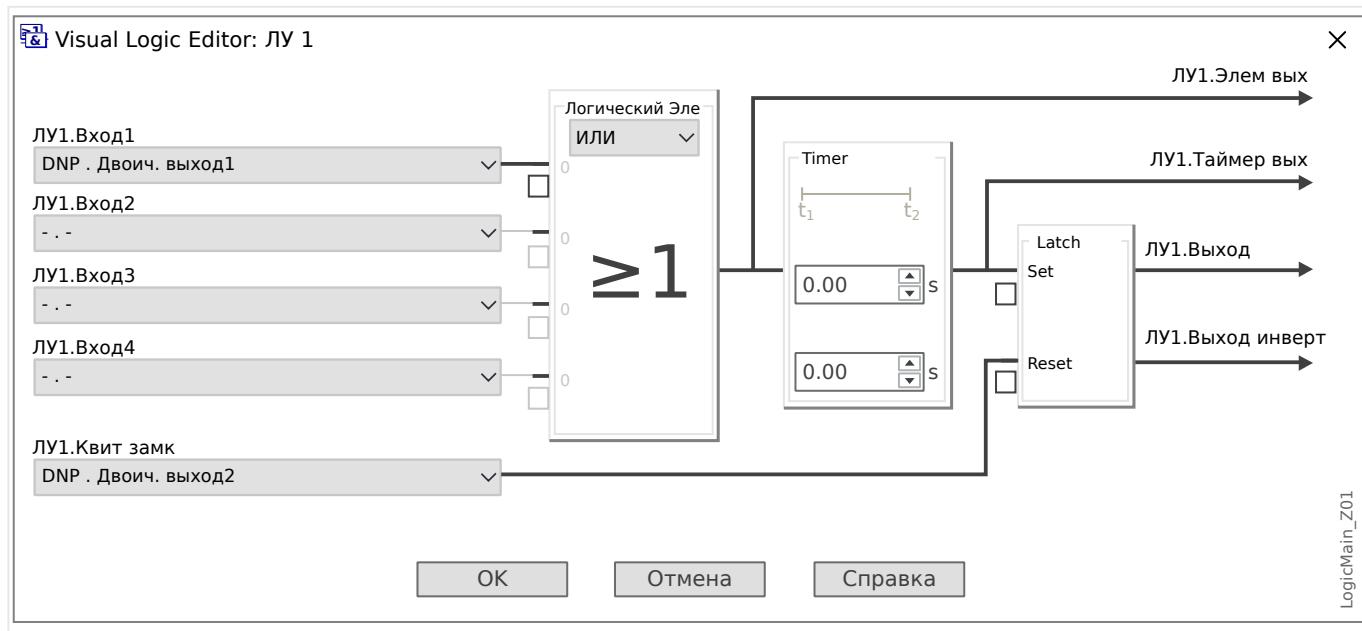


Рис. 69: Setting example from Smart view, to make a steady state signal from a DNP output signal.

Сигналы двоичных выходов DNP нельзя напрямую использовать для переключения реле, поскольку они являются импульсными (по определению протокола DNP: неустановившимися). Установившиеся состояния можно создавать средствами логических функций. Логические функции можно назначать релейным входам.

#### 4.4.2 Настройки зоны нечувствительности в DNP3

Настройка зоны нечувствительности [Пар\_ устр\_ / DNP3 / Точечное отображение / Аналоговый вход] «Зона нечувствительности 0...31» указывается для измеренных (или статистических) значений. Обновленное значение этого изменения передается повторно. Значение для зоны нечувствительности следует указывать в процентах от максимальной величины.

##### **Примеры настройки зоны нечувствительности**

Для описания настройки зоны нечувствительности следует привести несколько примеров.



## Напряжение (с помощью платы измерения напряжения «TU»)

- Плата трансформатора напряжения «TU» поддерживает диапазон значений 0-800 В. (См. главу «Технические данные» в этом руководстве.) Другими словами, **максимальное** поддерживаемое значение составляет **800 В**.
- Номинальное** значение (вторичное) составляет **100 В**.
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинального напряжения в *настройку зоны нечувствительности* будет следующим:  

$$q = 100 \text{ В} / 800 \text{ В} = \mathbf{0,125}$$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **10%**, представленное как процент от *номинального* напряжения.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  

$$10\% \cdot q = 0,0125 = \mathbf{1,25\%}$$



## Ток (1 А ТТ)

- Трансформаторы тока 1 А поддерживают диапазон значений 0-40 А.
- Значение **номинального** тока (вторичное) составляет **1 А**.
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинального тока в *настройку зоны нечувствительности* будет следующим:  

$$q = 1 \text{ А} / 40 \text{ А} = \mathbf{0,025}$$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **10%**, представленное как процент от *номинального* тока.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  

$$10\% \cdot q = 0,0025 = \mathbf{0,25\%}$$



## Ток (5 А ТТ)

- Трансформаторы тока 5 А поддерживают диапазон значений 0-200 А.
- Значение **номинального** тока (вторичное) составляет **5 А**.
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинального тока в *настройку зоны нечувствительности* будет следующим:  

$$q = 5 \text{ А} / 200 \text{ А} = \mathbf{0,025}$$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **10%**, представленное как процент от *номинального* тока.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  

$$10\% \cdot q = 0,0025 = \mathbf{0,25\%}$$



### Ток утечки на землю (1 А ТТ)

- Плата стандартного трансформатора тока «T1» поддерживает диапазон значений 0-25 А.
- Значение **номинального** тока (вторичное) составляет **1 А**.
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинального тока в настройку зоны нечувствительности будет следующим:  

$$q = 1 \text{ A} / 25 \text{ A} = \mathbf{0,04}$$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **10%**, представленное как процент от *номинального* тока.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  

$$10\% \cdot q = 0,004 = \mathbf{0,4\%}$$



### Малый ток утечки на землю (1 А ТТ)

- Плата чувствительного трансформатора тока «T1s» поддерживает диапазон значений 0-2,5 А.
- Значение **номинального** тока (вторичное) составляет **1 А**.
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинального тока в настройку зоны нечувствительности будет следующим:  

$$q = 1 \text{ A} / 2,5 \text{ A} = \mathbf{0,4}$$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **1%**, представленное как процент от *номинального* тока.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  

$$1\% \cdot q = 0,004 = \mathbf{0,4\%}$$



### Мощность (1 А ТТ и плата измерения напряжения «TU»)

- Поддерживаемый диапазон значений составляет 0-32000 ВА.
- Значение **номинальной** мощности (вторичное) основано на значениях номинального напряжения и номинального тока (вторичных):  $100 \text{ В} \cdot 1 \text{ А} \cdot \sqrt{3} = \mathbf{173,21 \text{ ВА}}$ .
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинальной мощности в настройку зоны нечувствительности будет следующим:  

$$q = 173,21 \text{ ВА} / 32000 \text{ ВА} = \mathbf{0,00541}$$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **10%**, представленное как процент от *номинальной* мощности.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  

$$10\% \cdot q = 0,000541 = \mathbf{0,0541\%}$$



## Мощность (5 А ТТ и плата измерения напряжения «TU»)

- Поддерживаемый диапазон значений составляет 0–160000 ВА.
- Значение **номинальной** мощности (вторичное) основано на значениях номинального напряжения и номинального тока (вторичных):  $100 \text{ В} \cdot 5 \text{ А} \cdot \sqrt{3} = 866,05 \text{ ВА}$ .
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинальной мощности в *настройку зоны нечувствительности* будет следующим:  
 $q = 866,05 \text{ ВА} / 160000 \text{ ВА} = 0,00541$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **10%**, представленное как процент от *номинальной* мощности.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  
 $10\% \cdot q = 0,000541 = 0,0541\%$



## Частота (сеть 50 Гц)

- Поддерживаемый диапазон значений составляет 40–70 Гц.
- Значение **номинальной** частоты: **50 Гц**.
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинальной частоты в *настройку зоны нечувствительности* будет следующим:  
 $q = 50 \text{ Гц} / 70 \text{ Гц} = 0,714$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **0,1%**, представленное как процент от *номинальной* частоты.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  
 $0,1\% \cdot q = 0,000714 = 0,0714\%$



## Частота (сеть 60 Гц)

- Поддерживаемый диапазон значений составляет 40–70 Гц (то есть, такой же, как для сети 50 Гц).
- Значение **номинальной** частоты: **60 Гц**.
- Поэтому коэффициент преобразования процентного значения номинальной частоты в *настройку зоны нечувствительности* будет следующим:  
 $q = 60 \text{ Гц} / 70 \text{ Гц} = 0,857$
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **0,1%**, представленное как процент от *номинальной* частоты.
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  
 $0,1\% \cdot q = 0,000857 = 0,0857\%$

☼

**Коэффициент мощности (f)**

Это значение особенное, поскольку не имеет номинального значения.

- Максимальное значение составляет 1,0.
- Например, требуется значение зоны нечувствительности **0,01**. (Нет необходимости выражать его в процентах.)
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  
 $0,01 / 1,0 = \mathbf{1\%}$ .

☼

**φ**

- Все значения угла представлены в градусах, то есть, максимальное значение составляет  $360^\circ$ .
- Например, требуется значение зоны нечувствительности  **$1^\circ$** . (Нет необходимости выражать его в процентах.)
- В этом случае настройка значения зоны нечувствительности должна быть следующей:  
 $1^\circ / 360^\circ = \mathbf{0,278\%}$

## 4.5

## Настраиваемые протоколы связи

В некоторых протоколах SCADA, поддерживаемых MCDGV4, доступна функция адаптации сопоставления объектов данных с внутренними адресами протоколов, применяемая при необходимости. Сделать это можно с помощью установленного на ПК отдельного программного инструмента *SCADAPTER*.

На данный момент подобное повторное сопоставление поддерживают следующие протоколы:

- IEC 60870-5-103,  [«4.5.1 IEC60870-5-103»](#) — По умолчанию доступно сопоставление IEC103\_Default\_IU.HptSMap.
- IEC 60870-5-104,  [«4.5.2 IEC 60870-5-104»](#) — По умолчанию доступно сопоставление IEC104\_Default\_IU.HptSMap.
- Modbus,  [«4.5.3 Modbus®»](#)
- Profibus,  [«4.5.4 Profibus»](#) — По умолчанию доступно сопоставление Profibus\_Default\_IU.HptSMap.

Эти файлы \*.HptSMap можно загрузить с веб-адреса, доступного по QR-коду, который напечатан на корпусе устройства. Кроме того, они имеются на DVD-диске продукта (но обратите внимание, что DVD-диск продукта заказывается отдельно).

Подробнее об этих протоколах связи см. в документации *SCADAPTER*, а также в соответствующих главах руководства к устройству. Передача нового сопоставления в MCDGV4 также описана в  [«4.5.5 Сопоставление точек данных с помощью SCADAPTER»](#).

## 4.5.1 IEC60870-5-103

Чтобы использовать протокол IEC60870-5-103, его необходимо присвоить интерфейсу X103 при планировании работы устройства. После установки этого параметра произойдет перезагрузка устройства.

Более того, протокол IEC103 следует включить, установив для параметра [Пар\_устр\_ / IEC103] «Функция» значение «акт\_».

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Параметр X103 доступен только в том случае, если на задней панели устройства имеется интерфейс RS485 или оптоволоконный разъем.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Если устройство оборудовано оптоволоконным интерфейсом, то необходимо установить параметр устройства «Оптическая исходная координата».

Протокол IEC60870-5-103 с управлением по времени основан на принципе работы, установленном для главных и подчиненных устройств. Это означает, что система защиты и управления подстанции посылает запрос или инструкцию на некоторое устройство (подчиненное устройство), которое затем выдает на этот запрос соответствующий ответ или исполняет его.

Данное устройство соответствует требованиям режима совместимости 2. Режим совместимости 3 не поддерживается.

Поддерживаются следующие функции протокола IEC60870-5-103.

- Инициализация (сброс)
- Синхронизация по времени
- Считывание мгновенных сигналов с меткой времени
- Общие запросы
- Циклические сигналы
- Общие команды
- Передача данных об аварийных нарушениях

#### Инициализация

Каждый раз при включении устройства или после изменения параметров связи необходимо выполнить сброс связи при помощи команды сброса. Команда сброса — «Сброс БУ». Реле реагирует на обе команды сброса («Сброс БУ» и «Сброс БУФ»).

Реле реагирует на команду сброса путем идентификации сигнала прикладного сервисного блока данных (ASDU 5). Основанием (причиной передачи, ПП) для передачи ответа «Сброс БУ» или «Сброс БУФ» будет тип команды сброса. Эта информация может являться частью блока данных сигнала ASDU (ПСБД).

#### Название производителя

Раздел для идентификации программы содержит трехразрядный код устройства, предназначенный для идентификации типа устройства. Помимо вышеуказанного идентификационного номера устройство генерирует событие начала связи.

#### *Синхронизация по времени*

Время и дата реле может устанавливаться при помощи функции синхронизации времени протокола IEC60870-5-103. В случае отправки сигнала синхронизации с запросом на подтверждение устройство выдаст ответ с сигналом подтверждения.

#### *Спонтанные события*

Такие события генерируются устройством и пересылаются на главное устройство с номерами для стандартных типов функций/стандартной информации. Список исходных данных содержит все события, которые могут генерироваться устройством.

#### *Циклическое измерение*

Устройство генерирует значения, измеряемые циклически, при помощи сигнала ASDU 9. Они могут считываться при помощи запроса класса 2. Необходимо принять во внимание то, что измеренные значения будут пересылаться как кратные (в 1,2 или в 2,4 раза больше номинального значения). Установка множителя 1,2 или 2,4 для значения определяется списком исходных данных.

Параметр «Transm priv meas val» определяет, следует ли передавать дополнительные значения измерений в закрытом фрагменте сообщения. Открытые и закрытые значения измерений передаются сигналом ASDU9. то есть, будет ли передаваться «закрытый» или «открытый» сигнал ASDU9. Если этот параметр установлен, то ASDU9 будет содержать измеренные значения, являющиеся улучшенным вариантом стандартных значений. «Закрытый» сигнал ASDU9 пересыдается с функцией фиксированного типа и информационным номером, не зависящим от типа устройства. Обратитесь к списку исходных данных.

#### *Команды*

Список исходных данных содержит список поддерживаемых команд. Устройство реагирует на любую команду положительным или отрицательным подтверждением. Если команда может быть исполнена, то ее выполнение вместе с соответствующей причиной передачи (ПП) будет поставлено первым номером в очереди, а затем исполнение будет подтверждено сигналом СОТ1 (ПП1) внутри сигнала ASDU9.

#### *Запись аварийных нарушений*

Аварийные нарушения, записанные устройством, можно считывать с помощью средств, описанных в стандарте IEC60870-5-103. Данное устройство совместимо с системой управления VDEW по передаче ASDU 23 без записей аварийных нарушений в начале цикла GI.

Запись о нарушении содержит следующую информацию:

- аналоговые измеренные значения  $I_a$ ,  $I_b$ ,  $I_c$ ,  $IN$ , напряжения  $U_a$ ,  $U_b$ ,  $U_c$ ,  $UEN$ ;
- Цифровые значения состояний, передаваемые как метки, например, аварийные сигналы и сигналы отключения.
- Коэффициент передачи не поддерживается. Коэффициент передачи уже включен в «множитель».

#### *Блокировка направления передачи*

Реле поддерживает функцию блокировки в направлении мониторинга. Существует два способа активации такой блокировки.

- Активация вручную через параметр прямого управления «Активация режима блокировки»
- Внешняя активация путем назначения сигнала для параметра настройки «Внеш. акт\_режима блок\_»

#### *Режим проверки*

Реле поддерживает режим проверки (причина передачи 7). Существует два способа включить режим проверки.

- Активация вручную через параметр прямого управления «Активация тестового режима»
- Внешняя активация путем назначения сигнала для параметра настройки «Внеш. акт\_режима тест\_»

## 4.5.2 IEC 60870-5-104

Протокол IEC 60870-5-104 — это стандартный протокол связи. Он доступен для устройств HighPROTEC, оснащенных интерфейсом Ethernet.

Ожидается, что, несмотря на наличие в устройстве MCDGV4 стандартной функции сопоставления точек данных, большинство пользователей захочет адаптировать ее к собственным потребностям. Сделать это можно с помощью установленного на ПК отдельного программного инструмента *SCADAptter*.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Протокол IEC104 доступен, только если устройство оснащено интерфейсом Ethernet (разъемом RJ45 или оптоволоконным дуплексным разъемом LC на задней панели).

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Сведения о совместимости и стандартных способах реализации см. в главе  «14.3 Функциональная совместимость по IEC 60870-5-104».

### Настройка

Сначала необходимо выбрать в качестве используемого протокола SCADA протокол IEC104.

Задайте для параметра [Планир\_стр\_] «Протокол» значение «IEC104».

Определите общий адрес ASDU, чтобы устройство определялось однозначно: [Пар\_стр\_ / IEC104 / Общие настройки] »Общий адрес».

(Данная настройка является прямой командой и никогда не сохраняется как элемент файла настроек параметров (\*.HptPara), поэтому определить ее следует явно.)

Затем необходимо будет включить протокол IEC104, установив для параметра [Пар\_стр\_ / IEC104 / Общие настройки] «Функция» значение «акт\_».

Обратите внимание, что некоторые настройки в меню [Пар\_стр\_ / IEC104 / Расширенный] намеренно оставлены только для чтения, чтобы администратор сети мог проверить, но не мог изменить их значения.

Однако для параметра [Пар\_стр\_ / IEC104 / Расширенный] «Время обновления» можно указать время в диапазоне от 1 с до 60 с. При циклической передаче измеренных значений этим параметром определяется длительность цикла (то есть время, по истечении которого передаются обновленные значения).

То, служит ли измеренное значение элементом циклической передачи, является индивидуальным свойством точки данных. При пользовательском сопоставлении точек данных данное свойство можно настроить (подробнее см. в документации к инструменту *SCADAptter*).

### Адрес объекта данных

Инструмент настройки *SCADAptter* позволяет создать и редактировать таблицы сопоставлений, в которых объектам данных назначаются соответствующие адреса.

По сопутствующему стандарту IEC104 адрес объекта данных состоит из трех байтов. Инструмент *SCADAptер* позволяет определить каждый байт отдельно, чтобы пользователь мог назначить такой адрес каждому объекту данных в соответствии с конкретными требованиями.

### **Сопоставление точек данных измеренных значений**

В инструменте настройки *SCADAptер* параметр «Зона нечувствительности» имеется для каждого измеренного (или статистического) значения. Он определяет изменение значения, которое приведет к повторной передаче обновленного значения.

Цикличность передачи для измеренных значений определяется путем указания процента Зона нечувствительности для таких значений по отношению к нулю.

Ненулевой процент Зона нечувствительности всегда указывает на **максимальную** величину соответствующего измеренного значения, см. примеры в документации к инструменту *SCADAptер*.

Для каждого измеренного значения можно выбрать один из трех режимов представления в соответствии с сопутствующим стандартом IEC104:

- «Короткое плавающее значение» — значение представляет собой число с плавающей запятой.
- «Масштабированный» — значение включает в себя неизменное количество десятичных знаков; можно настроить масштаб.
- «Нормализованный» — значение представляется относительно номинального значения.

### **Счетчики энергии**

Все показатели энергии всегда обрабатываются как объекты данных типа «Интегральное целое».

### **Счетчики сбоев**

Показания всех счетчиков сбоев всегда обрабатываются как объекты данных типа «Строка битов».

### **Двоичные состояния**

Для всех состояний двоичного выхода можно выбрать один из двух режимов представления в соответствии с сопутствующим стандартом IEC104:

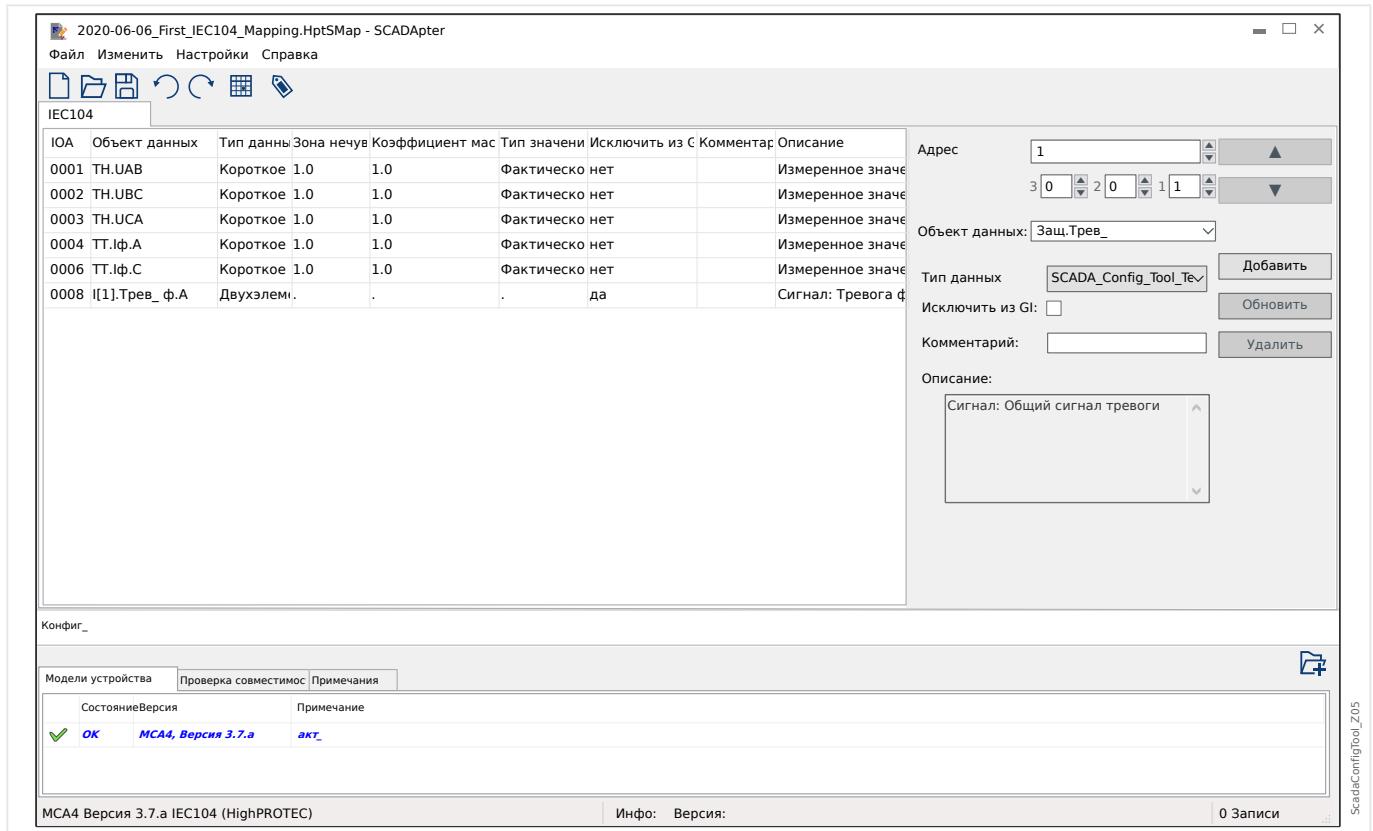
- Одноэлементный — Одноэлементная информация (M\_SP\_TB\_1),
- Двухэлементный — Двухэлементная информация (M\_DP\_TB\_1),
- Страна битов — Страна из 32 битов (M\_B0\_TB\_1).

### **Команды IEC**

Протокол IEC104 насчитывает 16 свободно настраиваемых команд. Эти команды можно использовать в различных целях, например, для подтверждения СДИ, состояний выходных реле и замкнутых команд отключения или для управления работой выключателя.

Использование команд IEC104 включает в себя двухэтапную настройку.

Один из этапов состоит в определении протокольных свойств соответствующей команды с помощью инструмента *SCADAptер*.



Второй связан с настройкой устройства MCDGV4 — команды настраиваются как значения, которые можно назначить соответствующим параметрам.

Если, к примеру, команда 2 протокола IEC104 будет подтверждать (сброс замыкания) СДИ 1 устройства MCDGV4, то необходимо указать следующую настройку:

[Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группа А / СД 1] «Распред\_ 1» = «IEC104 . SCD Ком 2»

Если, к примеру, эта команда будет управлять работой выходного реле 1 в отсеке X2:

[Пар\_ устр\_ / Двоичн\_ вых\_ / РелВых Раз X2 / ЦВых 1] «Назнач\_ 1» = «IEC104 . SCD Ком 2»

Если, к примеру, эта команда будет подтверждать (сброс замыкания) выходного реле 1 в отсеке X2:

[Пар\_ устр\_ / Двоичн\_ вых\_ / РелВых Раз X2 / ЦВых 1] «Подтверждение» = «IEC104 . SCD Ком 2»

Если, к примеру, эта команда будет управлять работой (отключением) выключателя КУ[1]:

[Управление / КУ / КУ[1] / Вн кмд ВК/ВЫК] «Кмд ВЫКЛ» = «IEC104 . SCD Ком 2»

Естественно, для управления выключателем нужно будет настроить еще несколько параметров. В частности необходимо будет установить для параметра [Управление / Общие настройки] «Право на переключение» значение «Удаленный» или «Локальный и удаленный». Подробнее см. в разделе [«6 Диспетчер систем управления /коммутационных устройств»](#).

### **Пример использования — настройка выходного реле**

Правило использования программируемой логики состоит в том, чтобы настроить устойчивое состояние, соответствующее описанному для протокола DNP3:  «4.4.1 Пример применения: настройка реле»

### **Активация пользовательского сопоставления точек данных**

Сведения о создании файла сопоставления и загрузке или выгрузке его на устройство MCDGV4 см. в документации к инструменту *SCADAptер* и разделе  «4.5.5 Сопоставление точек данных с помощью *SCADAptер*» (так как сопоставление точек данных является функцией общего порядка и одинаково используется в нескольких протоколах связи, то описывается отдельно).

### 4.5.3 Modbus®

#### Конфигурация протокола Modbus®

Протокол связи Modbus® доступен для устройств HighPROTEC, оснащенных либо последовательным интерфейсом («Modbus RTU») или интерфейсом Ethernet («Modbus TCP»).

Стандартное описание протокола (сопоставление точек данных), которое поставляется с MCDGV4, подходит для большинства приложений, поэтому достаточно сделать всего лишь несколько настроек (см. ниже).

Только в особом случае, когда внутреннее сопоставление точек данных необходимо адаптировать к существующей связи подстанции, отдельные сопоставления можно определить с помощью отдельного программного инструмента на компьютере, SCADAptter.

Протокол Modbus® с управлением по времени основан на принципе работы, установленном для главных и подчиненных устройств. Это означает, что система защиты и управления подстанции посыпает запрос или инструкцию на некоторое устройство (подчиненное устройство), которое затем выдает на этот запрос соответствующий ответ или исполняет его. Если ответ или исполнение запроса или инструкции невозможно (например, по причине неверно указанного адреса подчиненного устройства), главному устройству пересыпается сообщение о неполадке.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Некоторые сигналы (являющиеся активными только в течение короткого времени) необходимо подтверждать отдельно (например, сигналы отключения) с помощью системы связи.

Главное устройство (система управления и защиты подстанции) может запрашивать следующую информацию от устройства:

- версию блока и тип;
- измеренные значения/статистические измеренные значения;
- рабочее положение переключателя;
- состояние устройства;
- время и дату;
- состояние цифровых входов устройства;
- аварийные сигналы состояния и защиты.

Главное устройство (система управления) может подавать команды/инструкции на устройство, такие как:

- управление распределительным щитом (где применимо, в зависимости от версии используемого устройства);
- перенастройку набора параметров;
- сброс и подтверждение аварийных и рабочих сигналов;

- настройку даты и времени;
- управление реле аварийных сигналов.

Для получения более подробной информации о списках исходных данных и обработке ошибок обратитесь к документации по работе с протоколом Modbus®.

Для того чтобы разрешить конфигурирование устройств для работы по протоколу Modbus®, необходимо иметь некоторые данные контрольной системы, устанавливаемые по умолчанию.

## **Настройка**

Сначала необходимо выбрать в качестве используемого протокола SCADA протокол Modbus.

Настроить [Планир\_ устр\_] «Протокол»

- = «ModbusRTU» — использовать протокол Modbus® для последовательного соединения
- = «ModbusTCP» — использовать протокол Modbus® для соединений Ethernet (TCP/IP)
- = «ModbusTCP/RTU» — использовать Ethernet (TCP/IP) и последовательный интерфейсы для сообщений Modbus

Затем продолжите выполнять настройки, описанные далее для Modbus RTU или Modbus TCP, в зависимости от варианта использования.

## **Modbus RTU**

### *Часть 1. Конфигурирование устройств*

Войдите в меню [Пар\_ устр\_ / Modbus / Связь / RTU] и установите следующие параметры связи:

- «ID п\_у\_» — адрес подчиненного устройства, который требуется для точной идентификации устройства.
- «Скор\_ пер\_ дан\_» — скорость передачи данных в бодах, который должен использовать последовательный интерфейс.

Также необходимо выбрать указанные ниже специфические параметры интерфейса RS485, такие как:

- количество битов данных.
- Один из указанных ниже поддерживаемых вариантов передачи данных: количество битов данных, четный, нечетный, парный или непарный, количество стоповых битов.
- «t-пауза»: ошибки связи будут распознаны только после истечения времени контроля «t-пауза».
- Время реагирования (определение периода, в течение которого необходимо обработать запрос от главного устройства).

### *Часть 2. Подключение аппаратных средств*

- Для подключения аппаратуры к системе контроля используется интерфейс RS485, установленный на задней панели устройства (RS485, оптоволоконный или через разъемы).
- Подключите устройство к шине (см. электрическую схему).

#### *Обработка ошибок — ошибки аппаратного обеспечения*

Информация по физическим ошибкам связи, таким как:

- ошибка скорости передачи данных;
- ошибка четности ...

может быть получена с помощью регистратора событий.

#### *Обработка ошибок — ошибки уровня протокола*

Если, например, запрос содержит несуществующий адрес памяти, то в ответ на запрос от устройства поступит сообщение об ошибке с кодами ошибок, которые необходимо интерпретировать соответствующим образом.

### **Modbus TCP**

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

Установка соединения с устройством через TCP/IP возможна только в том случае, если устройство снабжено интерфейсом сети Ethernet (RJ45).

Для установления соединения с сетью обратитесь к системному администратору.

#### *Часть 1. Установка параметров TCP/IP*

Выведите меню [Пар\_ устр\_ / TCP/IP / Конф-я TCP/IP] на панели ИЧМ и установите следующие параметры:

- адрес TCP/IP;
- маска подсети;
- шлюз.

#### *Часть 2. Конфигурирование устройств*

Войдите в меню «Параметр устройства/Modbus» и установите следующие параметры связи:

- Установка идентификатора устройства требуется только в том случае, если сеть TCP подлежит сопряжению с сетью RTU.
- Если необходимо использовать порт, отличный от 502, выполните следующие действия:
  - В настройках порта TCP выберите опцию «Частный».
  - Установите номер порта.
- Установите максимально допустимое «время бездействия связи». После истечения этого времени (времени, в течение которого связь отсутствует) устройство регистрирует неисправность в главной системе или системе связи.

- Разрешить или запретить блокировку команд SCADA.

### Часть 3. Подключение аппаратных средств

- Для подключения аппаратуры к системе контроля используется интерфейс RS485, установленный на задней панели устройства.
- Подключение устройства осуществляется кабелем Ethernet надлежащего типа.

### **SCADAPTER**

*SCADAPTER* является отдельным компьютерным инструментом, поэтому его использование подробно описано в руководстве *SCADAPTER*.

Если необходимо загрузить предыдущее заданное пользователем сопоставление из MCDGV4, чтобы его можно было использовать в качестве шаблона для дальнейших адаптаций, то это можно сделать с помощью *Smart view*. Эту программу также можно использовать для передачи измененных сопоставлений в MCDGV4. См. раздел  «4.5.5 Сопоставление точек данных с помощью *SCADAPTER*».

Затем запустите *SCADAPTER*. После выбора команд меню [Файл / Создать] или [Файл / Открыть] необходимо выбрать модель устройства и протокол связи (в данном случае «Modbus»). После этого отобразятся шесть вкладок: «ФНК1» ... «ФНК6». На каждой из этих вкладок отображается таблица сопоставленных объектов данных.

#### ФНК

- Номером функционального кода определяется тип объектов данных, которые он может содержать.
  - ФНК1, ФНК2 содержат состояния (но не измеренные значения).
  - ФНК3, ФНК4 могут содержать все типы, кроме команд.
  - ФНК5, ФНК6 предназначены для команд.
  - ФНК16 предназначен для особых сообщений из нескольких слов (в основном, для синхронизации по времени).

Дополнительную информацию см. в спецификации Modbus!

#### Адрес, Положение бита

- Это адрес Modbus, с которым будет сопоставлен объект данных.
- Положение бита отображается, только если есть смысл ее выбрать (в частности, для двоичных состояний длиной в 1 бит).

#### Объект данных, Описание, Комментарий

- Объект данных, который будет сопоставлен, и текст описания. Тип информации, которую представляет объект данных, должен поддерживаться MCDGV4, и поэтому в списке выбора отображаются поддерживаемые элементы из списка моделей устройств.
- В качестве комментария отображается определенный пользователем текст без какого-либо технического значения. Его можно использовать при архивировании справочных сведений о сопоставлении.

#### Формат, Размер бита, Замкнут

- Выберите формат объекта данных:
  - «Int16» — Целое число длиной 16 бит
  - «Int32» — Целое число длиной 32 бита
  - «UInt32» — Беззнаковое (то есть неотрицательное) целое число длиной 32 бита
  - «Плавающее значение» — Число с плавающей запятой (согласно IEEE 754)
- Размер бита автоматически задается согласно формату объекта данных.
- С помощью флагка «Замкнут» определяется, следует ли заблокировать данные Modbus (до явного подтверждения).

#### Коэффициент, Масштабирование

- Укажите коэффициент и уровень масштабирования данных (если эти поля ввода отображаются). Масштаб может быть следующим:
  - «Первичный» — Масштабирование объекта данных до первичного значения
  - «Вторичный» — Масштабирование объекта данных до вторичного значения
  - «Относительный» — Масштабирование объекта данных относительно номинального значения

Сведения о передаче измененного сопоставления на устройство MCDGV4 см. в документации к инструменту *SCADAptter* и  «4.5.5 Сопоставление точек данных с помощью *SCADAptter*» (так как сопоставление точек данных является функцией общего порядка и одинаково используется в нескольких протоколах связи, то описывается отдельно).

## 4.5.4 Profibus

### **Конфигурирование устройств**

Выбрав Profibus в качестве протокола SCADA (настройки [Планир\_ устр\_] «Протокол» = «Profibus»), войдите в ветвь меню [Пар\_ устр\_ / Profibus] и установите следующий параметр связи:

- «ID п\_у\_» для точной идентификации устройства. Это будет номер от 2 до 125, который должен быть уникальным среди всех устройств Profibus в сети.

Помимо этого, в главном устройстве необходимо указать файл GSD (OOC). Этот файл находится на диске, поставляемом в комплекте с устройством.

О некоторых других параметрах (связанных с Profibus) говорится в справочном руководстве.

### **Подключение аппаратных средств**

- Подключение аппаратуры к системе контроля зависит от типа заказанного оборудования (см. разделы [«2.2.1 Бланк заказа устройства»](#), [«2.2.1.2 Коды протокола связи»](#)): На задней панели устройства MCDGV4 имеется либо интерфейс RS485 (D-SUB), либо оптоволоконный интерфейс (разъем ST), которые можно использовать для подключения Profibus.
- Подключите шину и MCDGV4.
- Можно подключить до 123 подчиненных устройств.
- При использовании интерфейса D-SUB установите оконечный резистор на конец шины.

### **Обработка ошибок**

Информация по физическим ошибкам связи (например, по скорости передачи данных в бодах) можно получить с помощью регистратора событий (см. раздел [«8.3 Регистратор событий»](#)) или дисплея состояний (ветвь меню [Работа / Отображение состояния]).

### **Обработка ошибок — светодиодный индикатор состояния D-SUB**

Интерфейс Profibus D-SUB, расположенный на задней панели устройства, снабжен светодиодным индикатором состояния.

- Поиск передачи данных — СДИ мигает красным цветом
- Передача данных обнаружена — СДИ мигает зеленым цветом
- Обмен данными — СДИ горит зеленым цветом
- Протокол Profibus не выбран в [Планир\_ устр\_] «SCADA . Протокол» — СДИ горит красным цветом

## 4.5.5 Сопоставление точек данных с помощью SCADAPTER

### Программные инструменты

Процедура настройки для пользовательского сопоставления точек данных одинакова для всех протоколов SCADA, поддерживающих пользовательские сопоставления. Сопоставление объектов данных всегда работает на базе отдельного файла определенного типа (расширения) — \*.HptSMap. Этот файл редактируется с помощью отдельного инструмента ПК, SCADAPTER, а приложение *Smart view* используется для загрузки активного в данный момент пользовательского сопоставления с защитного устройства (для дальнейшего редактирования) или для выгрузки и активации нового отредактированного файла сопоставления \*.HptSMap.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Сопоставление, заданное по умолчанию, нельзя загрузить для дальнейшего редактирования.

### Задание сопоставления точек данных

Для параметра [Пар\_устр\_ / Имя протокола / Настр. объекта данных] «Тип сопоставления SCADA» можно задать значение «Стандарт» или «Пользовательский».

- «Стандарт» означает, что защитное устройство использует сопоставление точек данных по умолчанию (даже если в MCDGV4 уже было загружено пользовательское сопоставление).
- «Пользовательский» означает, что защитное устройство использует пользовательское сопоставление точек данных. (Если не было загружено ни одного допустимого файла сопоставления, то устройство сообщит об этом, выдав следующее значение: [Пар\_устр\_ / Имя протокола / Расширенный] «Время обновления» = «Ошибка 1/2».)

### Передача сопоставления точек данных

Если на защитном устройстве уже имеется пользовательское сопоставление точек данных, его можно загрузить и использовать для дальнейшего редактирования. (Сопоставление по умолчанию загрузить нельзя.)

В зависимости от значения параметра «Тип сопоставления SCADA», активное сопоставление является либо сопоставлением по умолчанию, либо ранее загруженным допустимым файлом сопоставления.

И загрузку файла сопоставления, и (позднее) выгрузку отредактированного файла сопоставления необходимо выполнять в программе *Smart view*, к которой должно быть подключено защитное устройство.

После подключения к *Smart view* и получения всех данных устройства дважды щелкните элемент меню [Пар\_устр\_ / Имя протокола / Настр. объекта данных].

Откроется диалоговое окно, в котором имеется кнопка «Передача конфигурации SCADA» (см. (1) на приведенном ниже рисунке).

При нажатии этой кнопки откроется другое диалоговое окно — «Настройка сопоставления точек SCADA». В этом окне имеются две кнопки, (2) и (a), как показано на рисунке ниже.

При выборе кнопки **(а)** выполняется загрузка. Защитное устройство отправляет сопоставление определенных пользователем протоколов SCADA в окно «Настройка сопоставления точек SCADA», а затем отображается диалоговое окно «Сохранить как», в котором из этих определений протокола можно создать новый файл \*.HptSMap (при стандартном сопоставлении (с заводскими настройками) такая загрузка невозможна).

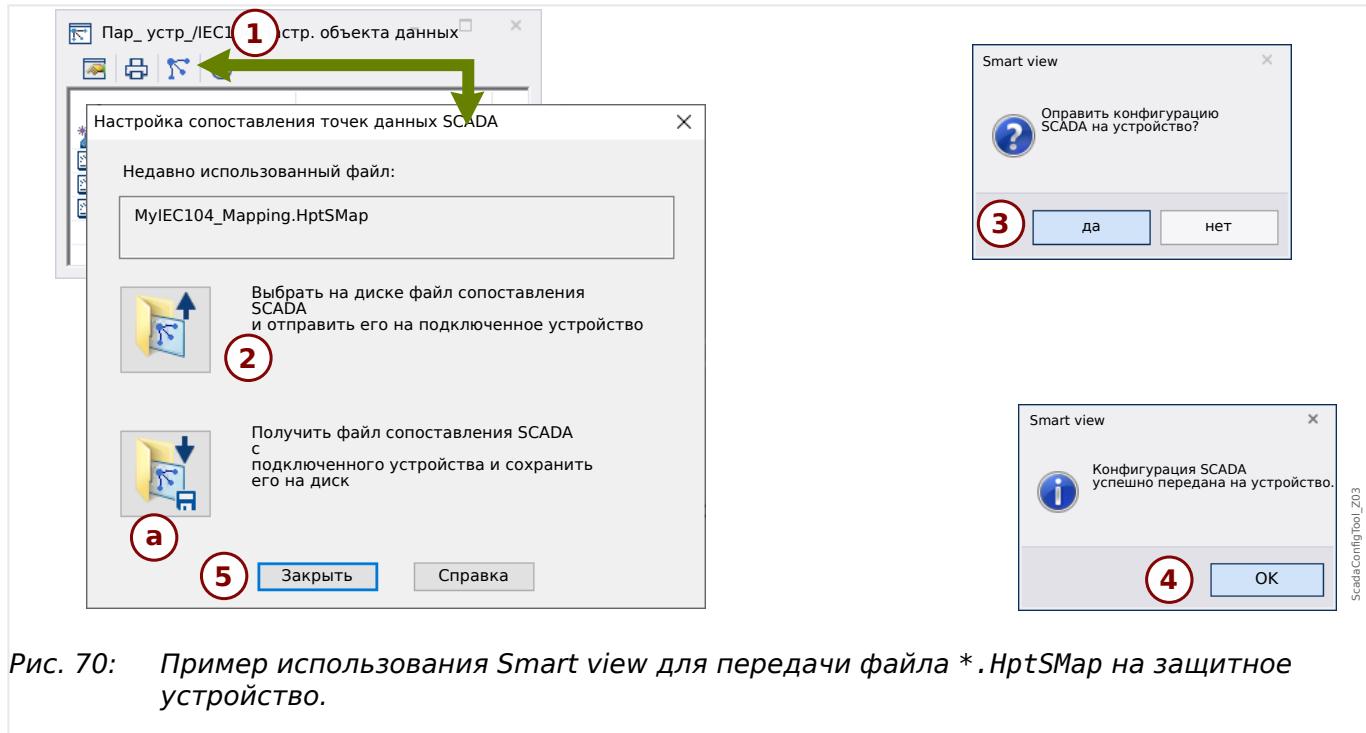


Рис. 70: Пример использования *Smart view* для передачи файла \*.HptSMap на защитное устройство.

При выборе кнопки **(2)**, «Выбрать на диске файл сопоставления SCADA и отправить его на подключенное устройство», начинается выгрузка отредактированного файла сопоставления. При нажатии этой кнопки открывается диалоговое окно выбора файлов.

Затем необходимо перейти к файлу \*.HptSMap, в котором содержатся необходимые определения SCADA, и нажать кнопку «Открыть».

*Smart view* откроет и проверит файл \*.HptSMap. Если окажется, что файл совместим с подключенным защитным устройством, в диалоговом окне появится запрос подтвердить, что определения протокола следует передать на защитное устройство [см. **(3)** на рисунке].

После нажатия кнопки «да» (и ввода пароля для уровня доступа «Supervisor-Lv3») данные будут переданы, а пользователь получит сообщение об успешном выполнении операции: **(4)**.

Можно будет нажать кнопку «Закрыть» **(5)** в диалоговом окне «Настройка сопоставления точек SCADA», чтобы вернуться в главное окно *Smart view*.

Наконец, пользовательское сопоставление следует активировать, задав для параметра [Пар\_ устр\_ / имя протокола / Настр. объекта данных] «Тип сопоставления SCADA» значение «Пользовательский».

Не забудьте перенести все (или все измененные) настройки (из ПО *Smart view*) на защитное устройство. Более того, рекомендуется включить функцию автоматического обновления ПО *Smart view*, чтобы надлежащим образом обновлялись все записи в диалоговом окне [Настр. объекта данных].

## 4.6 Синхронизация по времени

Устройство можно синхронизировать с центральным времязадающим генератором. Это дает следующие преимущества.

- Время не отклоняется от эталонного времени. Таким образом, постоянно накапливающееся отклонение от эталонного времени будет компенсироваться. См. также раздел «Спецификации» (допуски часов реального времени).
- Во всех синхронизированных устройствах используется одинаковое время. Поэтому внесенные в журнал события, имевшие место на отдельных устройствах (отдельные события регистратора событий, записи сигналов), можно сравнивать и оценивать.

Время устройства можно синхронизировать с помощью перечисленных далее протоколов.

- IRIG-B
- SNTP
- Протокол связи Modbus (RTU или TCP)
- Протокол связи IEC 60870-5-103
- Протокол связи IEC 60870-5-104
- Протокол связи DNP3

Эти протоколы используют различные аппаратные интерфейсы и отличаются по точности. Дополнительные сведения см. в разделе [«13.3 Спецификации/погрешности»](#).

### **Без синхронизации времени**

Это возможно, но не рекомендуется для стандартных отраслевых вариантов применения.

#### **IRIG-B**

Аппаратный интерфейс	Рекомендуемое применение
Разъем IRIG-B	Рекомендуется, если доступен.

#### **SNTP**

Аппаратный интерфейс	Рекомендуемое применение
RJ45 (Ethernet)	Рекомендуется как альтернатива IRIG-B, особенно при использовании IEC 61850 или Modbus TCP.

### **Modbus RTU**

<b>Аппаратный интерфейс</b>	<b>Рекомендуемое применение</b>
RS485, D-SUB или оптоволоконный	Рекомендуется при использовании протокола связи Modbus RTU и отсутствии часов реального времени IRIG-B.

### **Modbus TCP**

<b>Аппаратный интерфейс</b>	<b>Рекомендуемое применение</b>
RJ45 (Ethernet)	Ограничена рекомендация: если используется протокол связи Modbus TCP, отсутствуют часы реального времени IRIG-B или недоступен сервер SNTP.

### **IEC 60870-5-103**

<b>Аппаратный интерфейс</b>	<b>Рекомендуемое применение</b>
RS485, D-SUB или оптоволоконный	Рекомендуется при использовании протокола связи IEC 60870-5-103 и отсутствии часов реального времени IRIG-B.

### **IEC 60870-5-104**

<b>Аппаратный интерфейс</b>	<b>Рекомендуемое применение</b>
RJ45 (Ethernet)	Рекомендуется при использовании протокола связи IEC 60870-5-104 и отсутствии часов реального времени IRIG-B.

### **DNP3**

<b>Аппаратный интерфейс</b>	<b>Рекомендуемое применение</b>
RS485 или RJ45 (Ethernet)	Ограничена рекомендация: если используется протокол связи, отсутствуют часы реального времени IRIG-B или недоступен сервер SNTP.

### **Точность синхронизации времени**

Точность синхронизации системного времени на устройствах зависит от нескольких факторов:

- точность подключенного времязадающего генератора;
- использующийся протокол синхронизации;
- при использовании Modbus TCP, SNTP, IEC 60870-5-104 или DNP3 TCP/UDP — сетевая нагрузка и время передачи пакетов данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Необходимо учитывать точность времязадающего генератора. Отклонения времени генератора вызовут такие же отклонения системного времени устройства.

**Выбор часового пояса и протокола синхронизации**

Реле защиты контролирует всемирное координированное (UTC) и местное время. Это означает, что устройство можно синхронизировать с временем UTC, а на дисплее будет отображаться местное время.

**Синхронизация с всемирным координированным временем (рекомендуется)**

Обычно время синхронизируется с всемирным координированным временем (UTC). Это означает, например, что времязадающий генератор IRIG-B отправляет на реле защиты данные о всемирном координированном времени. Рекомендуется использовать именно этот способ, поскольку он гарантирует непрерывную синхронизацию времени. При этом отсутствуют «скакки во времени», связанные с переходом на летнее время.

Чтобы на устройстве отображалось текущее местное время, можно настроить часовой пояс и переход на летнее время (то есть изменение между летним и зимним временем).

Выполните следующие этапы настройки в ветви меню [Пар\_ устр\_ / Время / Час\_пояс].

- Задайте для параметра «Час\_пояса» данные местного часового пояса.
- Затем настройте переход на летнее время.

После этого выполните следующее в ветви меню [Пар\_ устр\_ / Время / Синх. вр. / Синх. вр.].

- Настройте параметр «Синх. вр.» на использующийся протокол синхронизации времени (например, «IRIG-B»).
- Задайте значения параметров протокола синхронизации (см. соответствующий раздел).

**Синхронизация с использованием местного времени**

Если необходимо выполнить синхронизацию с использованием местного времени, оставьте часовой пояс «UTC+0 Лондон» и не используйте переход на летнее время.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Синхронизация системного времени реле выполняется исключительно с помощью протокола синхронизации, выбранного в меню [Пар\_ устр\_ / Время / Синх. вр. / Синх. вр.].

**Без синхронизации времени**

Чтобы на устройстве отображалось текущее местное время, можно настроить часовой пояс и переход на летнее время.

Выполните следующие этапы настройки.

- В ветви меню [Пар\_ устр\_ / Время / Синх. вр. / Синх. вр.] задайте для параметра «Синх. вр.» значение «-».
- Затем в ветви меню [Пар\_ устр\_ / Время / Час\_пояс] задайте для параметра «Час\_пояса» данные местного часового пояса.
- Затем настройте переход на летнее время.
- Установите дату и время в меню [Пар\_ устр\_ / Время] «Дата и время».

## 4.6.1 SNTP

### ПРИМЕЧАНИЕ!

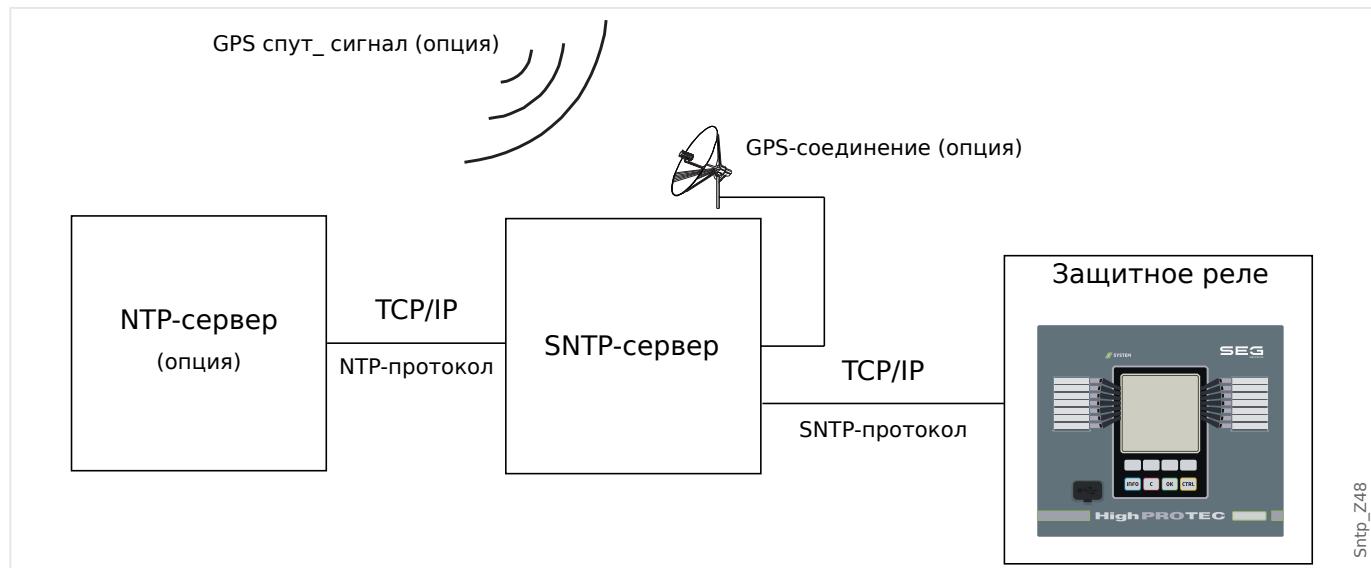


Важное предварительное условие: Устройству необходим доступ к серверу SNTP через подсоединенную сеть. Предпочтительно, чтобы этот сервер был установлен локально.

### Принцип работы и основные области применения

SNTP — это стандартный протокол для синхронизации времени через сеть. Для этого в сети должен быть доступен, по крайней мере, один сервер SNTP. Устройство можно настроить для работы с одним или двумя серверами SNTP.

Системное время защитного реле будет синхронизироваться с подключенным сервером SNTP 1-4 раза в минуту. Сервер SNTP, в свою очередь, синхронизирует собственное время с помощью протокола NTP с другими серверами NTP. Это нормальная ситуация. В качестве альтернативы он может синхронизировать время с помощью GPS, радиоуправляемых часов или аналогичного устройства.



Sntp-Z48

### Точность

На точность часов защитного реле влияют точность используемого сервера SNTP и совершенство его опорного сигнала синхронизации. Дополнительные сведения о точности: [«13.3 Спецификации/погрешности»](#)

Дополнительные сведения о точности см. в главе «Спецификации».

Каждый раз при отправке информации о времени сервер SNTP отправляет информацию о точности.

- Слой: слой указывает, через сколько взаимодействующих серверов NTP используется сервер SNTP подключен к атомным или радиоуправляемым часам.
- Точность: точность системного времени, предоставляемого сервером SNTP.

Кроме того, на точность синхронизации времени влияют характеристики подключенной сети (трафик и время передачи пакетов данных).

Рекомендуется использовать установленный локально сервер SNTP с точностью ≤200 мкс. Если добиться этого невозможно, совершенство подключенного сервера можно проверить в меню [Работа / Отображение состояния / Синх. вр. / SNTP].

- Качество сервера свидетельствует о точности используемого сервера. Качество должно быть ХОРОШИМ или ДОСТАТОЧНЫМ. Не следует использовать сервер ПЛОХОГО качества, так как это может привести к нарушению синхронизации времени.
- Качество сети свидетельствует о сетевой нагрузке и времени передачи пакетов данных. Качество должно быть ХОРОШИМ или ДОСТАТОЧНЫМ. Не следует использовать сеть ПЛОХОГО качества, так как это может привести к нарушению синхронизации времени.

### ***Использование двух серверов SNTP***

При использовании двух серверов SNTP устройство по умолчанию всегда выполняет синхронизацию с сервером 1.

При отказе сервера 1 устройство автоматически переключается на сервер 2.

После восстановления сервера 1 после сбоя устройство снова переключается на сервер 1.

### ***Ввод SNTP в эксплуатацию***

Синхронизация времени SNTP активируется в меню [Пар\_ устр\_ / Время / Синх. вр.].

- Установите для параметра «Синх. вр.» значение «SNTP».
- Задайте IP-адрес первого сервера в меню SNTP.
- Задайте IP-адрес второго сервера, если он существует.
- Задайте для всех настроенных серверов значение «активный».

## 4.6.2 IRIG-B00X

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Требование. Необходим генератор кода времени IRIG-B00X. IRIG-B004 и выше поддерживает/передает «информацию о году».

Если используется код времени IRIG, не поддерживающий информацию о году (IRIG-B000, IRIG-B001, IRIG-B002, IRIG-B003), то задать год в устройстве необходимо вручную. В таких случаях правильная информация о году будет предварительным условием правильной работы IRIG-B.

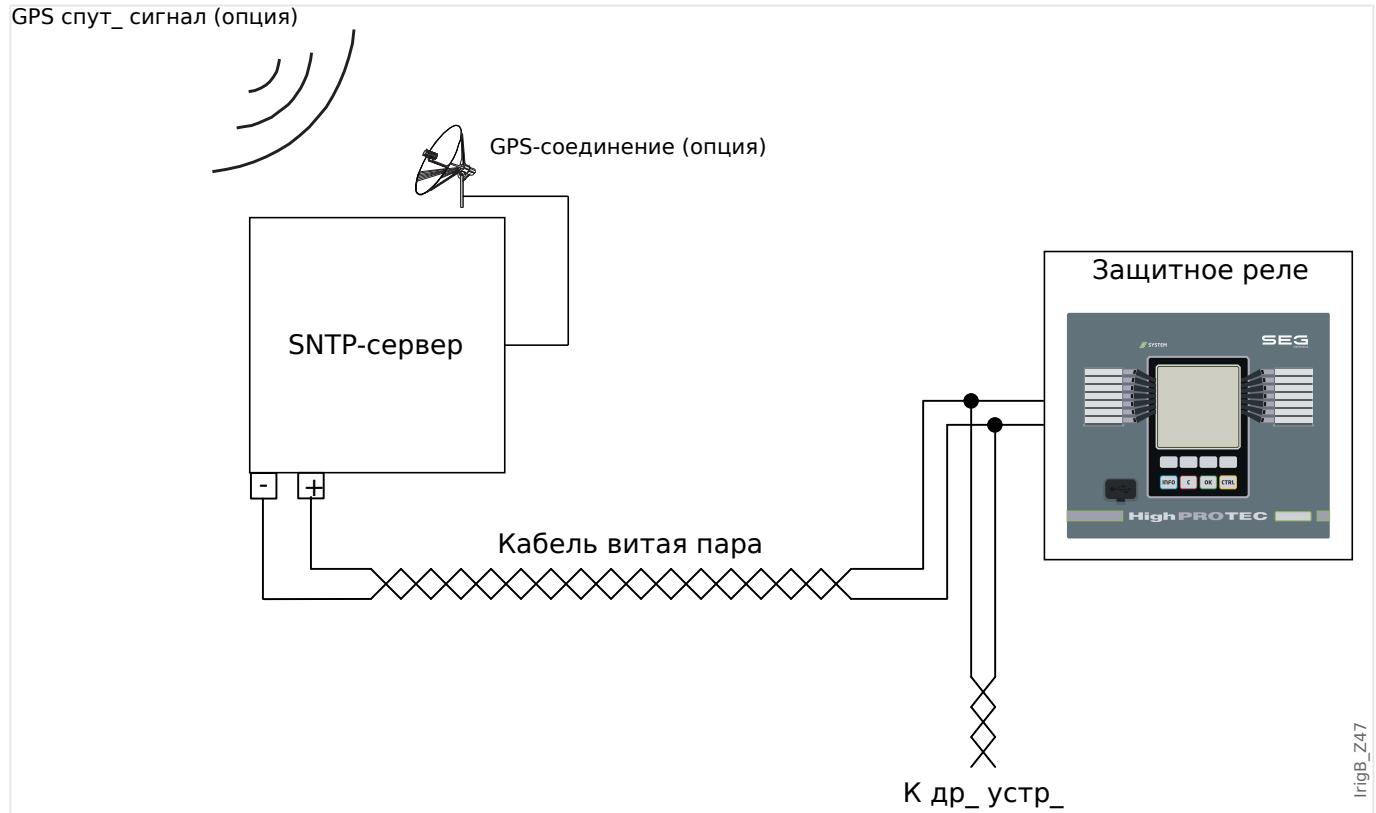
### **Принцип — основное применение**

IRIG-B — самый распространенный стандарт синхронизации времени средневольтных защитных устройств.

Защитное устройство поддерживает IRIG-B согласно стандарту IRIG STANDARD 200-04.

Это значит, что поддерживаются все форматы синхронизации времени IRIG-B00X (IRIG-B000/B001/B002/B003/B004/B005/B006/B007). Рекомендуется использовать коды IRIG-B004 или выше, передающие «информацию о году».

Системное время защитного устройства синхронизируется с подключенным генератором кода IRIG-B раз в секунду. Точность используемого генератора кода IRIG-B можно повысить с помощью подключения к нему GPS-приемника.



Местоположение интерфейса IRIG-B зависит от типа устройства. См. электрическую схему, входящую в комплект защитного устройства.

### **Ввод IRIG-B в эксплуатацию**

Активируйте синхронизацию IRIG-B в меню [Пар\_ устр\_ / Время / Синх. вр.].

- Выберите «IRIG-B» в меню синхронизации времени.
- Задайте для синхронизации времени в меню [IRIG-B] значение «акт\_».
- Выберите тип IRIG-B (B000–B007).

### **Анализ сбоев**

Если устройство не принимает код времени IRIG-B более 60 с, состояние IRIG-B меняется с активного на неактивное, и в регистратор событий вносится запись.

Проверьте состояние IRIG-B в меню [Работа / Отображение состояния / Синх. вр. / IRIG-B].

Если окажется, что состояние IRIG-B не «акт\_», выполните следующее.

- Сначала проверьте проводку IRIG-B.
- Убедитесь, что настроен правильный тип IRIG-B00X.

### **Команды управления IRIG-B**

Кроме информации о дате и времени, код IRIG-B может передавать до 18 команд управления, которые защитное устройство может обрабатывать. Их должен устанавливать и подавать генератор кода IRIG-B.

В устройстве MCDGV4 предусмотрено до 18 вариантов назначения команд управления IRIG-B для выполнения назначенного действия. Срезу после передачи команды управления состояние соответствующего сигнала «IRIG-B . Упр\_сигнал1» ... «IRIG-B . Упр\_сигнал18» принимает значение «Истина».

Эти сигналы можно назначать некоторым параметрам, чтобы их функции срабатывали сразу после передачи команд управления.

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

Команды управления IRIG-B не регистрируются ни регистратором событий, ни аварийным осциллографом.

Лучший способ записать сигналы управления (при необходимости) — использовать логическое уравнение (1 шлюз), так как схемы программируемой логики всегда регистрируются.

## 5 Элементы защиты

### 5.1 Модуль Защ: общая защита

Модуль «Модуль общей защиты» («Защ») служит внешней оболочкой для всех других модулей защиты, то есть все они входят в этот модуль.

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Если в модуле «Защ» задать для параметра [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Защ] «Функция» значение «неакт\_» или заблокировать этот модуль, то **ни одна** из функций защиты устройства MCDGV4 работать не будет.

#### Постоянная блокировка всех защитных элементов

Чтобы полностью отключить всю защиту, перейдите в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Защ]:

- Задайте для параметра «Функция» значение «неакт\_».

#### Временная блокировка всех защитных элементов

Чтобы разрешить временную блокировку всей защиты, перейдите в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Защ]:

- Задайте для параметра «ВнБлк Фнк» значение «акт\_».
- Назначьте сигнал блокировки элементу «ВнБлк1».
- Можно также назначить сигнал блокировки элементу «ВнБлк2».

Если любой из назначенных сигналов примет значение «Истина», то вся защита будет заблокирована (пока любой из этих сигналов будет истинным).

#### Постоянная блокировка всех команд отключения

Чтобы полностью блокировать все команды отключения, перейдите в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Защ]:

- Задайте для параметра «Блк КомОткл» значение «акт\_».

#### Временная блокировка всех команд отключения

Чтобы разрешить временную блокировку всех команд отключения, перейдите в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Защ]:

- Задайте для параметра «ВнБлкКомОтклФнк» значение «акт\_».
- Назначьте сигнал блокировки элементу «ВнБлкКомОткл».

Если назначенный сигнал примет значение «Истина», то все команды отключения будут заблокированы (пока этот сигнал будет истинным).

### Доступность функции защиты

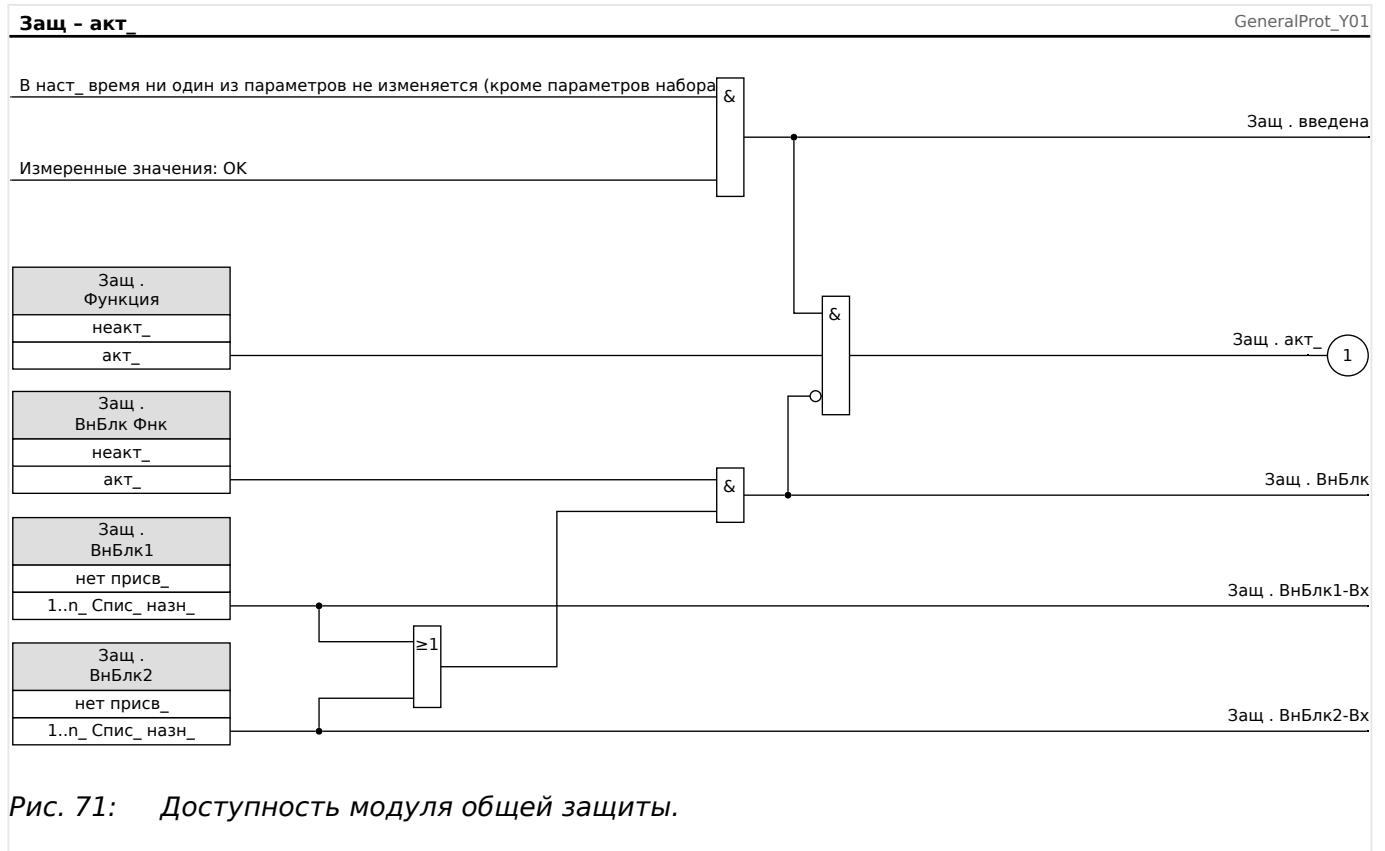


Рис. 71: Доступность модуля общей защиты.

### 5.1.1 Общие аварийные сигналы и общие команды отключения

Каждый защитный элемент генерирует собственные аварийные сигналы и сигналы отключения. В целом, все аварийные сигналы и команды отключения передаются на главный модуль «Заш» за одним важным исключением.

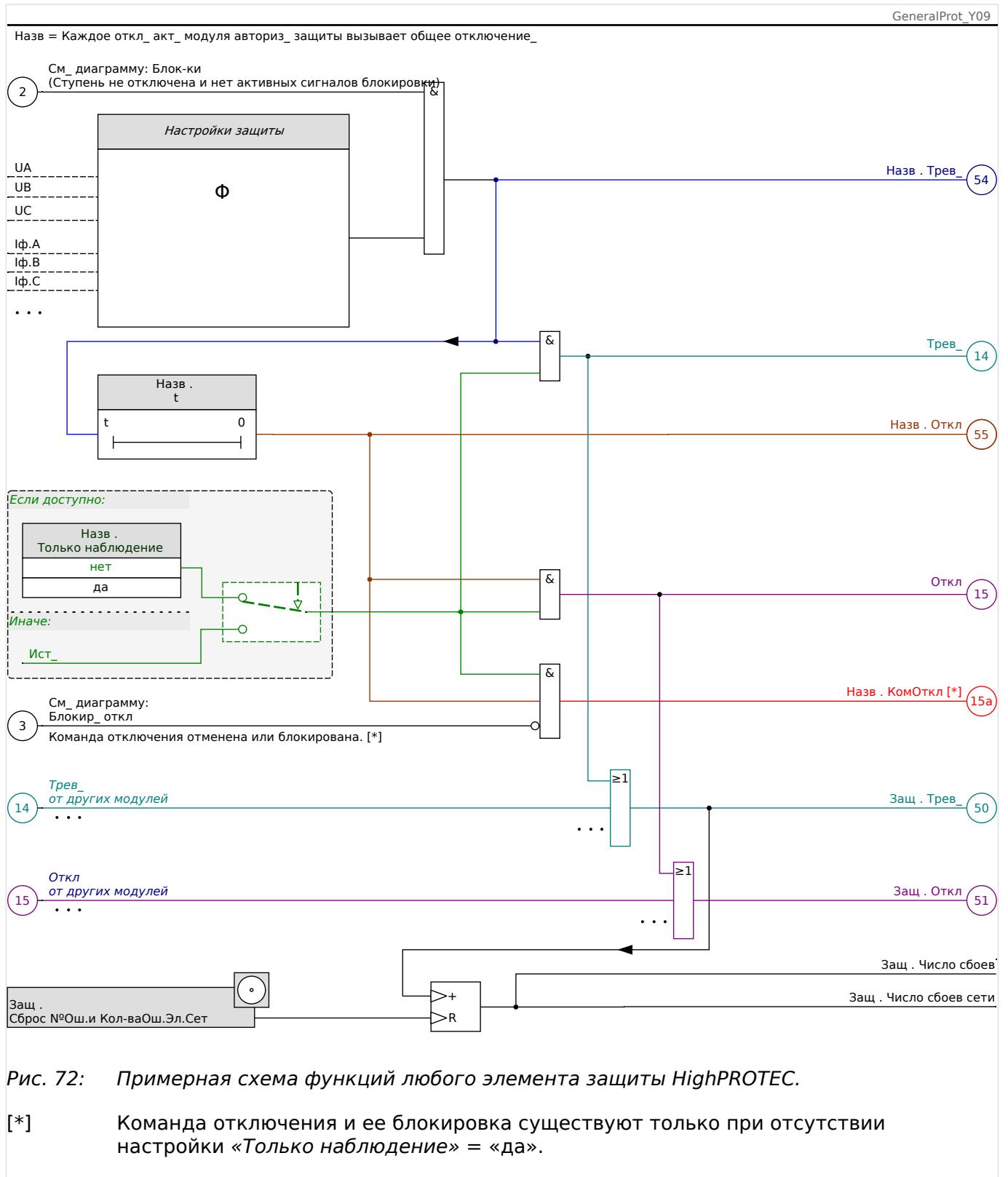


Если элемент защиты имеет настройку «Только наблюдение» (в ветви меню [Планир\_устр\_]), то аварийные сигналы и сигналы отключения передаются в главный модуль «Заш», только если для параметра «Только наблюдение» задано значение «нет».

Если «Только наблюдение» = «да», то модуль работает только как контрольный элемент. Аварийные сигналы и сигналы отключения сохраняются как свойственные данному элементу состояния (то есть эти состояния можно проверить в ветви меню [Работа / Отображение состояния] и назначить как варианты выбора), но в модуле отсутствует команда отключения, и аварийные сигналы/сигналы отключения не приводят к подаче общего аварийного сигнала или общему отключению.

## 5 Элементы защиты

### 5.1.1 Общие аварийные сигналы и общие команды отключения



На этой схеме представлен основной принцип работы защитных элементов. (Тем не менее, следует помнить, что возможно наличие характерных для устройств и элементов защиты отклонений. Некоторые устройства не имеют функций измерения напряжения, другие — функций измерения силы тока, для некоторых элементов защиты требуются другие таймеры и/или фазоспецифические алгоритмы и т. д. Точные сведения о функциональных возможностях того или иного модуля защиты см. в соответствующих главах.)

## Аварийный сигнал

- Если модуль защиты под названием «Назв» обнаружит сбой, то подаст аварийный сигнал: «Назв . Трев\_» — «(54)» на схеме.
- При отсутствии настройки «Назв . Только наблюдение» = «да» аварийный сигнал будет передан на — «(14)» на схеме — главный модуль «Заш» и запустит *Общий аварийный сигнал*: «Заш . Трев\_» — «(50)» на схеме.
- Поскольку запустить *общий аварийный сигнал* могут и другие защитные элементы, можно сказать, что *общий аварийный сигнал* является коллективным сигналом всех элементов защиты, объединенным логической функцией «ИЛИ».

## Отключение

- Если сбой будет обнаруживаться и по истечении времени таймера конкретной ступени защиты «Назв .  $t$ », что модуль подаст сигнал отключения: «Назв . Откл» — «(55)» на схеме.
- При отсутствии настройки «Назв . Только наблюдение» = «да» сигнал отключения будет передан на — «(15)» на схеме — главный модуль «Заш» и запустит *общее отключение*: «Заш . Откл» — «(51)» на схеме.
- Поскольку запустить *общее отключение* могут и другие защитные элементы, можно сказать, что *общее отключение* является коллективным сигналом всех элементов защиты, объединенным логической функцией «ИЛИ».

Команда отключения (и ее блокировка существуют только при отсутствии настройки «Только наблюдение» = «да»)

- В случае *общего отключения* модуль защиты подаст команду отключения: «Назв . КомОткл» — «(15a)» на схеме, если не заблокирована команда отключения данного модуля (см. раздел [«5.1.3 Блокировки»](#)).

Поскольку запустить команду отключения могут и другие защитные элементы, устройство MCDGV4 оснащено так называемым *диспетчером отключения* каждого выключателя, что позволяет назначать ему команды отключения (см. раздел [«Диспетчер отключения — назначение команд отключения»](#)).

## Сигналы избирательной защиты фаз

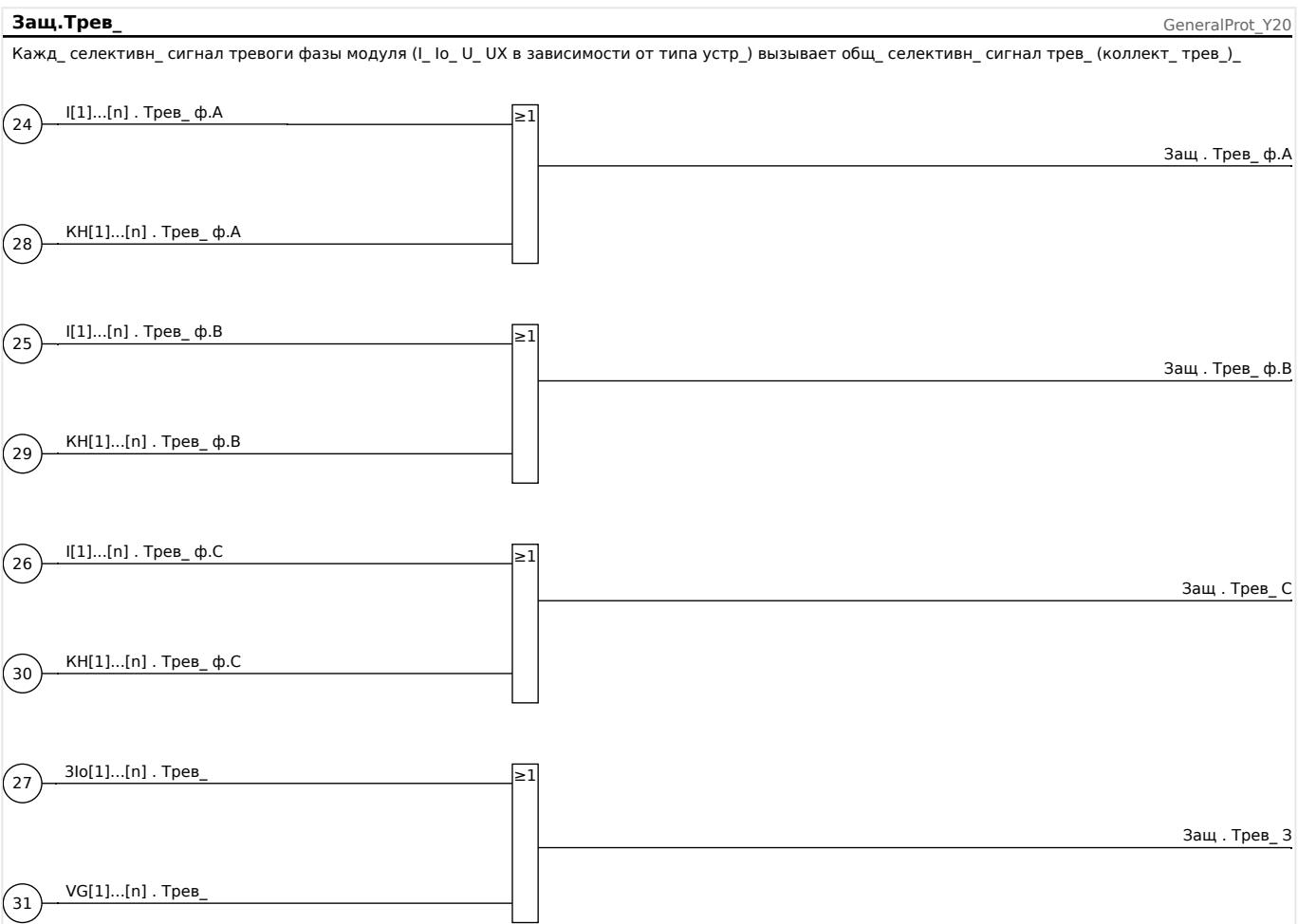
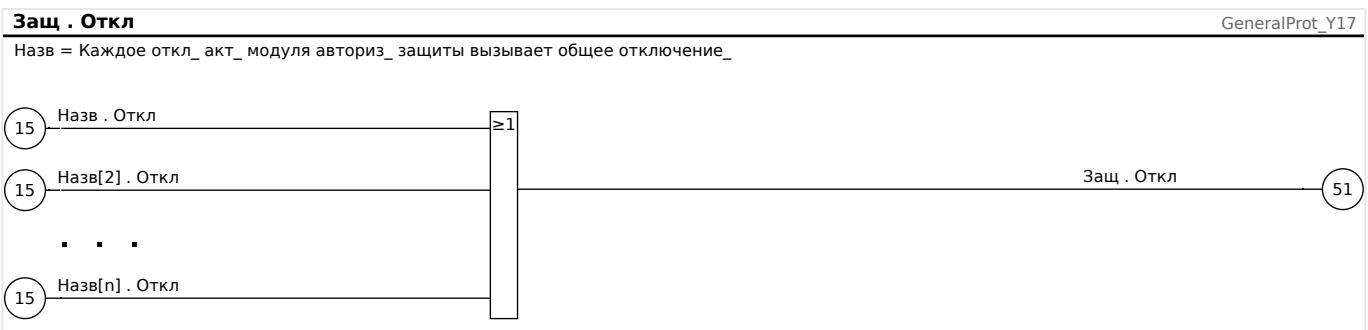
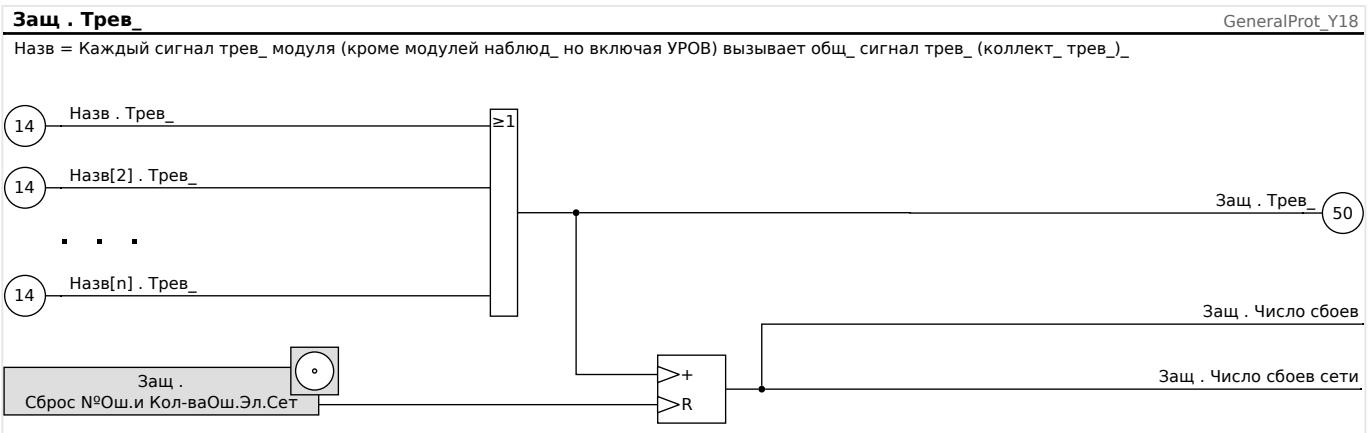
Кроме *общего аварийного сигнала* и сигнала *общего отключения* модуль «Заш» имеет и соответствующие фазоспецифические сигналы. Эти сигналы также может запустить любой из модулей защиты «Назв», если сможет обнаружить замыкания 1р и в отсутствие настройки «Назв . Только наблюдение» = «да».

Примеры: «Заш . Трев\_ ф.А» — коллективный сигнал (объединенный логической функцией «ИЛИ») для всех аварийных сигналов, подаваемых любым из элементов защиты в отношении фазы ф.А.

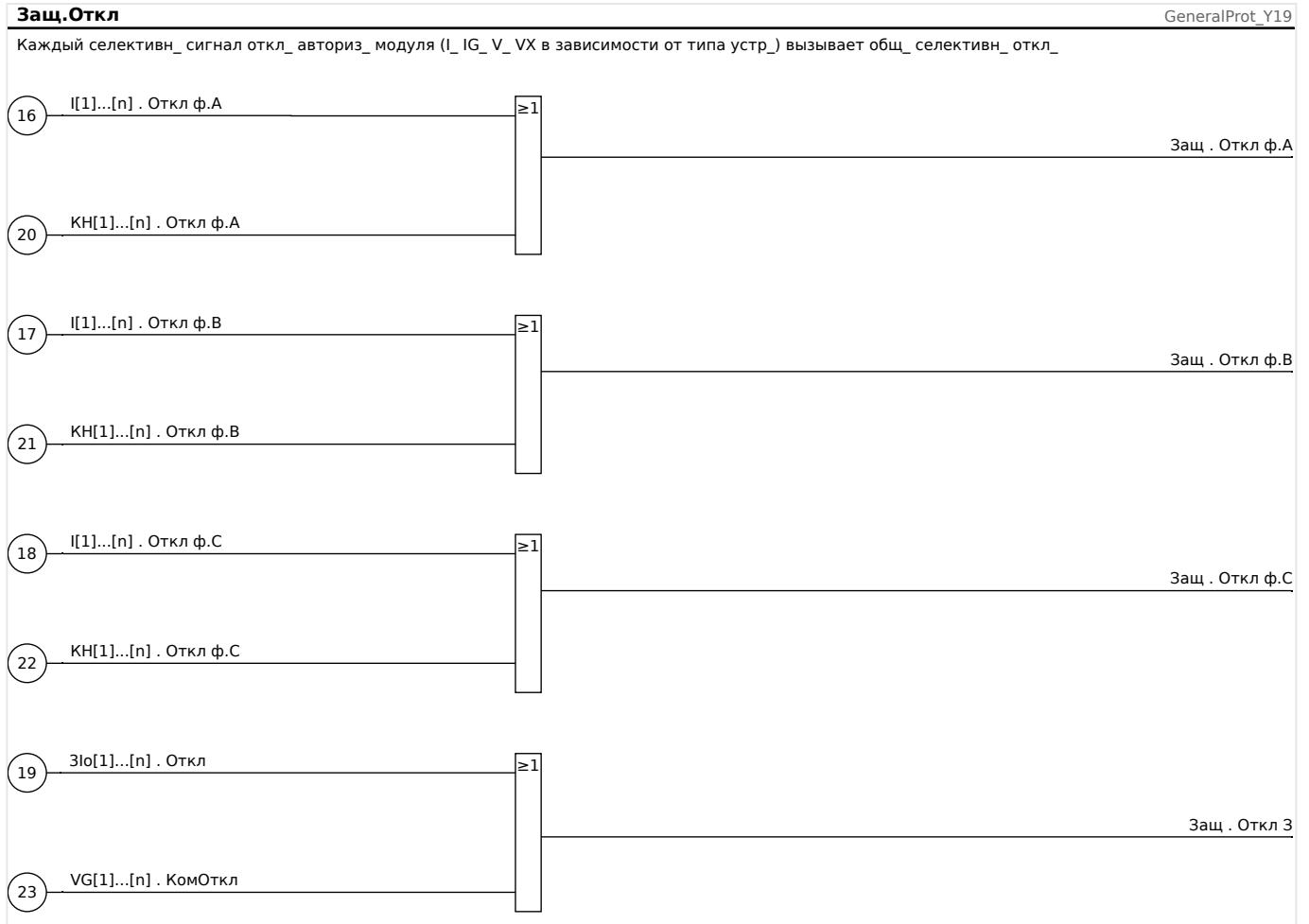
«Заш . Откл ф.А» — коллективный сигнал (объединенный логической функцией «ИЛИ») для всех сигналов отключения, подаваемых любым из элементов защиты в отношении фазы ф.А.

## 5 Элементы защиты

### 5.1.1 Общие аварийные сигналы и общие команды отключения



## 5.1.1 Общие аварийные сигналы и общие команды отключения



## 5.1.2 Определение направления

Устройство MCDGV4 отслеживает направление фазных сбоев и замыканий на землю.

Функция определения направления устройства MCDGV4 является встроенной функцией модуля «Заш».

Все основные настройки находятся в ветви меню [СистПар / Направление].

Результаты определения направления отображаются в следующих ветвях меню:

- [Работа / Измеренные значения / Направление]
  - Направление фазы
  - При нормальной работе и сбоях
- [Работа / Отображение состояния / Заш]
  - Направление фазы и замыкания за землю
  - Только при сбоях

Если фазоры напряжения и тока слишком малы для того, чтобы определить направление, то для направления отображается значение «невозможно».

Определение направления используется в сверхтоковых модулях I[n], если они настроены на работу в направленном режиме (ANSI 67). То же верно в отношении направленного режима модулей защиты по измеренному и рассчитанному току замыкания на землю (3Io[n], ANSI 67N). В таких случаях направленные элементы срабатывают только при сбоях в расчетном направлении.

### Определения

- **Поляризующее количество** — количество, которое используется как опорное значение.
- **Операционное количество** — угол между этим и поляризующим количеством (опорным значением) есть доля неопределенности при определении направления.
- **Угол направления** — угол, применяемый для определения характеристики направления по отношению к поляризующему количеству.
- **Характеристика направления** — прямая, перпендикулярная углу направления и отсекающая область сбоев в прямом направлении от области сбоев в обратном направлении (назад).

### 5.1.2.1 Направление межфазного короткого замыкания



Метод определения направления	Операционное количество	Поляризующее количество	Угол направления
Фазный ток	Наивысший фазный ток	Линейное напряжение других фаз	»УМЧ фазы«

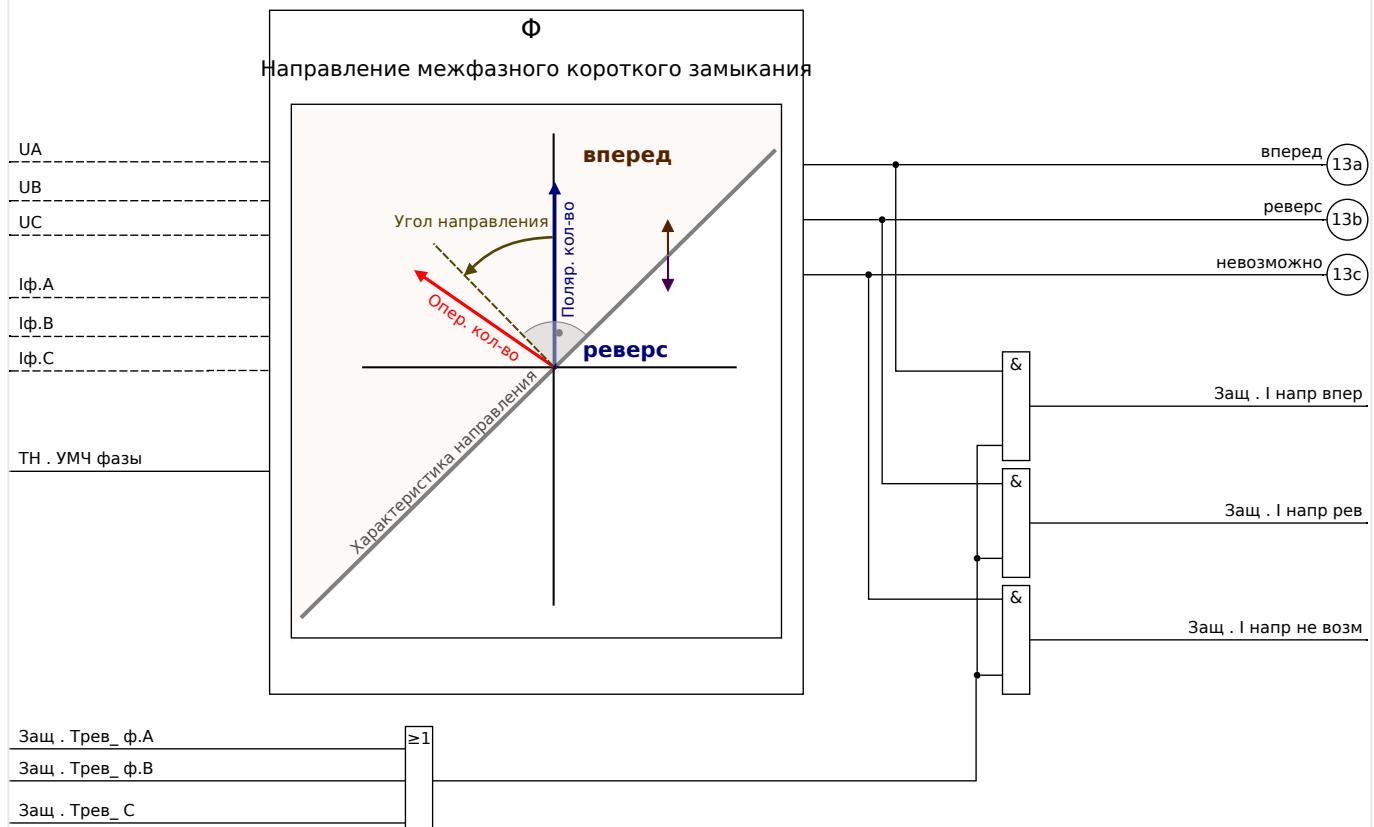


Рис. 74: Направление межфазного короткого замыкания.

Устройство MCDGV4 оценивает угол между током фазы с наивысшим показателем тока (Операционное количество) и линейным напряжением других фаз (Поляризующее количество). Для трехфазных замыканий, когда линейное напряжение слишком низкое, используется память напряжения.

Настройка угла направления зависит от значения параметра [СистПар / Направление] «УМЧ фазы». Характеристика направления определяется как линия, перпендикулярная углу направления.

### ОСТОРОЖНО!



- Если [СистПар / Общие настройки] «Черед\_фаз» = «ABC», то для угла направления задается значение «УМЧ фазы».

Следовательно, характеристика направления определяется как «УМЧ фазы»  $\pm 90^\circ$ .

- Если [СистПар / Общие настройки] «Черед\_фаз» = «ACB», то для угла направления задается значение («УМЧ фазы» + 180°).

Следовательно, характеристика направления определяется как «УМЧ фазы»  $\pm 270^\circ$ .

## 5.1.2.1 Направление межфазного короткого замыкания

- Если фазовый угол операционного количества меньше, чем («УМЧ фазы»  $\pm$  90°), то принимается решение *прямое*.
- Если фазовый угол операционного количества больше, чем («УМЧ фазы»  $\pm$  90°), то принимается решение *обратное (назад)*.

Реле MCDGV4 оснащено двумя измерительными входами ТТ, поэтому определение направления основывается на значениях тока на входе Сил ТТ (Силовая обмотка трансформатора тока, слот X4).

### 5.1.2.2 Направление замыкания на землю

#### Определения

- $3Io$  изм — это измеренное значение тока утечки на землю, то есть значение тока, измеренное на 4<sup>0M</sup> ТТ.
- $3Io$  расч — это расчетное значение тока утечки на землю, то есть сумма ( $Iф.A + Iф.B + Iф.C$ ).
- (См. также определения в разделе  «Определения».)

Реле MCDGV4 оснащено двумя измерительным входами ТТ, поэтому определение направления основывается на значениях тока на входе ТТ нейтр (Трансформаторы тока на стороне нейтрали, слот X3).

### 5.1.2.2.1 Методы определения направления

- Значения поляризующих и операционных количеств для параметра ЗIo изм указываются в меню [СистПар / Направление / Общий] «Контр. изм. напр. тока на землю». Доступны следующие варианты:
  - = «ЗI изм ЗU0» — при определении направления ЗU0 используется как поляризующее, а ЗIo изм — как операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.2 Методы на основе ЗU0, U2, ЗIo изм, ЗIo расч».
  - = «I2,U2» — напряжение с обратной последовательностью фаз U2 используется как поляризующее, а I2 — как операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.2 Методы на основе ЗU0, U2, ЗIo изм, ЗIo расч».
  - = «Двойной» — если доступны значения обратной последовательности I2 и U2, то данный метод работает так же, как метод определения направления «I2,U2». Иначе используются значения ЗIo изм и ЗU0, как в методе определения направления «ЗI изм ЗU0». См. раздел  «5.1.2.2.2 Методы на основе ЗU0, U2, ЗIo изм, ЗIo расч».
  - = «cos(ϕ) » — данный метод используется для определения направления замыкания на землю в компенсированных сетях. Иногда его называют методом обнаружения замыканий на землю по мощности. ЗU0 — поляризующее, а ЗIo изм — операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.3 Определение направления замыкания на землю по мощности/ малому току утечки».
  - = «sin(ϕ) » — данный метод используется для определения направления замыкания на землю в изолированных сетях. ЗU0 — поляризующее, а ЗIo изм — операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.3 Определение направления замыкания на землю по мощности/ малому току утечки».
- Значения поляризующих и операционных количеств для параметра ЗIo расч указываются в меню [СистПар / Направление / Общий] «Контр. расч. напр. тока на землю». Доступны следующие варианты:
  - = «ЗI расч ЗU0» — при определении направления ЗU0 используется как поляризующее, а ЗIo расч — как операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.2 Методы на основе ЗU0, U2, ЗIo изм, ЗIo расч».
  - = «IR отр» — напряжение с обратной последовательностью фаз U2 используется как поляризующее, а I2 — как операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.2 Методы на основе ЗU0, U2, ЗIo изм, ЗIo расч».
  - = «Двойной» — если доступно значение ЗIo изм, то оно используется как поляризующее количество вместе со значением ЗIo расч в качестве операционного и работает, как в методе определения направления «ЗI расч Iпол (ЗI изм)». Иначе используются значения ЗIo расч и ЗU0, как в методе определения направления «ЗI расч ЗU0». См. раздел  «5.1.2.2.2 Методы на основе ЗU0, U2, ЗIo изм, ЗIo расч».
  - = «ЗI расч Iпол (ЗI изм)» — при определении направления ЗIo изм используется как поляризующее, а ЗIo расч — как операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.2 Методы на основе ЗU0, U2, ЗIo изм, ЗIo расч».
  - = «cos(ϕ) » — данный метод используется для определения направления замыкания на землю в компенсированных сетях. Иногда его называют методом обнаружения замыканий на землю по мощности. ЗU0 — поляризующее, а ЗIo расч — операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.3 Определение направления замыкания на землю по мощности/ малому току утечки».

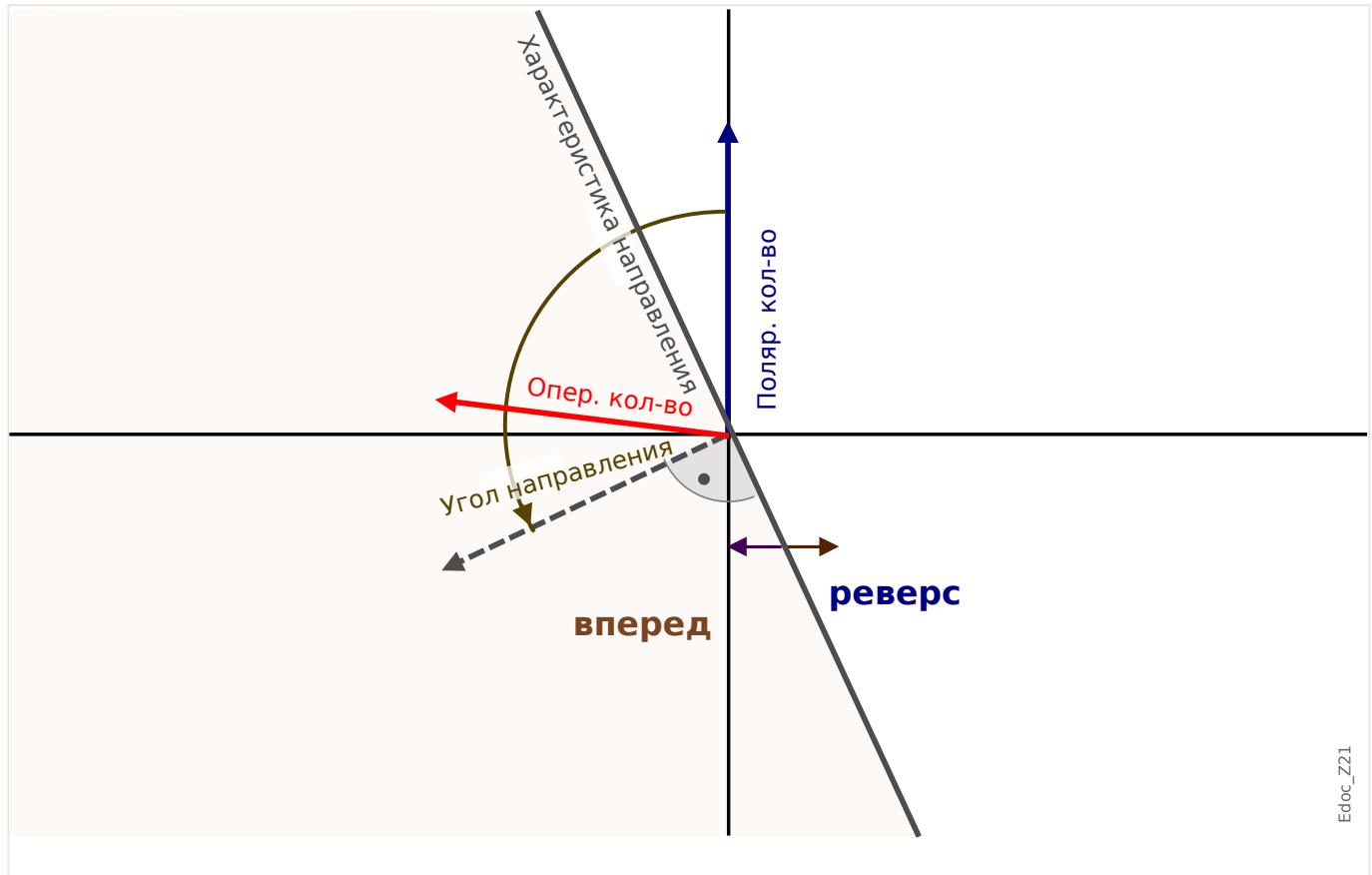
### «5.1.2.2.3 Определение направления замыкания на землю по мощности/ малому току утечки».

- = « $\sin(\phi)$  » — данный метод используется для определения направления замыкания на землю в изолированных сетях. ЗU0 — поляризующее, а Зlo расч — операционное количество. См. раздел  «5.1.2.2.3 Определение направления замыкания на землю по мощности/малому току утечки».

Направление рассчитывается с учетом угла между значениями поляризующего и операционного количества. Направляющий угол — это критерий, позволяющий устройству MCDGV4 отличать прямое направление от обратного. Этот угол определяется внутренними средствами и зависит от параметра «УМЧ фазы» или «УМЧ земли» ветви меню [СистПар / Направление / Общий].

Если значение параметра ЗU0 используется как поляризующее количество, то для параметра [СистПар / Направление / Общий] «Источ ЗU0» следует задать значение «измерено» или «рассчитано». В качестве измеренного значения ЗU0 используются значения, полученные через 4<sup>й</sup> измерительный вход ТН. Расчетное значение ЗU0 представляет собой сумму ( $UA+UB+UC$ ).

## 5.1.2.2.2 Методы на основе ЗU0, U2, ЗIo изм, ЗIo расч

Рис. 75: Принцип определения направления для всех методов, кроме « $\cos(\phi)$ » и « $\sin(\phi)$ ».

Метод определения направления	Операционное количество	Волюризующее количество	Угол направления
ЗIo изм ЗU0	ЗIo изм	ЗU0	УМЧ земли
ЗIo расч ЗU0	ЗIo расч		
IR отр	I2	U2	$90^\circ + \text{«УМЧ фазы»}$
Двойной для «Контр. изм. напр. тока на землю» (то есть для ЗIo изм)	I2, ... если доступны значения U2 и I2; иначе: ЗIo изм	U2, ... если доступны значения U2 и I2; иначе: ЗU0	$90^\circ + \text{«УМЧ фазы»}$ УМЧ земли
Двойной для «Контр. расч. напр. тока на землю» (то есть для ЗIo расч)	ЗIo расч	ЗIo изм	$0^\circ$ ... если доступно значение ЗIo изм; иначе: ЗU0
ЗIo расч Ipol (ЗIo изм)	ЗIo расч	ЗIo изм	$0^\circ$

## 5 Элементы защиты

### 5.1.2.2.2 Методы на основе ЗУ0, U2, Зло изм, Зло расч

#### Заш - Зам\_на землю - фикс\_направл\_

Edoc\_Y11

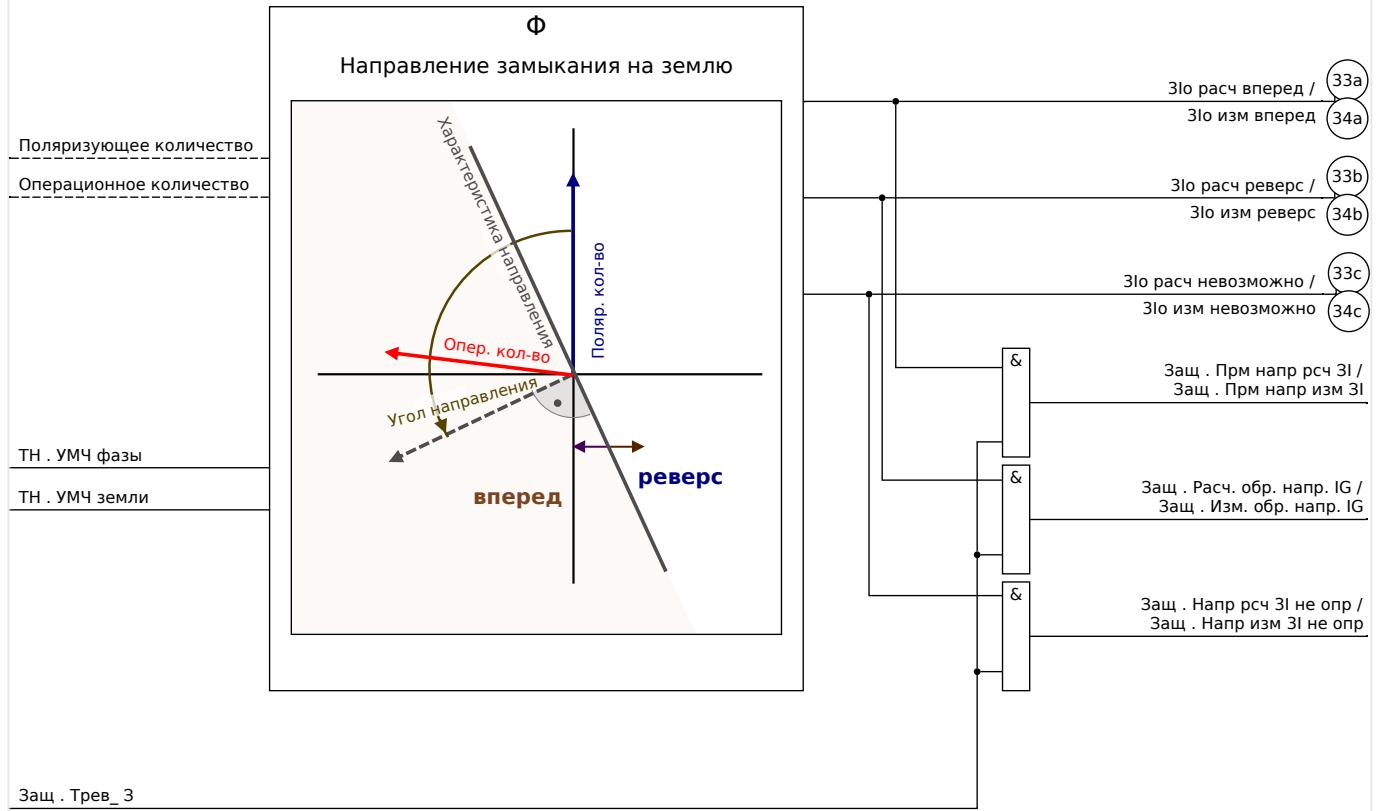
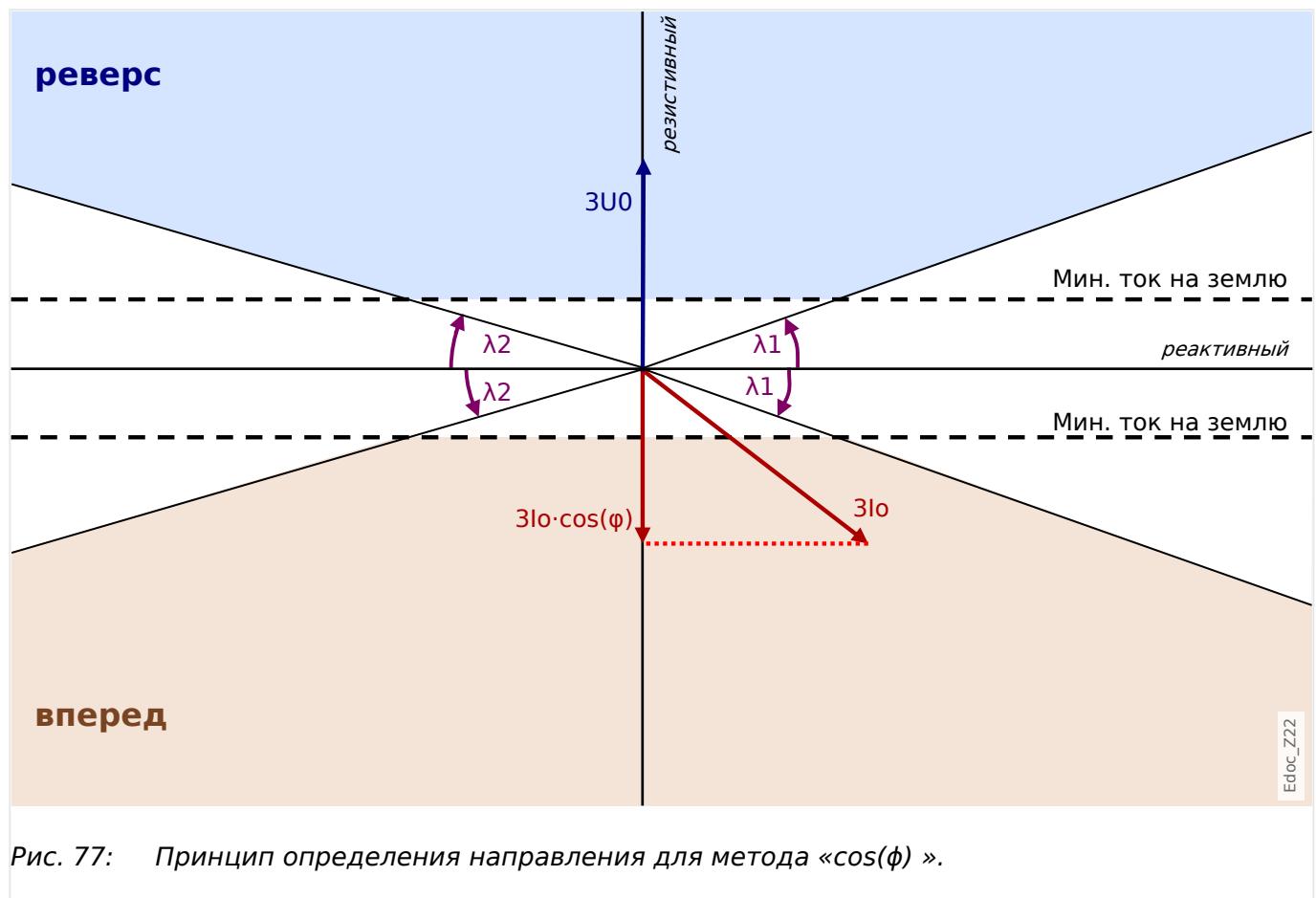


Рис. 76: Определение направления для всех методов, кроме « $\cos(\phi)$  » и « $\sin(\phi)$  ».

## 5.1.2.2.3 Определение направления замыкания на землю по мощности/малому току утечки



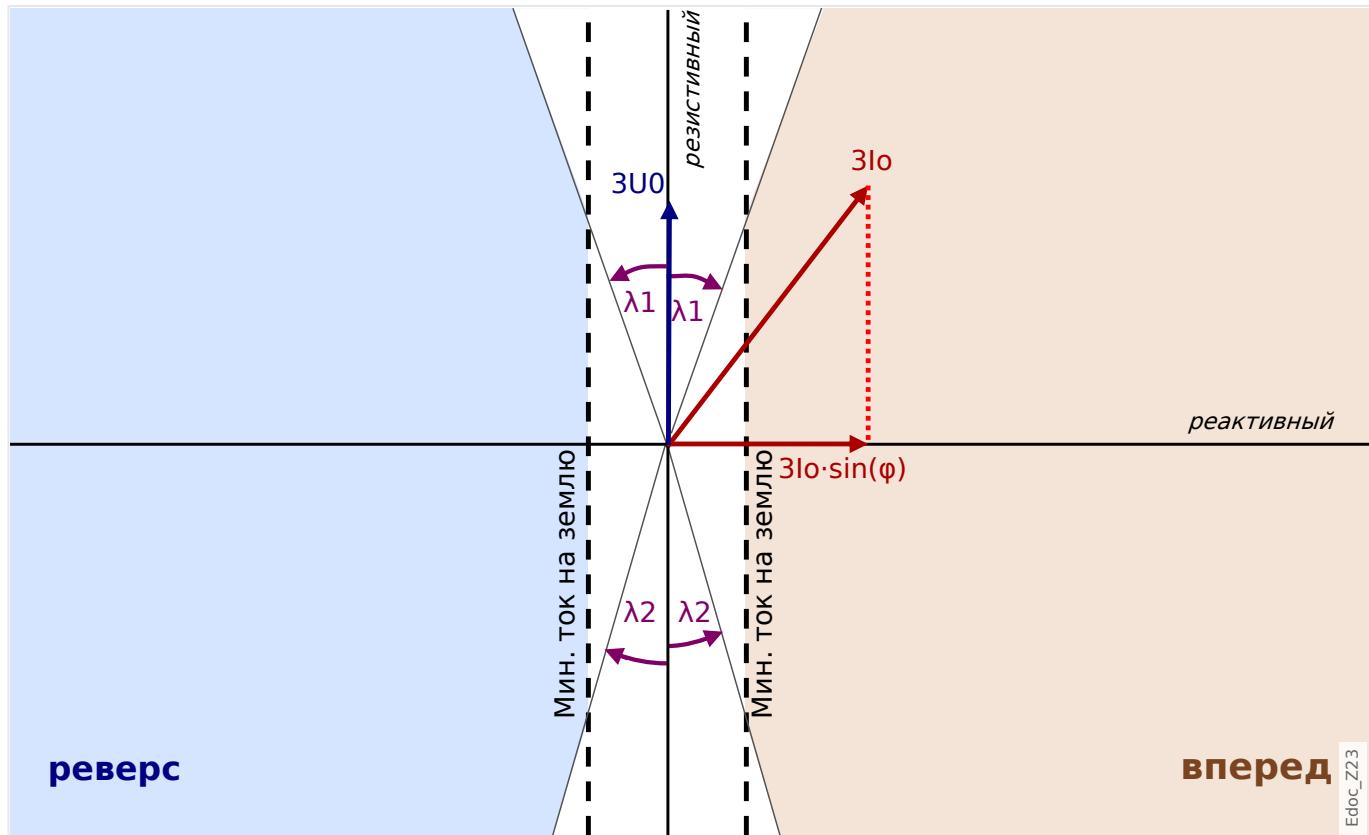


Рис. 78: Принцип определения направления для метода « $\sin(\phi)$ ».

В методах определения направления по мощности используются дополнительные настройки.

- [СистПар / Направление / Общий] «Мин. ЗU0» — ведущим критерием для определения направления замыкания на землю в компенсированных/изолированных сетях является напряжение нейтрали. По этой причине результат определения направления замыкания на землю получается, только если напряжение нейтрали превышает пороговое значение «Мин. ЗU0».
- [СистПар / Направление / Общий] «t(мин. ЗU0)» — для стабильного определения направления по переходным состояниям рекомендуется использовать дополнительную задержку. Если значение ЗU0 превысит пороговое значение «Мин. ЗU0», таймер запустится, и по его истечении будут получены результаты определения направления. При использовании в сочетании с элементом защиты от направленного замыкания на землю Зlo[n] эта задержка добавляется к задержке защиты Зlo[n].
- [СистПар / Направление / По мощности] «Изм. мин. тока на землю» — пороговое значение для активной (« $\cos(\phi)$ ») или реактивной (« $\sin(\phi)$ ») составляющей тока.

Если для измерения Зlo изм используется плата «TIs» с чувствительными входами, то диапазон значений параметра «Изм. мин. тока на землю» зависит от значения на входе измерения тока, подключенного к 4<sup>МУ</sup> измерительному входу ТН на стороне источника ЗU0.

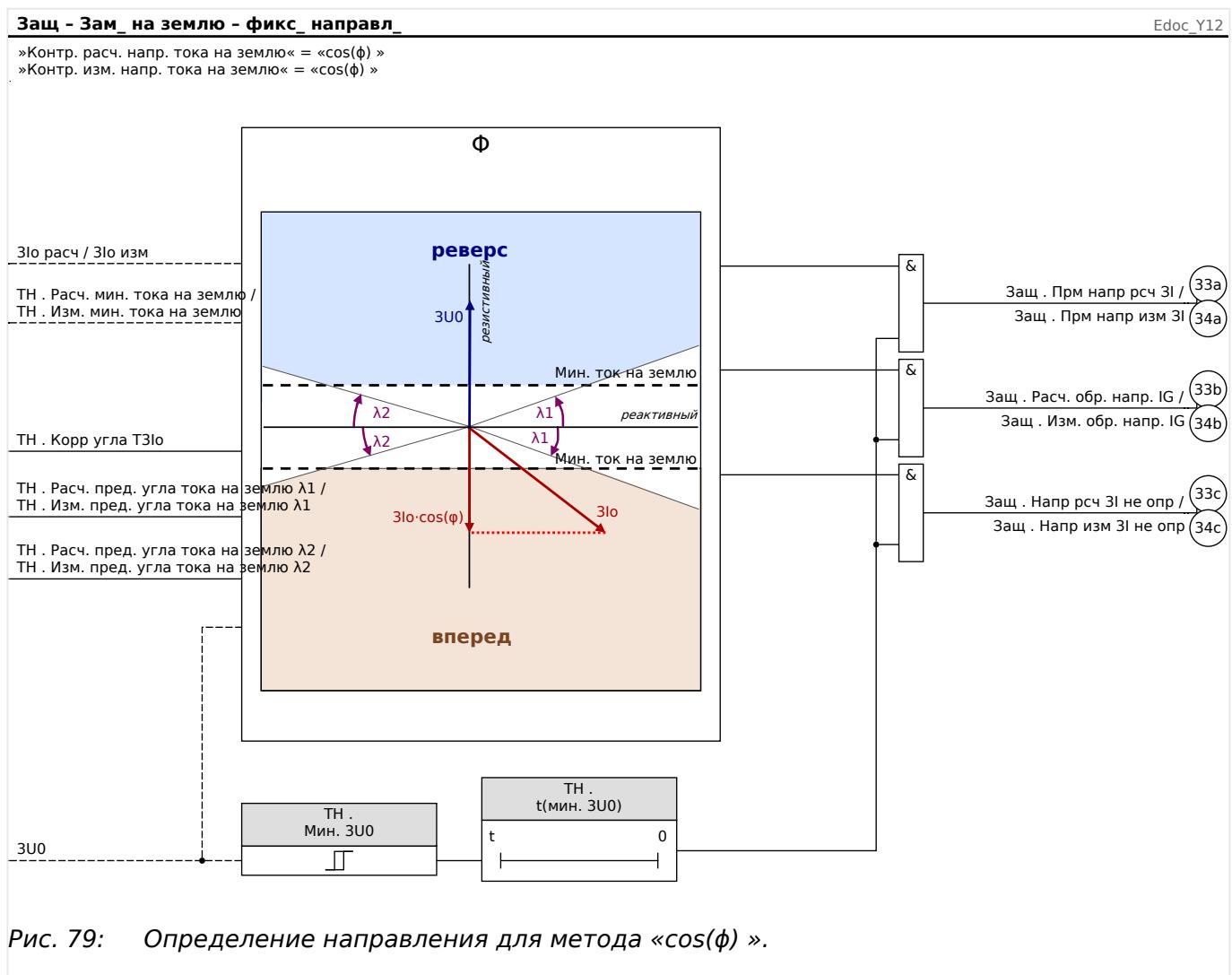
— Для стандартных входов измерения тока используется заданное значение в диапазоне от 0,02 до 2,00 Аном.

## 5.1.2.2.3 Определение направления замыкания на землю по мощности/малому току утечки

— Для чувствительных входов измерения тока используется заданное значение в диапазоне от 0,002 до 2,00 лном.

- [СистПар / Направление / По мощности] «Изм. пред. угла тока на землю λ1» и «Изм. пред. угла тока на землю λ2» — ограничивающие углы, сокращающие размер зоны, в которой определяется направление (см. диаграммы на Рис. 79 ниже). Их рекомендуется настраивать аккуратно, поскольку таким образом можно будет сократить число решений, ошибочных из-за расхождения углов.

Если используется значение параметра ЗIo расч, то же справедливо для соответствующих настроек [СистПар / Направление / По мощности] «Расч. мин. тока на землю», «Расч. пред. угла тока на землю λ1» и «Расч. пред. угла тока на землю λ2».



## 5 Элементы защиты

### 5.1.2.2.3 Определение направления замыкания на землю по мощности/малому току утечки

#### Заш - Зам\_на землю - фикс\_направл

Edoc\_Y13

- »Контр. расч. напр. тока на землю« = « $\sin(\phi)$ »
- »Контр. изм. напр. тока на землю« = « $\sin(\phi)$ »

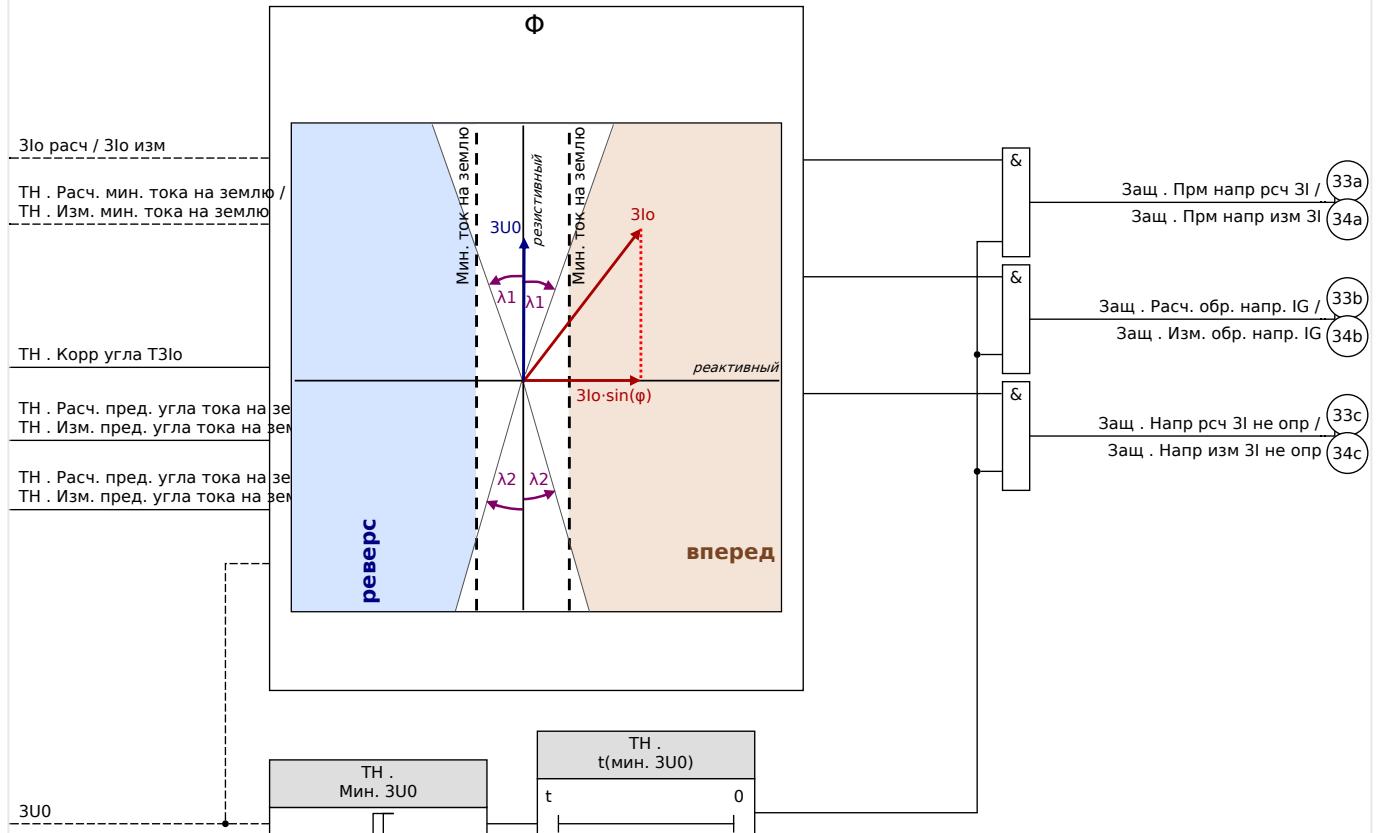


Рис. 80: Определение направления для метода « $\sin(\phi)$ ».

#### Рекомендации по обеспечению точности

Для большей точности рекомендуется предпочтеть параметр  $3Io$  изм параметру  $3Io$  расч и настройку «Источ  $3U0$ » = «измерено» настройке «Источ  $3U0$ » = «рассчитано».

Более того, рекомендуется проверить значение [СистПар / Направление / Общий] «Корр угла  $T3Io$ ». Оно определяет величину коррекции угла, и позволяет откорректировать измеренное значение угла утечки на землю для трансформаторов тока. В частности, рекомендуется использовать его в расчетах по методу « $\cos(\phi)$ ».

Точное измерение угла очень важно при определении направления методом « $\cos(\phi)$ ». Поэтому рекомендуется использовать трансформатор тока нулевой последовательности. У них выше точность определения угла, чем у трансформаторов, работающих по схеме Холмгрина.

Для компенсированных и изолированных сетей предпочтительнее использовать устройство MCDGV4 с чувствительными входами измерения тока, то есть с платой «TIs» (см. Раздел [«3.6.2 TIs — плата измерения токов фазы и малых токов замыкания на землю»](#)), а не со стандартной платой измерения тока утечки на землю.

#### 5.1.2.2.4 Указания по настройке

Данное указание относится только к настройке определения направления замыкания на землю в компенсированных сетях. Подробное описание особых настроек защиты (пороговое значение, таймеры и т. д.) см. в главе о защите от максимального тока на землю ( «5.13 Ток на землю — защита от максимального тока замыкания на землю [50N/G, 51N/G, 67N/G]»).

#### **Определение направления замыкания на землю методом cos(f) — метод определения 3Io изм и 3U0 (измерено) (по мощности)**

Ток утечки на землю 3Io изм измеряется на 4<sup>ом</sup> измерительном входе СТ с помощью трансформаторов тока нулевой последовательности, а значение 3U0 измеряется на 4<sup>ом</sup> измерительном входе ТН через соединение по схеме разомкнутого треугольника.

Войдите в ветвь меню [СистПар / Направление / Общий].

- Выберите для измерения тока замыкания на землю метод определения направления cos(f):
  - «Контр. изм. напр. тока на землю» = «cos(φ) »
  - Выберите для использования измеренное напряжение нейтрали:
    - «Источ 3U0» = «измерено»

Войдите в ветвь меню [СистПар / Направление / По мощности].

- Необходимо будет настроить выбранный метод определения направления. При этом значения настроек будут зависеть от области применения устройства, и пользователю необходимо будет определить их самому.
  - «Мин. 3U0»
  - «t(мин. 3U0)»
  - «Иzm. мин. тока на землю»
  - Кроме того, можно будет скорректировать ограничивающие углы:
    - «Иzm. пред. угла тока на землю λ1»
    - «Иzm. пред. угла тока на землю λ2»

После этого в случае замыкания на землю направление будет определено и отображено на экране [Работа / Отображение состояния / Заш].

Для использования результата определения направления в сочетании с элементом токовой защиты от замыканий на землю «3Io[n]» потребуются дополнительные настройки.

Войдите в ветвь меню [Планир\_ устр\_].

- Включите один из элементов защиты от замыкания на землю в нужном направлении:
  - «3Io[n] . Реж\_» = «вперед» или
  - «3Io[n] . Реж\_» = «реверс»

- Если элемент защиты от замыканий на землю будет работать только как контрольная функция (то есть без общего аварийного сигнала, общего отключения и команды отключения), то необходимо будет задать следующую настройку:

« $3Io[n]$  . Только наблюдение» = «да»

Войдите в ветвь меню [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ /  $3Io[n]$ ].

- Включите элемент и выберите в качестве входного сигнала результат измерения направления замыкания на землю:

«Функция» = «акт\_»

- « $3I$  источник» = «измерено» или

« $3I$  источник» = «чувствительное измерение»

- Задайте пороговое значение тока и время задержки:

« $3Io>$ » или

« $I/Gs>$ »

« $t$ »

Имейте в виду, что время задержки срабатывания элемента защиты от замыкания на землю добавляется ко времени задержки определения направления.

### 5.1.3 Блокировки

Устройство снабжено функциями кратковременной и постоянной блокировки всей системы защиты или отдельных ступеней защиты.

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Убедитесь, что блокировки не нарушают логику работы системы и не представляют опасности для персонала и оборудования.

Убедитесь, что вы не отключили ошибочно какую-либо защитную функцию, которая должна быть включена в соответствии с концепцией работы системы.

#### **Постоянная блокировка**

*Включение или выключение всех защитных функций системы*

С помощью модуля «Защ» можно полностью включить или отключить защитную функцию устройства. Задайте для параметра [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_защ\_ / Защ] «Функция» значение «акт\_» или «неакт\_» с помощью модуля «Защ».

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Защита включается, только если в модуле «Защ» для параметра «Функция» задано значение «акт\_», то есть при значении параметра «Функция» = «неакт\_» функции защиты работать не будут. В этом случае устройство не будет защищать компоненты схемы.

#### *Включение и выключение модулей*

Каждый модуль можно включить и выключить (бессрочно). Для этого необходимо задать для параметра «Функция» соответствующего модуля значение «акт\_» или «неакт\_».

#### *Постоянная активация или деактивация команды отключения ступени защиты*

Команда отключения выключателя цепи каждой из ступеней защиты может быть заблокирована постоянно. С этой целью для параметра «БлкКомОткл» необходимо задать значение «акт\_».

#### **Временная блокировка**

*Временная блокировка защиты устройства по сигналу*

С помощью модуля «Защ» можно временно заблокировать защитную функцию устройства подачей сигнала. Это при условии, что разрешена внешняя блокировка модуля: «ВнБлк Фнк» = «акт\_». Кроме того, необходимо предварительно назначить соответствующий сигнал блокировки из списка назначений. Модуль будет заблокирован в течение всего времени, пока сигнал блокировки будет активен.

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Если модуль «Защ» заблокирован, функция защиты работать не будет. Пока сигнал блокировки активен, устройство не будет защищать никакие компоненты.

#### *Временная блокировка модуля защиты назначением активного сигнала*

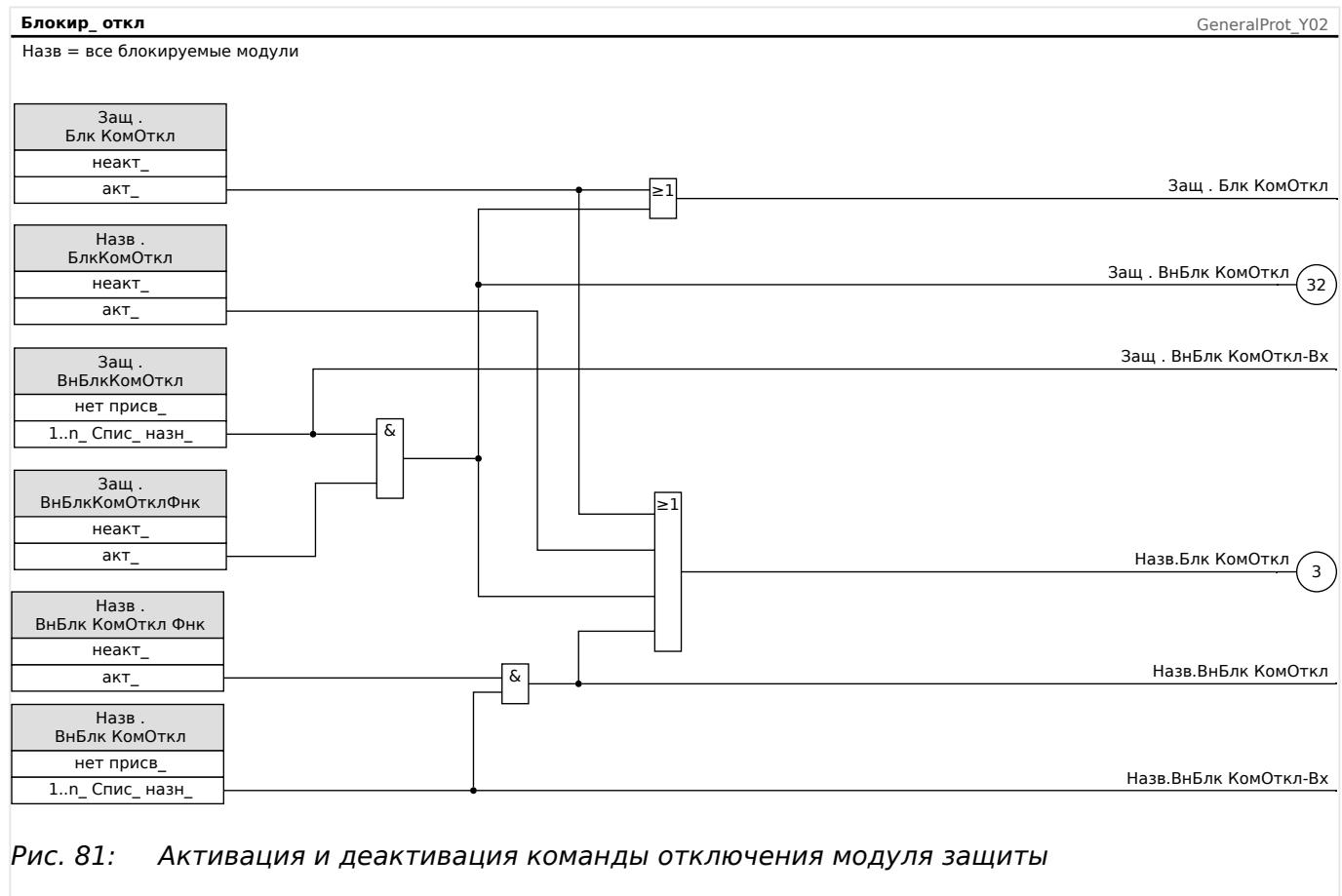
- Для включения временной блокировки модуля защиты для параметра «ВнБлк Фнк» модуля необходимо задать значение «акт\_». Система выдает разрешающее сообщение: «Этот модуль может быть заблокирован».
- Параметру «ВнБлк1» или «ВнБлк2» из группы общих параметров необходимо назначить сигнал. Блокировка становится активной только если назначенный сигнал активен.

*Временная блокировка команды отключения ступени защиты назначением активного сигнала*

Команда отключения любого модуля защиты может быть заблокирована внешним сигналом. В этом случае «внешний» не означает, что сигнал поступает не только от других элементов, находящихся вне устройства но и от других модулей устройства. В качестве сигналов блокировки могут использоваться не только действительные внешние сигналы (такие как состояние цифрового входа), но также сигналы, выбранные из «Списка назначений».

- Для включения временной блокировки модуля защиты для параметра «ВнБлк КомОткл Фнк» модуля необходимо задать значение «акт\_». Система выдает разрешающее сообщение: «Команда отключения этой ступени может быть заблокирована».
- В группе общих параметров защиты необходимо дополнительно выбрать из списка назначений сигнал и назначить его параметру «ВнБлк КомОткл». Если выбранный сигнал активирован, то временная блокировка становится активной.

### 5.1.3.1 Блокировка команды отключения



### 5.1.3.2 Временное включение, выключение и блокировка функций защиты

Следующая схема относится ко всем защитным элементам, за исключением тех, для которых ниже представлена схема для конкретных модулей.

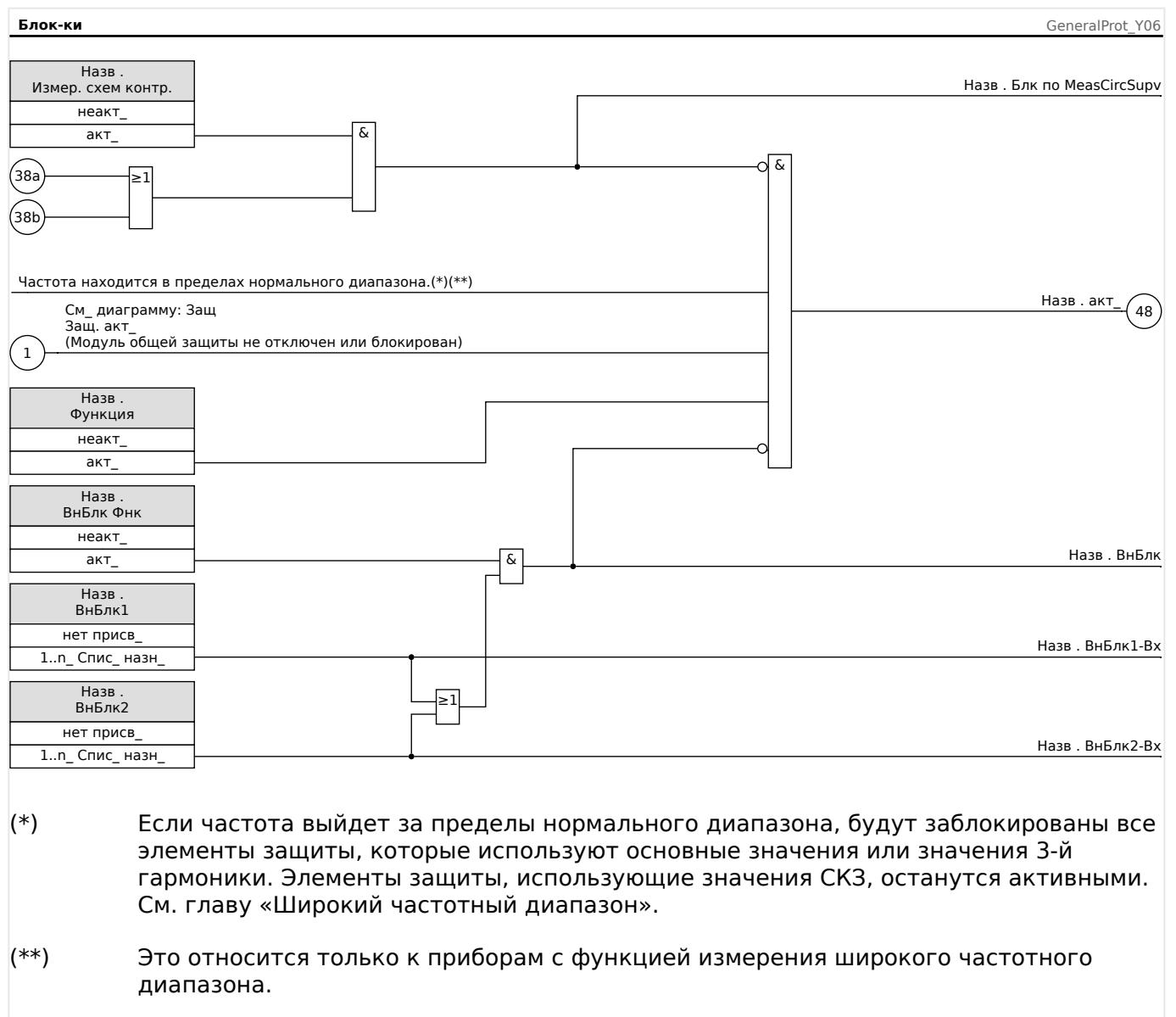


5.1.3.3 Включение, выключение и блокировка модулей защиты с функцией контроля измерительной цепи

### 5.1.3.3 Включение, выключение и блокировка модулей защиты с функцией контроля измерительной цепи

Следующая схема относится к защитным элементам, указанным далее.

- Q->&U< — «Назв» = Q->&U<
- Дистанционная релейная защита от межфазных КЗ — «Назв» = Z
- Несинхронное отключение — «Назв» = OST
- Блокировка при качаниях мощности — «Назв» = PSB
- Ограничитель нагрузки — «Назв» = АШ



(\*) Если частота выйдет за пределы нормального диапазона, будут заблокированы все элементы защиты, которые используют основные значения или значения 3-й гармоники. Элементы защиты, использующие значения СКЗ, останутся активными. См. главу «Широкий частотный диапазон».

(\*\*) Это относится только к приборам с функцией измерения широкого частотного диапазона.

### 5.1.3.4 Включение, выключение и блокировка модулей фазного тока

Функции защиты по току могут быть заблокированы постоянно («Функция» = «неакт\_») или временно не только любым сигналом блокировки из списка назначений, но и «обратной блокировкой».

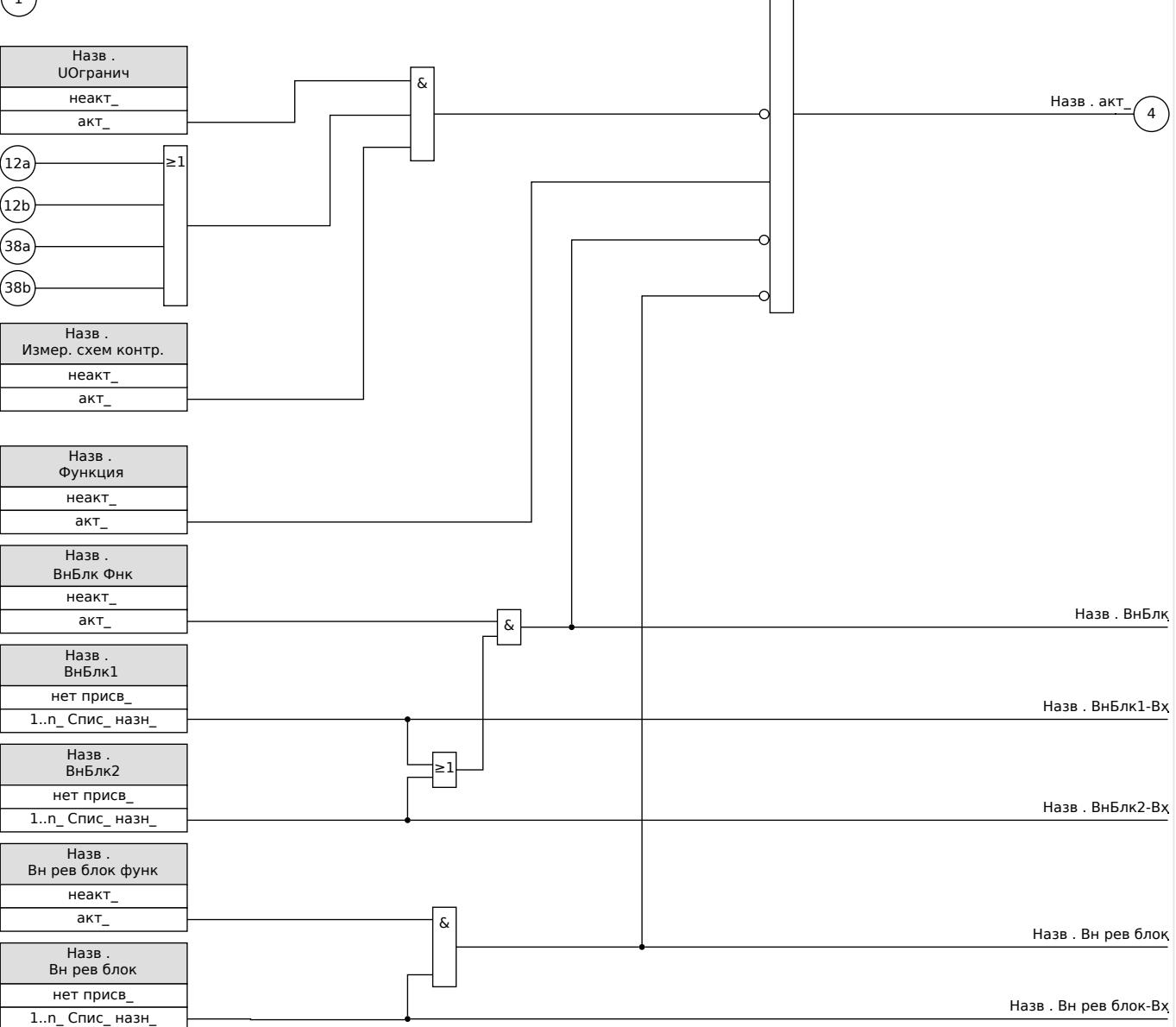
#### Блок-ки (\*\*)

Pdoc\_Y01

Назв = I[1]...[n]

Частота находится в пределах нормального диапазона. (\*)(\*\*)

См. диаграмму: Защ  
Защ. акт  
(Модуль общей защиты не отключен или блокирован)



(\*) Если частота выйдет за пределы нормального диапазона, будут заблокированы все элементы защиты, которые используют основные значения или значения 3-й гармоники. Элементы защиты, использующие значения СКЗ, останутся активными. См. главу «Широкий частотный диапазон».

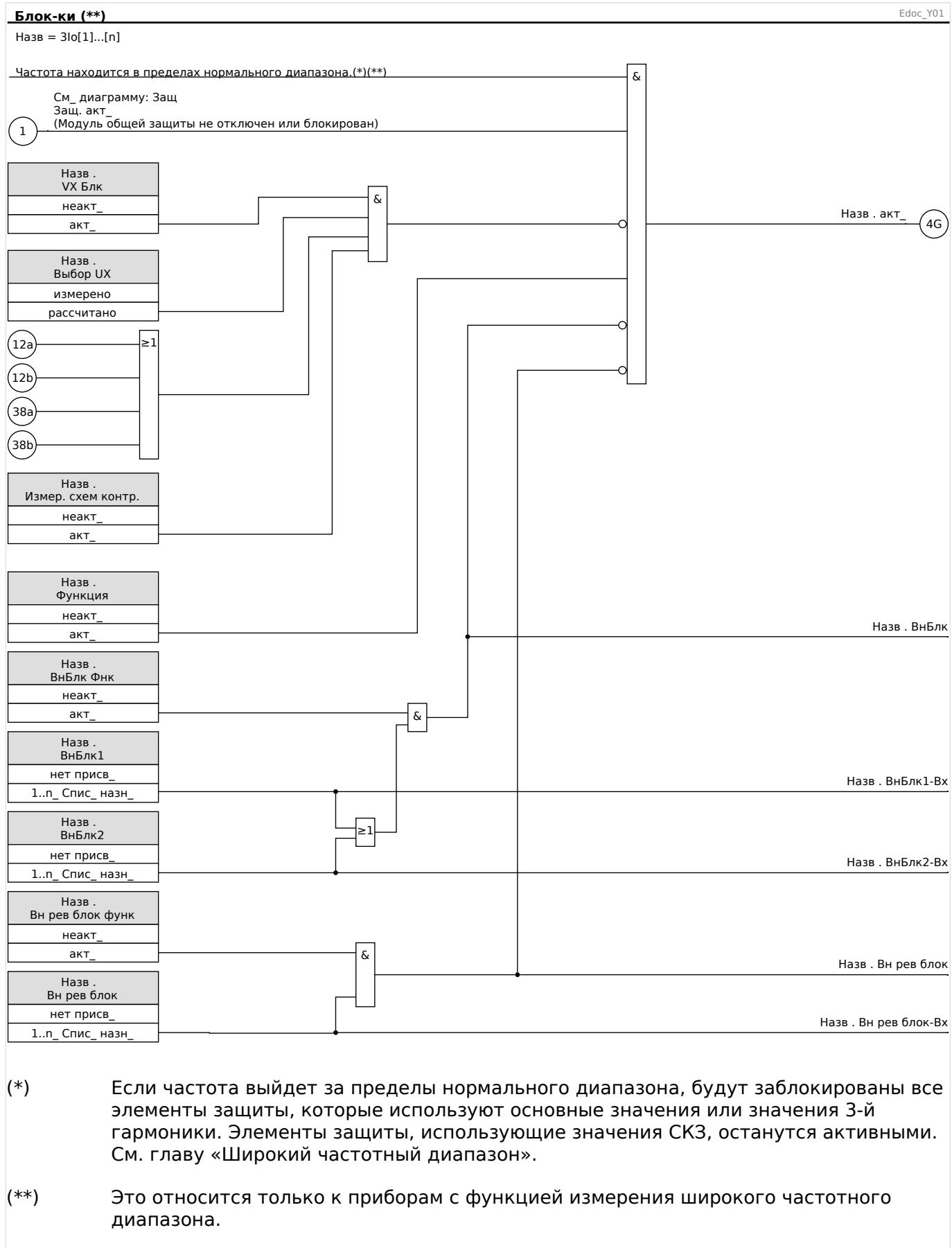
(\*\*) Это относится только к приборам с функцией измерения широкого частотного диапазона.

**5.1.3.5 Включение, выключение и блокировка модулей защиты от тока утечки на землю**

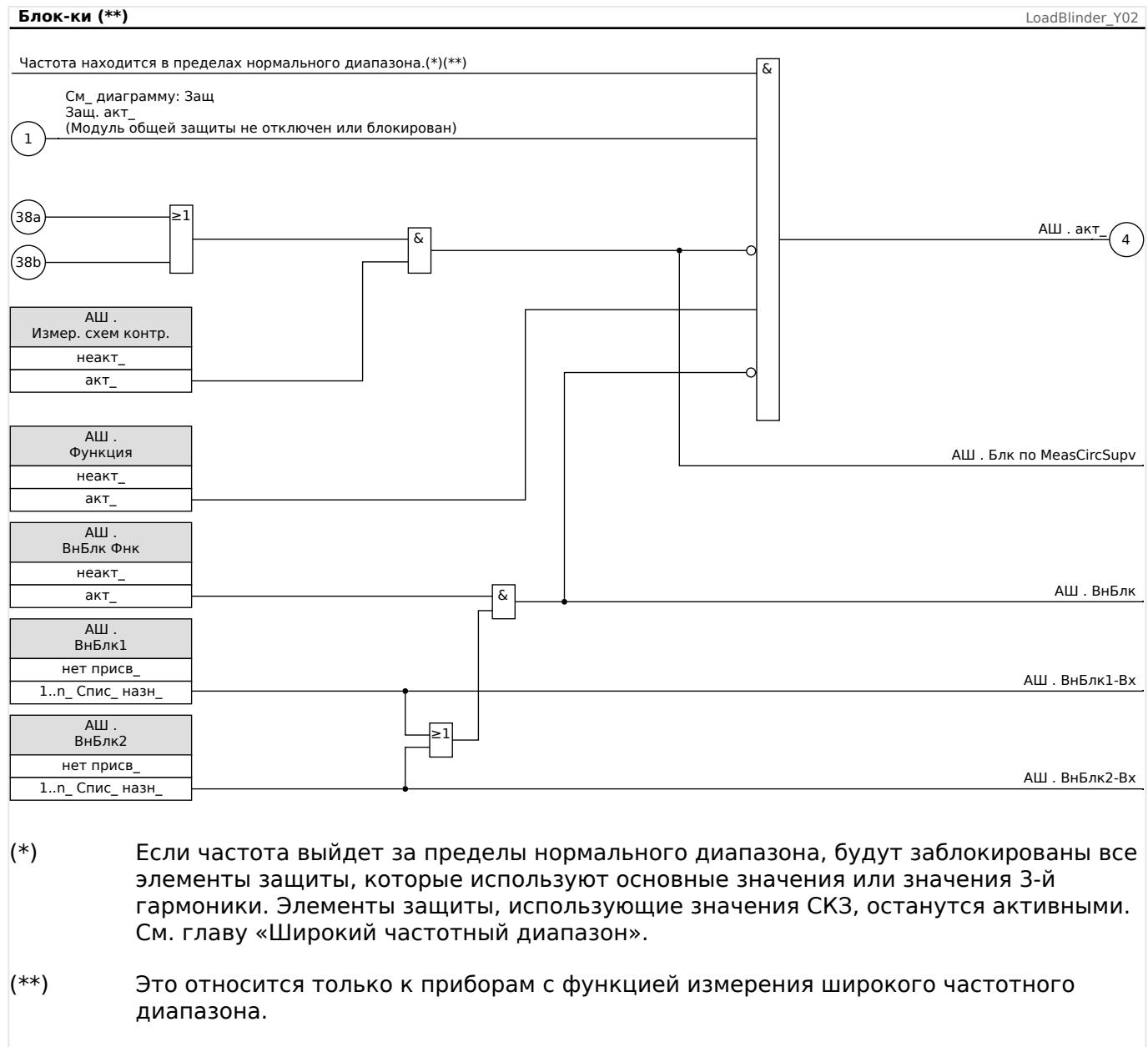
Функции защиты по току заземления могут быть заблокированы постоянно («Функция» = «неакт\_») или временно не только любым сигналом блокировки из списка назначений, но и «обратной блокировкой».

## 5 Элементы защиты

### 5.1.3.5 Включение, выключение и блокировка модулей защиты от тока утечки на землю



### 5.1.3.6 Включение, выключение и блокировка модуля ограничителя нагрузки



## 5.1.4 Широкий частотный диапазон

Частота рассчитывается на основании трехфазного напряжения и четвертого входа измерения напряжения.

Некоторые защитные элементы используют дискретное преобразование Фурье (ДПФ) для получения фундаментальных величин и фазовых углов из измеренных значений. Другие защитные элементы используют истинные среднеквадратичные значения (СКЗ). Для некоторых защитных элементов можно указать работу на основании ДПФ или истинного СКЗ.

Расчет измеренных значений с помощью ДПФ происходит очень быстро. Значения рассчитываются несколько раз за цикл. По некоторым техническим причинам расчет значения ДПФ возможен, только если частота близка к номинальной ( $\pm 10\% f_N$ ). Если частота находится вне пределов номинального диапазона, значения ДПФ будут неточными. Поэтому защитные элементы (и характеристики направления), работающие на основании ДПФ (фиксировано или по назначению пользователем), будут блокироваться, как только частота выйдет за пределы номинального диапазона ( $\pm 10\% f_N$ ).

Защитные элементы, работающие на основании истинных среднеквадратичных значений (СКЗ), могут работать в широком частотном диапазоне (5–70 Гц). По техническим причинам расчет измеренных значений на основании истинного СКЗ выполняется один раз за цикл. Чем ниже частота, тем длиннее цикл, и тем медленнее выполняется расчет. Это значит, что расчет на основании истинного СКЗ имеет более длительное время установления (<2 циклов). Особенно это относится к низкой частоте.

Продолжительность цикла рассчитывается на основании каналов измерения напряжения. Продолжительность цикла для истинного СКЗ можно определить, если величина напряжения превышает 10 В. Если продолжительность цикла определить невозможно, для расчетов ДПФ и истинного СКЗ принимается номинальная частота. Если окажется, что частота находится вне пределов номинального диапазона, то как только на реле будет подано напряжение достаточной величины, через несколько циклов (по прошествии заданного времени) активируется широкий частотный диапазон.

$ f - f_N  < 10\% \cdot f_N$	$ f - f_N  > 10\% \cdot f_N$
ДПФ доступно: Измеренные значения рассчитываются несколько раз за цикл.	ДПФ неточное: защитные элементы будут заблокированы.
Истинное СКЗ доступно: Измеренные значения рассчитываются несколько раз за цикл.	Истинное СКЗ доступно 5–70 Гц: измеренные значения обновляются после каждого цикла.

Коэффициент падения на 1 Гц ниже 5 Гц.

## 5.2

## Внутреннее соединение

Для устройств HighPROTEC было разработано несколько новейших элементов защиты. В связи с возрастающей ролью распределенных энергоресурсов защита внутренних соединений становится все более и более важной. Новый усовершенствованный пакет защитных функций включает в себя все защитные элементы для внутренних соединений. Пакет доступен в меню [Внутреннее соединение].

Использование этих защитных элементов является гибким. С помощью настроек параметров они могут быть легко адаптированы для различных международных и местных кодов энергосети.

Далее следует обзор этого меню. Подробнее об этих защитных элементах см. в соответствующих главах.

*Меню внутренних соединений включает в себя следующие компоненты.*

Подменю с элементами расцепления сети. В зависимости от кодов энергосети, которые следует учитывать, обязательными (или запрещенными) являются различные элементы расцепления сети. В этом меню можно получить доступ к следующие элементам расцепления сети:

- ROCOF (df/dt) (см. главу о защите по частоте, [«5.25 f — частота \[81O/U, 78, 81R\]»](#)). Этот элемент аналогичен элементу защиты частоты, значение которого в планировании устройства установлено как df/dt.
- Смещение вектора (дельта фи) (см. главу о защите по частоте, [«5.25 f — частота \[81O/U, 78, 81R\]»](#)). Этот элемент аналогичен элементу защиты частоты, значение которого в планировании устройства установлено как delta phi.
- Pr (см. главу о защите мощности). Этот элемент аналогичен элементу защиты мощности, значение которого в планировании устройства установлено как Pr>.
- Qr (см. главу о защите мощности). Этот элемент аналогичен элементу защиты мощности, значение которого в планировании устройства установлено как Qr>.
- Дистанционное отключение (см. раздел [«5.31 Зависимое выключение \(удаленное\)»](#)).

Подменю для работы при пониженном напряжении (см. главу о РПН, [«5.30 РПН — работа при пониженном напряжении \[27\(t\)\]»](#)).

Подменю защиты Q->&V< (см. главу о Q->&V<, [«5.28 Q->&U< — Реактивная мощность/защита от пониженного напряжения»](#)).

Подменю синхронизации (см. главу о синхронизации, [«5.27 Синх — проверка синхронизации \[25\]»](#)).

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Кроме того, устройство также предлагает другие функции для систем с пониженным напряжением, среди которых наблюдение за качеством напряжения, основанное на измерение 10-минутного среднеквадратичного скольжения. (см. главу о защите по напряжению, [«5.22 V — защита по напряжению \[27,59\]»](#)).

## 5.3 Id — дифференциальная защита фазового тока

Модуль дифференциальной защиты фазового тока «Id» имеет следующие защитные функции по ANSI:

- ANSI 87G

### **Описание**

Защитное устройство обеспечивает дифференциальную защиту с ограничением фазового тока и имеет множество настраиваемых характеристик процентного ограничения нарастания тока, которые позволяют компенсировать статические и динамические погрешности. Статическую погрешность составляют погрешности калибровки статического тока намагничивания трансформатора и цепи измерения тока. Динамическая погрешность может быть обусловлена переключением ответвлений и насыщением ТТ вследствие высоких токов утечки.

Кроме того, можно временно изменить характеристику статического отключения во избежание ненужных отключений вследствие бросков гармоник при подаче питания, перевозбуждении или глубоком насыщении ТТ. Бросок тока оценивается по внезапным изменениям 2<sup>ой</sup>, 4<sup>ой</sup> гармоник, отслеживаемым с помощью датчика насыщения ТТ. Из-за перевозбуждения может возникать 5<sup>я</sup> гармоника.

### **Базовый (опорный) ток**

Для защиты генераторов с зональным трансформатором или без него базовый ток дифференциальной защиты фазы  $I_b$ , по которому масштабируются и дифференциальный, и тормозной ток, рассчитывается на основе заданных номиналов генератора следующим образом:

$$I_b = \frac{S_N}{\sqrt{3} \cdot U_{AL}} = \frac{\text{Номинальная мощность}_{Генератор}}{\sqrt{3} \cdot \text{Номинальное напряжение}_{Генератор}}$$

### **Определение направления**

Принятое направление показано ниже на схеме «ANSI 87UP»:  Рис. 83.

### **Дифференциально-фазная защита генератора — вариант применения 87G**

В этом случае модуль дифференциально-фазной защиты обнаруживает межфазные замыкания в обмотках статора генератора. Дифференциальная зона находится между трансформаторами тока (ТТ), установленными на стороне нейтралей генератора и на стороне электросети.

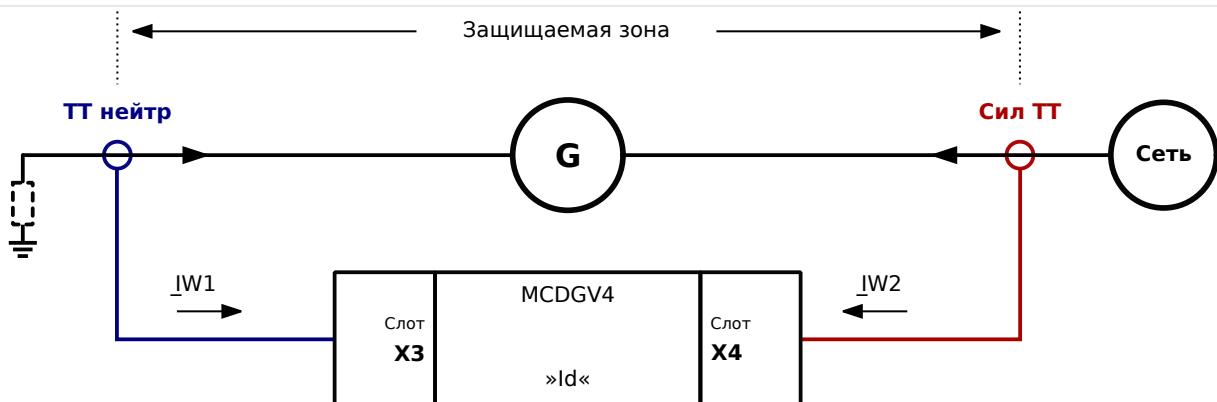


Рис. 82: ANSI 87G: дифференциальная защита генератора (соединение шины).

Id\_219

Используется, только если для генератора необходимо обеспечить дифференциальную защиту.

### Необходимые настройки

**Примечание 1.** «Нейтраль ТТ» на нейтрали генератора следует подключить к токовому входу X3 устройства, а «питающий провод ТТ» на терминале генератора — к токовому терминалу X4 устройства.

Установите режим защиты: [Планир\_ устр\_] «Трансформ . Режим» = «-»

Задайте параметры участка для генератора в ветви меню [СистПар / Генератор].

Задайте параметры дифференциальной защиты в ветви меню [Парам\_ защиты / Набор x / Дифф защ].

**Примечание 2.** Для параметров гармоники и обнаружения насыщения ТТ, например, [Парам\_ защиты / Набор x / Дифф защ / Id] «Стаб H2», «Стаб H4», «Стаб H5» можно задать значение «неакт\_», если только они не используются для дифференциально-фазной защиты генератора.

### Дифференциально-фазная защита генератора с блочным повышающим трансформатором в дифференциальной зоне

В данном случае дифференциальная защита будет определять фазные повреждения в генераторе и повышающем трансформаторе. В данном случае дифференциальная область находится между ТТ, установленными в контуре нейтрали генератора и в сетевом (высоковольтном) контуре трансформатора. Это означает, что все электрооборудование, включая генератор, трансформатор и кабельные соединения между ними, находится в дифференциальной области (общая дифференциальная зона).

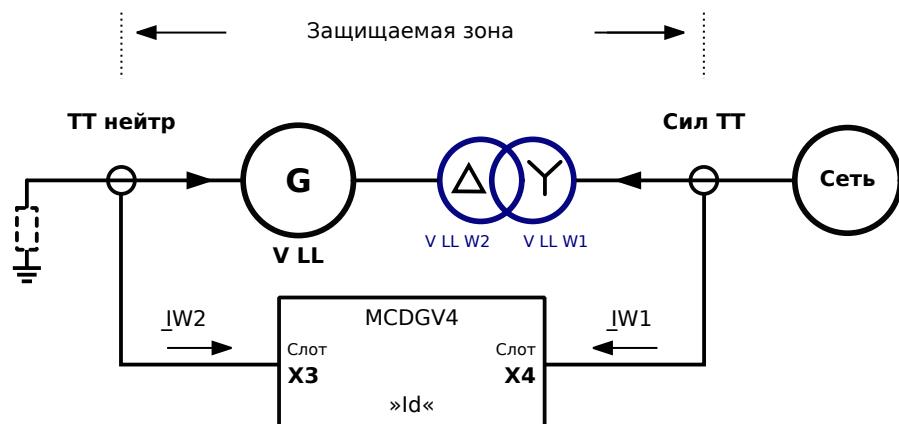


Рис. 83: Дифференциальная защита установки.

Используется, если генератор и трансформатор следует защитить с помощью одного элемента дифференциально-фазной защиты.

### Необходимые настройки

**Примечание 1.** «Нейтраль ТТ» на нейтрали генератора следует подключить к токовому входу X3 устройства, а «питающий провод ТТ» на стороне шины трансформатора — к токовому терминалу X4 устройства.

Установите режим защиты: [Планир\_ устр\_] «Трансформ . Режим» = «исп»

Задайте параметры участка для генератора<sup>(1)</sup> в ветви меню [СистПар / Генератор].

Задайте параметры участка для трансформатора<sup>(1)</sup> в ветви меню [СистПар / Трансф\_].

Задайте параметры дифференциальной защиты в ветви меню [Парам\_ защиты / Набор x / Дифф защ].

**Примечание 2.** Для параметров дополнительной стабилизации путем временных ограничений на основе гармоник (см. [«5.3.6 Ограничение при переходных процессах»](#)): [Парам\_ защиты / Набор x / Дифф защ / Id] «Стаб H2», «Стаб H4», «Стаб H5» можно задать значение «акт\_», если только они используются для дифференциально-фазной защиты генератора.

(1) Для дифференциальной защиты установки номинальное напряжение трансформатора на стороне генератора должно соответствовать номинальному (линейному) напряжению генератора.

### Символы

Данные символы используются в последующем описании принципов отключения дифференциально-фазной защиты.

Символ	Объяснение
$S_N$	Номинальная мощность защищаемого объекта (например, генератора или трансформатора).
$U_{LL}$	Номинальное напряжение защищаемого объекта (например, генератора).

Символ	Объяснение
$U_{LL,W1}$	Номинальное напряжение обмотки W1 (высоковольтной, ВН) трансформатора. Как правило, при защите генератора с зональным трансформатором, это относится к стороне электросети.
$U_{LL,W2}$	Номинальное напряжение обмотки W3 (низковольтной, НН) трансформатора. Как правило, при защите генератора с зональным трансформатором, это относится к стороне нейтрали.
$TT_{osn.,W1}$	Номинальный первичный ток в обмотке W1 трансформатора тока. Как правило, при защите генератора без зонального трансформатора, это ТТ на стороне нейтрали генератора (разъем X3). Как правило, при защите генератора с зональным трансформатором, это ТТ на стороне электросети (разъем X4).
$TT_{dop.,W1}$	Номинальный вторичный ток в обмотке W1 трансформатора тока.
$TT_{osn.,W2}$	Номинальный первичный ток в обмотке W2 трансформатора тока. При защите генератора без зонального трансформатора, это ТТ на стороне электросети (разъем X4). Как правило, при защите генератора с зональным трансформатором, это ТТ на стороне нейтрали генератора (разъем X3).
$TT_{dop.,W2}$	Номинальный вторичный ток в обмотке W2 трансформатора тока.
$I_b$	Базовый ток (зависит от контекста; как правило, это номинальный ток защищаемого объекта, например, генератора или трансформатора).
$I_{b,W1}$	Базовый или номинальный ток в обмотке W1 трансформатора.
$I_{b,W2}$	Базовый или номинальный ток в обмотке W2 трансформатора.
$I_{pri,W1}$	Некомпенсированные фазоры первичного тока на соответствующей стороне.
$I_{pri,W2}$	
$I_{w1}$ $I_{w2}$	Некомпенсированные фазоры вторичного тока в соответствующей обмотке (W1 или W2).

**Замечание по поводу ANSI 87G (дифференциальная защита генератора без зонального трансформатора)**

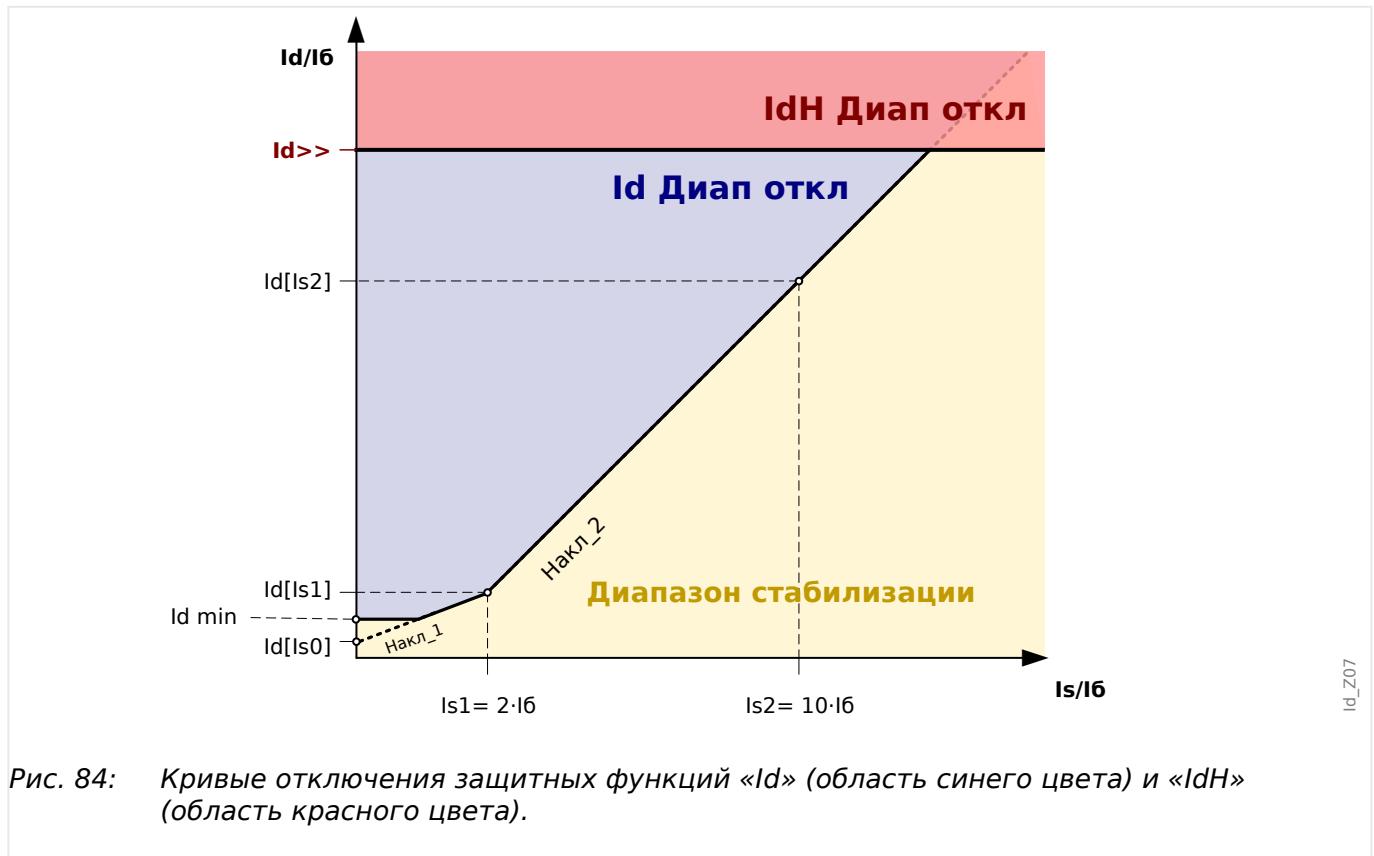
При защите генератора без зонального трансформатора (см. раздел  «Дифференциально-фазная защита генератора — вариант применения 87G») символы, упомянутые выше и в следующих формулах ( «5.3.1 Кривая отключения») можно трактовать особым образом, как при наличии условного трансформатора с группой соединений  $Y_u\theta$  с той же номинальной мощностью и тем же номинальным напряжением, что и у генератора, притом обмотка W1 которого

## 5 Элементы защиты

5.3 Id — дифференциальная защита фазового тока

подключена к ТТ на стороне нейтрали «ТТ нейтр» (разъем X3), а обмотка W2 — к ТТ на стороне электросети «Сил ТТ» (разъем X4).

### 5.3.1 Кривая отключения



Далее приводятся определения символов на кривой отключения.

Область синего цвета, показанная в <a href="#">Рис. 84:</a>	диапазон отключения защитной функции « $Id$ » (речь идет о дифференциальной защите фазового тока, которая описывается в <a href="#">этой главе</a> ).
Область красного цвета, показанная в <a href="#">Рис. 84:</a>	диапазон отключения защитной функции « $IdH$ » Речь идет о неограниченной дифференциальной токовой защите с высокой уставкой, которая описывается в разделе <a href="#">«5.4 IdH — неограниченная дифференциальная токовая защита с высокой уставкой»</a> . Эта защитная функция работает независимо от функции « $Id$ » (и настраивать ее необходимо отдельно), но для полноты представленных сведений на графике показаны оба диапазона отключения.  Соответствующее пороговое значение настройки $Id>>$ см. в разделе <a href="#">«5.4 IdH — неограниченная дифференциальная токовая защита с высокой уставкой»</a> .  Это значит, что обычно устройство MCDGV4 включается, как только пара значений дифференциального тока $I_d$ и тормозного тока $I_s$ окажется в зоне синего <b>или</b> красного цвета.
$ I_d  =  w_1 + w_2 $	Основной дифференциальный ток.

## 5 Элементы защиты

### 5.3.1 Кривая отключения

$ I_s  = 0.5 \cdot  I_w1 - I_w2 $	<p>Основной тормозной ток.</p> <p>Он также называется сквозным током нормальной нагрузки и внешних сбоев.</p>
$I_{d0} \equiv I_d(I_{s0})$	<p>Исходная точка статической характеристики отключения при <math>I_{s0} = 0</math>.</p> <p>Параметр для настройки: [Парам_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Id(Is0)»</p>
$ I_{d,min}  \equiv I_{d,min}$	<p>Минимальный дифференциальный ток, масштабированный по базовому току <math>I_b</math>.</p> <p>Параметр для настройки: [Парам_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Id min»</p> <p>С учетом данного значения настройки соответствующее значение на оси <math>I_s</math> будет следующим:</p> $I_{s0,0} = \frac{I_{d,min} - I_{d0}}{K_1}$
$I_{s1}$	<p>Точка излома кривой статической характеристики отключения.</p> <p>Параметр для настройки: [Парам_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Is1»</p>
$I_{d1} \equiv I_d(I_{s1})$	<p>Точка излома кривой статической характеристики отключения при <math>I_{s1}</math>.</p> <p>Параметр для настройки: [Парам_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Id(Is1)»</p>
$I_{s2}$	<p>Точка излома кривой статической характеристики отключения.</p> <p>Параметр для настройки: [Парам_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Is2»</p>
$I_{d2} \equiv I_d(I_{s2})$	<p>Значение статической характеристики отключения при <math>I_{s2}</math>.</p> <p>Параметр для настройки: [Парам_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Id(Is2)»</p>
$K_1, K_2$	<p>Угловые коэффициенты для двух соответствующих участков уклона рабочей кривой.</p> <p>Они вычисляются с учетом заданных значений параметров, как показано далее.</p> $K_1 = \frac{I_{d1} - I_{d0}}{I_{s1}}$ <p>и</p>

	$K_2 = \frac{I_{d2} - I_{d1}}{I_{s2} - I_{s1}}$
$d(H, m)$	Временный тормозной ток (см. рис.  Рис. 85), представляющий собой настраиваемое кратное базового тока $I_b$ .
$I''_{W1}, I''_{W2}$	Соответствующие компенсированные фазовые векторы вторичного тока, масштабированные по поступающим на защищаемый объект некомпенсированным фазовым векторам тока основной фазы $I_{pri}$ , $W1$ и $I_{pri}$ , $W2$ .

Таким образом, математически характеристику отключения дифференциальной защиты процентного ограничения фазы можно выразить как сочетание трех зон отключения.

- Для  $I_s < I_{s,min} = I_{s1} \cdot (I_{d,min} - I_{d0}) / (I_{d1} - I_{d0})$ :

$$I_d \geq I_{d,min} + d(H, m)$$

- Для  $I_{s,min} \leq I_s < I_{s1}$ :

$$I_d \geq I_{d0} + \frac{(I_{d1} - I_{d0}) \cdot I_s}{I_{s1}} + d(H, m)$$

- Для  $I_s \geq I_{s1}$ :

$$I_d \geq I_{d1} + \frac{(I_{d2} - I_{d1}) \cdot (I_s - I_{s1})}{I_{s2} - I_{s1}} + d(H, m)$$

При нормальных условиях дифференциальный ток должен быть ниже  $I_{d,min}$ . При внутреннем сбое дифференциальный ток превысит тормозной ток, что приведет к отключению.

### 5.3.1.1 Задание кривой отключения

$I_{d, \min}$  является минимальным дифференциальным током, кратно масштабированным по базовому току в целях дифференциальной защиты с фазовым ограничением отключения, которая должна быть установлена на основе статической ошибки (без ошибки нагрузки, тока намагничивания трансформатора и измерения шума цепи).

$K_1$  и  $K_2$  являются ограничивающими угловыми коэффициентами, которые определяются настройками  $I_d(I_{s0})$ ,  $I_d(I_{s1})$  и  $I_d(I_{s2})$  следующим образом:

$$K_1 = \frac{|I_d(I_{c1}) - I_d(I_{c0})|}{I_{c1}}$$

$$K_2 = \frac{|I_d(I_{c2}) - I_d(I_{c1})|}{(I_{c2} - I_{c1})}$$

Все параметры тока выражаются как кратные значения базового тока ( $I_b$ ). Базовый ток рассчитывается внутренними средствами исходя из номинальной мощности и напряжения защищаемого объекта, указанных в меню параметров участка.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Для настройки характеристик отключения фазовой дифференциальной защиты генератора 87 следует использовать базовый ток генератора  $I_b$ .

Значения параметров  $I_d(I_{s0})$ ,  $I_d(I_{s1})$  и  $I_d(I_{s2})$  настраиваются согласно приведенным далее процедурам.

- Используйте  $I_d(I_{s0})$  в качестве минимального дифференциального тока отключения (начальная точка характеристики отключения находится при  $I_{s0} = 0$ ).
- Выберите угловой коэффициент  $K_1$  (обычно 50%).
- Рассчитайте значение  $I_d(I_{s1})$ , используя  $I_d(I_{s0})$  и  $K_1$ :

$$I_d(I_{s1}) = I_d(I_{s0}) + I_{s1} \cdot K_1.$$

- Выберите угловой коэффициент  $K_2$  (обычно 100%).
- Рассчитайте значение  $I_d(I_{s2})$ , используя  $I_d(I_{s1})$  и  $K_2$ :

$$I_d(I_{s2}) = I_d(I_{s1}) + (I_{s2} - I_{s1}) \cdot K_2.$$

### 5.3.2 Компенсация фазора

Необходимо помнить: Данные этого раздела применимы, только если в дифференциальной зоне имеется трансформатор.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Для компенсации фазоров опорной стороной является плата измерения тока W1.

Компенсация фазовых токов фазора выполняется автоматически и включает в себя корректировки амплитуды и фаз на основе параметров участка.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Компенсированный фазор вторичного тока на стороне W2, притом что в качестве задающей используется обмотка W1, можно выразить следующим образом.

$I'_{Bt2} = \frac{U_{LL,W2}}{U_{LL,W1}(1 + \text{Пер_ отв}_)} \cdot \frac{\text{ТТ}_{\text{осн.,W2}}}{\text{ТТ}_{\text{осн.,W1}}} \cdot I_{Bt2}$	Компенсация величины.
$I''_{Bt2} = T_{\text{Фазовый сдвиг}(n)} \cdot I'_{Bt2}$	Компенсация угла, при которой параметр $T_{\text{Phase Shift}(n)}$ представляет собой комплексный множитель как следствие настройки векторной группы трансформатора.

### 5.3.3 Рассогласование ТТ

Необходимо помнить: Данные этого раздела применимы, только если в дифференциальной зоне имеется трансформатор.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Ни один из факторов согласования амплитуд не должен превышать значение 10.

$$k_{TT1} = \frac{TT_{och.,W1}}{I\bar{\sigma}_{W1}} \leq 10$$

и

$$k_{TT2} = \frac{TT_{och.,W2}}{I\bar{\sigma}_{W2}} \leq 10$$

Соотношение между максимальным и вторым по величине коэффициентами согласования амплитуд не должно превышать значение 3.

### 5.3.4 Фазовая компенсация

Необходимо помнить: Данные этого раздела применимы, только если в дифференциальной зоне имеется трансформатор.

При расчете устройством MCDGV4 фазовой компенсации обмотка W1 принимается как задающая. Векторная группа зависит от направления наблюдения.

При настройке параметра [СистПар / Трансформ] «Сдвиг фаз» указывается угол (как коэффициент в 30°), на который сторона W2 отстает от стороны W1.

#### **Типовая табличка трансформатора**

Характеристики, указанные на типовой табличке трансформатора (векторная группа, тип подключения, например, Yd7) всегда относятся к первичной обмотке.

Заданная последовательность фаз [СистПар / Общие настройки] «Черед\_ фаз» используется внутренними ресурсами для фазовой компенсации, то есть при настройке группы соединений можно не обращать на нее внимание.

### 5.3.5 Устранение нулевой последовательности

Необходимо помнить: Данные этого раздела применимы, только если в дифференциальной зоне имеется трансформатор.

Токи нулевой последовательности должны быть устраниены во избежание отключения с помощью фазовой дифференциальной защиты в результате внешних сбоев. Из-за замыканий за землю ток нулевой последовательности имеется только в той обмотке трансформатора, нулевой провод которой заземлен, но в незаземленной обмотке он отсутствует. Дифференциальный ток, вызванный различным заземлением двух контуров обмоток, приводит к нарушению нормальной работы дифференциальной защиты, если этот ток предварительно не скомпенсирован (отведен). Для защитного устройства не требуется, чтобы токи нулевой последовательности устраивались внешне. Они также автоматически устраняются внутренне в соответствии с параметрами участка «W1 Соед\_Заземл\_» и «W2 Соед\_Заземл\_».

$$\underline{I}_{W1}'' = \underline{I}_{W1} - \underline{I}_{0,W1}$$

$$\underline{I}_{W2}'' = \underline{I}_{W2} - \underline{I}_{0,W2}$$

### 5.3.6 Ограничение при переходных процессах

#### Временное ограничение

Защитное устройство также имеет функцию временного ограничения для последующего обеспечения дифференциальной защиты ограниченного процента фазы от гармоник и прочих переходных процессов, таких как насыщение ТТ. Временное ограничение, если включено, прибавляет к общему ограничению константу  $d(H, m)$ .

В графическом выражении кривая статического отключения временно повышается на  $d(H, m)$ , при этом чувствительность функции дифференциальной защиты снижается.

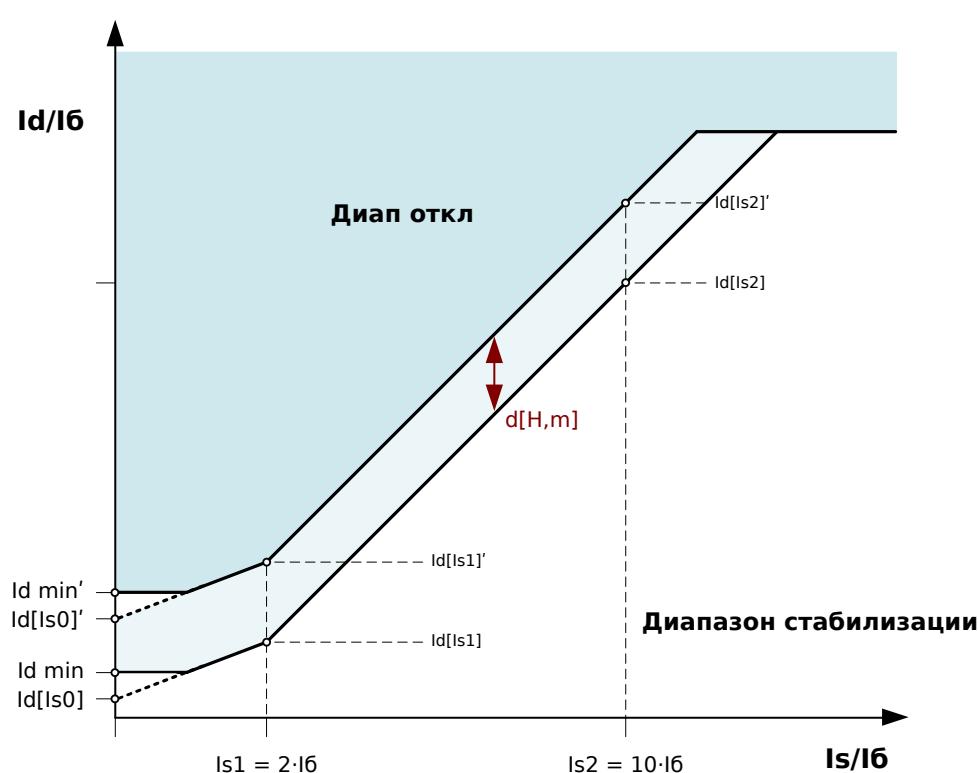


Рис. 85: Временное динамическое повышение статических характеристик отключения.

Переходные процессы могут быть вызваны в следующих случаях.

- Прямое включение трансформатора (эффект броска).
- Индуцированное перераспределение броска тока вследствие включения соседнего трансформатора.
- Насыщение ТТ.

Временное ограничение может быть вызвано в следующих случаях.

- Триггер 2<sup>ой</sup> гармоники [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Стаб H2» «акт\_», а процент 2<sup>ой</sup> гармоники превышает предельное значение.
- Триггер 4<sup>ой</sup> гармоники [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Стаб H4» «акт\_», а процент 4<sup>ой</sup> гармоники превышает предельное значение.

- Триггер 5<sup>ой</sup> гармоники [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Стаб H5» «акт\_», а процент 5<sup>ой</sup> гармоники превышает предельное значение.
- Триггер насыщения ТТ [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Стабил. насыщ. ТТ» «акт\_», и имеет место внешний сбой с насыщением ТТ.

С помощью параметра [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / Id] «Кроссбл» можно указать, будут ли гармонический сигнал или насыщение ТТ в пределах одной фазы временно ограничены только в пределах данной фазы или будет выполнена перекрестная блокировка (в 3 фазах).

### **Отслеживание гармонических искажений**

Значение временного ограничения представляет собой кратное базового тока  $I_b$ . Процентная доля 2<sup>ой</sup>, 4<sup>ой</sup> и 5<sup>ой</sup> гармоник по отношению к базовому току может вызвать временное ограничение. Каждая задействованная функция отключения при возникновении гармоник должна быть включена, а процентная доля гармоники по отношению к базовому току должна превышать заданный предел.

Более того, функции срабатывания при 2<sup>ой</sup> и 5<sup>ой</sup> гармониках можно настроить отдельно с различными уровнями срабатывания для переходных («H2 Уст», «H5 Уст») и постоянных («H2 Ст», «H5 Ст») гармоник. Переходное ограничение активно в течение определенного времени «t-неуст» с момента включения. Настройку следует выполнить согласно ожидаемой продолжительности броска тока (IH2). Например, для особых вариантов применения, таких как группа автотрансформаторов, она может варьироваться от примерно 1 почти до 30 секунд.

Постоянное гармоническое ограничение остается активным по истечении таймера «t-неуст», если только превышено одно из пороговых значений для постоянного гармонического искажения («H2 Ст», «H4 Ст», «H5 Ст»).

### **Отслеживание насыщения ТТ (стабилизация при насыщении ТТ)**

Кроме триггеров временного ограничения гармоник защитное устройство имеет другую функцию — стабилизации при насыщении ТТ. В течение небольшого промежутка времени после включения насыщения ТТ после каждого перехода через нулевой уровень тока ТТ передает сигнал без потерь из-за насыщения. В это время можно проверить наличие внешнего или внутреннего сбоя. При внешнем сбое после перехода через нулевое значение стабилизирующий ток увеличивается, тогда как дифференциальный ток остается на нуле. При внутреннем сбое после перехода через ноль увеличиваются оба значения.

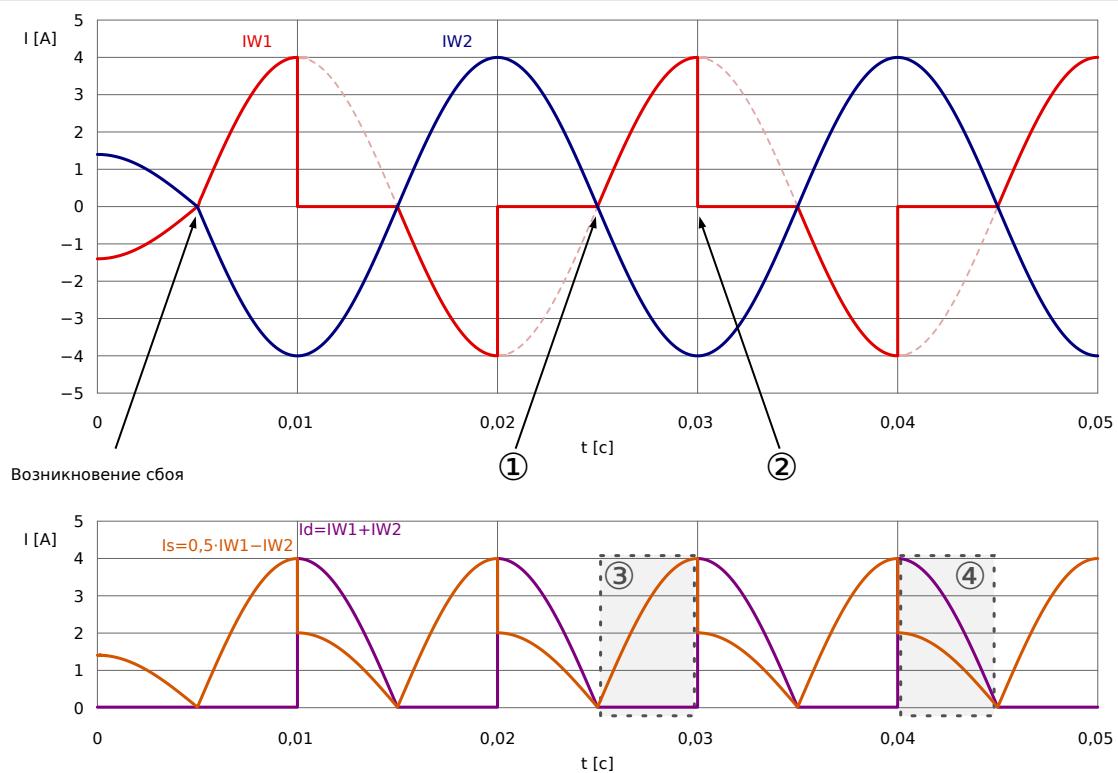


Рис. 86: Характеристики  $Id$  и  $Is$  при насыщении на стороне  $W1$  ТТ при внешнем сбое.

- (1) Начало временного интервала без насыщения
- (2) Начало насыщения
- (3) Отсутствие насыщения после перехода через ноль:  $Is > 0$ ,  $Id \approx 0$
- (4) Начальная стадия насыщения:  $Id > Is$

С помощью функции стабилизации оценивается каждый переход через ноль, если обнаружен внешний сбой и следует запустить или продлить временное ограничение, если оно уже включено. Если обнаружится внутренний сбой, ограничение снимается. Бывает, что значение  $Id$  и значение  $Is$  увеличивается после двух пересечений нуля подряд.

Ограничение никогда не запускается при внутреннем сбое, и, следовательно, в этом случае задержки отключения не происходит. Однако если внутренний сбой возникнет вследствие внешнего и при этом уже будет запущено ограничение, отключение дифференциальной защиты может задержаться на 1-2 цикла.

С помощью параметра «Блок. стабил. насыщ. ТТ» корректируется максимальная длительность стабилизации. Таймер запускается, если временное ограничение включено срабатыванием функции стабилизации. По его истечении стабилизация прекращается независимо от того, обнаружены ли внешние сбои. Настройку данного таймера (как и другие зависимости) следует скоординировать с максимальным временем устранения внешнего сбоя.

После отключения стабилизации следующий ее цикл можно будет запустить только через одну секунду.

### 5.3.7 Пример настройки Генератор и станочный трансформатор в зоне защиты

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



До выпуска 3.4 было невозможно просто ввести данные с типовой таблички трансформатора, так как для устройств MCDGV4 ток нейтрали всегда ассоциировался со стороной W1. Поэтому необходимо было вводить данные «инвертированного» трансформатора.

Начиная с версии 3.6, это изменилось, так что теперь можно использовать паспортные данные без каких-либо изменений.

Можно вводить данные трансформатора, взятые прямо с типовой таблички.

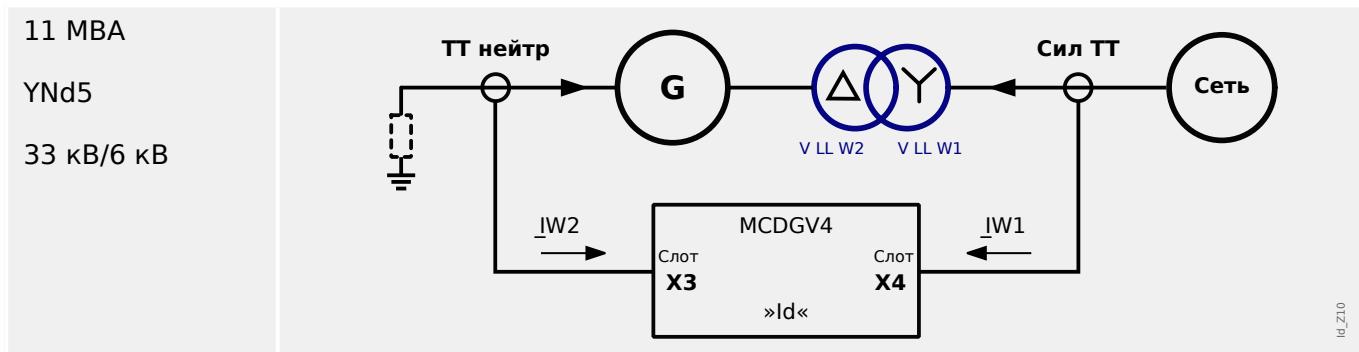
По умолчанию для параметра [СистПар / Трансф\_] «Сторона генератора» задано значение «W2». Это значит, что генератор подключен к стороне низкого напряжения **W2**.

При условии, что все данные настроены правильно, устройство MCDGV4 рассчитает остальные нужные данные автоматически, в частности:

- Коэффициенты ТТ и отклонение для обеих сторон при использовании номинального тока.
- Коэффициент трансформатора по напряжению с учетом напряжений и групп соединений (сдвиг фаз).
- Изменения коэффициента трансформатора по напряжению, вызываемые переключателем ответвлений.

Если генератор подключен через трансформатор, то, как правило, он подключен к вторичной (низкого напряжения) обмотке трансформатора.

Станочный трансформатор со следующими характеристиками следует подключать к генератору на 6 кВ (нейтральная точка высокого напряжения обмотки Y подключается к заземлению, возможен ток нулевой последовательности).



Следующие настройки следует задавать в MCDGV4:

## 5.3.7 Пример настройки Генератор и станочный трансформатор в зоне защиты

«SN» = 11 МВА  
 «Номинал W1 (BH)» = 33000 В  
 «Номинал W2 (HH)» = 6000 В  
 «W1 Соед\_Заземл\_» = «YN»  
 «W2 Соед\_Заземл\_» = «d»  
 «Сдвиг фаз» = 5  
 «Пер\_отв\_» = 0%  
 «Сторона генератора» = «W2»

Наименование	Вел_	Единица
SN	11	МВА
Номинал W1 (BH)	33000	В
Номинал W2 (HH)	6000	В
W1 Соед_Заземл_	YN	
W2 Соед_Заземл_	d	
Сдвиг фаз	5	
Пер_отв_	0	%
Сторона генератора	W2	

**Преобразование настроек из предыдущей версии (до 3.4)**

Для более ранних версий MCDGV4 приходилось определять данные для условного «инвертированного трансформатора». Преобразование этих данных для последнего выпуска (начиная с 3.6) даст следующие результаты.

Для параметра «Сторона генератора», введенного в выпуске 3.6, настраивается значение «W1», и это значение указывает на то, что данные генератора связаны с данными трансформатора на стороне W1. Теперь (необязательно, но) возможно «поменять» значения параметров в соответствии с новой схемой, при этом значение параметра «Сторона генератора» изменяется на «W2».

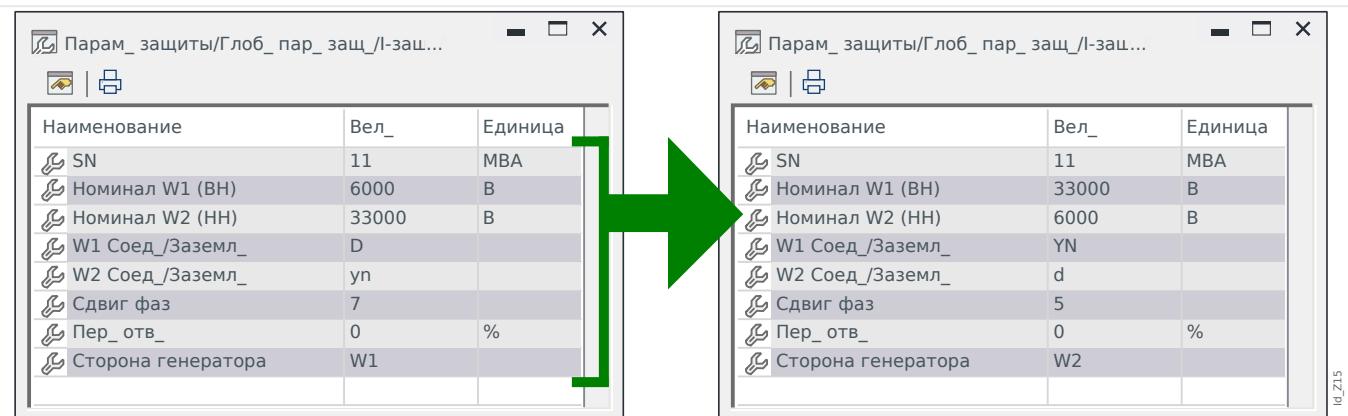


Рис. 87: Слева: данные «инвертированного трансформатора» до выпуска 3.4. Справа: вручную адаптированные данные для выпусков, начиная с 3.6.

### 5.3.8 Группы соединений

[СистПар / Трансф\_] «W1 Соед/\_Заземл\_»

Допустимые значения:

- «Y» – Звезда (соединение групп первичных обмоток)
- «D» – Треугольник (соединение групп первичных обмоток)
- «Z» – Зигзаг (соединение групп первичных обмоток)
- «YN» – Заземленная звезда (соединение групп первичных обмоток)
- «ZN» – Зигзаг с заземлением (соединение групп первичных обмоток)

Это настройка для схемы подключений обмотки W1 и ее состояния заземления.

[СистПар / Трансф\_] «W2 Соед/\_Заземл\_»

Допустимые значения:

- «д» – Звезда (соединение групп вторичных обмоток)
- «d» – Треугольник (соединение групп вторичных обмоток)
- «z» – Зигзаг (соединение групп вторичных обмоток)
- «уп» – Заземленная звезда (соединение групп вторичных обмоток)
- «zn» – Зигзаг с заземлением (соединение групп вторичных обмоток)

Это настройка для схемы подключений обмотки W2 и ее состояния заземления.

Сочетание «W1 Соед/\_Заземл\_» и «W2 Соед/\_Заземл\_» позволяет учитывать все возможные схемы физического соединения повышающих трансформаторов.

«YN» или «ZN» означает, что нейтраль трансформатора соединена с заземлением на стороне W1.

«уп» или «zn» означает, что нейтраль трансформатора соединена с заземлением на стороне W2.

[СистПар / Трансф\_] «Сдвиг фаз»

Допустимые значения: 0, ..., 11

Сдвиг фаз настраивается кратно  $30^\circ$ , и таким образом определяется угол, на который напряжение на стороне W2 отстает от напряжения на стороне W1.

Номера стандартных предпочтительных типов трансформаторов см. в разделе «Фазовая компенсация».

Для соединений (Y, y, Z, z) нейтраль может быть как подсоединенна, так и не подсоединенна к заземлению. В целом существует различие между нечетными (1, 3, 5, ..., 11) и четными (0, 2, 4, ..., 10) номерами соединений. Вместе со схемой

соединения (y, d или z) и состоянием нейтрали трансформатора принимаются следующие определения.

- При передаче с обмотки 1 на обмотку 2 трехфазная симметричная система I1 вращается против часовой стрелки (применимо к последовательности фаз ABC).
- При передаче с обмотки 1 на обмотку 2 трехфазная симметричная система I2 вращается по часовой стрелке (применимо к последовательности фаз ABC).
- Подключение трансформатора к отрицательно вращающейся системе (ACB) учитывается согласно параметру.
- Трансформация системы нулевой последовательности I0 зависит от соединения обмоток.
  - Только (Y, y, Z, z) — соединения предусматривают внешнюю точку нейтрали.
  - Только если данная нейтральная точка соединена с заземлением (на что указывает добавочное «п» в настройках группы обмоток (пример: Dyn)), и в контуре, к которому подсоединенна обмотка, доступно, по крайней мере, еще одно соединение с заземлением (нулевая последовательность — соответственно, возможен ток заземления);
  - Только если обе обмотки трансформатора допускают ток замыкания на землю, ток нулевой последовательности может трансформироваться с одной стороны трансформатора в другую без фазового смещения.
- Нечетные группы соединений создаются по схемам Dy, Yd, Yz, Zy.
- Четные группы соединений создаются по схемам Yy, Zd, Dz, Dd.
- Значения параметров первичной обмотки являются базовыми при отображении или оценке относительных значений.

Коэффициент трансформации можно изменять при помощи переключателя ответвлений.

[СистПар / Трансф\_] «Пер\_ отв\_»

Допустимые значения: -15%, ..., 15%

Переключатель ответвлений изменяет коэффициент трансформации по напряжению  $k_{Tap}$ .

$$k_{Ответвление} = \frac{B_{LL,W1}(1 + \text{Переключательответвлений})}{B_{LL,W2}}$$

В основном нужно выполнить следующие расчеты перед расчетом дифференциальных и ограничивающих значений функции дифференциальной защиты трансформатора.

- Поворот измеренных значений обмотки 2 по отношению к опорной обмотке 1 против часовой стрелки с углом поворота (0...11)  $\times 30^\circ$ .
- Коррекция измеренных значений параметров обмотки 2 с учетом несогласованного коэффициента ТТ.
- Коррекция измеренных значений параметров обмотки 2 с учетом соединения обмотки (y, d, z).

- Коррекция измеренных значений 1 и 2 обмоток согласно соединению нейтрали и состоянию заземления (устранение токов нулевой последовательности).

### 5.3.9 Автоматические расчеты: амплитуды, векторные группы и устранение нулевой последовательности

Расчеты можно выполнять с помощью матриц. Необходимо выполнить три шага.

- **1.** Корректировка амплитуды с учетом всех коэффициентов трансформации (повышающий трансформатор и ТТ).
- **2.** Скорректировать угол векторной группы путем соответствующего вращения трехфазной системы.
- **3.** В случае необходимости устраниТЬ ток нулевой последовательности (это применимо к первичной и вторичной обмоткам).

**Пример 1.:** Коррекция амплитуды:

$$\underline{I}'_{\text{Bt2}} = \underline{I}_{\text{Bt2}} \cdot k_o \cdot k_o = \frac{\text{TT}_{\text{осн.,W2}}}{I_{\text{b,W2}}} \cdot \frac{I_{\text{b,W1}}}{\text{TT}_{\text{осн.,W1}}} = \frac{\text{TT}_{\text{осн.,W2}}}{\text{TT}_{\text{осн.,W1}}} \cdot \frac{U_{\text{LL,W2}}}{U_{\text{LL,W1}}(1 + \text{Пер\_отв\_})}$$

**Пример 2.:** Коррекция векторной группы

Коррекция векторной группы рассчитывается по следующим формулам и матрицам преобразования:

$$\underline{I}''_{\text{Bt2}} = [T_{\text{Фазовый сдвиг}}] \cdot \underline{I}'_{\text{Bt2}} \cdot [T_{\text{Фазовый сдвиг}}] \rightarrow [T_{0,1,2...11}]$$

Четные группы соединений	Нечетные группы соединений
$T_0 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$	$T_1 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$
$T_2 = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$	$T_3 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{bmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$
$T_4 = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$	$T_5 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{bmatrix} -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \end{bmatrix}$
$T_6 = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$	$T_7 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \\ 1 & 0 & -1 \end{bmatrix}$
$T_8 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$	$T_9 = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{bmatrix} 0 & 1 & -1 \\ -1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$
$T_{10} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$	$T_{11} = \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot \begin{bmatrix} 1 & 0 & -1 \\ -1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$

Табл. 1: Коррекция векторной группы:

**Пример 3.:** Устранение нулевой последовательности (устранение тока замыкания на землю, если он может течь только по одной обмотке при внешних асимметричных сбоях и не будет трансформироваться в другую обмотку).

Устранение нулевой последовательности рассчитывается для обмотки W1, если для параметра «W1 Соед./Заземл.» задано значение YN или ZN.

Ток нулевой последовательности может течь, только:

- если нейтраль соединена с заземлением на стороне W1;
- сеть на стороне W1 также заземлена.

$$\underline{I}_{W1}'' = \underline{I}_{W1} - \underline{I}_{0,W1}$$

Для стороны W2: устранение нулевой последовательности рассчитывается для обмотки W2, если для параметра «W2 Соед./Заземл.» задано значение up или zn.

Ток нулевой последовательности может течь, только:

- если векторная группа нечетная;
- если нейтраль соединена с заземлением на стороне W2;
- сеть на стороне W2 также заземлена.

$$\underline{I}_{W2}'' = \underline{I}_{W2}'' - \underline{I}_{0,W2}''$$

После задания процентных значений для характеристической кривой ограничения нужно определить настройки для гармонического и переходного ограничений. Настройки гармонического и переходного ограничений зависят от множества параметров:

- Тип трансформатора
- Материал трансформатора
- Рабочий параметр сети
- Время включения по отношению к синусоидальной фазе

Поэтому очень сложно задать единые настройки в данной области и найти компромисс между чрезмерно быстрым и наиболее надежным отключением при помощи дифференциального реле.

### **Советы по применению**

Начиная с кривой статических характеристик, рекомендуются использовать стандартные угловые коэффициенты 50% и 100%. Их получают через настройки [Парам\_защиты / Набор x / Дифф защ / Id] «Id(Is0)», «Id(Is1)», «Id(Is2)».

В случае гармонического или переходного ограничения к кривой прибавляется статический сдвиг  $d$  ( $H, m$ ).

Для сопротивления броскам тока намагничивания обычного уровня для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Дифф защ / Id] «d(H\_m)» рекомендуется задать значение 8.

Если достигается предел гармонического ограничения, это значение будет прибавляться к характеристической кривой.

Чтобы обеспечить устойчивость к броскам тока намагничивания и перевозбуждению, важно рассчитать нужное пороговое значение гармонических искажений. Гармонические искажения, которые наблюдаются при различных эксплуатационных условиях, таких, как броски тока намагничивания и насыщение ТТ, зависят от множества различных параметров.

Броски тока намагничивания:

### 5.3.9 Автоматические расчеты: амплитуды, векторные группы и устранение нулевой последовательности

Как только в цепь добавляются трансформаторы, из-за остаточной магнитной индукции при включении могут возникать сильные броски тока. Составляющей этих токов является 2<sup>я</sup> гармоника (а часто и некоторое количество 4<sup>ой</sup> гармоники). Важно то, что значение пускового тока зависит от точного времени переключения, при этом максимальное значение обычно имеет место при переходе через нулевое значение напряжения. Пусковой ток протекает только с одной стороны и поэтому измеряется как дифференциальный, из-за чего становится необходимым временное ограничение дифференциальной защиты.

Обычно рекомендуется включать гармоническое ограничение. Для этого (отдельно для каждой гармоники) необходимо задать для соответствующего параметра [Парам\_защиты / Набор x / Дифф защ / Id] «Стаб H2», «Стаб H4», «Стаб H5» значение «акт\_».

Для высокостабильной работы в постоянных условиях можно сделать различие между постоянным значением пределов гармоник и пределами переходных гармоник непосредственно после подачи питания.

Так называемый переходный период «*t*-неуст» непосредственно после подачи питания в большой степени зависит от упомянутого выше определяющего параметра. В автоматических трансформаторных группах известны временные интервалы от практически 0 до более 15 с. Для трансформаторов общего назначения рекомендуется установить стандартное значение 2 с.

Переходной период всегда начинается, если значения и дифференциального, и тормозного тока меньше 5% базового тока  $I_b$ . В стандартных случаях рекомендуются следующие значения:

- «H2 Ст» = 30 %
- «H2 Уст» = 15 %
- «H4 Ст» = 30 %

#### Перевозбуждение

При перевозбуждении трансформатора ток намагничивания растет, что вызывает эффект насыщения. Такое состояние характеризуется большим количеством 5<sup>ой</sup> гармоники. Ток намагничивания измеряется как дифференциальный, и поэтому необходимо временное ограничение дифференциальной защиты. Срабатывание ограничения можно настроить по количеству 5<sup>ой</sup> гармоники.

- «H5 Ст» = 30 %
- «H5 Уст» = 15 %

Все явления образования гармоник могут в различной степени проявляться в одной, двух или всех трех фазах. Поэтому существует возможность ограничить только фазы, подверженные гармоникам, или все три фазы. Ограничение всех трех фаз следует применять, только если того требуют доскональное знание сети и режимов работы.

- «Кроссбл» = «акт\_»: стабилизация от наложения фаз при работе функции дифференциальной защиты.
- «Кроссбл» = «неакт\_»: избирательная стабилизация фаз при работе функции дифференциальной защиты.

После каждого перехода через нулевое значение с помощью функции стабилизации при насыщении ТТ отслеживаются и сравниваются дифференциальный и стабилизирующий токи, что позволяет отличить внутренний

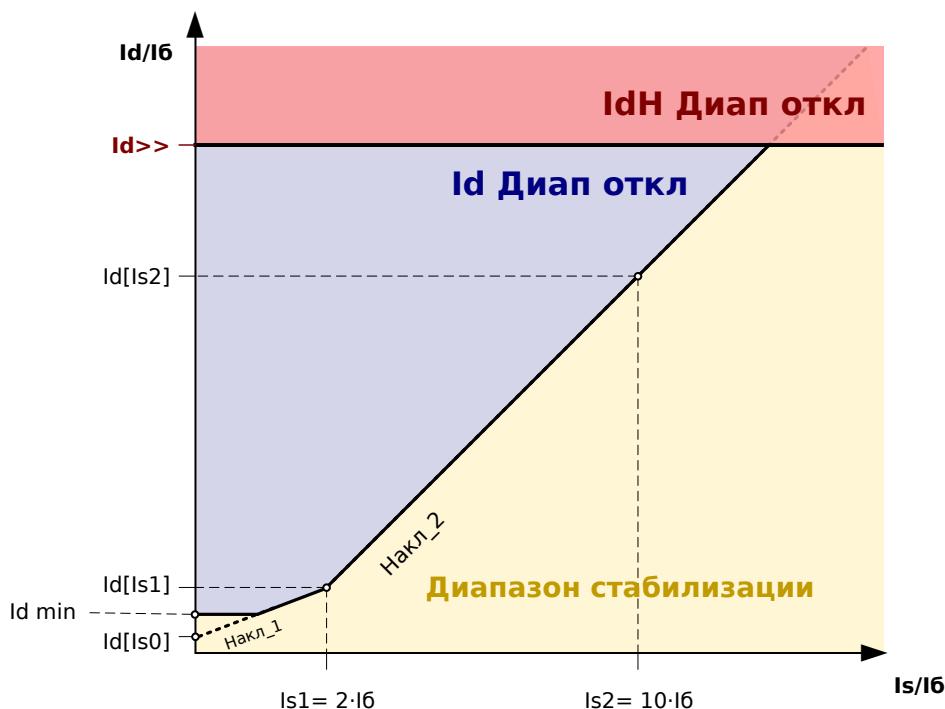
сбой от внешнего. Если насыщение ТТ ожидается под действием токов короткого замыкания, то включение этой функции обеспечивает дополнительную стабилизацию и предотвращает ложные отключения.

Если насыщение вызвано внешним сбоем, кривая отключения увеличивается на  $d(H, t)$ . При внутренних сбоях подъема/стабилизации кривой отключения наблюдать не будет.

- «Стабил. насыщ. ТТ» = «акт\_»
- «Блок. стабил. насыщ. ТТ» = 0,3с (пример)

## 5.4 IdH — неограниченная дифференциальная токовая защита с высокой уставкой

Значение срабатывания по максимальному дифференциальному току IdH можно изменить независимо от заданной статической характеристики отключения и ограничивающих коэффициентов d [H, m]. Результатом станет немедленное отключение при превышении предельного значения. Данный этап защиты называется дифференциальным этапом IdH с повышенной установкой и позволяет выполнять выключение только в пределах зоны защиты.



Idhigh\_Z01

Рис. 88: Этап неограниченной дифференциальной защиты с высокой уставкой IdH.

**Id>>** Защита от максимального дифференциального тока/неуправляемая высокофазная неисправность: величина срабатывания дифференциального тока основана на номинальной величине тока Ib объекта защиты.

На графике выше представлены следующие кривые и диапазоны отключения.

Область синего цвета, показанная в <a href="#">Рис. 88:</a>	диапазон отключения защитной функции «Id» (речь идет о дифференциальной защите фазового тока, которая описывается в разделе <a href="#">«5.3.1 Кривая отключения»</a> , где также описаны все связанные настройки).
Область красного цвета, показанная в <a href="#">Рис. 88:</a>	диапазон отключения защитной функции «IdH» Речь идет о неограниченной дифференциальной токовой защите с высокой уставкой, работающей независимо от функции «Id».

## 5 Элементы защиты

5.4 IdH — неограниченная дифференциальная токовая защита с высокой уставкой

Пороговое значение  $Id>>$  задается (в Iб) при [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / IdH] « $Id>>$ ».

Это значит, что обычно устройство MCDGV4 включается, как только пара значений дифференциального тока  $I_d$  и тормозного тока  $I_s$  окажется в зоне синего или красного цвета.

## 5.5 IdG — дифференциальная защита от тока замыкания на землю

Модуль дифференциальной защиты от тока замыкания на землю «IdG» имеет следующие защитные функции по ANSI.

- ANSI 87GN
- ANSI 87TN
- ANSI 64REF

Дифференциальная защита линии заземления может использоваться для решения следующих задач:

- Обнаружение внутренних замыканий на землю в соединенных по схеме «звезда» обмотках трансформаторов.
- Обнаружение замыкания на землю в непосредственно заземленных генераторах или генераторах с низким импедансом.

### Описание

Этот принцип защиты основан на схеме с ограниченными отказами заземления, которая может быть использована только в системах с заземленной нейтралью. Дифференциальный ток замыкания на землю представляет собой векторную сумму измеренного тока замыкания на землю и рассчитанного тока нулевой последовательности, состоящей из трех измеренных фазовых токов. Аналогично дифференциальной защите с фазовым ограничением тормозной ток замыкания на землю представляет собой векторную разность измеренного тока замыкания на землю и рассчитанного тока нулевой последовательности, состоящей из трех измеренных фазовых токов. Характеристика отключения очень похожа на характеристику дифференциальной защиты с фазовым ограничением, она не имеет временного ограничения.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

Команды отключения, генерируемые функцией ограниченной защиты от замыкания на землю «IdG», задаются при помощи диспетчера выключателей.

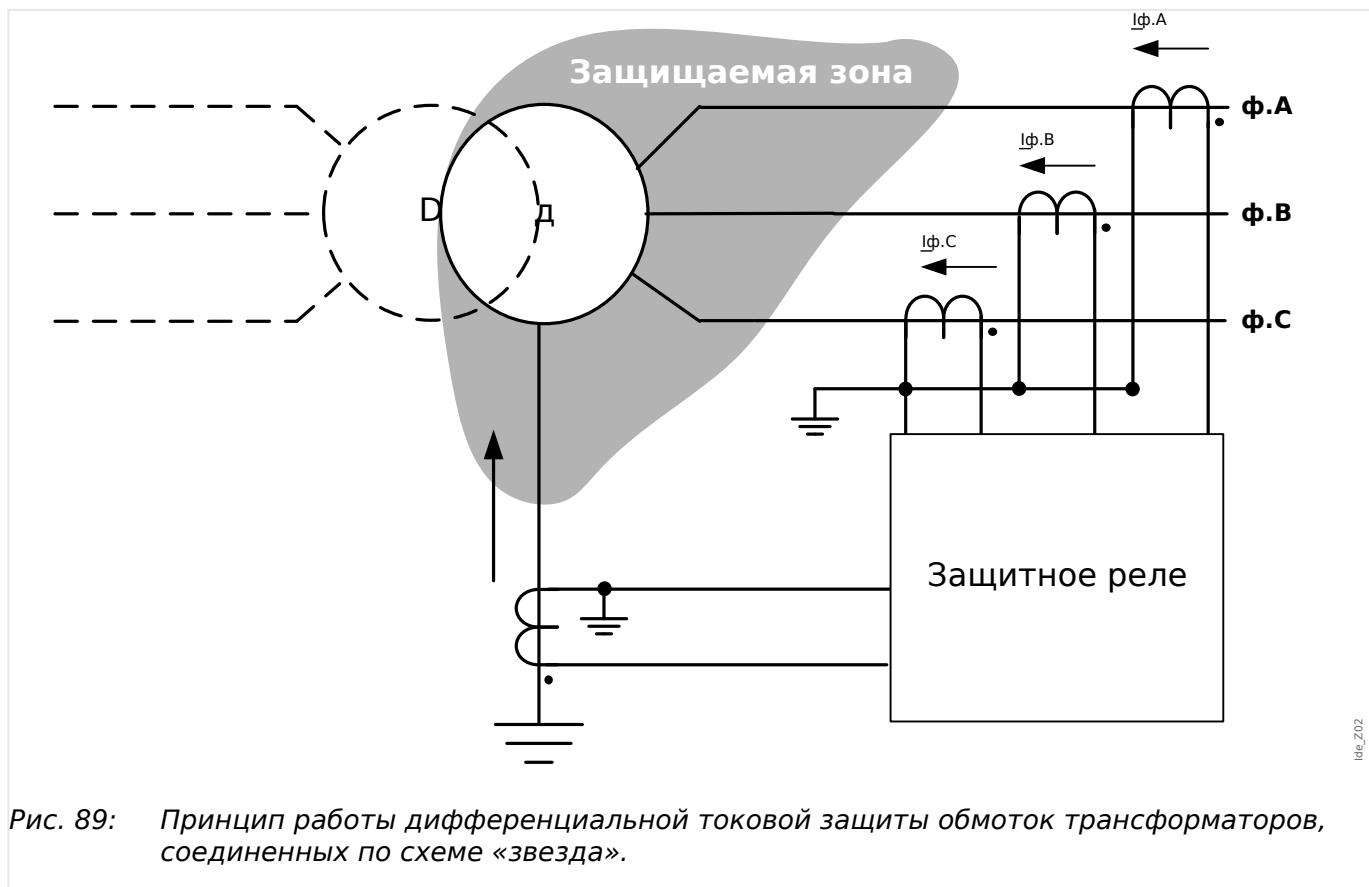


### ПРИМЕЧАНИЕ!

Следует знать, что функция ограниченной защиты от замыкания на землю «IdG» может применяться только к выводу обмотки, создающему точку заземления нейтрали.



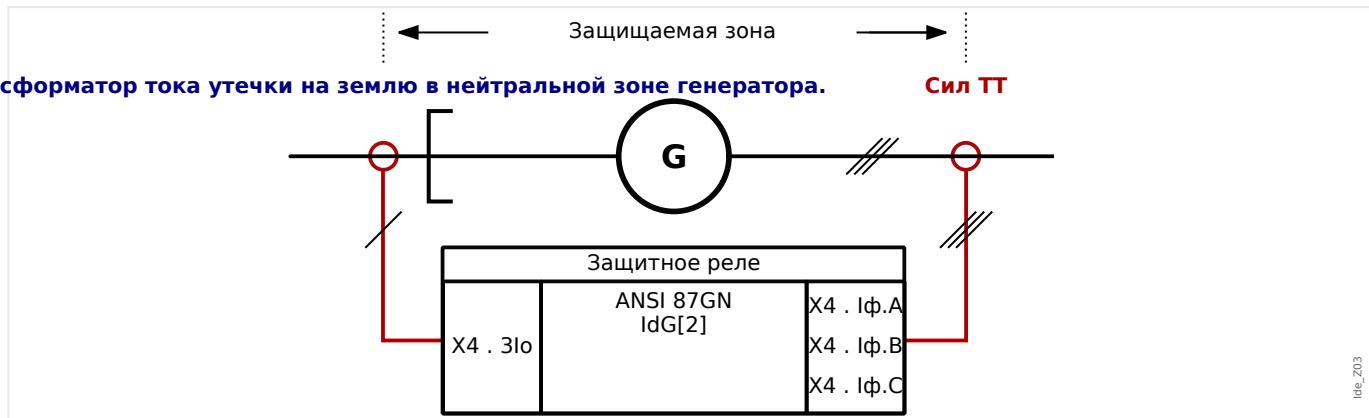
### Принцип работы защиты



### Варианты дифференциальной защиты линии заземления

Дифференциальную защиту от тока замыкания на землю можно применять для защиты самых разных объектов, таких как повышающие трансформаторы, генераторы, двигатели, повышающие генераторные трансформаторы (GSU) и т. д. Далее описываются соответствующие системные соединения, подключение токового входа реле, настройки параметров реле и приводятся советы по специальным вариантам применения.

### Применение ANSI 87GN (с подключением к шине)



Целевое применение

Используется, если генератор подключается непосредственно к шине и должен быть защищен от замыканий на землю между фазой и нейтралью трансформатора тока (в генераторе).

#### Нужный тип трансформаторов тока и их местоположение

- Трансформаторы фазового тока подключены в контуре линии питания генератора.
- Трансформатор тока с тороидальным сердечником или трансформатор тока заземления подключен в контуре нейтрали генератора.

*Название используемого элемента: IdG[2]*

#### Подключение трансформаторов тока

- Трансформаторы фазного тока подключаются к разъему: X4 . Iф.A, X4 . Iф.B, X4 . Iф.C
- Трансформатор с кольцевым сердечником или трансформатор токов замыкания на землю подключается к разъему X4 . 3Io

#### Расчетный опорный ток

$$I_b = \frac{S_N}{\sqrt{3} \cdot U_{LL}} = \frac{\text{Номинальная мощность}_{\text{Генератор}}}{\sqrt{3} \cdot \text{Номинальное напряжение}_{\text{Генератор}}}$$

#### Необходимые настройки

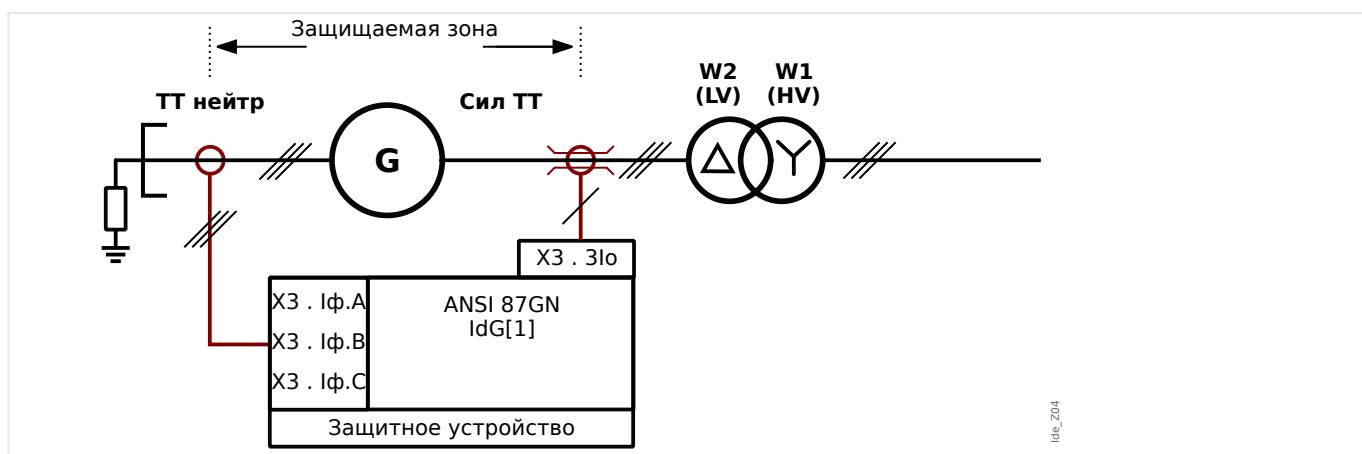
Укажите на отсутствие трансформатора в зоне защиты: [Планир\_ устр\_] «Трансформ . Режим» = «-»

Включите элемент защиты: [Планир\_ устр\_] «IdG[2] . Реж\_» = «исп»

Задайте параметры участка для генератора в ветви меню [СистПар / Генератор].

Задайте параметры дифференциальной защиты в ветви меню [Парам\_ защиты / Набор x / Дифф защ].

#### Применение ANSI 87GN (с подключением к устройству)



#### Целевое применение

Используется, если генератор подключается к линии сетевого питания через повышающий трансформатор и должен быть защищен от замыканий на землю между фазой и нейтралью трансформатора тока (в генераторе).

#### Нужный тип трансформаторов тока и их местоположение

- Трансформаторы фазового тока подключены в контуре нейтрали генератора.
- Трансформатор тока с тороидальным сердечником подключен в контуре линии питания от генератора.

*Название используемого элемента: IdG[1]*

#### Подключение трансформаторов тока

- Трансформаторы фазного тока подключаются к разъему: X3 . Iф.A, X3 . Iф.B, X3 . Iф.C
- Трансформатор с кольцевым сердечником или трансформатор токов замыкания на землю подключается к разъему X3 . 3Io

#### Расчетный опорный ток

$$I_b = \frac{S_N}{\sqrt{3} \cdot U_{LL}} = \frac{\text{Номинальная мощность}_{\text{Генератор}}}{\sqrt{3} \cdot \text{Номинальное напряжение}_{\text{Генератор}}}$$

#### Необходимые настройки

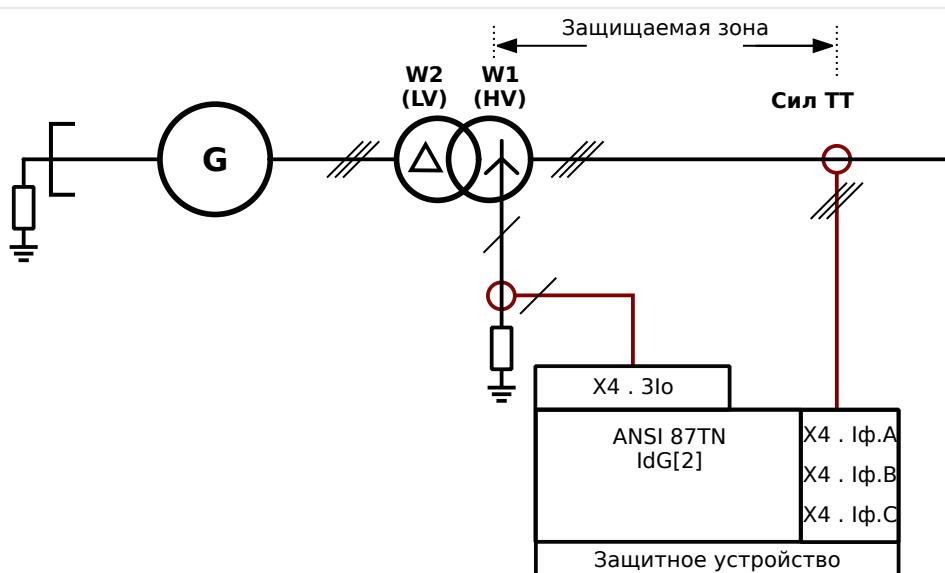
Укажите на наличие трансформатора в зоне защиты: [Планир\_ устр\_] «Трансформ . Режим» = «исп»

Включите элемент защиты: [Планир\_ устр\_] «IdG[1] . Реж\_» = «исп»

Задайте параметры участка для генератора в ветви меню [СистПар / Генератор].

Задайте параметры дифференциальной защиты в ветви меню [Парам\_ защиты / Набор x / Дифф защ].

#### Применение ANSI 87TN (с подключением к устройству)



#### Целевое применение

Используется, если генератор подключен к электросети через повышающий трансформатор и последний следует защитить от замыканий на землю в самом трансформаторе.

#### *:Нужный тип трансформаторов тока и их местоположение*

- Трансформаторы фазового тока подключены в контуре линии питания трансформатора.
- Трансформаторы фазового тока подключены в контуре нейтрали трансформатора.

*Название используемого элемента: IdG[2]*

#### *Подключение трансформаторов тока*

- Трансформаторы фазного тока подключаются к разъему: X4 . Iф.A, X4 . Iф.B, X4 . Iф.C
- Трансформатор с кольцевым сердечником или трансформатор токов замыкания на землю подключается к разъему X4 . 3Io

*Расчетный опорный ток, если генератор подключен к стороне низкого напряжения (W2), как обычно*

$$I_b = I_{b,W1} = \frac{S_N}{\sqrt{3} \cdot U_{LL,W1}} = \frac{\text{Номинальная мощность}_{\text{Трансформатор}}}{\sqrt{3} \cdot \text{Номинальное напряжение}_{\text{Трансформатор}}}$$

#### *Необходимые настройки*

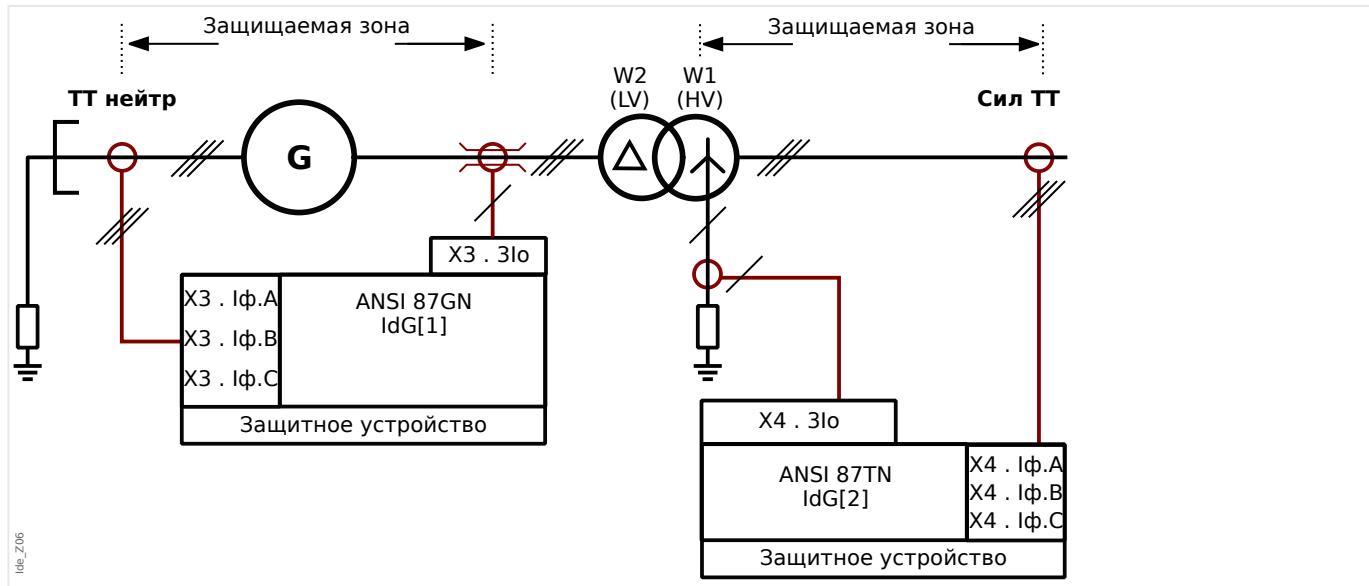
Укажите на наличие трансформатора в зоне защиты: [Планир\_ устр\_] «Трансформ . Режим» = «исп»

Включите элемент защиты: [Планир\_ устр\_] «IdG[2] . Реж\_» = «исп»

Задайте параметры участка для трансформатора в ветви меню [СистПар / Трансф\_].

Задайте параметры дифференциальной защиты в ветви меню [Парам\_ защиты / Набор x / Дифф защ].

**Применение по стандартам ANSI 87 GN и ANSI 87TN (подключение оборудования)**



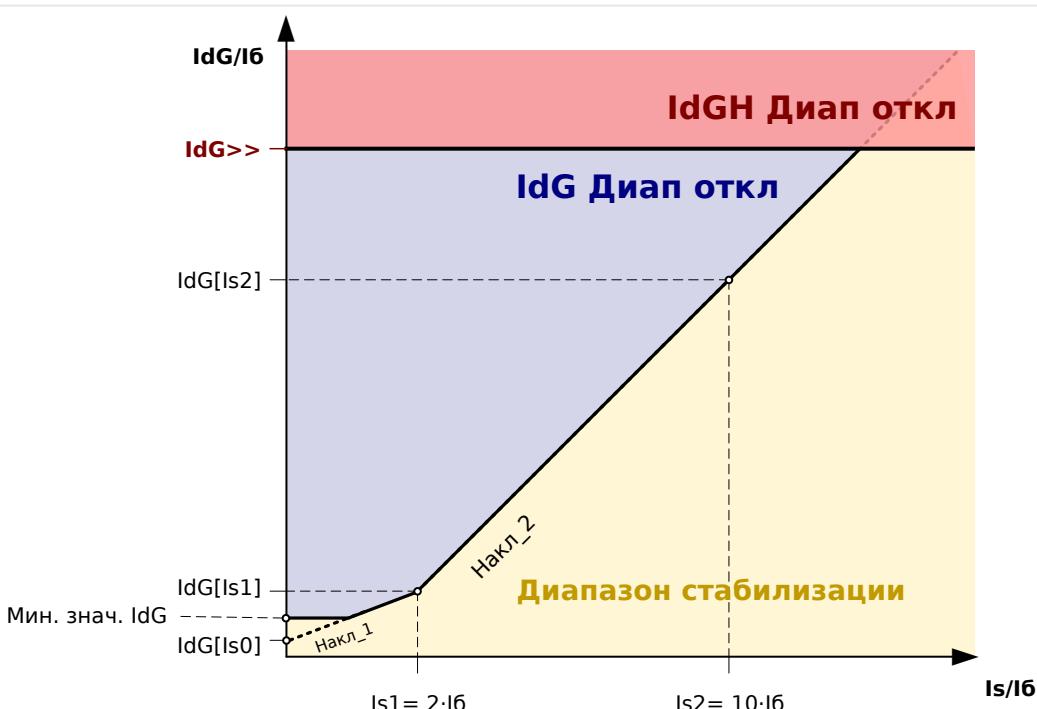
**Целевое применение**

Используется, если генератор подключен к электросети через повышающий трансформатор и оба (генератор и трансформатор) следует защитить от замыканий на землю.

ANSI 87GN	ANSI 87TN
<b>Нужный тип трансформаторов тока и их местоположение</b>	<b>Нужный тип трансформаторов тока и их местоположение</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>Трансформаторы фазового тока подключены в контуре нейтрали генератора.</li> <li>Трансформатор тока с тороидальным сердечником подключен в контуре линии питания от генератора.</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Трансформаторы фазового тока подключены в контуре линии питания трансформатора.</li> <li>Трансформатор тока с тороидальным сердечником или трансформатор тока заземления подключен в контуре нейтрали трансформатора.</li> </ul>
<b>Подключение трансформаторов тока</b>	<b>Подключение трансформаторов тока</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>Трансформаторы фазного тока подключаются к разъему X3 . Iф.A, X3 . Iф.B, X3 . Iф.C</li> <li>Трансформатор с кольцевым сердечником или трансформатор токов замыкания на землю подключается к разъему X3 . 3Io</li> </ul>	<ul style="list-style-type: none"> <li>Трансформаторы фазного тока подключаются к разъему X4 . Iф.A, X4 . Iф.B, X4 . Iф.C</li> <li>Трансформатор токов замыкания на землю подключается к разъему X4 . 3Io</li> </ul>
<b>Название используемого элемента</b>	<b>Название используемого элемента</b>
IdG[1]	IdG[2]
<b>Расчетный опорный ток</b>	<b>Расчетный опорный ток</b>

<b>ANSI 87GN</b>	<b>ANSI 87TN</b>
$I_b = \frac{S_N}{\sqrt{3} \cdot V_{LL}}$ $= \frac{\text{Номинальная мощность}_{\text{Генератор}}}{\sqrt{3} \cdot \text{Номинальное напряжение}_{\text{Генератор}} (\text{фаз} - \bar{\text{фаз}})} \cdot \frac{\text{Номинальное напряжение}_{\text{W1}}}{\text{Трансформатор}} (\text{фаз} - \bar{\text{фаз}})$	$I_b = I_{b,W1} = \frac{S_N}{\sqrt{3} \cdot V_{LL,W1}}$ $\text{Номинальная мощность}_{\text{Трансформатор}}$
<b>Необходимые настройки</b>	<b>Необходимые настройки</b>
Установите режим работы трансформатора [Планир_ устр_] «Трансформ . Режим» = «исп»  Включите элемент защиты: [Планир_ устр_] «IdG[1] . Реж_» = «исп»  Задайте параметры участка для генератора в ветви меню [СистПар / Генератор].  Задайте параметры дифференциальной защиты в ветви меню [Парам_ защиты / Набор x / Дифф защ].	Установите режим работы трансформатора [Планир_ устр_] «Трансформ . Режим» = «исп»  Включите элемент защиты: [Планир_ устр_] «IdG[2] . Реж_» = «исп»  Задайте параметры участка для трансформатора в ветви меню [СистПар / Трансф_].  Задайте параметры дифференциальной защиты в ветви меню [Парам_ защиты / Набор x / Дифф защ].

Аналогично неограниченной дифференциальной фазовой защите для высоких дифференциальных токов замыкания на землю доступны функции неограниченной дифференциальной защиты от замыкания на землю.



ldehigh\_Z01

Рис. 90: Значение срабатывания « $IdG>>$ » по дифференциальному току утечки на землю, основанное на номинальной величине тока « $I_b$ » соответствующего объекта защиты.

На графике выше представлены следующие кривые и диапазоны отключения.

Область синего цвета, показанная в <a href="#">Рис. 90</a> :	диапазон отключения защищной функции « $IdG$ » (речь идет о дифференциальной защите от тока замыкания на землю, которая описывается в разделе <a href="#">«5.5 IdG — дифференциальная защита от тока замыкания на землю»</a> ).
Область красного цвета, показанная в <a href="#">Рис. 90</a> :	диапазон отключения защищной функции « $IdGH$ » Речь идет об ограниченной защите от замыкания на землю с высокой уставкой, работающей независимо от функции « $IdG$ ». Пороговое значение $IdG>>$ задается (в $I_b$ ) при [Парам_защиты / Набор 1...4 / Дифф защ / IdGH] « $IdG>>$ ». Это значит, что обычно устройство MCDGV4 включается, как только пара значений дифференциального тока утечки на землю $IdG$ и тормозного тока $Is$ окажется в зоне синего или красного цвета.

## 5.7 Z — дистанционная защита от межфазных коротких замыканий [21]

Интегрированный в данное реле модуль дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий предназначен для резервной защиты от межфазных сбоев в системе электроснабжения, к которой подключена генераторная установка. В случае отказа реле системы электроснабжения функция дистанционной защиты защитного реле генератора может обеспечить (дистанционную) резервную защиту системы, резервную защиту от сбоев повышающего трансформатора, а также, в некоторых случаях, резервную защиту при внутренних сбоях генератора.

### 5.7.1 Функция

В устройстве MCDGV4 имеется два дистанционных элемента **Z[1/2]** с (индивидуально настраиваемыми) характеристиками **МНО** или **многоугольника** и (индивидуально устанавливаемыми) таймерами отключения, то есть можно легко настроить схему дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий для двух зон с различными пределами зон.

### 5.7.2 Расчет сопротивления сбою

Для дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий для расчета трех сопротивлений межфазного контура используются токи трех фаз нейтральных напряжения трех фаз на зажимах ТН ( $Z_{\text{ф.}A-\text{ф.}B}$ ,  $Z_{\text{ф.}B-\text{ф.}C}$ ,  $Z_{\text{ф.}C-\text{ф.}A}$ ). Однако как только измеренное значение тока опускается ниже (постоянного, свойственного устройству) предела и при этом становится возможным исключить неприменимые результаты, расчет сопротивления блокируется.

Если повышающий трансформатор подключен между генератором и энергосистемой по схеме треугольника или звезды, как показано на приведенной ниже схеме, при расчете сопротивления реле принимает в расчет поправки. Эти поправки активируются, если для параметров участка трансформатора задан параметр «Сдвиг фаз» = 1, 5, 7 или 11. (при сдвигах фаз 3 и 9 поправки к сопротивлению сбою не вносятся).

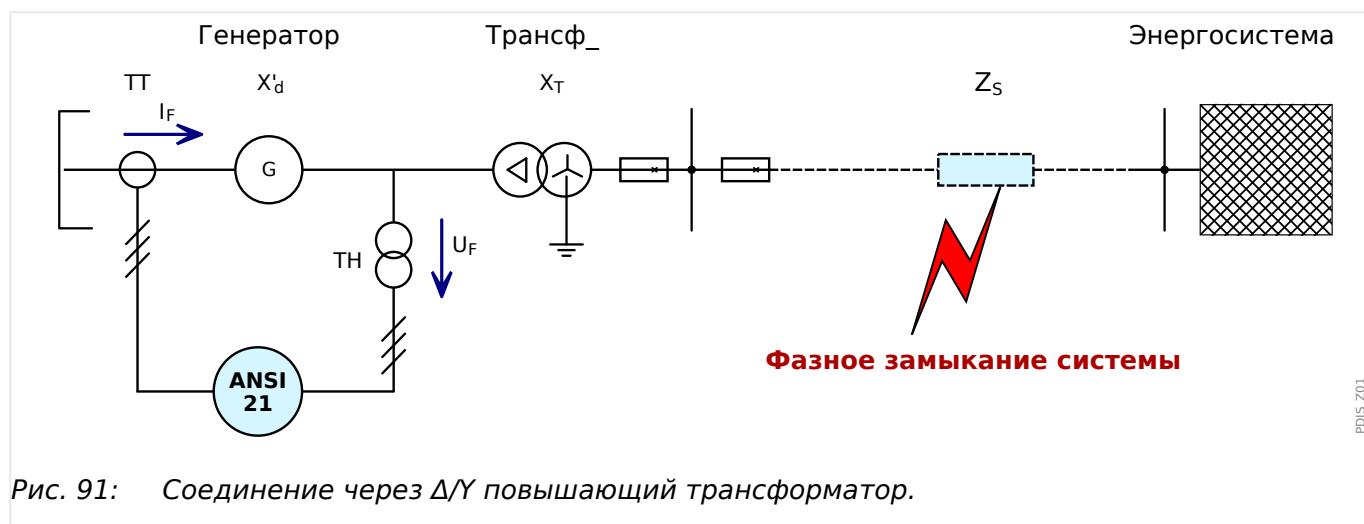


Рис. 91: Соединение через  $\Delta/Y$  повышающий трансформатор.

### 5.7.3 Классификация сбоев по типу и выбор неисправного контура

Цель классификации сбоев по типу для системы дистанционной защиты — получить информацию о задействованных фазах с целью выбрать соответствующий контур сопротивления. При классификации сбоев по типу используется симметричная составляющая, происходит это следующим образом в описанной ниже последовательности.

- Если ток прямой последовательности меньше  $0,01 \cdot I_{nom}$ , принимается решение в пользу отсутствия неисправности.
- Если ток обратной последовательности составляет менее 30% тока прямой последовательности, принимается решение в пользу симметричного сбоя ф.А—ф.В—ф.С и выбирается контур ф.А—ф.В.
- Иначе используется сдвиг фаз между токами прямой и обратной последовательности, как показано в следующие таблице.



PDS\_202

Рис. 92: Фазовые векторы токов прямой и обратной последовательности при различных типах сбоя

### 5.7.4 Способ запуска

Запустить элемент дистанционной релейной защиты генератора от межфазных коротких замыканий можно для оценки сопротивлений при сбое, только если будут выполнены некоторые условия запуска. Характер этих условий зависит от настраиваемого способа запуска.

- «Условие начала» = «Максимальный ток»: условие запуска будет выполнено, если измеренный максимальный фазный ток превысит настраиваемое предельное значение  $\langle I\rangle Str$ .
- «Условие начала» = «Макс. ток и мин. напр.»: условие запуска будет выполнено, если измеренный максимальный фазный ток превысит настраиваемое предельное значение  $\langle I\rangle Str$ , а измеренное минимальное напряжение окажется меньше настраиваемого предельного значения  $\langle U <$

*Str*. Дополнительный параметр «Класс напряжения» обеспечивает использование межфазовых или фазовых напряжений.

- «Условие начала» = «Мин. сопротивление»: условие запуска будет выполнено, если соответствующее измеренное полное сопротивление контура окажется ниже настраиваемого предельного значения  $Z < Str$ .

## 5.7.5 Рабочая характеристика сопротивления

Для каждого элемента дистанционной защиты можно настроить рабочую характеристику сопротивления с границей направления.

**Граница направления:** два настраиваемых угла определяют две линии направления с началом в исходной точке плоскости сопротивления. Две эти линии определяют переднюю и обратную (заднюю) области. Область справа от линий направления определяется как передняя (на следующей схеме она выделена зеленым цветом), тогда как оставшаяся область (выделенная желтым цветом) определяет обратное направление. Включается эта функция настройкой параметра «Активация направления» = «акт\_».



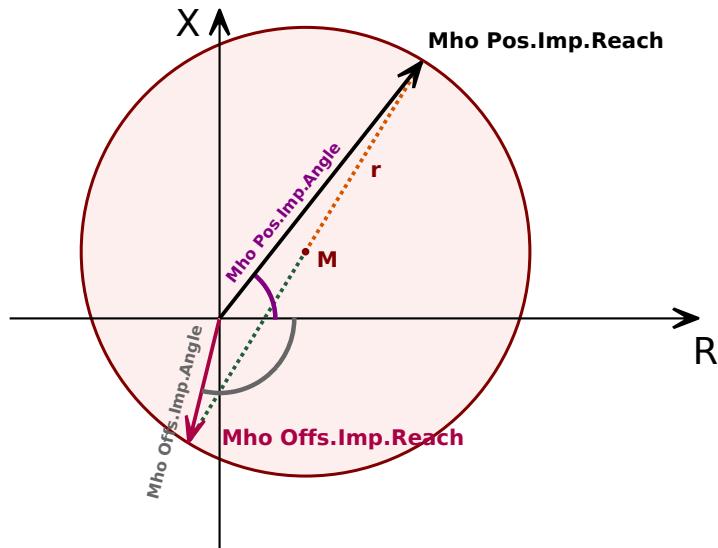
PDIS\_203

Рис. 93: Определение передней и обратной (задней) областей

**Тип характеристики сопротивления:** характеристика сопротивления элемента дистанционной защиты представляет собой рабочую характеристику, то есть элемент работает при условии что измеренные значения сопротивления находятся в пределах характеристики. Имеется два типа характеристик, настраиваемых с помощью параметра «Тип зоны сопр.»: «МНО» (окружность) или «Многоугольник».

- **МНО (окружность):**

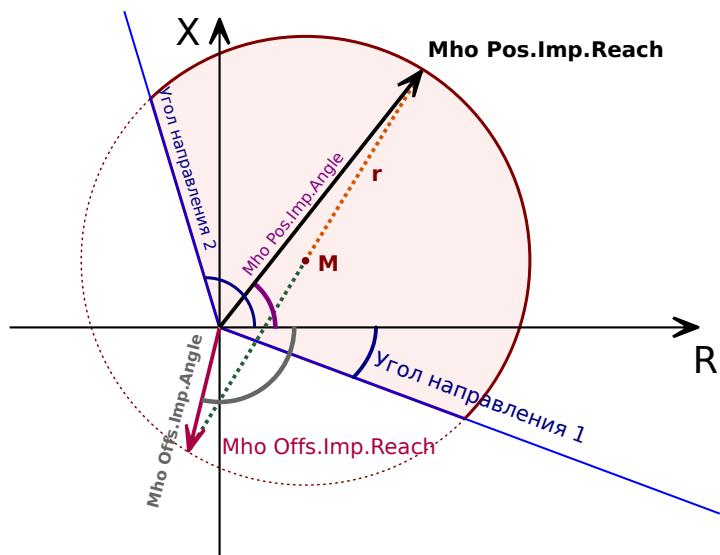
характеристику МНО можно определить с помощью четырех параметров (см. представленную ниже схему). Обратите внимание, что центр окружности МНО определяется как точка посередине между векторами *Mho Pos.Imp.Reach* и *Mho Offs.Imp.Reach*. Оба вектора настраиваются путем установки амплитуды (длины) и угла по оси R.



PDIS\_Z04

Рис. 94: Рабочая зона (выделена ярко-красным цветом) типа МНО (окружность) при значении параметра «Активация направления» = «неакт\_».

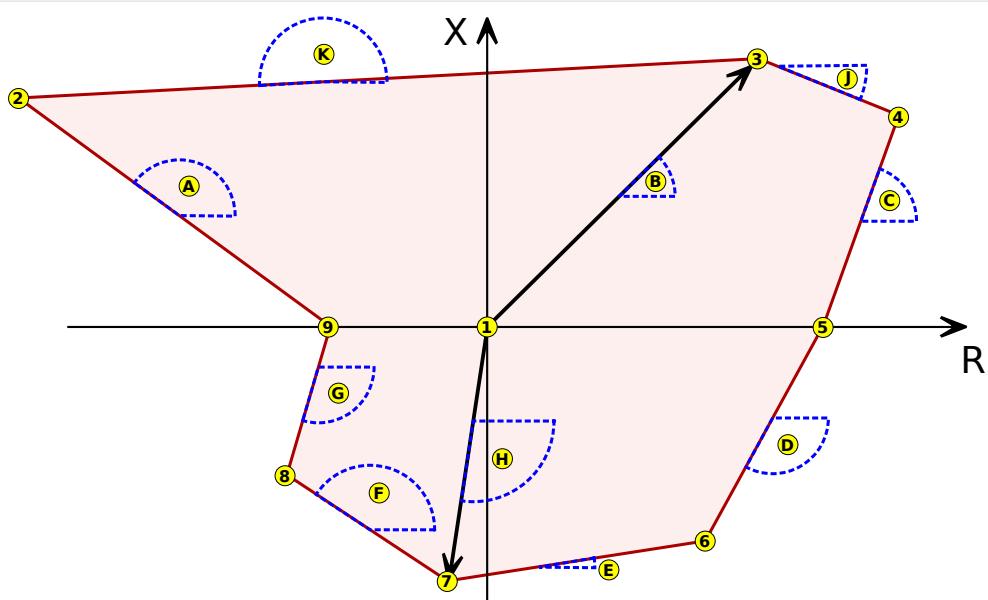
«Mho Pos.Imp.Reach»	Характеристика направленного реле сопротивления: предел положительного сопротивления (вторичное значение).
«Mho Pos.Imp.Angle»	Характеристика направленного реле сопротивления: угол положительного сопротивления
«Mho Offs.Imp.Reach»	Характеристика направленного реле сопротивления: предел сопротивления сдвига (вторичное значение).
«Mho Offs.Imp.Angle»	Характеристика направленного реле сопротивления: угол сопротивления сдвига
«Угол направления 1» «Угол направления 2»	Углы, ограничивающие зону сопротивления (обратите внимание, что углы всегда отмеряются против часовой стрелки от положительной полуоси R).



PDIS\_205

Рис. 95: Рабочая зона (выделена ярко-красным цветом) типа МНО (окружность) при значении параметра «Активация направления» = «акт\_».

- **Многоугольник:** современные мощные цифровые реле защиты допускают использование очень сложных многоугольных характеристик, что часто обеспечивает более полный охват различных состояний сбоев и рабочих условий. Обратной стороной повышенной гибкости оформления рабочей зоны является необходимость использования множества различных настраиваемых параметров.



PDIS\_206

Рис. 96: Рабочая зона (выделена ярко-красным цветом) типа «многоугольник» при значении параметра «Активация направления» = «неакт\_».

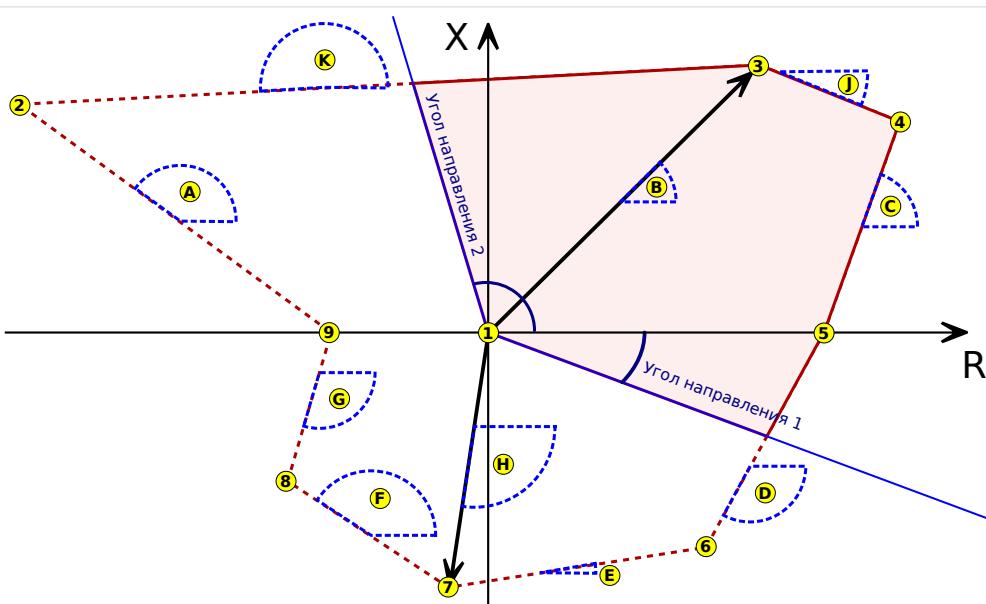
(В приведенной ниже таблице указаны расстояния, на которые ссылаются цифры в кружке, а также углы, на которые ссылаются заключенные в кружок буквы.)



Обратите внимание, что все углы в данной конструкции всегда отмеряются против часовой стрелки от оси R.

<i>Polyg.Pos.Imp.Reach</i>	Многоугольная характеристика: «предел положительного сопротивления» — это амплитуда вектора положительного сопротивления <b>(1) → (3)</b> в прямом направлении (первый квадрант).
<i>Polyg.Pos.Imp.Angle</i>	Многоугольная характеристика: «угол положительного сопротивления» — это угол <b>(B)</b> вектора положительного сопротивления <b>(1) → (3)</b> в прямом направлении (первый квадрант).
<i>Polyg.Pos.Imp.R.Ang.1</i>	Многоугольная характеристика: «угол 1 предела положительного сопротивления» — угол наклона <b>(J)</b> линейного элемента, который начинается в вершине предела положительного сопротивления <b>(3)</b> и продолжается с правой стороны <b>(3) → (4)</b> в первом квадранте.
<i>Polyg.Pos.Imp.R.Ang.2</i>	Многоугольная характеристика: «угол 2 предела положительного сопротивления» — угол наклона <b>(K)</b> линейного элемента, который начинается в вершине предела положительного сопротивления <b>(3)</b> и продолжается влево во второй квадрант, <b>(3) → (2)</b> .
<i>Polyg.Pos.Resis.Reach</i>	Многоугольная характеристика: «предел положительного сопротивления» определяет предел <b>(5)</b> на положительной полуоси R и используется для ограничения зоны действия активного сопротивления в месте короткого замыкания и сектора полного сопротивления нагрузки на характеристиках (кривых).
<i>Polyg.Pos.Resis.Ang.1</i>	Многоугольная характеристика: «угол положительного сопротивления 1» — угол наклона <b>(C)</b> в первом квадранте. Область справа от ограничителя исключается из рабочей зоны.
<i>Polyg.Pos.Resis.Ang.2</i>	Многоугольная характеристика: «угол положительного сопротивления 2» — угол наклона <b>(D)</b> в четвертом квадранте.
<i>Polyg.Neg.Imp.Reach</i>	Многоугольная характеристика: «предел отрицательного сопротивления» — это амплитуда вектора отрицательного сопротивления <b>(1) → (7)</b> в обратном (назад) направлении (третий квадрант).
<i>Polyg.Neg.Imp.Angle</i>	Многоугольная характеристика: «угол отрицательного сопротивления» определяет угол сопротивления <b>(1) → (7)</b> в обратном (назад) направлении (третий квадрант).
<i>Polyg.Neg.Imp.R.Ang.1</i>	Многоугольная характеристика: «угол 1 предела отрицательного сопротивления» — угол наклона <b>(E)</b> линейного элемента, который начинается в вершине предела отрицательного сопротивления <b>(7)</b> и продолжается вправо, т. е. в четвертом квадранте, <b>(7) → (6)</b> .
<i>Polyg.Neg.Imp.R.Ang.2</i>	Многоугольная характеристика: «угол 2 предела отрицательного сопротивления» — угол наклона <b>(F)</b> линейного элемента, который начинается в вершине предела

	отрицательного сопротивления (7) и продолжается с левой стороны (7) → (8) в третьем квадранте.
Polyg.Neg.Resis.Reach	Многоугольная характеристика: «предел отрицательного сопротивления» определяет предел (9) на отрицательной полуоси R.
Polyg.Neg.Resis.Ang.1	Многоугольная характеристика: «угол отрицательного сопротивления 1» — угол наклона ( <b>A</b> ) во втором квадранте, (9) → (2). Область слева от ограничителя исключается из рабочей зоны.
Polyg.Neg.Resis.Ang.2	Многоугольная характеристика: «угол отрицательного сопротивления 2» — угол наклона ( <b>G</b> ) в третьем квадранте, (9) → (8). Область слева от ограничителя исключается из рабочей зоны.



PDS-27

Рис. 97: Рабочая зона (выделена ярко-красным цветом) типа «многоугольник» при значении параметра «Активация направления» = «акт\_».

### ОСТОРОЖНО!



Сбои вблизи места установки релейной защиты (в области трансформатора напряжения) приводят к падению измеряемого напряжения. Возникают неточности в измерении значений реактивного и активного сопротивления, что может привести к задержке или невыполнению отключения, если будут активны границы направления или граница характеристики сопротивления пересечет начало координат.

Если определяемая зона защиты будет находиться вблизи трансформатора напряжения, то рабочая зона характеристики сопротивления должна будет включать в себя начало координат (то есть, «Mho Offs.Imp.Reach» > 0 для МНО, «Polyg.Neg.Imp.Reach» > 0 для многоугольника), а дополнительные границы направления должны быть неактивными (то есть, «Активация направления» = «неакт\_»).

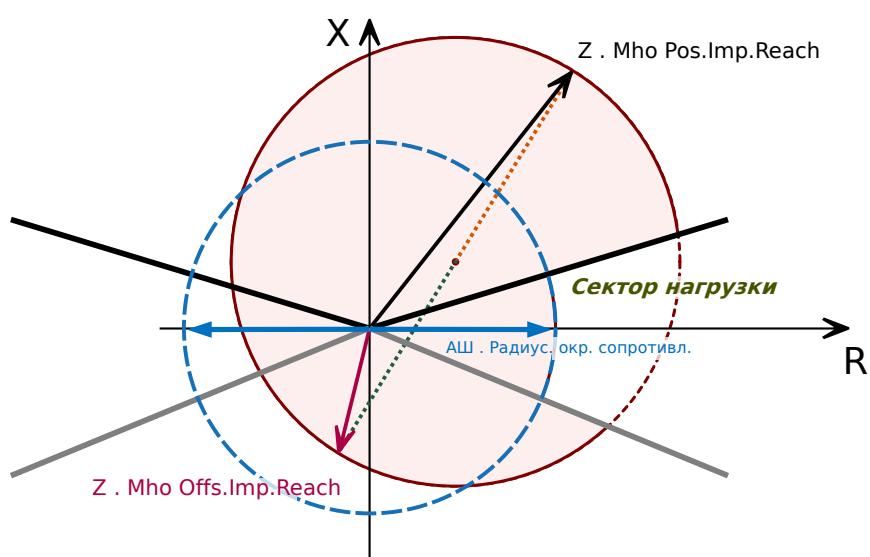
## 5.7.6 Время выдержки отключения

Для каждого из двух элементов дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий настраивается параметр «Время выдер\_отключ\_», которым определяется промежуток времени между срабатыванием и отключением. Поскольку дистанционная релейная защита генератора от межфазных коротких замыканий в основном используется в качестве резервной в случае отказа реле или сетевого выключателя, данное время задержки следует точно скоординировать с основным временем задержки отключения системы и периодом задержки защиты от отказа сетевого выключателя.

## 5.7.7 Сектор нагрузки модуля ограничителя нагрузки (ОН)

Для каждого элемента дистанционной защиты от межфазных коротких замыканий можно активировать сектор нагрузки. Для этого необходимо назначить сигнал «АШ . Действие» модуля **ограничителя нагрузки** входу «Z . Блк по ОН» соответствующего элемента **дистанционной защиты от межфазных коротких замыканий**.

При включенном модуле АШ зона нагрузки, настроенная в модуле АШ, исключается из зоны сопротивления элемента дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий. Находящиеся в зоне сектора нагрузки трехфазные сбои с высоким сопротивлением блокируются.



PDIS\_208

Рис. 98: Рабочая характеристика сопротивления (выделена ярко-красным цветом) при активном секторе нагрузки

## 5.7.8 Блокировка при качаниях мощности

Может так случиться, что во время качания мощности траектория измеренного сопротивления войдет в рабочую зону элемента дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий. Это приведет к нежелательному отключению.

Данное устройство защиты оснащено модулем блокировки при качаниях мощности (ANSI 68), предназначенным для обнаружения событий качания мощности. При наступлении события качания мощности включится специальный сигнал

блокировки, с помощью которого можно будет блокировать элементы дистанционной защиты. В частности, рекомендуется назначить сигнал «PSB . Старт» модуля **Блокировка при качаниях мощности (PSB)** входу «Z . Блк по качанию мощн\_» соответствующего элемента **дистанционной защиты от межфазных коротких замыканий**. Дополнительные сведения см. в главе, посвященной модулю блокировки при качаниях мощности (PSB).

### 5.7.9 Контроль измерительной цепи

При включенном контроле измерительной цепи («Измер. схема контр.» = «акт\_») элемент дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий блокируется, если нарушение измерительной цепи (например, отказом предохранителя).

## 5.7.10 Функциональные возможности

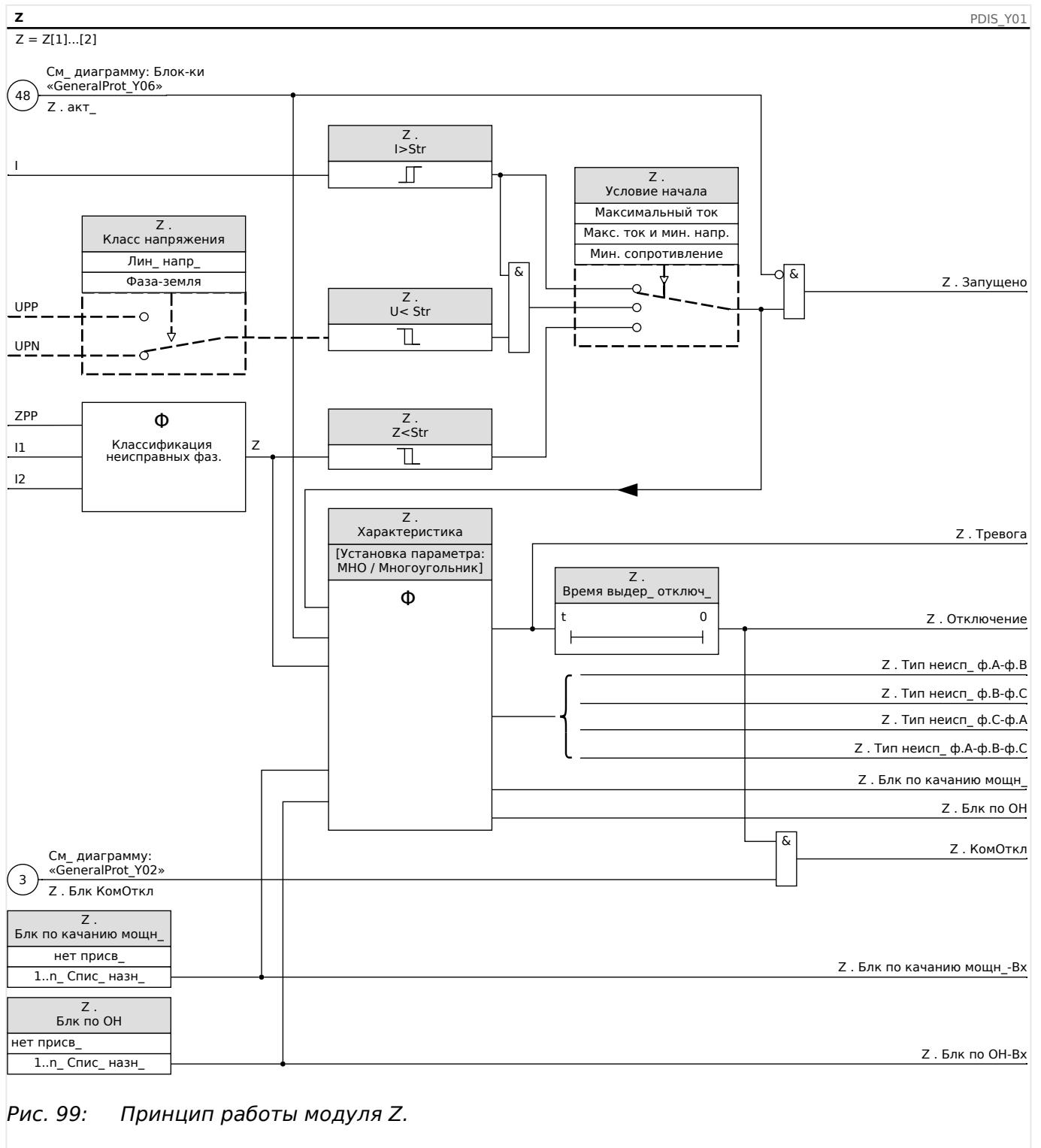


Рис. 99: Принцип работы модуля Z.

Сведения о временном или постоянном блокировании модуля дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий см. в главе «Блокировка» ([«5.1.3 Блокировки»](#)).

### 5.7.11 Пример настройки

Для правильной настройки функции Z необходимо получить общие данные, а также следующие сведения от владельцев генератора и линии передачи и распределения:

- техническая спецификация генератора со всеми номиналами и электрическими параметрами;
- сопротивления генератора (данные о реактивности в насыщенном и ненасыщенном состоянии, в том числе по продольной и поперечной осям, сопротивление обратной и нулевой последовательности с соответствующими им постоянными временем);
- рабочие ограничения генератора;
- электрические параметры и ограничения ТТ и ТН;
- номиналы и электрические параметры блочного трансформатора;
- группа соединения, положение ленты, сопротивление и заземление нейтрали блочного трансформатора;
- сопротивления самой короткой и самой длинной линий передачи/распределения, подсоединенных к шине высокого напряжения генераторной подстанции;
- основные номиналы энергосистемы во время выработки максимального и минимального количества электроэнергии;
- настройки характеристики, пределов и времени задержки зоны дистанционной защиты используемой линии передачи/распределения.

На приведенной ниже однолинейной схеме показана генераторная установка, защищенная устройством MCDGV4.

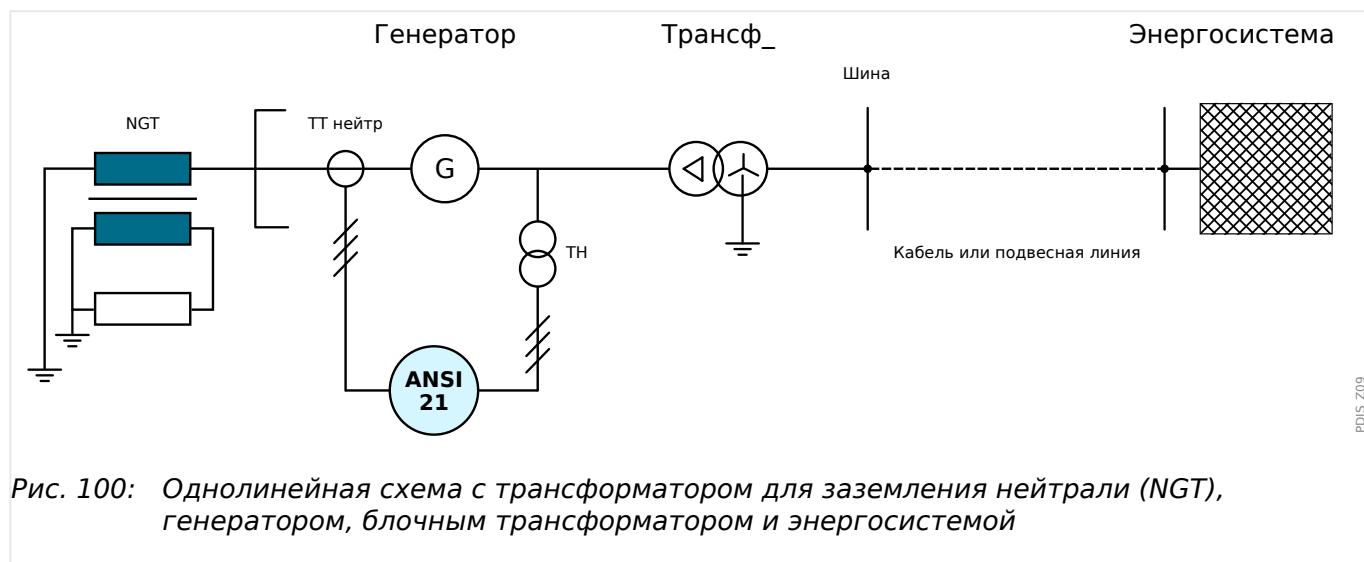


Рис. 100: Однолинейная схема с трансформатором для заземления нейтрали (NGT), генератором, блочным трансформатором и энергосистемой

<b>Генератор</b>	<b>Синхронный генератор с непосредственным охлаждением с круглым ротором</b>
Первичный привод	Паровая турбина
Номинальная мощность ( $S_G$ )	492 MVA
Номинальное напряжение ( $U_G$ )	20 kV
Номинальный ток ( $I_G$ )	14202 A
Коэффициент мощности (КМ)	0,77
Номинальная частота ( $f_N$ )	60 Гц
Номинальная скорость	3600 об/мин
Синхронное реактивное сопротивление по продольной оси ( $X_d$ )	1,1888 (не)
Переходное реактивное сопротивление по продольной оси в насыщенном состоянии ( $X'_d$ )	0,20577 (не) = 3,61 Ω
Сверхпереходное реактивное сопротивление по продольной оси в насыщенном состоянии ( $X''_d$ )	0,17847 (не)
Реактивное сопротивление обратной последовательности ( $X_2$ )	0,17676 (не)
Местоположение ТН	Зажим генератора
Подключение ТН	Звезда заземления
Номинальное первичное напряжение ТН	20000 V
Номинальное вторичное напряжение ТН	120 V
Коэффициент ТН	20000 / 120 = 166,67
Номинальный первичный ток ТТ нейтр	18000 A
Номинальный вторичный ток ТТ нейтр	5 A
Коэффициент ТТ нейтр	18000 / 5 = 3600
Номинальный первичный ток Сил ТТ	18000 A
Номинальный вторичный ток Сил ТТ	5 A
Коэффициент Сил ТТ	18000 / 5 = 3600
Трансформатор для заземления нейтрали (NGT) генератора	14400 V / 240 V / 120 V
Вторичное сопротивление NGT	1,25 Ω

<b>Трансф_: Тип</b>	<b>Трехфазный с двумя обмотками</b>
Номинальная мощность ( $S_T$ )	425 MVA
Номинальное высокое напряжение ( $U_{TH}$ )	145 kV

Трансф_ Тип	Трехфазный с двумя обмотками
Номинальное низкое напряжение ( $U_{TL}$ )	19 кВ
Соединение ВН/НН	Y0/Δ
Сдвиг фаз	1
Номинальная частота ( $f_N$ )	60 Гц
Реактивное сопротивление утечки ( $X_T$ )	0,111 (не) ( $XTG = 0,11607$ (не) = $2,04 \Omega$ )

Энергосистема	
Базовая мощность в МВА ( $S_S$ )	100 МВА
Базовое напряжение ( $U_S$ )	138 кВ
Полное сопротивление прямой последовательности во время выработки максимального количества электроэнергии, $Z_{max,S1}$	$0,000511 + j 0,010033$ (не)
Полное сопротивление обратной последовательности во время выработки максимального количества электроэнергии, $Z_{max,S2}$	$0,001046 + j 0,017206$ (не)
Полное сопротивление прямой последовательности во время выработки минимального количества электроэнергии, $Z_{min,1}$	$0,00105 + j 0,016463$ (не)
Полное сопротивление прямой последовательности самой длинной линии передачи, подключенной к шине блочного трансформатора, $Z_{LL1}$	$(138 \text{ кВ})^2 / (100 \text{ МВА}) \cdot$ $(0,01095 + j 0,11546 \text{ (не)})$ $= 2,09 + j 21,99 \Omega$
Полное сопротивление нулевой последовательности самой длинной линии передачи, подключенной к шине блочного трансформатора, $Z_{LL0}$	$0,07370 + j 0,37449$ (не)
Полное сопротивление прямой последовательности самой короткой линии передачи, подключенной к шине блочного трансформатора, $Z_{SL1}$	$(138 \text{ кВ})^2 / (100 \text{ МВА}) \cdot$ $(0,00546 + j 0,05773 \text{ (не)})$ $= 1,04 + j 10,99 \Omega$
Полное сопротивление нулевой последовательности самой короткой линии передачи, подключенной к шине блочного трансформатора, $Z_{SL0}$	$0,03685 + j 0,18725$ (не)
Настройки дистанционной защиты для <b>самой короткой</b> линии передачи: зона 1	$80\% Z_{SL1}$
Настройки дистанционной защиты для <b>самой длинной</b> линии передачи: зона 2	$120\% Z_{LL1}$

**Преобразуем все данные в базовые параметры генератора.**

База 1:

- Базовая мощность =  $S_N$
- Базовое напряжение  $U_N$
- Базовое сопротивление  $X_N$

База 2:

- Базовая мощность =  $S_B$
- Базовое напряжение  $U_B$
- Базовое сопротивление  $X_B$

**[1.]** Из этого следует:

$$X_B = X_N \cdot \frac{S_B}{S_N} \cdot \left( \frac{B_N}{B_B} \right)^2$$

**[2.]** Преобразуем сопротивление блочного трансформатора  $X_T$  в базовое сопротивление генератора  $X_{TG}$ , используя уравнение **[1.]**:

$$X_{TG} = X_T \cdot \frac{S_G}{S_T} \cdot \left( \frac{U_{TL}}{U_G} \right)^2 = 0,11607(\text{не})$$

**[3.]** Преобразуем сопротивление системы  $Z_{max,S1}$  в базовое сопротивление трансформатора  $Z_{max,ST1}$ :

$$Z_{max,ST1} = Z_{max,S1} \cdot \frac{S_T}{S_S} \cdot \left( \frac{U_S}{U_{TH}} \right)^2 = 0,001967 + j0,038623(\text{не})$$

**[4.]** Преобразуем системное базовое сопротивление трансформатора  $Z_{max,ST1}$  в базовое сопротивление генератора  $Z_{max,SG1}$ :

$$Z_{max,SG1} = Z_{max,ST1} \cdot \frac{S_G}{S_T} \cdot \left( \frac{U_{TL}}{U_G} \right)^2 = 0,002055 + j0,040352(\text{не})$$

**[5.]** Преобразуем полное системное сопротивление прямой последовательности во время выработки минимального количества электроэнергии,  $Z_{min,S1}$ , в базовое сопротивление генератора  $Z_{min,SG1}$  так же, как в п.п. **[3.]** и **[4.]**:

$$Z_{min,SG1} = 0,00422 + j0,06621(\text{не})$$

**[6.]** Преобразуем полное сопротивление прямой последовательности самой длинной линии передачи,  $Z_{LL1}$ , в базовое сопротивление генератора  $Z_{LLG1}$  так же, как в п.п. **[3.]** и **[4.]**:

$$Z_{LLG1} = 0,04404 + j0,46437(\text{не})$$

**[7.]** Преобразуем полное сопротивление прямой последовательности самой короткой линии передачи,  $Z_{SL1}$ , в базовое сопротивление генератора  $Z_{SLG1}$  так же, как в п.п. **[3.]** и **[4.]**:

$$Z_{SLG1} = 0,02196 + j0,23219(\text{не})$$

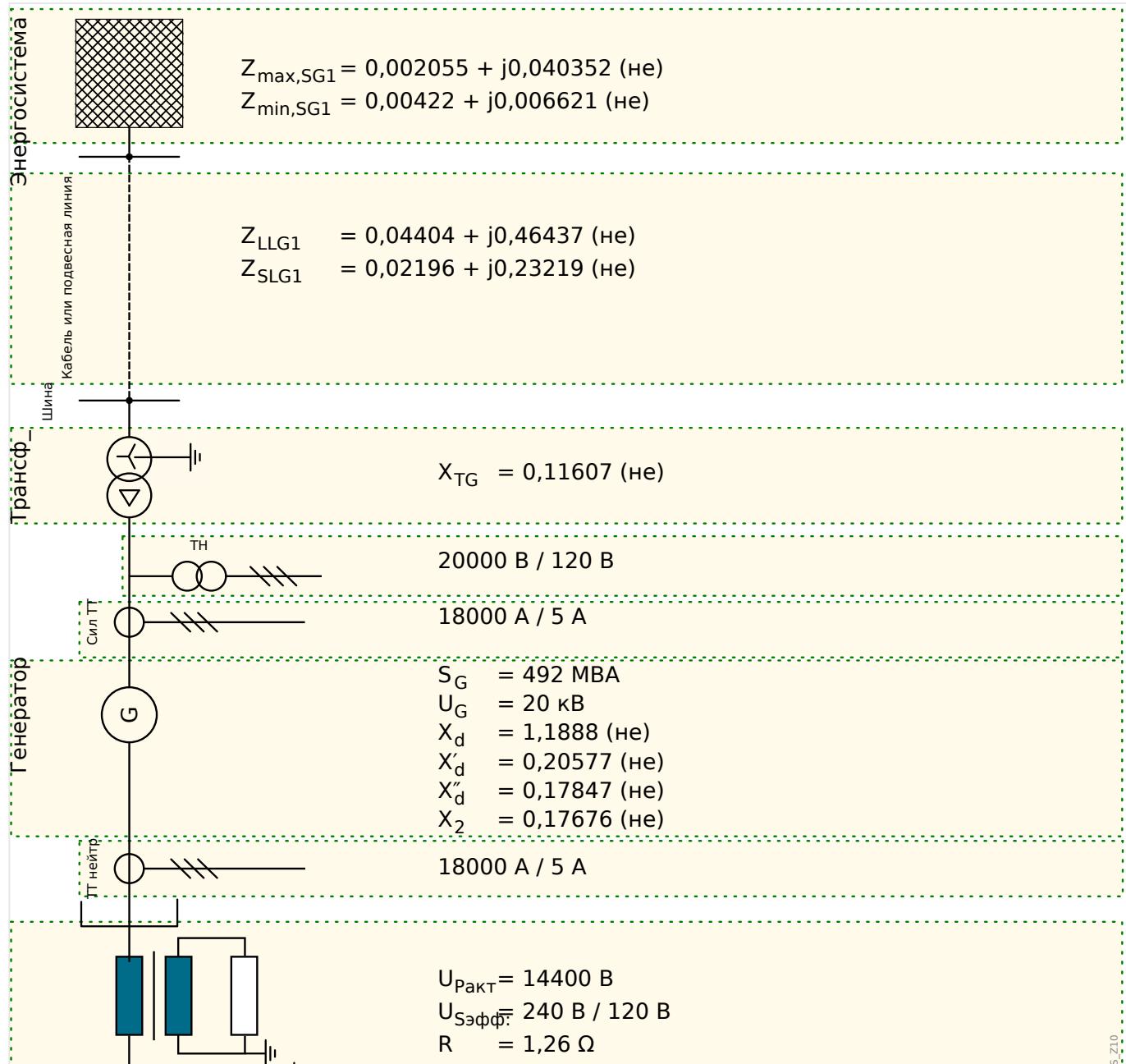


Рис. 101: Однолинейная схема с данными генератора

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Все сопротивления, рассчитанные или полученные из технических спецификаций генератора /трансформатора, представляют собой значения на единицу измерения (не). Однако все используемые в устройстве MCDGV4 настроенные значения сопротивления должны представлять собой значения кажущегося полного сопротивления, рассчитанные в Ом с учетом номинального вторичного напряжения и токов реле. То есть, все значения сопротивления ((не)) необходимо преобразовать в значения сопротивления в Ом.

Необходимо принять в расчет номинальные показатели трансформаторов тока и напряжения. Для ТН и ТТ из нашего примера имеем следующее:

**[8.]:**

$$TH_{\text{Отн перв/втор}} = 166,67$$

**[9.]:**

$$TT_{\text{Отн перв/втор}} = 3600$$

**[10.]** Формула общего преобразования такова:

$$Z_{\text{дополнительный}} [\Omega] = Z_{\text{основной}} [\Omega] \cdot \frac{TT_{\text{Отн перв/втор}}}{TH_{\text{Отн перв/втор}}}$$

**[11.]** Для системы дистанционной защиты генератора все значения настроек, имеющих отношение к сопротивлению, следует преобразовать с учетом базового сопротивления генератора  $Z_{B,\text{основной}}$ , которое можно рассчитать как первичное значение в Ом при номинальной мощности генератора  $S_G$  и его номинальном напряжении  $U_G$  следующим образом:

$$Z_{B,\text{основной}} [\Omega] = \frac{U_G^2}{S_G} = \frac{(20\text{kV})^2}{492\text{MVA}} = 0,813\Omega$$

**[12.]** Первичное базовое сопротивление генератора  $Z_{B,\text{основной}}$  можно преобразовать во вторичное базовое сопротивление генератора  $Z_{B,\text{дополнительный}}$ , используя уравнение **[10.]:**

$$Z_{B,\text{дополнительный}} [\Omega] = Z_{B,\text{основной}} [\Omega] \cdot \frac{TT_{\text{Отн перв/втор}}}{TH_{\text{Отн перв/втор}}} = 0,813\Omega \cdot \frac{3600}{166,67} = 17,56\Omega$$

### **Настройки дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий Z[1]**

Для описанного выше примера зададим один элемент дистанционной защиты Z[1] как локальное устройство резервной защиты для трансформатора и шины высокого напряжения, а другой элемент, Z[2], — как удаленный резервный элемент на случай отказа реле при межфазном коротком замыкании в системе. Перейдя к характеристике МНО, предположим, что она используется и для дистанционной защиты линии. Чтобы обеспечить необходимую селективность, необходимо скоординировать настройки предела сопротивления и времени задержки с основным и резервным устройствами защиты системы и устройством защиты от отказов выключателя.

Предполагается, что генератор и трансформатор защищены посредством дифференциальной защиты, как основной, что позволяет обнаруживать внутренние сбои защищенных объектов. Использование дистанционной защиты как резервной для трансформатора и шины высокого напряжения обеспечивает дополнительную резервную защиту на случай несрабатывания основных элементов защиты.

Обычно настройка сопротивления сдвига для локальных элементов резервной защиты представляет собой меньшую из величин, получаемых с учетом следующих критериев:

- Установим в качестве предела сопротивления 120% от сопротивления блочного трансформатора, что обеспечит достаточную чувствительность к внутренним сбоям трансформатора и шины:

$$|Z_a| = 1,2 \cdot X_{TG} \cdot Z_{B,\text{дополнительный}} = 1,2 \cdot 0,11607 \cdot 17,56 \Omega = 2,45 \Omega$$

$$\varphi_a = 90^\circ$$

- Для координации с подключенной линией передачи зададим для настройки предела зоны 1 реле дистанционной защиты самой короткой линии передачи значение 80%. Тогда значение настройки предела сопротивления для зоны 1 дистанционной защиты будет равно сопротивлению блочного трансформатора плюс 80% от значения настройки для зоны 1 дистанционной защиты линии. Если учесть, что для предела дистанционной защиты самой короткой линии задано значение 80%, предел сопротивления можно рассчитать следующим образом:

$$\begin{aligned} & (X_{TG} + 0,8 \cdot (0,8 \cdot Z_{SLG1})) \cdot Z_{B,\text{дополнительный}} \\ &= (j0,11607 + 0,8 \cdot (0,02196 + j0,23219)) \cdot 17,56 \Omega \\ &= (0,25 + j4,65) \Omega \end{aligned}$$

$$|Z_b| = \sqrt{0,25^2 + 4,65^2} = 4,6 \Omega$$

$$\varphi_b = \tan^{-1}\left(\frac{4,65}{0,25}\right) = 87^\circ$$

Зададим для настраиваемого параметра «*Mho Pos.Imp.Reach*» минимальное из значений  $|Z_a|$  и  $|Z_b|$ , выберем угол  $90^\circ$  (то есть, без учета активной составляющей полного сопротивления), при этом значение сопротивления сдвига не потребуется:

- «*Mho Pos.Imp.Reach*» =  $2,5 \Omega$
- «*Mho Pos.Imp.Angle*» =  $90^\circ$
- «*Mho Offs.Imp.Reach*» =  $0 \Omega$
- «*Mho Offs.Imp.Angle*» =  $0^\circ$

В качестве времени задержки следует задать большее значение, чем значение времени отключения для зоны 1 дистанционной защиты самой короткой линии ( $0,1$  с) плюс время отключения функции защиты от отказа выключателя ( $0,1$  с) и время размыкания выключателя (например,  $0,1$  с). С учетом дополнительного запаса надежности в  $0,1$  с получим следующее значение настройки времени:

- «*Время выдер\_отключ\_*» =  $0,4$  с

Данное время задержки даст основным функциям защиты (дифференциальная защита генератора 87G, трансформатора 87T, общая дифференциальная защита 87GT, а также защита шины) достаточно времени, чтобы отключиться до того, как сработает функция дистанционной релейной защиты генератора от межфазных коротких замыканий Z[1].

### **Настройки дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий Z[2]**

Удаленная резервная защита определяется как резервная защита от сбоев удаленного защищаемого объекта, в данном случае, сбоев на самой длинной линии передачи, подключенной к шине высокого напряжения генераторной установки. При этом элемент дистанционной защиты должен обнаруживать сбои по всей линии и изолировать генератор от неисправной системы, (только) если сбои не приводят к отключению линии функциями защиты из-за отказа реле.

Для резервной удаленной защиты выбран элемент дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий Z[2]. Следует установить такое значение настройки предела сопротивления, чтобы он покрывал как минимум 120%

самой длинной линии, подсоединеной к шине высокого напряжения генераторной станции:

$$\begin{aligned} Z &= (X_{TG} + 120\% \cdot Z_{LLG1}) \cdot Z_{B,\text{дополнительный}} \\ &= (j 0,11607 + 120\% \cdot (0,04404 + j 0,46437)) \cdot 17,56 \Omega \\ &= (0,93 + j 11,82) \Omega \end{aligned}$$

Следовательно:

$$|Z| = \sqrt{0,93^2 + 11,82^2} = 11,86 \Omega$$

$$\varphi = \tan^{-1}\left(\frac{11,82}{0,93}\right) = 85^\circ$$

Таким образом, элемент дистанционной защиты Z[2] необходимо настроить так:

- «*Mho Pos.Imp.Reach*» = 11,9 Ω
- «*Mho Pos.Imp.Angle*» = 85°
- «*Mho Offs.Imp.Reach*» = 0 Ω
- «*Mho Offs.Imp.Angle*» = 0°

В качестве времени задержки Z[2] следует задать большее значение, чем значение времени отключения для зоны 2 дистанционной защиты самой длинной линии (0,8 с) плюс время отключения функции защиты от отказа выключателя (0,1 с) и время размыкания выключателя (например, 0,1 с). С учетом дополнительного запаса надежности в 0,1 с получим следующее значение настройки времени:

- «*Время выдер\_отключ\_*» = (0,8 + 0,1 + 0,1 + 0,1) с = 1,1 с

### ОСТОРОЖНО!

Описанный выше примерный расчет приведен только для того, чтобы проиллюстрировать процедуру настройки в упрощенном виде.

На самом же деле учитывается значительно больше вариантов настройки и соответствующих факторов, таких как эффекты подпитки во время сбоев системы, максимальные ожидаемые нагрузки, стабильные качания мощности — при настройке резервной дистанционной защиты все они имеют большое значение.

Поэтому рекомендуется, чтобы настройки защиты совместно оценивались инженерами по защите генераторов и инженерами по защите систем. Это позволит оптимизировать координацию настроек и защитить не только саму систему, но и генератор. Чтобы определить настройки, оптимальные и для защиты, и для координации, может потребоваться провести исследования стабильности системы.

## 5.8 OST — несинхронное отключение [78]

После аварийных нарушений в энергосистеме, например, сбоев и отключений из-за короткого замыкания, между соответствующим генератором и остальными элементами энергосистемы могут иметь место колебания (качание мощности). В зависимости от серьезности нарушений в системе и ее способности к резервированию мощности аварийное нарушение может привести к управляемому **стабильному качанию мощности** или перерасти в **нестабильное качание мощности**. В случае последнего угол передачи мощности (электрический угол д ротора генератора) между генератором и остальными элементами системы окажется более 180°.

Если произойдет нестабильное качание мощности, генератор перейдет в состояние потери синхронизма (выпадения из или скольжения полюса). Во время нестабильного качания мощности генератор будет испытывать значительные колебания напряжения и тока. На степень тяжести события для генератора указывает положение электрического центра. В худших случаях, когда таким центром является повышающий трансформатор или сам генератор, на последний (как и на его повышающий трансформатор) воздействуют почти такие же механические нагрузки, как при трехфазном коротком замыкании на зажиме генератора, и в таких условиях генератор оказывается во время каждого цикла скольжения фазы.

Обнаружить асинхронность хода следует как можно раньше, чтобы защитить генератор или турбину от возможных повреждений из-за пиковых токов, пульсирующих крутящих моментов и механических резонансов и как можно быстрее отключить его от энергосистемы.

### 5.8.1 Функция

Модуль Несинхронное отключение («OST», ANSI 78), которым оснащено данное реле, предназначен для обнаружения таких условий несинхронности (потери синхронизма/скольжения полюса) и отправки команды отключения при возникновении события нестабильного качания мощности, что отключит генератор от системы. Кроме хорошо известной характеристики **ограничения**, существует особый диагностический алгоритм  $dZ/dt$ , позволяющий отличить качание мощности от сбоя. Можно обнаружить даже сбой во время качания мощности, прежде чем схема неправильно определит состояние такого качания как нестабильное.

Лучший способ обнаружить состояние потери синхронизма генератором — измерить и проанализировать траекторию сопротивления на зажиме генератора. События качания мощности являются симметричными процессами, поэтому вычисляются только сопротивления прямой последовательности на основе напряжения и тока составляющих прямой последовательности и оцениваются только подвижные траектории сопротивления. Модуль OST сравнивает сопротивления прямой последовательности с настроенной характеристикой МНО (окружность) с двумя ограничителями. Кроме того, путем непрерывной оценки тока обратной последовательности фаз отслеживается симметричность системы.

Основная задача функции защиты путем несинхронного отключения — отличить нестабильное качание мощности от следующих состояний:

- стабильное качание мощности;
- рабочие условия при обычных и повышенных нагрузках;

- (трехфазные) короткие замыкания (в том числе возникающие во время качаний мощности).

## 5.8.2 Определение места сопротивления при различных состояниях системы

В обычных рабочих условиях сопротивление нагрузки находится в пределах зоны нагрузки, показанной на следующей схеме. При этом значительного изменения коэффициента сопротивления в разных условиях нагрузки не ожидается.

Однако при коротком замыкании в передней части генератора воспринимаемые реле сопротивления быстро смещаются из зоны нагрузки в **зону неисправности**, которая находится на малом расстоянии от реле, в зависимости от расстояния от него до точки сбоя.

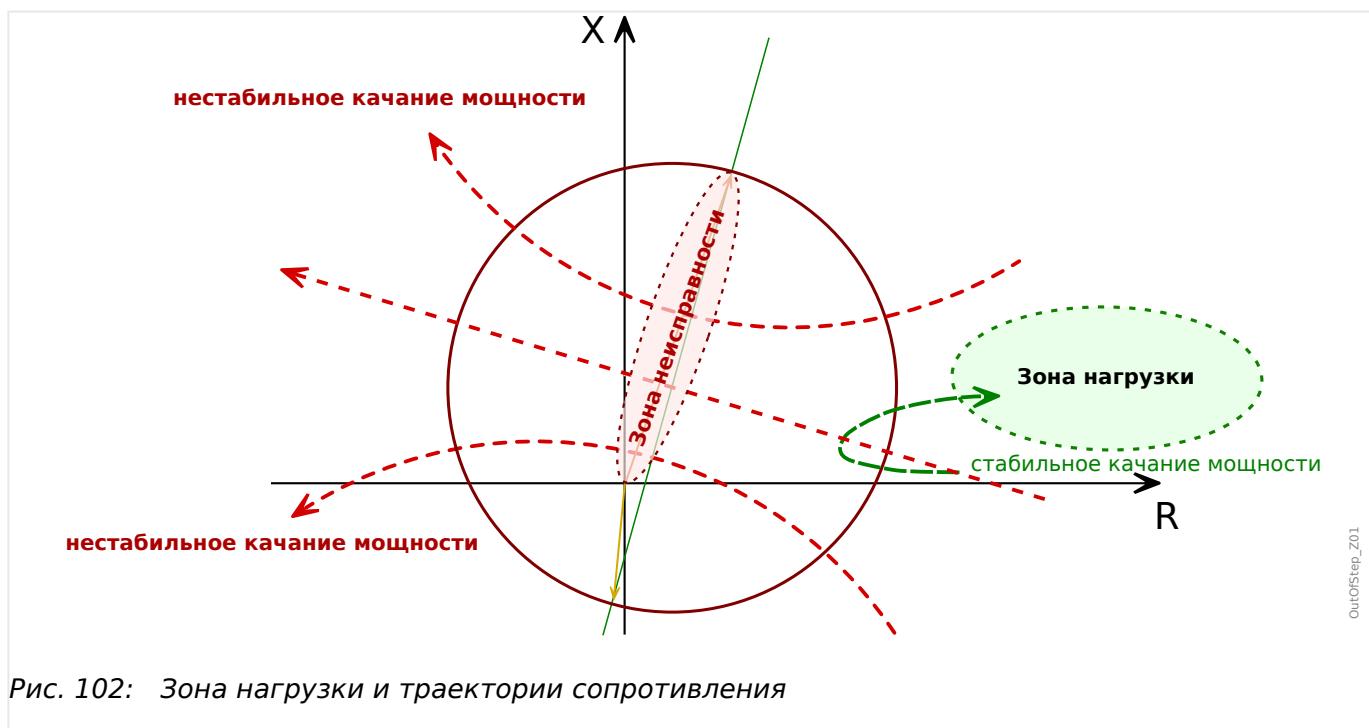


Рис. 102: Зона нагрузки и траектории сопротивления

Во время события качания мощности изменение измеренного сопротивления (т. е., траектория сопротивления при качании) смещается, как показано на приведенной выше схеме. Сопротивление прямой последовательности перемещается в комплексной плоскости с достаточно небольшой скоростью по сравнению с почти мгновенным изменением сопротивления из-за сбоя. Смещение сопротивления при качании мощности зависит частоты скольжения, перепадов напряжения между генератором и системой, местоположения электрического центра системы, а также угла выбега ротора во время качания мощности. Следует заметить, что во время качания мощности траектория сопротивления представляет собой не что иное, как перемещение угла передачи мощности. Иначе говоря, угол выбега ротора генератора ( $d$ ) можно опосредованно измерить при отслеживании движения траектории сопротивления прямой последовательности.

## 5.8.3 Стабильное и нестабильное качание мощности

Состояние потери синхронизма распознается при обнаружении нестабильного качания мощности. Основанием станет то, что угол выбега ротора ( $d$ ) окажется больше  $180^\circ$  или же измеренное сопротивление пересечет линию сопротивления

системы на плоскости сопротивлений. В этом случае будет иметь место скольжение полюса.

Качание мощности считается стабильным, если в это время в генераторе не происходит скольжения фазы ( $d < 180^\circ$ ), а по окончании качания мощности система возвращается в стабильное рабочее состояние. При стабильном качании мощности несинхронное отключение недопустимо.

#### 5.8.4 Характеристика Несинхронное отключение

Как показано на следующей схеме, для определения состояния несинхронности в качестве единой схемы с двумя ограничителями одновременно работают два ограничителя и контролирующая окружность МНО. Окружность МНО, а также область ограничителя А справа и область ограничителя В слева определяют характеристику несинхронности, поэтому данную окружность следует тщательно настроить для конкретной области применения.

Обычно характеристика МНО настраивается как окружность с электрическим центром в средней точке, диаметр которой включает в себя полное наблюдаемое сопротивление всей системы.

Два ограничителя (ограничитель А и ограничитель В) представлены в виде линий, параллельных линии сопротивления системы, для которых можно задать расстояние от последней на оси сопротивления.

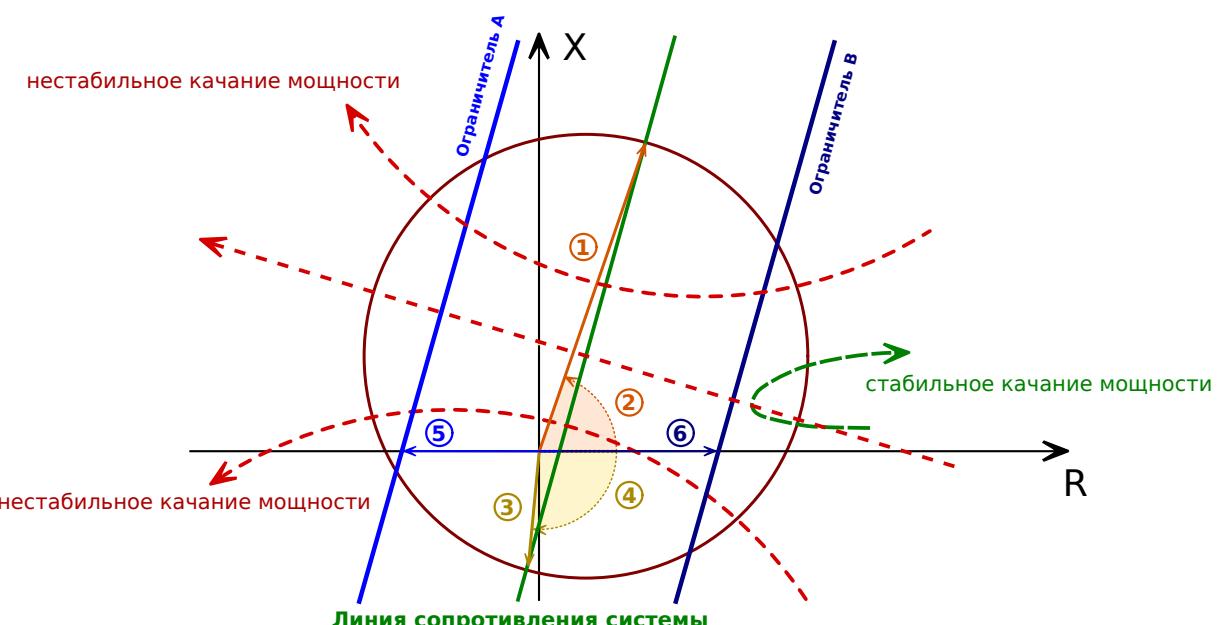


Рис. 103: Характеристика несинхронности и схема с одним ограничителем.

Значения длин и углов, обозначенные цифрами в кружках, представляют собой следующие параметры.

<b>Цифра на схеме</b>	<b>Настройка</b>	<b>Описание</b>
<b>(1)</b>	Mho Pos.Imp.Reach	Характеристика направленного реле сопротивления: предел положительного сопротивления (вторичное значение).
<b>(2)</b>	Mho Pos.Imp.Angle	Характеристика направленного реле сопротивления: угол положительного сопротивления
<b>(3)</b>	Mho Offs.Imp.Reach	Характеристика направленного реле сопротивления: предел сопротивления сдвига (вторичное значение).
<b>(4)</b>	Mho Offs.Imp.Angle	Характеристика направленного реле сопротивления: угол сопротивления сдвига
<b>(5)</b>	Ограничитель А	Ограничитель (левый) зоны сопротивления (характеристика), определенный как значение на оси R (вторичное значение).
<b>(6)</b>	Ограничитель В	Ограничитель (правый) зоны сопротивления (характеристика), определенный как значение на оси R (вторичное значение).

### **5.8.5 Логическая схема обнаружения**

С помощью функции несинхронности измеряется сопротивление прямой последовательности на зажиме генератора и анализируется изменение сопротивления прямой последовательности по усовершенствованной логической схеме. С ее помощью отслеживается расширение измеренного сопротивления, оцениваются прогрессивные изменения кажущегося сопротивления во время качания мощности, полученные данные сравниваются с предварительно заданной характеристикой несинхронности и, наконец, определяется, является обнаруженное качание мощности стабильным или нестабильным (несинхронным). К отключению ведет только нестабильное качание мощности.

#### 5.8.5.1 Типичный случай стабильного качания мощности

Как показано (зеленым цветом) на приведенной выше схеме  Рис. 103, в случае стабильного качания мощности измеренное сопротивление может сместиться из сектора справа внутрь окружности МНО. Об этом свидетельствует выходной сигнал «Качания». При стабильном качании мощности разворот траектории измеренного сопротивления произойдет до того, как она достигнет линии скольжения полюса и первого ограничителя (ограничение стабильности), т. е., эта траектория изменит направление и снова выйдет за пределы окружности МНО с той же стороны, с которой в нее сместилась. Когда сопротивление выйдет за пределы окружности МНО, произойдет сброс соответствующего сигнала «Качания». В этом случае отключения не произойдет.

### 5.8.5.2 Типичный случай нестабильного качания мощности

Как показано (красным цветом) на приведенной выше схеме (↗ Рис. 103), в случае нестабильного качания мощности траектория сместится внутрь окружности МНО (активировав сигнал «Качания»), пройдет первый ограничитель (активировав сигнал «Старт») и достигнет линии скольжения фазы характеристики

несинхронности (на нестабильное качание мощности укажет сигнал «Пропуск полюсов»). Через некоторое время она пройдет второй ограничитель (активировав сигнал «Действие»). При этом будет обнаружено состояние потери синхронизма и поступит команда отключения.

Ожидается, что при потере генератором синхронизации с системой кривая сопротивления сместится справа налево в область характеристики Несинхронное отключение. Если потеря синхронизации произойдет, пока генератор будет работать в двигательном режиме, ожидается, что кривая сопротивления сместится слева направо. С помощью данной функции Несинхронное отключение можно будет определить оба таких случая (однако очевидно, что в последнем случае функции ограничителей поменяются местами).

### 5.8.5.3 Рабочие условия

Качание мощности — не единственный случай смещения траектории сопротивления внутрь окружности МНО. К примеру, при коротком замыкании эта траектория может спонтанно сместиться внутрь окружности МНО и покинуть ее через краткий промежуток времени, тогда как при качании мощности такая кривая смещается в плоскости сопротивления с заметно меньшей скоростью. Чтобы отличить качание мощности от изменений сопротивления вследствие сбоев или других переходных состояний системы, используются два таймера.

- С помощью первого таймера измеряется время, затрачиваемое траекторией сопротивления на преодоление расстояния между границей окружности МНО и первым ограничителем. Характеристика OST работает по схеме с двумя ограничителями. Если этот промежуток времени окажется длиннее значения, заданного для параметра «Мин. время запаздывания», будет признано качание мощности и активирован сигнал «Старт». В противном случае событие будет признано системным сбоем, и будет дан сигнал «Блк по мин. врем. запазд.».

При использовании данного принципа необходимо, чтобы ограничители находились внутри окружности МНО, а значение параметра «Мин. время запаздывания» было скординировано по разнице сопротивлений между окружностью МНО и ограничителем в сочетании с максимальной частотой скольжения.

При использовании данного принципа необходимо, чтобы ограничители находились внутри окружности МНО, а значение параметра «Мин. время запаздывания» было скординировано по разнице сопротивлений между окружностью МНО и ограничителем в сочетании с максимальной частотой скольжения.

- «Макс. время запаздывания» отслеживается максимальное время запаздывания внутри окружности МНО во время цикла скольжения. Если время на таймере истечет прежде, чем сопротивление снова выйдет за пределы окружности МНО, модуль несинхронности будет вынужденно заблокирован до тех пор, пока оно не выйдет за ее пределы. Данное состояние блокировки будет отмечено сигналом «Вынужд. блокировка».

Обнаружить качание мощности можно будет только при достаточно высоком значении тока прямой последовательности. Ограничение устанавливается через параметр «*I1 min*». Более того, отслеживание обратной последовательности позволяет избежать неисправностей вследствие асимметричных сбоев: если измеренное значение тока обратной последовательности превысит настройку «*I2 макс*», модуль будет заблокирован. Для большинства областей применения должно быть достаточно заданного по умолчанию для параметров «*I1 min*» и «*I2 макс*» значения в 20%.

Другой способ отличить сбой от качания мощности — блокировать модуль OST при превышении частотой изменения сопротивления  $\Delta Z/\Delta t$  конкретного порогового значения « $dZ/dt$ ». При сбое происходит очень быстрый переход от сопротивления нагрузки к сопротивлению сбою, тогда как при качании мощности скорость смещения траектории сопротивления ниже, чем при сбое, так как зависит от частоты скольжения, угла смещения ротора и сопротивлений системы. С этой функцией связаны две настройки:

- «Блок по  $dZ/dt$ », для которой необходимо задать значение «акт\_», чтобы включить блокировку  $\Delta Z/\Delta t$ .
- « $dZ/dt$ » — настройка порогового значения  $\Delta Z/\Delta t$ .

#### 5.8.5.4 Короткое замыкание во время качаний мощности

Чтобы предотвратить нежелательные отключения OST, важно отличать события качания мощности от коротких замыканий. Делается это путем наблюдения за изменениями сопротивления, которые при обычных замыканиях происходят значительно быстрее, чем при качаниях мощности.

Изменение сопротивления по время качания мощности можно рассчитать (предположив наличие двух источников с одинаковой амплитудой, линейную зависимость между углом и частотой скольжения и т. д.), используя следующее уравнение:

$$\frac{\Delta Z}{\Delta t} = \frac{\omega_S \cdot Z}{4 \cdot \left( \sin\left(\frac{\delta}{2}\right) \right)^2}$$

При:

- $\omega_S = 2\pi \cdot f_S$
- $f_S$ : частота проскальзывания
- $Z$ : импеданс системы
- $\Delta$ : угол проскальзывания

Из этого видно, что изменение сопротивления зависит от частоты скольжения, сопротивления системы и угла скольжения. Более того, из этого видно, что изменение сопротивления во времени минимально при угле скольжения полюса, равном  $180^\circ$ . Как правило, при угле скольжения от  $90$  до  $270^\circ$  изменение сопротивления — менее  $100 \Omega/s$  ( $f_S = 1 \text{ Гц}$ ,  $Z = 10 \Omega$ ).

Разница между ожидаемым минимальным сопротивлением нагрузки  $Z_L$  и максимальным сопротивлением сбою  $Z_F$  с учетом  $\Delta t = 20 \text{ мс}$  (размер окна данных для расчета сопротивления при  $50 \text{ Гц}$ , соотв.  $\Delta t = 16,7 \text{ мс}$  при  $60 \text{ Гц}$ ) ведет к типичному для сбоя отношению  $\Delta Z/\Delta t$ :

$$\frac{\Delta Z}{\Delta t} = \frac{Z_L - Z_F}{\Delta t}$$

Чтобы отличить сбой от качания мощности, функцией OST используется пороговое значение  $\Delta Z/\Delta t$  (настройка параметра: « $dZ/dt$ »), позволяющее отличить качание мощности от сбоя. Можно заметить, что при обычных сбоях типичные изменения сопротивления в пять раз значительнее, чем при качаниях мощности.

Это значит, что для большинства областей применения должно быть достаточно следующих настроек:

- Для  $I_{ном} = 1 \text{ A}$ :  $\ll dZ/dt \gg = \Delta Z/\Delta t = 300 \Omega/\text{s}$ ,
- для  $I_{ном} = 5 \text{ A}$ :  $\ll dZ/dt \gg = \Delta Z/\Delta t = 60 \Omega/\text{s}$ .

Если исследование динамической устойчивости показывает, что у системы другая скорость изменения сопротивления, эти показатели следует адаптировать. Кроме того, необходимо отметить, что параметр  $\ll dZ/dt \gg$  следует, на самом деле, заменить параметром  $\ll dR/dt \gg$ , поскольку учитывается только активная составляющая сопротивления. Это приемлемо, если принять во внимание, что значительные изменения сопротивления как при качаниях мощности, так и при сбоях представлены его активной, а не реактивной составляющей.

С другой стороны, из этого видно, что в редких случаях трехполюсных сбоев с исходной точкой в той же точке сопротивления на траектории полного сопротивления, что и у сопротивления сбою, распознать такой сбой в принципе невозможно.

## 5.8.6 Логическая схема работы и отключения

В данном устройстве применяется следующий принцип: оно выдает команду отключения, как только пересекается линия второго ограничителя. Такая схема называется «Отключение на выходе» (ToWo). По схеме ToWo отслеживается обнаруженное качание мощности и допускается отключение после первого же скольжения полюса, благодаря чему на полюсах выключателя возникает менее значительное динамическое перенапряжение.

Положительный фронт сигнала «Действие» запускает таймер задержки отключения «Время выдержки отключения», если достигнуто заданное значение параметра «Макс. кол-во проп\_пол\_». По истечении времени таймера задержки отключения активируются сигнал «Откл» и, если отсутствует блокировка, команда «КомОткл» для настроенного параметра «Длительность отключения». Благодаря наличию дополнительного времени задержки отключения команду на отключение можно дать, когда система почти окажется в синфазном режиме.

Кроме того, отключение возможно и после нескольких циклов скольжения полюса. Для этого используется настройка «Макс. кол-во проп\_пол\_». Однако обратите внимание, что для этого следует установить таймер сброса «Время сброса». Этот таймер начнет отсчет в момент, когда сопротивление выйдет за пределы окружности МНО, и если время истечет до того, как сопротивление в нее вернется, произойдет сброс счетчика пропусков.

Сигналы «Тревога» и «Старт» указывают, что запущен модуль OST, то есть, траектория сопротивления пересекла порог стабильности (первый ограничитель). Оба сигнала сбрасываются при выходе измеренного сопротивления за пределы окружности МНО без сигнала «Действие» (что указывает на стабильное качание мощности) или при сбросе сигнала «Откл». Если для параметра «Макс. кол-во проп\_пол\_» задано значение, превышающее 1, сигнал «Тревога» останется активным, пока не произойдет сброса сигнала «Откл» или не истечет «Время сброса».

## 5.8.7 Функциональные возможности

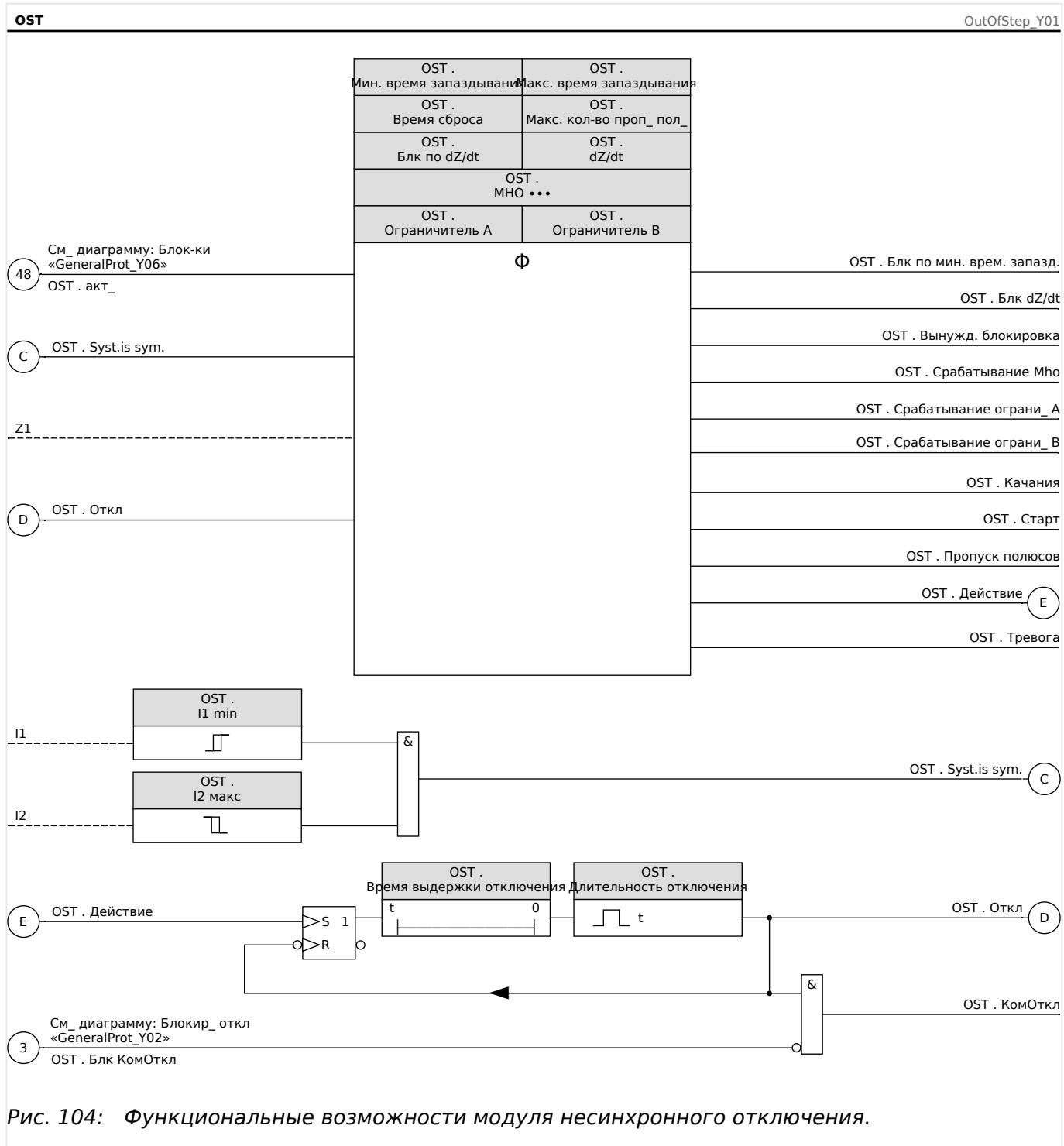


Рис. 104: Функциональные возможности модуля несинхронного отключения.

Сведения о временном или постоянном блокировании модуля OST см. в главе «Блокировка» (↗ «5.1.3 Блокировки»).

## 5.8.8 OST — настройки

Лучший способ определить необходимые настройки для функции несинхронного отключения — провести исследование динамической устойчивости. В отсутствии результатов таких исследований можно настроить реле, используя графический метод и умеренные настройки.

На приведенной ниже схеме показано соотношение между системой, взятой для примера, и характеристикой OST с ограничителями.

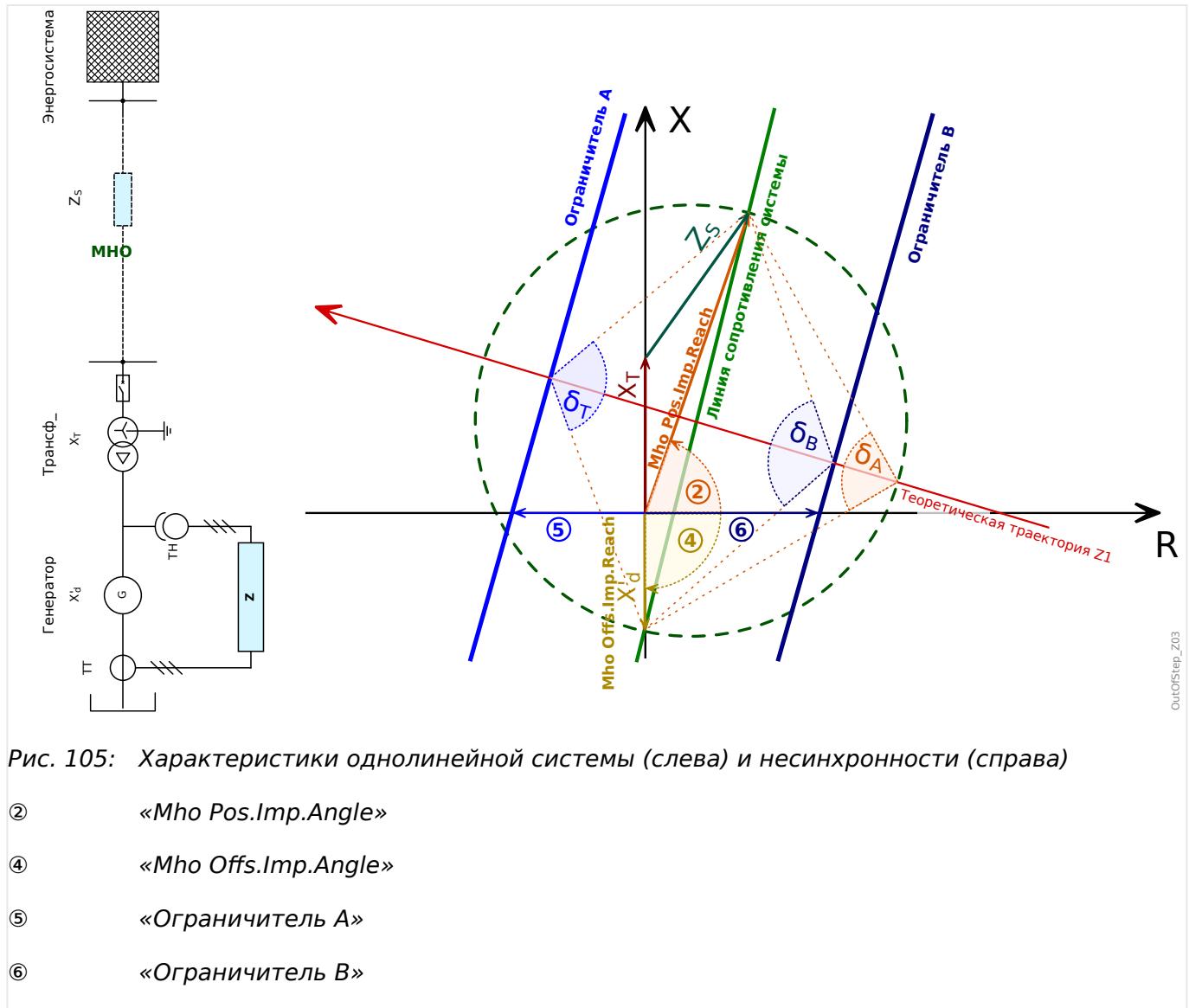


Рис. 105: Характеристики однолинейной системы (слева) и несинхронности (справа)

- ② «Mho Pos.Imp.Angle»
- ④ «Mho Offs.Imp.Angle»
- ⑤ «Ограничитель А»
- ⑥ «Ограничитель В»

В данном контексте генератор представлен переходным реактивным сопротивлением  $X'_d$ , реактивное сопротивление трансформатора — элементом  $X_T$ , а сопротивление подключенной силовой системы — элементом  $Z_S$ . Все три сопротивления соединяются на Линия сопротивления системы, см. схему.

Для упрощения расчета настроек активные составляющие некоторых сопротивлений не учитываются и принимаются во внимание только их реактивные составляющие.

На основании данных приведенной выше системы можно определить настройки МНО:

- «Mho Pos.Imp.Reach» =  $|X_T + Z_S|$
- ② – «Mho Pos.Imp.Angle» =  $\tan^{-1}(X_T + Z_S)$
- «Mho Offs.Imp.Reach» =  $X'_d$
- ④ – «Mho Offs.Imp.Angle» =  $270^\circ$

Или же, согласно рекомендации стандарта IEEE Std. C37.102-2006 и в случае неполных данных о подключенной системе окружность МНО можно построить с учетом предела положительного сопротивления, равного 1,5-кратному сопротивлению трансформатора, и предела сопротивления сдвига, равного 2-кратному переходному реактивному сопротивлению генератора. В этом случае угол сопротивления системы будет равен  $90^\circ$ , благодаря чему угол положительного сопротивления окажется равным  $90^\circ$ , а угол сопротивления сдвига окажется равным  $270^\circ$ .

Расстояние от ограничителей до исходной точки обычно рассчитывается с учетом положения разворота линии сопротивления, при котором угловое разнесение между системой и генератором превышает предел стабильности. В отсутствие результатов исследования стабильности для угла разнесения обычно задается значение  $120^\circ$ .

На приведенной выше схеме показано, что угол  $Z_S$  достаточно далек от  $90^\circ$  (то есть, составляющая R элемента  $Z_S$  достаточно велика), поскольку в противном случае отобразить все необходимые данные было бы сложно. Однако при расчете расстояния до ограничителей незначительное смещение по оси R учитываться не будет, поэтому будет задано, что  $|Z_S| \approx X_S$

Следовательно, расстояние до ограничителей можно будет рассчитать следующим образом:

$$\text{Ограничитель } B = \frac{1}{2}(X'_d + X_T + X_S) \cdot \tan(90^\circ - \frac{1}{2}\delta_S)$$

где  $\delta_S$  — угол скольжения полюса на пределе стабильности (то есть, в момент возникновения нестабильного качания мощности).

$$\text{Ограничитель } A = \frac{1}{2}(X'_d + X_T + X_S) \cdot \tan(90^\circ - \frac{1}{2}\delta_0)$$

где  $\delta_0$  — угол скольжения полюса в момент активации сигнала «Действие».

Установив время задержки отключения, можно определить дополнительное время задержки между сигналами «Действие» и «Откл».

Для определения несинхронности генератора, работающего в двигательном режиме, значения для ограничителей следует использовать в обратном порядке, что следует принять во внимание при расчете вышеописанных параметров ограничителей.

### **Настройки таймера:**

Минимальное время задержки (между входом в окружность МНО и пересечением линии первого ограничителя) используется для различия событий качания мощности и переходных событий, таких как сбои.

$$\text{«Мин. время запаздывания»} = \frac{\delta_S - \delta_A}{360^\circ} \cdot \frac{1}{f_{S,\max}}$$

- $\delta_S$  = угол скольжения полюса на пределе стабильности (см. выше).

- $d_A$  = угол скольжения полюса в момент достижения сопротивлением окружности МНО.

Как показано на приведенной выше схеме, если характеристика несинхронности настроена согласно доступным данным о системе, обычно этот угол равен  $90^\circ$  ( Рис. 105).

- $f_{S,max}$  = максимальная частота скольжения.

Максимальное время запаздывания сопротивления внутри окружности МНО:

$$\text{«Макс. время запаздывания»} = \frac{\delta_{\text{МНО}}}{360^\circ} \cdot \frac{1}{f_{S,\min}}$$

- $d_{\text{МНО}}$  = диапазон углов скольжения полюса в рамках окружности МНО.

Как показано на приведенной выше схеме, если характеристика несинхронности настроена согласно доступным данным о системе, обычно этот диапазон равен  $270^\circ - 90^\circ = 180^\circ$  ( Рис. 105).

- $f_{S,min}$  = минимальная частота скольжения.



## Пример

Предположим, что следующие значения сопротивления (каждое из которых представлено в полярных координатах, то есть, как норматив [длина вектора] и угол):

- $X'_d = 3,6 \Omega \angle 90^\circ$
- $X_T = 2,04 \Omega \angle 90^\circ$
- $Z_S = 8,9 \Omega \angle 85^\circ$

Получим следующее:

- $Z = X_T + Z_S \approx 10,9 \Omega \angle 86^\circ$

Таким образом, получается следующее:

- Mho Pos.Imp.Reach =  $|Z| = 10,9 \Omega$
- Mho Pos.Imp.Angle =  $\tan^{-1}(Z) = 86^\circ$
- Mho Offs.Imp.Reach =  $X'_d = 3,6 \Omega$
- Mho Offs.Imp.Angle =  $-90^\circ = 270^\circ$

При расчете расстояния до ограничителей составляющие R снова учитываться не будут, то есть, we set  $|Z_S| \neq X_S$ .

При  $dS = 120^\circ$  в качестве предела стабильности получим следующее:

- Ограничитель В =  $\frac{1}{2} \cdot (X'_d + X_T + Z_S) \cdot \tan(90^\circ - \frac{1}{2}\delta_S) = \frac{1}{2}(3,6 \Omega + 2,04 \Omega + 8,9 \Omega) \cdot \tan(90^\circ - \frac{1}{2} \cdot 120^\circ) \approx 4,2 \Omega$

При  $dA = 240^\circ$  (чтобы получить тот же предел стабильности в  $120^\circ$  для качаний мощности при мониторинге работы генератора):

- Ограничитель А =  $\frac{1}{2} \cdot (X'_d + X_T + Z_S) \cdot \tan(90^\circ - \frac{1}{2}\delta_O) = \frac{1}{2}(3,6 \Omega + 2,04 \Omega + 8,9 \Omega) \cdot \tan(90^\circ - \frac{1}{2} \cdot 240^\circ) \approx -4,2 \Omega$

При  $f_{S,max} = 2,0 \text{ Гц}$  получится:

$$\text{«Мин. время запаздывания»} = \frac{\delta_S - \delta_A}{360^\circ} \cdot \frac{1}{f_{S,max}} = \frac{120^\circ - 90^\circ}{360^\circ} \cdot \frac{1}{2 \text{ Гц}} = 0,042 \text{ с}$$

При  $f_{S,min} = 0,1 \text{ Гц}$  получится:

$$\text{«Макс. время запаздывания»} = \frac{\delta_{MHO}}{360^\circ} \cdot \frac{1}{f_{S,min}} = \frac{270^\circ - 90^\circ}{360^\circ} \cdot \frac{1}{0,1 \text{ Гц}} = 5 \text{ с}$$

## 5.9 PSB — Блокировка при качаниях мощности [68]

После аварийных нарушений в энергосистеме, например, сбоев и отключений из-за короткого замыкания в энергосистеме могут иметь место колебания (качание мощности). Качания мощности могут вызвать в энергосистеме значительные колебания напряжения и тока. Модуль PSB следует использовать для блокировки функций защиты, которые, как известно, могут во время качаний мощности работать неправильно. Воздействию таких колебаний подвержена любая функция защиты на основе измеренных значений сопротивления, например, дистанционная, из-за чего измеренные значения сопротивления могут смещаться в зону ее рабочих характеристик. Если сопротивление при качании мощности будет пересекать зоны дистанционной защиты дальше заданного времени отключения, могут иметь место ложные отключения. Следовательно, чтобы своевременно блокировать функции дистанционной защиты, необходимо обнаруживать качания мощности.

### 5.9.1 Функция

Для обнаружения качаний мощности функцией PSB используются характеристика ограничителя и соответствующая функциональная логическая схема. Одна из сложностей при обнаружении качания мощности состоит в том, чтобы отличить такое качание мощности от сбоя из-за короткого замыкания. В этом случае следует как можно скорее отозвать команду блокировки из-за качания мощности, чтобы не подавить своевременное устранение сбоя функцией дистанционной защиты. Для этого имеется особый диагностический алгоритм  $\Delta Z/\Delta t$ , позволяющий отличить качание мощности от сбоя. Можно обнаружить даже сбой во время качания мощности и тем самым избежать ложной блокировки функции дистанционной защиты от таких сбоев.

Лучший способ обнаружения качаний мощности — измерять и анализировать траекторию сопротивления на зажиме генератора во время такого качания. События качания мощности являются симметричными процессами, поэтому вычисляются только сопротивления прямой последовательности и оцениваются только подвижные траектории такого сопротивления.

Модуль PSB следит за сопротивлениями прямой последовательности, измеренными на зажиме генератора, и сравнивает их с настроенной характеристикой МНО (окружность) с двумя ограничителями. Модуль PSB отслеживает траекторию сопротивления и определяет, имеет ли место качание мощности. Затем включается специальный сигнал «Старт», с помощью которого можно селективно заблокировать элементы дистанционной защиты.

Кроме того, путем непрерывной оценки тока обратной последовательности фаз отслеживается симметричность системы.

### 5.9.2 Определение места сопротивления при различных состояниях системы

В обычных рабочих условиях сопротивление нагрузки находится в пределах зоны нагрузки, показанной на следующей схеме. При этом значительного изменения коэффициента сопротивления в разных условиях нагрузки не ожидается.

Однако при коротком замыкании в передней части генератора воспринимаемые реле сопротивления быстро смещаются из зоны нагрузки в зону неисправности, которая находится на малом расстоянии от реле, в зависимости от расстояния от него до точки сбоя.

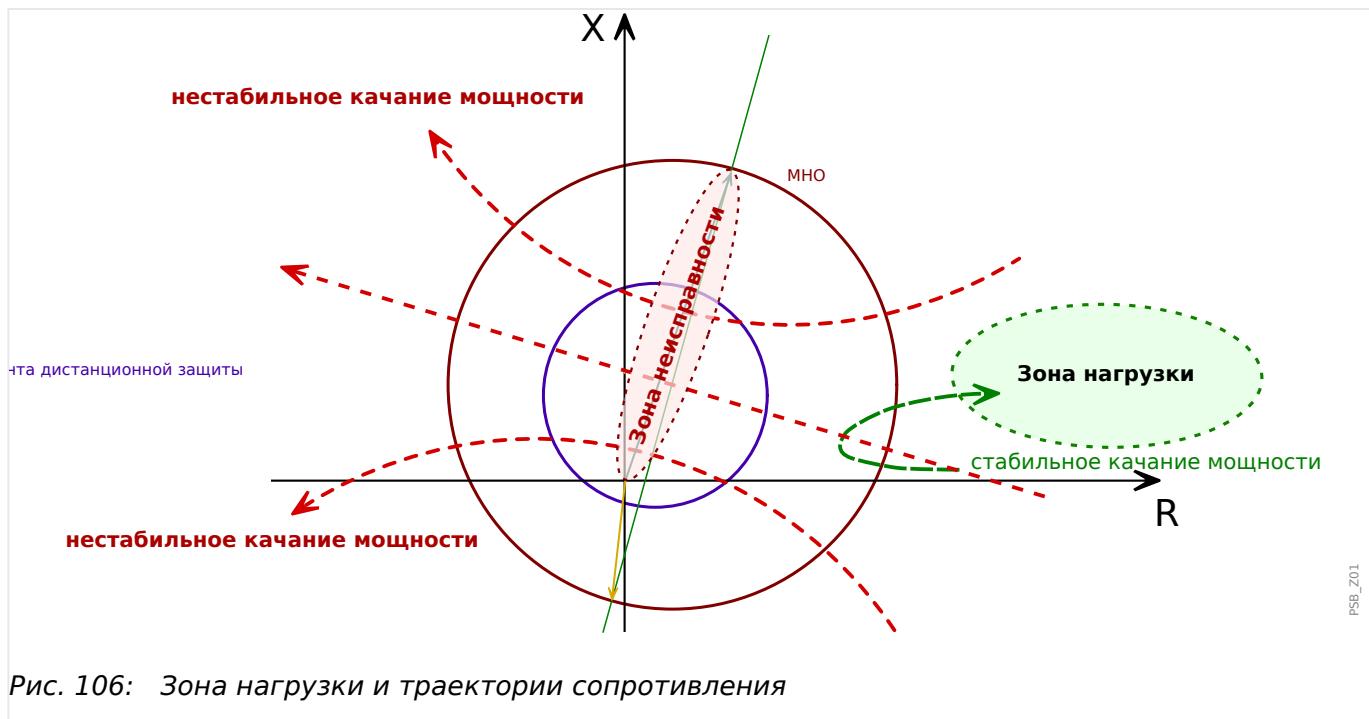


Рис. 106: Зона нагрузки и траектории сопротивления

Во время события качания мощности изменение измеренного сопротивления (т. е., траектория сопротивления при качании) смещается, как показано на приведенной выше схеме. Сопротивление прямой последовательности перемещается в комплексной плоскости с достаточно небольшой скоростью по сравнению с почти мгновенным изменением сопротивления из-за сбоя. Поскольку же при качании мощности траектория сопротивления также может пересекать зону отключения дистанционной защиты (см. диаграмму выше), необходимо обнаружить качание мощности заранее и заблокировать функцию дистанционной защиты.

### 5.9.3 Характеристика PSB

Как показано на следующей схеме, для определения состояния качания мощности в качестве единой схемы с двумя ограничителями одновременно работают два ограничителя и контролирующая окружность МНО. Характеристику PSB определяют окружность МНО, область ограничителя А справа и область ограничителя В слева, поэтому данную окружность следует тщательно настроить для конкретной области применения.

Обычно характеристика МНО настраивается как окружность с электрическим центром в средней точке, диаметр которой включает в себя полное наблюдаемое сопротивление всей системы.

Два ограничителя (ограничитель А и ограничитель В) представлены в виде линий, параллельных линии сопротивления системы, для которых можно задать расстояние на оси сопротивления.

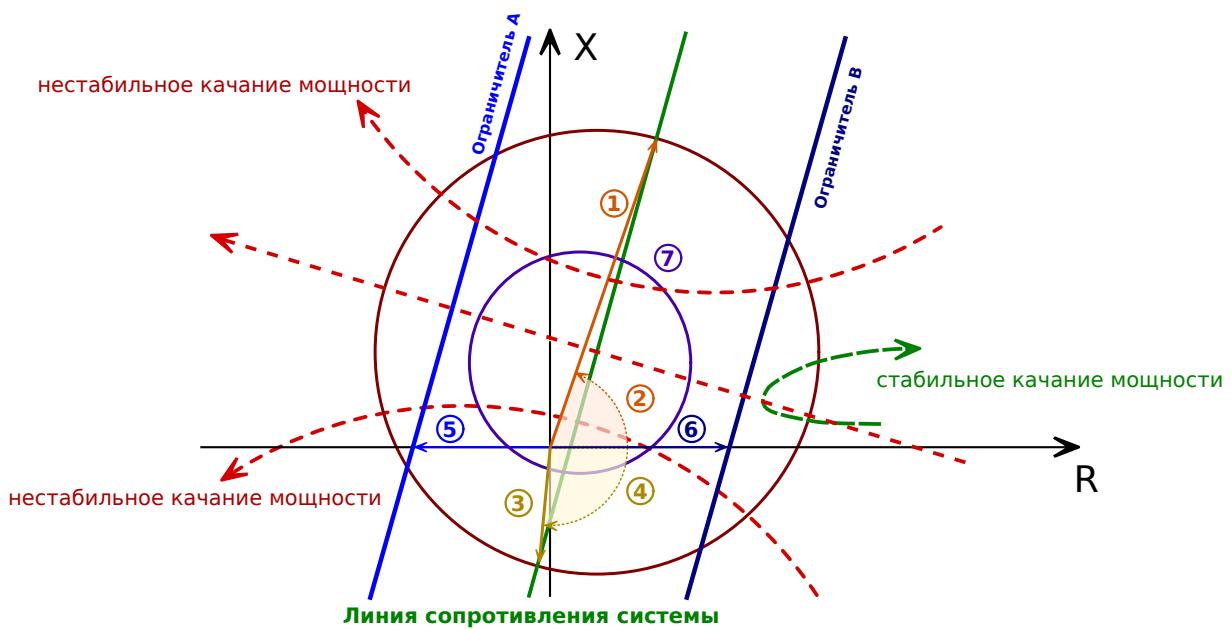


Рис. 107: Характеристика PSB.

Значения длин и углов, обозначенные цифрами в кружках, представляют собой следующие параметры.

Цифра на схеме	Настройка	Описание
(1)	Mho Pos.Imp.Reach	Характеристика направленного реле сопротивления: предел положительного сопротивления (вторичное значение).
(2)	Mho Pos.Imp.Angle	Характеристика направленного реле сопротивления: угол положительного сопротивления
(3)	Mho Offs.Imp.Reach	Характеристика направленного реле сопротивления: предел сопротивления сдвига (вторичное значение).
(4)	Mho Offs.Imp.Angle	Характеристика направленного реле сопротивления: угол сопротивления сдвига
(5)	Ограничитель А	Ограничитель (левый) зоны сопротивления (характеристика), определенный как значение на оси R (вторичное значение).
(6)	Ограничитель В	Ограничитель (правый) зоны сопротивления (характеристика), определенный как значение на оси R (вторичное значение).
(7)		Характеристики отключения для элемента дистанционной защиты, см. <a href="#">«5.7.5 Рабочая характеристика сопротивления»</a> .

## 5.9.4 Логическая схема обнаружения

С помощью модуля PSB измеряется сопротивление прямой последовательности на зажимах генератора, изменение анализируется по усовершенствованной логической схеме, сравнивается с предварительно настроенной характеристикой PSB, а затем принимается решение, служит причиной изменения сопротивления качание мощности или сбой. В случае качания мощности включается сигнал «PSB . Старт», с помощью которого можно заблокировать другие функции защиты.

### 5.9.4.1 Рабочие условия

Качание мощности — не единственный случай смещения траектории сопротивления внутрь окружности МНО. К примеру, при коротком замыкании эта траектория может спонтанно сместиться внутрь окружности МНО, тогда как при качании мощности такая кривая смещается в плоскости сопротивления с заметно меньшей скоростью. Чтобы отличить качание мощности от изменений сопротивления вследствие сбоев или других переходных состояний системы, используются два таймера.

- С помощью первого таймера измеряется время, затрачиваемое траекторией сопротивления на преодоление расстояния между границей окружности МНО и первым ограничителем. Алгоритм PSB работает по схеме с двумя ограничителями, в которой окружность МНО является внешним ограничителем. Если этот промежуток времени окажется длиннее значения, заданного для параметра «Мин. время запаздывания», будет признано качание мощности и активирован сигнал «Старт». Этот сигнал будет активным до тех пор, пока сопротивление снова не выйдет за пределы окружности МНО. Если промежуток времени, необходимый для покрытия данного расстояния, окажется длиннее значения, заданного для параметра «Мин. время запаздывания» (как в случае с системным сбоем), сигнал «Старт» включен не будет.

При использовании данного принципа необходимо, чтобы ограничители находились внутри окружности МНО, а значение параметра «Мин. время запаздывания» было скординировано по разнице сопротивлений между окружностью МНО и ограничителем в сочетании с максимальной частотой скольжения.

- «Макс. время запаздывания» отслеживается максимальное время запаздывания внутри окружности МНО во время цикла скольжения. Если время на таймере истечет прежде, чем сопротивление снова выйдет за пределы окружности МНО, модуль PSB будет вынужденно заблокирован до тех пор, пока оно не выйдет за ее пределы. Данное состояние блокировки будет отмечено сигналом «Вынужд. блокировка».

Обнаружить качание мощности можно будет только при достаточно высоком значении тока прямой последовательности. Ограничение устанавливается через параметр «*I1 min*». Более того, отслеживание обратной последовательности позволяет избежать неисправностей вследствие асимметричных сбоев: если измеренное значение тока обратной последовательности превысит настройку «*I2 макс*», модуль будет заблокирован. Для большинства областей применения должно быть достаточно заданного по умолчанию для параметров «*I1 min*» и «*I2 макс*» значения в 20%.

Другой способ отличить сбой от качания мощности — заблокировать модуль OST при превышении частотой изменения сопротивления  $\Delta Z/\Delta t$  конкретного порогового значения «*dZ/dt*». При сбое происходит очень быстрый переход от сопротивления нагрузки к сопротивлению сбою, тогда как при качании мощности скорость смещения траектории сопротивления ниже, чем при сбое, так как зависит от

частоты скольжения, угла смещения ротора и сопротивлений системы. С этой функцией связаны две настройки:

- «Блок по  $dZ/dt$ », для которой необходимо задать значение «акт\_», чтобы включить блокировку  $\Delta Z/\Delta t$ .
- « $dZ/dt$ » — настройка порогового значения  $\Delta Z/\Delta t$ .

#### 5.9.4.2 Короткое замыкание во время качаний мощности

Важно отличать события качания мощности от коротких замыканий, поэтому изменение сопротивления отслеживается постоянно. При обычных замыканиях такое изменение происходит значительно быстрее, чем при качаниях мощности.

Изменение сопротивления по время качания мощности можно рассчитать (предположив наличие двух источников с одинаковой амплитудой, линейную зависимость между углом и частотой скольжения и т. д.), используя следующее уравнение:

$$\frac{\Delta Z}{\Delta t} = \frac{\omega_S \cdot Z}{4 \cdot (\sin(\frac{\delta}{2}))^2}$$

При:

- $f_S$ : частота проскальзывания
- $Z$ : импеданс системы
- $\Delta$ : угол проскальзывания

Из этого видно, что изменение сопротивления зависит от частоты скольжения, сопротивления системы и угла скольжения. Более того, из этого видно, что изменение сопротивления во времени минимально при угле скольжения полюса, равном  $180^\circ$ . Как правило, при угле скольжения от  $90$  до  $270^\circ$  изменение сопротивления — менее  $100 \Omega/s$  ( $f_S = 1 \text{ Гц}$ ,  $Z = 10 \Omega$ ).

Разница между ожидаемым минимальным сопротивлением нагрузки  $Z_L$  и максимальным сопротивлением сбою  $Z_F$  с учетом  $\Delta t = 20 \text{ мс}$  (размер окна данных для расчета сопротивления при  $50 \text{ Гц}$ , соотв.  $\Delta t = 16,7 \text{ мс}$  при  $60 \text{ Гц}$ ) ведет к типичному для сбоя отношению  $\Delta Z/\Delta t$ :

$$\frac{\Delta Z}{\Delta t} = \frac{Z_L - Z_F}{\Delta t}$$

Чтобы отличить сбой от качания мощности, функцией OST используется пороговое значение  $\Delta Z/\Delta t$  (настройка параметра: « $dZ/dt$ »), позволяющее отличить качание мощности от сбоя. Можно заметить, что при обычных сбоях типичные изменения сопротивления в пять раз значительнее, чем при качаниях мощности.

Это значит, что для большинства областей применения должно быть достаточно следующих настроек:

- Для  $I_{\text{ном}} = 1 \text{ А}$ : « $dZ/dt$ » =  $\Delta Z/\Delta t = 300 \Omega/s$ ,
- Для  $I_{\text{ном}} = 5 \text{ А}$ : « $dZ/dt$ » =  $\Delta Z/\Delta t = 60 \Omega/s$ .

Если исследование динамической устойчивости показывает, что у системы другая скорость изменения сопротивления, эти показатели следует адаптировать. Кроме того, необходимо отметить, что параметр « $dZ/dt$ » следует, на самом деле, заменить параметром « $dR/dt$ », поскольку учитывается только активная составляющая сопротивления. Это приемлемо, если принять во внимание, что значительные изменения сопротивления как при качаниях мощности, так и при сбоях представлены его активной, а не реактивной составляющей.

С другой стороны, из этого видно, что в редких случаях трехполюсных сбоев с исходной точкой в той же точке сопротивления на траектории полного сопротивления, что и у сопротивления сбою, распознать такой сбой в принципе невозможно.

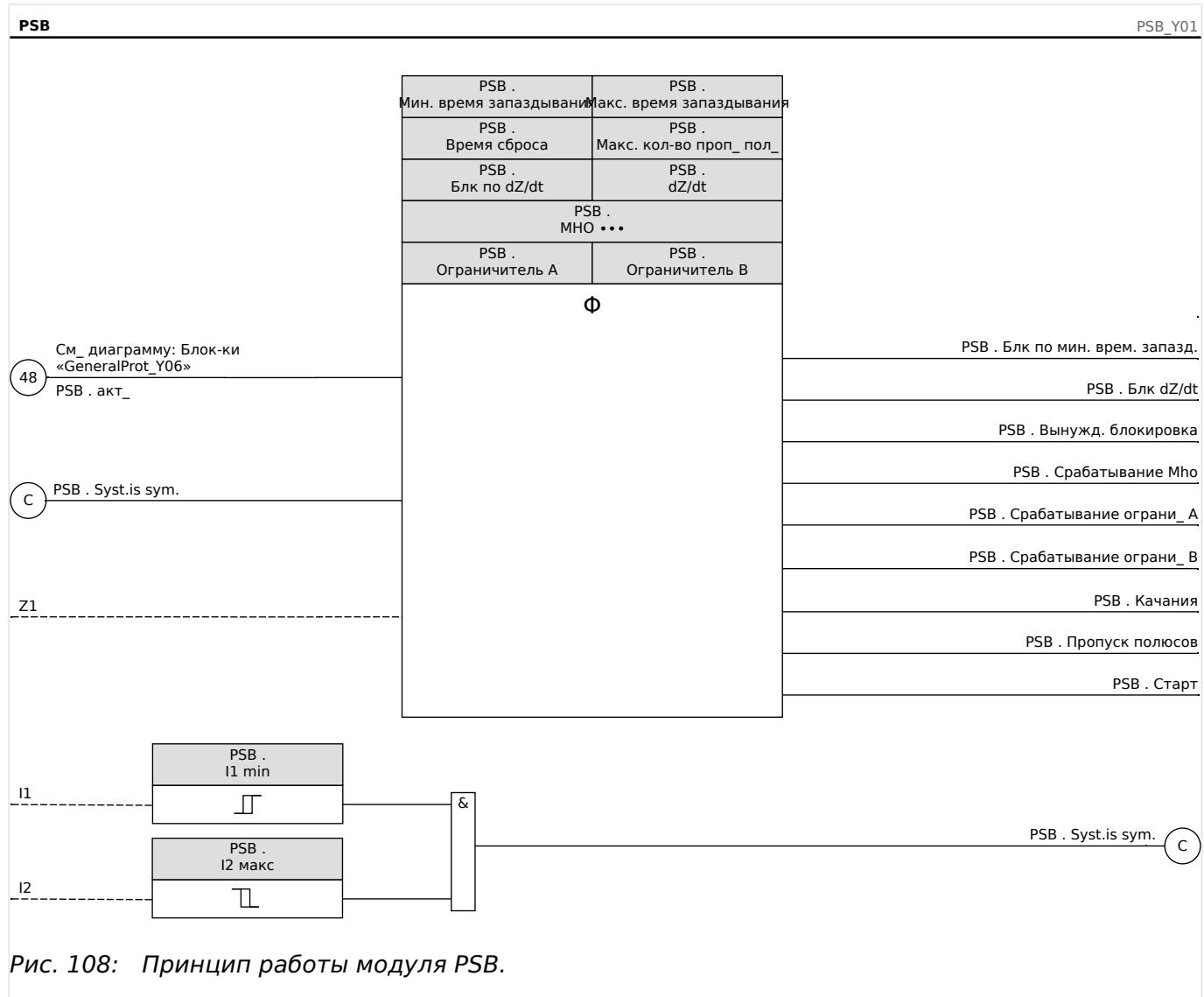
### 5.9.5 Взаимодействие с дистанционной защитой

Модуль PSB предназначен для блокировки модуля дистанционной защиты, чтобы не допустить возможного ложного отключения устройства во время качания мощности, поэтому его работу следует тщательно скоординировать с соответствующими элементами дистанционной защиты. В целом, следует принять во внимание следующее.

- Перед применением модуля блокировки при качаниях мощности рекомендуется провести исследование динамической устойчивости. Такое исследование даст о качании мощности информацию, необходимую для оптимизации настроек. Поскольку же обнаружить качание мощности и заблокировать функцию дистанционной защиты важно **до** того, как траектория качания мощности пересечет зону дистанционного отключения, окружность МНО и ограничитель функции PSB следует разместить за пределами наибольшей зоны дистанционной защиты, которую требуется блокировать.
- Блокировать дистанционную защиту необходимо, только если существует вероятность, что во время качания мощности траектория сопротивления сместится в зону отключения функции дистанционной защиты и при этом время запаздывания окажется больше времени отключения зоны дистанционной защиты. То есть для зон дистанционной защиты, в которые траектории сопротивления никогда не смещаются или ложное отключение которых невозможно из-за большой задержки отключения, блокировка при качаниях мощности не нужна (и, следовательно, использовать ее не рекомендуется).
- Блокировка при качаниях мощности устанавливается назначением сигнала «PSB . Старт» входу «Z[1/2] . Блк по качанию мощн\_» соответствующего элемента **дистанционной защиты от межфазных коротких замыканий**. Дополнительную информацию можно найти в главе, посвященной модулю дистанционной релейной защиты от межфазных коротких замыканий (Z).

Ожидается, что при потере генератором синхронизации с системой кривая сопротивления сместится справа налево в область характеристики Несинхронное отключение. Если потеря синхронизации произойдет, пока генератор будет работать в двигательном режиме, ожидается, что кривая сопротивления сместится слева направо. С помощью данной функции PSB можно будет определить оба таких случая, если должным образом настроить оба ограничителя.

## 5.9.6 Функциональные возможности



Сведения о временном или постоянном блокировании модуля PSB см. в главе «Блокировки» ([«5.1.3 Блокировки»](#)).

## 5.9.7 PSB — настройки

При настройке блокировки при качаниях мощности необходима координация с соответствующей функцией защиты. Очень важно, чтобы выявить качание мощности с помощью данной функции можно было до того, как траектория сопротивления достигнет зоны отключения дистанционной защиты. То есть, вся зона отключения дистанционной защиты должна находиться внутри зоны ограничителей и окружности МНО функции блокировки при качаниях мощности. Функция блокировки при качаниях мощности работает по тому же принципу, что и функция несинхронного отключения, для нее можно использовать те же формулы расчета основных настроек.

На приведенной ниже схеме показано соотношение между системой, взятой для примера, зоной отключения дистанционной защиты и характеристикой PSB.

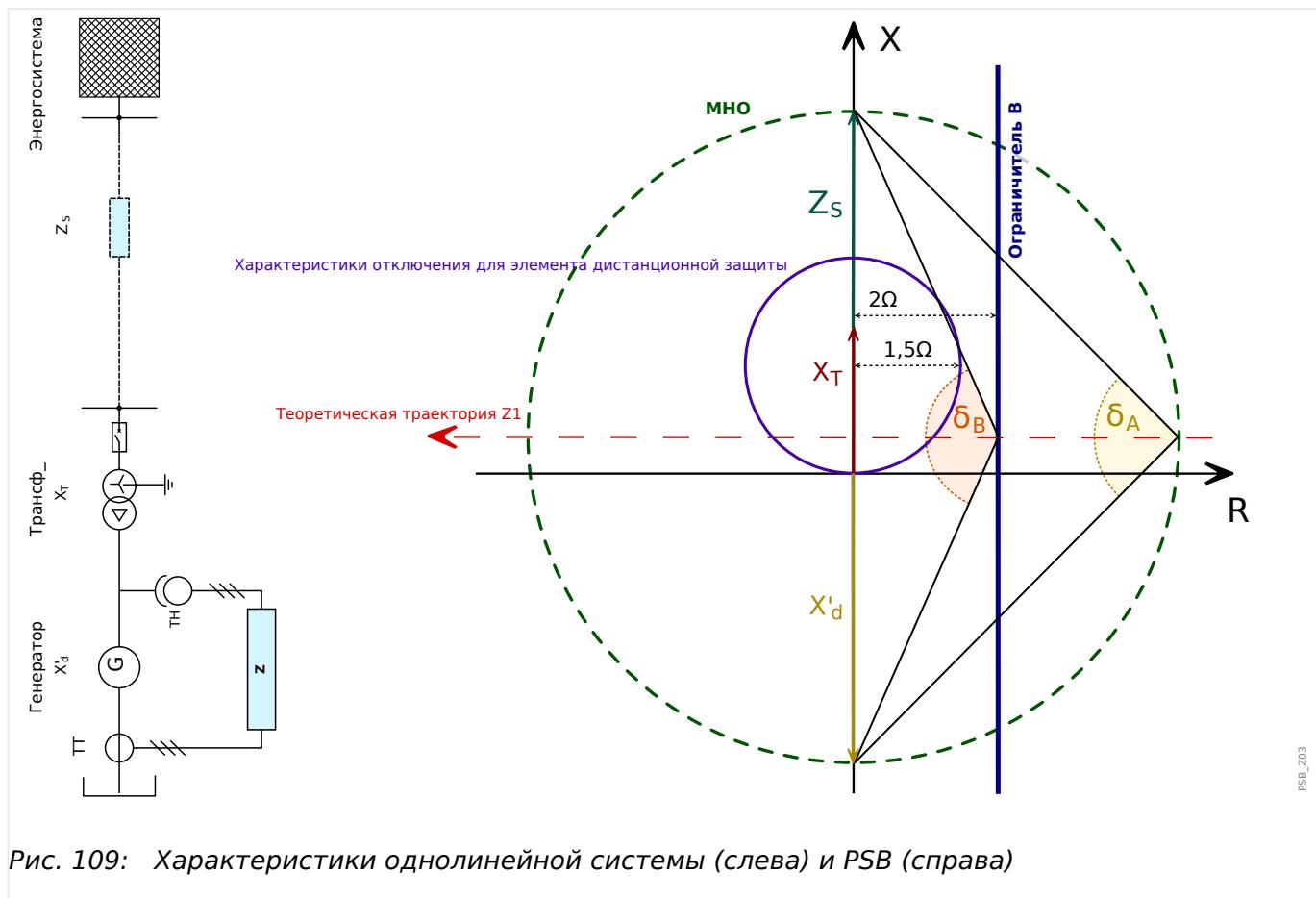


Рис. 109: Характеристики однолинейной системы (слева) и PSB (справа)

В данном контексте генератор представлен переходным реактивным сопротивлением  $X'_d$ , реактивное сопротивление трансформатора — элементом  $X_T$ , а сопротивление подключенной силовой системы — элементом  $Z_S$ . Все три сопротивления соединяются на Линия сопротивления системы, см. схему.

Для упрощения расчета настроек активные составляющие сопротивлений не учитываются и принимаются во внимание только их реактивные составляющие.

К примеру, примем за основу следующие данные (в полярных координатах, т. е. как норматив [длина вектора] и угол):

- $X_T = 2 \Omega \angle 90^\circ$
- $Z_S = 3 \Omega \angle 90^\circ$

- $X'_d = 4 \Omega \angle 90^\circ$

Если предположить, что предел сопротивления зоны отключения дистанционной защиты  $R_{21} = 1,5 \Omega$ , то в положении В при  $R_B = 2 \Omega$  ограничитель будет, как и требуется, находиться за пределами зоны отключения дистанционной защиты.

Соответственно, угол скольжения полюса у ограничителя В можно будет рассчитать следующим образом:

$$\delta_B = 2 \cdot \left( 90^\circ - \tan^{-1} \left( \frac{2 \cdot R_B}{X_S + X_T + X'_d} \right) \right) = 132^\circ$$

Угол  $\delta_A$  — угол скольжения полюса при достижении сопротивлением окружности МНО, которая располагается вокруг электрического центра и диаметр которой равен сумме реактивных составляющих сопротивлений ( $X'_d + X_T + X_S$ ). Этот угол вписан в окружность Фалеса и потому равен  $90^\circ$ .

На основании этого и принимая во внимание, что для максимальной частоты скольжения  $f_{S,max} = 2,5 \text{ Гц}$ , можно вычислить «Мин. время запаздывания»:

$$\text{«Мин. время запаздывания»} = \frac{\delta_B - \delta_A}{360^\circ} \cdot \frac{1}{f_{S,max}} = \frac{132^\circ - 90^\circ}{360^\circ} \cdot \frac{1}{2,5 \text{ Гц}} = 47 \text{ мс}$$

С помощью «Макс. время запаздывания» можно ограничить время включения функцией PSB блокирующего сигнала.

## 5.10 АШ — Ограничитель нагрузки (сектор нагрузки)

Для снижения допустимой нагрузки линии/генератора можно использовать расширенную рабочую характеристику функции дистанционной защиты. Если необходимо будет обеспечить достаточное сопротивление дуги и в тоже время избежать срабатывания по условию максимальной нагрузки, можно будет использовать функцию ограничителя нагрузки (сектор нагрузки), чтобы ограничить рабочую характеристику функции дистанционной защиты.

Рабочая характеристика модуля ограничителя нагрузки является одним из сегментов сложной плоскости сопротивлений (вне окружности вокруг исходной точки). Таким образом, она определяется тремя настройками: двумя сегментными углами «Угол сопротивл. 1», «Угол сопротивл. 2» и радиусом окружности «Радиус. окр. сопротивл.».

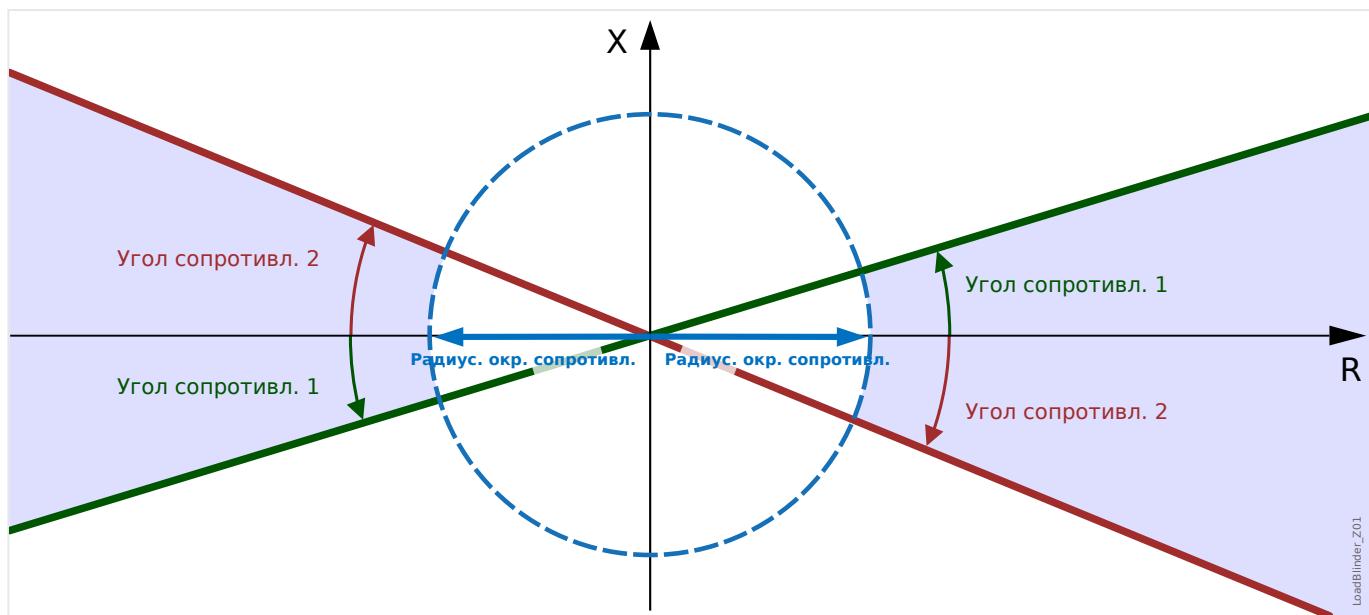


Рис. 110: Характеристика ограничителя нагрузки (участок ярко-синего цвета).

Иначе говоря, сектор нагрузки, распространяющийся за пределы окружности сопротивления, имеет два ограничителя, которые определяются углами сопротивления (светло-синяя область схемы).

Если измеренное сопротивление будет находиться в секторе нагрузки, функция инициирует «Сраб» и, по истечении настроенной задержки (« $t$ -задержка»), сигнал «Действие».

### **Взаимодействие с дистанционной защитой**

Чтобы замедлить работу элемента дистанционной защиты для областей высокой нагрузки, следует назначить сигнал «Действие» входу «Z . Блк по ОН» соответствующего элемента дистанционной защиты. Тем самым можно будет исключить зону ограничителя нагрузки из зоны отключения соответствующей системы дистанционной защиты. Образующаяся в результате зона отключения обозначена на следующей схеме ярко-красным цветом.

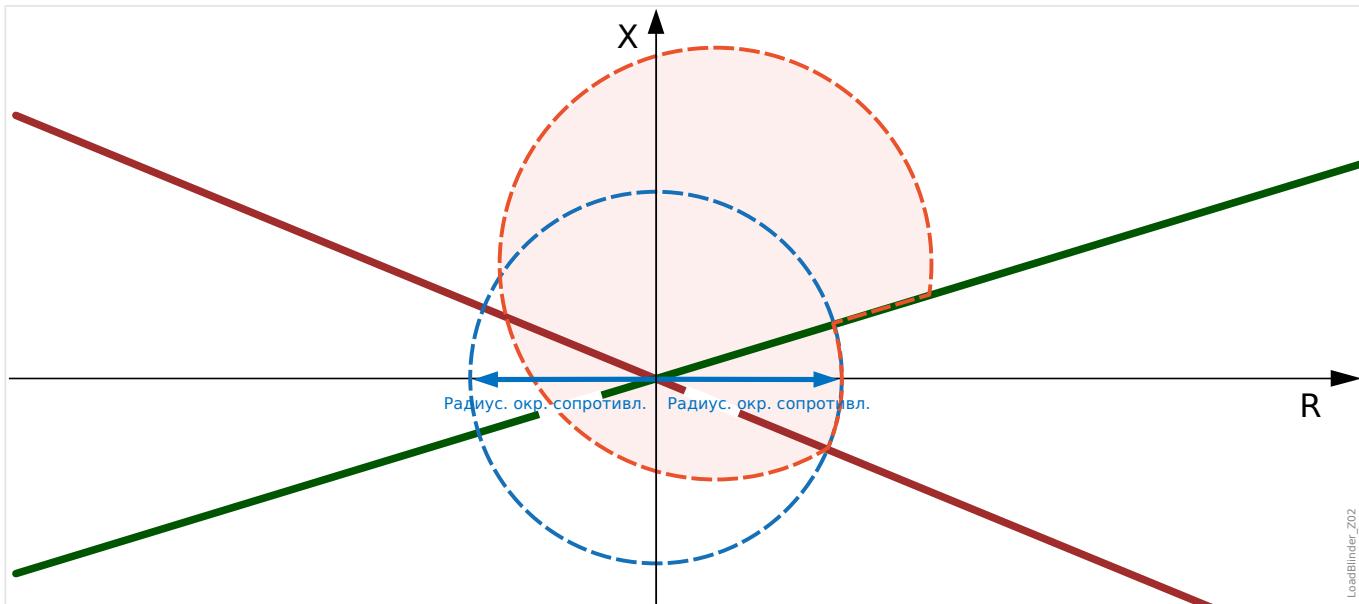


Рис. 111: Зона отключения дистанционной защиты (область, выделенная красным) с активным ограничителем нагрузки.

Функция ограничителя нагрузки должна работать только в условиях перегрузки, которые при измерении тока характеризуются (практически) только составляющей прямой последовательности фаз. И наоборот, при асимметричных сбоях, которые характеризуются наличием значительной составляющей обратной последовательности фаз, ее следует отключить. Поэтому используются еще два параметра: максимальное значение «*I2 макс*» — для тока обратной последовательности и минимальное значение «*I1 min*» — для тока прямой последовательности. Функция ограничителя нагрузки активна, только если ток прямой последовательности *I1* выше «*I1 min*» и если ток обратной последовательности *I2* ниже «*I2 макс*». Заданные по умолчанию значения параметров «*I1 min*», «*I2 макс*» должны подходить для обычных областей применения, тем не менее, при вводе оборудования в эксплуатацию рекомендуется проверить эти параметры и при необходимости подстроить их для местных условий отказов и нагрузок.

### **ФУНКЦИОНАЛЬНЫЕ ВОЗМОЖНОСТИ**

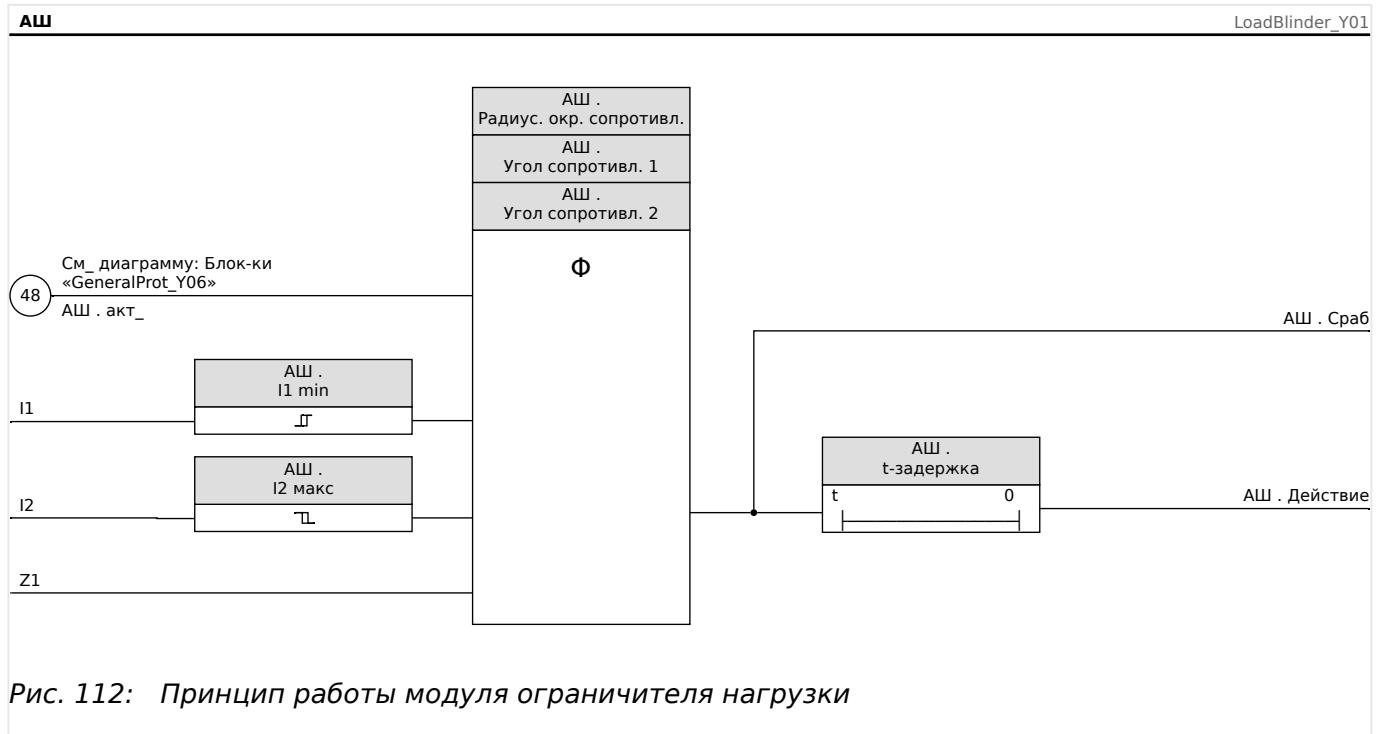


Рис. 112: Принцип работы модуля ограничителя нагрузки

Сведения о временном или постоянном блокировании модуля ограничителя нагрузки см. в главе «Блокировка».

## 5.11 I — защита от превышения тока

Модуль защиты от превышения тока «I» имеет следующие защитные функции по ANSI:

- ANSI 50 —  $\Rightarrow$  «ANSI 50, 51 — защита от превышения тока с выдержкой времени/обратнозависимой характеристикой времени, ненаправленная»,  $\Rightarrow$  «5.11.1 Характеристики»
- ANSI 51 —  $\Rightarrow$  «ANSI 50, 51 — защита от превышения тока с выдержкой времени/обратнозависимой характеристикой времени, ненаправленная»,  $\Rightarrow$  «5.11.1 Характеристики»
- ANSI 51C —  $\Rightarrow$  «ANSI 51C — защита по току с пуском по напряжению»,  $\Rightarrow$  «5.11.5 Защита по току с пуском по напряжению [51C]»
- ANSI 51Q —  $\Rightarrow$  «ANSI 51Q — защита от превышения тока отрицательной последовательности фаз»,  $\Rightarrow$  «5.11.4 I2> — перегрузка по току отрицательной последовательности [51Q]»
- ANSI 51V —  $\Rightarrow$  «ANSI 51V — защита от превышения тока с ограничением напряжения»,  $\Rightarrow$  «5.11.3 51V — защита от превышения тока с удерживающим напряжением»
- ANSI 67 —  $\Rightarrow$  «ANSI 67 — защита от превышения тока, направленная»,  $\Rightarrow$  «5.1.2 Определение направления»

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



При использовании блокировки от бросков тока намагничивания для предотвращения ошибочного отключения задержка отключения, используемая функциями максимальной токовой защиты, должна составлять не менее 30 мс.

### ОСТОРОЖНО!



Для обеспечения правильной работы функции определения направления после однофазных коротких замыканий необходимо использовать следующее опорное напряжение: Для фазового тока  $I_{\Phi.A}$  оно равно напряжению между линиями UBC, для фазового тока  $I_{\Phi.B}$  оно равно напряжению между линиями UCA, а для фазового тока  $I_{\Phi.C}$  оно равно напряжению между линиями UAB.

В случае если неисправность произошла вблизи точки измерения, и для нее отсутствует опорное напряжение, которое можно использовать для определения направления (как измеренного, так и хранящегося в архиве памяти напряжений), то модуль сработает не направленно или будет блокирован — в зависимости от установки значения соответствующего параметра .

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все элементы максимальной токовой защиты имеют идентичную структуру.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Данный модуль может работать с наборами адаптивных параметров.

Изменение значений параметров, входящих в наборы параметров, происходит динамически при помощи наборов адаптивных параметров. См. раздел [«2.3.2 Наборы адаптивных параметров»](#).

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Настройка параметра [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_защ\_ / I-защ\_ / I[x]] «Стор.обмотки ТТ» позволяет выбрать, мониторинг работы какого ТТ будет выполнять защитный элемент.

Варианты:

- «ТТ нейтр» = Трансформаторы тока на стороне нейтрали или
- «Сил ТТ» = Силовая обмотка трансформатора тока).

Следует, однако, заметить, что определение направления доступно только при выборе настройки «Стор.обмотки ТТ» = «Сил ТТ».

***ANSI 50, 51 — защита от превышения тока с выдержкой времени/ обратнозависимой характеристикой времени, ненаправленная***

Этот вариант применения настраивается в меню [Планир\_устр].

- [Планир\_устр] «Реж\_» = «ненаправленн\_»

Если элемент защиты по току определен как «ненаправленн\_», данные о направлении в расчет не принимаются.

Варианты:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-защ\_ / I[x]] «Метод измерений» =
  - Основные
  - Ист\_СКЗ
  - I2

***ANSI 67 — защита от превышения тока, направленная***

Этот вариант применения настраивается в меню [Планир\_устр].

- [Планир\_устр] «Реж\_» =
  - «вперед»
  - «реверс»

Варианты:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-защ\_ / I[x]] «Метод измерений» =
  - Основные

- Ист\_СКЗ
- I2

Если значение параметра «Стор.обмотки ТТ» = Сил ТТ трансформаторы тока на нейтральной стороне, все элементы защиты от максимального тока можно настроить как ненаправленные или, дополнительно, как направленные (прямые / обратные). (Если «Стор.обмотки ТТ» = «ТТ нейтр», доступен только ненаправленный режим.)

Прямое или обратное направление определяется характеристическим углом направления фазы, который, в свою очередь, определяется параметром [СистПар / Направление] «УМЧ фазы».

Подробное описание определения направления приводится здесь:  [«5.1.2 Определение направления»](#), и, в частности, для направления межфазного короткого замыкания:  [«5.1.2.1 Направление межфазного короткого замыкания»](#).

### ***ANSI 51V — защита от превышения тока с ограничением напряжения***

Этот вариант применения активируется следующим образом:

- [Парам\_защиты / Набор n / I-заш\_ / I[x]] «UОгранич» = «акт\_»

Варианты:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] «Метод измерений» =
  - Основные
  - Ист\_СКЗ
  - I2
- «Канал измерения» =
  - Лин\_напр\_
  - Фаза-земля

Если для параметра «UОгранич» задано значение «акт\_», элементом защиты от максимального тока используется удерживающее напряжение. Это значит, что уставка максимального тока будет снижена при падении напряжения. Таким образом обеспечивается более чувствительная защита от превышения тока. Для порогового напряжения «UОгранич макс» также можно определить «Канал измерения».

С помощью параметра [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] «Канал измерения» можно определить, какое напряжение измерено: «Лин\_напр\_» или «Фаза-земля».

### ***ANSI 51Q — защита от превышения тока отрицательной последовательности фаз***

Этот вариант применения активируется следующим образом:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] «Метод измерений» = «I2»

### **ANSI 51C — защита по току с пуском по напряжению**

Этот вариант применения активируется с помощью адаптивных параметров; см.  
↳ [«2.3.2 Наборы адаптивных параметров»](#).

Варианты:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] «Метод измерений» =
  - Основные
  - Ист\_СКЗ
  - I2
- [Парам\_защиты / Набор n / U-заш\_ / КН[x]] «Реж\_изм\_» =
  - Лин\_напр\_
  - Фазн напр

#### **Метод измерений**

Для каждого защитного элемента настройкой параметра «Метод измерений» можно определить, будет ли измерение выполняться на основе «Основные» или «Ист\_СКЗ» значения.

Или же можно задать для параметра «Метод измерений» значение «I2». В этом случае будет измеряться ток отрицательной последовательности фаз. Это позволит выявлять несбалансированные сбои.

## **5.11.1 Характеристики**

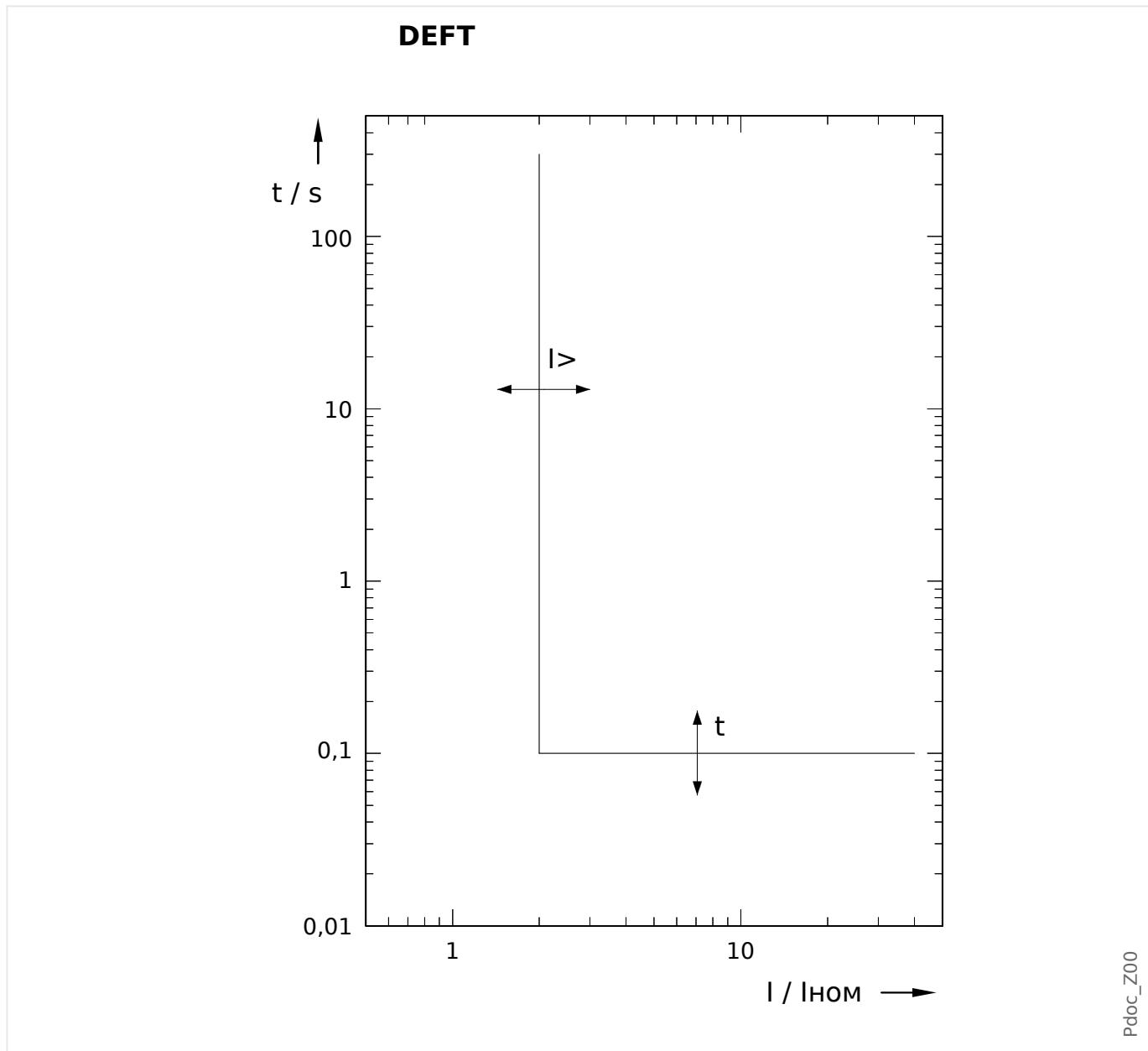
Для каждого элемента можно настраивать следующие характеристики:

- DEFT — определенное время — максимальный ток
- Нормально инверсная характеристика [NINV] (IEC) — IEC, стандартная обратнозависимая характеристика (IEC 60255-151)
- Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEC) — IEC, большая обратнозависимая характеристика (IEC 60255-151)
- Характеристика длительной зависимости времени отключения от тока [LINV] (IEC) — IEC, длительная обратнозависимая характеристика выдержки времени (IEC 60255-151)
- Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEC) — IEC, очень большая обратнозависимая характеристика (IEC 60255-151)
- Характеристика умеренной обратной зависимости времени отключения от тока [MINV] (ANSI) — ANSI, умеренная обратнозависимая характеристика (IEEE C37.112)
- Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (ANSI) — ANSI, большая обратнозависимая характеристика (IEEE C37.112)

- Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (ANSI) — ANSI, очень большая обратнозависимая характеристика (IEEE C37.112)
- RINV — обратнозависимая характеристика R
- Пологая термическая характеристика — пологая термическая характеристика
- Характеристика IT
- Характеристика I2T
- Характеристика I4T

### **Пояснения ко всем характеристикам**

- I: Ток короткого замыкания
  - I>: При превышении величины срабатывания начинается отсчет паузы до отключения.
- Настройка: [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] «/»
- t для «Хар» = «DEFT»:
    - Задержка отключения при  $I > I>$ , настройка с помощью [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] »t«.
    - Задержка сброса при  $I \leq I>$  всегда равна 0 («мгновенный»).
  - t для всех характеристик, кроме «DEFT»:
    - Задержка отключения при  $I > I>$  рассчитывается с учетом выбранных характеристик.
    - Задержка сброса при  $I \leq I>$  настраивается с помощью «Реж\_сбр\_», доступные варианты: «мгновенный», «определенное время» или «обратнозависимая характеристика времени».
    - При условии, что «Реж\_сбр\_» = «мгновенный»: Мгновенный сброс если ток уменьшается до значения ниже величины срабатывания, время ТОС будет обнулено за 2 цикла.
    - При условии, что «Реж\_сбр\_» = «определенное время»: задержка сброса настраивается в «t-сброс задержки».
    - При условии, что «Реж\_сбр\_» = «обратнозависимая характеристика времени»: Задержка сброса рассчитывается с учетом выбранных характеристик.
  - tXap (для всех характеристик, кроме «DEFT»):
    - Множитель времени/коэффициент характеристики отключения. Диапазон значений зависит от выбранной кривой отключения устройства.
    - настройка с помощью [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] «tXap»

**5.11.1.1 DEFT — определенное время — максимальный ток**

Задержка отключения при  $I > |>$ , настройка с помощью [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] »t«.

Задержка сброса при  $I \leq |>$  всегда равна 0 («мгновенный»).

### 5.11.1.2 IEC Нормально инверсная характеристика [NINV] (IEC 60255-151)

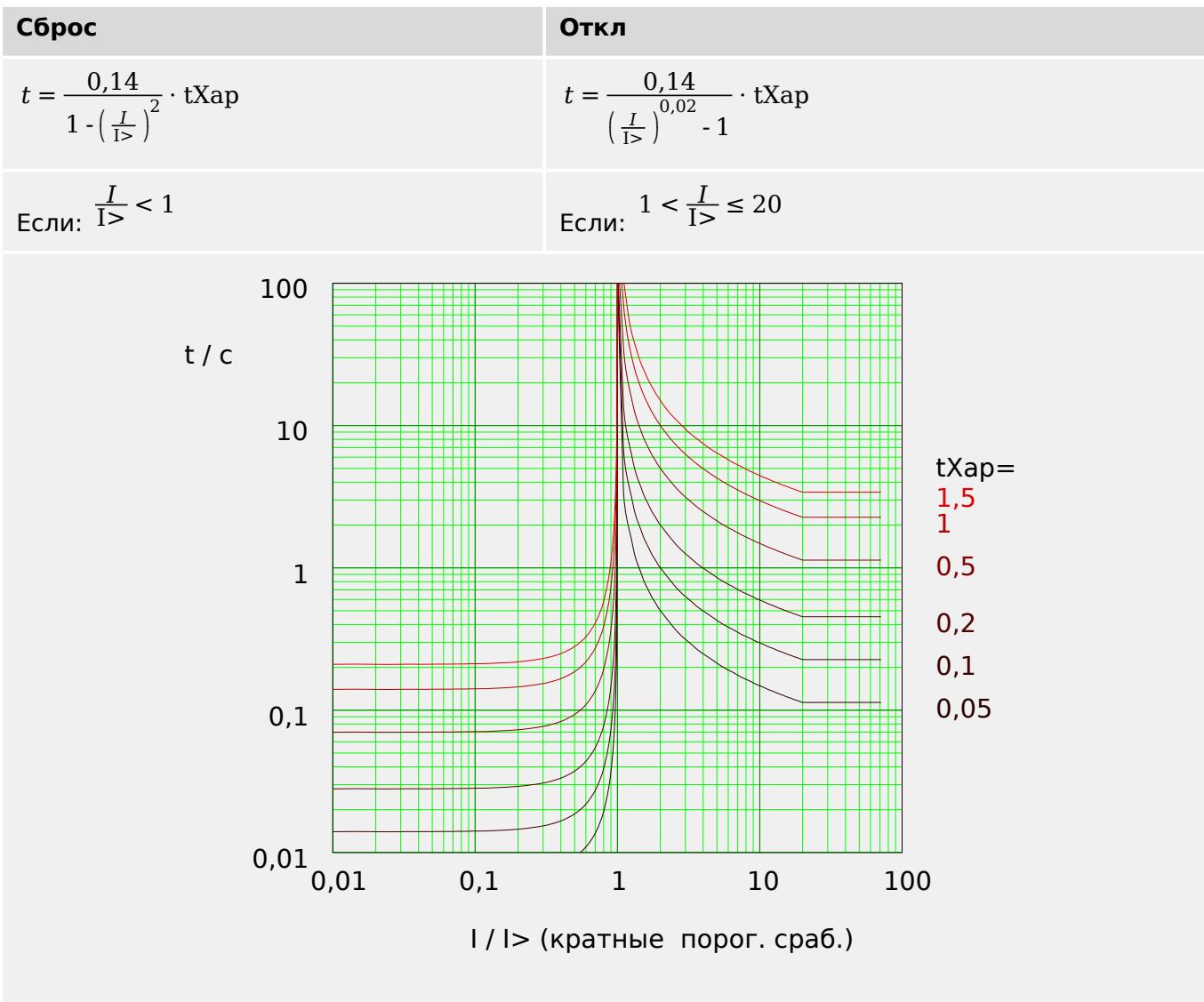
«Хар» = IEC NINV

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $I > 20 \cdot I_{>}$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $I = 20 \cdot I_{>}$ .



### 5.11.1.3 IEC Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEC 60255-151)

«Хар» = IEC VINV

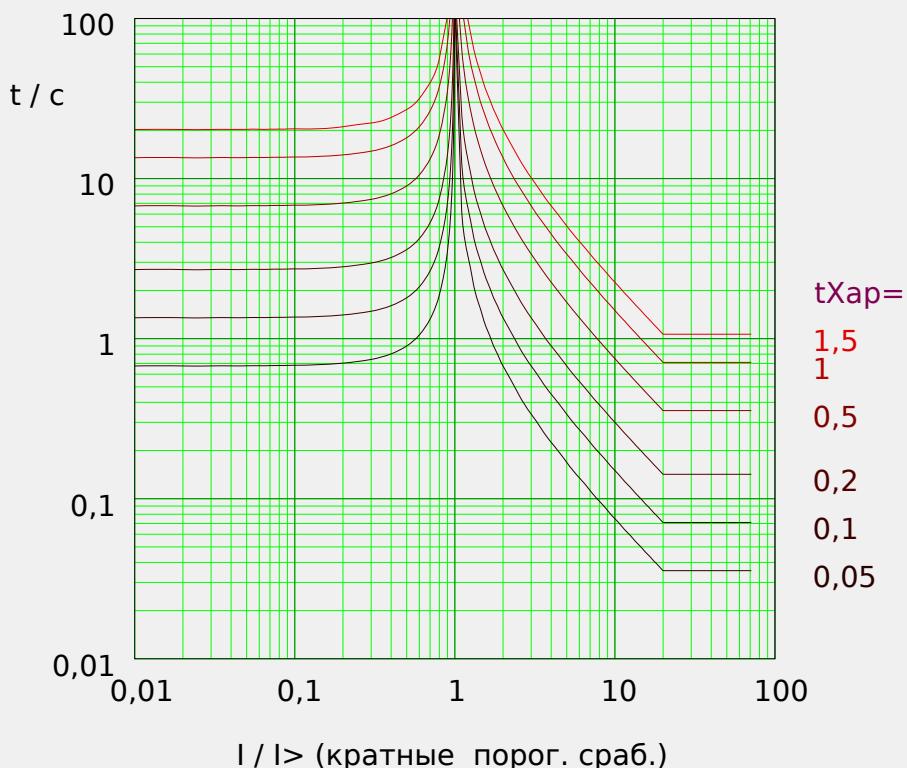
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $I > 20 \cdot I_{\text{ср}}$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $I = 20 \cdot I_{\text{ср}}$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{13,5}{1 - \left(\frac{I}{I_{\text{ср}}}\right)^2} \cdot t_{\text{Xap}}$	$t = \frac{13,5}{\frac{I}{I_{\text{ср}}} - 1} \cdot t_{\text{Xap}}$
Если: $\frac{I}{I_{\text{ср}}} < 1$	Если: $1 < \frac{I}{I_{\text{ср}}} \leq 20$



#### 5.11.1.4 IEC Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEC 60255-151)

«Хар» = IEC EINV

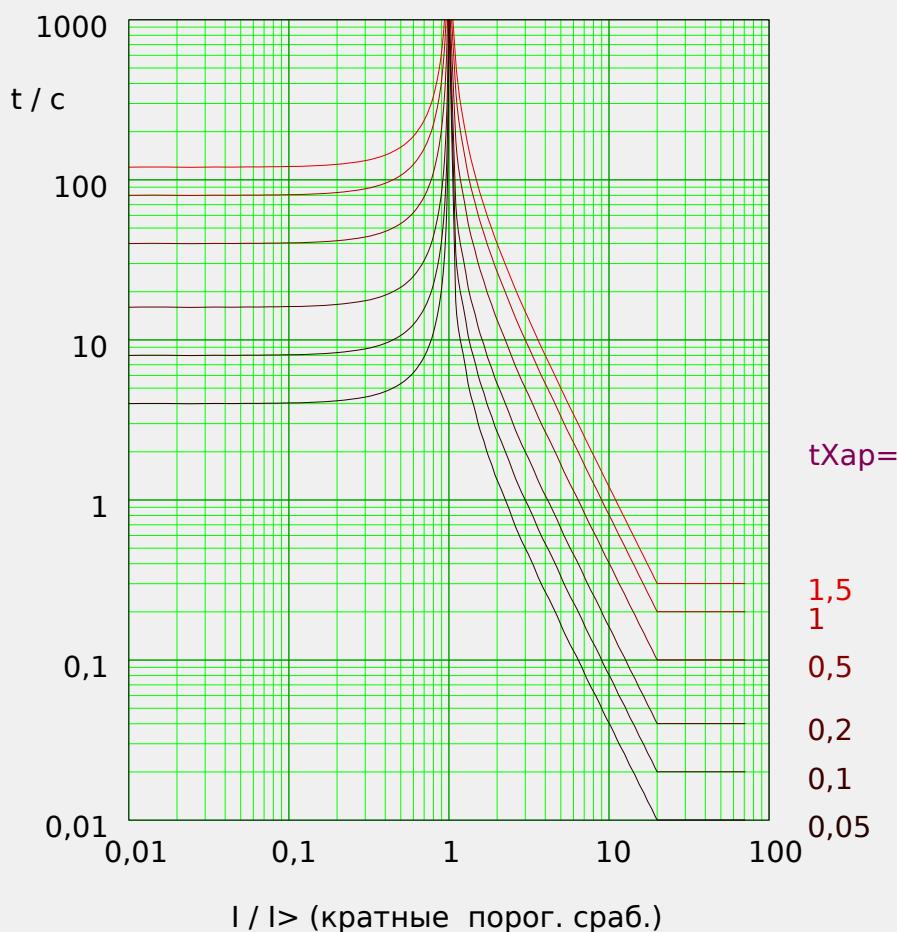
##### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $I > 20 \cdot I_{\text{ср}}$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $I = 20 \cdot I_{\text{ср}}$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{80}{1 - \left(\frac{I}{I_{\text{ср}}}\right)^2} \cdot t_{\text{Xap}}$	$t = \frac{80}{\left(\frac{I}{I_{\text{ср}}}\right)^2 - 1} \cdot t_{\text{Xap}}$
Если: $\frac{I}{I_{\text{ср}}} < 1$	Если: $1 < \frac{I}{I_{\text{ср}}} \leq 20$



### 5.11.1.5 IEC Характеристика длительной зависимости времени отключения от тока [LINV] (IEC 60255-151)

«Хар» = IEC LINV

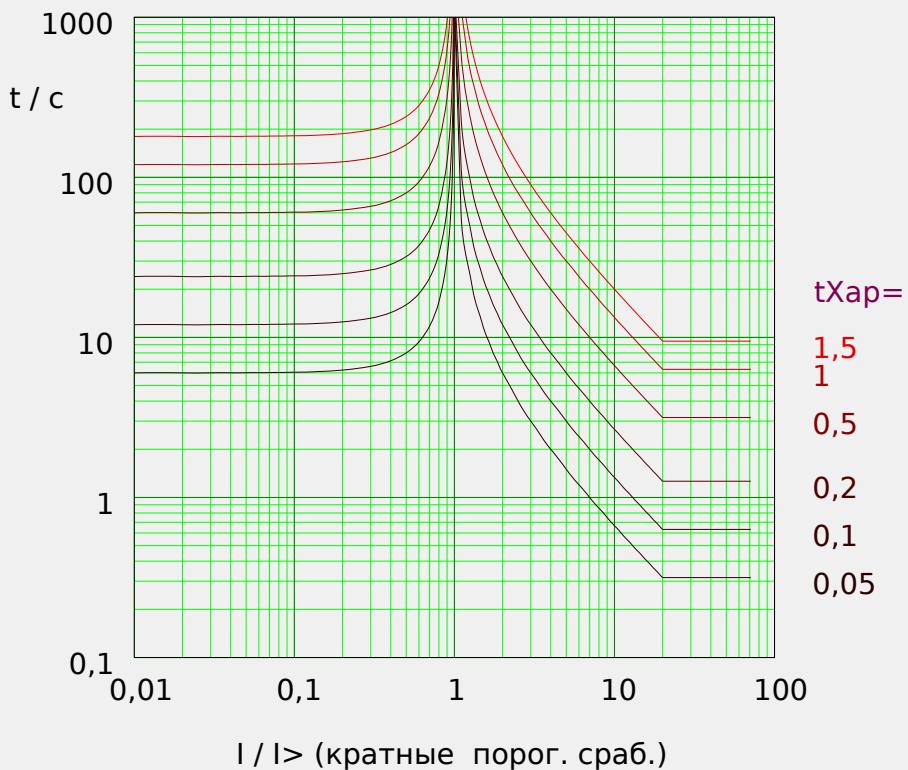
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $I > 20 \cdot I_{>}$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $I = 20 \cdot I_{>}$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{120}{1 - \left(\frac{I}{I_{>}}\right)^2} \cdot tXap$	$t = \frac{120}{\frac{I}{I_{>}} - 1} \cdot tXap$
Если: $\frac{I}{I_{>}} < 1$	Если: $1 < \frac{I}{I_{>}} \leq 20$



### 5.11.1.6 Характеристика умеренной обратной зависимости времени отключения от тока [MINV] (IEEE C37.112)

»Хар« = ANSI MINV

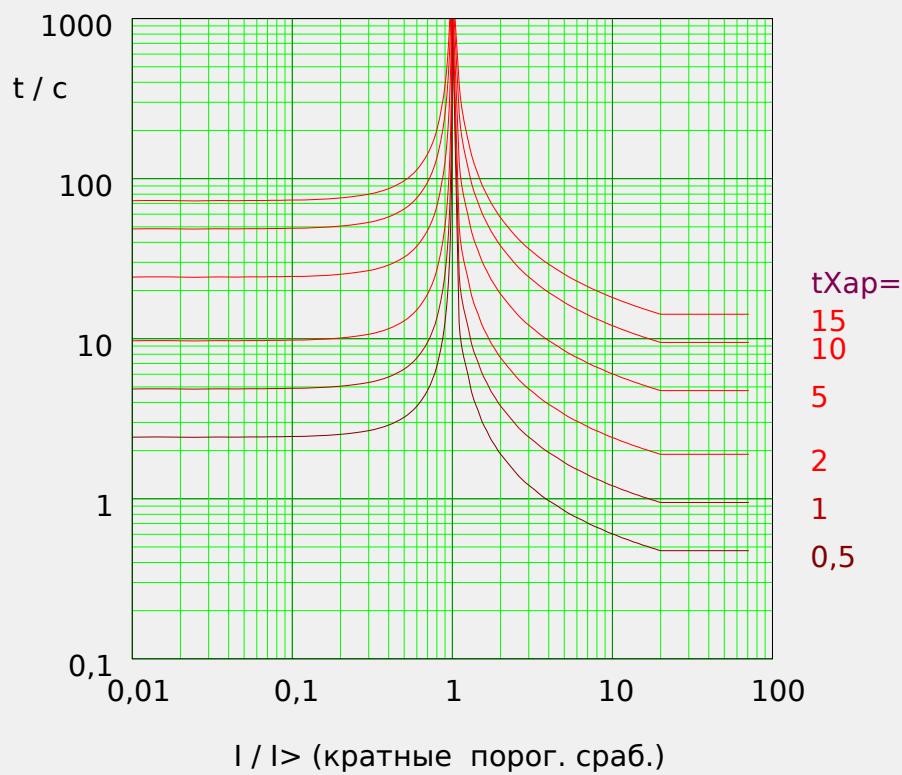
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $I > 20 \cdot I_{\text{ср}}$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $I = 20 \cdot I_{\text{ср}}$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{4,85}{1 - \left(\frac{I}{I_{\text{ср}}}\right)^2} \cdot t_{\text{Xap}}$	$t = \left( \frac{0,0515}{\left(\frac{I}{I_{\text{ср}}}\right)^{0,02}} + 0,1140 \right) \cdot t_{\text{Xap}}$
Если: $\frac{I}{I_{\text{ср}}} < 1$	Если: $1 < \frac{I}{I_{\text{ср}}} \leq 20$



### 5.11.1.7 Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEEE C37.112)

«Хар» = ANSI VINV

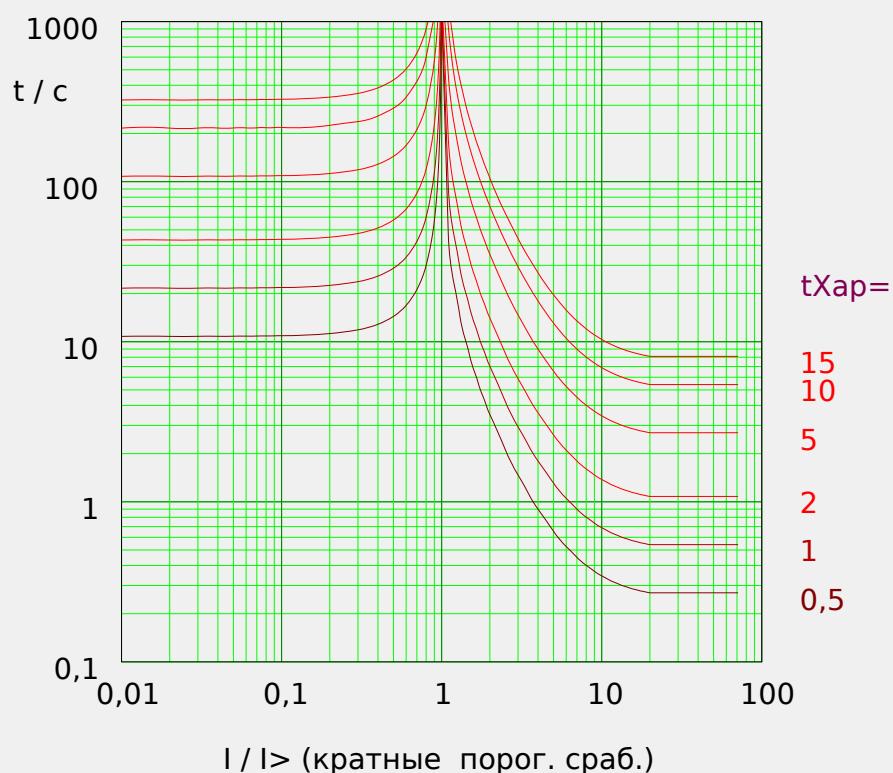
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $I > 20 \cdot I_{>}$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $I = 20 \cdot I_{>}$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{21,6}{1 - \left(\frac{I}{I_{>}}\right)^2} \cdot tXap$	$t = \left( \frac{19,61}{\left(\frac{I}{I_{>}}\right)^2 - 1} + 0,491 \right) \cdot tXap$
Если: $\frac{I}{I_{>}} < 1$	Если: $1 < \frac{I}{I_{>}} \leq 20$



### 5.11.1.8 Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEEE C37.112)

«Хар» = ANSI EINV

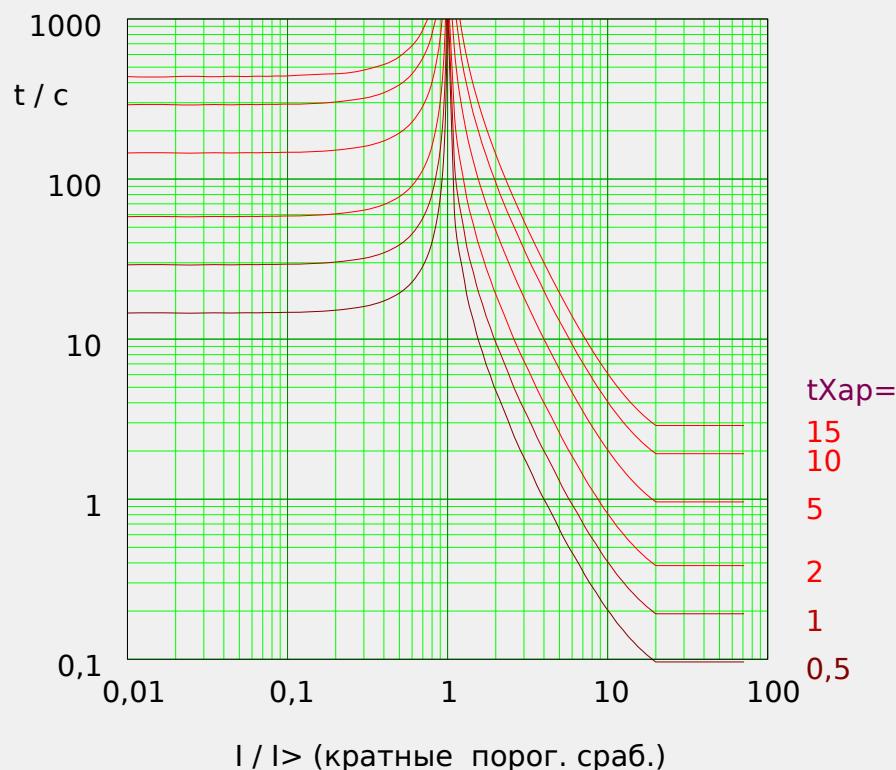
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $I > 20 \cdot I_{>}$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $I = 20 \cdot I_{>}$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{29,1}{1 - \left(\frac{I}{I_{>}}\right)^2} \cdot t_{Xap}$	$t = \left( \frac{28,2}{\left(\frac{I}{I_{>}}\right)^2 - 1} + 0,1217 \right) \cdot t_{Xap}$
Если: $\frac{I}{I_{>}} < 1$	Если: $1 < \frac{I}{I_{>}} \leq 20$



### 5.11.1.9 R Inverse [RINV] - Характеристика

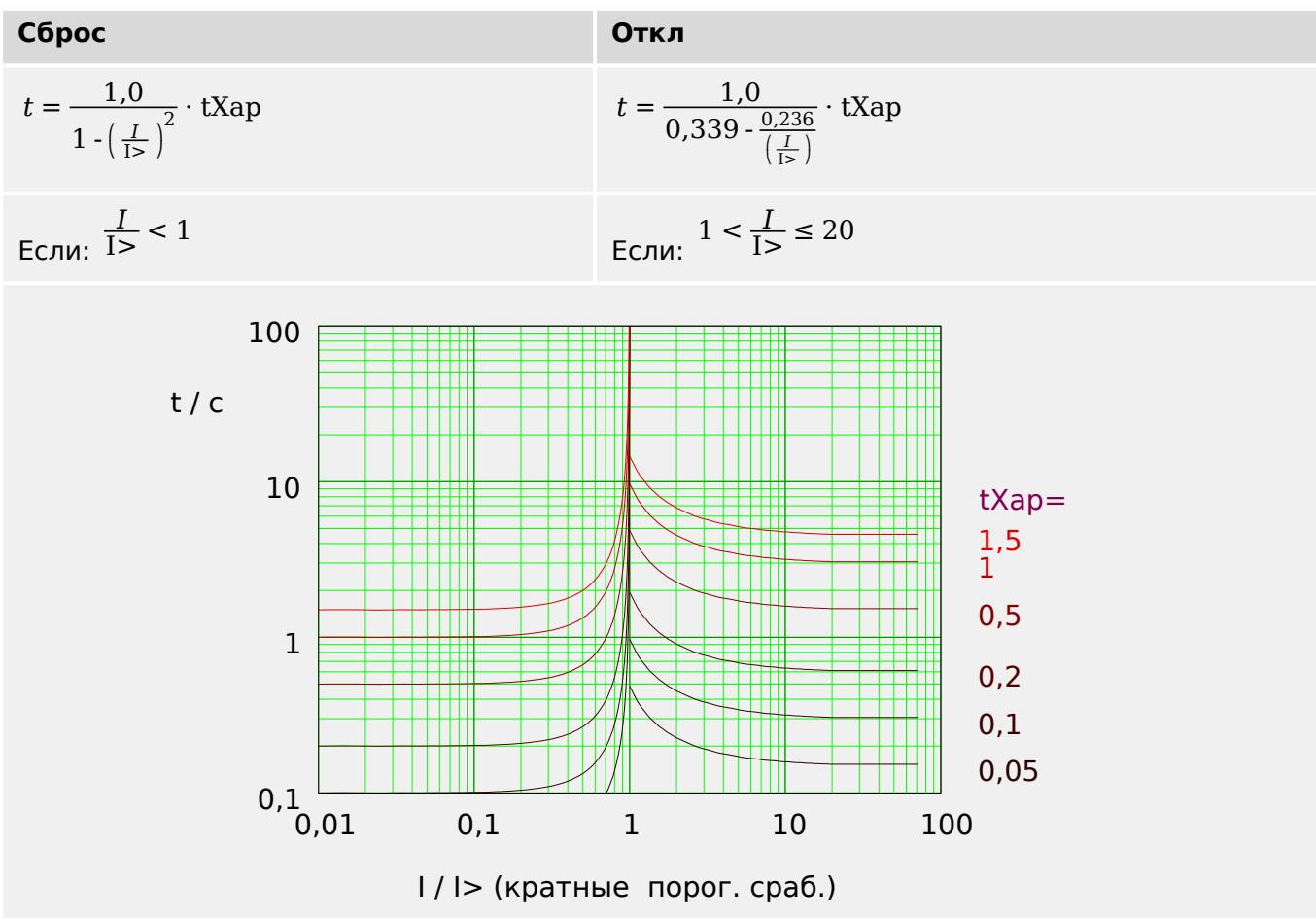
«Хар» = RINV

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $I > 20 \cdot I_{>}$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $I = 20 \cdot I_{>}$ .



### 5.11.1.10 Пологая термическая характеристика

«Хар» = Thermal Flat

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Сброс	Откл
$t = (5 \cdot 3^2) \cdot tXap = 45 \cdot tXap$	$t = (5 \cdot 3^0) \cdot tXap = 5 \cdot tXap$
Если: $I < I>$	Если: $I \geq I>$

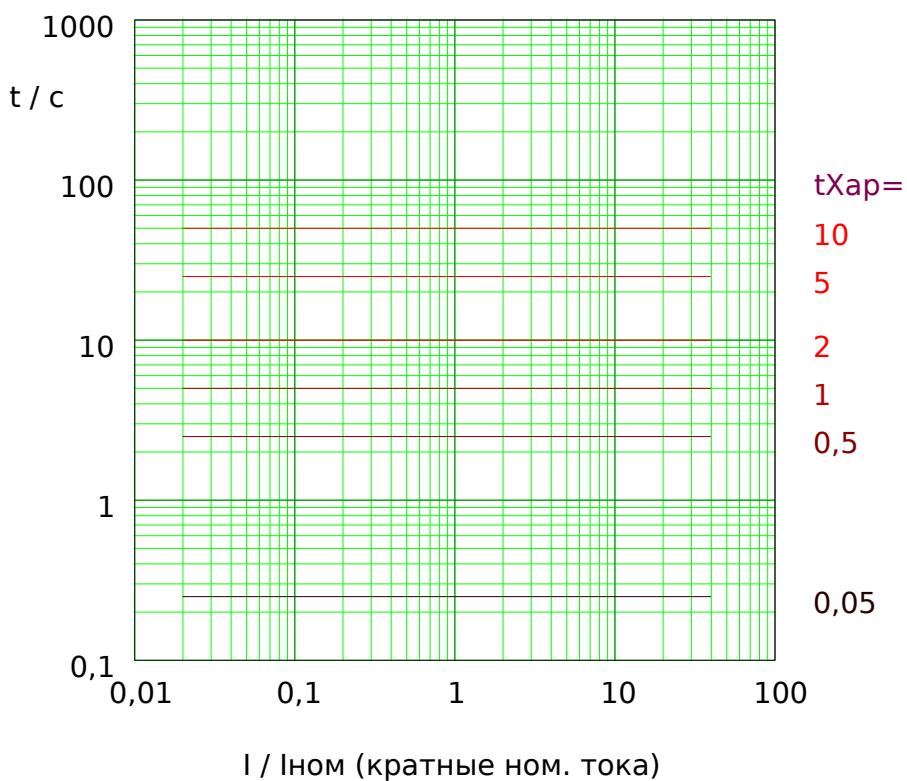


Рис. 113: Thermal Flat tripping curve. Note that only the range  $I \geq I>$  is actually effective.

### 5.11.1.11 Характеристика IT

«Хар» = IT

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Сброс	Откл
$t = (5 \cdot 3^2) \cdot t_{Xap} = 45 \cdot t_{Xap}$	$t = \frac{5 \cdot 3^1}{\left(\frac{I}{I_{ном}}\right)^1} \cdot t_{Xap} = \frac{15 \cdot I_{ном}}{I} \cdot t_{Xap}$
Если: $I < I>$	Если: $I \geq I>$

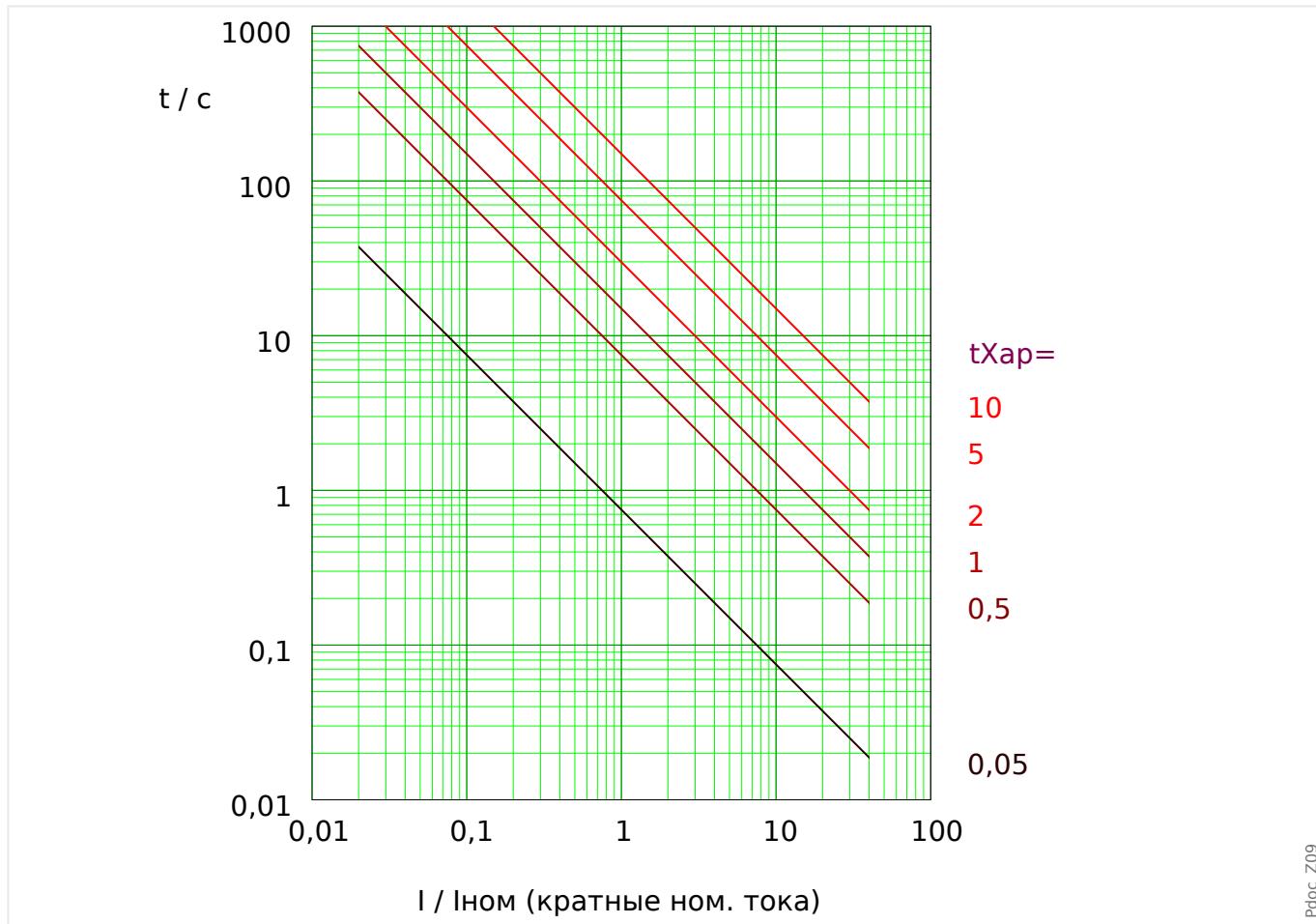


Рис. 114: IT tripping curve. Note that only the range  $I \geq I>$  is actually effective.

### 5.11.1.12 Характеристика I<sup>2</sup>T

«Хар» = I<sup>2</sup>T

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Сброс	Откл
$t = (5 \cdot 3^2) \cdot t_{Xap} = 45 \cdot t_{Xap}$	$t = \frac{5 \cdot 3^2}{\left(\frac{I}{I_{ном}}\right)^2} \cdot t_{Xap} = \frac{45}{\left(\frac{I}{I_{ном}}\right)^2} \cdot t_{Xap}$
Если: $I < I>$	Если: $I \geq I>$

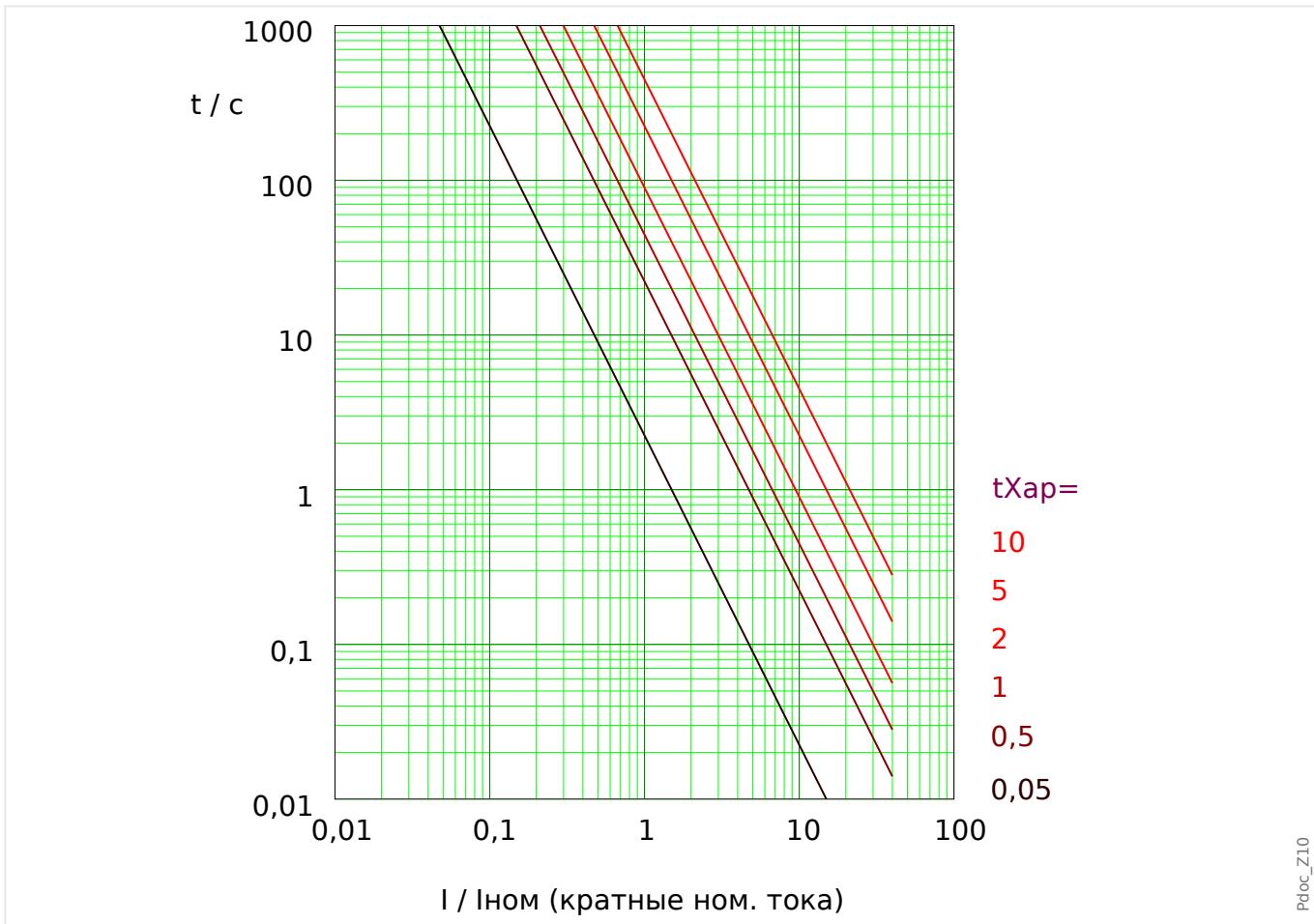


Рис. 115: I<sup>2</sup>T tripping curve. Note that only the range  $I \geq I>$  is actually effective.

### 5.11.1.13 Характеристика I<sub>4T</sub>

«Хар» = I<sub>4T</sub>

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Сброс	Откл
$t = (5 \cdot 3^2) \cdot t_{Xap} = 45 \cdot t_{Xap}$	$t = \frac{5 \cdot 3^4}{\left(\frac{I}{I_{ном}}\right)^4} \cdot t_{Xap} = \frac{405}{\left(\frac{I}{I_{ном}}\right)^4} \cdot t_{Xap}$
Если: $I < I>$	Если: $I \geq I>$

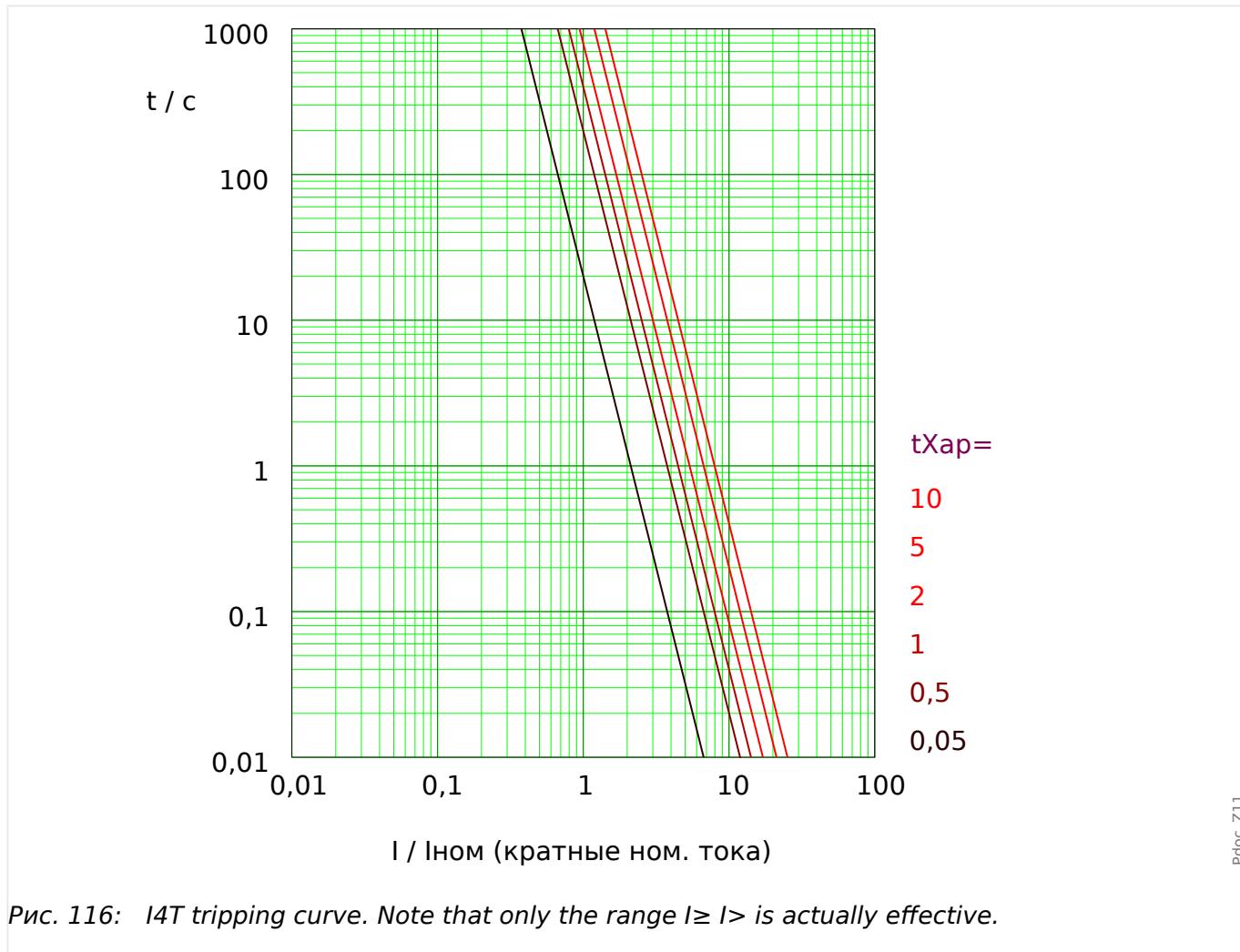
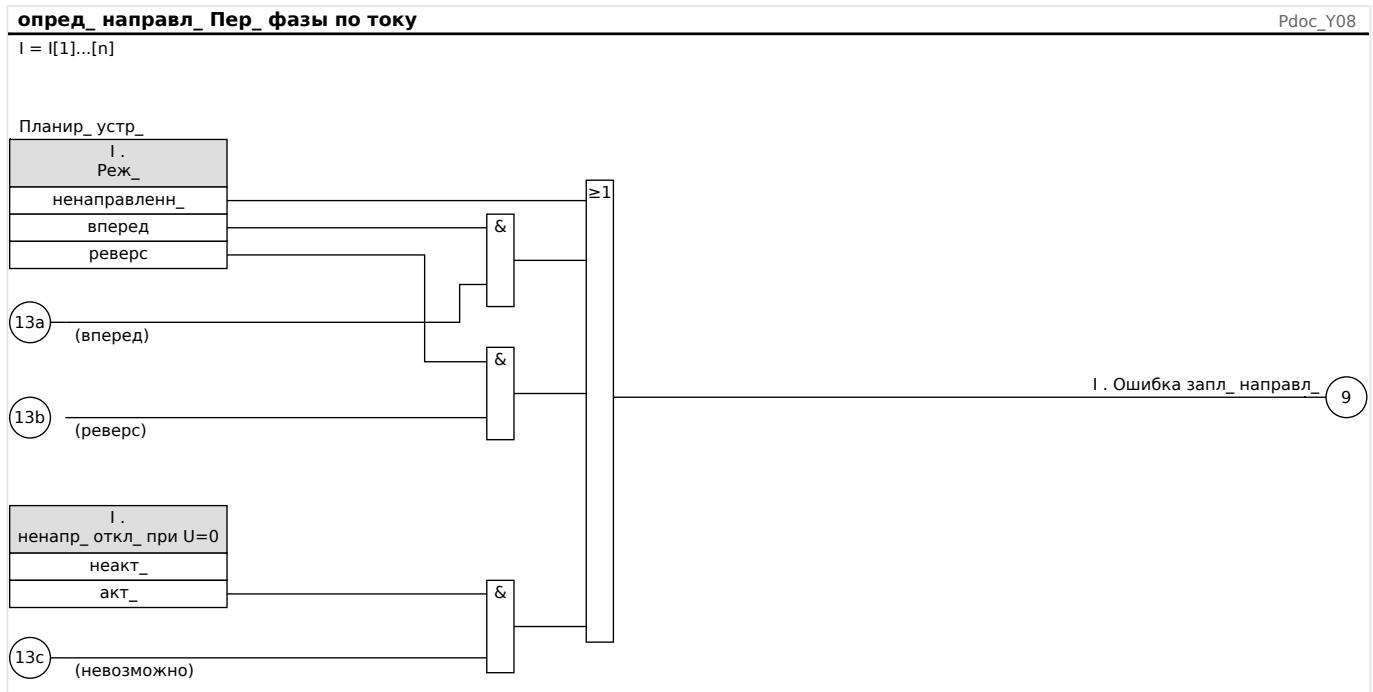


Рис. 116: I<sub>4T</sub> tripping curve. Note that only the range  $I \geq I>$  is actually effective.

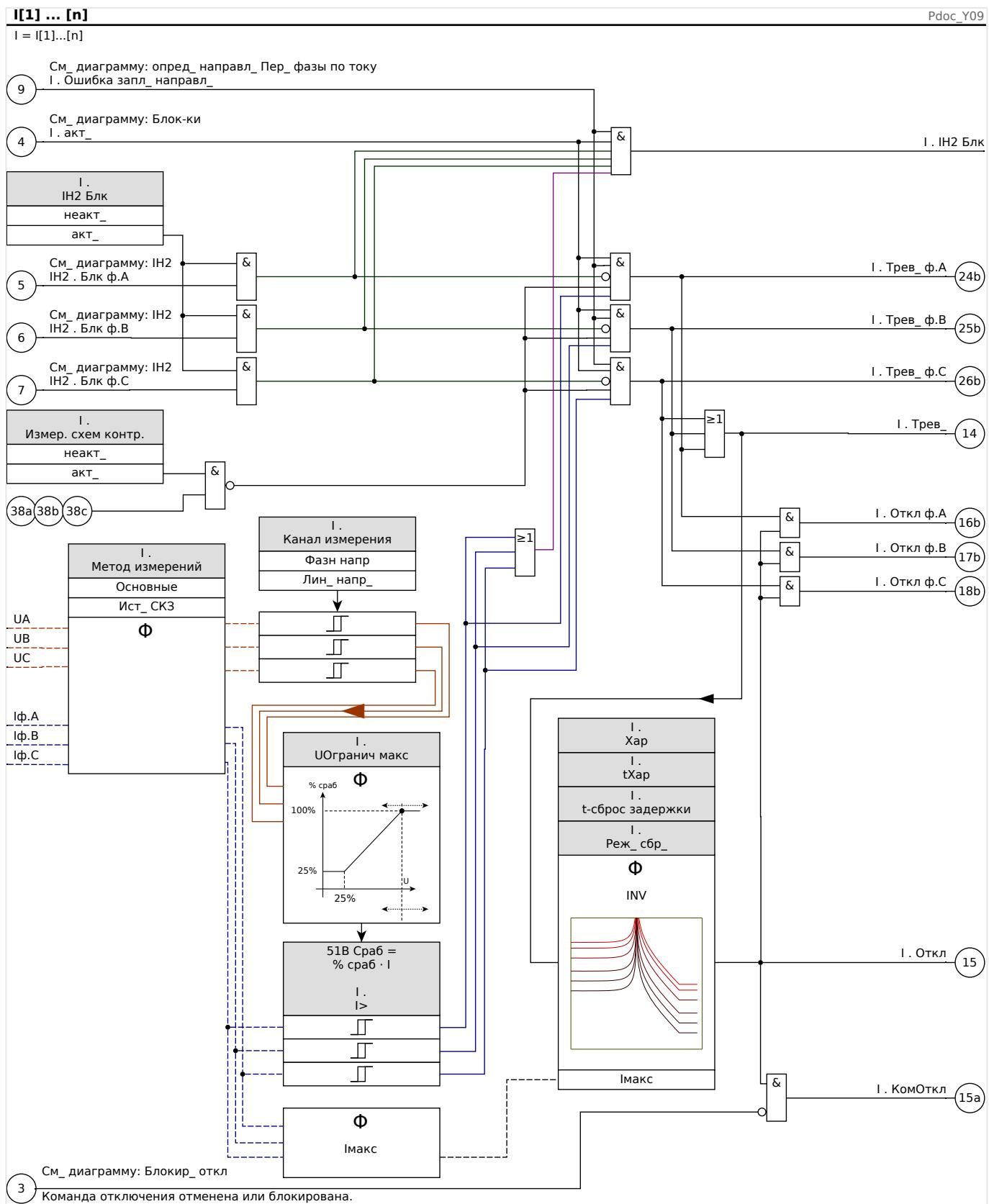
## 5.11.2 Функциональные возможности

**Определение направления** основано на модуле «Заш». Дополнительные сведения см. в разделе  «5.1.2 Определение направления».



## 5 Элементы защиты

### 5.11.2 Функциональные возможности



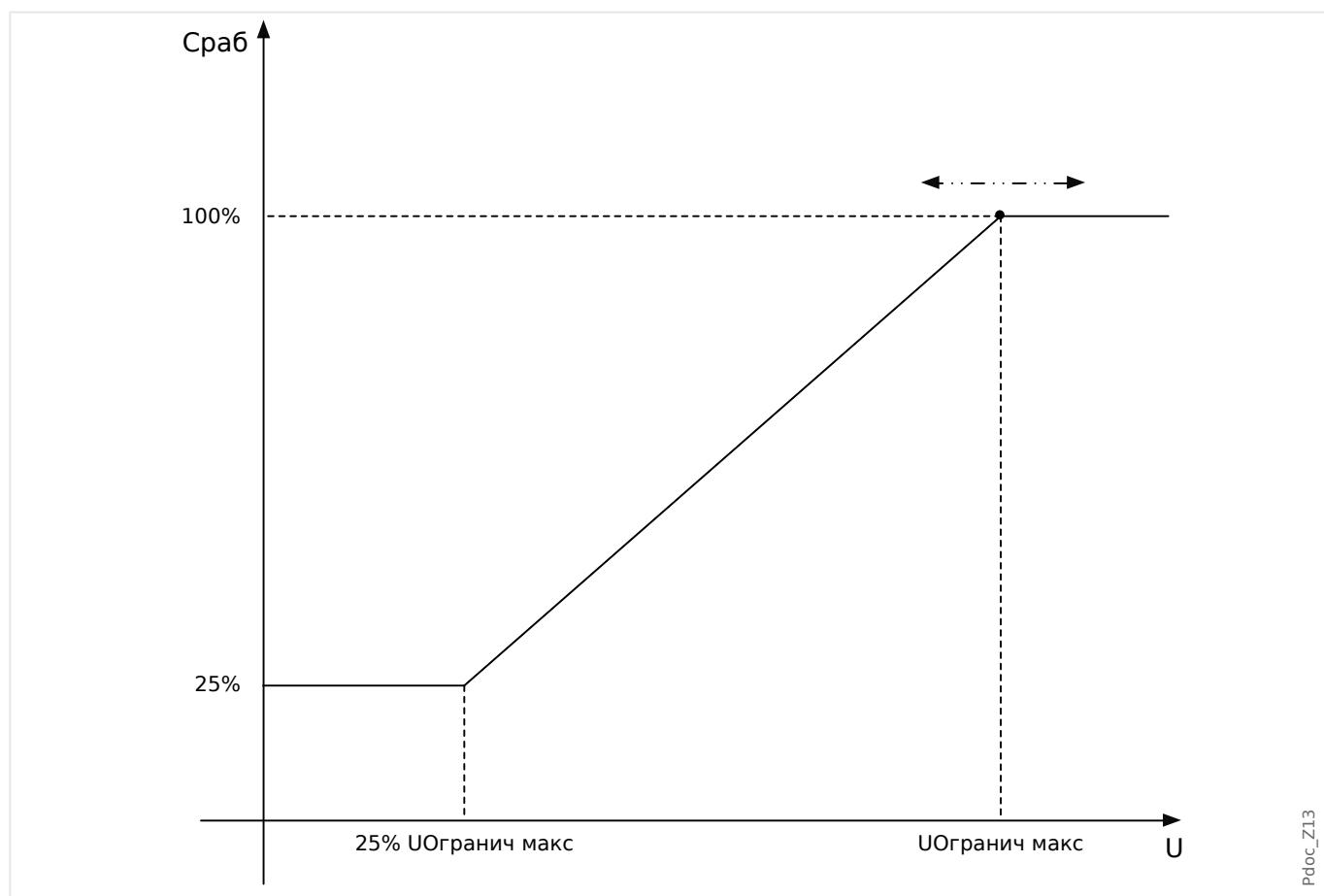
Примечание. Для еще большей простоты в схеме выше не отображено, что при выборе [СистПар / ТН] «TH соед» = «Лин. напряж.» значение параметра «I/[x]». Канал измерения будет изменено на «Лин\_напр\_», независимо от того, какое значение было настроено в начале (см. примечание в разделе [Глава 5.11.3](#)).

### 5.11.3 51V — защита от превышения тока с удерживающим напряжением

Чтобы активировать данную функцию, нужно для параметра [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] «UОгранич» задать значение «акт\_» в наборе параметров соответствующего элемента перегрузки по току I[x].

Функция защиты 51В ограничивает работу, что снижает значения срабатывания. Это позволяет понизить значение срабатывания защитной функции 51В при соответствующем входном фазовом напряжении («Лин\_напр\_» bkb «Фаза-земля», в зависимости от значения параметра [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[x]] «Канал измерения»). Если минимальный фазовый ток короткого замыкания близок к току нагрузки, это может усложнить координацию максимальной токовой защиты фазы с выдержкой времени. В этом случае использовать для улучшения ситуации функцию защиты от понижения напряжения не следует. При низком напряжении пороговое значение срабатывания при превышении фазового тока можно задать соответственно низким, чтобы защита от максимального фазового тока стала достаточно чувствительной и лучше скоординированной. Устройство использует простую линейную модель для определения эффективного срабатывания путем оценки отношения между напряжением и уставкой срабатывания защиты от превышения фазного тока.

Когда активировано ограничение напряжения, эффективная уставка срабатывания при превышении фазового тока будет вычислен следующим образом:  
 Срабатывание% \* настройка срабатывания при превышении фазового тока.  
 Эффективное пороговое значение срабатывания должно находиться в пределах допустимого диапазона настройки. Если оно окажется ниже, будет использоваться минимальное значение срабатывания.



Это означает:

- $U_{min} = 0,25 \cdot U_{max}$ ;
- % сраб<sub>min</sub> = 25%;
- % сраб = 25%, если  $U \leq U_{min}$ ;
- % сраб =  $1 / U_{max} \cdot (U - U_{min}) + 25\%$ , если  $U_{min} < U < U_{max}$ ;
- % сраб = 100%, если  $U \geq U_{max}$ ;

Функция ограничения напряжения на кривые отключения (характеристики) не влияет.

Если включен контроль трансформатора напряжения, то во избежание ошибочных отключений при размыкании выключателя элемент защиты от максимального тока с ограничением напряжения блокируется.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Определение  $U_n$ :

  $U_n$  зависит от типа подключения ТН и настройки режима измерения в модулях текущей защиты:

Если [СистПар / ТН] «ТН соед» = «Фазн напр» и [Парам\_защиты / Набор п / I-заш\_ / I[x]] «Канал измерения» = «Фаза-земля», то:

$$U_n = \frac{\text{ТН втор}}{\sqrt{3}}$$

Если [СистПар / ТН] «ТН соед» = «Фазн напр» и [Парам\_защиты / Набор п / I-заш\_ / I[x]] «Канал измерения» = «Лин\_напр», то:

$$U_n = \text{ТН втор}$$

Если [СистПар / ТН] «ТН соед» = «Лин. напряж.», то:

$$U_n = \text{ТН втор}$$

(Примечание. Это означает, что если «ТН соед» = «Лин. напряж.», то настройка «Канал измерения» в модулях текущей защиты будет игнорироваться.)

## 5.11.4 I2> — перегрузка по току отрицательной последовательности [51Q]

Чтобы активировать данную функцию, нужно для параметра [Парам\_защиты / Набор n / I-заш\_ / I[x]] «Метод измерений» задать значение «I2» в наборе параметров соответствующего элемента перегрузки по току I[x].

Функция защиты от максимального тока обратной последовательности (I2>) рассматривается как эквивалент функции защиты от максимального фазового тока (I2>) с тем лишь исключением, что вместо трехфазных токов, используемых функцией защиты от максимального фазового тока, в качестве измеряемых значений используется ток обратной последовательности (I2>). Значение тока обратной последовательности, используемое функцией I2>, получается при помощи следующего хорошо известного симметричного преобразования составляющих:

$$I_2 = \frac{1}{3}(I_{L1} + a^2 I_{L2} + a I_{L3})$$

Значение настройки срабатывания функции защиты I2> должно соответствовать току обратной последовательности в защищаемом объекте.

Кроме того, для функции защиты от максимального тока обратной последовательности (I2>) используются такие же параметры, что и для функции защиты от максимального фазового тока — характеристики отключения и сброса из стандартов IEC/ANSI, множитель времени и т. д.

Функцию защиты от максимального тока обратной последовательности (I2>) можно использовать для защиты линий, генераторов, трансформаторов и двигателей, то есть, для защиты систем от несбалансированных сбоев. Так как I2> защитная функция работает с компонентом тока отрицательной последовательности, который обычно отсутствует в условиях нагрузки, I2> можно настроить более тонко, чем функцию защиты от максимального фазового тока. С другой стороны, координация функций защиты от перегрузки по току отрицательной последовательности в радиальной электрической сети не означает автоматически очень большое время устранения сбоя для защитных устройств, расположенных выше в цепи, так как время отключения соответствующей функции защиты от перегрузки по току отрицательной последовательности должно быть координировано со следующим устройством, расположенным ниже в цепи, которое имеет функцию защиты от перегрузки по току отрицательной последовательности. Это во множестве случаев делает I2> выгодной концепцией защиты в дополнение к функции защиты от максимального фазового тока.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



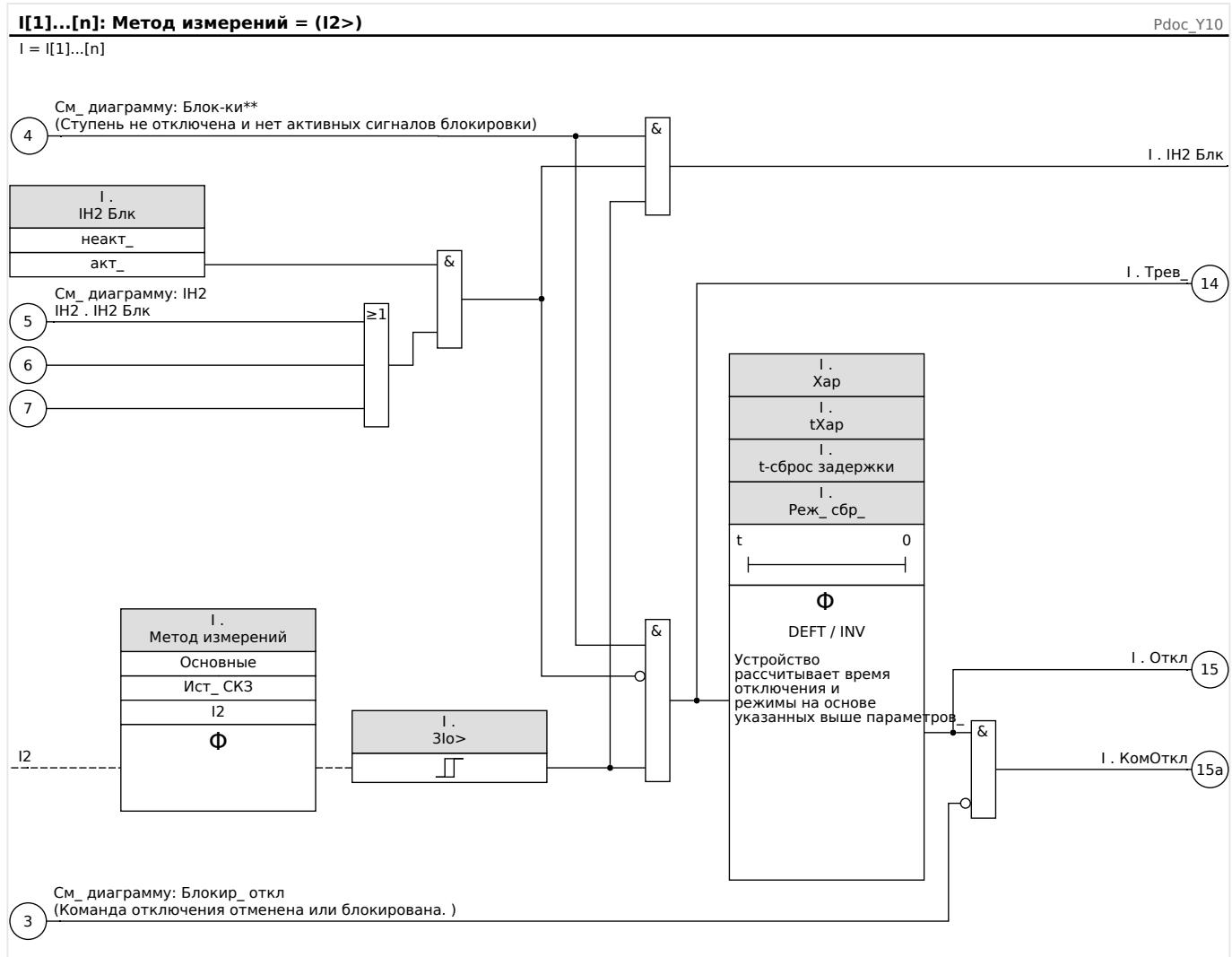
Чтобы предотвратить ошибочное отключение, при использовании блокировки от бросков тока задержка отключения, используемая функциями максимальной токовой защиты, должна составлять не менее 30 мс.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

! В момент замыкания выключателя в результате переходных процессов может возникнуть ток отрицательной последовательности.

## 5 Элементы защиты

5.11.4 I2> — перегрузка по току отрицательной последовательности [51Q]



## 5.11.5 Защита по току с пуском по напряжению [51C]

Если короткое замыкание произошло вблизи генератора, величина напряжения может резко уменьшиться. С помощью **адаптивных параметров** (см. главу [«2.3.2 Наборы адаптивных параметров»](#)) время отключения и характеристики отключения можно изменить по выходному сигналу элемента защиты по напряжению (в зависимости от уставки). Это устройство может переключаться с кривой нагрузки на кривую сбоя (в зависимости от времени отключения, кривых отключения и режимов сброса).

Выполните следующие действия.

- Ознакомьтесь с разделом «Наборы адаптивных параметров» ([«2.3.2 Наборы адаптивных параметров»](#)).
- Проведите планирование работы устройства и установите все необходимы элементы защиты от пониженного напряжения.
- Проведите планирование работы устройства и установите все необходимы элементы защиты от повышенного напряжения.
- Установите **адаптивные параметры** элемента защиты от максимального тока в соответствующих наборах параметров (например, множитель кривой, тип кривой и т. п.).
- Произведите назначение аварийного сигнала пониженного напряжения в **глобальных параметрах** таким образом, чтобы он служил сигналом активации соответствующего **набора адаптивных параметров** элемента защиты от максимального тока, который необходимо изменить.
- Проведите проверку работы устройства путем пусконаладочных испытаний.

## 5.11.6 Ввод в эксплуатацию: Защита по току — ненаправленная [50, 51]

*Тестируемый объект*

- Сигналы, которые должны измеряться для каждого элемента токовой защиты, уставки, общее время отключения (рекомендованное) или наоборот, задержки отключения и уставки на возврат; каждый раз трижды для каждой фазы и 1 раз для трех фаз.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

! В случае соединения по схеме Холмгрина часто случаются ошибки соединения, которые безопасно обнаруживаются. Измерение общего времени отключения позволяет убедиться, что схема вторичной цепи (то есть, цепи от разъемов до рабочей катушки выключателя) исправна.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Рекомендуется измерять общее время отключения вместо измерения задержки отключения. Задержка отключения устанавливается заказчиком. Общее время отключения измеряется на сигнальном контакте выключателя (не на релейном выходе).

Общее время отключения = задержка отключения (см. погрешности и допуски ступеней защиты) + время срабатывания выключателя (около 50 мс).

Информация о времени срабатывания выключателя приводится в технических характеристиках и прочей технической документации, выпускаемой предприятием-изготовителем выключателя.

*Необходимые средства*

- Источник тока
- Возможно, амперметры
- таймер.

*Описание процедуры**Проверка уставок (3 однофазных и 1 трехфазное)*

При каждом измерении подавайте ток, превышающий уставку для активации функции, приблизительно на 3-5%. После этого проверяйте пороговые значения.

*Проверка общего времени задержки отключения (рекомендация)*

Измерьте общее время отключения на вспомогательных контактах выключателя (отключение выключателя).

*Измерьте задержку отключения (измерение производится на релейном выходе)*

Измерьте задержку отключения на релейном выходе.

*Измерение порога отпускания*

Уменьшите силу тока до 97% от величины срабатывания функции отключения и измерьте порог отпускания.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

**5.11.7 Ввод в эксплуатацию: Защита по току — направленная [67]***Тестируемый объект*

Для каждого направленного элемента защиты от максимального тока следует измерить: общее время отключения (рекомендуется) или же коэффициенты задержки отключения и выпадения; каждый раз трижды для каждой фазы и 1 раз для трех фаз.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

В случае соединения по схеме Холмгрина часто случаются ошибки соединения, которые безопасно обнаруживаются. Измерение общего времени отключения позволяет убедиться, что схема вторичной цепи (то есть, цепи от разъемов до рабочей катушки выключателя) исправна.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Рекомендуется измерять общее время отключения вместо измерения задержки отключения. Задержка отключения устанавливается заказчиком. Общее время отключения измеряется на сигнальном контакте выключателя (не на релейном выходе!).

Общее время отключения: = задержка отключения (см. погрешности и допуски ступеней защиты) + время срабатывания выключателя (около 50 мс).

Информация о времени отключения выключателя приводится в технических характеристиках и прочей технической документации, выпускаемой предприятием-изготовителем автоматического выключателя.

*Необходимые средства*

- Синхронизируемые источники тока и напряжения
- Возможно, амперметры
- таймер.

*Описание процедуры*

Произведите взаимную синхронизацию 3-фазных источников тока и напряжения. После этого необходимо смоделировать направления отключения, которые необходимо проверить при помощи угла между током и напряжением.

В меню MCDGV4 теперь отображается определенное направление фазовых токов и измеренного и рассчитанного тока замыкания на землю [Работа / Измеренные значения / Направление], см. ↗ [«5.1.2 Определение направления»](#).

Рекомендуется выполнять проверку направления тока на основе этих значений.

*Проверка уставок (3 однофазных и 1 трехфазное)*

При каждом измерении подавайте ток, превышающий уставку для активации функции, приблизительно на 3-5%. После этого проверяйте уставки.

*Проверка общего времени задержки отключения (рекомендация)*

Измерьте общее время отключения на вспомогательных контактах выключателя (отключение выключателя).

*Измерьте задержку отключения (измерение производится на выходных контактах реле)*

Измерьте задержку отключения на релейном выходе.

*Измерение порога отпускания*

*Уменьшите силу тока до 97% от величины срабатывания функции отключения и измерьте порог отпускания.*

### *Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## **5.11.8 Ввод в эксплуатацию: защита от превышения тока, ненаправленная [ANSI 51V]**

### *Тестируемый объект*

Сигналы, которые необходимо измерить для функции защиты с ограничением напряжения: пороговые значения, общее время отключения (рекомендуется) или же коэффициенты задержки отключения и падения; каждый раз трижды для каждой фазы и 1 раз для трех фаз.

### **ПРИМЕЧАНИЕ!**



Рекомендуется измерять общее время отключения вместо измерения задержки отключения. Задержка отключения устанавливается заказчиком. Общее время отключения измеряется на сигнальном контакте выключателя (не на релейном выходе!).

Общее время отключения: = задержка отключения (см. погрешности и допуски ступеней защиты) + время срабатывания выключателя (около 50 мс).

Информация о времени отключения выключателя приводится в технических характеристиках и прочей технической документации, выпускаемой предприятием-изготовителем автоматического выключателя.

### *Необходимые средства*

- Источник тока
- источник напряжения;
- амперметр и вольтметр;
- Таймер.

### *Описание процедуры*

#### *Проверка уставок (3 однофазных и 1 трехфазное)*

Подайте напряжение %срабатывания. При каждой проверке подавайте ток, превышающий порог для активации функции, приблизительно на 3-5 %. Затем проверьте, являются ли настройки срабатывания процентным значением от настройки срабатывания стандартной функции защиты от максимального тока.

#### *Проверка общего времени задержки отключения (рекомендация)*

Измерьте общее время отключения на вспомогательных контактах выключателя (отключение выключателя).

#### *Измерение задержки отключения (измерение производится на релейном выходе)*

Измерьте задержку отключения на контакте релейного выхода.

### *Проверка коэффициента падения*

Уменьшите силу тока до 97% от величины срабатывания функции отключения и измерьте коэффициент падения.

### *Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и индивидуальные значения времени задержки, пороговые значения и коэффициенты падения должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## **5.11.9 Ввод в эксплуатацию: перегрузка по току отрицательной последовательности**

### *Тестируемый объект*

Сигналы, которые необходимо измерить для каждой функции токовой защиты: пороговые значения, общее время отключения (рекомендуется) или же коэффициенты задержки отключения и падения.

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**



Рекомендуется измерять общее время отключения вместо измерения задержки отключения. Задержка отключения устанавливается заказчиком. Общее время отключения измеряется на сигнальном контакте выключателя (не на релейном выходе!).

Общее время отключения: = задержка отключения (см. погрешности и допуски ступеней защиты) + время срабатывания выключателя (около 50 мс).

Информация о времени отключения выключателя приводится в технических характеристиках и прочей технической документации, выпускаемой предприятием-изготовителем автоматического выключателя.

### *Необходимые средства*

- Источник тока
- Амперметры
- таймер.

### *Описание процедуры*

#### *Проверка пороговых значений*

Чтобы получить ток обратной последовательности, измените последовательность фаз на разъемах источника тока (последовательность ABC — на последовательность ACB; последовательность ACB — на последовательность ABC).

При каждой проверке подавайте ток, превышающий порог для активации функции, приблизительно на 3–5%. После этого проверяйте пороговые значения.

#### *Проверка общего времени задержки отключения (рекомендация)*

Измерьте общее время отключения на вспомогательных контактах выключателя (отключение выключателя).

**Измерение задержки отключения** (измерение производится на релейном выходе)

Измерьте задержку отключения на контакте релейного выхода.

**Проверка коэффициента падения**

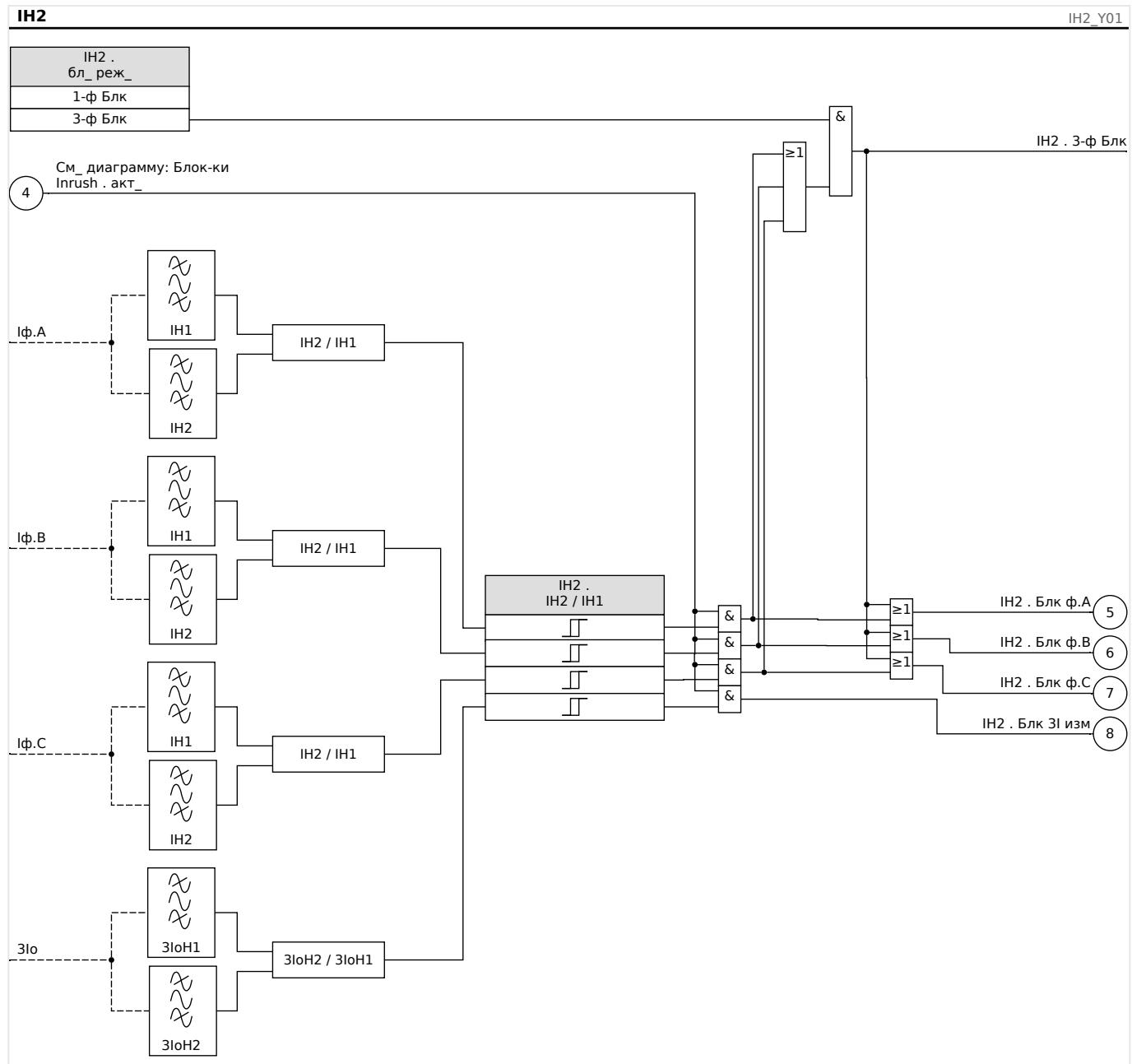
Уменьшите силу тока до 97% от величины срабатывания функции отключения и измерьте коэффициент падения.

**Результат успешной проверки**

Значения измерений общего времени задержки отключения и индивидуальные значения времени задержки, пороговые значения и коэффициенты падения должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## 5.12 Бросок тока IH2

Модуль защиты от бросков тока позволяет предотвратить ложные срабатывания реле, вызванные включением насыщенных индуктивных нагрузок. Здесь учитывается отношение амплитуд 2<sup>ой</sup> и 1<sup>ой</sup> гармоники.



### ПРИМЕЧАНИЕ!



Не используйте элемент защиты от бросков тока в сочетании с защитой от мгновенного максимального тока (для предотвращения ошибочных отключений).

### 5.12.1 Ввод в эксплуатацию: Бросок тока

Процедура проверки зависит от настроек режима блокировки бросков тока:

- [Парам\_защиты / Набор x / I-заш\_ / IH2] «бл\_реж» = «1-ф Блк».

В этом режиме проверка должна проводиться сначала для каждой фазы по отдельности, а затем для трех фаз вместе.

- [Парам\_защиты / Набор x / I-заш\_ / IH2] «бл\_реж» = «3-ф Блк».

В этом режиме проводится проверка для трех фаз.

#### Тестируемый объект

Проверка блокировки бросков тока.

#### Необходимые средства

- Трехфазный источник тока с регулируемой частотой
- Трехфазный источник тока (для первой гармоники)

#### Описание процедуры (зависит от параметров режима блокировки)

- Подайте ток на вторичную обмотку с номинальной частотой.
- Внезапно подайте на вторичную сторону ток с частотой, превышающей номинальную в два раза. Амплитуда должна превышать предустановленный коэффициент/пороговое значение «IH2/IN».
- Убедитесь, что генерируется аварийный сигнал броска тока.

#### Результат успешной проверки

Генерируется аварийный сигнал броска тока, а регистратор событий регистрирует блокировку ступени токовой защиты.

## 5.13 Ток на землю — защита от максимального тока замыкания на землю [50N/G, 51N/G, 67N/G]

Модуль защиты от максимального тока при замыкании на землю «3Io» имеет следующие защитные функции по ANSI.

- ANSI 50N/G
- ANSI 51N/G
- ANSI 67N/G

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Чтобы предотвратить ошибочное отключение, при использовании блокировки от бросков тока задержка отключения, используемая функциями максимальной токовой защиты, должна составлять не менее 30 мс.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все элементы токов утечки на землю имеют идентичную структуру.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Данный модуль может работать с наборами адаптивных параметров.

Изменение значений параметров, входящих в наборы параметров, происходит динамически при помощи наборов адаптивных параметров. См. раздел [«2.3.2 Наборы адаптивных параметров»](#).

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Настройка параметра [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / I-заш\_ / 3Io[x]] «Стор.обмотки ТТ» позволяет выбрать, мониторинг работы какого ТТ будет выполнять защитный элемент.

Варианты:

- «ТТ нейтр» = Трансформаторы тока на стороне нейтрали или
- «Сил ТТ» = Силовая обмотка трансформатора тока).

Следует, однако, отметить, что определение направления замыкания на землю основывается на значениях тока на входе ТТ нейтр (Трансформаторы тока на стороне нейтрали, слот X3) и, следовательно, доступно, только если для параметра «Стор.обмотки ТТ» задано значение «ТТ нейтр».

### **ANSI 50N/G — защита от максимального тока на землю, ненаправленная**

Этот вариант применения настраивается в меню [Планир\_устр\_].

- [Планир\_устр\_] »Реж\_« = «ненаправленн\_»

## 5 Элементы защиты

5.13 Ток на землю — защита от максимального тока замыкания на землю [50N/G, 51N/G, 67N/G]

Если элемент защиты по току определен как «ненаправленн\_», данные о направлении в расчет не принимаются.

Варианты:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] «Метод измерений» =
  - Основные
  - Ист\_СКЗ

### **ANSI 51N/G — защита от короткого замыкания на землю, ненаправленная**

Этот вариант применения настраивается в меню [Планир\_ устр\_].

- [Планир\_ устр\_] »Реж\_« = «ненаправленн\_»

Если элемент защиты по току определен как «ненаправленн\_», данные о направлении в расчет не принимаются.

Варианты:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] «Метод измерений» =
  - Основные
  - Ист\_СКЗ

### **ANSI 67N/G — защита от максимального тока на землю/короткого замыкания на землю, направленная**

Этот вариант применения настраивается в меню [Планир\_ устр\_].

- [Планир\_ устр\_] «Реж\_« =
  - «вперед»
  - «реверс»
- [СистПар / Направление] «Источ 3U0» =
  - «измерено»
  - «рассчитано»
- [СистПар / Направление] «Источ 3I0» =
  - «измерено»
  - «рассчитано»

Варианты:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] «Метод измерений» =
  - «Основные»
  - «Ист\_СКЗ»
- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] «3I источник» =
  - «измерено»

5.13 Ток на землю — защита от максимального тока замыкания на землю [50N/G, 51N/G, 67N/G]

- «рассчитано»
- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] «Выбор UX» =
  - «измерено»
  - «рассчитано»

### **Определение направления**

Подробное описание определения направления приводится здесь: [Л > 5.1.2 Определение направления](#), а описание методов его определения — здесь: [Л > 5.1.2.2 Направление замыкания на землю](#).

В меню [СистПар / Направление] с помощью параметров «Источ 3Io» и «Источ 3U0» можно указать, следует ли определять направление тока утечки на землю на основе измеренных или рассчитанных значений тока и напряжения. Данная настройка влияет на все элементы токов замыкания на землю.

Следует, однако, заметить, что определение направления доступно только при выборе настройки «Стор.обмотки ТТ» = «ТТ нейтр».

#### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**



Расчет остаточного напряжения возможен, только если на входы измерения напряжения подается фазное напряжение.

При настройке «измеренное» значения следует изменить, т. е. остаточное напряжение и измеренный ток утечки на землю следует подать на соответствующий 4<sup>й</sup> измерительный вход.

Все элементы токовой защиты от утечки на землю можно (независимо один от другого) настроить как ненаправленные или направленные ступени.

Для каждого доступного экземпляра защиты от максимального тока на землю «3Io[n]» следует отдельно указать, какой именно метод определения направления (из описанных в разделе [Л > 5.1.2.2 Направление замыкания на землю](#)) будет применяться.

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[n]] «3I источник» = «ТТ . рассчитано»:
 

Пороговое значение максимального тока на землю и определение направления будет основываться на 3Io расч, а поляризующее количество будет определяться значением параметра «Контр. расч. напр. тока на землю».
- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[n]] «3I источник» = «ТТ . измерено»:
 

Пороговое значение максимального тока на землю и определение направления будет основываться на 3Io изм, а поляризующее количество будет определяться значением параметра «Контр. изм. напр. тока на землю».
- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[n]] «3I источник» = «ТТ . чувствительное измерение»:
 

Пороговое значение максимального тока на землю и определение направления будет основываться на величине 3Io изм, измеренной по входному сигналу малого тока утечки на землю. (См. [Л > 3.6.2 TIs — плата измерения токов фазы и малых токов замыкания на землю](#).) Поляризующее количество будет определяться значением параметра «Контр. изм. напр. тока на землю».

### **Метод измерений**

Для каждого защитного элемента настройкой параметра «Метод измерений» можно определить, будет ли измерение выполняться на основе «Основные» или «Ист\_СКЗ» значения.

### **Источник IG/источник VG**

Параметрами «3I источник» и «Выбор UX» определяется, являются ли ток утечки на землю и остаточное напряжение «измерено» или «расчитано».

### 5.13.1 Характеристики

Для каждого элемента с помощью параметра [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] «Хар» можно выбрать следующие характеристики:

- DEFT — определенное время — максимальный ток
- Нормально инверсная характеристика [NINV] (IEC) — IEC, стандартная обратнозависимая характеристика (IEC 60255-151)
- Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEC) — IEC, большая обратнозависимая характеристика (IEC 60255-151)
- Характеристика длительной зависимости времени отключения от тока [LINV] (IEC) — IEC, длительная обратнозависимая характеристика выдержки времени (IEC 60255-151)
- Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEC) — IEC, очень большая обратнозависимая характеристика (IEC 60255-151)
- Характеристика умеренной обратной зависимости времени отключения от тока [MINV] (ANSI) — ANSI, умеренная обратнозависимая характеристика (IEEE C37.112)
- Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (ANSI) — ANSI, большая обратнозависимая характеристика (IEEE C37.112)
- Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (ANSI) — ANSI, очень большая обратнозависимая характеристика (IEEE C37.112)
- RINV — обратнозависимая характеристика R
- RXIDG
- Пологая термическая характеристика — пологая термическая характеристика
- Характеристика IT
- Характеристика I2T
- Характеристика I4T

#### **Пояснения ко всем характеристикам**

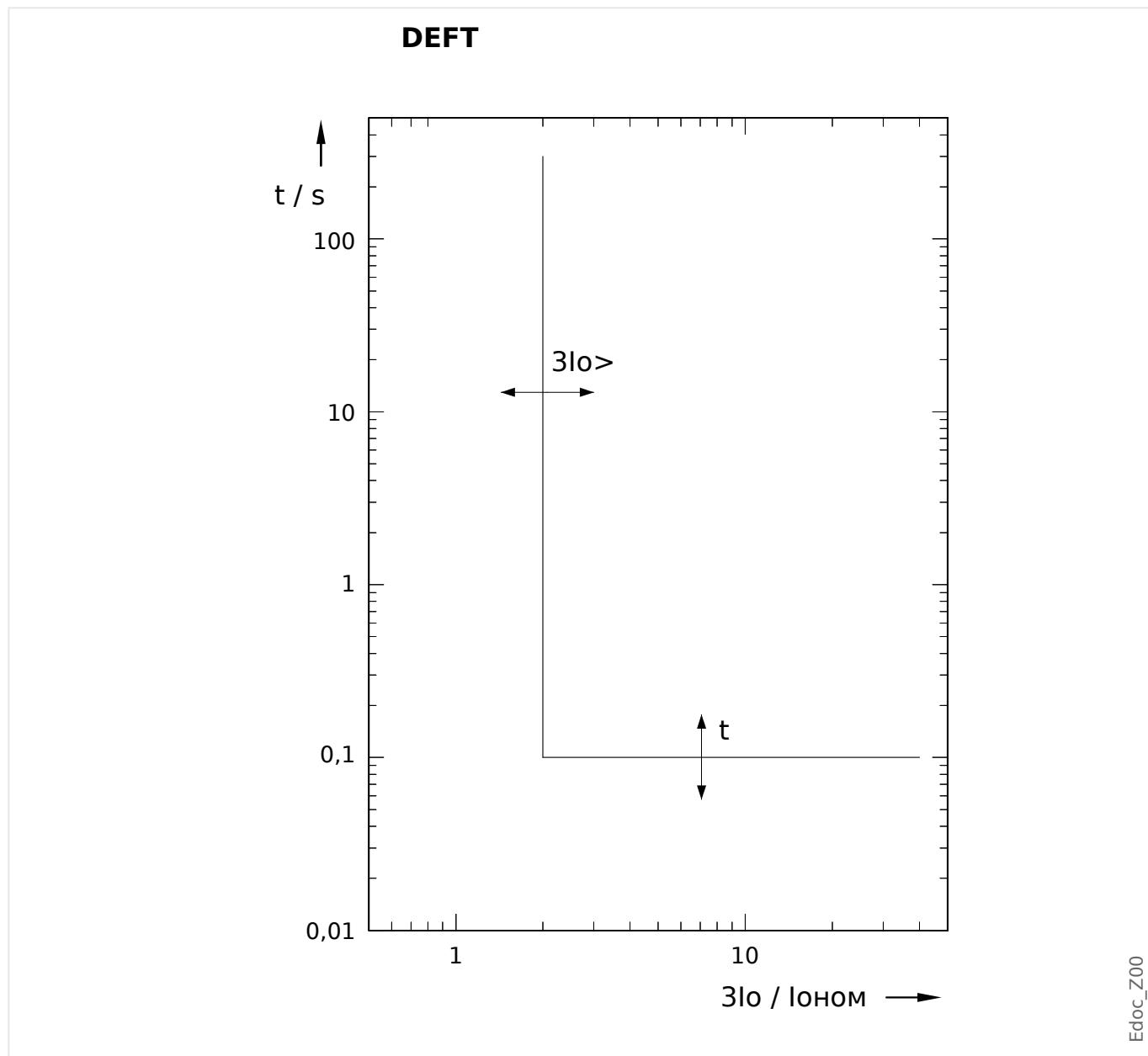
- 3Io: Ток короткого замыкания
- 3Io>: При превышении величины срабатывания происходит пуск модуля/ступени.

Настройка: [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] «3Io>»

- t для «Хар» = «DEFT»:
  - Задержка отключения при  $3Io > 3Io>$ , настройка с помощью [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] »t«.
  - Задержка сброса при  $3Io \leq 3Io>$  всегда равна 0 («мгновенный»).
- t для «Хар» = «RXIDG»:

- Задержка отключения при  $3Io > 3Io$  рассчитывается с учетом выбранных характеристик.
- Задержка сброса при  $3Io \leq 3Io$  настраивается с помощью «Реж\_сбр\_», доступные варианты: «мгновенный» или «определенное время».
- Задержка сброса при «Реж\_сбр\_» = «определенное время» настраивается в «t-сброс задержки».
- t для всех характеристик, кроме «DEFT» и «RXIDG»:
  - Задержка отключения при  $3Io > 3Io$  рассчитывается с учетом выбранных характеристик.
  - Задержка сброса при  $3Io \leq 3Io$  настраивается с помощью «Реж\_сбр\_», доступные варианты: «мгновенный», «определенное время» или «обратнозависимая характеристика времени».
  - При условии, что «Реж\_сбр\_» = «мгновенный»: Мгновенный сброс если ток уменьшается до значения ниже величины срабатывания, время ТОС будет обнулено за 2 цикла.
  - При условии, что «Реж\_сбр\_» = «определенное время»: задержка сброса настраивается в «t-сброс задержки».
  - При условии, что «Реж\_сбр\_» = «обратнозависимая характеристика времени»: Задержка сброса рассчитывается с учетом выбранных характеристик.
- tXap (для всех характеристик, кроме «DEFT»):
  - Множитель времени/коэффициент характеристики отключения. Диапазон значений зависит от выбранной кривой отключения устройства.
  - настройка с помощью [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / 3Io[x]] «tXap»

### 5.13.1.1 ДБП — определенное время — максимальный ток



Задержка отключения при  $3I_o > 3I_o >$ , настройка с помощью [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ /  $3I_o[x]$ ] » $t$ «.

Задержка сброса при  $3I_o \leq 3I_o >$  всегда равна 0 («мгновенный»).

### 5.13.1.2 IEC Нормально инверсная характеристика [NINV] (IEC 60255-151)

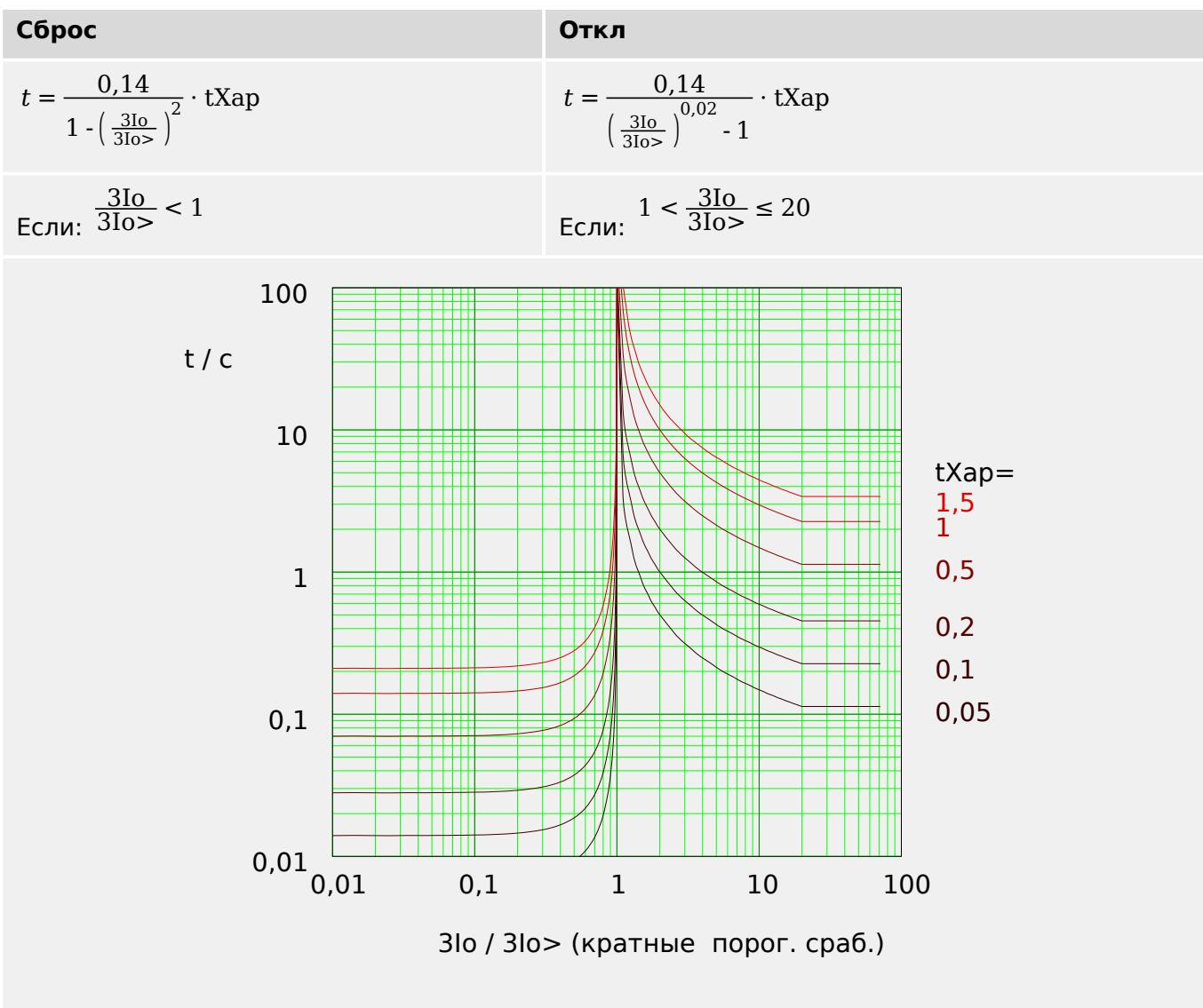
«Хар» = IEC NINV

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $3Io > 20 \cdot 3Io>$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $3Io = 20 \cdot 3Io>$ .



### 5.13.1.3 IEC Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEC 60255-151)

«Хар» = IEC VINV

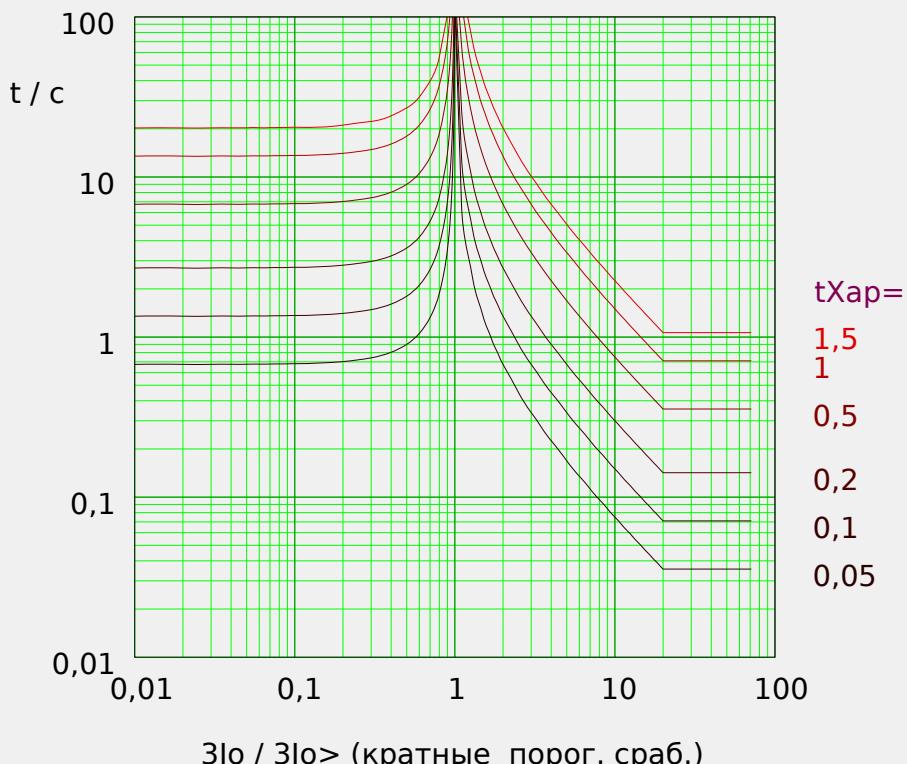
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $3Io > 20 \cdot 3Io>$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $3Io = 20 \cdot 3Io>$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{13,5}{1 - \left( \frac{3Io}{3Io>} \right)^2} \cdot tXap$	$t = \frac{13,5}{\frac{3Io}{3Io>} - 1} \cdot tXap$
Если: $\frac{3Io}{3Io>} < 1$	Если: $1 < \frac{3Io}{3Io>} \leq 20$



#### 5.13.1.4 IEC Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEC 60255-151)

«Хар» = IEC EINV

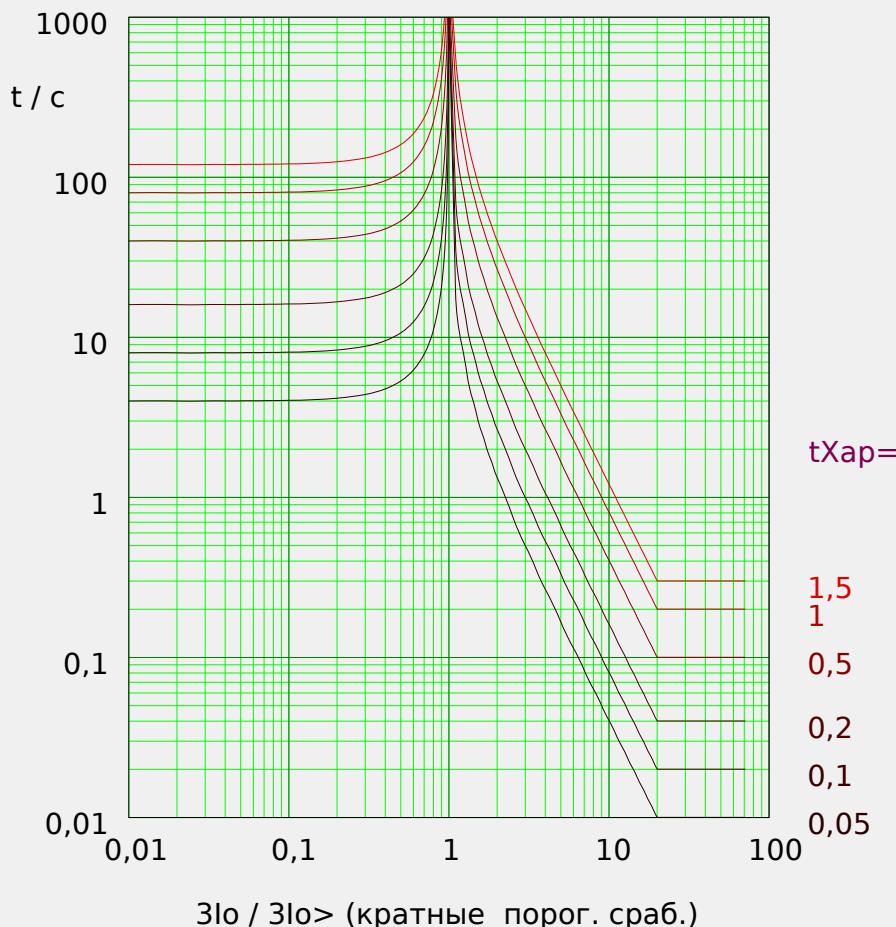
##### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $3Io > 20 \cdot 3Io>$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $3Io = 20 \cdot 3Io>$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{80}{1 - \left(\frac{3Io}{3Io>}\right)^2} \cdot tXap$	$t = \frac{80}{\left(\frac{3Io}{3Io>}\right)^2 - 1} \cdot tXap$
Если: $\frac{3Io}{3Io>} < 1$	Если: $1 < \frac{3Io}{3Io>} \leq 20$



### 5.13.1.5 IEC Характеристика длительной зависимости времени отключения от тока [LINV] (IEC 60255-151)

«Хар» = IEC LINV

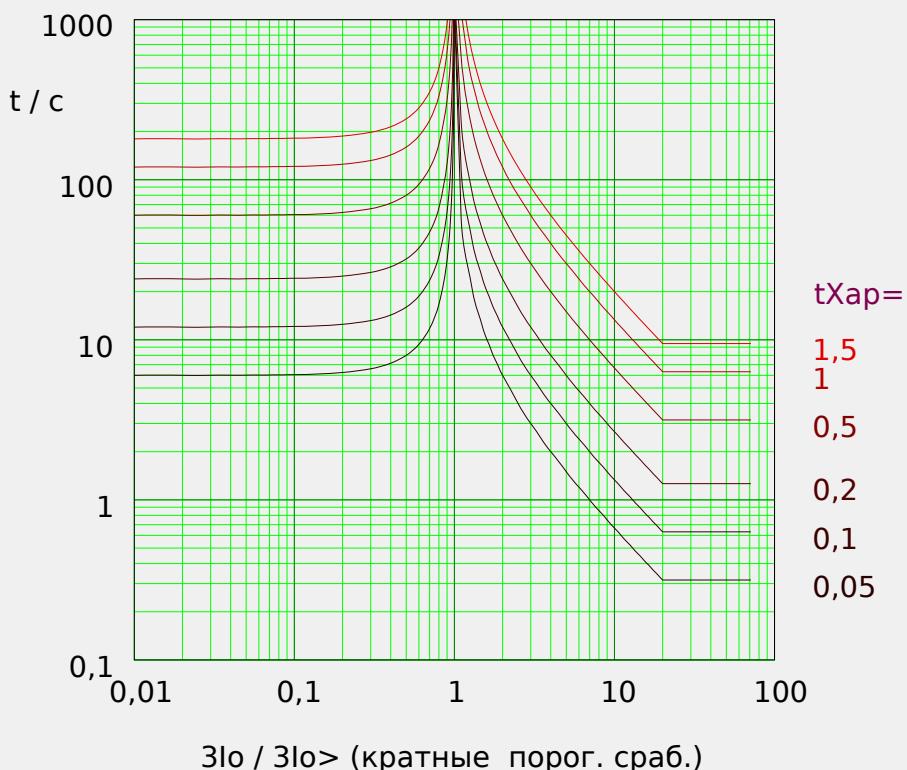
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $3Io > 20 \cdot 3Io>$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $3Io = 20 \cdot 3Io>$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{120}{1 - \left(\frac{3Io}{3Io>}\right)^2} \cdot tXap$	$t = \frac{120}{\frac{3Io}{3Io>} - 1} \cdot tXap$
Если: $\frac{3Io}{3Io>} < 1$	Если: $1 < \frac{3Io}{3Io>} \leq 20$



### 5.13.1.6 Характеристика умеренной обратной зависимости времени отключения от тока [MINV] (IEEE C37.112)

«Хар» = ANSI MINV

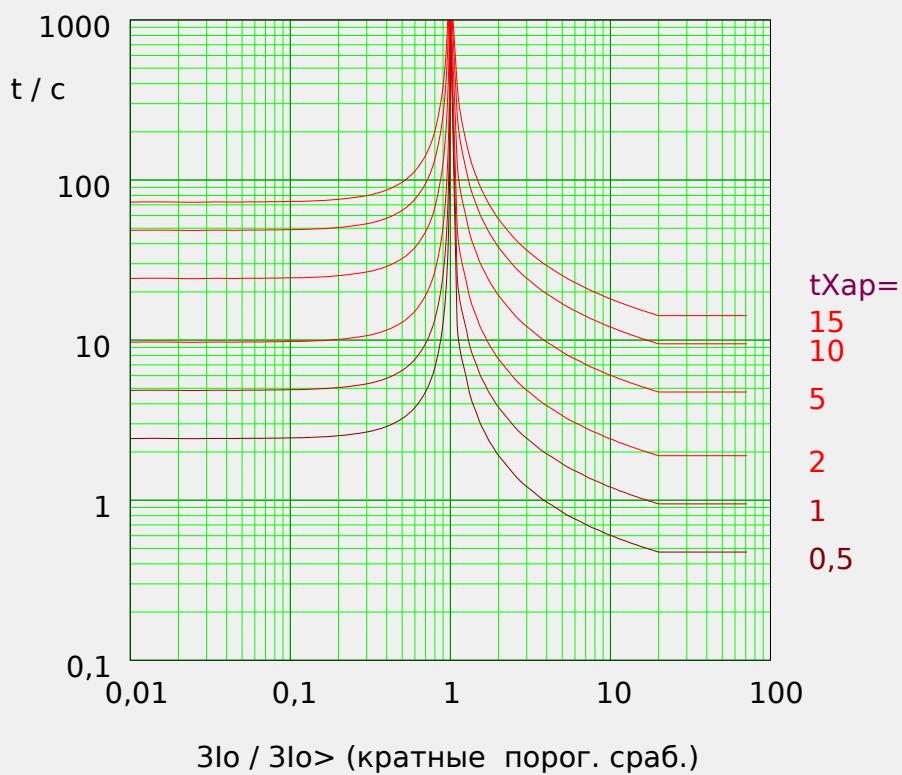
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $3Io > 20 \cdot 3Io>$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $3Io = 20 \cdot 3Io>$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{4,85}{1 - \left( \frac{3Io}{3Io>} \right)^2} \cdot tXap$	$t = \left( \frac{0,0515}{\left( \frac{3Io}{3Io>} \right)^{0,02}} + 0,1140 \right) \cdot tXap$
Если: $\frac{3Io}{3Io>} < 1$	Если: $1 < \frac{3Io}{3Io>} \leq 20$



### 5.13.1.7 Характеристика большой обратной зависимости времени отключения от тока [VINV] (IEEE C37.112)

«Хар» = ANSI VINV

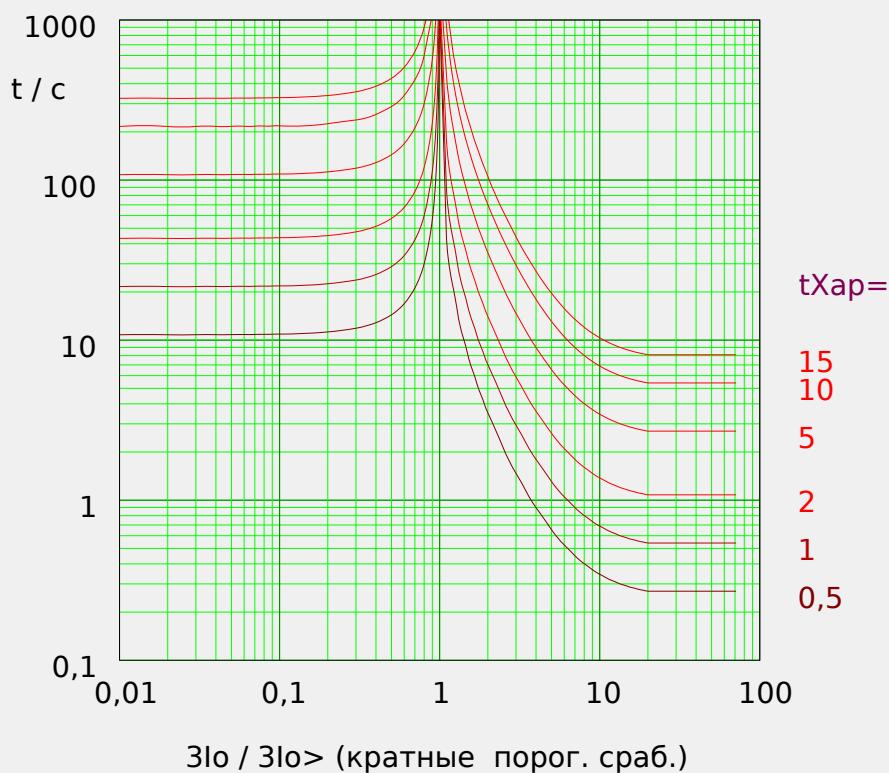
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $3Io > 20 \cdot 3Io>$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $3Io = 20 \cdot 3Io>$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{21,6}{1 - \left(\frac{3Io}{3Io>}\right)^2} \cdot tXap$	$t = \left( \frac{19,61}{\left(\frac{3Io}{3Io>}\right)^2 - 1} + 0,491 \right) \cdot tXap$
Если: $\frac{3Io}{3Io>} < 1$	Если: $1 < \frac{3Io}{3Io>} \leq 20$



### 5.13.1.8 Характеристика очень большой обратной зависимости времени отключения от тока [EINV] (IEEE C37.112)

«Хар» = ANSI EINV

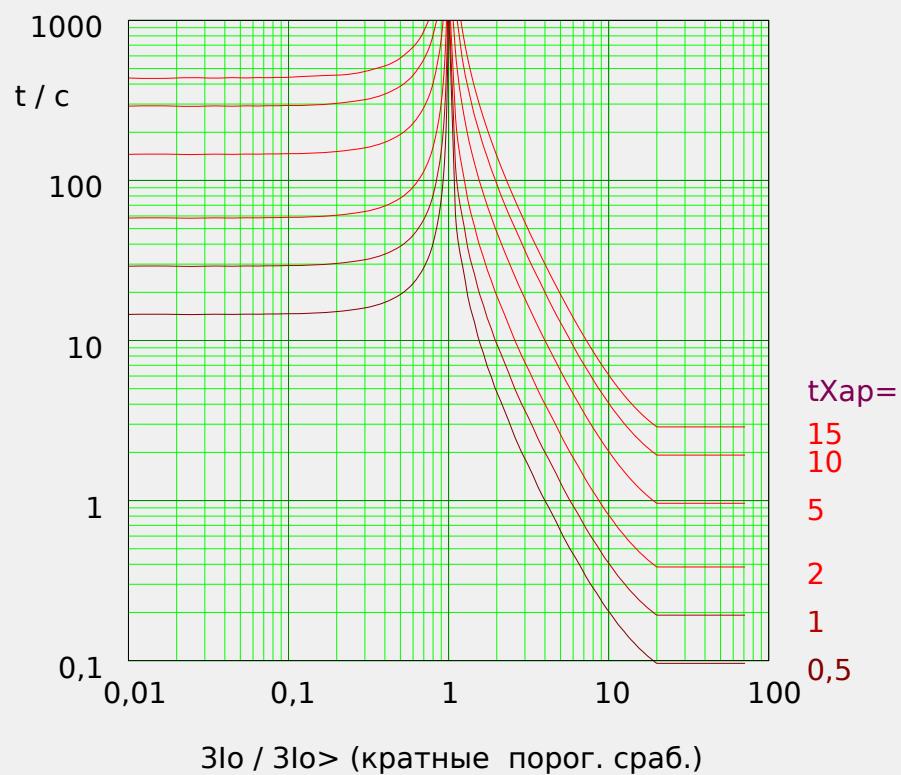
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $3Io > 20 \cdot 3Io>$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $3Io = 20 \cdot 3Io>$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{29,1}{1 - \left( \frac{3Io}{3Io>} \right)^2} \cdot tXap$	$t = \left( \frac{28,2}{\left( \frac{3Io}{3Io>} \right)^2 - 1} + 0,1217 \right) \cdot tXap$
Если: $\frac{3Io}{3Io>} < 1$	Если: $1 < \frac{3Io}{3Io>} \leq 20$



### 5.13.1.9 R Inverse [RINV] - Характеристика

«Хар» = RINV

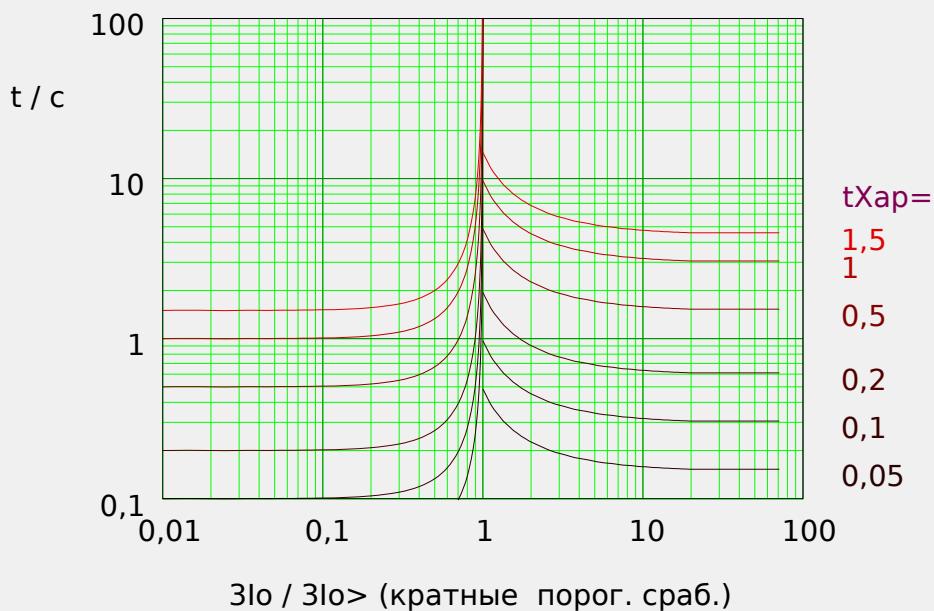
#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Примечание. Для  $3Io > 20 \cdot 3Io>$  убывание кривой прекращается, значения  $t$  не изменяют величины в течение  $3Io = 20 \cdot 3Io>$ .

Сброс	Откл
$t = \frac{1,0}{1 - \left(\frac{3Io}{3Io>}\right)^2} \cdot tXap$	$t = \frac{1,0}{0,339 - \frac{0,236}{\left(\frac{3Io}{3Io>}\right)}} \cdot tXap$
Если: $\frac{3Io}{3Io>} < 1$	Если: $1 < \frac{3Io}{3Io>} \leq 20$



### 5.13.1.10 RXIDG

«Хар» = RXIDG

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

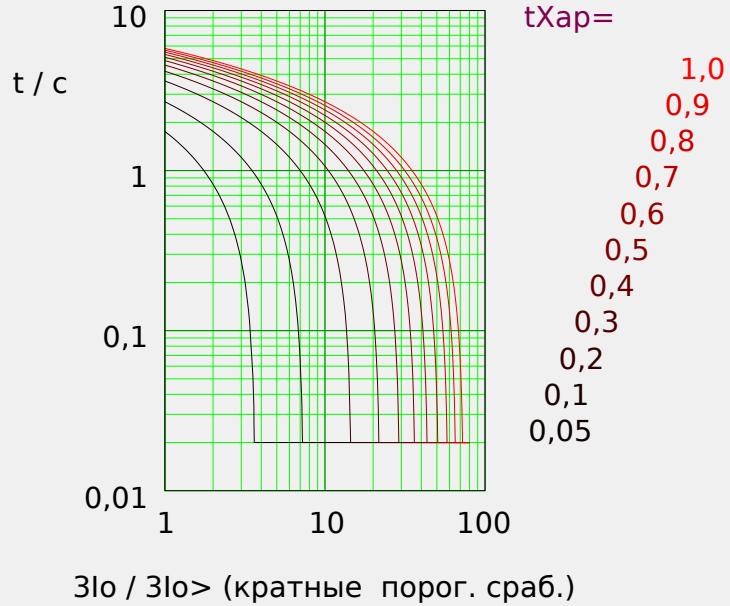


Доступны различные режимы сброса: Фиксированная задержка или мгновенный сброс. Подробнее см. в разделе «Пояснения ко всем характеристикам».

#### Откл

$$t = 5,8 - 1,35 \cdot \ln\left(\frac{3I_{lo}}{3I_{lo>} \cdot t_{Xap}}\right)$$

Если:  $1 < \frac{3I_{lo}}{3I_{lo>}}$  И  $t \geq 0,02s$



### 5.13.1.11 Пологая термическая характеристика

«Хар» = Thermal Flat

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Сброс	Откл
$t = (5 \cdot 1^2) \cdot tXap = 5 \cdot tXap$	$t = (5 \cdot 1^0) \cdot tXap = 5 \cdot tXap$
Если: $3Io < 3Io>$	Если: $3Io \geq 3Io>$



Рис. 117: Thermal Flat tripping curve. Note that only the range  $3Io \geq 3Io>$  is actually effective.

**5.13.1.12 Характеристика IT**

«Хар» = IT

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

<b>Сброс</b>	<b>Откл</b>
$t = (5 \cdot 1^2) \cdot t_{Xap} = 5 \cdot t_{Xap}$	$t = \frac{5 \cdot 1^1}{\left(\frac{3I_o}{I_{ном}}\right)^1} \cdot t_{Xap} = \frac{5 \cdot I_{ном}}{3I_o} \cdot t_{Xap}$
Если: $3I_o < 3I_o>$	Если: $3I_o \geq 3I_o>$

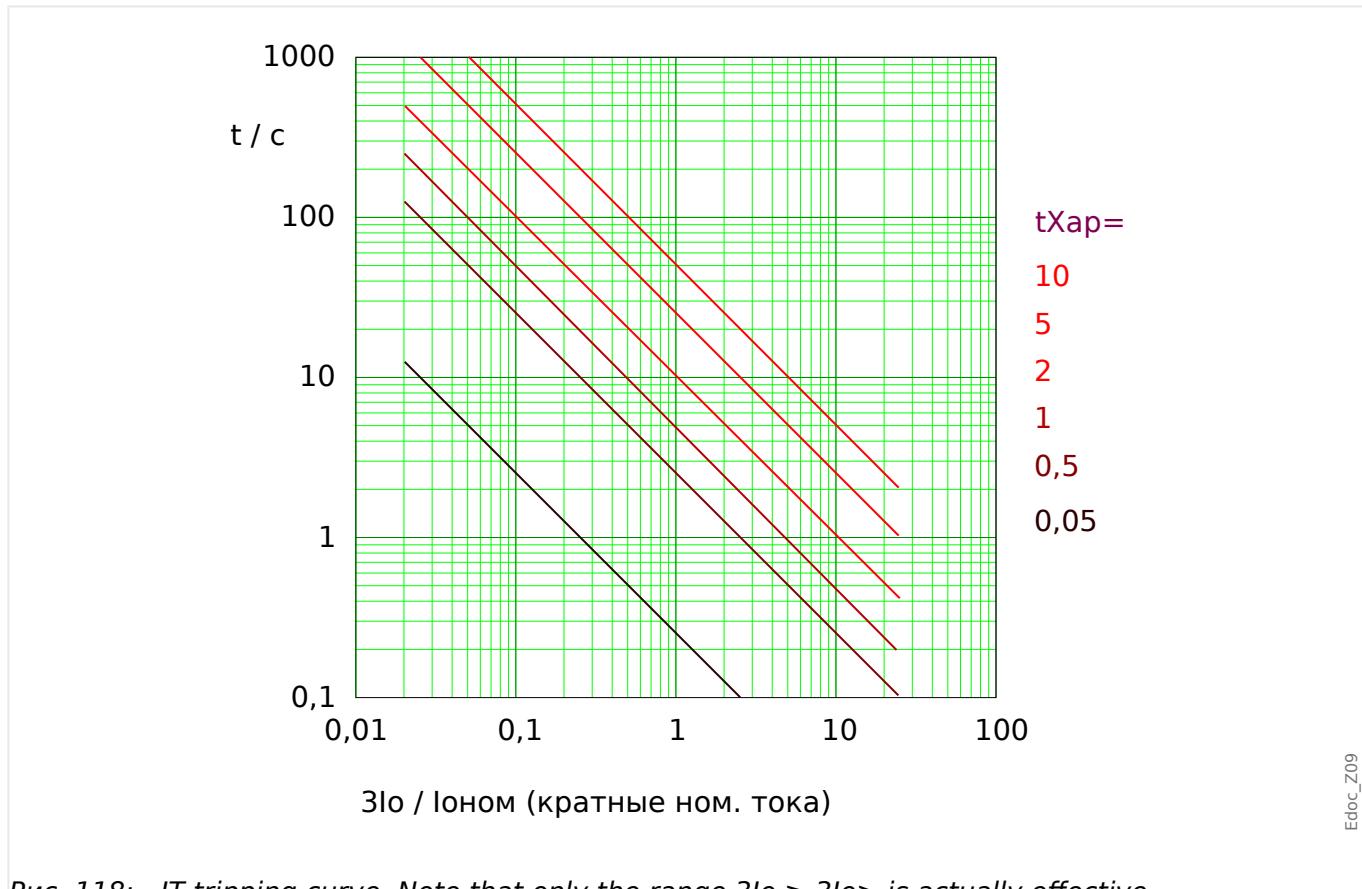


Рис. 118: IT tripping curve. Note that only the range  $3I_o \geq 3I_o>$  is actually effective.

### 5.13.1.13 Характеристика I2T

«Хар» = I2T

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Сброс	Откл
$t = (5 \cdot 1^2) \cdot t_{Xap} = 5 \cdot t_{Xap}$	$t = \frac{5 \cdot 1^2}{\left(\frac{3I_o}{I_{ном}}\right)^2} \cdot t_{Xap} = \frac{5}{\left(\frac{3I_o}{I_{ном}}\right)^2} \cdot t_{Xap}$
Если: $3I_o < 3I_o>$	Если: $3I_o \geq 3I_o>$

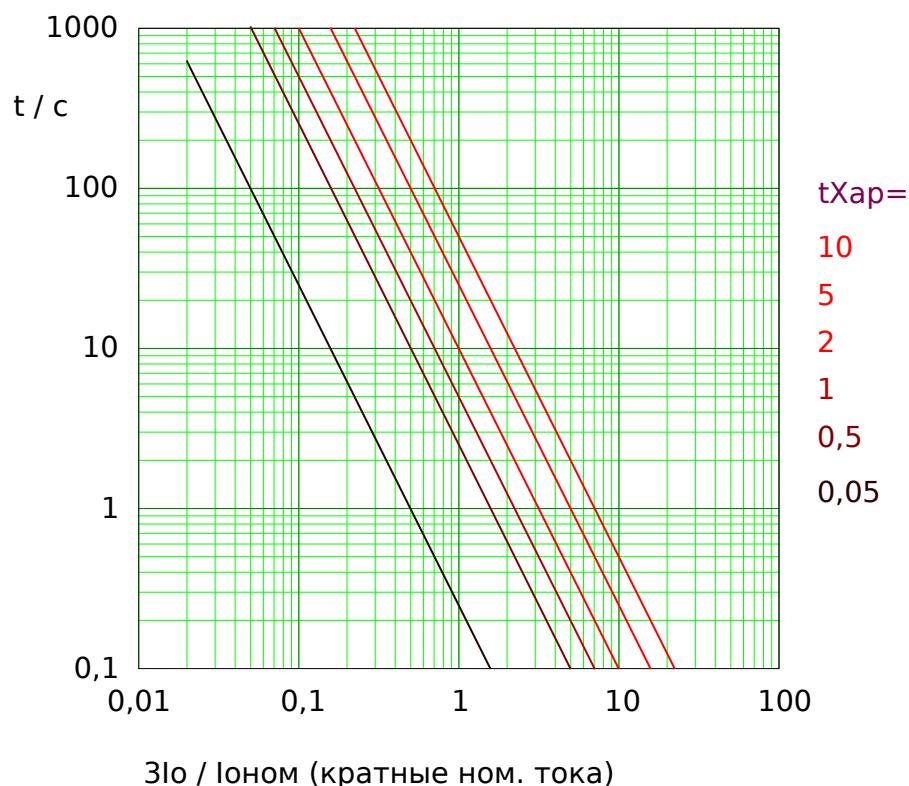


Рис. 119: I2T tripping curve. Note that only the range  $3I_o \geq 3I_o>$  is actually effective.

### 5.13.1.14 Характеристика I4T

«Хар» = I4T

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Доступны различные режимы сброса: сброс по характеристике, выдержке времени или мгновенному значению. Подробнее см. в разделе [«Пояснения ко всем характеристикам»](#).

Сброс	Откл
$t = (5 \cdot 1^2) \cdot t_{Xap} = 5 \cdot t_{Xap}$	$t = \frac{5 \cdot 1^4}{\left(\frac{3I_{lo}}{I_{ном}}\right)^4} \cdot t_{Xap} = \frac{5}{\left(\frac{3I_{lo}}{I_{ном}}\right)^4} \cdot t_{Xap}$
Если: $3I_{lo} < 3I_{lo}>$	Если: $3I_{lo} \geq 3I_{lo}>$

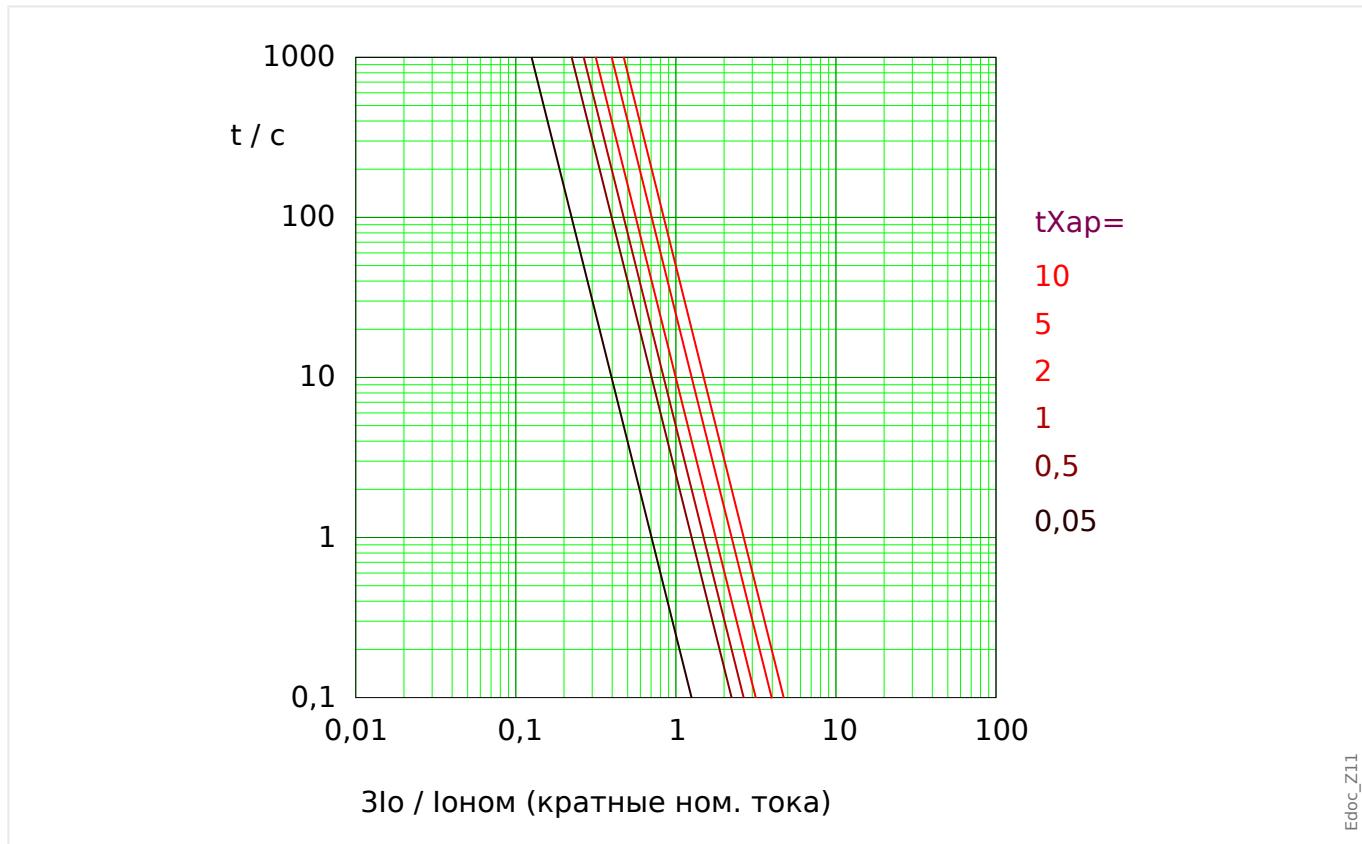
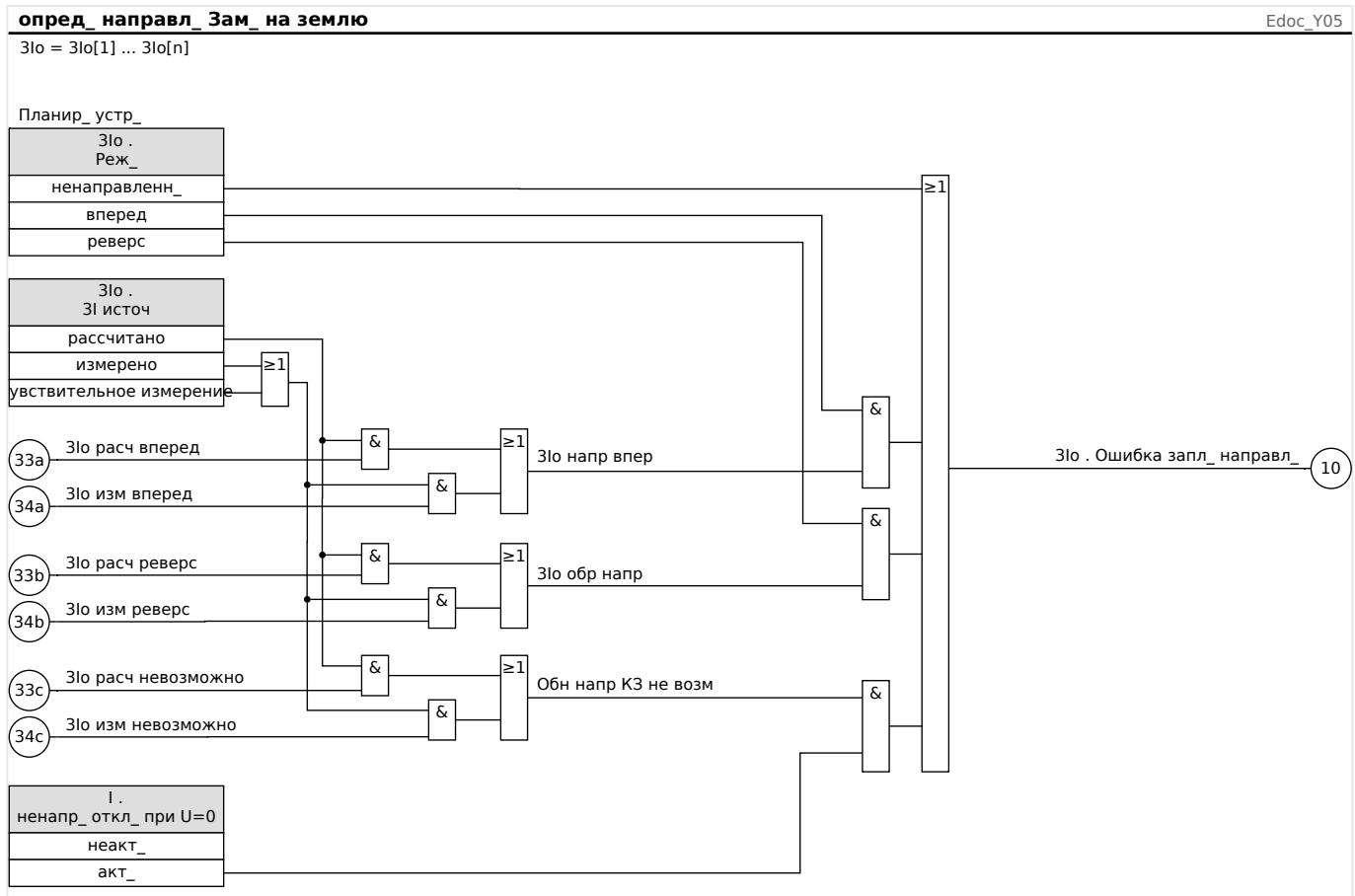


Рис. 120: I4T tripping curve. Note that only the range  $3I_{lo} \geq 3I_{lo}>$  is actually effective.

## 5.13.2 Определение направления

**Определение направления** основано на модуле «Заш». Дополнительные сведения см. в разделе [«5.1.2 Определение направления»](#).



### 5.13.3 Максимальный ток на землю — функции

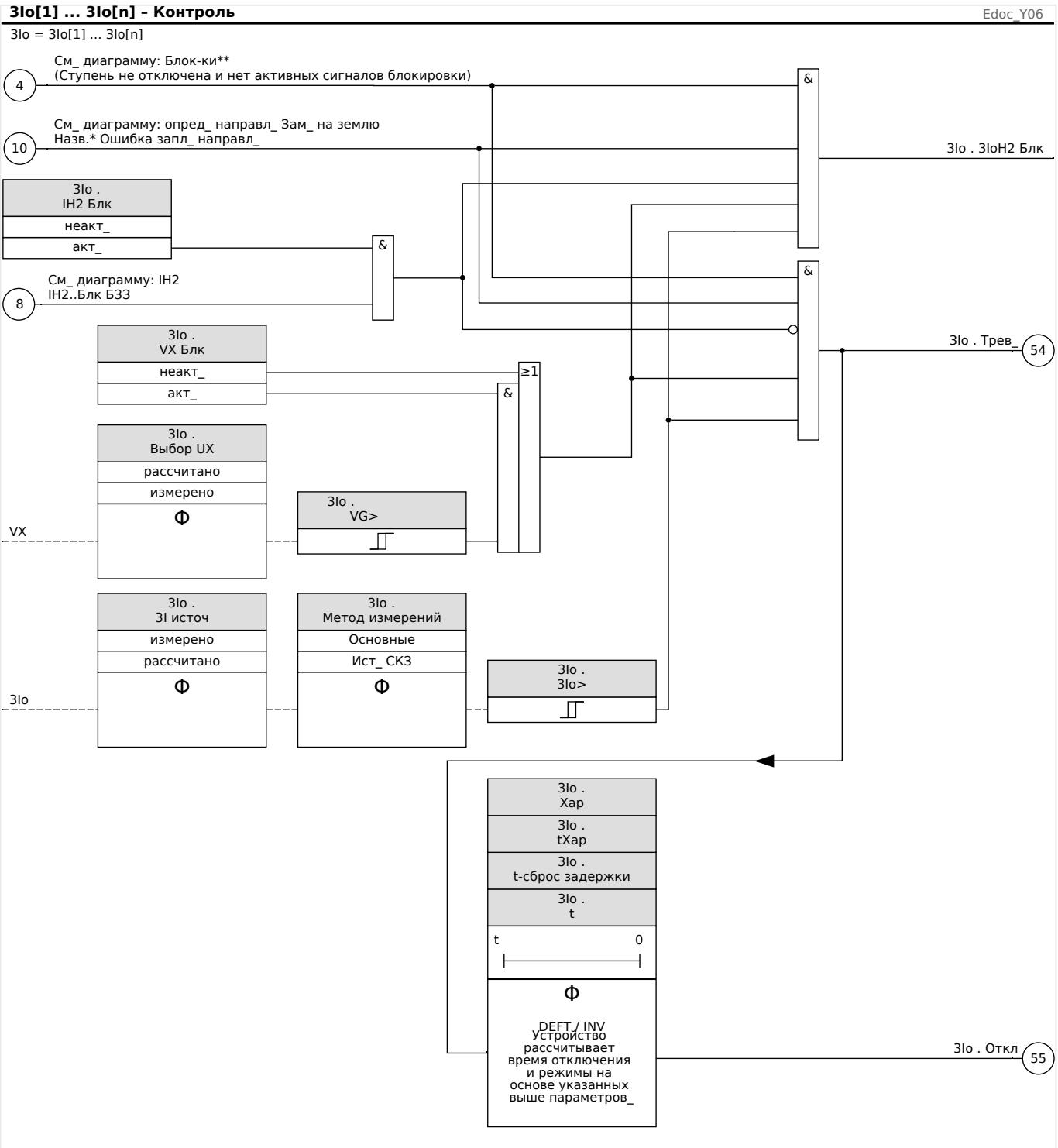


Рис. 121: Защита от максимального тока на землю, часть 1 (функция контроля, отключение).

5.13.4 Ввод в эксплуатацию: Защита по току замыкания на землю — ненаправленная [50N/G, 51N/G]



Рис. 122: Защита от максимального тока на землю, часть 2 (команда отключения и запуск общего аварийного сигнала и сигнала общего отключения).

[\*] Команда отключения и ее блокировка существуют только при настройке «Только наблюдение» = «нет»

#### 5.13.4 Ввод в эксплуатацию: Защита по току замыкания на землю — ненаправленная [50N/G, 51N/G]

Проведите проверку модуля ненаправленной максимальной токовой защиты аналогично модулю направленной защиты от максимального фазового тока, см. раздел [«5.11.6 Ввод в эксплуатацию: Защита по току — ненаправленная \[50, 51\]».](#)

#### 5.13.5 Ввод в эксплуатацию: Защита по току замыкания на землю — направленная [50N/G, 51N/G, 67N/G]

Проведите проверку модуля направленной максимальной токовой защиты аналогично модулю направленной защиты от максимального фазового тока, см. раздел [«5.11.7 Ввод в эксплуатацию: Защита по току — направленная \[67\]».](#)

Модуль защиты от несимметрии токов «I2>» работает подобно модулю защиты от несимметрии напряжений «U 012». Токи положительной и отрицательной последовательности рассчитываются из 3-фазных токов. Уставка («I2>» или «I2/ТПН») определяет минимальную рабочую величину тока I2, необходимую для работы функции ANSI 46. Это гарантирует, что у реле будет достаточное основание инициировать отключение реле при несимметрии токов. Параметр «%(I2/I1)» — это настройка для определения несимметрии токов. Она определяется отношением тока отрицательной последовательности к току положительной последовательности «%(I2/I1)». (При определении токов положительной и отрицательной последовательности принимается во внимание настройка последовательности фаз [СистПар] «Черед\_фаз».)

(Примечание. «ТПН» = ТПН: ток полной нагрузки.)

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все модули защиты от несимметрии токов «I2>» имеют одинаковую структуру.

Условием для отключения этого модуля является то, что ток отрицательной последовательности I2 выше заданного порогового значения **и** (если настроено) — процентное значение несимметрии токов выше заданного значения «%(I2/I1)». Модуль инициирует отключение, если данное условие выполняется в течение конкретного времени задержки отключения.

Параметр [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / I-заш\_ / I2>[x]] «Баз. ток» определяет пороговое значение:

- Если «Баз. ток» = «Номин\_значения устр»: Допустимая непрерывная несимметрия токов нагрузки: [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I2>[x]] «I2>», и ее указывают как Iном.
- Если «Баз. ток» = «Номин\_знач\_заш\_объекта»: Допустимая непрерывная несимметрия токов нагрузки: [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I2>[x]] «I2/ТПН», и ее указывают как ТПН.

Для настройки времени задержки отключения доступны два параметра:

- Если «Хар» = «DEFT»: Задержкой отключения является значение настройки, доступное как параметр «t».
- Если «Хар» = «INV»: Задержка отключения рассчитывается с помощью MCDGV4.

Принцип работы характеристики определенного времени (DEFT) следующий. Модуль отключится, если в течение времени задержки отключения «t» ток отрицательной последовательности I2 будет выше порогового значения **и** (если настроено) процентное значение несимметрии токов будет выше заданного значения «%(I2/I1)».

Принцип работы обратной характеристики времени (INV) следующий. Защитным устройством постоянно рассчитывается тепловая энергия  $\theta$  защищаемого объекта. Это происходит всегда, независимо от аварийных сигналов и сигналов отключения. Модуль отключится, если в течение времени задержки отключения  $t_{trip}$  (которое зависит от  $\theta$ ) будут выполнены **все** следующие условия.

- Ток отрицательной последовательности I<sub>2</sub> будет выше заданного порогового значения («I<sub>2</sub>>» или «I<sub>2</sub>/ТПН»), и
- процентное значение несимметрии токов выше заданного значения «%(I<sub>2</sub>/I<sub>1</sub>)» (если настроено) и
- рассчитанное значение тепловой энергии  $\theta$  превысит максимальное значение  $\theta_{max}$ , рассчитанное с учетом уставки «K» в качестве функции тепловой нагрузки.

Для  $\theta = 0$  время задержки отключения рассчитывается следующим образом:

- Если «Баз. ток» = «Номин\_ значения устр\_»:

$$t_{\text{Откл}} = \frac{K \cdot I_n^2}{I_2^2 - I_{2>}^2}$$

- Если «Баз. ток» = «Номин\_ знач\_ защ\_ объекта»:

$$t_{\text{Откл}} = \frac{K \cdot I_b^2}{I_2^2 - I_{2/ \text{ТПН}}^2}$$

где:

$t_{\text{Откл}}$	= задержка отключения в секундах.
$K$	= тепловая нагрузка объекта при работе при 100% несимметрии токов нагрузки. Это внутреннее свойство защищаемого объекта, следовательно, его нужно указать как уставку (параметр из группы уставок «K»). Информацию об этом значении можно найти в спецификациях генератора.
$I_n$	= номинальный ток, если «Баз. ток» = «Номин_ значения устр_»
$I_b$	= номинальный ток, если «Баз. ток» = «Номин_ знач_ защ_ объекта»
$I_2$	= токи несимметричной нагрузки I <sub>2</sub> (рассчитанные на основе измеренных значений тока)
$I_{2>}$	= значение настройки «I <sub>2</sub> >», если «Баз. ток» = «Номин_ значения устр_»
$I_{2/ \text{ТПН}}$	= значение настройки «I <sub>2</sub> /ТПН», если «Баз. ток» = «Номин_ знач_ защ_ объекта»

При наличии остаточного нагрева ( $\theta > 0$ ) задержка отключения  $t_{\text{trip}}$  соответственно сокращается, чтобы отключение происходило раньше.

Если токи несимметричной нагрузки I<sub>2</sub> **превышают** пороговое значение «I<sub>2</sub>>», предполагается, что объект нагревается. Для расчета тепловой энергии на этом этапе вводится значение тока I<sub>2</sub>:

$$\Theta(t) = \Theta_{0, \text{ охл.}} + f \cdot \int |I_2|^2 dt$$

$\Theta(t)$	= фактическая величина тепловой энергии.
$\Theta_{0, \text{ охл.}}$	= исходное значение в начале фазы нагрева, то есть, тепловая энергия в конце последней фазы охлаждения (или = 0, если завершилась последняя фаза охлаждения, см. ниже, или если фазы охлаждения еще не было).

$f$  = коэффициент масштабирования.

Если токи несимметричной нагрузки  $I_2$  **меньше** порогового значения («I2» или «I2/TPN»), предполагается, что объект охлаждается.

Расчет тепловой энергии на этом этапе проводится с учетом константы охлаждения. Данная константа является еще одним внутренним свойством защищаемого объекта, следовательно, его нужно указать как уставку (параметр из группы уставок «т-охл.»):

$$\theta(t) = \theta_{0,\text{нагр.}} \cdot e^{-\frac{t}{t_{\text{охл.}}}}$$

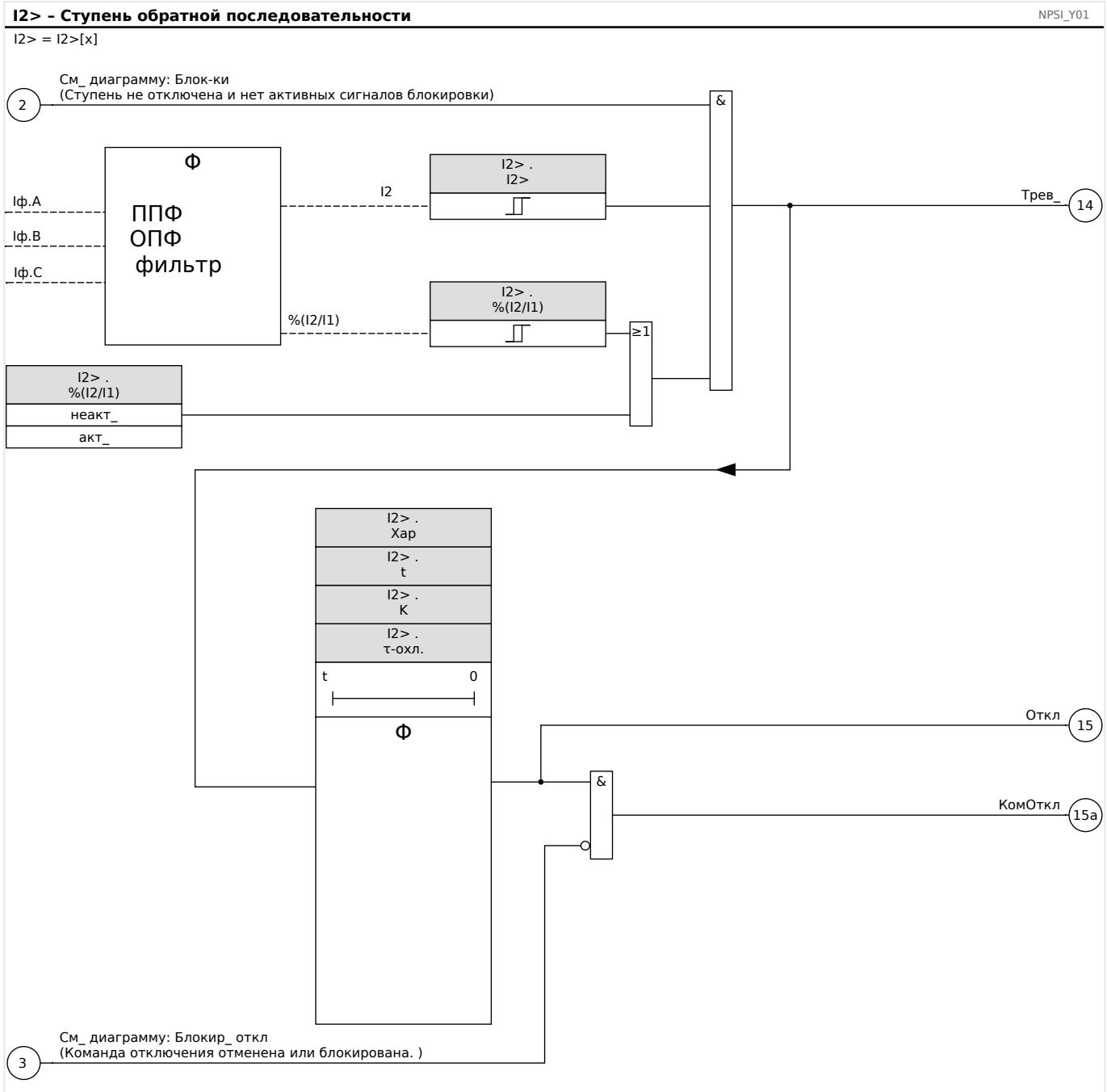
$\theta(t)$	= фактическая величина тепловой энергии,
$\theta_{0,\text{нагр.}}$	= исходное значение в начале фазы охлаждения, то есть, тепловая энергия в конце последней фазы нагревания,
$t_{\text{охл.}}$	= свойство объекта, уставка «т-охл.».

Фаза охлаждения всегда продолжается, пока значение  $I_2$  ниже порогового значения, т. е. показатель  $\theta(t)$  рассчитывается постоянно. (только после того, как значение показателя  $\theta(t)$  опустится ниже  $0,01 \cdot \theta_{\text{max}}$ , расчет прекратится и показатель  $\theta$  сбрасывается до 0, то есть, последующая фаза нагревания начинается при исходном значении  $\theta_{0,\text{охл.}} = 0$ .)

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Тепловая энергия представляет собой вспомогательный показатель, и ее значение рассчитывается и поддерживается внутренней системой, то есть, она не отображается ИЧМ, и ее невозможно извлечь ни через один протокол связи.



## 5.14.1 Ввод в эксплуатацию: Модуль защиты от несимметрии токов

Тестируемый объект

Проверка функции защиты от тока обратной последовательности.

Необходимые средства

- Источник трехфазного тока с регулируемой несимметрией токов
- Таймер.

Описание процедуры

Проверка последовательности фаз

- Убедитесь, что последовательность чередования фаз соответствует заданной в параметрах участка.
- Подайте на устройство трехфазный ток номинальной величины.
- Войдите в меню «Значения измерений».
- Проверьте значение измерений несбалансированного тока «I2». Значение измерений для величины «I2» должно быть равно нулю (с учетом точности физических измерений).

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Если отображаемая величина I2 соответствует величине для симметричных номинальных токов, подаваемых на реле, это значит, что такая последовательность чередования фаз является обратной.

- Теперь отключите фазу ф.А.
- Повторно произведите измерение несимметричного тока «I2» в меню «Значения измерений». Измеренное значение несимметричного тока «I2» теперь должно составлять 33%.
- Включите фазу ф.А и отключите фазу ф.В.
- Повторно произведите измерение несимметричного тока I2 в меню «Значения измерений». Измеренное значение несимметричного тока «I2» опять должно составлять 33%.
- Включите фазу ф.В и отключите фазу ф.С.
- Повторно произведите измерение несимметричного тока «I2» в меню «Значения измерений». Измеренное значение несимметричного тока «I2» должно составлять 33%.

*Проверьте задержку отключения:*

- Подайте симметричный трехфазный ток на устройство (номинальной величины).
- Отключите ток фазы Ia (уставка для величины «I2» должна быть менее 33%).
- Измерьте время отключения.

Существующая несимметрия токов «I2» соответствует 1/3 от существующего фазового тока, отображаемого на экране.

*Проверка пороговых значений*

- Задайте минимальное значение «%I2/I1» (2 %) и произвольную уставку «Уставка» (I2).
- Для проверки уставок необходимо подать ток на фазу А. Величина тока должна быть в три раза меньше, чем заданная «Уставка» (I2).
- Подача питания только фазы А дает результат «%I2/I1» = 100 %, поэтому первое условие «%I2/I1» >= 2% выполняется всегда.
- Теперь увеличьте ток фазы ф.А до активации реле.

### Проверка коэффициента падения уставок

При отключении реле в предыдущей проверке уменьшите ток фазы А. Порог отпускания не должен быть выше, чем 0,97 от уставки.

#### Проверка %I2/I1

- Задайте минимальное значение «Порог» (I2) ( $0,01 \times I_n$ ) и задайте значение «%(I2/I1)» большим или равным 10%.
- Подайте симметричный трехфазный ток на устройство (номинальной величины). Измеренное значение «%I2/I1» должно составлять 0%.
- Теперь увеличьте ток фазы L1. При такой конфигурации уставка «Порог» (I2) должна быть достигнута до того, как показатель «%I2/I1» достигнет заданного значения коэффициента «%(I2/I1)».
- Продолжайте увеличивать ток фазы А до активации реле.

#### Проверка коэффициента падения %I2/I1

Отключив реле в ходе предыдущей проверке, уменьшите ток фазы L1. Значение «%I2/I1» должно упасть на 1% ниже уставки «%(I2/I1)».

#### Результат успешной проверки

Измеренные значения задержки отключения, уставки и коэффициенты падения должны находиться в пределах допустимых отклонений и погрешностей, указанных в технических характеристиках устройства.

## 5.15 I2>G — защита от несимметрии генератора [46G]

Функция 46G имеет элемент инверсного времени.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Отношение ТТ перв/ТПН должно быть меньше 2.



### **46G — элемент инверсного времени защиты от несимметрии генератора**

Условием для отключения этого модуля является то, что ток отрицательной последовательности I2 выше заданного порогового значения I2/FLA. Модуль инициирует отключение, если данное условие выполняется в течение конкретного времени задержки отключения.

Номинальное значение «I2/ТПН» — это допустимая непрерывная несимметрия токов нагрузки защищаемого генератора. Принцип работы модуля следующий.

Защитным устройством постоянно рассчитывается тепловая энергия  $\theta$  генератора. Это происходит всегда, независимо от аварийных сигналов и сигналов отключения. Модуль отключится, если в течение времени задержки отключения  $t_{trip}$  (которое зависит от  $\theta$ ) будут выполнены все следующие условия.

- Ток отрицательной последовательности I2 будет выше заданного порогового значения «I2/ТПН» **и**
- рассчитанное значение тепловой энергии  $\theta$  превысит максимальное значение  $\theta_{max}$ , рассчитанное с учетом уставки «K» в качестве функции тепловой нагрузки.
- Для  $\theta = 0$  время задержки отключения рассчитывается следующим образом:

$$t_{Откл} = \frac{K}{\left(\frac{I_2}{TПН}\right)^2}$$

$t_{Откл}$	= задержка отключения в секундах.
$K$	= тепловая нагрузка объекта при работе при 100% несимметрии токов нагрузки. Это внутреннее свойство защищаемого объекта, следовательно, его нужно указать как уставку (параметр из группы уставок «K»).  Информацию об этом значении можно найти в спецификациях генератора.
$TПН$	= ток полной нагрузки
$I_2$	= токи несимметричной нагрузки I2 (рассчитанные на основе измеренных значений тока)

При наличии остаточного нагрева ( $\theta > 0$ ) задержка отключения  $t_{trip}$  соответственно сокращается, чтобы отключение происходило раньше.

Если токи несимметричной нагрузки  $I_2$  **превышают** пороговое значение «I2/ТПН», предполагается, что объект нагревается. Для расчета тепловой энергии на этом этапе вводится значение тока  $I_2$ :

$$\theta(t) = \theta_{0,\text{охл.}} + f \cdot \int |I_2|^2 dt$$

$\theta(t)$	= фактическая величина тепловой энергии.
$\theta_{0,\text{охл.}}$	= исходное значение в начале фазы нагрева, то есть, тепловая энергия в конце последней фазы охлаждения (или = 0, если завершилась последняя фаза охлаждения, см. ниже, или если фазы охлаждения еще не было).
$f$	= коэффициент масштабирования.

Если токи несимметричной нагрузки I2 **меньше** порогового значения «I2/ТПН», предполагается, что объект охлаждается. Расчет тепловой энергии на этом этапе проводится с учетом константы охлаждения. Данная константа является еще одним внутренним свойством защищаемого объекта, следовательно, его нужно указать как уставку (параметр из группы уставок «т-охл.»):

$$\theta(t) = \theta_{0,\text{нагр.}} \cdot e^{-\frac{t}{t_{\text{охл.}}}}$$

$\theta(t)$	= фактическая величина тепловой энергии,
$\theta_{0,\text{нагр.}}$	= исходное значение в начале фазы охлаждения, то есть, тепловая энергия в конце последней фазы нагревания,
$t_{\text{охл.}}$	= свойство объекта, уставка «т-охл.».

Фаза охлаждения всегда продолжается, пока значение I2 ниже порогового значения, т. е. показатель  $\theta(t)$  рассчитывается постоянно. (только после того, как значение показателя  $\theta(t)$  опустится ниже  $0,01 \cdot \theta_{\text{max}}$ , расчет прекратится и показатель  $\theta$  сбрасывается до 0, то есть, последующая фаза нагревания начинается при исходном значении  $\theta_{0,\text{охл.}} = 0$ .)

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Тепловая энергия представляет собой вспомогательный показатель, и ее значение рассчитывается и поддерживается внутренней системой, т. е. она не отображается ИЧМ, и ее невозможно извлечь ни через один протокол связи.

Описанные выше параметры можно задать в меню [Парам\_защиты / Набор x / I-заш\_ / I2>G[n]].

Также можно задать следующие параметры:

«Tмин»: минимальное время работы данного элемента. элемент не будет работать, пока не истечет это время. Это позволяет предотвратить ошибочные отключения, которые обычно устраняются защитными функциями системы.

«Tмакс»: максимальное время работы данного элемента. Данная настройка может использоваться для ограничения максимального времени отключения вследствие низкоуровневой несимметрии.

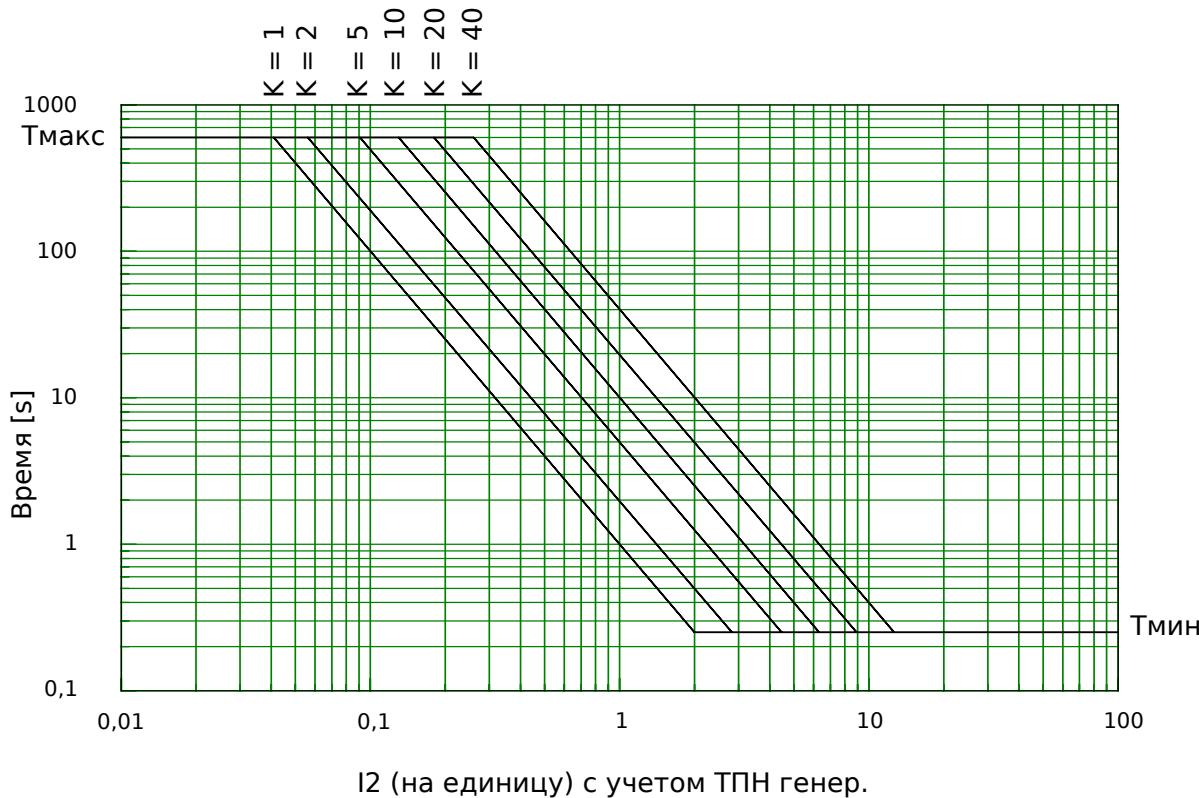


Рис. 123: Кривые отключения вследствие несимметрии генератора.

### Пример настройки защиты от несимметрии генератора 46G

Даны данные генератора:

МВА характеристика генератора (из спецификации или заводской таблички генератора):  $S_{Gn} = 30 \text{ MVA}$

Номинальное напряжение генератора (из спецификации или заводской таблички генератора):  $U_{Gn} = 4160 \text{ В}$

Номинальный ток генератора (ток полной нагрузки — следует рассчитать):  $I_{Gn} = S_{Gn} / (\sqrt{3} \cdot U_{Gn}) = 4163,6 \text{ A}$

Допустимое значение несимметрии постоянного тока генератора (из спецификации или заводской таблички генератора): 8% = срабатывание = **0,08**

Допустимое значение сбоя несимметрии тока генератора (из спецификации или заводской таблички генератора): 10 с (допустимо  $I_2^2 \cdot t$ ) = значение  $K = 10$

Константа времени сброса несимметрии (охлаждения) (из спецификации или заводской таблички генератора):  $t_{cool} = 240 \text{ с} = K\text{-сброс} = \mathbf{240 \text{ с}}$

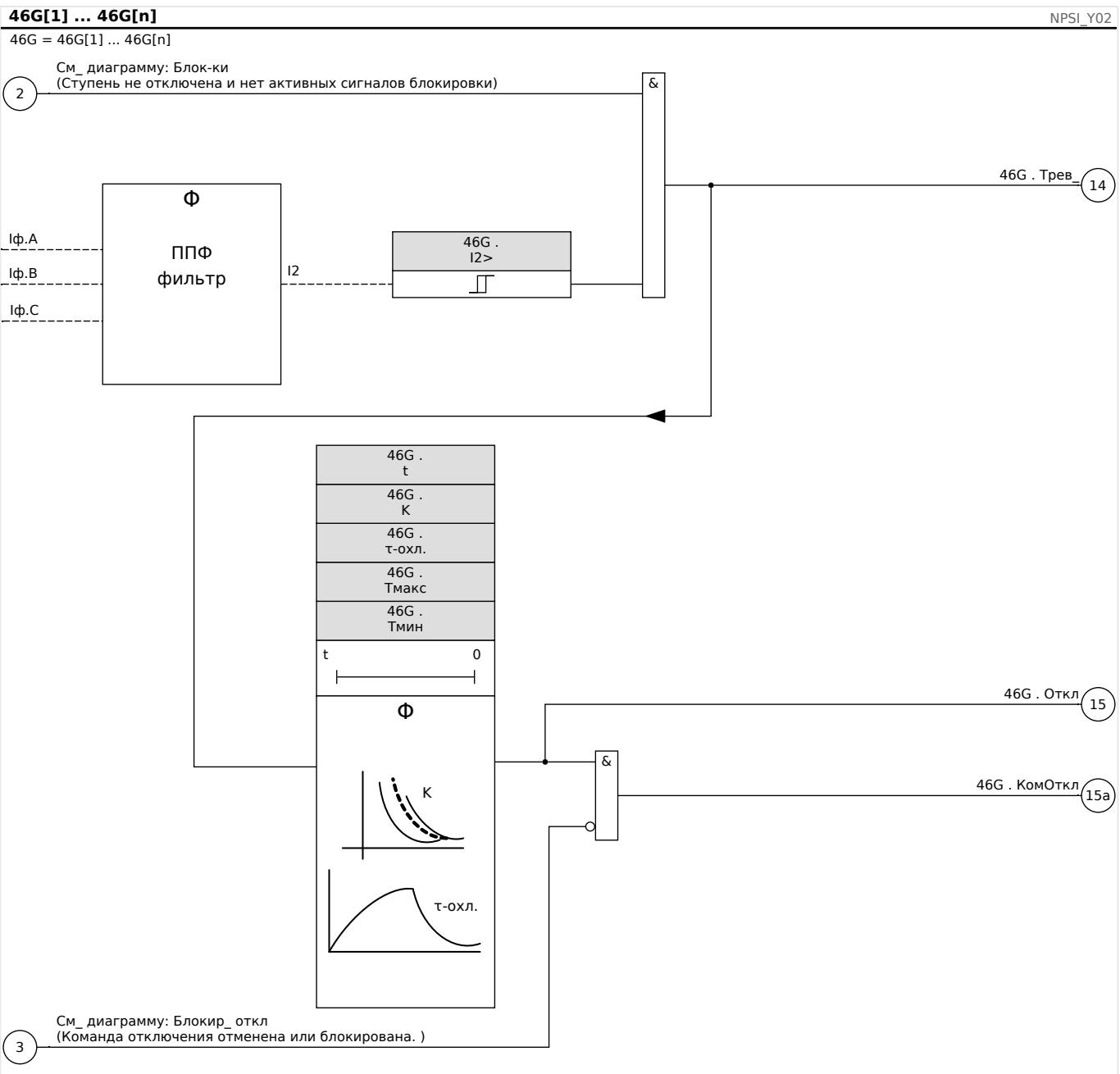
Максимально допустимое время отключения при срабатывании несимметрии (см. кривые отключения вследствие несимметрии):  $T_{max} = \mathbf{600 \text{ с}}$

Минимально допустимое время отключения при срабатывании несимметрии (см. кривые отключения вследствие несимметрии):  $T_{min} = \mathbf{0,25 \text{ с}}$

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все значения, напечатанные жирным шрифтом, должны быть заданы в меню [Парам\_защиты / Набор x / I-заш\_ / I2>G[2]].



## 5.15.1 Ввод в эксплуатацию: Модуль защиты от несимметрии генератора

### Тестируемый объект

Проверка функции защиты от несимметрии генератора.

### Необходимые средства

- Источник трехфазного тока с регулируемой несимметрией токов

- Таймер.

#### *Описание процедуры*

#### *Проверка последовательности фаз*

- Убедитесь, что последовательность чередования фаз соответствует заданной в параметрах участка.
- Подайте на устройство трехфазный ток номинальной величины.
- Войдите в меню «Значения измерений».
- Проверьте значение измерений несбалансированного тока «I2 фунд.». Значение измерений для величины «I2 фунд.» должно быть приблизительно равно нулю (с учетом точности физических измерений).

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**



Если отображаемая величина I2 фунд. соответствует величине для симметричных номинальных токов, подаваемых на реле, это значит, что такая последовательность чередования фаз является обратной.

- Теперь отключите фазу А.
- Повторно произведите измерение несимметричного тока «I2 фунд.» в меню «Значения измерений». Измеренное значение несимметричного тока «I2 фунд.» теперь должно составлять 33%.
- Включите фазу А и отключите фазу В.
- Повторно проверьте значение измерения несимметричного тока I2 фунд. в меню «Значения измерений». Значение измерения тока несимметричной нагрузки «I2 фунд.» должно опять быть равно 33%.
- Включите фазу В и отключите фазу С.
- Повторно проверьте значение измерения несбалансированного тока «I2 фунд.» с помощью меню «Значения измерений». Значение измерения тока несимметричной нагрузки «I2 фунд.» должно опять быть равно 33%.

#### *Проверка задержки отключения элемента инверсного времени 46G:*

- Задайте значение параметра K-value, например, K-value = 5
- Рассчитайте конечное время отключения согласно *кривым отключения вследствие несимметрии генератора* или согласно следующей формуле

$$t_{откл} = \frac{K}{\left(\frac{I_2}{TTH}\right)^2}$$

$$t_{откл} = \frac{5c}{(0,33)^2} = 46c$$

- Подайте симметричный трехфазный ток на устройство (номинальной величины).
- Отключите ток фазы А (уставка для величины «I2 фунд.» должна быть мене 33%).

- Существующая несимметрия токов «I2 фунд.» соответствует 1/3 от существующего фазового тока, отображаемого на экране.

Проверьте, соответствует ли время отключения рассчитанной задержке отключения.

*Результат успешной проверки*

Измеренные значения задержки отключения должны находиться в пределах допустимых отклонений и погрешностей, указанных в технических характеристиках устройства.

## 5.16 LoE — защита от потери возбуждения [40]

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Защита от потери возбуждения имеет две зоны, доступные с помощью элементов LoE-Z1 и LoE-Z2.

Для обнаружения частичной или полной потери возбуждения в этой гибкой функции защиты используется пара окружностей (Z1 и Z2), не проходящих через начало координат. Благодаря сбалансированной характеристике в условиях потери возбуждения измеряется и используется для установки сдвига зон МО «полное сопротивление прямой последовательности».

Имеется четыре защитных элемента: два элемента Z1 (40-Z1[1/2]) и два элемента Z2 (40-Z2[1/2]), то есть при необходимости можно реализовать две независимые полные функции возбуждения.

Каждый из четырех элементов функции 40 обеспечивает настраиваемую характеристику сдвига МО с временной задержкой отключения «*t-Z*» и функцией ускорения отключения «*Быстрое отключение V<*» с пуском по напряжению.

Параметры «Диаметр Mho» и «Сдвиг Mho» определяют рабочую зону характеристики сдвига МО. Сдвиг характеристики МО можно задать в диапазоне от -250 до +250 Ом, определив, тем самым, местоположение окружности МО на оси реактивного сопротивления. При отрицательном значении настройки окружность характеристики МО располагается в III и IV четверти с отрицательным сдвигом относительно оригинала (см. окружность МО Z1/Z2 в варианте 1), а при положительном значении сдвига окружность МО растягивается на I и II четверти с положительным смещением относительно оригинала (см. окружность МО Z2 в варианте 2). Отключение соответствующей зоны происходит, если измеренное полное сопротивление прямой последовательности находится в зоне МО больше заданного времени задержки «*t-Z*». Функция с пуском по напряжению «ускоряет», если включена, отключение с заданным временем «*t-V<*» (значение которого, обычно, ниже значения параметра «*t-Z*»), если напряжение прямой последовательности ниже значения настройки контроля напряжения «*U<*». Целью контроля напряжения является быстрое отключение в случае, когда потребление реактивной мощности генератора приводит к значительному падению напряжения.

Кроме того, два элемента 40-Z2 обеспечивают работу направленной функции, которую можно включить или отключить. Цель такого «направленного ослепления» «Направление Z» — блокировать работу реле в случае незначительного недовозбуждения путем положительного сдвига зоны МО (см. Z2 в варианте 2). В случае отрицательного сдвига направление будет неявным, поэтому направленный элемент не требуется. Угол «*Z напр. угол*», необходимый для определения направления, можно задать в диапазоне от -20° до 0.

Время задержки для элементов Z2 сдвига МО должно быть достаточным, чтобы предотвратить неисправность (сбой отключения), например, во время качаний мощности.

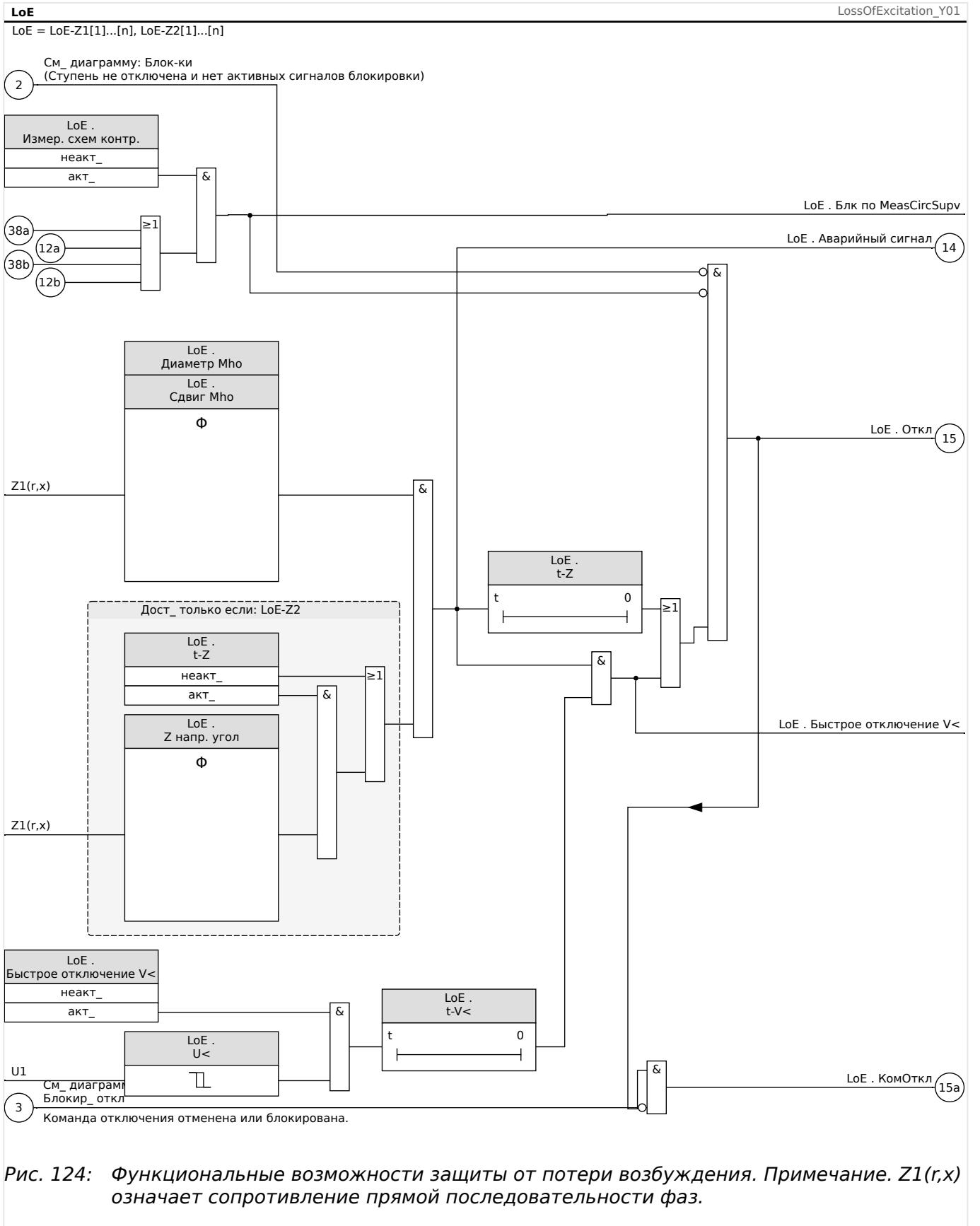


Рис. 124: Функциональные возможности защиты от потери возбуждения. Примечание. Z1(r,x) означает сопротивление прямой последовательности фаз.

### Указания по применению

- |    |   |
|----|---|
| 1. | Защитная функция 40 обеспечивает защиту от потери возбуждения в двух вариантах: |
|----|---|

	<ul style="list-style-type: none"> <li>• для подключения генератора к шине (1 вариант) и</li> <li>• для подключения генератора и блочного трансформатора (вариант 2).</li> </ul>
2.	<p>Для правильной настройки функции защиты от потери возбуждения должны быть доступны следующие данные генератора и системы:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• переходное реактивное сопротивление генератора <math>x'd</math>;</li> <li>• синхронное реактивное сопротивление генератора <math>xd</math>;</li> <li>• номинальное напряжение генератора (линейное);</li> <li>• номинальный ток генератора (ток полной нагрузки);</li> <li>• трансформатор тока (коэффициент ТТ);</li> <li>• трансформатор напряжения (коэффициент ТН); и</li> <li>• реактивное напряжение повышающего трансформатора <math>XT</math> (для 2 варианта).</li> </ul>
3.	<p>Все настройки полного сопротивления являются вторичными характеристиками реле. Вывести их можно по следующей формуле:</p> $ZSEC = ZPRI \times (RC ? RV),$ <p>где:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• <math>ZSEC</math> — заданное вторичное полное сопротивление;</li> <li>• <math>ZPRI</math> — заданное первичное полное сопротивление;</li> <li>• <math>RC</math> — коэффициент трансформатора тока; и</li> <li>• <math>RV</math> — коэффициент трансформатора напряжения.</li> </ul>
4.	<p>При настройке окружности МО для ее диаметра следует задать большее значение, чем для сдвига. Это обычная практика в реальных случаях применения.</p>

### **Пример настройки функции защиты от потери возбуждения**

#### **Технические данные генератора:**

MBA: 200 MBA

Напряжение (линейное): 15,75 кВ

Номинальный ток генератора (ТПН):  $200 \text{ MBA}/(\sqrt{3} \cdot 15,75 \text{ кВ}) = 7331 \text{ A}$

$X'd: 0,2428 \text{ pu}$

$Xd: 1,908 \text{ pu}$

Коэффициент ТТ:  $8000 \text{ A}/1 \text{ A} = 8000$

Коэффициент ТН:  $15\ 800 \text{ B}/100 \text{ B} = 158$

#### **Расчет настроек:**

Первичное базовое полное сопротивление:  $Z_{b,Prim} = \text{Base kV}^2/\text{Base MBA} = (15,75 \text{ кВ})^2/200 \text{ MBA} = 1,24 \text{ Ом}$

Вторичное базовое полное сопротивление:  $Z_{b,Sec} = Z_{b,Prim} \cdot CT/PT = 1,24 \text{ Ом} \cdot 8000 / 158 = 62,78 \text{ Ом}$

Переходное реактивное сопротивление вторичной обмотки:  $X'_{d,Sec} = X'd \cdot Z_{b,Sec} = 0,2408 \text{ pu} \cdot 62,78 \text{ Ом} = 15,12 \text{ Ом}$

Синхронное реактивное сопротивление во вторичной обмотке:  $X_{d,Sec} = Xd \cdot Z_{b,Sec} = 1,908 \text{ pu} \cdot 62,78 \text{ Ом} = 119,78 \text{ Ом}$

### **Рекомендации настроек:**

*Настройки зоны 1 (LoE-Z1[1]):*

Сдвиг МО: »Сдвиг Mho« =  $-X'_{d,Sec}/2 = -7,6 \text{ Ом}$

Диаметр МО: »Диаметр Mho« = 1,0 pu =  $Z_{b,Sec} = 62,8 \text{ Ом}$

«t-Z» = 0,25 с

*Настройки зоны 2 (LoE-Z2[1]):*

Сдвиг МО: »Сдвиг Mho« =  $-X'_{d,Sec}/2 = -7,6 \text{ Ом}$

Диаметр МО: »Диаметр Mho« =  $Xd,Sec = 119,8 \text{ Ом}$

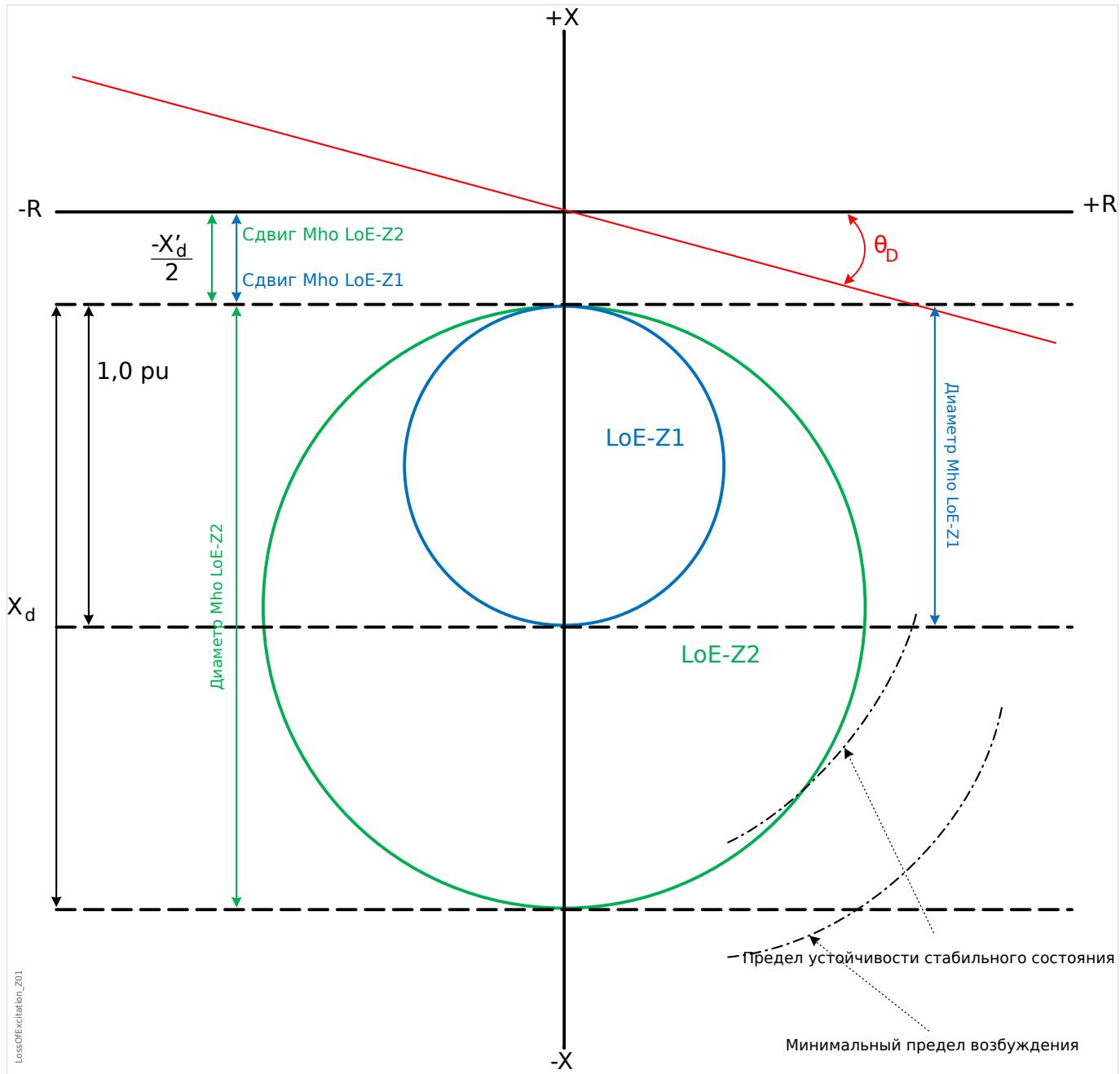
«t-Z» = 1,0 с

### **Вариант 1 (генератор)**

Сдвиг для обоих элементов МО составляет  $-X'd \div 2$ .  $X'd$  — переходное реактивное сопротивление по продольной оси генератора (в насыщенном состоянии).

Диаметр меньшей окружности (LoE-Z1) задается на уровне 1,0 pu полного базового сопротивления генератора. Данный элемент регистрирует потерю возбуждения в диапазоне от полной нагрузки до прибл. 30%. Защита срабатывает очень быстро, если установлено очень короткое время задержки. Диаметр второй (большой) окружности (LoE-Z2) задается по  $Xd$ .

$Xd$  — синхронное реактивное сопротивление генератора по продольной оси (в ненасыщенном состоянии). Назначение второго элемента МО — обнаруживать потерю возбуждения в диапазоне от полной нагрузки до нагрузки почти 0%. Предотвратить сбои во время стабильного качания позволяет время задержки примерно в 30–60 циклов (LoE-Z2). Установленная временная задержка с контролем напряжения должна быть короче, чем другие временные задержки.



### **Вариант 2 (генератор и блочный трансформатор)**

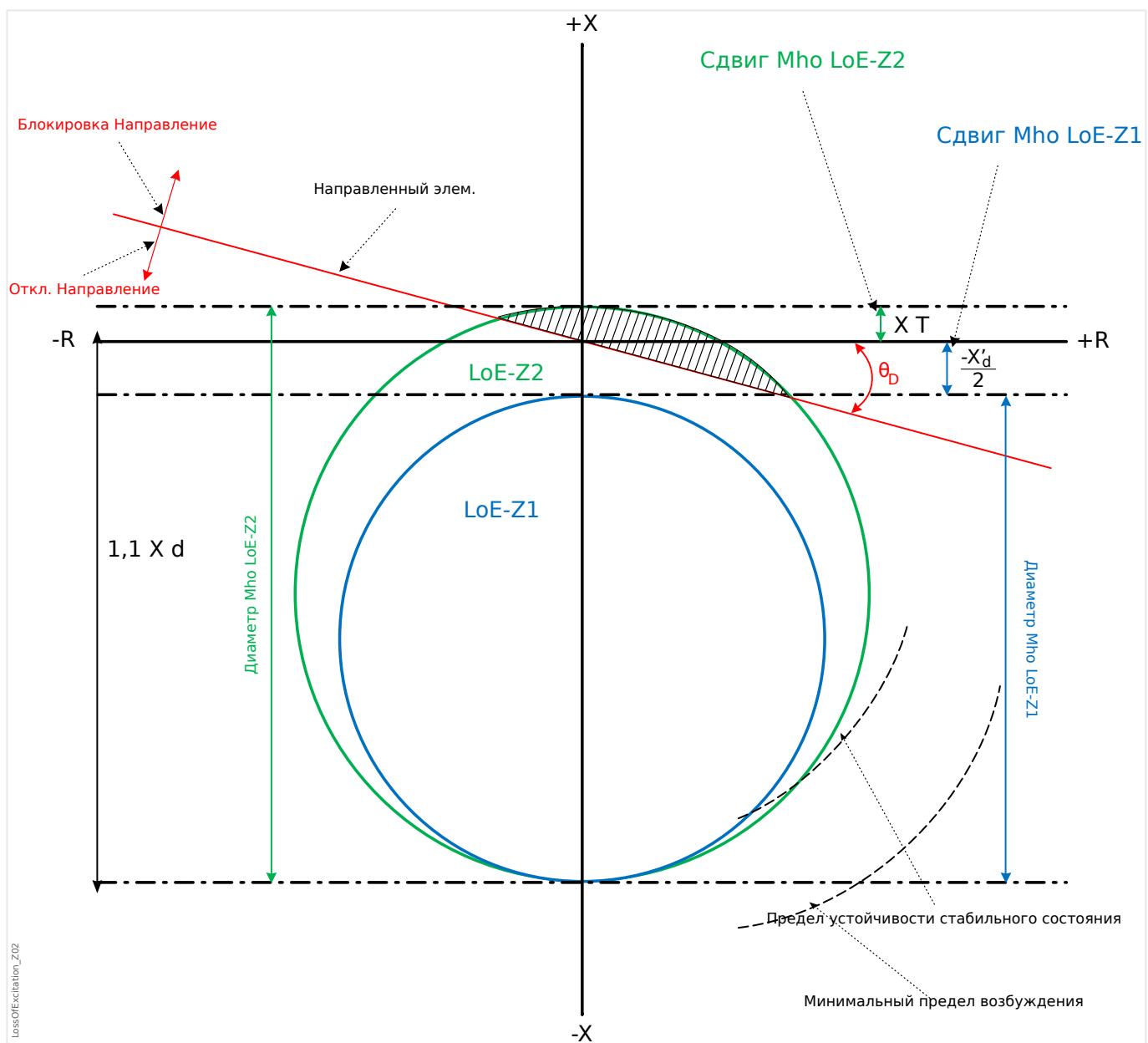
При данном подходе для одного из элементов МО задается смещение  $-X'_d \div 2$ , диаметр  $1,1 X_d$  —  $(X'_d \div 2)$  и время задержки от 10 до 30 циклов. Вторая окружность (LoE-Z2) согласовывает минимальный предел возбуждения и предел статической устойчивости генератора. Диаметр этого элемента приблизительно равен  $(1,1 X_d + XT)$ . Правильная координация требует задания положительного сдвига данного элемента. Положительный сдвиг обычно устанавливается равным реактивному сопротивлению ( $XT$ ) блочного трансформатора.

Предотвратить сбои во время стабильного качания позволяет время задержки примерно в 30–60 циклов.

При использовании контроля напряжения в дополнение к стандартной временной задержке предлагаются следующие настройки времени.

	<b>40-Z1</b>	<b>40-Z2</b>
Контроль напряжения	—	80–90% номинального напряжения
«t-Z»	250 мс	60 с
«t-V<» (с ускоренным отключением/пуском по напряжению)	Отключено	1 с

Стандартная настройка составляет  $13^\circ$  (коэффициент мощности 0,974). Данная настройка является общей для обоих элементов: LoE-Z1 и LoE-Z2. Кроме того, вариант 1 можно использовать для LoE-Z1, а вариант 2 для LoE-Z1. Так можно добиться более эффективного согласования пределов автоматической регулировки напряжения, мощности генератора и пределов его статической устойчивости.



## 5.17 ТепМод — Тепловая модель [49]

Максимально допустимая тепловая нагрузка и, как следствие, задержка размыкания компонента зависят от величины тока, протекающего в определенное времяя, от «прежнего значения токовой нагрузки» и от некой постоянной величины, зависящей от компонента.

Полностью функция тепловой модели реализована в устройстве как модель однородного тела, соответствующего тому оборудованию, которое подлежит защите, с учетом прежнего значения нагрузки. Функция защиты имеет одношаговую схему с предупреждающим предельным значением.

Для этого устройство рассчитывает тепловую нагрузку оборудования, используя имеющиеся значения измерений и настройки параметров. Зная тепловые константы, можно смоделировать (определить) температуру оборудования.

Термическое состояние сбрасывается в следующих случаях:

- перезагрузка (без отключения или с отключением) MCDGV4;
- изменение конфигурации (т. е. измененные настройки / параметры);
- изменение активного набора параметров.

Реле MCDGV4 оснащено двумя измерительными входами ТТ, поэтому термический расчет основывается на значениях ТТ нейтр на входе (Трансформаторы тока на стороне нейтрали, слот X3).

### **Время выдержки**

Общее время отключения функции защиты от тепловой перегрузки можно получить из следующего уравнения.

$$t = \tau_{\text{нагр}} \cdot \ln \left( \frac{I^2 - I_{\text{п}}^2}{I^2 - (K \cdot I_b)^2} \right)$$

Условные обозначения:

- $t$  — задержка отключения
- $\tau_{\text{нагр}}$  — константа времени разогрева
- $\tau_{\text{охл}}$  — константа времени охлаждения
- $I_b$  — базовый ток: максимально допустимое значение непрерывного теплового тока
- $K$  — коэффициент перегрузки: максимальный тепловой предел определяется как  $K \cdot I_b$ , т. е. произведение коэффициента перегрузки и базового тока.
- $I$  — измеренный ток (в единицах  $I_{\text{ном}}$ )
- $I_{\text{п}}$  — ток предварительной нагрузки

### **Функциональные возможности**

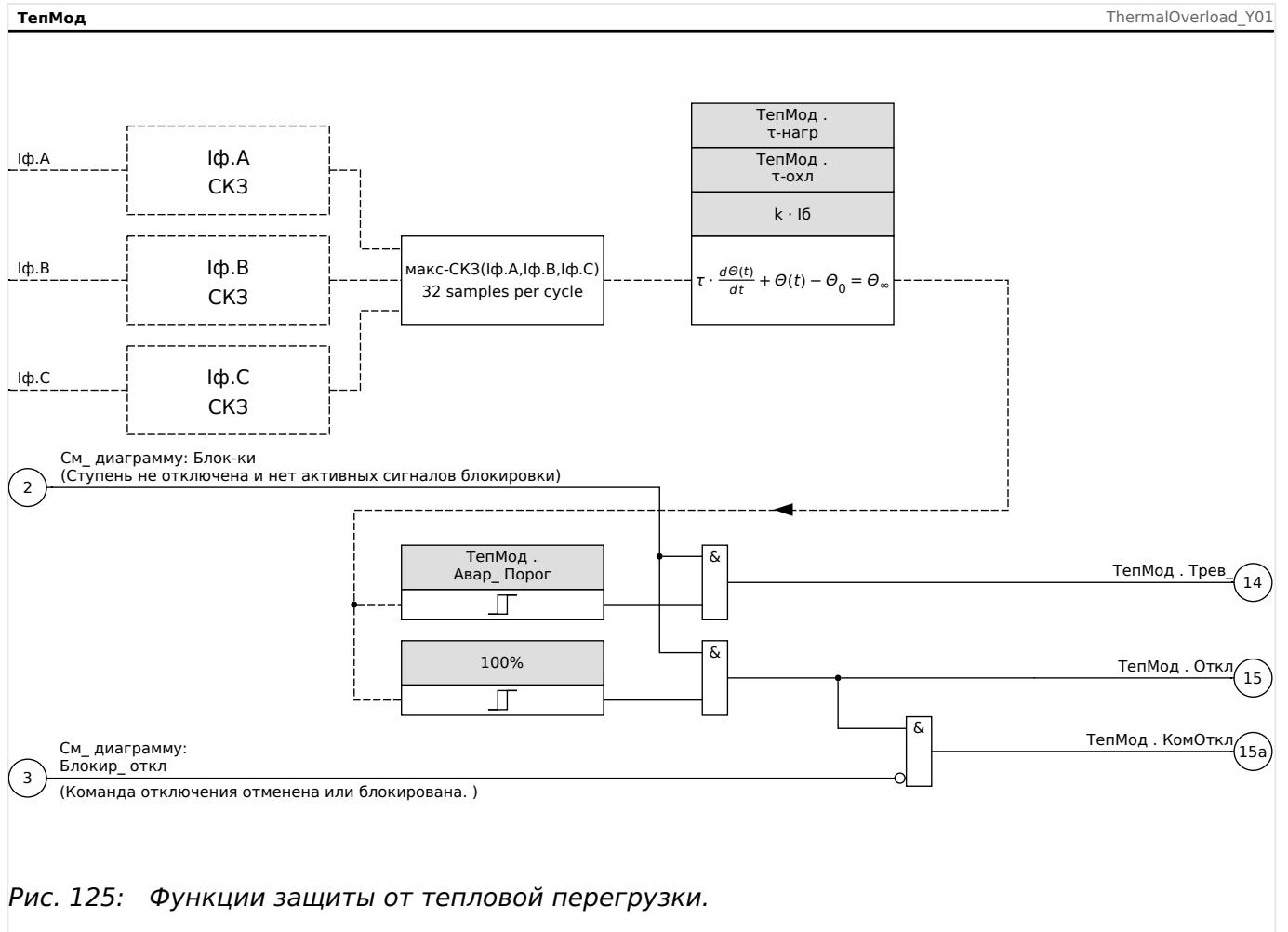


Рис. 125: Функции защиты от тепловой перегрузки.

## 5.17.1 Ввод в эксплуатацию: Термальная модель

Тестируемый объект

Защитная функция: ThR

Необходимые средства

- Трехфазный источник тока
- Таймер

Описание процедуры

Рассчитайте время отключения для постоянно подаваемого тока, используя формулу для теплового изображения (см.  $\Rightarrow R$ ).

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Чтобы гарантировать оптимальную защиту, необходимо знать значение параметра роста температуры компонента  $\langle t_w \rangle$ .

Проверка пороговых значений

Приложите к устройству ток, значение которого лежит в основе математических расчетов.

*Проверка задержки отключения*

**ПРИМЕЧАНИЕ!**



Перед началом проверки тепловая мощность должна быть равна нулю. См. [Работа / Измеренные значения / ТепМод] «Исп теплов\_емк\_».

Для проверки задержки отключения необходимо подключить таймер к контактам соответствующего реле отключения.

Приложите к устройству ток, значение которого лежит в основе математических расчетов. Таймер включится сразу после подачи тока и остановится после отключения тока с помощью реле.

*Результат успешной проверки*

Расчетное время отключения и порог возврата должны соответствовать измеренным значениям. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## 5.18 V/f> — В/Гц [24]

Данный защитный элемент устройства обеспечивает защиту генератора и трансформаторов тока от перевозбуждения. Он включает в себя два элемента, которые можно запрограммировать на конкретное время и использовать для создания стандартной двухэтапной защиты от перевозбуждения.

Кроме того, защитные элементы можно запрограммировать как элементы инверсного времени для обеспечения улучшенной защиты с помощью достаточно точного приближенного расчета комбинированной кривой перевозбуждения генератора/трансформатора энергоблока. Стандартные кривые инверсного времени можно выбрать вместе с линейным коэффициентом сброса, который можно запрограммировать для соответствия особым характеристикам охлаждения машины.

Процент срабатывания основан на настройках номинального напряжения и частоты. Функция В/Гц позволяет выполнять надежные измерения В/Гц до 200% для диапазона частот 5 ... 70 Гц.

### 5.18.1 Характеристика/форма кривой: INV A

$$t = \frac{t\text{-множитель}}{\left( \frac{U/U_n}{f/f_n} \right)^2 - 1}$$

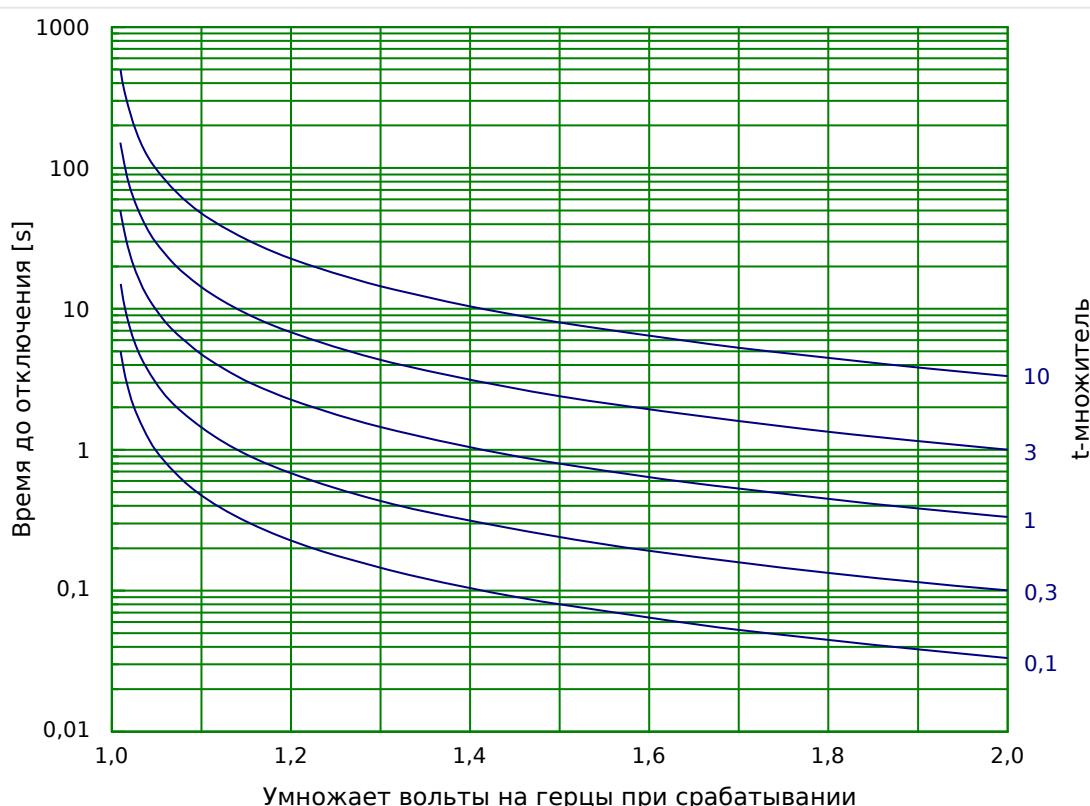


Рис. 126: Характеристика/форма кривой: INV A

### 5.18.2 Характеристика/форма кривой: INV B

$$t = \frac{\text{t-множитель}}{\left( \frac{U / U_n}{f / f_N} \right) - 1}$$

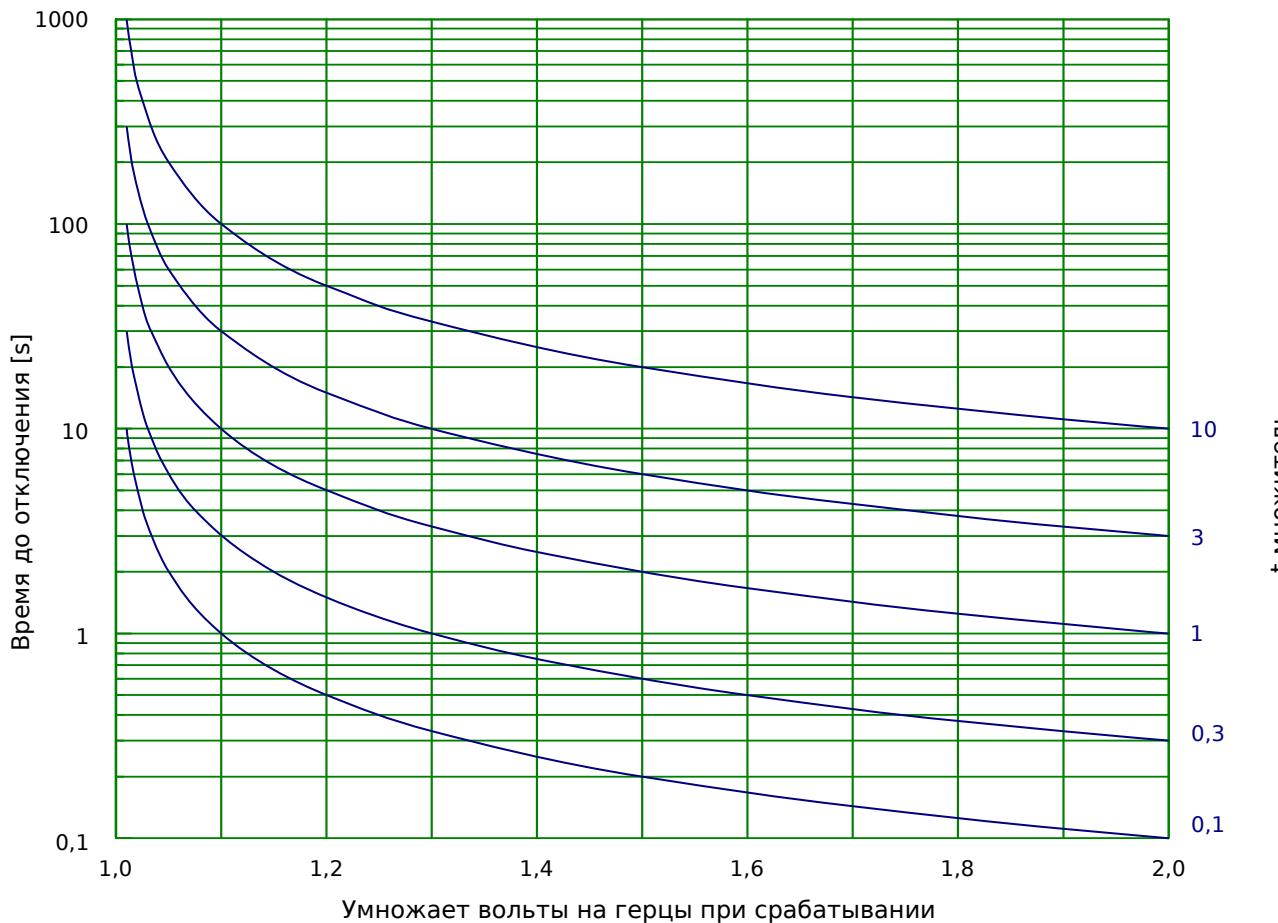
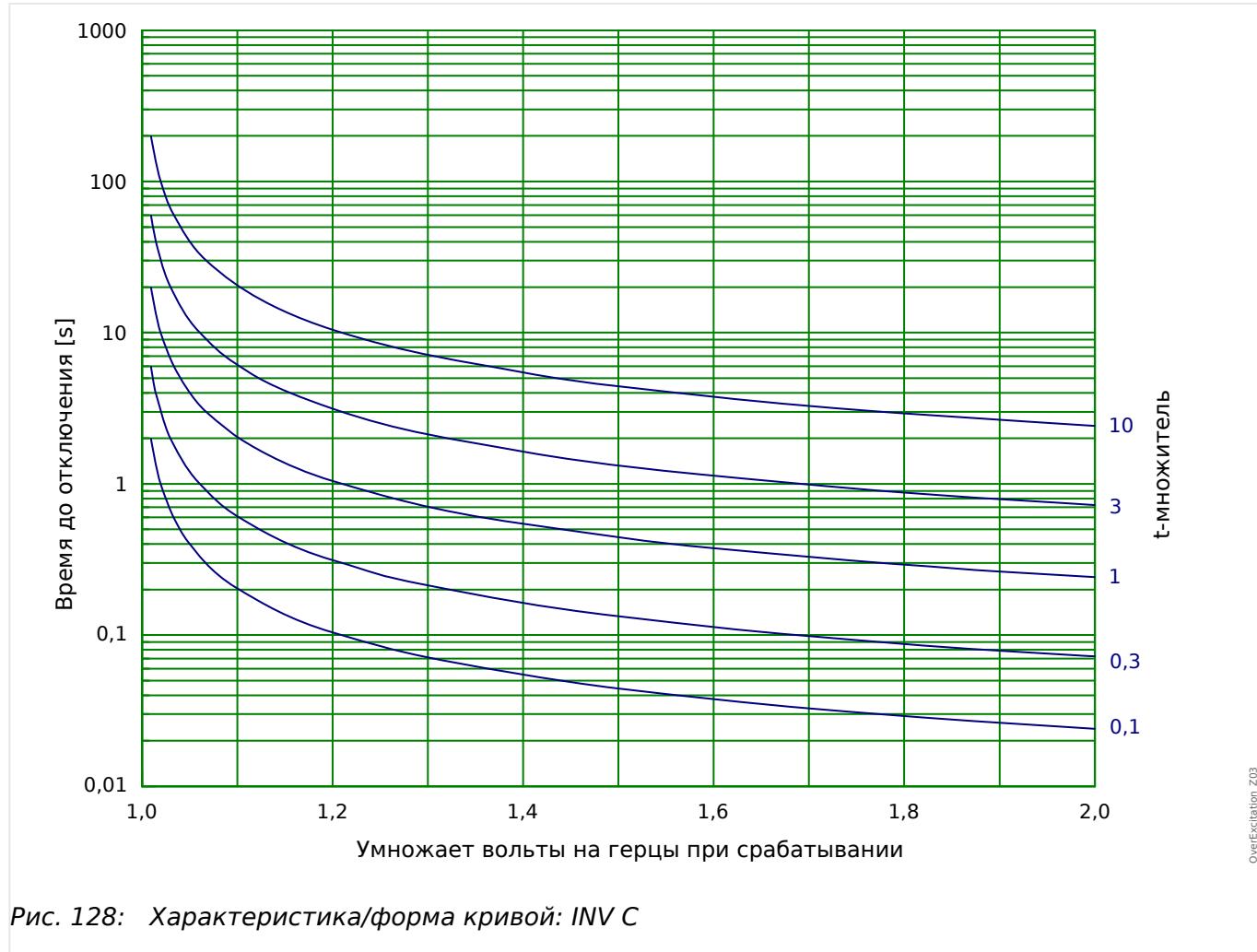


Рис. 127: Характеристика/форма кривой: INV B

### 5.18.3 Характеристика/форма кривой: INV C

$$t = \frac{\text{t-множитель}}{\left( \frac{U/U_n}{f/f_N} \right)^{0,5}} - 1$$



## 5.19 InEn — самопроизвольное включение [50/27]

*Что такое самопроизвольное включение?*

Самопроизвольное включение синхронного генератора означает, что обмотка статора генератора подключена к энергосистеме случайно/непреднамеренно.

Причиной самопроизвольного включения могут стать следующие события:

- неисправности в схемах управления;
- пробои в выключателе (особенно большие генераторы (высокие напряжения));
- неисправности управления генераторной установкой;
- ошибки операторов.

*Насколько серьезны последствия самопроизвольного включения?*

В случае самопроизвольного включения синхронного генератора, который остановлен или тормозится, начнется его ускоренное вращение, аналогичное вращению электрической машины. Если синхронный генератор включается в состоянии покоя или торможения, в его цепях будут течь большие токи, похожие на пусковые токи запускаемой электрической машины. В результате этого обмотка арматуры/ротора или даже всей генераторной установки может быть повреждена в течение нескольких секунд.

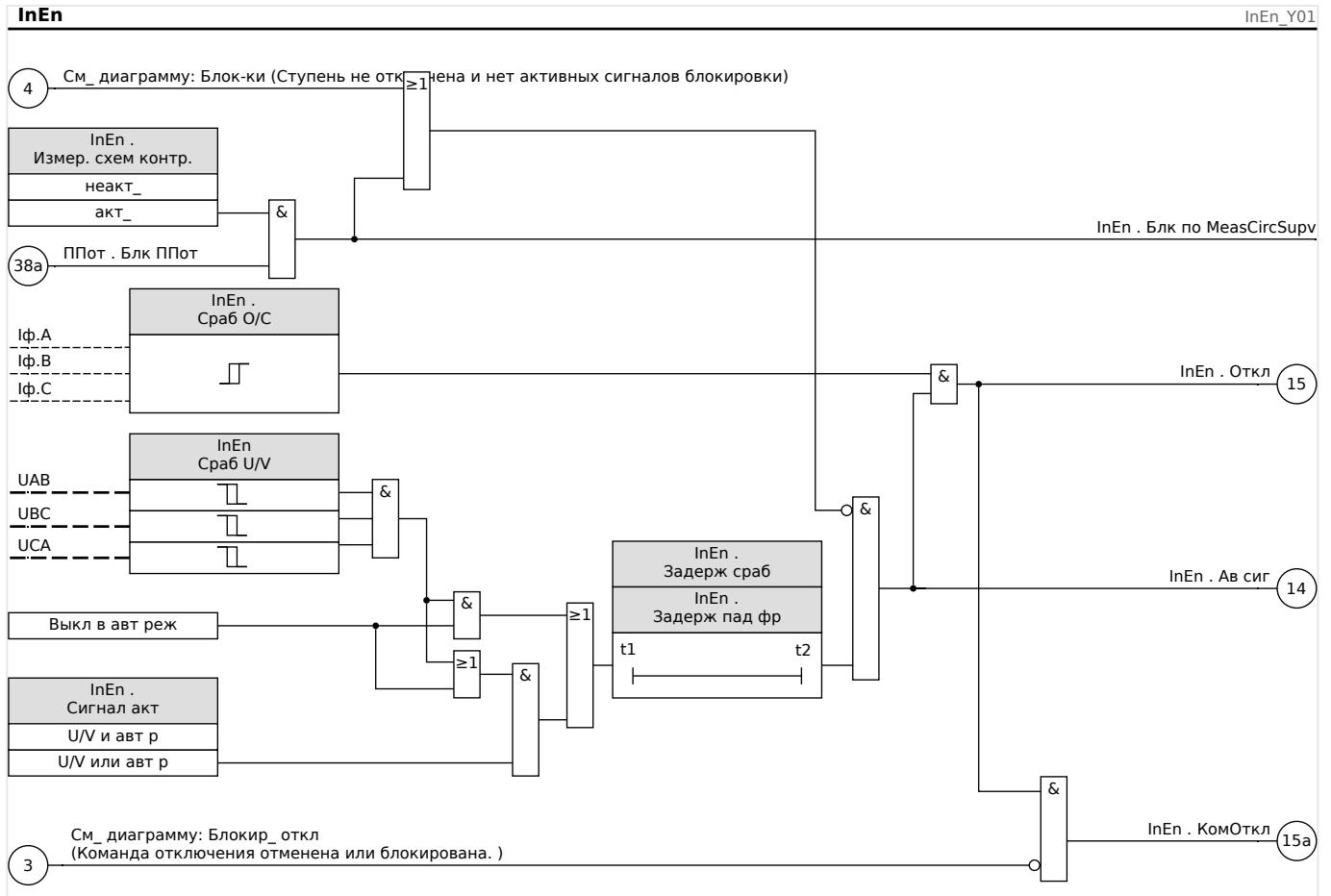
*Как предотвратить самопроизвольное включение?*

С помощью специальной логики, которая оценивает избыточный ток, пониженное напряжение и/или состояние выключателя. Смотрите блок-схему.

Самопроизвольное включение контролируется элементом токовой защиты, который блокируется или разблокируется логической схемой. Логическая схема содержит датчик и таймер размыкания. Логическая схема может применяться в двух различных вариантах для отключения генератора:

- «Понижение напряжения» и «Разомкнутое состояние выключателя» или
- «Понижение напряжения» или «Состояние выключателя»

Выбрать один из двух вышеупомянутых вариантов можно с помощью «сигнала активации». Если трансформаторы напряжения размещены на стороне линии, можно использовать логическую функцию «ИЛИ».



## 5.20 УЗВВ — модуль ускорения защит при включении выключателя

В случае если напряжение питания подано на линию с коротким замыканием (например, если заземляющий переключатель находится в замкнутом положении), требуется мгновенное отключение. Модуль ВНО предназначен для генерирования сигнала разрешения для выполнения других защитных функций, таких как функции защиты от максимального тока, в целях ускорения их срабатывания (с помощью адаптивных параметров, см. [«2.3.2 Наборы адаптивных параметров»](#)).

Состояние ВНО определяется в соответствии с рабочим режимом пользователя. При выборе настройки [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / ВНО] «Реж\_» становятся доступными следующие параметры:

- «Реж\_» = «Пол\_Выкл» — состояние выключателя;
- «Реж\_» = «|<» — отсутствие тока;
- «Реж\_» = «Пол\_ВыклИ|<» — состояние выключателя и отсутствие тока;
- «Реж\_» = «Выкл Ручн ВКЛ» — выключатель выключен вручную;
- «Реж\_» = «Внешн\_УВВ» — внешний триггер.

Для модуля «ВНО» требуется, чтобы для параметра [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / ВНО] «Назначенное КУ» было назначено коммутационное устройство (выключатель). Допускаются к использованию только такие выключатели, которые оснащены измерительными трансформаторами, предоставляющими данные измерений MCDGV4.

Этот модуль выдает только один сигнал, он не выдает команд на автоматическое отключение.

Чтобы влиять на настройки отключения функций токовой защиты в случае ВНП, пользователь должен назначить сигнал «ВНО . включ\_» и включить его в «Набор адаптивных параметров». (Общее описание см. в разделе [«2.3.2 Наборы адаптивных параметров»](#)). В наборе адаптивных параметров пользователь должен изменить характеристику отключения функции токовой защиты в соответствии с потребностями.

### **Пример. Отключение элемента защиты от перегрузки по току без задержки «I[1]»**

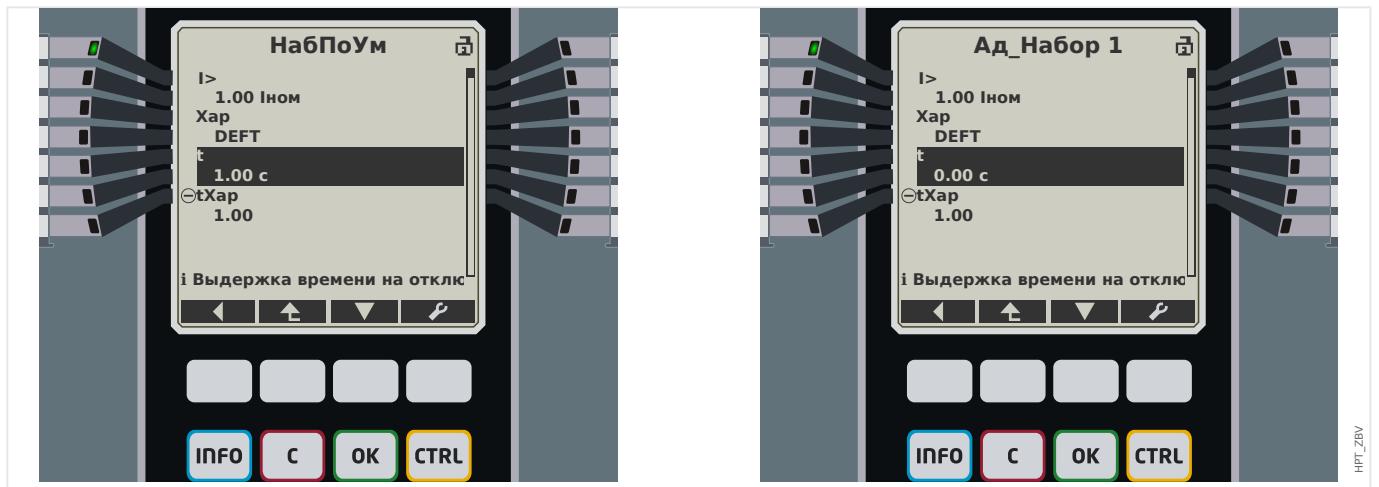
Предположим, что все настройки для элемента защиты от максимального фазового тока «I[1]» выполнены (подробное описание см. в разделе [«5.11 I — защита от превышения тока»](#)). Далее необходимо настроить задержку отключения «I[1] . t», изменив значение по умолчанию 1.00 с на 0 с, если определяется условие ВНО. Далее приведен пример действий, как это можно сделать:

- Доступно 4 набора адаптивных параметров. Например, если выбрать набор адаптивных параметров 1, то процедура начинается со следующей настройки:
 

[Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / I-заш\_ / I[1]] «Ад\_Набор 1» = «ВНО . включ\_».
- Затем укажите значение «Ад\_Набор 1» для задержки отключения:
 

[Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[1]] «Ад\_Набор 1» [Ад\_Набор 1] = 0.00 с

При входе в меню [Парам\_защиты / Набор 1...4 / I-заш\_ / I[1]] на панели должны появиться следующие страницы:



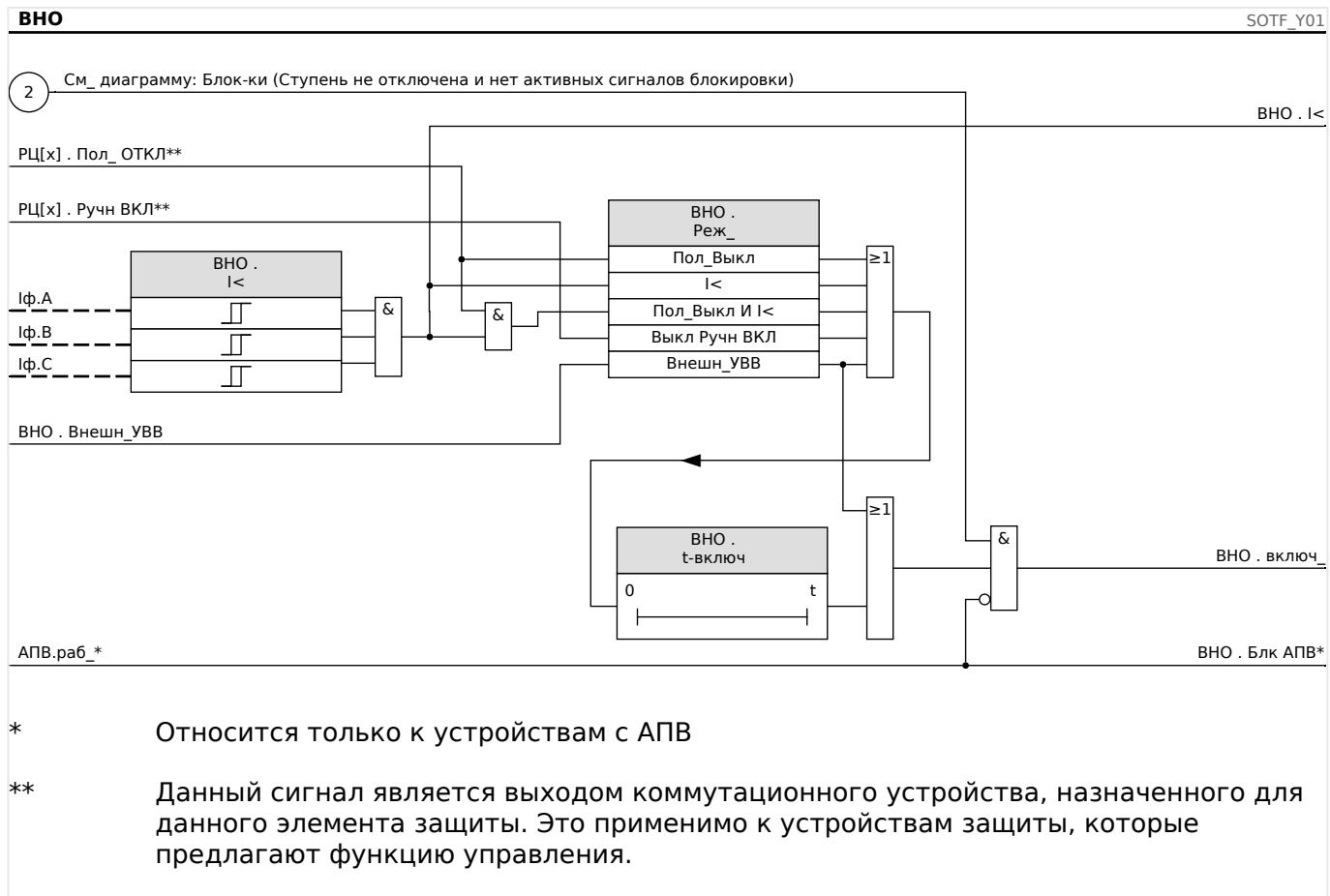
В Smart view настройки из того же примера должны выглядеть следующим образом:

Наименование	НабПоУм	КН	Трев_	Unit
Функция	акт_			
ВнБлк Фнк	неакт_			
Вн рев блок функ	неакт_			
БлкКомОткл	неакт_			
ВнБлк КомОткл Фнк	неакт_			
Метод измерений	Основные			
I>	1			Ином
Xар	DEFT			
t	0	DEFT		с

## 5 Элементы защиты

### 5.20.1 Ввод в эксплуатацию: Ускорение при неисправности включения

#### Принцип работы модуля «ВНО»



### 5.20.1 Ввод в эксплуатацию: Ускорение при неисправности включения

#### Тестируемый объект

Проверка модуля ускорения защит при включении выключателя в соответствии с параметрами рабочего режима:

- Состояние выключателя (Пол.Выкл);
- Отсутствие тока ( $I <$ );
- Состояние выключателя и отсутствие тока (Пол.Выкл и  $I <$ );
- Включении выключателя в ручном режиме (Ав руч вкл) и/или
- На состоянии внешнего триггера (Внеш УЗВВ).

#### Необходимые средства

- Источник трехфазного тока (если режим включения зависит от тока);
- Амперметры (могут понадобиться, если режим включения зависит от тока), и
- Таймер.

#### Пример проверки режима ручного включения РЦ

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Режим  $I <$ : Проверка эффективности работы: Сначала не подавайте на устройство ток. Запустите таймер и подайте на измерительные входы реле ток с резким изменением, который значительно превышает уставку, установленную параметром  $I <$ .

Режим  $I <$  и состояние РЦ: Одновременно включите вручную выключатель и подайте ток с резким изменением, во много раз превышающим уставку  $I <$ .

Состояние РЦ: РЦ должен находиться в положении «ВЫКЛ». Сигнал «УЗВВ включен» = 0 (ложь). Если РЦ включен, то сигнал «УЗВВ.включен» = 1 принимает истинное значение и сохраняет это значение в течение всего времени таймера  $t_{\text{вкл}}$ .

- РЦ должен находиться в положении «ВЫКЛ.» Ток нагрузки должен отсутствовать.
- В окне отображения состояния устройства для сигнала «ВНО . включ\_» = 1.

*Проверка*

- Переведите выключатель во включенное положение вручную и одновременно с этим запустите таймер.
- После того как время задержки  $t_{\text{вкл}}$  истечет, сигнал «ВНО . включ\_» = 0.
- Запишите измеренное время.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## 5.21 МБПТ — модуль блокировки пусковых токов

Если электрическая нагрузка будет включена или повторно включена после продолжительного перерыва, то ток нагрузки стремится резко вырасти (бросок тока), причем величина тока при этом в несколько раз превышает нормальный ток нагрузки из-за пуска двигателя. Это явление называется «бросок пускового тока». Если уставка максимального тока установлена в соответствии с максимально возможной величиной броска тока, то токовая защита может оказаться нечувствительной к некоторым неисправностям и КЗ, что затрудняет общую координацию системы защиты или делает ее вовсе неосуществимой. С другой стороны, токовая защита должна сработать при броске тока, если ее настройки произведены на основании данных, полученных при измерениях тока КЗ. Модуль МБПТ предназначен для генерации сигнала временной блокировки/понижения чувствительности токовой защиты и предотвращения ее нежелательного срабатывания. Функция блокировки пусковых токов регистрирует переход из горячей нагрузки в холодную в соответствии с выбираемыми режимами холодной нагрузки:

- ПОЛ ВЫКЛ. (состояние выключателя);
- $I <$  (пониженный ток);
- ПОЛ ВЫКЛ. и  $I <$  (состояние выключателя и пониженный ток);
- ПОЛ ВЫКЛ. или  $I <$  (состояние выключателя или пониженный ток).

После регистрации перехода с горячей нагрузки на холодную запустится указанный таймер отключения нагрузки. В некоторых случаях этот задаваемый пользователем таймер отключения нагрузки используется для подтверждения достаточного состояния холодной нагрузки. По истечении времени таймера отключения нагрузки функция МБПТ подает сигнал «МБПТ.включен», который можно использовать для блокировки некоторых чувствительных защитных элементов, таких как элементы защиты от мгновенного максимального тока, элементы защиты от несимметричного тока или элементы защиты по мощности (по выбору пользователя). Использование данного сигнала включения позволяет также по выбору пользователя снизить чувствительность некоторых элементов защиты от превышения тока с обратнозависимой временной характеристикой с помощью активации адаптивных настроек соответствующих элементов защиты от превышения тока.

Когда состояние холодной нагрузки завершено (зарегистрирован переход из холодной нагрузки в горячую) вследствие, например, замыкания выключателя или инжекции тока нагрузки, будет инициирован датчик бросков тока, который контролирует процесс бросков входящего и выходящего тока нагрузки. Бросок тока регистрируется, если входящий ток нагрузки превышает заданное пользователем пороговое значение. Такой бросок тока будет считаться завершенным, когда ток нагрузки снизится до 90% порогового значения. После снижения тока нагрузки запустится таймер установки. Сигнал включения блокировки пусковых токов может быть сброшен только по истечении времени таймера установки. Завершить сигнал включения МБПТ при слишком длительном броске тока может также другой таймер максимальной блокировки, который запускается параллельно с датчиком бросков тока по завершении состояния холодной нагрузки.

Функцию блокировки пусковых токов можно заблокировать вручную с помощью внешнего или внутреннего сигнала по выбору пользователя. Если на устройствах с соответствующей функцией будет запущено автоматическое повторное включение (сработает АПВ), то функция МБПТ будет автоматически заблокирована.

**ОСТОРОЖНО!**

Этот модуль не выдает команд, а выдает только сигнал.

Чтобы изменить настройки отключения функций токовой защиты, следует назначить сигнал «МБПТ.включен» одному из наборов адаптивных параметров. См. раздел «Параметры/наборы адаптивных параметров». В наборе адаптивных параметров нужно изменить характеристику отключения функции токовой защиты в соответствии с необходимостью.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

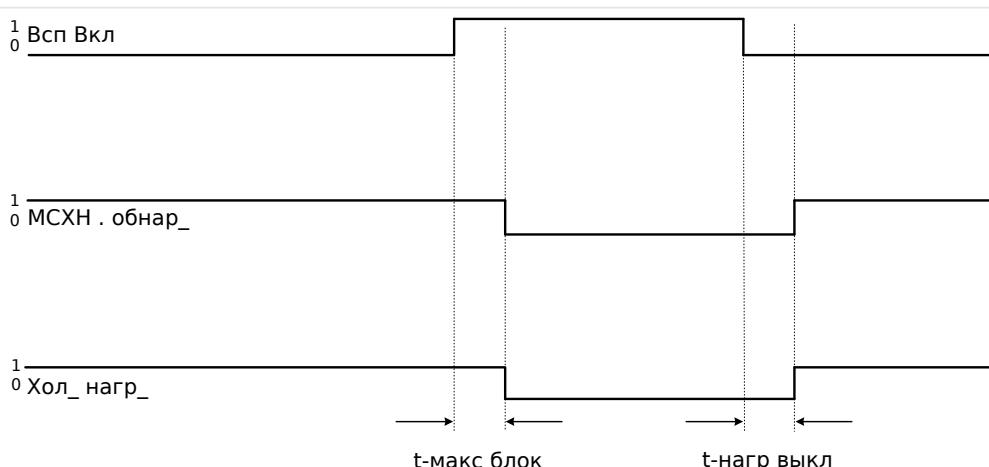
Следует хорошо понимать значение двух таймеров задержки.

**t-нагр выкл.** (задержка срабатывания): После окончания этого времени устройство перестает игнорировать нагрузку.

**t-макс блок** (задержка на отпадание): По выполнении пускового условия (например, включения выключателя вручную) сигнал «МБПТ.включен» будет выдаваться в течение этого периода времени. Это означает, что в течение этого времени пороговые значения срабатывания токовой защиты могут быть снижены с помощью адаптивных параметров (см. раздел «Параметры»). Данный таймер будет остановлен, если ток упадет ниже значения  $0,9 \times$  уставка датчика бросков тока и останется ниже этого значения в течение времени установки.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Данное примечание относится к защитным устройствам, которые обеспечивают только контроль! Для данного защитного элемента требуется, чтобы ему было назначено коммутационное устройство (выключатель). Допускается присвоение данному защитному элементу коммутационных устройств (выключателя), измерительные трансформаторы которого предоставляют защитному устройству данные измерений.

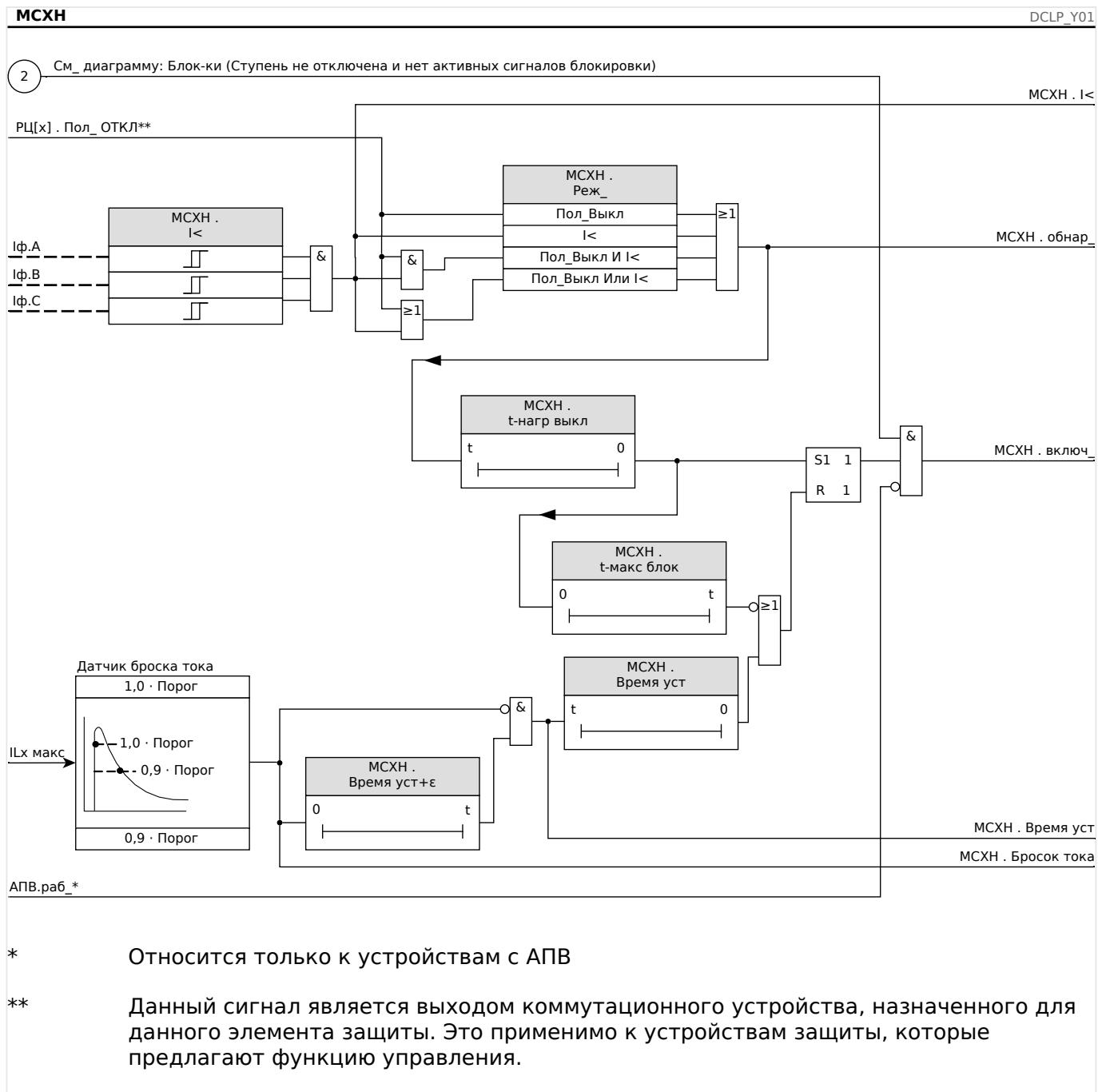


DCLP\_Y02

Рис. 129: Пример: Положение выключателя.

## 5 Элементы защиты

### 5.21.1 Ввод в эксплуатацию модуля блокировки от пусковых токов



### 5.21.1 Ввод в эксплуатацию модуля блокировки от пусковых токов

#### Тестируемый объект

Проверка модуля блокировки пусковых токов в соответствии с настройками рабочего режима:

- I< (отсутствие тока);
- Состояние выключателя (положение выключателя);
- I< (отсутствие тока) и состояние выключателя (положение выключателя);
- I< (отсутствие тока) или состояние выключателя (положение выключателя).

#### Необходимые средства

- источник трехфазного тока (если режим включения зависит от тока);
- амперметры (могут понадобиться, если режим включения зависит от тока);
- Таймер.

*Пример проверки режима состояния выключателя (положения выключателя)*

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Режим  $I <$ : Для проведения проверки задержки отключения запустите таймер и подайте на измерительные входы реле ток с резким изменением, который значительно меньше уставки, установленной параметром  $I <$ . Измерьте задержку отключения. Для измерения коэффициента размыкания подайте на измерительные входы реле ток с резким изменением, значительно больший порогового значения  $\ll I < \gg$ .

Режим  $I <$  и состояние РЦ: смоделируйте резкое изменение (включение и выключение тока) путем последовательного включения и выключения выключателя вручную.

Режим  $I <$  или состояние выкл.: сначала проведите проверку с быстро изменяющимся током, который вначале включается, а затем выключается (выше и ниже уставки  $I <$ ). Измерьте время отключения. Затем проведите проверку путем замыкания и размыкания выключателя вручную.

- РЦ должен находиться в положении «ВЫКЛ». Ток нагрузки должен отсутствовать.
- В окне отображения состояния устройства для сигнала «МБПТ.включен» отображается значение 1.
- В окне отображения состояния устройства для сигнала «МБПТ. $I <$ » отображается значение 1.
- Измерьте задержку отключения и коэффициент возврата.*
- Переведите выключатель в замкнутое положение вручную и одновременно запустите таймер.
- По окончании работы таймера « $t$ -макс блок (задержка на размыкание)» сигнал «МБПТ.включен» = 0 должен стать ложным.
- Запишите измеренное время.
- Переведите выключатель в разомкнутое положение вручную и одновременно запустите таймер.
- По окончании работы таймера « $t$ -нагр выкл» сигнал «МБПТ.включен» = 1 должен стать истинным.
- Запишите измеренное время.

**Успешные результаты проверки**

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, порогов и коэффициентов падения должны соответствовать

## 5 Элементы защиты

### 5.21.1 Ввод в эксплуатацию модуля блокировки от пусковых токов

значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в разделе технических данных.

## 5.22 V — защита по напряжению [27,59]

### ОСТОРОЖНО!



Если точка измерения трансформатора напряжения находится не со стороны сборной шины, а со стороны выхода, то необходимо принять во внимание следующее:

При отсоединении линии необходимо убедиться, что при внешней блокировке отключение элементов  $V<$  при пониженном напряжении не произойдет. Это осуществляется путем определения положения выключателя (через цифровые входы).

Когда вспомогательное напряжение включено, а измерительное напряжение еще не подано, предотвратить отключение при пониженном напряжении можно посредством внешней блокировки.

### ОСТОРОЖНО!



В случае выхода из строя предохранителя необходимо заблокировать  $U<$ -ступени таким образом, чтобы предотвратить нежелательную работу.

Для этого установите для параметра «Измер. схем контрол.» значение «акт\_» и активируйте необходимый модуль контроля ТН (например, ППот, КТН).

Следует также задать время задержки отключения защиты от понижения напряжения « $t$ », выбрав значение, превышающее время обнаружения модуля контроля ТН. Необходимо учитывать следующие временные показатели:

- КТН, определение неисправности предохранителя с помощью цифрового входа: **20 мс**
- КТН, определение с помощью измерений и внутреннего расчета: **20 мс**
- ППот, определение неисправности предохранителя с помощью цифрового входа: **20 мс**
- ППот, определение с помощью измерений и внутреннего расчета: **30 мс**

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



(Для устройств с модулем ППот:)

Обратите также внимание на то, что для модуля ППот (Падение потенциала) определено встроенное фиксированное пороговое значение понижения напряжения, равное **0,03·Un**. Поэтому, несмотря на наличие защиты « $U<$ -ступени», не следует использовать значение срабатывания « $U<$ » ниже  $0,03\cdot Un$ , поскольку в этом случае модуль защиты от пониженного напряжения будет всегда блокироваться еще до выключения.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все элементы защиты по напряжению имеют идентичную структуру и по желанию могут быть спроектированы как элемент с защитой от пониженного или повышенного напряжения.

Если к измерительным входам устройства будут приложены фазовые напряжения, и местному параметру «TH соед» присвоено значение «Фазн напр», то модуль защиты по напряжению при срабатывании или отключении будет выдавать сообщения, которые необходимо интерпретировать следующим образом:

- «Трев\_ф.А» или «Откл ф.А» — аварийный сигнал или размыкание вызвано фазовым напряжением UA.
- «Трев\_ф.В» или «Откл ф.В» — аварийный сигнал или размыкание вызвано фазовым напряжением UB.
- «Трев\_ф.С» или «Откл ф.С» — аварийный сигнал или размыкание вызвано фазовым напряжением UC.

Однако, если на измерительные входы будет подано напряжение между фазами и местному параметру «TH соед» присвоено значение «Лин. напряж.», то сообщения необходимо интерпретировать следующим образом:

- «Трев\_ф.А» или «Откл ф.А» — аварийный сигнал или размыкание вызвано напряжением между линиями UAB.
- «Трев\_ф.В» или «Откл ф.В» — аварийный сигнал или размыкание вызвано напряжением между линиями UBC.
- «Трев\_ф.С» или «Откл ф.С» — аварийный сигнал или размыкание вызвано напряжением между линиями UCA.

Следующая таблица содержит варианты применения элемента защиты по напряжению.

<b>Применение модуля защиты по напряжению</b>	<b>Настройка:</b>	<b>Варианты значений</b>
ANSI 27 Защита от пониженного напряжения	[Планир_устр_] «Реж_», Зад_знач_: U<	<p>«Критерий»:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Основные,</li> <li>• Ист_СКЗ</li> </ul> <p>«Реж_изм_»:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Фазн напр, Лин_напр_</li> </ul>
10 минут скользящего среднего контроля U<	[Планир_устр_] «Реж_», Зад_знач_: U<	<p>«Критерий»:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• V скольз. ср. контр.</li> </ul> <p>«Реж_изм_»:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Фазн напр, Лин_напр_</li> </ul>
ANSI 59 Защита от повышенного напряжения	[Планир_устр_] «Реж_», Зад_знач_: U>	<p>«Критерий»:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Основные,</li> <li>• Ист_СКЗ</li> </ul> <p>«Реж_изм_»:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• Фазн напр, Лин_напр_</li> </ul>

Применение модуля защиты по напряжению	Настройка:	Варианты значений
Контроль скользящего среднего значения V>	[Планир_устр_] «Реж_», Зад_знач_: U>	«Критерий»: <ul style="list-style-type: none"> <li>• V скольз. ср. контр.</li> </ul> «Реж_изм_»: <ul style="list-style-type: none"> <li>• Фазн напр, Лин_напр_</li> </ul>

### Метод измерений

Для всех элементов защиты по напряжению настройка «Критерий» определяет, выполняется ли измерение на основе «Основные» или используется измерение «Ист\_СКЗ». В дополнение к этому можно настроить параметры контроля скользящего среднего значения «V скольз. ср. контр.».

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Необходимые настройки для расчета «среднего значения» по «контролю скользящего среднего значения» должны задаваться в меню [Пар\_устр\_ / Статистика / V скольз. ср. контр.].

### Режим измерения

Если на измерительные входы платы измерения напряжения поступает напряжение «Фазн напр», то для параметра участка «TH соед» необходимо задать значение «Фазн напр». В этом случае можно установить значение параметра «Реж\_изм\_» для каждого элемента защиты от фазного напряжения как «Фазн напр» или «Лин\_напр\_». Это значит, что можно указать для каждого элемента защиты способ определения Un:

- «Реж\_изм\_» = «Фазн напр» -  $Un = TH \text{ втор} / \sqrt{3}$
- «Реж\_изм\_» = «Лин\_напр\_» -  $Un = TH \text{ втор} = TH \text{ втор}$

Однако если на измерительные входы платы измерения напряжения поступает напряжение «Лин\_напр\_» («TH соед» = «Лин. напряж.»), то настройка параметра «Реж\_изм\_» игнорируется, и ему внутренними средствами присваивается значение «Лин\_напр\_», так что  $Un = TH \text{ втор}$ .

### Минимальное пороговое значение тока для защиты от понижения напряжения

Критерий минимального тока доступен в виде новой функции для защиты по напряжению в режиме «пониженное напряжение» -«Реж\_» = «U<» — можно активировать критерий минимального тока. Это «проверка по минимальному току», которая заключается в том, что защита от понижения напряжения блокируется, как только **все** фазовые токи падают ниже определенного порогового значения. И наоборот, если после такого падения фазовые токи снова доступны, защита от понижения напряжения снова активируется только по истечении настроенного времени задержки.

Эта функция полезна тем, что ситуация, когда отсутствует фазовые токи, может указывать на разомкнутый выключатель, и нежелательно, чтобы средства защиты

от понижения напряжения реагировали на это событие. Цель времени задержки — исключить немедленное отключение при повторном замыкании выключателя: Без этой задержки существует риск мгновенного отключения защиты от понижения напряжения, поскольку напряжение еще не поднялось выше порога отключения « $U<$ » (хотя фазовые токи могут уже превышать минимальное пороговое значение тока).

Проверка по минимальному току является необязательной, она активируется с помощью настройки «Проверка выкл\_ по  $I_{\min}$ » = акт\_).

После активации проверки по минимальному току пороговое значение можно будет задать с помощью параметра «Пороговое значение  $I_{\min}$ », то есть защита от понижения напряжения будет блокироваться, как только **все** фазные токи упадут ниже этого значения.

Время задержки для повторной активации защиты от понижения напряжения (после того, как снова появится любой из фазных токов) можно задать с помощью параметра « $t$ -задержка при  $I_{\min}$ ».

### ОСТОРОЖНО!



Если данная проверка по минимальному току активна, следует знать, что без тока защита от понижения напряжения отключена не будет. Поэтому, в зависимости от выполняемой задачи, эту функцию иногда использовать не следует.

Реле MCDGV4 оснащено двумя измерительными входами ТТ, поэтому при проверке по минимальному току всегда используются значения тока на входе ТТ нейтр (Трансформаторы тока на стороне нейтрали, слот X3).

### **Логическая схема работы и отключения**

Для каждого из элементов защиты по напряжению можно определить, будет ли он срабатывать, когда повышенное или пониженное напряжение обнаружится в одной из трех, двух из трех или во всех трех фазах. Коэффициент выключения является устанавливаемым.

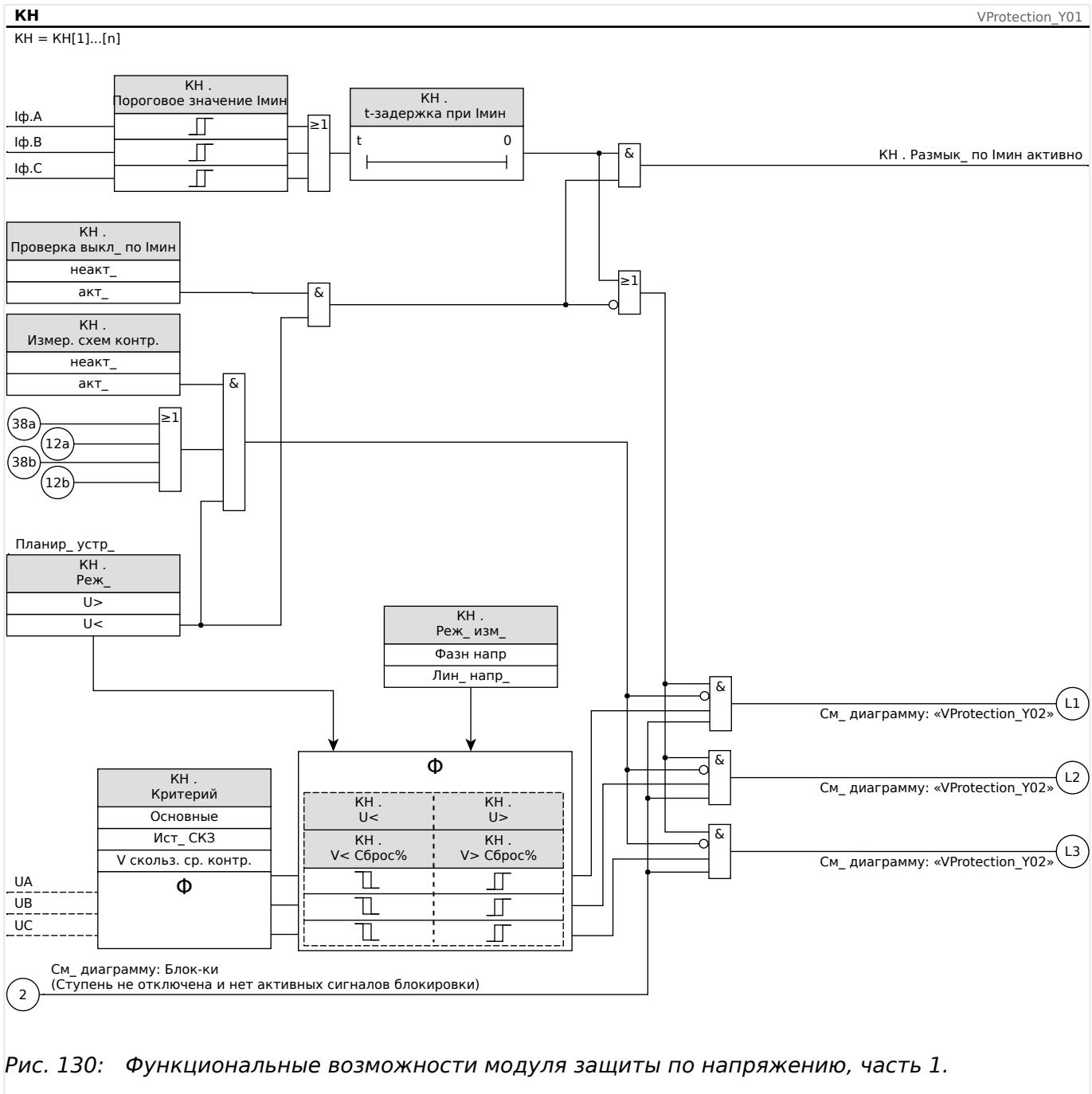
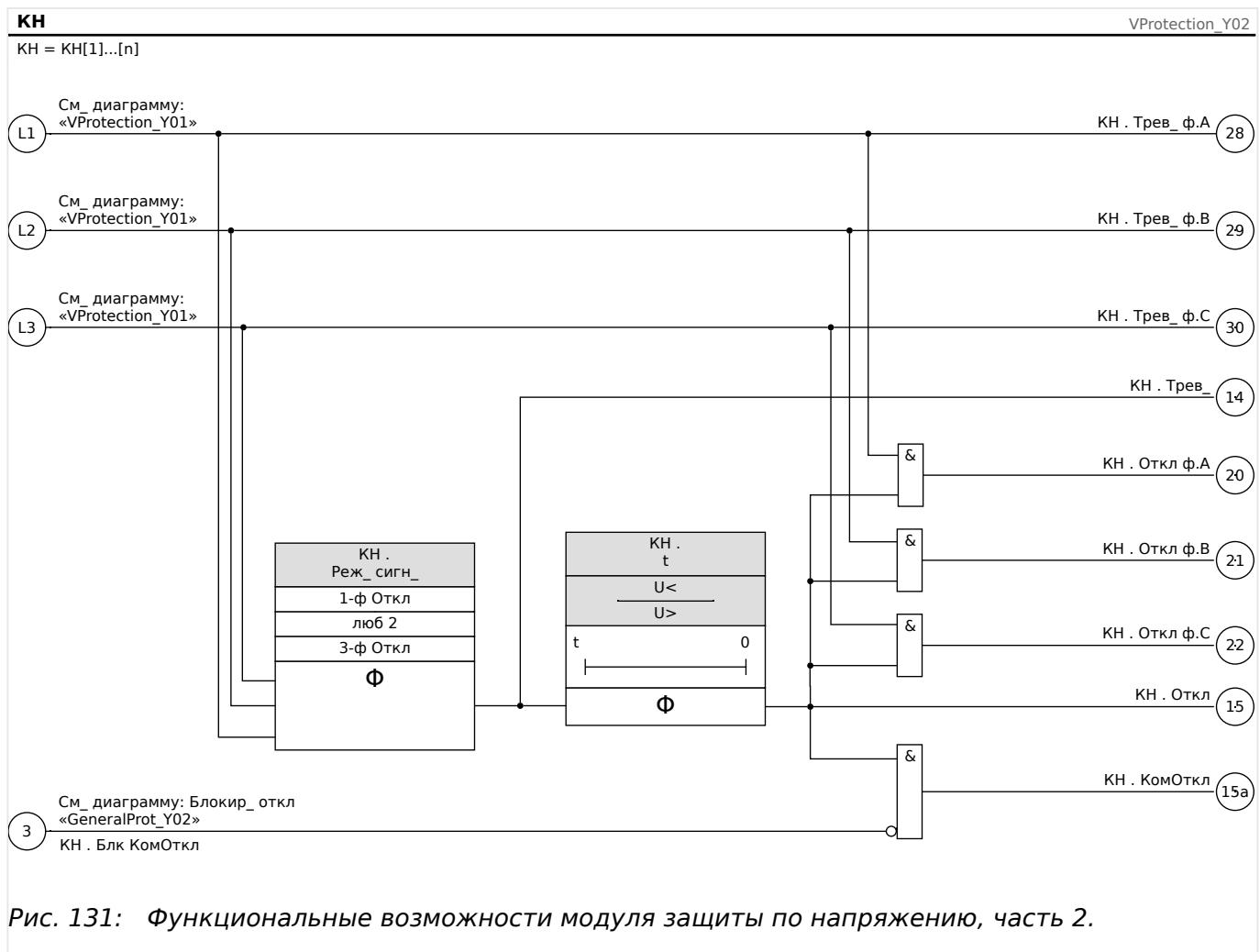


Рис. 130: Функциональные возможности модуля защиты по напряжению, часть 1.

## 5 Элементы защиты

### 5.22.1 Ввод в эксплуатацию: Защита от повышенного напряжения [59]



### 5.22.1 Ввод в эксплуатацию: Защита от повышенного напряжения [59]

#### Тестируемый объект

Проверка элементов защиты от повышенного напряжения, 3 однофазных и 1 трехфазного (для каждого из элементов).

#### ОСТОРОЖНО!

При проверке ступеней защиты от повышенного напряжения необходимо также убедиться в правильности схемы подключения устройства к входам распределительного щита. Ошибки в электрической схеме подключения измерительных входов напряжения могут привести к:

- Неправильное срабатывание направленной токовой защиты.

Пример. Устройство внезапно переключается в обратном направлении, но оно не переключается в прямом направлении.

- Неправильной индикации или отсутствию индикации коэффициента мощности.
- Ошибкам направления мощности и т. п.

### **Необходимые средства**

- Источник трехфазного переменного напряжения
- Таймер для измерения времени отключения
- Вольтметр

### **Процедура (3 однофазных, 1 трехфазное для каждого из элементов)**

#### *Проверка пороговых значений*

Для проверки пороговых значений и значений порога отпуска испытательное напряжение необходимо повышать до тех пор, пока реле не включится. При сравнении отображаемых значений с показаниями вольтметра отклонение должно находиться в допустимых пределах.

#### *Проверьте задержку отключения*

Для проверки задержки отключения необходимо подключить таймер к контактам соответствующего реле отключения.

Таймер включится сразу после того, как будет превышено предельное значение напряжения отключения, и остановится после срабатывания реле.

#### *Измерение порога отпуска*

Уменьшайте измеряемую величину до значения мен ее (к примеру) 97% от напряжения отключения. При достижении 97% от значения, необходимого для отключения, реле должно перейти в исходное положение.

#### *Результат успешной проверки*

Измеренные уставки, задержки отключения и уставки на возврат должны находиться в пределах допустимых отклонения и погрешностей, указанных в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## **5.22.2 Ввод в эксплуатацию: Защита от понижения напряжения [27]**

Эту проверку проводят аналогично проверке защиты от повышенного напряжения (с помощью соответствующих величин пониженного напряжения).

Примите к сведению следующие различия:

- Для проверки уставок испытательное напряжение должно понижаться до тех пор пока реле не включится.
- Для определения порога отпуска измеряемая величина должна увеличиваться до тех пор, пока она не превысит (к примеру) 103% от значения, необходимого для отключения. При достижении 103% от значения, необходимого для отключения, реле должно перейти в исходное положение.

## 5.23 VG, VX — контроль напряжения [27A, 59A]

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все элементы контроля напряжения четвертого измерительного входа имеют идентичную структуру.

Данный защитный элемент может использоваться для следующих целей (в зависимости от планирования и настроек устройства):

- Контроль расчетного или измеренного остаточного напряжения. Напряжение нулевой последовательности может рассчитываться только в случае если фазовые напряжения (соединение звездой) соединены с измерительными входами устройства.
- Контроль другого (вспомогательного) напряжения на повышенное и пониженное напряжение.

### Функция контроля напряжения VG, VX

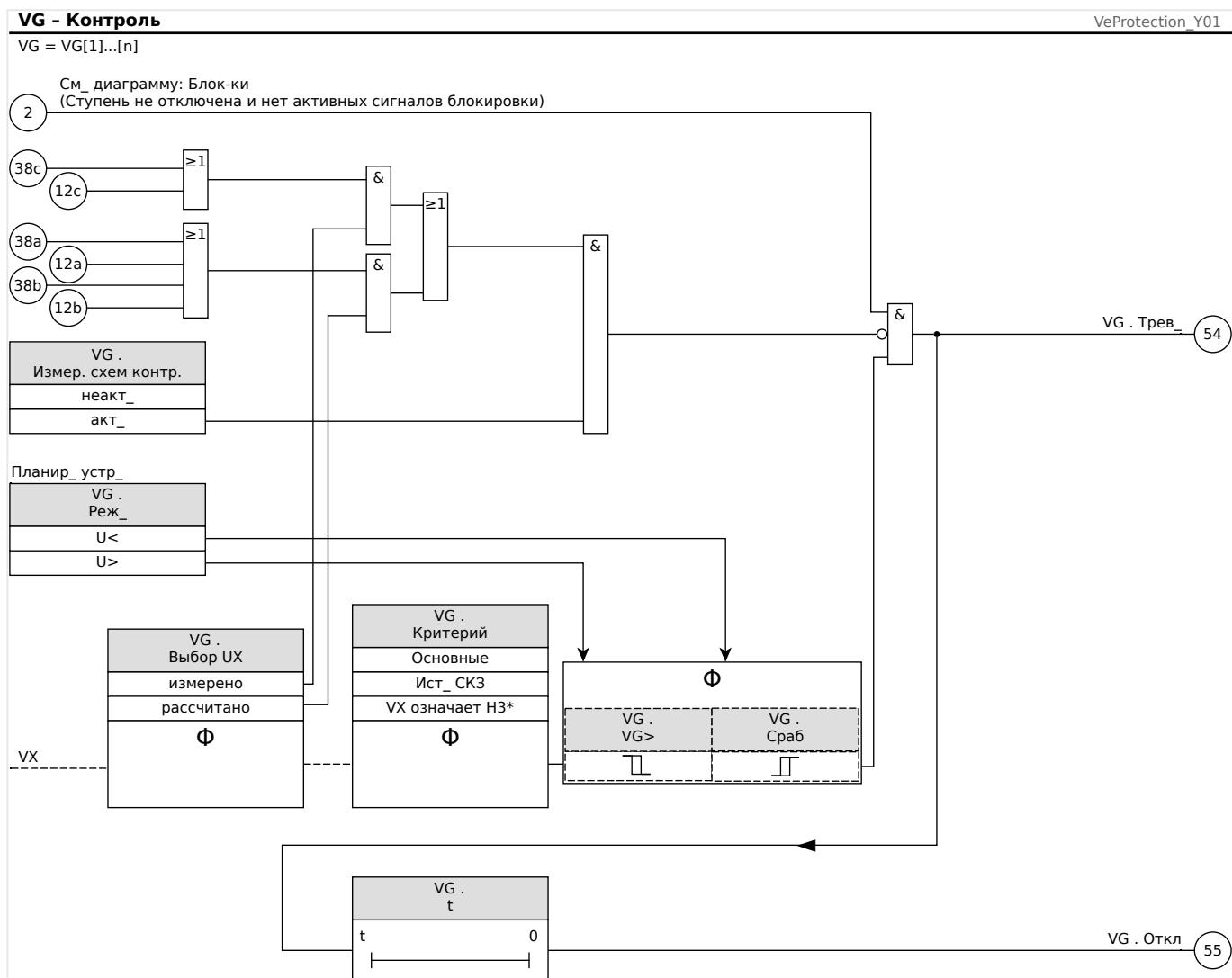


Рис. 132: Контроль напряжения VG, VX, часть 1 (функция контроля, отключение).



Рис. 133: Контроль напряжения VG, VX, часть 2 (команда отключения и запуск общего аварийного сигнала и сигнала общего отключения).

[\*] Команда отключения и ее блокировка существуют только при настройке «Только наблюдение» = «нет»

### **ANSI 59N — защита от остаточного напряжения (измеренного или расчетного)**

Этот вариант применения настраивается в меню [Планир\_ устр\_].

- [Планир\_ устр\_] «VG[x] . Реж\_» = «U»

Варианты:

- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[x]] «Выбор UX» =
  - измерено

Примечание. При данной настройке для Un задается следующее значение:

Un = [СистПар / ТН] «TH3 втор»

- рассчитано

Примечание. При данной настройке для Un задается следующее значение:

Un = [СистПар / ТН] «TH втор»

### **ANSI 59A — контроль повышенного вспомогательного напряжения**

Этот вариант применения настраивается следующим образом:

- [Планир\_ устр\_] «VG[x] . Реж\_» = «U»
- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[x]] «Выбор UX» = «измерено»

Варианты:

- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[x]] «Метод измерений» =
  - Основные

- Ист\_СКЗ

### **ANSI 27A — контроль пониженного вспомогательного напряжения**

Этот вариант применения настраивается следующим образом:

- [Планир\_ устр\_] «VG[x] . Реж\_» = «U<»
- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[x]] «Выбор UX» = «измерено»

Варианты:

- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[x]] «Метод измерений» =
  - Основные
  - Ист\_СКЗ

## **5.23.1 Ввод в эксплуатацию: Защита от остаточного напряжения — измеренное значение [59N]**

*Тестируемый объект*

Ступени защиты по напряжению нулевой последовательности.

*Необходимые компоненты*

- Источник однофазного переменного напряжения
- Таймер для измерения времени отключения
- Вольтметр

*Процедура (для каждого элемента)*

*Проверка пороговых значений*

Для проверки пороговых значений и значений порога отпускания напряжение нулевой последовательности, подаваемое на измерительный вход, необходимо повышать до тех пор, пока реле не включится. При сравнении отображаемых значений с показаниями вольтметра отклонение должно находиться в допустимых пределах.

*Проверка задержки отключения*

Для проверки задержки отключения необходимо подключить таймер к контактам соответствующего реле отключения.

Таймер включится сразу после того, как будет превышено предельное значение напряжения отключения, и остановится после срабатывания реле.

*Измерение порога отпускания*

Уменьшайте измеряемую величину до значения менее 97% от напряжения отключения. При достижении 97 % от значения, необходимого для отключения, реле должно перейти в исходное положение.

*Результат успешной проверки*

Измеренные уставки, задержки отключения и уставки на возврат должны находиться в пределах допустимых отклонения и погрешностей, указанных в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## 5.23.2 Ввод в эксплуатацию: Защита от остаточного напряжения — расчетное значение [59N]

*Тестируемый объект*

Проверка элементов защиты по напряжению нулевой последовательности

*Необходимые средства*

- Источник трехфазного напряжения

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Расчет остаточного напряжения возможен, только если на измерительные входы напряжения будет подано фазное напряжение (звезда) и если в соответствующем наборе параметров задан «Источник VX = расчетный».

*Описание процедуры*

- Подайте трехфазное симметричное напряжение с фазным напряжением относительно нейтрали  $U_n/v3 = 0,5774 \cdot U_n$  на входы измерения напряжения реле.
- Установите предельное значение величины [Парам\_защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[x]] «VG» 0,5·Un.
- Отсоедините фазовое напряжение от двух измерительных входов (симметричность подачи напряжения на вторичную обмотку должна сохраняться).
- Теперь значение измерения [Работа / Измеренные значения / Напр\_] «UX расч» должно равняться приблизительно  $0,57 \cdot U_n$ .
- В меню [Работа / Отображение состояния / U-заш\_ / VG[x]] убедитесь, что установлен сигнал «Трев\_» или «Откл».

*Результат успешной проверки*

Генерируется сигнал «VG[x] . Трев\_» или «VG[x] . Откл».

## 5.24 Абсолютная защита статора от замыкания на землю [27TN/59N, 59TN/59N]

При использовании генератора с большим сопротивлением схема защиты от повышенного напряжения нейтрали (настроенная на основную частоту) может обнаруживать сбои более чем в 95% обмотки статора, однако оставшиеся около 5% нейтрали генератора при этом остаются незащищенными.

В обычном режиме работы генераторы, как правило, производят и гармоническое напряжение. В частности, третья гармоника проявляется как значительное количество нулевой последовательности. Распределение напряжения третьей гармоники в статоре в обычном режиме работы представлено на схеме, приведенной ниже (↗ Рис. 134).

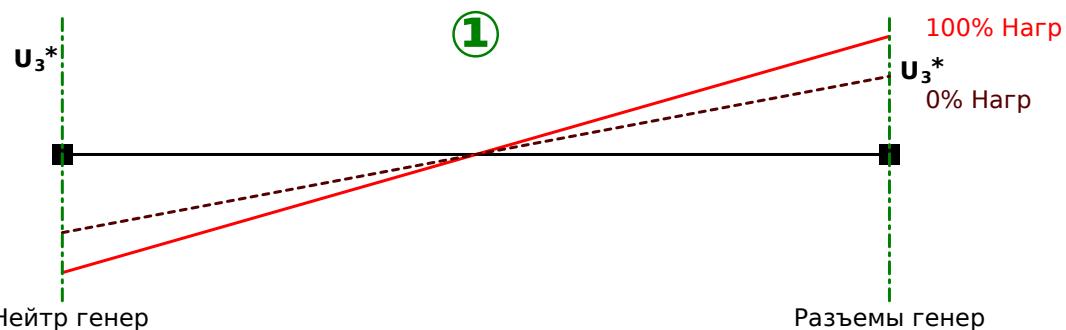


Рис. 134: Распределение напряжения 3ей гармоники  $V_3$  в нормальных условиях.

При коротком замыкании на землю вблизи нейтрали генератора напряжение третьей гармоники на стороне нейтрали снижается, тогда как напряжение третьей гармоники на разъемах генератора увеличивается.

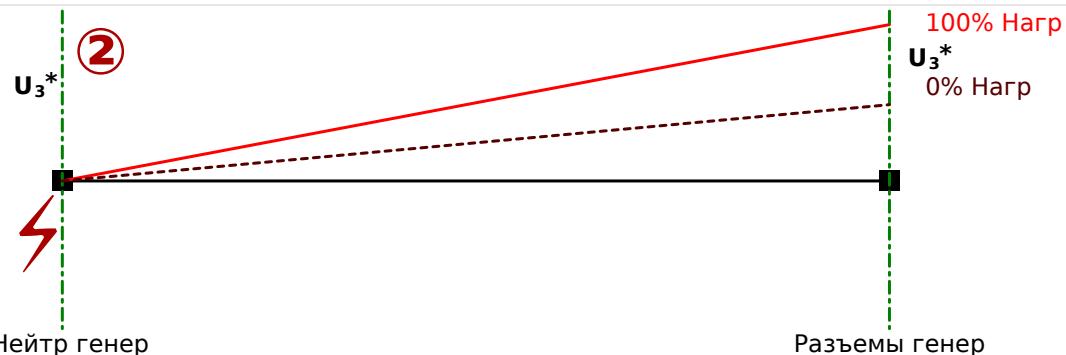
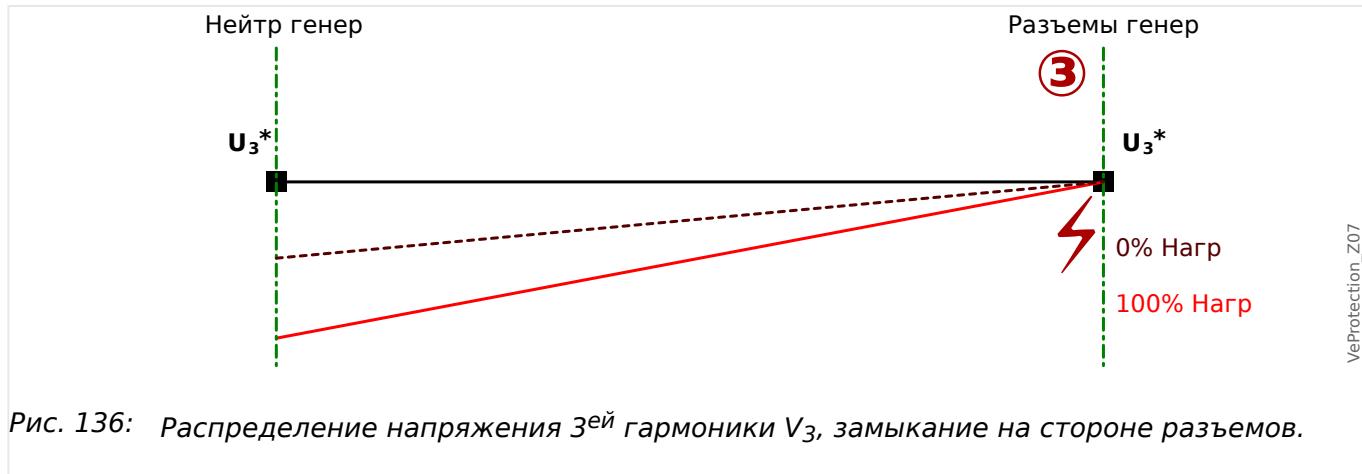


Рис. 135: Распределение напряжения 3ей гармоники  $V_3$ , замыкание на стороне нейтрали.

При замыкании на землю на разъемах генератора ситуация обратная: напряжение третьей гармоники на стороне нейтрали увеличивается, тогда как напряжение третьей гармоники на разъемах генератора снижается.



VeProtection\_Z07

Рис. 136: Распределение напряжения 3<sup>ей</sup> гармоники  $V_3$ , замыкание на стороне разъемов.

Абсолютную защиту статора от коротких замыканий на землю может обеспечить сочетание функций защиты от повышенного напряжения нейтрали (отслеживающей основную частоту) и защиты по напряжению, настроенной на третью гармонику.

Ниже описываются два таких сочетания, возможные как варианты схемы применения — **27TN + 59N** и **59TN + 59N**.

Однако схема 27TN/59N предпочтительнее схемы 59TN/59N, поскольку также позволяет обнаруживать размыкание цепи и короткие замыкания в обмотках заземленного трансформатора.

Производимое генератором напряжение третьей гармоники важно для обеих схем и должно присутствовать при нормальной работе системы. Следует иметь в виду, что количество третьей гармоники зависит от условий эксплуатации генератора, например, от нагрузки, реактивной и фактической мощности. Для получения дополнительных сведений рекомендуется воспользоваться руководствами IEEE C37.101 и C37.102 по защите генераторов от замыканий на землю.

### 5.24.1 ANSI 27TN/59N — обнаружение абсолютно всех замыканий статора на землю

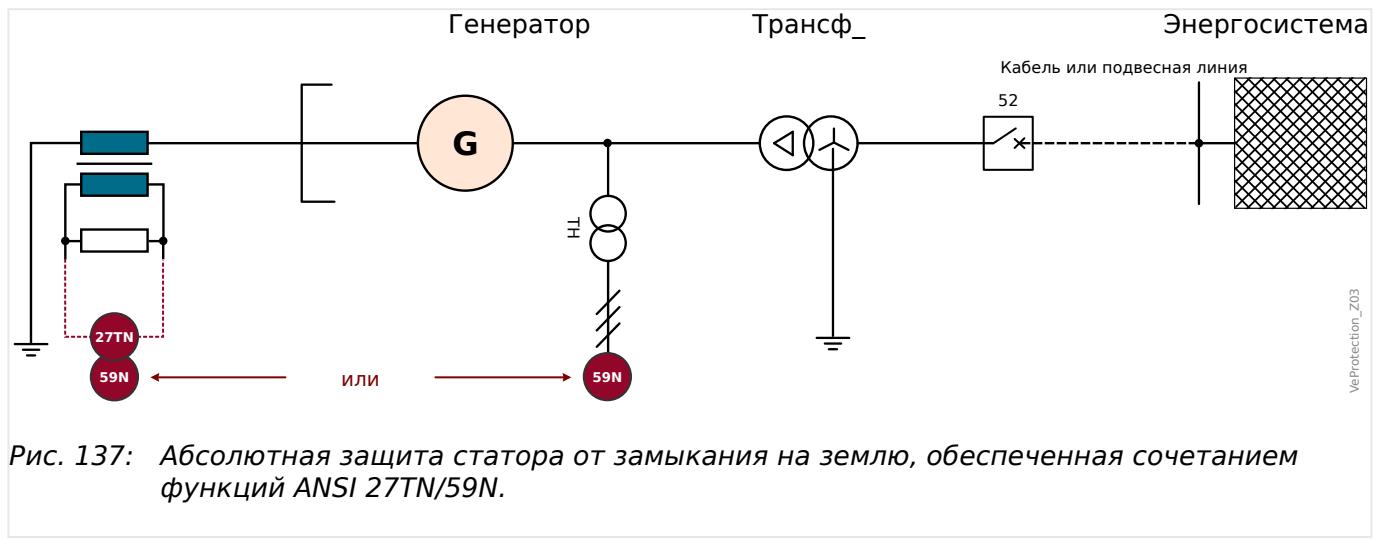


Рис. 137: Абсолютная защита статора от замыкания на землю, обеспеченная сочетанием функций ANSI 27TN/59N.

Основное напряжение смещения измеряется на разъемах генератора (или его нейтрали) и контролируется с помощью элемента 59N. Это обеспечивает защиту (примерно) 95% статора.

Составляющая третьей гармоники напряжения смещения измеряется на нейтрали генератора и контролируется с помощью элемента защиты от пониженного напряжения 27TN (настроенного на третью гармонику). Это обеспечивает оставшиеся 5-10% защиты.

Если генератор выведен из эксплуатации, то, чтобы избежать нежелательного отключения, функцию 27TN следует заблокировать (например, с помощью цифрового входного сигнала).

#### **ANSI 27TN/59N — настройки защиты**

Для определения абсолютно всех замыканий статора на землю элемент 27TN, например, «VG[2]», можно объединить с элементом 59N, например, «VG[1]».

- **«VG[1]» (элемент 59N):**

- [Планир\_ устр\_] «VG[1] . Реж\_» = «U»
- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[1]] «Выбор UX» в соответствии с параметрами подключения
- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[1]] »Метод измерений« = «Основные»

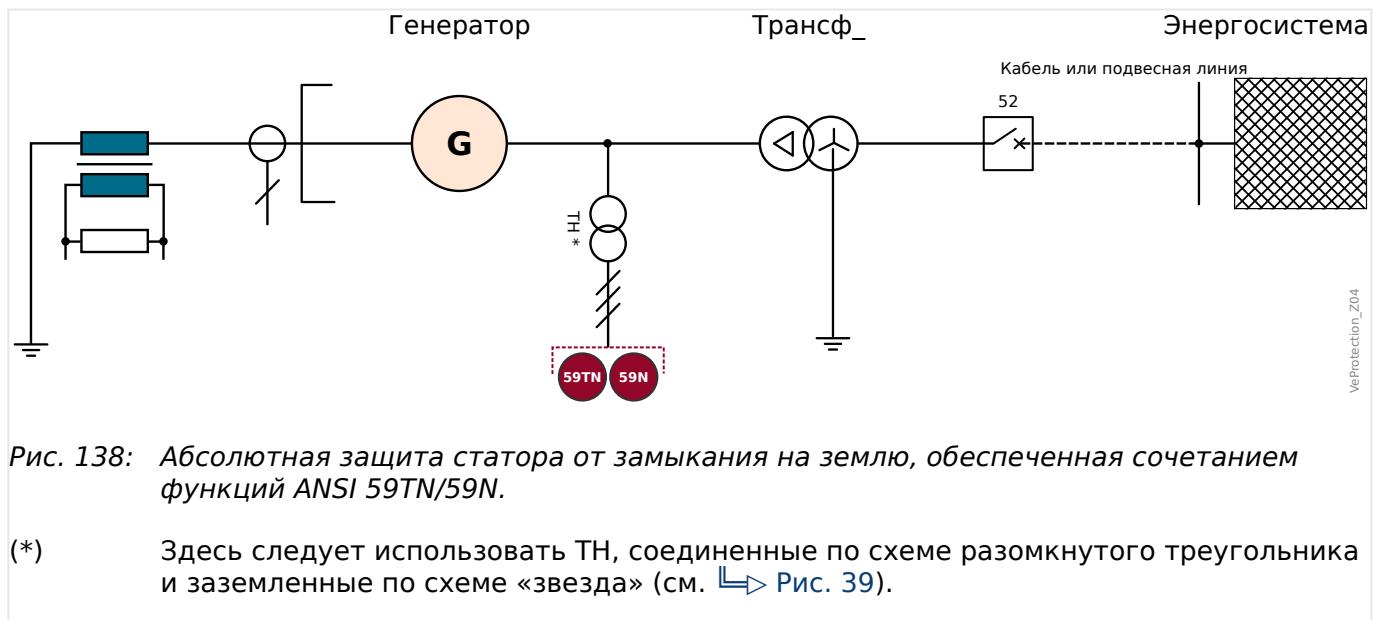
- **«VG[2]» (элемент 27TN):**

- [Планир\_ устр\_] «VG[2] . Реж\_» = «U<»
- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[2]] «Выбор UX» = «измерено»
- [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[2]] «Метод измерений» = «VX означает НЗ»

## 5.24.2 ANSI 59TN/59N — обнаружение абсолютно всех замыканий статора на землю

Основное напряжение смещения измеряется на разъемах генератора и контролируется с помощью элемента 59N. Это обеспечивает защиту (примерно) 95% статора.

Составляющая третьей гармоники напряжения смещения измеряется на разъемах генератора и контролируется с помощью элемента защиты от повышенного напряжения 59TN (настроенного на третью гармонику). Это обеспечивает оставшиеся 5-10% защиты.



### ANSI 59TN/59N — настройки защиты

Для определения абсолютно всех замыканий статора на землю можно использовать сочетание элементов 59TN и 59N.

Напряжение нейтрали следует изменять на разъемах генератора.

Этот вариант применения настраивается следующим образом:

- «VG[1]» (элемент 59N):
  - [Планир\_ устр\_] «VG[1] . Реж\_» = «U»
  - [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[1]] «Выбор UX» в соответствии с параметрами подключения
  - [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[1]] »Метод измерений« = «Основные»
  
- «VG[2]» (элемент 59TN):
  - [Планир\_ устр\_] «VG[2] . Реж\_» = «U»
  - [Парам\_ защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[2]] «Выбор UX» = «измерено»

## 5 Элементы защиты

5.24.2 ANSI 59TN/59N — обнаружение абсолютно всех замыканий статора на землю

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / VG[2]] «Метод измерений» = «VX означает НЗ»

## 5.25 f — частота [810/U, 78, 81R]

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все элементы защиты по частоте имеют идентичную структуру.

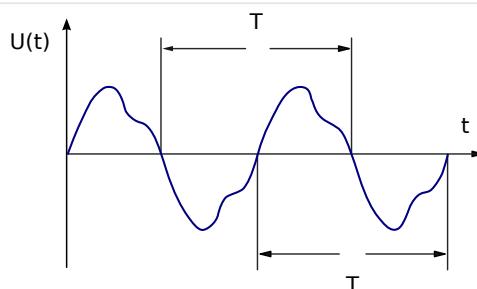
### Частота — принцип измерения

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Частота рассчитывается как среднее значение от измеренных значений трех фазовых частот. В расчет принимаются только допустимые значения частоты. Если фазовую частоту больше не удается измерить, то эта фаза исключается из расчета среднего значения.

Принцип измерения при контроле частоты основывается на измерении времени полных циклов, когда значение частоты обновляется при каждом прохождении через нулевое значение фазного напряжения. Влияние на результат измерения гармоник 2<sup>Гц</sup> и более высоких уровней сводится к минимуму путем использования низкочастотного фильтра.



Если частотное отключение нежелательно при низких значениях напряжения, то измерение частоты, а также все функции защиты, зависящие от частоты, можно блокировать. Порог понижения напряжения для такой блокировки можно настроить в меню [СистПар / Частота] «U блок f».

После того как напряжение снова превысит данное пороговое значение, блокировка будет активна еще как минимум 0,5 с и, более того, значение частоты будет удерживаться на уровне 0 Гц еще как минимум 0,3 с, а значение параметра df/dt будет удерживаться на уровне 0 Гц/с примерно 1 с.

Стабилизировать значение частоты от кратковременных колебаний поможет временной интервал усреднения. Его можно настроить в меню [СистПар / Частота] «Стабил. окна f». Как правило, измерения частоты устойчивы к скачкам фаз до 90°, то есть скачки фаз выше 1° и броски напряжения (>2%) почти полностью игнорируются. В таком случае значение частоты останется неизменным в течение как минимум 2 периодов, а параметр df/dt будет иметь значение 0 Гц/с, пока не исчезнет нестабильность и не будут пройдены окна измерения и стабилизации.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



При увеличении окна стабилизации (то есть значения параметра «Стабил. окна f») увеличивается продолжительность измерения и, следовательно, время выполнения операции. (См. также ➔ «13.3 Точность защитных элементов»).

## Частотные функции

Устройство является очень гибким вследствие различных частотных функций. Это позволяет использовать его для различных операций, где контроль частоты является важным критерием.

В меню «Планирование устройства» можно указать, как следует использовать каждый из шести частотных элементов.

Элементы от f[1] до f[6] можно назначить следующим образом:

- «f<» — пониженная частота (см. раздел [«5.25.1 Режимы работы «f<, «f>»»](#));
- «f>» — повышенная частота (см. раздел [«5.25.1 Режимы работы «f<, «f>»»](#));
- «df/dt» — скорость изменения частоты (см. раздел [«5.25.2 Режим работы «df/dt»»](#));
- «f< и df/dt» — пониженная частота и скорость изменения частоты (см. раздел [«5.25.3 Режимы работы «f< и df/dt», «f> и df/dt»»](#));
- «f> и df/dt» — повышенная частота и скорость изменения частоты (см. раздел [«5.25.3 Режимы работы «f< и df/dt», «f> и df/dt»»](#));
- «f< и DF/DT» — пониженная частота и абсолютное изменение частоты за определенный интервал времени (см. раздел [«5.25.4 Режимы работы «f< и DF/DT», «f> и DF/DT»»](#));
- «f> и DF/DT» — повышенная частота и абсолютное изменение частоты за определенный интервал времени (см. раздел [«5.25.4 Режимы работы «f< и DF/DT», «f> и DF/DT»»](#));
- «дельта фи» — выброс вектора (см. раздел [«5.25.5 Режим работы «дельта фи» — \[ANSI 78V\]»](#)).

## 5.25.1 Режимы работы «f<», «f>»

### **f< – пониженная частота.**

Данный защитный элемент обеспечивает уставку срабатывания и задержку отключения. Если частота упадет ниже уставки срабатывания, немедленно будет подан аварийный сигнал. Если частота остается ниже уставки срабатывания, то по истечении задержки отключения подается команда отключения.

### **f> – повышенная частота.**

Данный защитный элемент обеспечивает уставку срабатывания и задержку отключения. Если частота превысит уставку срабатывания, немедленно будет подан аварийный сигнал. Если частота остается выше уставки срабатывания, то по истечении задержки отключения подается команда отключения.

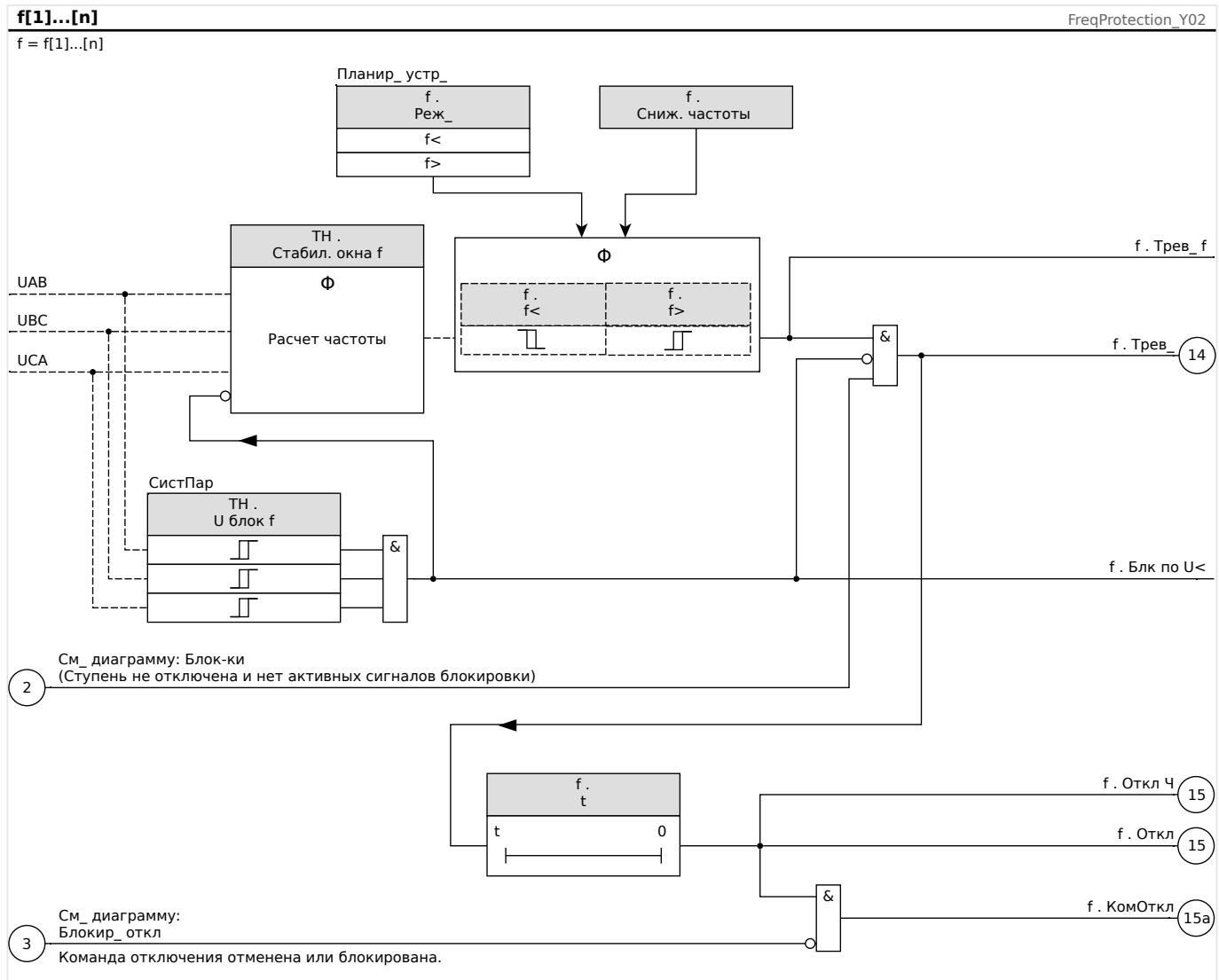
### **Принципы работы**

Данный частотный элемент контролирует трехфазное напряжение UAB, UBC и UCA. Если окажется, что все три фазных напряжения ниже конкретного порогового значения, то расчет частоты будет заблокирован (пороговое значение можно настроить, см. раздел о принципах измерения  «Частота – принцип измерения»).

В соответствии с режимом контроля частоты, заданным в меню [Планир\_устр\_] («f[x] . Реж\_» = «f<» или = «f>»), оцениваемые фазные напряжения сравниваются с пороговым значением срабатывания, заданным для повышенной или пониженной частоты. Если в любой из фаз частота превысит пороговое значение срабатывания или опустится ниже него и при этом не последует команда блокировки частотного элемента, будет немедленно подан аварийный сигнал и включится таймер задержки отключения. Если по истечении времени таймера задержки отключения частота по-прежнему будет выше или ниже порогового значения отключения, то будет подана команда отключения.

## 5 Элементы защиты

### 5.25.1 Режимы работы «f<», «f>»



## 5.25.2 Режим работы «df/dt»

### ***df/dt — скорость изменения частоты***

Электрогенераторы, работающие параллельно с электросетью (например, в промышленных внутренних электростанциях), должны быть отделены от электросети, если во внутренней системе произойдет сбой, по следующим причинам:

- Необходимо предотвратить повреждение электрогенераторов, если напряжение в электросети восстанавливается асинхронно (например, после кратковременного прерывания энергоснабжения).
- необходимо сохранить внутреннюю промышленную подачу питания.

Надежным критерием обнаружения перебоев в электросети является измерение скорости изменения частоты ( $df/dt$ ). Предварительным состоянием для этого является поток нагрузки в точке подсоединения электросети. Изменение потока нагрузки при сбое в электросети приведет к внезапному повышению или понижению частоты. При нехватке активной мощности внутренней электростанции возникает линейное падение частоты. При чрезмерной мощности возникает линейное увеличение. При применении «развязки сети» градиент частоты обычно составляет от 0,5 Гц/с до 2 и более Гц/с.

Устройство MCDGV4 определяет мгновенное изменение частоты ( $df/dt$ ) для каждого периода напряжения электросети. При этом значение градиента частоты обновляется при каждом прохождении через нулевое значение фазного напряжения.

Точность определения градиента частоты можно повысить путем настройки величины окна измерения. Эта настройка выполняется с помощью параметра [СистПар / Частота] «Окно  $df/dt$ ». Минимальная величина окна составляет 2 периода номинальной частоты, и ее можно увеличить до 10 периодов (к примеру, если  $f_N = 50$  Гц, то максимальная величина окна составит  $10 \cdot 20$  мс, то есть 200 мс).

Определение градиента частоты основывается на измеренном значении частоты (до усреднения/стабилизации, см. раздел  «Частота — принцип измерения»). Кроме того, точность определения градиента частоты можно дополнитель но повысить (см. также раздел  «13.3.3 Точность защитных элементов») путем настройки двух алгоритмов стабилизации. Делается это с использованием следующих двух настроек.

- [СистПар / Частота] «Стаб окна  $f$  для  $df/dt$ »: стабилизация значений частоты; но обычно рекомендуется оставить значение этой настройки по умолчанию, равное 3 циклам номинальной частоты.
- [СистПар / Частота] «Стабил. окна  $df/dt$ »: окно стабилизации значений  $df/dt$  от мгновенных колебаний. Значение параметра задается в циклах при номинальной частоте.

### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

 При увеличении окна измерения или окна стабилизации увеличивается продолжительность измерения и, следовательно, время выполнения операции.

Такая особая процедура измерения позволяет достичь высокой степени безопасности отключения и устойчивости к переходным процессам (например, к процедуре переключения).

Частотный градиент (скорость изменения частоты [df/dt]) может иметь положительный или отрицательный знак в зависимости от того, увеличивается (положительный знак) или уменьшается (отрицательный знак) частота.

В наборе частотных параметров можно указать тип режима df/dt:

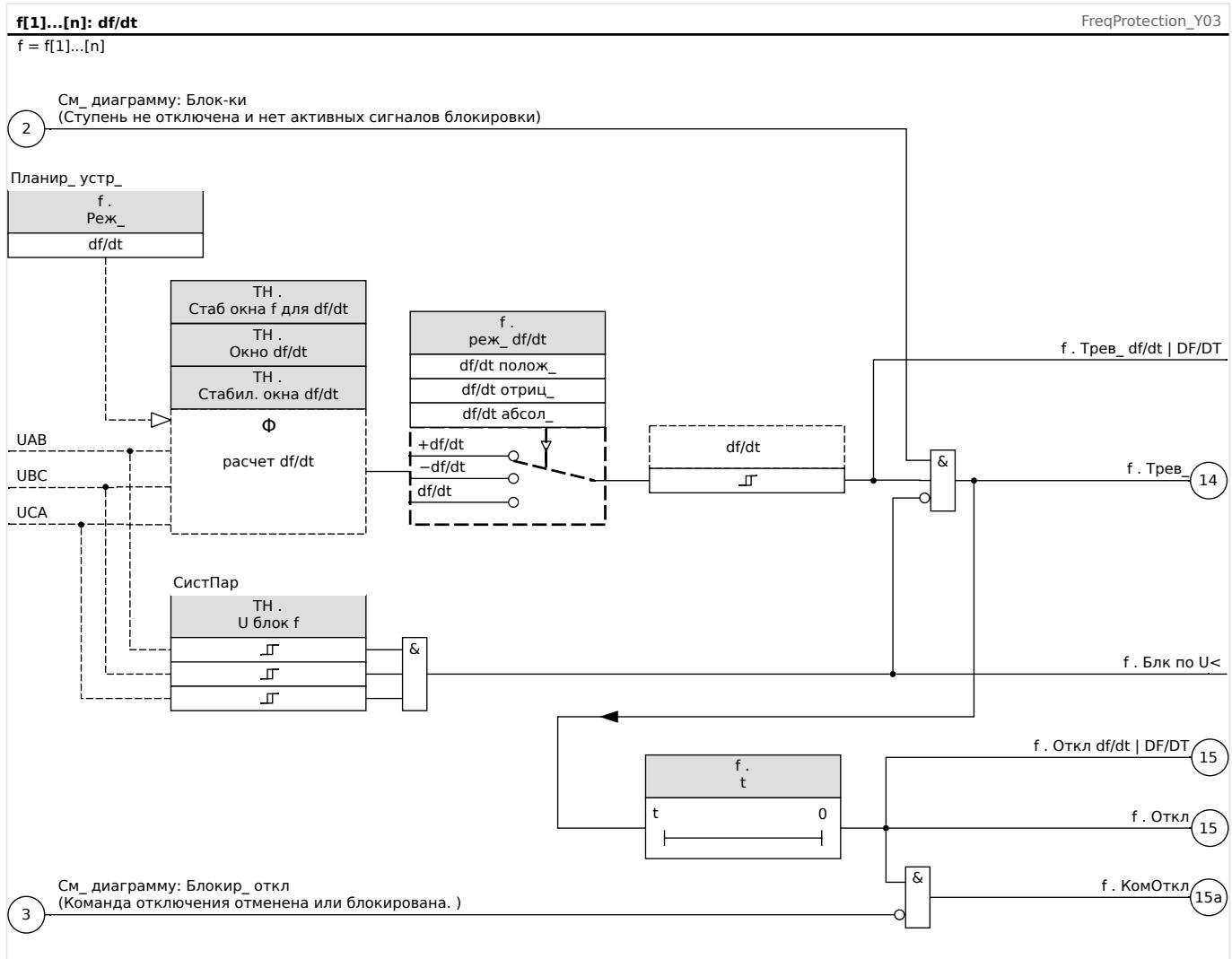
- Положительный df/dt = частотный элемент регистрирует повышение частоты
- Отрицательный df/dt = частотный элемент регистрирует понижение частоты
- Абсолютный df/dt (положительный и отрицательный) = частотный элемент регистрирует повышение и понижение частоты.

Данный защитный элемент обеспечивает уставку и задержку отключения. Если частотный градиент df/dt превысит уставку отключения или упадет ниже нее, немедленно будет подан аварийный сигнал. Если частотный градиент все еще остается выше/ниже заданной уставки отключения, то по истечении задержки отключения подается команда отключения.

### **Принципы работы**

Данный частотный элемент контролирует трехфазное напряжение UAB, UBC и UCA. Если окажется, что все три фазных напряжения ниже конкретного порогового значения, то расчет частоты будет заблокирован (пороговое значение можно настроить, см. раздел о принципах измерения  «Частота — принцип измерения»).

В соответствии с режимом контроля частоты, заданным в меню [Планир\_устр\_] (`«f[x] . Реж_» = «df/dt»`), оцениваемые фазные напряжения сравниваются с заданным пороговым значением градиента частоты (df/dt). Если в любой из фаз частотный градиент превысит пороговое значение срабатывания или опустится ниже него (согласно заданному режиму df/dt) и при этом не последует команд блокировки частотного элемента, будет немедленно подан аварийный сигнал и запустится таймер задержки отключения. Если по истечении времени таймера задержки отключения градиент частоты по-прежнему будет выше или ниже порогового значения отключения, то будет подана команда отключения.



***f< и df/dt — пониженная частота и скорость изменения частоты***

Данная настройка позволяет частотному элементу одновременно контролировать падение частоты ниже заданной уставки срабатывания и превышение частотным градиентом уставки.

В выбранном наборе параметров частоты  $f[X]$  можно задать уставку срабатывания при пониженной частоте  $f<$ , частотный градиент  $df/dt$  и задержку отключения.

При этом:

- Положительный  $df/dt$  = частотный элемент регистрирует повышение частоты
- Отрицательный  $df/dt$  = частотный элемент регистрирует понижение частоты
- Абсолютный  $df/dt$  (положительный и отрицательный) = частотный элемент регистрирует повышение и понижение частоты.

***f> и df/dt — повышенная частота и скорость изменения частоты***

Данная настройка позволяет частотному элементу одновременно контролировать превышение частоты выше заданной уставки срабатывания и превышение частотным градиентом уставки.

В выбранном наборе параметров частоты  $f[X]$  можно задать уставку срабатывания при повышенной частоте  $f>$ , частотный градиент  $df/dt$  и задержку отключения.

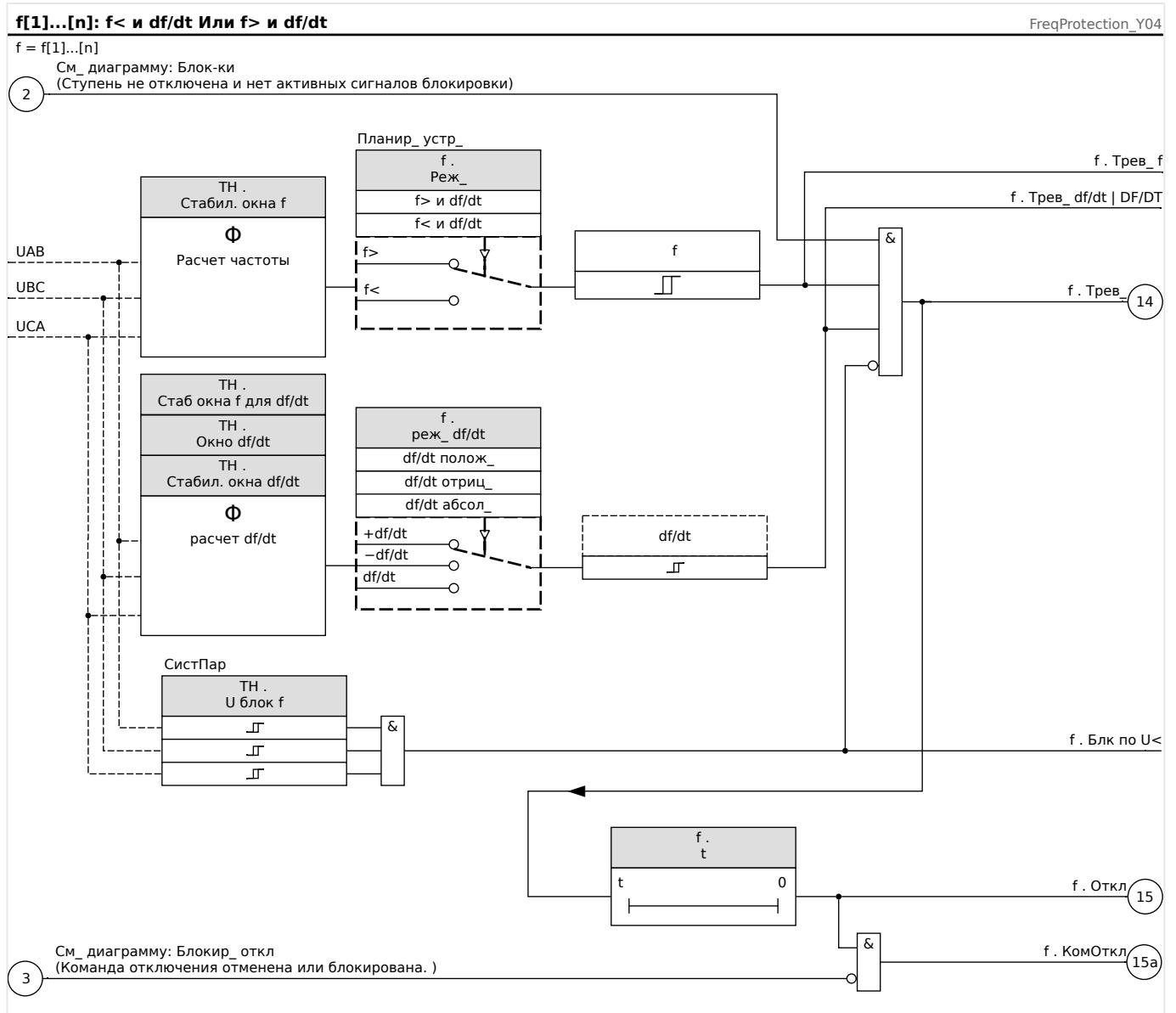
При этом:

- Положительный  $df/dt$  = частотный элемент регистрирует повышение частоты
- Отрицательный  $df/dt$  = частотный элемент регистрирует понижение частоты
- Абсолютный  $df/dt$  (положительный и отрицательный) = частотный элемент регистрирует повышение и понижение частоты.

***Принципы работы***

Данный частотный элемент контролирует трехфазное напряжение UAB, UBC и UCA. Если окажется, что все три фазных напряжения ниже конкретного порогового значения, то расчет частоты будет заблокирован (пороговое значение можно настроить, см. раздел о принципах измерения  «Частота — принцип измерения»).

В соответствии с режимом контроля частоты, заданным в меню [Планир\_устр\_] ( $\langle f[x] \rangle . Реж_{\_}$  = « $f<$  и  $df/dt$ » или = « $f>$  и  $df/dt$ »), оцениваемые фазные напряжения сравниваются с заданными пороговыми значениями срабатывания по частоте и градиента частоты ( $df/dt$ ). Если в любой из фаз частота, и градиент частоты превысят пороговые значения или опустятся ниже них и при этом не последует команда блокировки частотного элемента, будет немедленно подан аварийный сигнал и включится таймер задержки отключения. Если по истечении времени таймера задержки отключения и частота и градиент частоты по-прежнему будут выше или ниже порогового значения отключения, то будет подана команда отключения.



## 5.25.4 Режимы работы « $f<$ и DF/DT», « $f>$ и DF/DT»

### **$f<$ и DF/DT – пониженная частота и DF/DT**

Данная настройка позволяет частотному элементу контролировать частоту и абсолютную разницу частот в течение определенного интервала времени.

В выбранном наборе параметров частоты  $f[X]$  можно задать уставку срабатывания при пониженной частоте  $f<$ , уставку абсолютной разницы частот (понижение частоты) DF и интервал контроля DT.

### **$f>$ и DF/DT – повышенная частота и DF/DT**

Данная настройка позволяет частотному элементу контролировать частоту и абсолютную разницу частот в течение определенного интервала времени.

В выбранном наборе параметров частоты  $f[X]$  можно задать уставку срабатывания при повышенной частоте  $f>$ , уставку абсолютной разницы частот (повышения частоты) DF и интервал контроля DT.

### **Принципы работы**

Данный частотный элемент контролирует трехфазное напряжение UAB, UBC и UCA. Если окажется, что все три фазных напряжения ниже конкретного порогового значения, то расчет частоты будет заблокирован (пороговое значение можно настроить, см. раздел о принципах измерения  «Частота – принцип измерения»).

В соответствии с режимом контроля частоты, заданным в меню [Планир\_устр\_] ( $\langle f[x] \rangle . Реж_{\_}$  = « $f<$  и DF/DT» или = « $f>$  и DF/DT»), оцениваемые фазные напряжения сравниваются с заданными пороговыми значениями срабатывания по частоте и понижения или повышения частоты DF.

Если при отсутствии команд блокировки частотного элемента в любой из фаз частота превысит уставку срабатывания или упадет ниже нее, немедленно подается аварийный сигнал. В это же время запускается таймер интервала контроля DT. Если в течение интервала контроля DT частота все еще выше или ниже заданной уставки срабатывания, и понижение/повышение частоты достигнет уставки DF, подается команда отключения.

*Принцип работы функции DF/DT:*

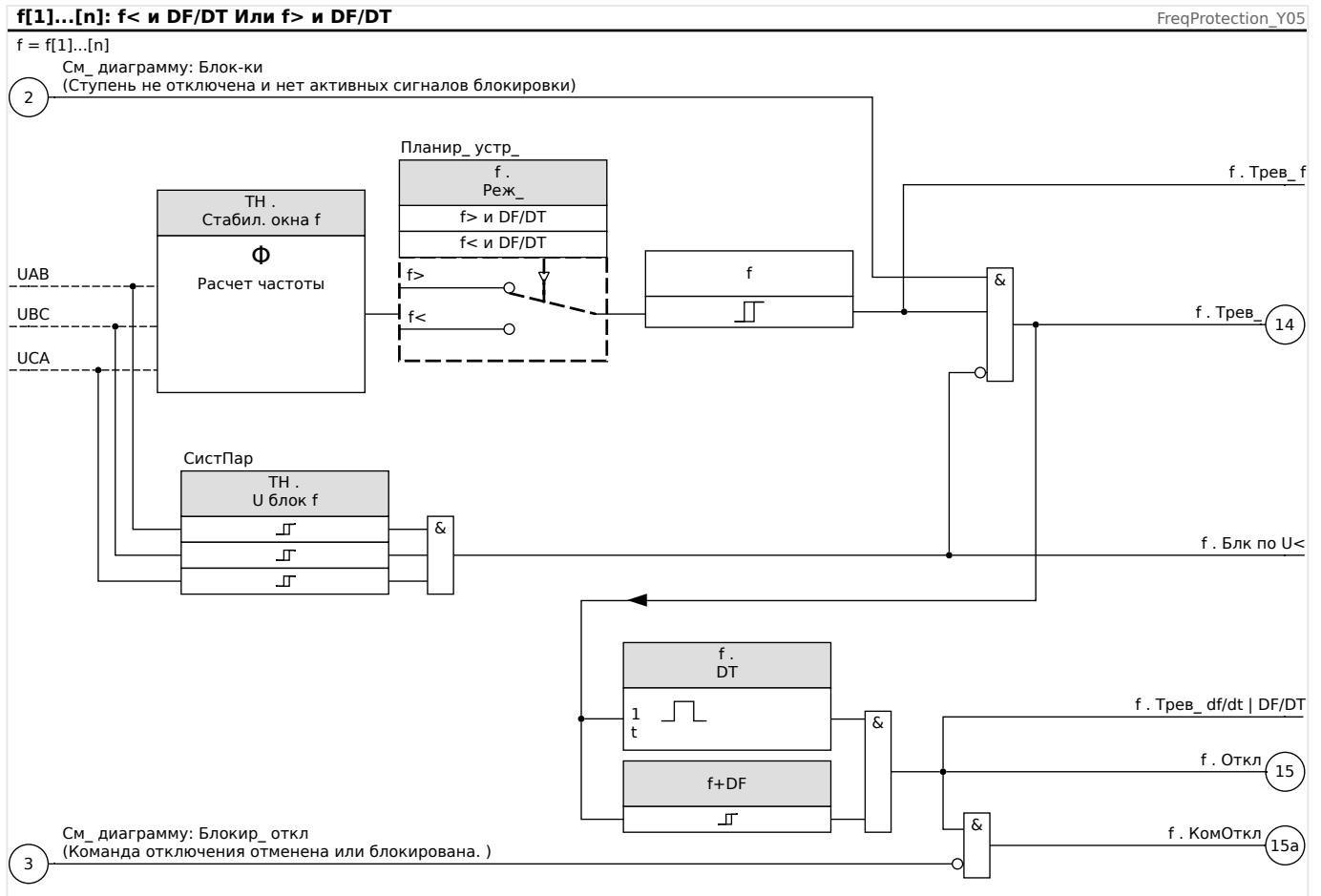
(см. диаграмму  $f(t)$  на  Рис. .)

Случай 1.

Когда частота падает ниже заданной уставки  $f<$  в  $t1$ , включается элемент DF/DT. Если разница частот (понижение) не достигнет заданного значения DF до истечения временного интервала DT, отключение не произойдет. Частотный элемент остается заблокированным до тех пор, пока частота опять не упадет ниже уставки пониженной частоты  $f<$ .

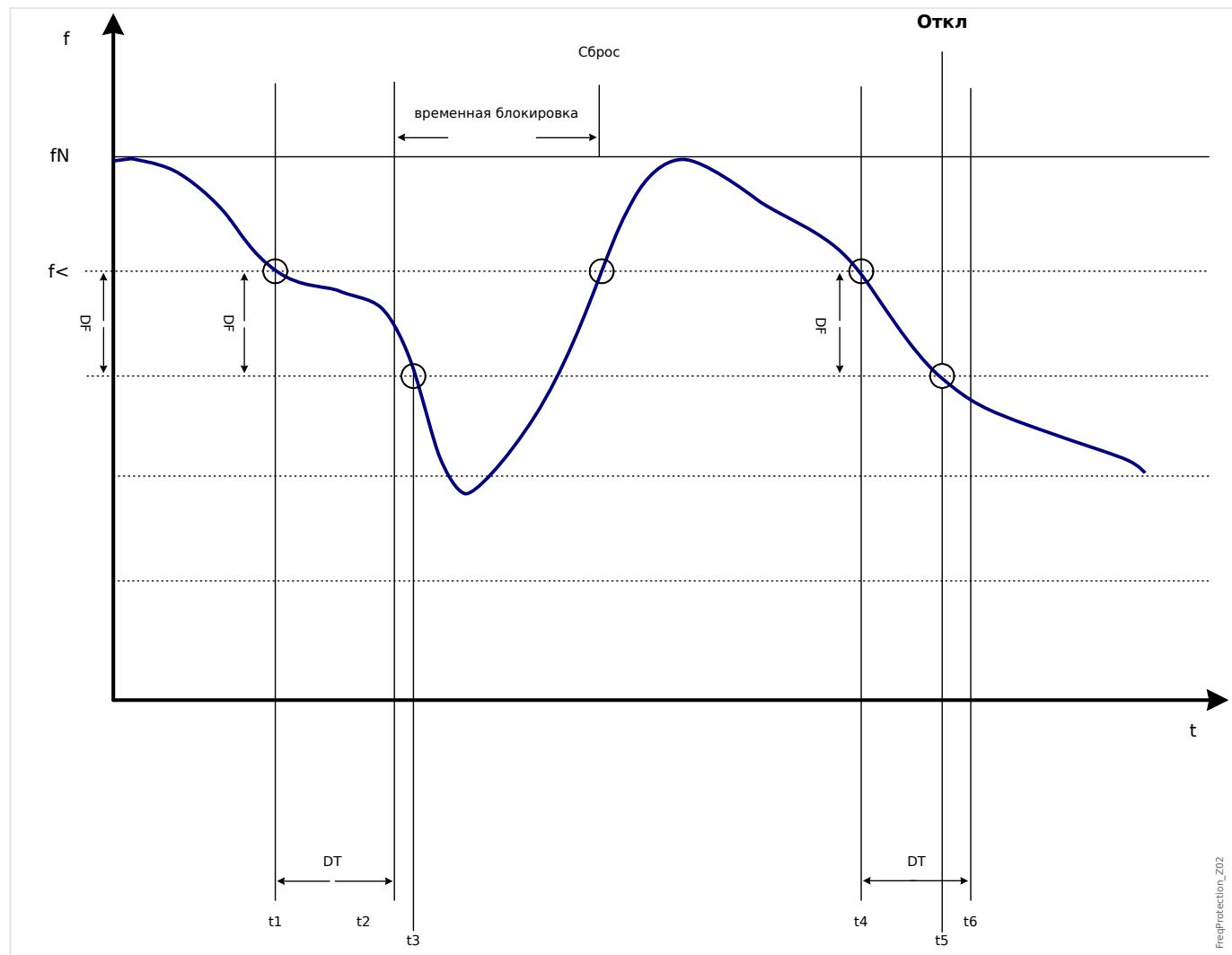
Случай 2.

Когда частота падает ниже заданной уставки  $f<$  в  $t4$ , включается элемент DF/DT. Если разница частот (понижение) достигнет заданного значения DF до истечения временного интервала DT ( $t5$ ), подается команда отключения.



## 5 Элементы защиты

### 5.25.4 Режимы работы «f< и DF/DT», «f> и DF/DT»



## 5.25.5 Режим работы «дельта фи» — [ANSI 78V]

### **Дельта фи — выброс вектора напряжения**

Контроль выброса вектора напряжения защищает синхронные генераторы, работающие параллельно с электросетью, благодаря очень быстрому разъединению при сбое электросети. Для синхронных генераторов очень опасным является автоматическое повторное замыкание сети. Напряжение электросети, которое обычно возвращается через 300 мс, может выбить генератор в асинхронное положение. Очень быстрое отключение также требуется в случае продолжительных сбоев электросети.

Существует два варианта применения.

Только параллельная работа с электросетью без отдельных операций

В этом случае контроль выброса вектора напряжения защищает генератор путем отключения

его выключателя при сбое сети.

Параллельная с электросетью работа и отдельная работа:

В этом режиме контроль выброса вектора размыкает выключатель электросети. При этом гарантируется, что генераторная установка не будет заблокирована, если понадобится в качестве аварийной.

Очень быстрого отключения синхронных генераторов в случае сбоя сети достаточно трудно добиться. Устройства контроля напряжения нельзя использовать, так как сопротивление синхронного генератора, как и потребителя способствует понижению напряжения.

В такой ситуации напряжение электросети падает ниже уставки срабатывания только приблизительно через 100 мс, и поэтому безопасная регистрация автоматического повторного замыкания сети только с помощью контроля напряжения невозможна.

Контроль частоты не вполне подходит для этой цели, поскольку только генератор с высокой нагрузкой уменьшает скорость в течение 100 мс. Реле тока регистрируют сбой только при наличии токов короткого замыкания, но они не могут предотвратить развития этой ситуации. Реле мощности способны сработать в течение 200 мс, но также не могут предотвратить повышение мощности до значений короткого замыкания. Поскольку изменение мощности также вызывает внезапная нагрузка генераторов, использование реле мощности может быть проблематичным.

Контроль же выброса вектора напряжения устройства регистрирует сбой электросети в течение 60 мс без приведенных выше ограничений, так как он специально разработан для областей применения, где требуется очень быстрое отключение от электросети. Если прибавить стандартное время срабатывания выключателя или замыкателя, общее время отключения остается меньше 150 мс.

Основным требованием системы контроля к отключению генератора/электросети является изменение нагрузки больше чем на 15—20 % от номинальной. Медленные изменения частоты системы, например, в процессе регулировки (регулировка скорости генератора), не влияют на отключение реле.

Отключения также могут быть вызваны коротким замыканием в сети, так как может возникнуть выброс вектора напряжения с превышением предварительно установленного значения. Величина выброса вектора напряжения зависит от

расстояния между точкой короткого замыкания и генератором. Данная функция также может быть полезной в энергоснабжающей компании, так как мощность короткого замыкания в электросети и, следовательно, подача энергии ограничены коротким замыканием.

Во избежание потенциального ложного отключения контроль выброса вектора при низком входном напряжении заблокирован, см. описание принципа измерения в разделе [«Частота — принцип измерения»](#). Блокировка пониженного напряжения срабатывает быстрее, чем измерение выброса вектора.

Отключение при выбросе вектора блокируется обрывом фазы, поэтому сбой ТН (например, из-за неисправного предохранителя) не вызывает ошибочного отключения.

### **Принцип измерения контроля выброса вектора**

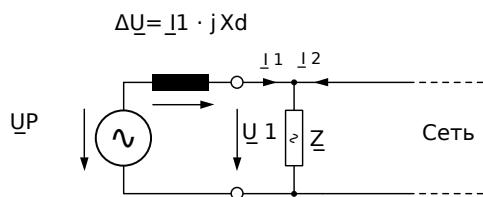
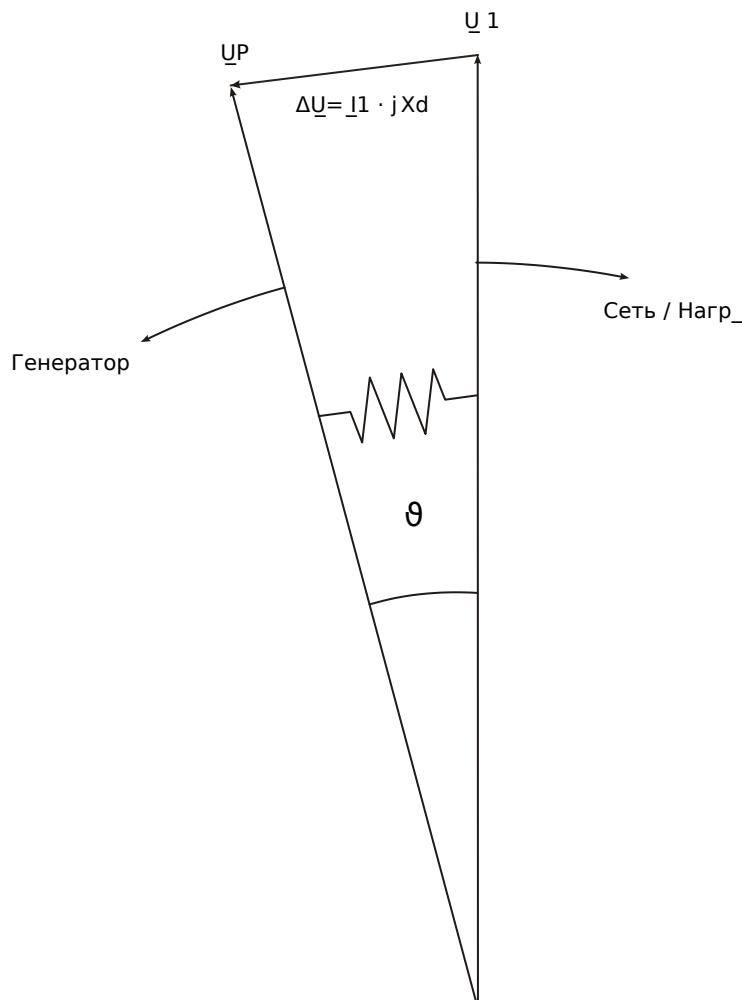


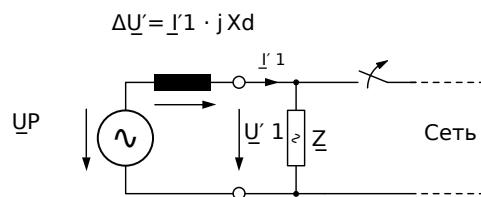
Рис. 139: Эквивалентная цепь синхронного генератора, параллельного электросети.



FreqProtection\_204

Рис. 140: Векторы напряжения в параллельной работе с электросетью.

Угол смещения ротора между статором и ротором зависит от момента механического вращения генератора. Механическая мощность вала сбалансирована с мощностью питающей электросети, поэтому поддерживается постоянная синхронная скорость.



FreqProtection\_205

Рис. 141: Эквивалентная цепь при сбое электросети.

В случае сбоя электросети или автоматического повторного включения генератор внезапно подает очень высокую нагрузку потребителя. Угол смещения ротора многократно уменьшается, и вектор  $V_1$  изменяет направление ( $V'_1$ ).

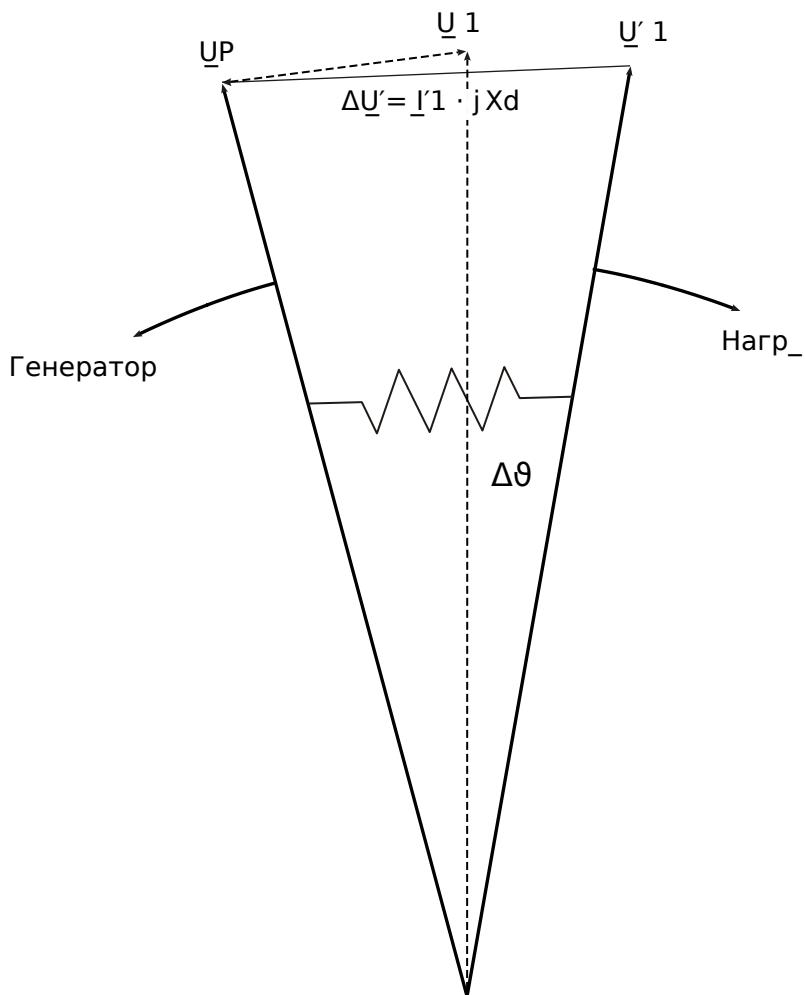


Рис. 142: Векторы напряжения при сбое электросети.

FreqProtection\_Z06

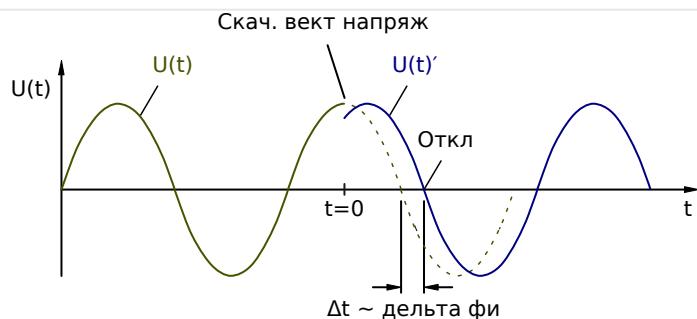


Рис. 143: Выброс вектора напряжения.

FreqProtection\_Z07

Как показано на схеме напряжение/времени, значение напряжения моментально изменяется, и меняется фазовое положение. Это называется фазой или выбросом вектора.

Реле измеряет продолжительность цикла. Новое измерение начинается при каждом прохождении через нулевое значение. Измеренная продолжительность цикла внутренне сравнивается с эталонным временем. Это отклонение определяет продолжительность цикла сигнала напряжения. В случае выброса вектора, приведенном на рисунке выше, прохождение через нулевое значение происходит

раньше или позже. Образовавшееся отклонение продолжительности цикла соответствует углу выброса вектора.

Если угол выброса вектора превышает заданное значение, реле немедленно отключается.

Отключение при выбросе вектора блокируется в случае обрыва одной или нескольких фаз измерения

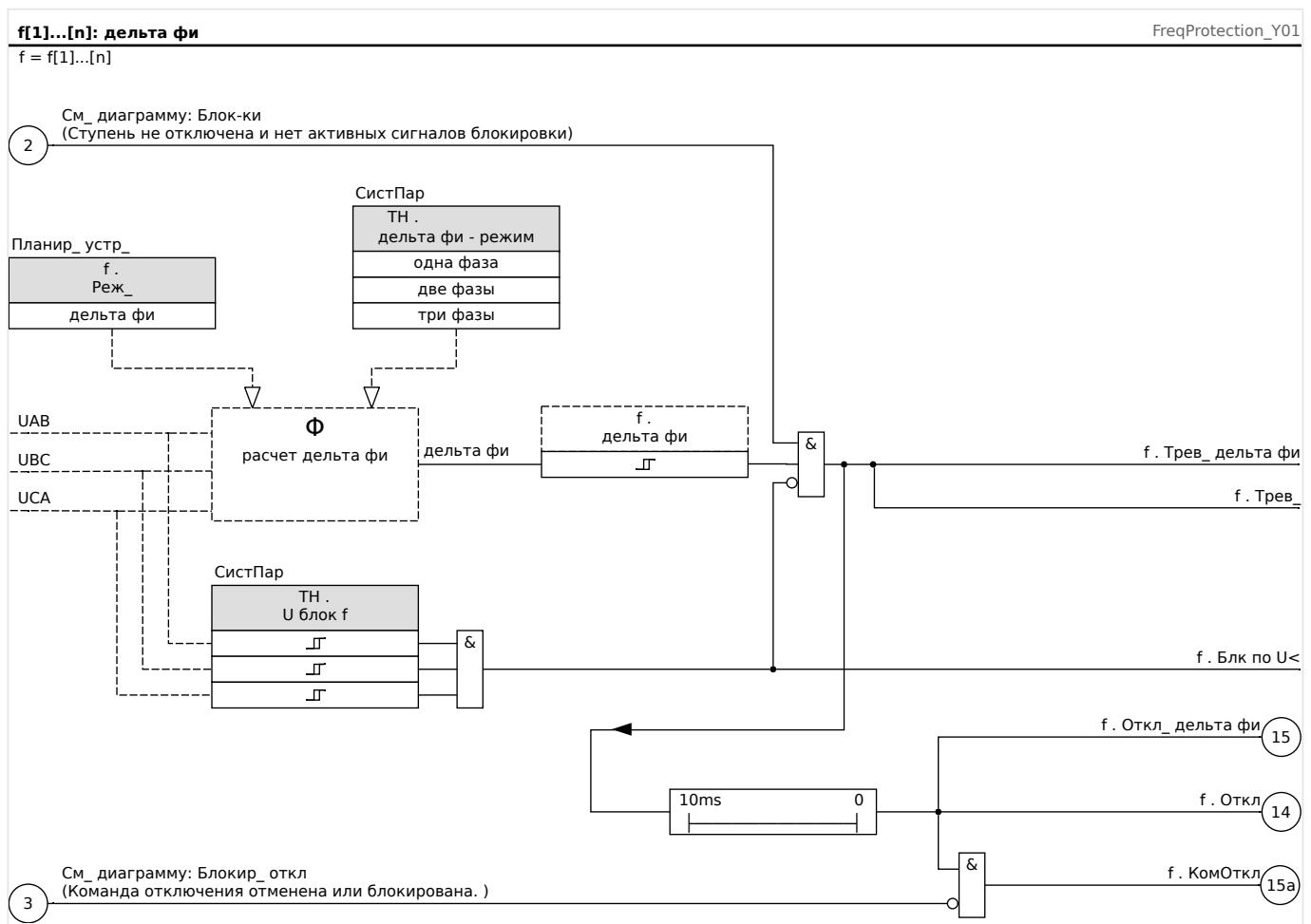
напряжения.

### Принципы работы

Элемент выброса вектора контролирует трехфазное напряжение UAB, UBC и UCA. Если окажется, что все три фазных напряжения ниже конкретного порогового значения, то расчет частоты будет заблокирован (пороговое значение можно настроить, см. раздел о принципах измерения [«Частота — принцип измерения»](#)).

В соответствии с режимом контроля частоты, заданным в меню [Планир\_ устр\_] ([«f\[x\] . Реж\\_» = «дельта фи»](#)), оцениваемые фазные напряжения сравниваются с заданным пороговым значением выброса вектора.

Если в зависимости от настройки параметров во всех трех, в двух или в одной фазе выброс вектора превышает уставку, а команды блокировки частотного модуля отсутствуют, немедленно подается аварийный сигнал и команда отключения.



## 5.25.6 Ввод в эксплуатацию: повышенная частота [f>]

### Тестируемый объект

Все настраиваемые ступени защиты от повышения частоты.

### Необходимые средства

- Источник трехфазного напряжения с регулируемой частотой и
- Таймер

### Процедура: проверка пороговых значений

- Увеличивайте частоту до тех пор, пока не будет активирован соответствующий элемент защиты частоты.
- Запишите значение частоты и
- Отключите тестовое напряжение.

### Процедура: проверка задержки отключения

- Установите номинальную частоту тестового напряжения и
- Теперь произведите скачок частоты (до значения активации) и запустите таймер. Измерьте время отключения на выходных контактах реле.

### Измерение порога отпускания

Уменьшайте измеряемую величину до значения менее 99,95 % от значения отключения (0,05 % от номинальной частоты  $f_n$ ). При достижении значения, равного 99,95 % от значения, необходимого для отключения (или 0,05 %  $f_n$ ), реле должно перейти в исходное положение.

### Результат успешной проверки

Допустимые отклонения и допуски имеются в технических данных ( «13.3.3 Точность защитных элементов»).

## 5.25.7 Ввод в эксплуатацию: пониженная частота [f<]

Для всех настроенных элементов защиты от понижения частоты эту проверку проводят аналогично проверке защиты от повышения частоты (с использованием соответствующих величин пониженной частоты).

Примите к сведению следующие различия:

- Для проверки уставок частоту необходимо увеличивать до тех пор, пока не будет активирован защитный элемент.
- Для определения порога отпускания измеряемая величина должна увеличиваться до тех пор, пока она не превысит 100,05 % от значения, необходимого для отключения (или 0,05 %  $f_n$ ). По достижении значения, равного 100,05% от значения, необходимого для отключения (или 0,05%  $f_n$ ), реле должно перейти в исходное состояние.

## 5.25.8 Ввод в эксплуатацию: df/dt — скорость изменения частоты (ROCOF)

### *Тестируемый объект*

Все ступени защиты частоты, которые запрограммированы с использованием параметра df/dt.

### *Необходимые средства*

- Источник трехфазного напряжения и
- Генератор частоты, способный генерировать и измерять линейное изменение частоты с заданной крутизной.

### *Процедура: проверка пороговых значений*

- Продолжайте увеличивать скорость изменения частоты до тех пор, пока не будет активирован соответствующий элемент защиты.
- Запишите значение скорости изменения частоты.

### *Процедура: проверка задержки отключения*

- Установите номинальную частоту тестового напряжения.
- Теперь произведите быстрое (скачкообразное) изменение частоты, превышающее установленное значение в 1,5 раза (пример: при установленном значении 2 Гц/с изменяйте частоту со скоростью 3 Гц/с).
- Измерьте время отключения на выходных контактах реле. Сравните измеренное время отключения с заданным временем отключения.

### *Результат успешной проверки*

Допустимые отклонения/допуски и коэффициенты падения имеются в технических данных ( «13.3.3 Точность защитных элементов»).

## 5.25.9 Ввод в эксплуатацию: f< и -df/dt — пониженная частота и ROCOF

### *Тестируемый объект*

Все ступени защиты частоты, которые запрограммированы с использованием параметров f< и -df/dt.

### *Необходимые средства*

- Источник трехфазного напряжения и
- Генератор частоты, способный генерировать и измерять линейное изменение частоты с заданной крутизной.

### *Процедура: проверка пороговых значений*

- Подайте на устройство номинальное напряжение и номинальную частоту.
- Уменьшите частоту ниже уставки f< и

- Теперь произведите скачкообразное изменение частоты, которое меньше установленного значения (например, при установленном значении -0,8 Гц/с изменяйте частоту со скоростью -1 Гц/с). После окончания времени задержки отключения должно произойти отключение реле.

*Результат успешной проверки*

Допустимые отклонения/допуски и коэффициенты падения имеются в технических данных ( «13.3.3 Точность защитных элементов»).

## 5.25.10 Ввод в эксплуатацию: $f >$ и $df/dt$ — повышенная частота и ROCOF

*Тестируемый объект*

Все ступени защиты частоты, которые запрограммированы с использованием параметров  $f >$  и  $df/dt$ .

*Необходимые средства*

- Источник трехфазного напряжения и
- Генератор частоты, способный генерировать и измерять линейное изменение частоты с заданной крутизной.

*Процедура: проверка пороговых значений*

- Подайте на устройство номинальное напряжение и номинальную частоту.
- Увеличьте частоту выше уставки  $f >$  и
- Теперь произведите скачкообразное изменение частоты, которое больше установленного значения (например, при установленном значении 0,8 Гц/с изменяйте частоту со скоростью 1 Гц/с). После окончания времени задержки отключения должно произойти отключение реле.

*Результат успешной проверки*

Допустимые отклонения/допуски и коэффициенты падения имеются в технических данных ( «13.3.3 Точность защитных элементов»).

## 5.25.11 Ввод в эксплуатацию: $f <$ и $Df/Dt$ — пониженная частота и DF/DT

*Тестируемый объект*

Все ступени защиты частоты, которые запрограммированы с использованием параметров  $f <$  и  $Df/Dt$ .

*Необходимые средства*

- Источник трехфазного напряжения и
- Генератор частоты, способный генерировать и измерять определенное изменение частоты.

*Процедура: проверка пороговых значений*

- Подайте на устройство номинальное напряжение и номинальную частоту:

- Уменьшите частоту ниже уставки  $f<$  и
- Произведите определенное (скачкообразное) изменение частоты, которое больше установленного значения (пример: при установленном значении 0,8 Гц/с изменяйте частоту со скоростью 1 Гц/с). Реле должно немедленно отключиться.

*Результат успешной проверки*

Допустимые отклонения/допуски и коэффициенты падения имеются в технических данных ( «13.3.3 Точность защитных элементов»).

## 5.25.12 Ввод в эксплуатацию: $f>$ и DF/DT — повышенная частота и DF/DT

*Тестируемый объект*

Все ступени защиты частоты, которые запрограммированы с использованием параметров  $f>$  и Df/Dt.

*Необходимые средства*

- Источник трехфазного напряжения и
- Генератор частоты, способный генерировать и измерять определенное изменение частоты.

*Процедура: проверка пороговых значений*

- Подайте на устройство номинальное напряжение и номинальную частоту:
- Увеличьте частоту выше уставки  $f>$  и
- Произведите определенное (скачкообразное) изменение частоты, которое больше установленного значения (пример: при установленном значении 0,8 Гц/с изменяйте частоту со скоростью 1 Гц/с). Реле должно немедленно отключиться.

*Результат успешной проверки*

Допустимые отклонения/допуски и коэффициенты падения имеются в технических данных ( «13.3.3 Точность защитных элементов»).

## 5.25.13 Ввод в эксплуатацию: дельта фи — выброс вектора напряжения

*Тестируемый объект*

Все ступени защиты частоты, которые запрограммированы с использованием параметра дельта фи (выброс вектора)

*Необходимые средства*

- Трехфазный источник напряжения, который способен генерировать определенное скачкообразное изменение векторов напряжения (фазовый сдвиг).

*Процедура: проверка пороговых значений*

- Создайте выброс вектора (скачкообразный), превышающий установленное значение в 1,5 раза (пример: если заданное значение составляет  $10^\circ$ , используйте  $15^\circ$ ).

*Результат успешной проверки*

Допустимые отклонения/допуски и коэффициент падения имеются в технических данных ( «13.3.3 Точность защитных элементов»).

## 5.26 V 012 — несимметрия напряжений [47]

В меню планирования устройства можно настроить модуль «U 012» для контроля повышенного или пониженного фазового напряжения положительной последовательности или повышенного фазового напряжения отрицательной последовательности. Работа данного модуля основана на трехфазном напряжении.

Модуль подает аварийный сигнал при превышении уставки. Модуль выполнит отключение, если измеренные значения будут постоянно сохраняться в течение времени задержки.

В этом случае будет отслеживаться напряжение отрицательной последовательности фаз (настройка [Планир\_устр\_] »U 012 . Реж.» = «U 2>»), пороговое значение [Парам\_защиты / Набор x / U-заш\_ / U 012[n]] «U 2>» можно комбинировать с дополнительным процентным критерием «%(UB/UA)» (объединение логической функцией «И») для предотвращения ошибочного отключения в случае недостаточного напряжения в системе положительной последовательности.

### **ANSI 47 — контроль фазовой системы отрицательной последовательности**

Этот вариант применения настраивается следующим образом:

- [Планир\_устр\_] »U 012 . Реж.» = «U 2>»

Варианты:

- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / U-заш\_ / U 012[x]] «%(UB/UA)» = настройка для определения несимметрии токов, выраженная в процентах.

Модуль выполняет отключение, если превышена уставка «U 2>» и коэффициент фазового напряжения положительной последовательности «%(UB/UA)» (по истечении времени задержки «t»).

### **ANSI 59U1 — повышенное напряжение в фазовой системе положительной последовательности**

Этот вариант применения настраивается следующим образом:

- [Планир\_устр\_] »U 012 . Реж.» = «U 1>»

### **ANSI 27U1 — пониженное напряжение в фазовой системе положительной последовательности**

Этот вариант применения настраивается следующим образом:

- [Планир\_устр\_] »U 012 . Реж.» = «U 1<»

### **Функциональные возможности**

## 5 Элементы защиты

### 5.26.1 Ввод в эксплуатацию: Защита по напряжению обратной последовательности

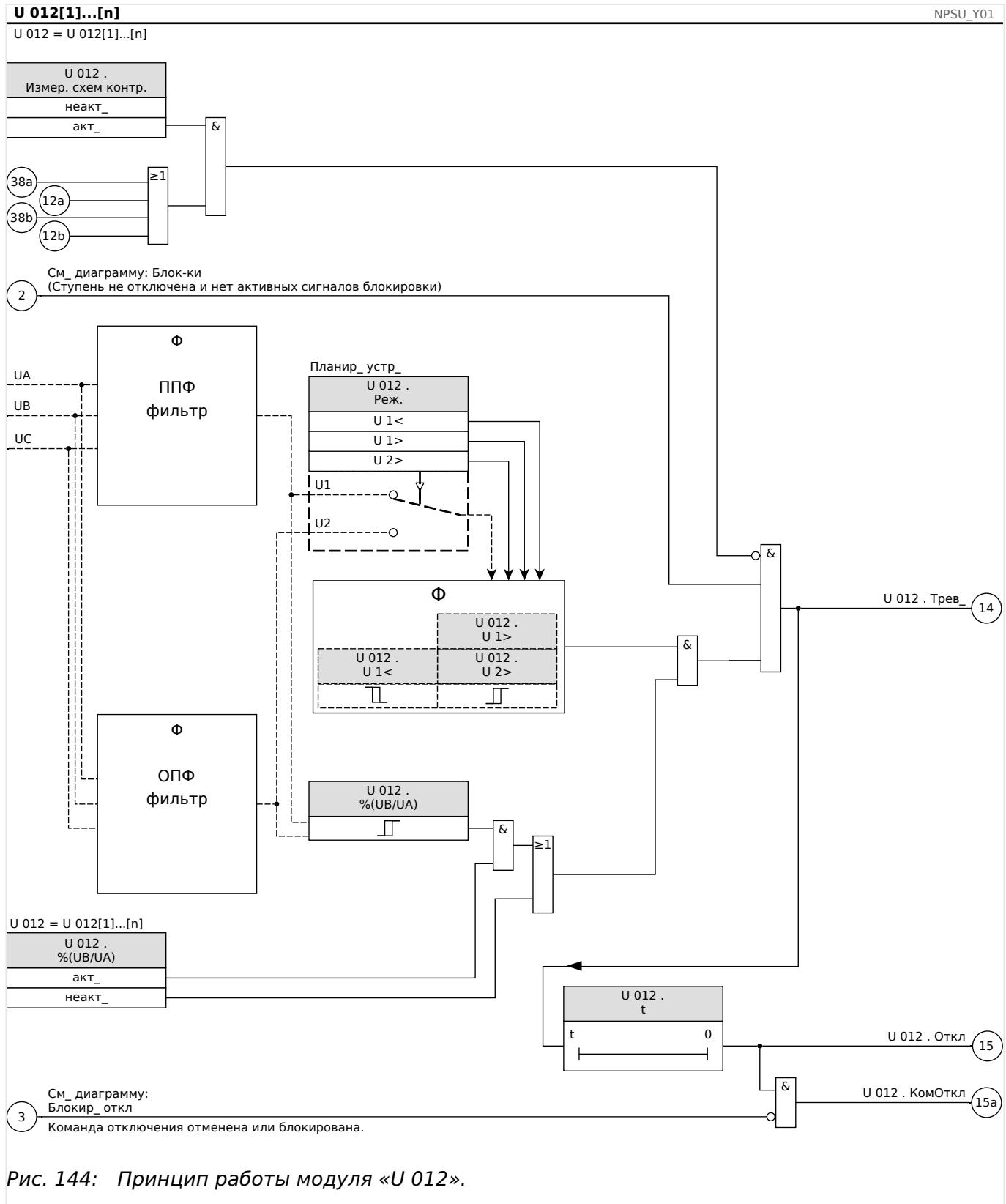


Рис. 144: Принцип работы модуля «U 012».

### 5.26.1 Ввод в эксплуатацию: Защита по напряжению обратной последовательности

Тестируемый объект

Проверка элементов защиты по напряжению обратной последовательности

***Необходимые средства***

- Источник трехфазного переменного тока
- Таймер для измерения времени отключения
- Вольтметр

***Проверка значений отключения (пример)***

Установите измеренную величину напряжения отрицательной последовательности чередования фаз таким образом, чтобы она была равна 0,5 Vn. Установите задержку отключения 1 с.

Для генерирования напряжения с отрицательной последовательностью чередования фаз поменяйте местами проводники фаз Uv и Uc.

***Проверьте задержку отключения***

Запустите таймер и резко измените (включите) напряжение, составляющее 1,5 от значения отключения. Измерьте задержку отключения.

***Результат успешной проверки***

Измеренные уставки задержки отключения должны соответствовать данным, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## 5.27 Синх — проверка синхронизации [25]

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Функцию проверки синхронизации можно обойти с помощью внешних источников. В этом случае перед замыканием выключателя синхронизацию должны обеспечить прочие синхронизирующие системы!

### ПРИМЕЧАНИЕ!



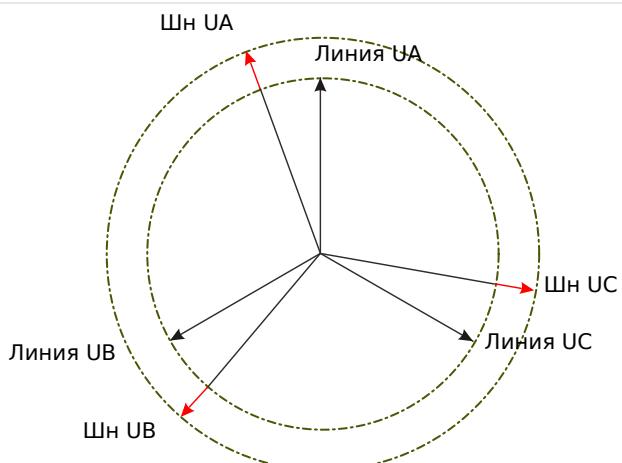
Первые три измерительных входа платы измерения напряжения (VL1/VL1-L2, VL2/VL2-L3, VL3/VL3-L1) названы/отмечены в элементе проверки синхронизации как напряжения шины (это также относится к устройствам, обеспечивающим защиту генератора). Четвертый измерительный вход платы измерения напряжения (VX) назван /отмечен как линейное напряжение (это также относится к устройствам, обеспечивающим защиту генератора). В меню [Параметры зоны/Передача напряжения/U синх] нужно задать, с какой фазой будет сравниваться четвертый измерительный вход.

### Проверка синхронизма

Функция «Синх» предназначена для вариантов применения, где линия имеет двухсторонние источники питания. Функция проверки синхронизации позволяет проверять величину напряжения, разницу углов и частот (частоту скольжения) между шиной и линией. Если функция проверки напряжения включена, она позволяет следить за операцией замыкания вручную, автоматически или и так, и так одновременно. Эта функция может быть отменена определенными условиями эксплуатации линией шины и может быть обойдена с помощью внешнего источника.

### Разность потенциалов $\Delta V$

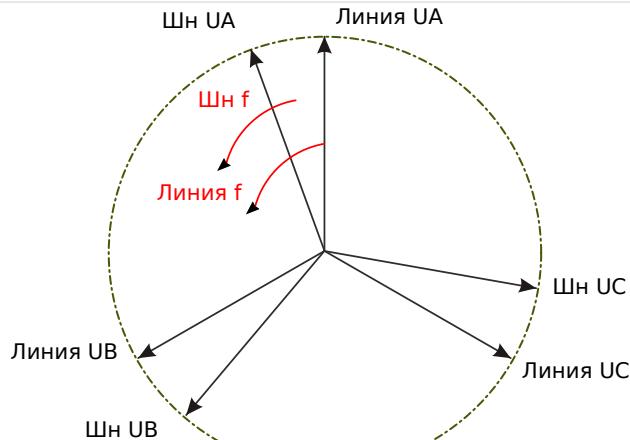
Первым условием для параллельного включения двух электрических систем является то, что их векторы напряжения имеют одинаковую величину. Это может контролироваться с помощью генератора AVR.



SynchronCheck\_201

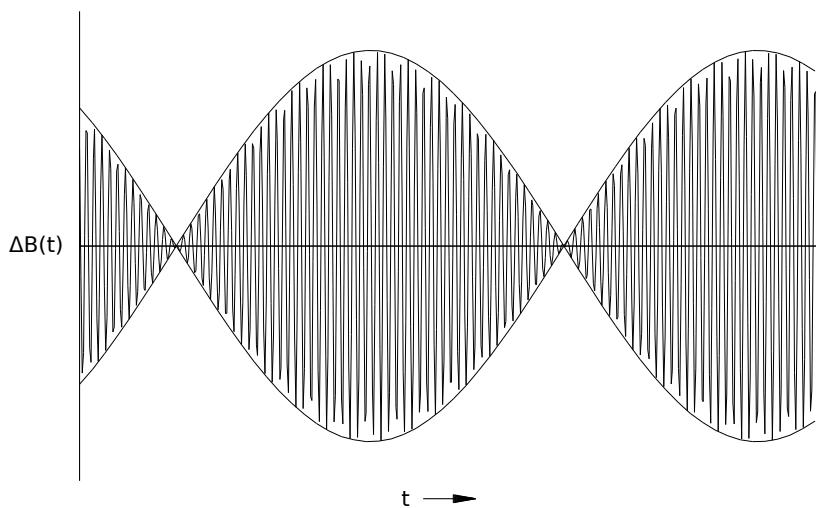
### Разность частот (частота скольжения) $\Delta f$

Вторым условием параллельного соединения двух электрических систем является приблизительно одинаковая величина их частот. Это может контролироваться с помощью регулятора скорости генератора.



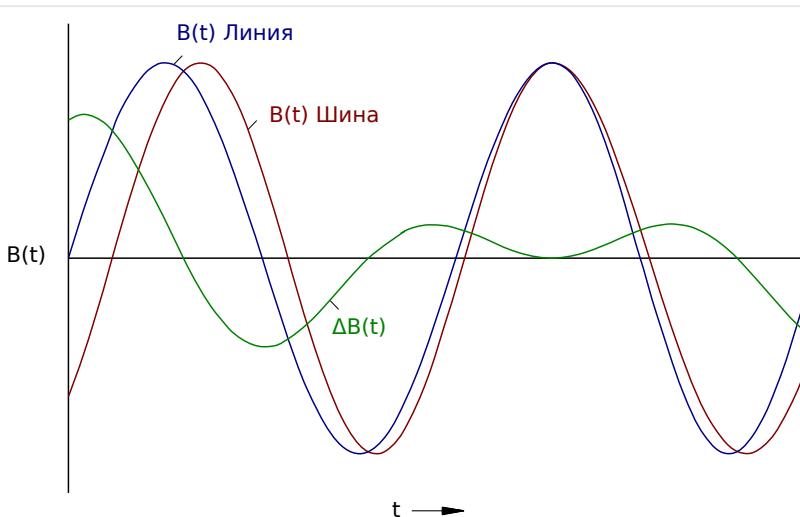
SynchronCheck\_Z02

Если частота генератора  $f_{Bus}$  не равна частоте сети  $f_{Line}$ , между частотами двух систем имеет место частота скольжения  $\Delta f$ , равная  $|f_{Bus} - f_{Line}|$ .



SynchronCheck\_Z03

Рис. 145: Кривая напряжения.

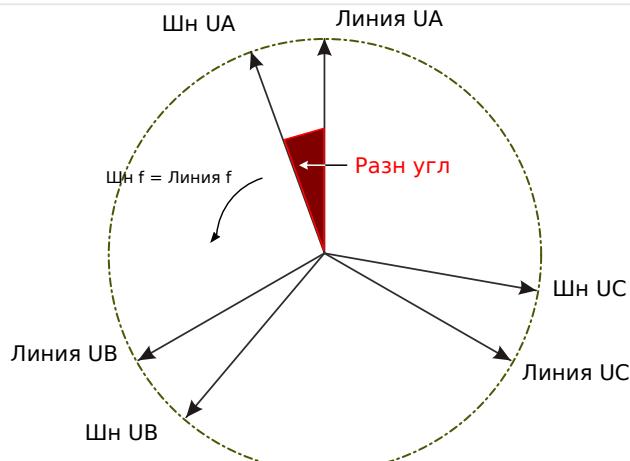


SynchronCheck\_Z04

Рис. 146: Кривая напряжения с увеличенным разрешением.

### Угловая разность, или разность фаз

Даже если частоты обеих систем являются совершенно идентичными, как правило, присутствует разница углов векторов напряжения.



SynchronizationCheck\_Z05

В момент синхронизации, разница углов двух систем должна быть близкой к нулю, поскольку, в противном случае происходят нежелательные прорывы нагрузки. Теоретически угловая разница может быть сведена к нулю с помощью подачи коротких импульсов регуляторам скорости. При параллельном соединении генераторов с сетью синхронизация требуется как можно скорее, поэтому обычно допускается небольшая разница частот. В таких случаях угловая разность не постоянна, но изменяется с частотой скольжения  $\Delta f$ .

Учитывая время замыкания выключателя, вывод выпускающего импульса замыкания можно рассчитать таким образом, чтобы замыкание выключателя происходило точно в то время, когда обе системы находятся в угловой согласованности.

В основном применяются следующие правила:

В случаях, когда задействованы большие массы вращения, разница частот (скольжение частоты) двух систем должна быть близка к нулю в связи с очень высокими прорывами нагрузки в момент замыкания выключателя. При меньших массах вращения разница частот между системами может быть выше.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Эту проверку синхронизации невозможно использовать для двух напряжений, которые сдвинуты на фиксированный угол (например, из-за того, что они измеряются на двух сторонах блочного трансформатора генератора).

### Режимы синхронизации

Модуль проверки синхронизации способен проверить синхронизацию двух электрических систем (между системами) или между генератором и электрической системой. Для параллельного соединения двух электрических систем частота, напряжение и фазовый угол станции должны полностью совпадать со значениями электросети. При синхронизации генератора с системой допускается определенная частота скольжения в зависимости от размера используемого генератора. Поэтому нужно учитывать максимальное время замыкания выключателя. При заданном времени замыкания модуль проверки синхронизации может рассчитать момент синхронизации и осуществить параллельное высвобождение.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



При параллельном соединении двух систем необходимо убедиться, что выбран режим синхронизации между системами. Параллельное соединение двух систем в режиме синхронизации генератора с системой может привести к серьезному повреждению!

### **Принцип работы модуля проверки синхронизации (между генератором и системой)**

#### Синх

#### SynchronCheck\_Y01

Реж синх = Генератор-Сист

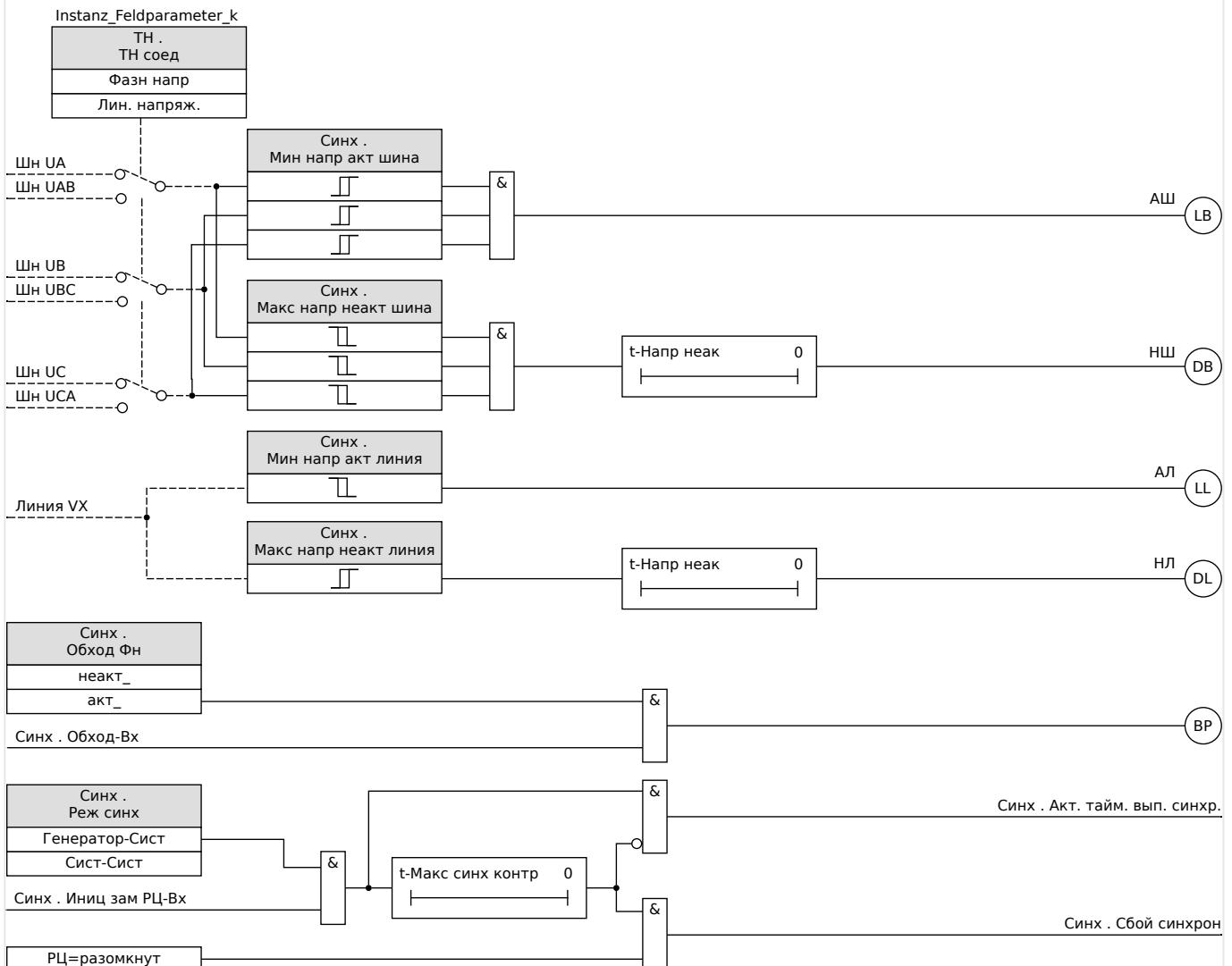


Рис. 147: Принцип работы модуля «Синх», «Генератор-Сист».

Настройка: [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Синх / Режим / интервалы]  
**«Реж синх» = «Генератор-Сист»**

Элемент проверки синхронизации измеряет три фазных напряжения «VL1», «VL2» и «VL3» или три линейных напряжения «VL1-L2», «VL2-L3» и «VL3-L1» шины генератора. Напряжение линии  $U_h$  измеряется с помощью четвертого входа напряжения. Если выполняются все условия синхронизации (например,  $\Delta U$  [разница напряжений],  $\Delta f$  [частота скольжения], и  $\Delta \phi$  [угловая разница] находятся в

допустимых пределах), будет подан сигнал, что обе системы синхронны. Функция расширенного анализа угла замыкания учитывает время замыкания выключателя.

### Принцип работы модуля проверки синхронизации (между системами)

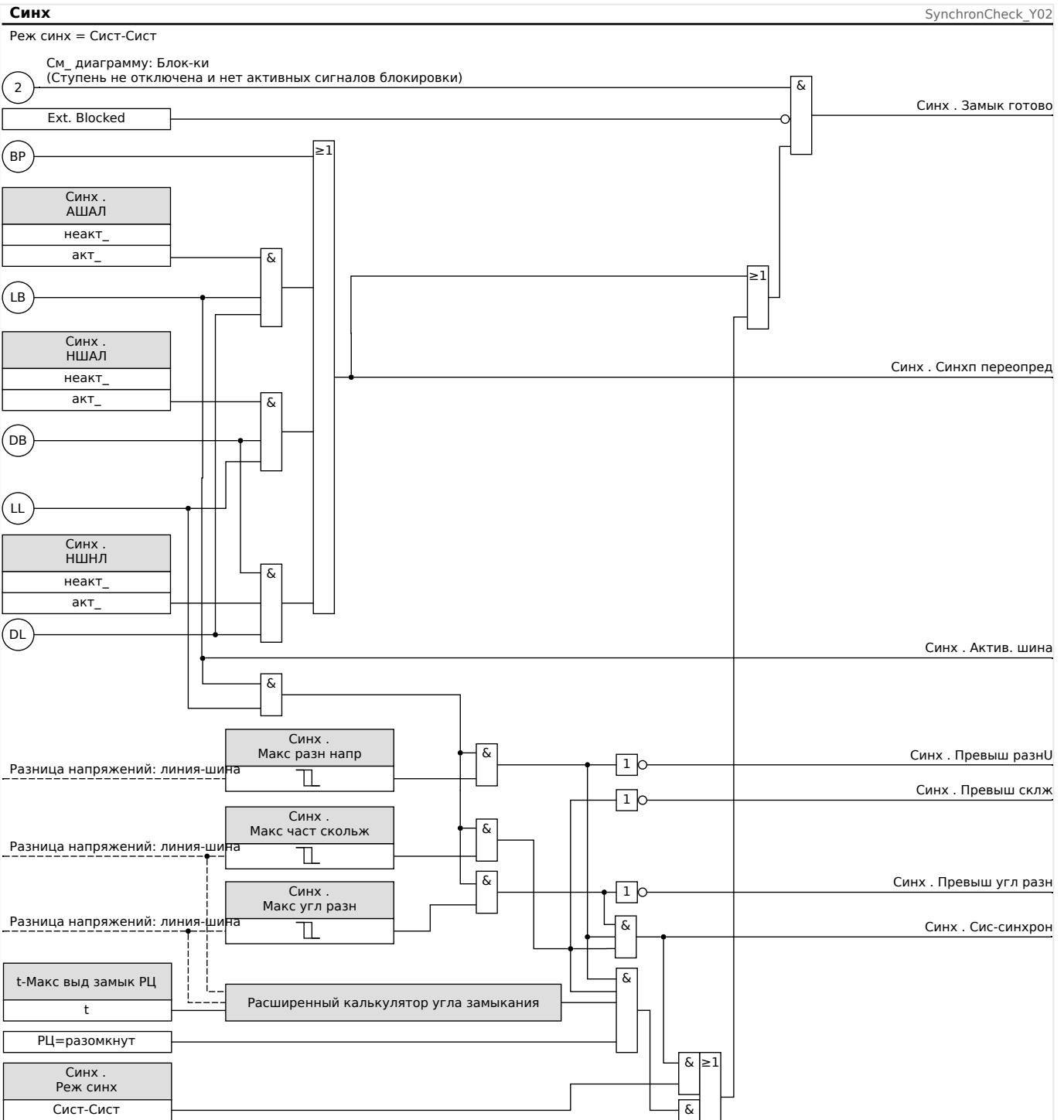


Рис. 148: Принцип работы модуля «Синх», «Сист-Сист».

Настройка: [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Синх / Режим / интервалы]  
«Реж синх» = «Сист-Сист»

Функция проверки синхронизации двух систем аналогична функции проверки синхронизации между генератором и системой, за исключением того, что нет необходимости учитывать время замыкания выключателя. Элемент проверки синхронизации измеряет три фазных напряжения «VL1», «VL2» и «VL3» или три линейных напряжения «VL1-L2», «VL2-L3» и «VL3-L1» шины генератора. Напряжение линии  $U_x$  измеряется с помощью четвертого входа напряжения. Если выполняются все условия синхронизации (например,  $\Delta U$  [разница напряжений],  $\Delta f$  [частота скольжения], и  $\Delta \phi$  [угловая разница] находятся в допустимых пределах), будет подан сигнал, что обе системы синхронны.

### **Условия переопределения проверки синхронизации**

Следующие условия, если включены, могут переопределять функцию проверки синхронизации.

- АШНЛ = активная шина — неактивная линия
- НШАЛ = неактивная шина — активная линия
- НШНЛ = неактивная шина — неактивная линия

Также функцию проверки синхронизации можно обойти с помощью внешних источников.

#### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**



При переопределении или обходе функции проверки синхронизации перед замыканием выключателя синхронизацию должны обеспечить прочие синхронизирующие системы!

## 5.28 Q->&U< — Реактивная мощность/защита от пониженного напряжения

Количество распределенных энергоресурсов (РЭ) постоянно растет. В то же время сокращается контролируемый запас мощности крупных электростанций.

Поэтому требования и нормы электросетевых стандартов предусматривают, что параллельные электростанции распределенной энергии, состоящие из одной или нескольких генераторных установок, подающих питание в сеть среднего или высокого напряжения, должны поддерживать напряжение магистрали в случае сбоя.

В случае сбоя напряжение рядом с точкой короткого замыкания падает почти до нуля. Вокруг точки сбоя образуется область изменения потенциала, распространение которой может быть ограничено путем подачи реактивной мощности в сеть. Защита от сетевых сбоев (падения напряжения) Q->&U< предотвращает распространение области изменения потенциала в случае последующего получения реактивной мощности от сети.

Данный защитный модуль предназначен не для защиты самой системы производства энергии, а больше для отсоединения системы производства энергии от электромагистрали, когда она потребляет реактивный ток из магистрали в случае падения напряжения ниже определенного уровня. Данный защитный модуль предназначен для защиты систем, расположенных выше в цепи.

Защитный модуль Q->&U< реализован как автономный защитный элемент согласно следующим нормативам для Германии:

- *VDE-AR-N 4110 Anwendungsregel: 2018-11: „Technische Regeln für den Anschluss von Kundenanlagen an das Mittelspannungsnetz und deren Betrieb (TAR Mittelspannung)“*
- *VDE-AR-N 4120 Anwendungsregel: 2018-11: „Technische Regeln für den Anschluss von Kundenanlagen an das Hochspannungsnetz und deren Betrieb (TAR Hochspannung)“*

(Рекомендации см. в разделе  «5.29 Модуль повторного включения».)

Обширные возможности настройки и конфигурирования данного защитного элемента позволяют адаптировать подключенные источники энергии к различным условиям сети.

Для правильного функционирования данного защитного модуля нужно:

- Настроить параметры в общих настройках.
- Выбрать и задать способ отсоединения от магистрали.
- Настроить повторное подсоединение к устройству производства энергии (см. раздел «Повторное включение»).

### **Общие настройки**

Для каждого набора параметров [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Заш / Q->&U< / Общие настройки] можно установить общие настройки.

Здесь можно включить или выключить все функции данного защитного элемента.

Путем активации контроля трансформатора напряжения можно предотвратить неисправность данного защитного модуля.

### Направление отключения защитного модуля QV

#### Определения

- Система стрелок потока нагрузки = потребленные активная и реактивная мощность считаются положительными (больше нуля).
- Система стрелок распределения генератора = генерируемая мощность считается положительной (больше нуля).

С помощью параметра положительного или отрицательного направления отключения мощности можно изменить знак реактивной мощности в модуле защиты QV на противоположный.

Для защитных устройств, которые используют стрелки потока нагрузки (см. [«Опорная система стрелок нагрузки»](#)), нужно задать для параметра «Напр. откл. отключения мощности» значение «положительное». Для защитных устройств, которые работают на основе системы стрелок распределения генератора (т. е. устройства защиты генератора), параметру «Напр. откл. отключения мощности» нужно присвоить значение «отрицательное». Для устройств защиты генератора можно настроить систему стрелок потока нагрузки в модуле защиты QV (только). Это означает, что за пределами защитного модуля QV другие системы измерения мощности и защита мощности не подвергаются влиянию.

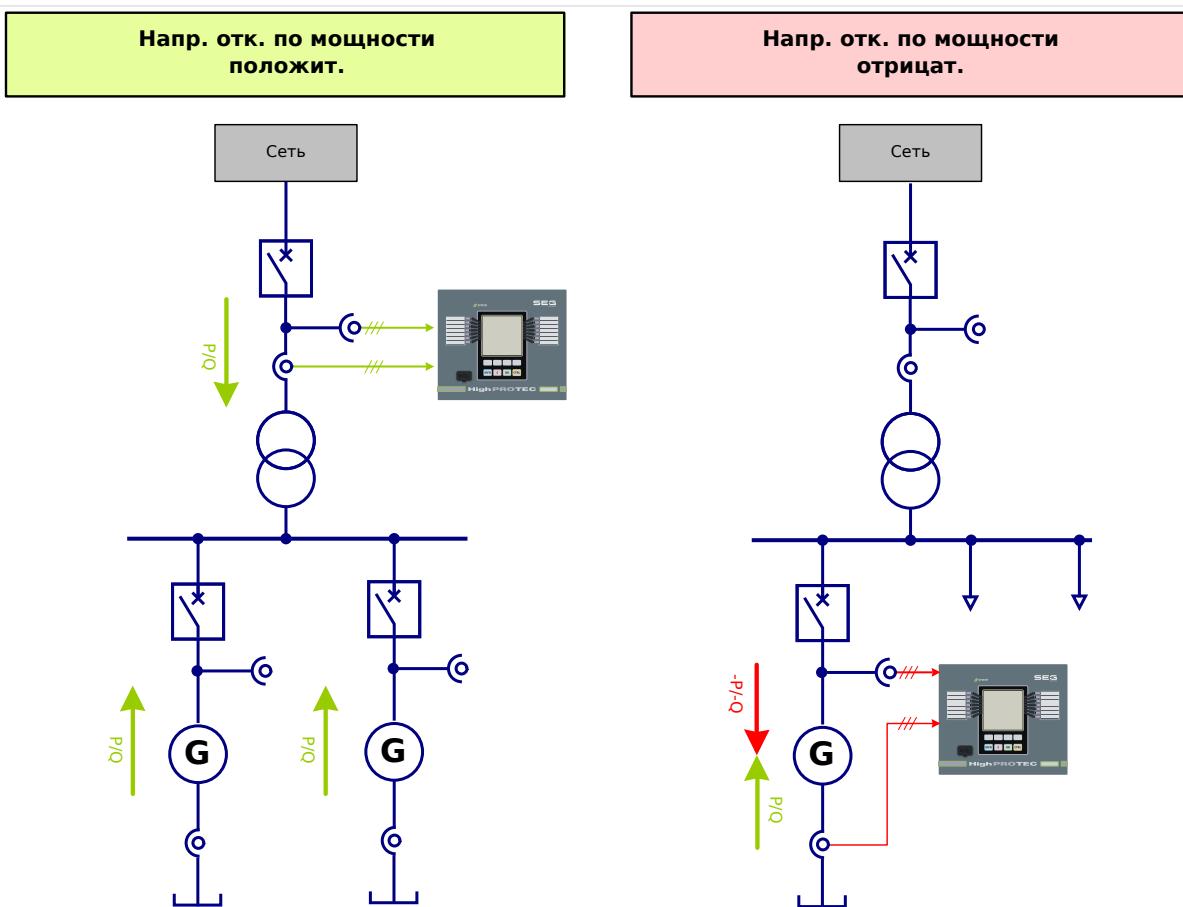


Рис. 149: Направление отключения QV-защиты.

#### Настройка параметров отсоединения от магистрали

В целях поддержки при динамическом снижении (падении) напряжения вследствие сбоя электросетевые стандарты владельцев систем передачи

электроэнергии требуют перевода подключенных энергоресурсов в следующие рабочие режимы при возникновении в электросети проблем (кратковременных падений напряжения).

*После сбоя в сети устройство QV-защиты отслеживает состояние сети. Энергоресурсы, отрицательно влияющие на восстановление системы за счет потребления индуктивной реактивной мощности, должны быть отключены от сети до истечения срока действия таймеров устройств сетевой защиты.*

То есть источник энергии будет отключен от сети через 0,5 секунды устройством QV-защиты, если значения всех трех межфазных напряжений в общей точке присоединения цепей составят менее  $0,85 Un$  (логическое соединение И) и если в это же время источник энергии будет потреблять индуктивную реактивную мощность сети. (VDE AR 4120).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Оценивается реактивная мощность фазовой системы положительной последовательности (Q1).

Контроль напряжения регистрирует только линейное напряжение.

Это позволяет предотвратить воздействие на измерение смещения точки нейтрали в компенсированных электросетях.

В меню [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Заш / Q->&U< / Развязка] можно настроить параметры отсоединения от магистрали.

Потребность в реактивной мощности от сети можно определить двумя различными способами. Поэтому сначала нужно выбрать метод отсоединения магистрали «QV-метод» со следующими параметрами:

- «Контроль угла мощности» (метод 1);
- «Контр\_чист\_peak\_мош\_» (метод 2).

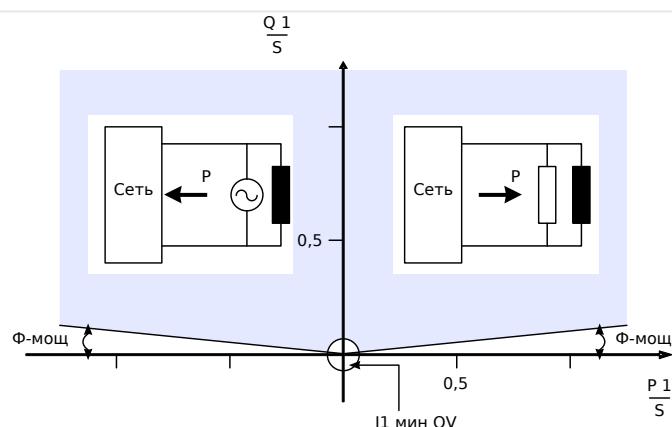
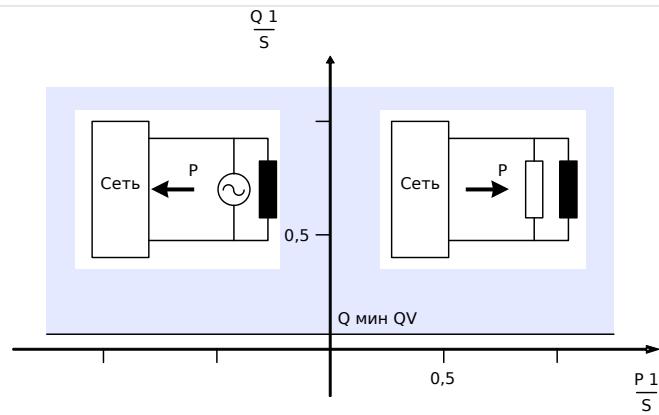


Рис. 150: Метод 1: контроль угла мощности.



QU\_203

Рис. 151: Метод 2: контроль чистой реактивной мощности.

**Q мин QV** Пуск для реактивной мощности (система положительной последовательности фаз)

Контроль минимального тока ( $I1$ ) в фазовой системе положительной последовательности предотвращает гиперфункцию контроля реактивной мощности при низких уровнях мощности.

Для контроля угла мощности всегда активен контроль минимального тока. Для контроля чистой реактивной мощности контроль минимального тока является выборочным.

При использовании контроля чистой реактивной мощности (метод 1):

- Задайте угол мощности «Ф-мощ».
- Выберите подходящее значение минимального тока « $I1$  мин  $QV$ » для предотвращения ошибочных отключений.

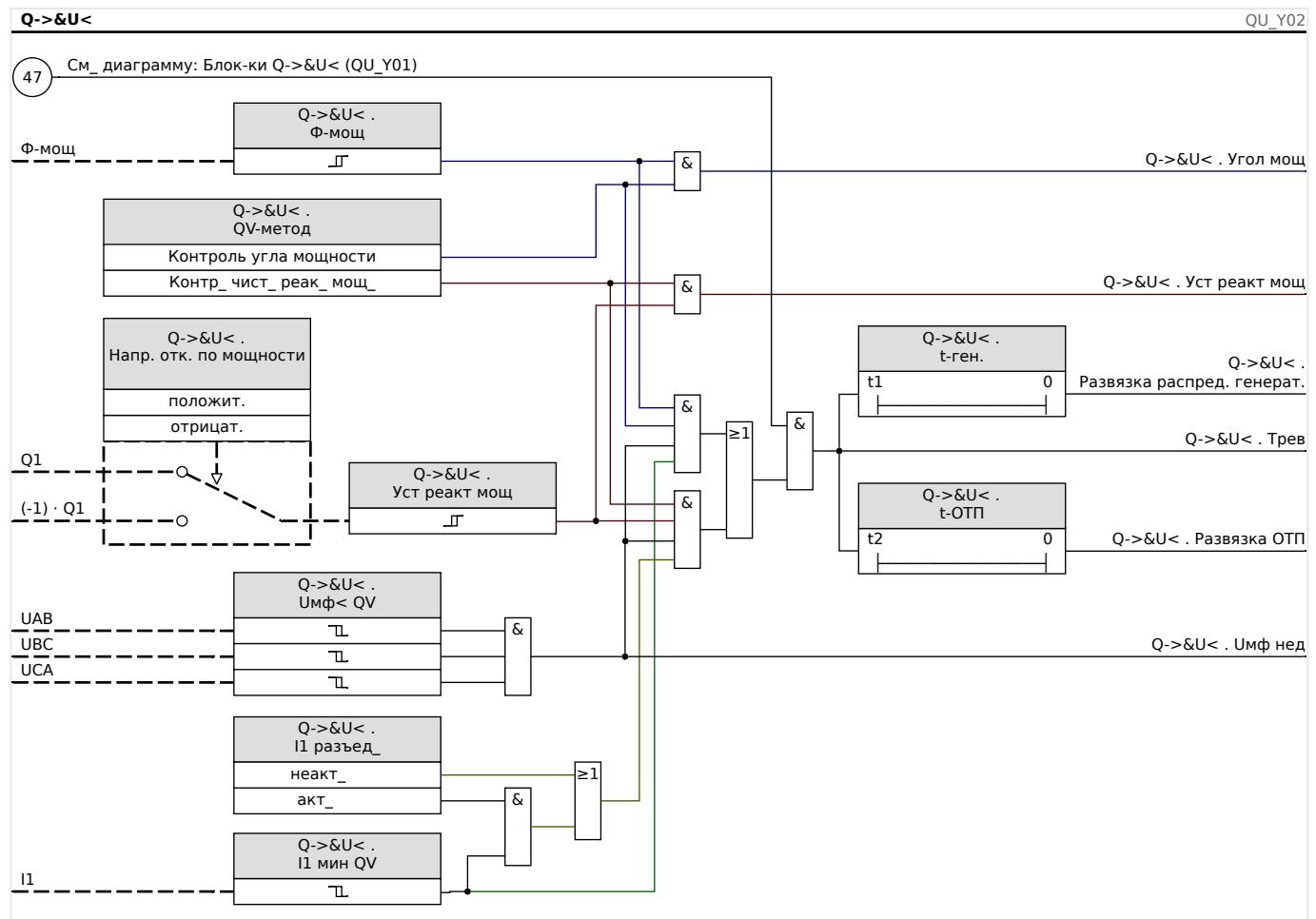
При использовании контроля чистой реактивной мощности (метод 2):

- Задайте уставку реактивной мощности « $Q$  мин  $QV$ ».
- Выборочно задайте подходящий минимальный ток « $I1$  мин  $QV$ » для предотвращения ошибочных отключений.

Доступно два элемента таймера: « $t$ -ген.» и « $t$ -ОТП». Оба элемента таймера будут запущены при срабатывании модуля  $Q$ ->& $U$ <. Однако согласно текущим нормативам сети требуется только один этап отсоединения магистрали.

## 5 Элементы защиты

### 5.28 Q->&U< — Реактивная мощность/защита от пониженного напряжения



## 5.29 Модуль повторного включения

Функция повторного подключения после отсоединения от магистрали основана на следующих нормативах для Германии:

- *Technische Anschlussregeln für die Mittelspannung (VDE-AR-N 4110)*
- *Technische Anschlussregeln für die Hochspannung (VDE-AR-N 4120)*

Для проверки состояния повторного включения после отсоединения от магистрали параллельно функции отсоединения реализована функция повторного включения.

Основными критериями повторного включения являются напряжение сети (линейное) и частота. Напряжение (межфазное) со стороны магистрали на размыкателе цепи генератора должно постоянно измеряться.

Функция повторного включения является единственной системной функцией синхронизации отсоединения от магистрали и повторного подключения.

Элемент повторного включения связан с функциями выключения, такими как элемент Q->&V< и другими встроенными функциями, например, понижения/повышения напряжения, понижения/повышения частоты. Для запуска повторного включения можно использовать до шести отключающих элементов, цифровые входные сигналы, логические функции или сигналы системы связи (SCADA).

После размыкания выключателя в общей точке подсоединения функцией отсоединения от магистрали повторное включение должно быть выполнено вручную.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Опасность несинхронного повторного подключения

Функция повторного включения не заменяет устройство синхронизации.

Перед подключением различных электросетей необходимо обеспечить синхронизацию.

После отсоединения от магистрали модулем Q->&V< или другими функциями выключения, такими как V</V<<, V>/>, f</>, сигнал запуска повторного включения для выключателя силовой установки будет заблокирован в течение предварительно заданного промежутка времени (значение по умолчанию — 10 минут). Это нужно для того, чтобы все операции переключения завершились. Автоматическое повторное включение не должно исполняться до возвращения напряжения и частоты сети в нормальный (квазистационарный) диапазон, т. е. к допустимым предельным значениям в течение заранее установленного, изменяемого времени.

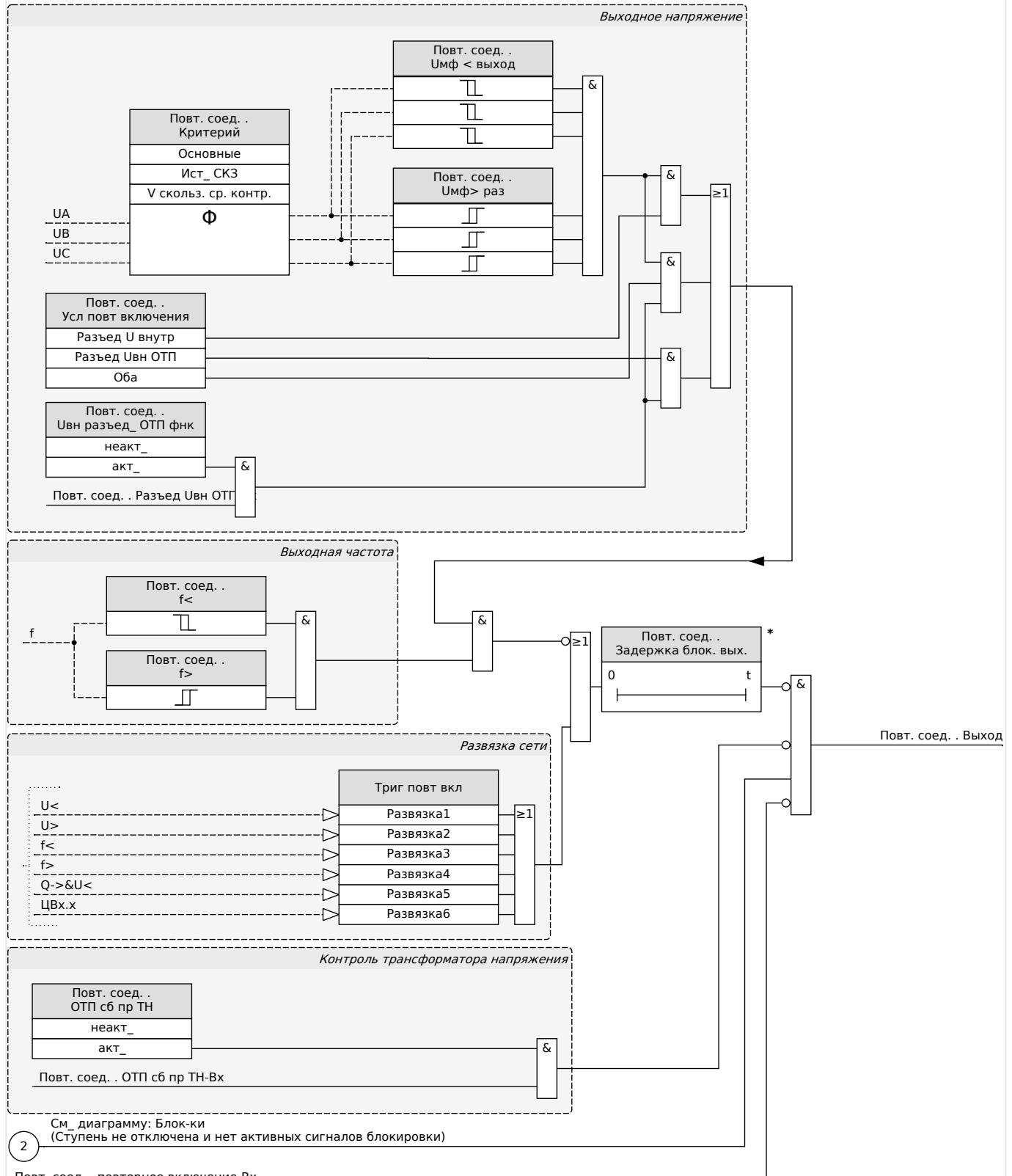
Назначение функции повторного включения — обратное подсоединение отключенного энергетического ресурса, безопасное для электросети.

### Логическая схема освобождения для выключателя генератора

**Повт. соед.**

WZ\_Y01

Повт. соед. = Повт. соед.[1]...[n]



\* 2

Таймер времени стабилизации напряжения в сети (по сигналу высокого уровня на входе таймер отключения перезапускается)

Если сработал выключатель в общей точке подсоединения, повторное подключение необходимо будет выполнить вручную. Специальная логическая схема блокировки не требуется.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Если требуется повторное включение установки производства энергии выключателем генератора, то со стороны магистрали выключателя должны быть установлены трансформаторы напряжения.

Перед повторным подключением силовой установки после срабатывания функций отключения с размыканием прерывателя цепи генератора оператору сети необходимо обеспечить выполнение некоторых условий. Эти условия запуска связаны с необходимостью убедиться, что значения сетевого напряжения и частоты находятся в допустимом диапазоне. Такую проверку можно (или необходимо) выполнить путем прямого измерения сетевых напряжений и / или с помощью удаленного сигнала запуска «Внешний запуск из общей точки подсоединения».

Поскольку различным операторам сети могут потребоваться индивидуальные условия для повторного подключения к их сети среднего или высокого напряжения, существует три возможных варианта:

- 1. «Разъед U внутр» (запуск по завершении проверки на основании результатов изменения напряжения в сети);
- 2. «Разъед Uvn ОТП» (запуск на основании внешнего сигнала запуска из общей точки подсоединения);
- 3. «Оба» (если и условие 1, и условие 2 соблюdenы).

#### **Освобождение напряжения с помощью (самостоятельно) измеренных значений напряжения**

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Данный способ используется, если общая точка подсоединения находится на стороне среднего напряжения.

Если общая точка подключения находится на стороне среднего напряжения, устройство может измерять линейное напряжение на стороне магистрали и определять, достаточно ли стабилизировалось напряжение магистрали для повторного подключения.

При использовании этого метода для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Общие настройки] «Uvn разъед\_ОТП фнк» должно быть установлено значение «неакт\_».

Кроме того, для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед. [n] / Выходной парам.] «Усл повт включения» должно быть установлено значение «Разъед U внутр».

### **Освобождение напряжения с помощью дистанционного подключения из общей точки подсоединения**

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

! До выполнения повторного включения напряжение в общей точке подсоединения должно быть восстановлено.

Если общая точка расположена на высоковольтном уровне, расстояние до нее, как правило, увеличивается.

Информация о том, что напряжение восстановлено, передается путем отправки удаленного управляющего сигнала на распределенный энергоресурс.

Данный способ необходимо использовать, если общая точка подсоединения находится на стороне высокого напряжения.

Данный способ используется, если общая точка подсоединения находится на стороне среднего напряжения.

Если требуется запуск повторного подключения на основании сигнала удаленного управления из общей точки подсоединения, выполните следующие действия.

Для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Общие настройки] «*Uvn разъед\_ОТП фнк*» должно быть установлено значение «акт\_». С данной настройкой используется сигнал освобождения напряжения из общей точки подсоединения (например, сигнал через цифровой вход).

Кроме того, для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед. [n] / Выходной парам.] «*Усл повт включения*» должно быть установлено значение «Разъед Uvn ОТП».

Более того, следует назначить сигнал дистанционного управления запуском для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Общие настройки] «*Разъед Uvn ОТП*».

### **Освобождение напряжения с помощью измеренных значений напряжения И дистанционного управления подключением из общей точки подсоединения**

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

! Данный способ можно использовать, если общая точка подсоединения находится на стороне высокого напряжения.

Если общая точка подсоединения находится на стороне высокого напряжения, стандарт VDE AR-N 4120 (01/2015) допускает подключение силовой установки, только если соблюдаются **оба** следующих условия: наличие сигнала удаленного управления запуском и исправное состояние подключенной к силовой установке сети. Таким образом, станет доступна логическая операция «И» внутреннего и внешнего сигналов, и ее можно будет выбрать при использовании сети высокого напряжения.

Для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Общие настройки] «*Uvn разъед\_ОТП фнк*» должно быть установлено значение «акт\_». С данной настройкой используется сигнал освобождения напряжения из общей точки подсоединения (например, сигнал через цифровой вход).

Кроме того, для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед. [n] / Выходной парам.] «Усл повт включения» должно быть установлено значение «Оба».

Более того, следует назначить сигнал дистанционного управления запуском для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Общие настройки] «Разъед Иvn OTП».

### **Общая точка подключения в системах высокого напряжения**

В соответствии с VDE-AR-N 4120 повторное включение распределенного энергоресурса в электросеть не допускается, пока не выполнены следующие условия. Частота электросети должна быть между 47,5 и 51,5 Гц, а напряжение должно находиться между 93,5 и 127 кВ (уровень 100 кВ) Напряжение и частота обязательно должны оставаться в пределах установленных границ в течение не менее 5 минут.

Условия повторного подключения:

Перед повторным подключением силовой установки необходимо обеспечить стабильное напряжение сети. По стандарту VDE AR-N 4120 необходимо наличие соответствующего удаленного сигнала, а также напряжения в распределенном энергоресурсе.

Установите для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед. [n] / Выходной парам.] «Усл повт включения» значение «Оба». Задайте необходимые параметры в меню [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Общие настройки].

Назначьте триггерные (разъединяющие) сигналы, по которым начинается время восстановления сети (логический элемент ИЛИ), параметрам в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Развязка].

Установите для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед. [n] / Выходной парам.] «Задержка блок. вых.» достаточно длительное время восстановления. Повторное подключение возможно только по истечении времени этого таймера. Данный таймер запускается триггерами в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Развязка], упомянутом выше (если до того, как истечет время таймера, окажется, что значение напряжения или частоты находится вне допустимого диапазона, таймер автоматически перезапустится).

В меню [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Выходной парам.] можно задать диапазон частоты и напряжения, который должен существовать для настройки повторного включения.

Задайте параметры для освобождения напряжения для повторного включения, как описано в разделе [«Освобождение напряжения с помощью измеренных значений напряжения И дистанционного управления подключением из общей точки подсоединения»](#).

Если в качестве условия запуска требуются усредненные напряжения за одну минуту, в качестве (самостоятельно) измеренных значений напряжения можно использовать средние значения напряжения из модуля статистики.

Установите для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед. [n] / Выходной парам.] «Критерий» значение «V скольз. ср. контр.». Задайте параметры для освобождения напряжения для повторного включения, как описано в разделе [«2.7.2.2 Настройка расчета среднего значения на основе напряжения\\*»](#).

### **Общая точка подключения в системах среднего напряжения**

Норматив VDE-AR-N 4110/4120 Германии рекомендует задать временную задержку (несколько минут) между восстановлением напряжения и повторным включением после отключения отсекенной системы в результате сбоя сети. Это нужно для того, чтобы все операции переключения завершились. Обычно это занимает 10 минут. Повторное включение РЭ допускается, только если напряжение магистрали составляет >95 % Un, а частота находится в диапазоне 47,5–50,05 Гц.

Установите триггерные (разъединяющие) сигналы в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Развязка], по которым начинается время восстановления сети (логический элемент ИЛИ).

Установите для параметра [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед. [n] / Выходной парам.] «Задержка блок. вых.» достаточно длительное время восстановления. Повторное подключение возможно только по истечении времени этого таймера. Данный таймер запускается триггерами в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Развязка], упомянутом выше.

В меню [Парам\_защиты / Набор x / Внутр\_соед-Заш / Повт. соед.[n] / Выходной парам.] можно задать диапазон частоты и напряжения, который должен существовать для настройки повторного включения.

Задайте параметры для освобождения напряжения, как описано в соответствующих разделах.

## 5.30 РПН — работа при пониженном напряжении [27(t)]

Стремительное развитие распределенных ресурсов (РР), основанных на использовании возобновляемых источников энергии, таких как ветер, энергия солнца и другие, изменило электроэнергетическую систему и концепции ее управления, защиты, измерения и связи.

Одной из важных задач для обеспечения взаимодействия между РР и локальной электроэнергетической системой (ЛОС) является поведение РР во время помех в электроэнергетической системе. Большинство помех в электросистеме характеризуется в основном периодическими спадами напряжения (падениями напряжения) с различной продолжительностью.

Согласно традиционной концепции защиты, в случае очень низкого значения напряжения распределенные энергетические ресурсы должны как можно быстрее отключаться от энергетической системы. Данный подход из-за непрерывного роста доли распределенных источников энергии на энергетическом рынке более не является приемлемым. Неконтролируемые отключения значительной части электроэнергии во время помех в энергетической системе угрожают стабильности энергосистемы.

На основе подобных примеров, многие электроэнергетические компании и государственные коммунальные предприятия выпустили стандарты взаимодействия, которые включают в себя возможность работы при пониженном напряжении (РПН) во время помех в ЛОС.

**Что именно подразумевается под РПН?**

РПН не разрешает отделять/отключать РР от энергетической системы только из-за возникновения периодических падений напряжения. Это должны учитывать защитные реле и блоки управления.

Вместо этого, при таких нарушениях распределенный ресурс должен быть в состоянии продолжить работу в соответствии с профилем РПН. Согласно нормам для разных стран и локальных сетей, параметры профиля РПН являются очень схожими. Но они могут различаться в деталях.

С помощью РПН повышается стабильность системы в ситуациях, когда вклад распределенных ресурсов в ее работу наиболее необходим. С ростом доли распределенных ресурсов в системах электроснабжения важность РПН будет расти.

На основании упомянутых выше технических требований была разработана защитная функция LVRT для устройств MCDGV4, охватывающая профили (возможности) LVRT, определенные во всех соответствующих национальных и местных стандартах взаимодействия энергосистем.

На рисунке ниже приводится подробная информация о стандартах LVRT, принятых в разных странах. Обратите внимание, что стандарты и, следовательно, коды энергосистем в некоторых странах находятся в стадии разработки.

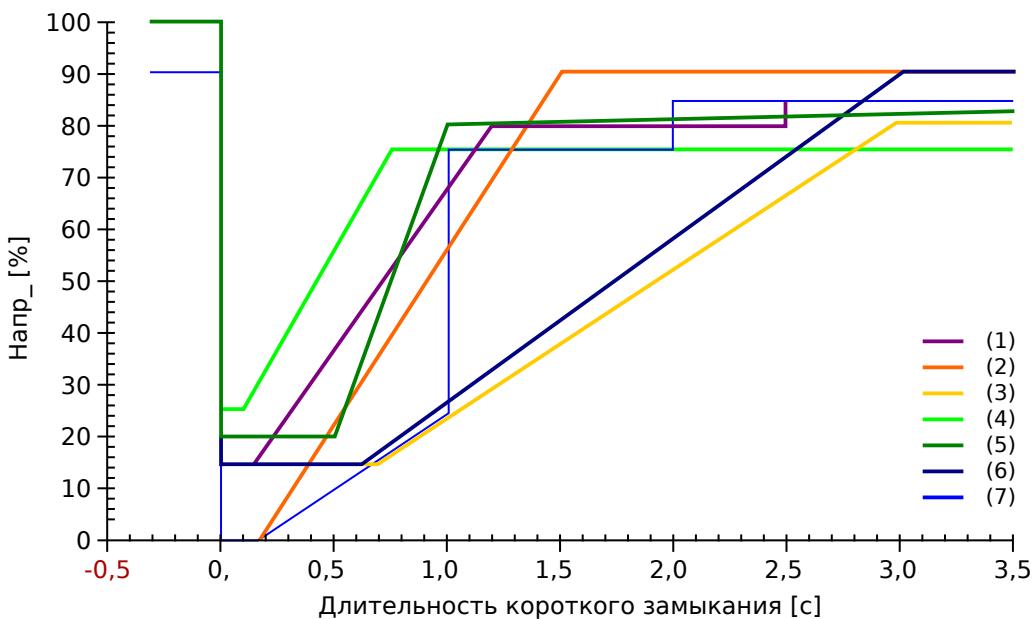


Рис. 152: Стандарты РПН; источник: eBWK Bd. 60 (2008 г.), № 4. Авторы: дипломированный инженер Томас Смолка, д. т. н. Карл-Хайнц Век, центр сертификации FGH e.V., Мангейм, а также дипломированный инженер (FH) Матиас Барч, Enercon GmbH, Аурих.

- (1) Электросетевой кодекс (Великобритания)
- (2) E-on (Германия)
- (3) Vattenfall, VDN (Германия)
- (4) TF 3.2.5, TF 3.2.6 (Дания)
- (5) НОМЕР ЗАКАЗА 1.2.3 (Испания)
- (6) Awea (США) и Aeso (Канада)
- (7) Hydro-Quebec (Канада)

LVRT\_Z01

### Принцип работы РПН

С точки зрения операторов энергетических систем профиль LVRT определяет параметры напряжения, которым должен соответствовать распределенный энергоресурс, подключенный к сети, чтобы продолжить работу в случае падения напряжения.

Отключение распределенного энергетического ресурса от сети допускается, только если напряжение в точке общего подключения упадет ниже границы LVRT. Иначе говоря, защитная функция LVRT обеспечивает зависящий от времени контроль напряжения в соответствии с предопределенными параметрами напряжения.

Функция контроля напряжения с временной зависимостью запускается, как только напряжение в точке общего подключения опустится ниже начального уровня [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Заш / LVRT[x] / Параметры РПН] «*Upusk*<».

Работа функции LVRT прекращается, как только напряжение превысит уровень восстановления напряжения [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Защ / LVRT[x] / Параметры РПН] «*Увосстан*».

### **Автоматическое повторное включение управляемой РПН**

Как уже говорилось, целью LVRT является сохранение подключения распределенного ресурса к сети в случае периодического падения напряжения. Для сбоев в электрической энергосистеме, которые используют функцию автоматического повторного включения для координации с защитой от короткого замыкания, такой как защита от избыточного тока или дистанционная защита, предполагается, что в течение одного периода времени, который определяется заданным временем простоя для автоматического повторного включения и временем срабатывания защитного реле, возникает более одного падения напряжения. Падения напряжения, которые вызваны временем простоя для автоматического повторного включения, не являются постоянными. Таким образом, защитное устройство должно обнаружить падения напряжения, связанные с автоматическим повторным включением, и активировать команды отключения в том случае, если напряжение падает ниже установленного параметра, или, когда все параметризованные попытки автоматического повторного включения не были успешными.

На рисунке ниже показано отклонение напряжения, вызванное двумя неудачными попытками автоматического повторного включения.

Согласно некоторым электросетевым стандартам, для обеспечения работы во время нескольких временных падений напряжения подряд следует обеспечить распределенную генерацию энергии, но в случае устойчивого отказа сети генераторы могут быть незамедлительно отключены от энергосистемы. Это можно без труда реализовать с помощью компонента «*LVRT с АПВ*» функции защиты LVRT.



Рис. 153: Кривая напряжения во время двух неудачных попыток автоматического повторного включения; источник: VDE-AR-N 4110/4120.

### **Описание работы функции LVRT**

Модуль «LVRT» предназначен для распределенной генерации ресурсов, которые работают параллельно сети. Он контролирует аварийные нарушения напряжения в системе, сравнивая их с настраиваемыми профилями напряжения, которые запускаются, когда напряжение в системе падает ниже настраиваемого начального значения «*Upуск*».

Сразу после запуска модуль «LVRT» последовательно контролирует напряжение в системе и определяет, выше или ниже отклонение напряжения по сравнению с текущим профилем напряжения. Сигнал отключения активируется только тогда,

когда отклонение напряжение выходит из зоны «Продолжение работы» и достигает зоны «Отключение».

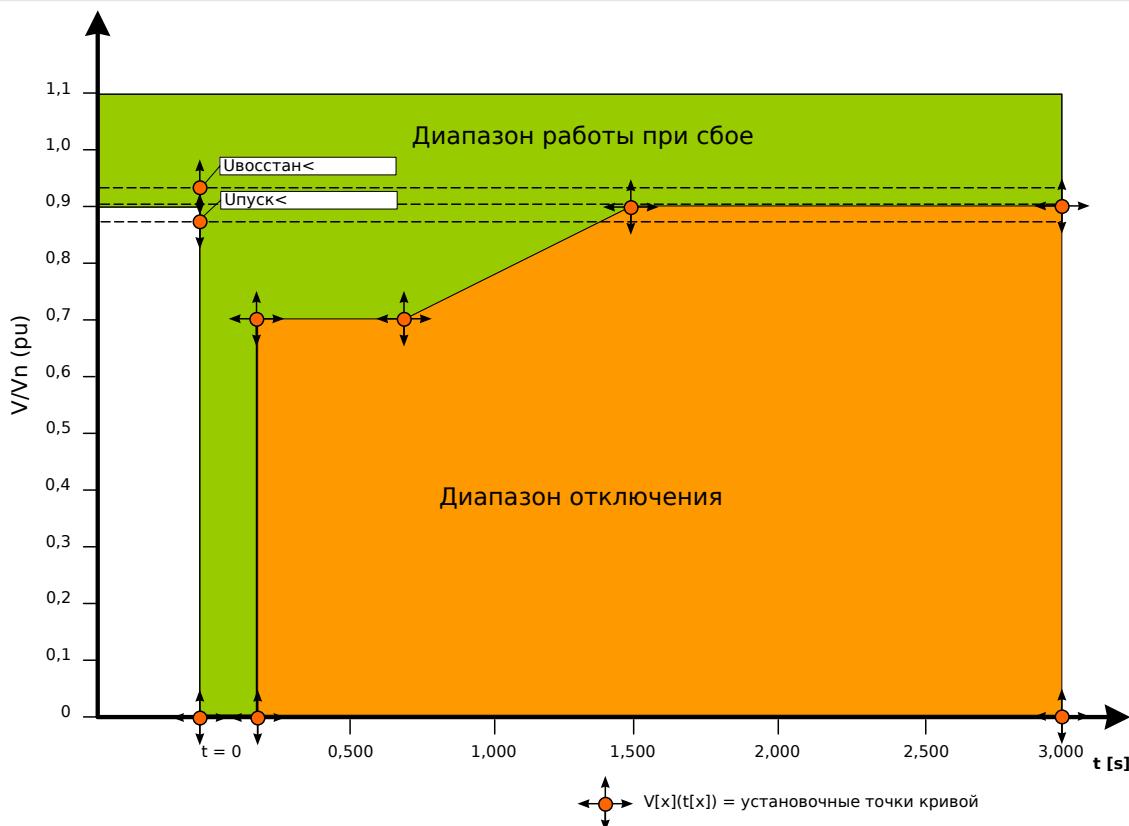


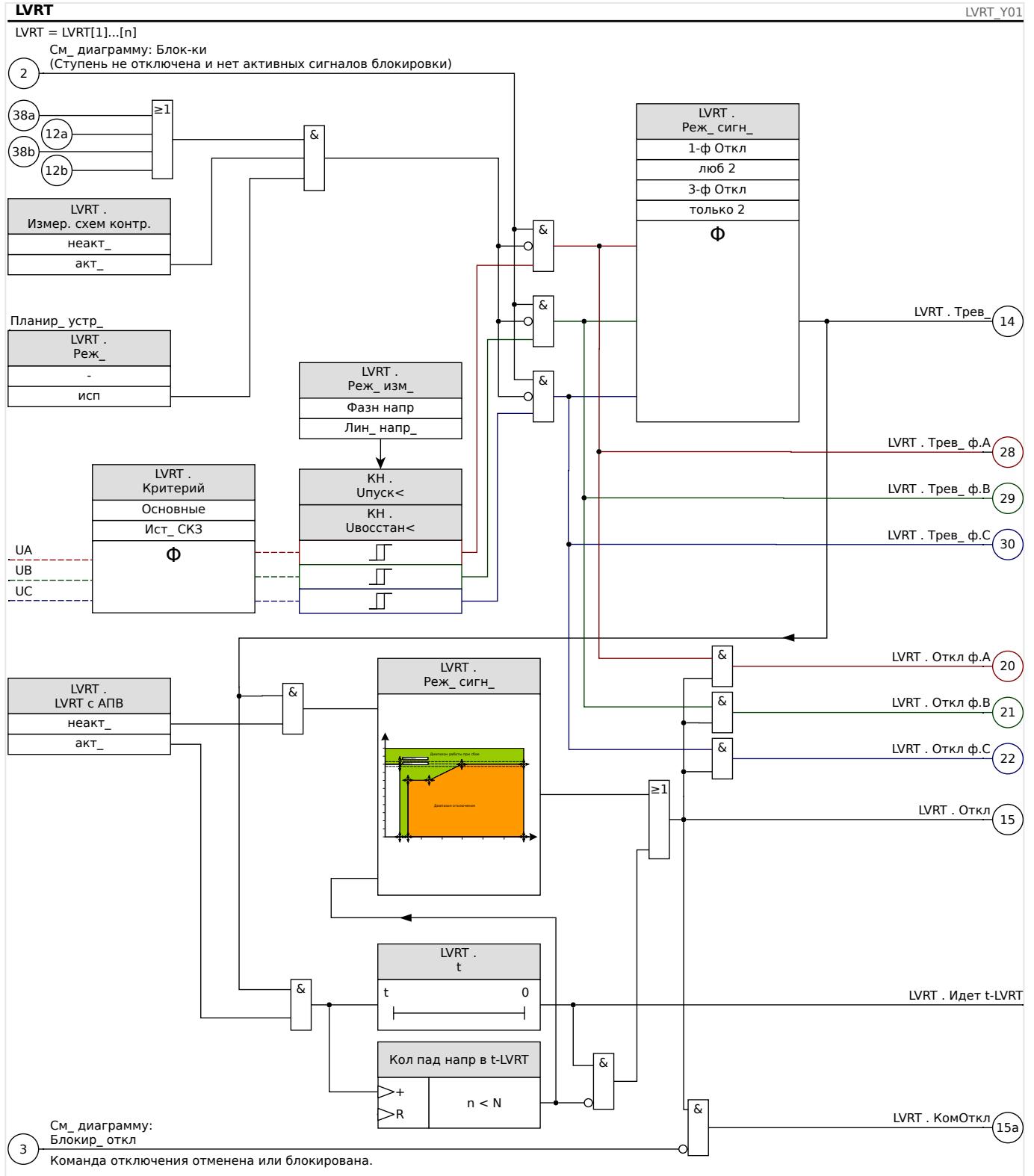
Рис. 154: Область продолжения работы и область отключения.

Модуль «LVRT» снова перейдет в режим ожидания, как только напряжение в сети восстановится, то есть поднимется выше заданного напряжения восстановления «*Увосстан*<».

#### **Управляемая функция LVRT с автоматическим повторным включением**

Если необходимо, чтобы функция РПН продолжала работу по время автоматических повторных включений, то для параметра [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Защ / LVRT[x] / Общие настройки] «*LVRT с АПВ*» следует задать значение «акт\_».

Для контроля событий работы при пониженном напряжении во время повторного включения следует настроить для таймера наблюдения [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Защ / LVRT[x] / Общие настройки] «*t-LVRT*» значение, равное или большее, чем полное время осуществления нескольких попыток автоматического повторного включения. Кроме того, нужно задать число разрешенных экземпляров РПН, которое обычно равно числу попыток автоматического повторного включения. Фактически работа функции LVRT будет контролироваться, что позволит продолжить работу при предварительно заданных параметрах напряжения LVRT. По достижении заданного числа событий LVRT [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Защ / LVRT[x] / Общие настройки] «*Коли.пад.напр, пос.кот.прои.отк.*» функция контроля LVRT определит, что обнаруженный сбой в системе является устойчивым отказом, проигнорирует параметры профиля напряжения и мгновенно подаст команду отключения, чтобы отсечь распределенный ресурс от энергосистемы.



### Общие указания по применению и настройке функции РПН

Кроме прочего, меню LVRT включает в себя перечисленные далее параметры.

- С помощью параметра [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Заш / LVRT[x] / Параметры РПН] «Упуск<» функция LVRT включается (запускается).
- С помощью параметра [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Заш / LVRT[x] / Параметры РПН] «Увосстан<» функция LVRT определяет момент завершения аварийного нарушения.

- Обратите внимание, что значение «*Uвосстан*<» должно быть выше значения «*Uспуск*<». В противном случае внутренняя функция проверки правдоподобия установит значение параметра «*Uвосстан*<» как 103% от значения «*Uспуск*<».
- [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Внутр\_соед-Заш / LVRT[x] / Параметры РПН] «*V(tk)*», «*tk*» — уставки для настройки профиля LVRT.

#### Особые указания по применению и настройке профиля LVRT

- Во многих случаях для создания профиля LVRT требуются не все доступные уставки.
- В случае, если не все имеющиеся параметры используются, для неиспользованных параметров можно установить в то же значение, что и последний параметр.
- Выбирать уставки следует слева направо, а начальная настройка времени  $t=0$  (« $tk+1$ »>« $tk$ »).
- Уставки напряжения следует выбирать по возрастающей (« $V(tk+1)$ »>« $V(tk)$ »).
- Значение напряжения для последнего использованного параметра должно быть больше исходного напряжения. В противном случае значение напряжения восстановления «*Uвосстан*<» будет внутренними средствами изменено на максимальное заданное значение напряжения.

Как правило, заводская настройка профиля LVRT по умолчанию предварительно устанавливается на основе кривой типа I из немецкого электросетевого кодекса VDE-AR-N 4110/4120 ([«14.1 Стандарты»](#)).

Это отображено на следующем рисунке.

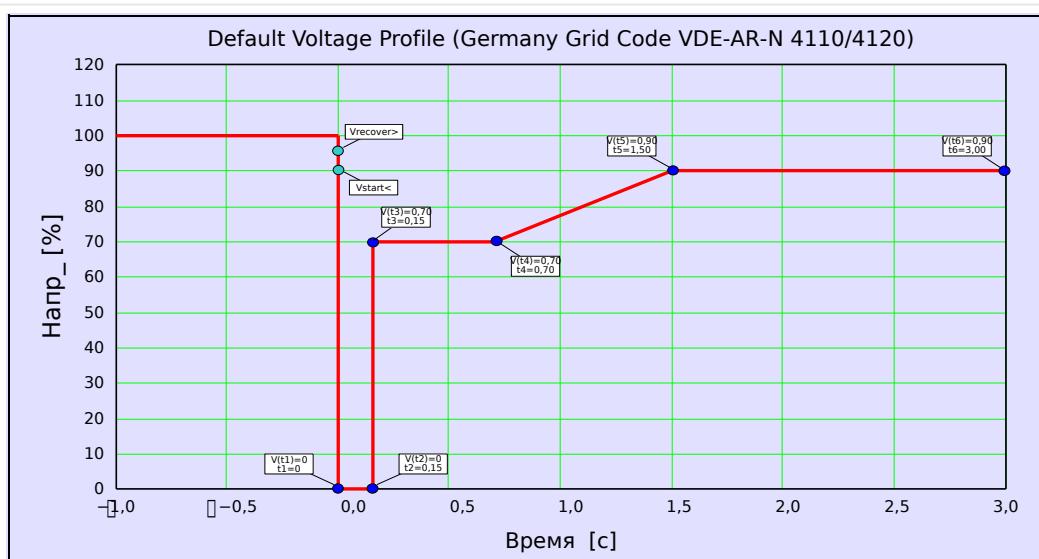


Рис. 155: Профиль LVRT по умолчанию (тип I).

## 5.31 Зависимое выключение (удаленное)

Этот модуль активирует режим зависимого отключения (выполнение внешних команд отключения).

### Пример применения

Несколько распределенных источников питают сеть, параллельную электросети, через общую точку присоединения (РСС).

Защитное реле электросети устанавливается в точке общего соединения. Это может быть дистанционное защитное реле, защищающее исходящую линию передачи.

Допустим, произошел сбой выходной линии передачи ①.

Подача распределенных энергоресурсов по исходящей линии передачи прекращается.

Теперь в сеть не подается вырабатываемая электроэнергия.

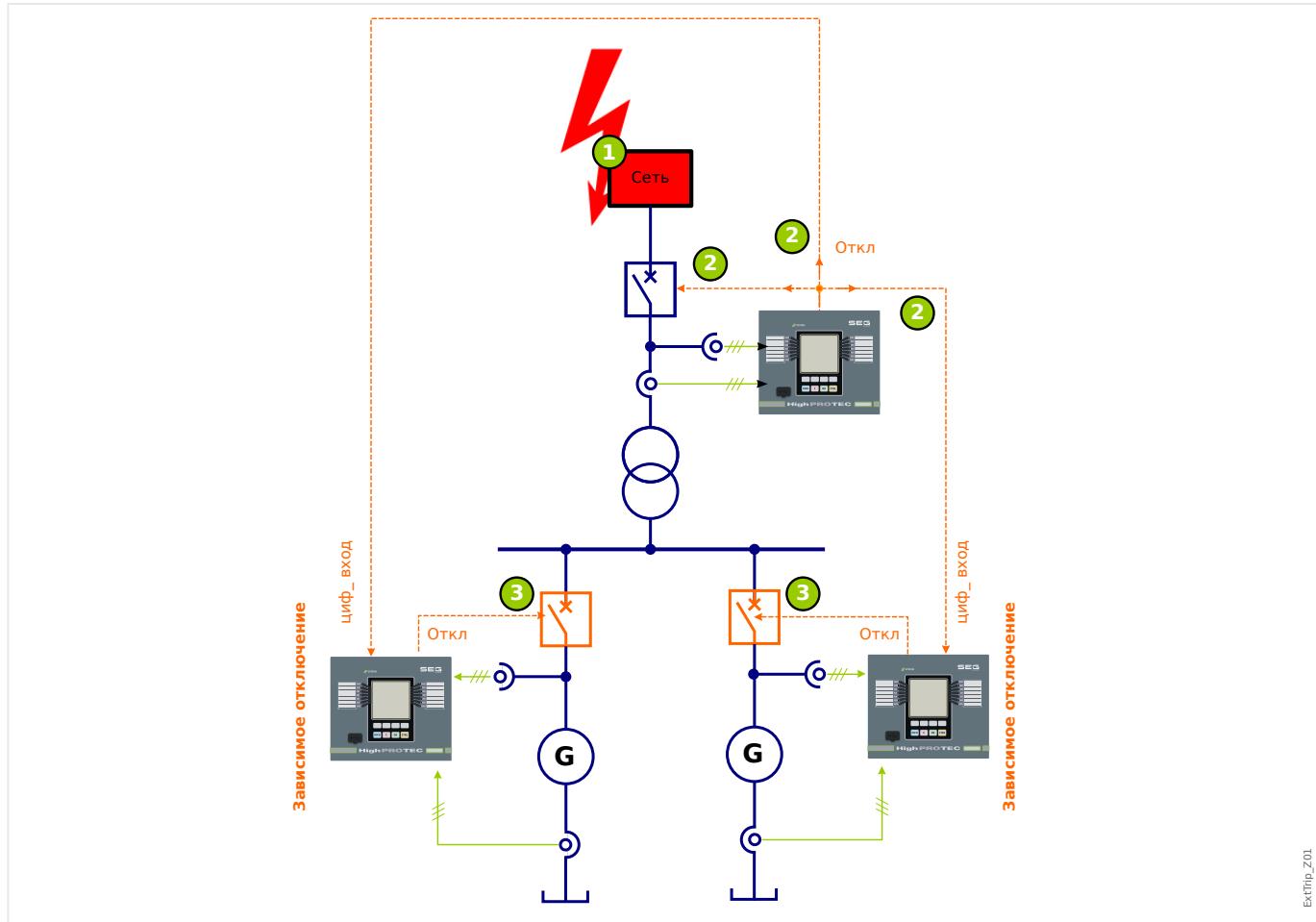
Модуль «Зависимое отключение» обеспечивает возможность передать команду отключения с защитного устройства электросети на распределенный энергоресурс.

Сигнал отключения реле сетевой защиты (в общей точке присоединения) будет передан через цифровые входы на модули «Зависимое отключение» защитных устройств распределенных энергоресурсов, расположенных ниже по цепи ②.

Питающие распределенные энергоресурсы перехватят команду отключения, и соответствующие источники питания будут отключены от электросети ③. Решение о выключении защитного устройства электросети выше в сети перехватывается.

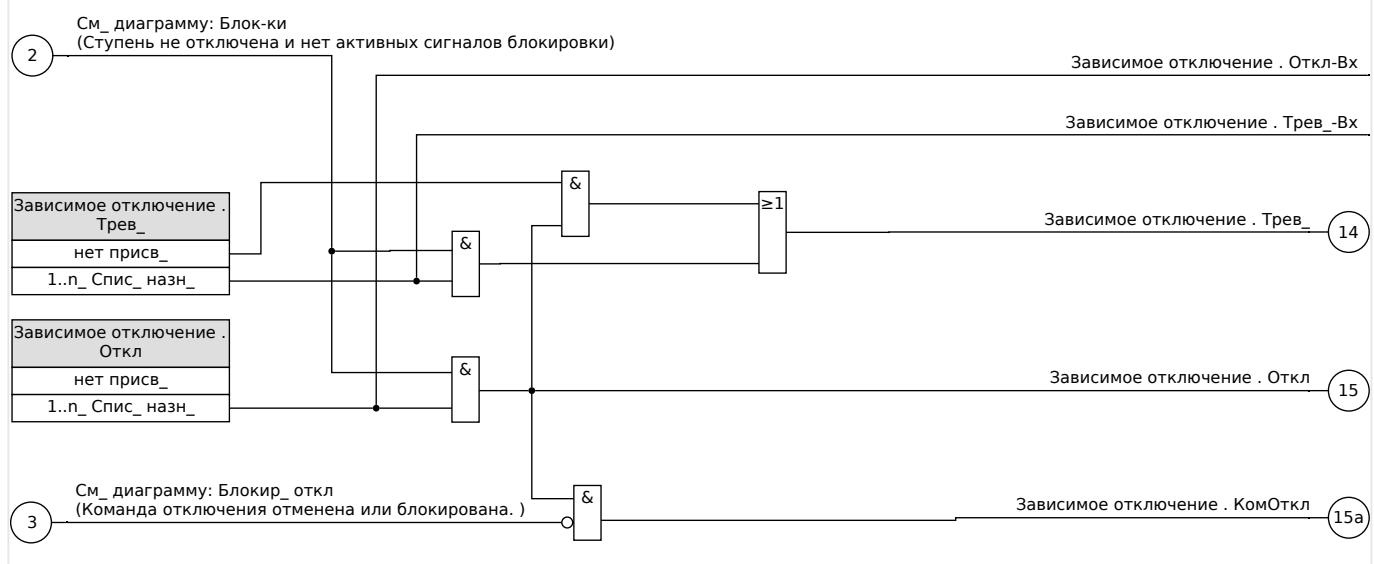
## 5 Элементы защиты

### 5.31.1 Ввод в эксплуатацию: Зависимое выключение



#### Зависимое отключение

ExtTrip\_Z01



### 5.31.1 Ввод в эксплуатацию: Зависимое выключение

Тестируемый объект

Проверка модуля зависимого выключения (удаленное)

Необходимые средства

Зависит от способа применения

*Описание процедуры*

Смоделируйте работу отключения зависимого выключения (аварийный сигнал, отключение, блокировка и т. п.) путем включения (выключения) подачи импульсов на цифровые входы.

*Результат успешной проверки*

Все внешние аварийные сигналы, внешние команды отключения и внешние блокировки правильно распознаются и обрабатываются устройством.

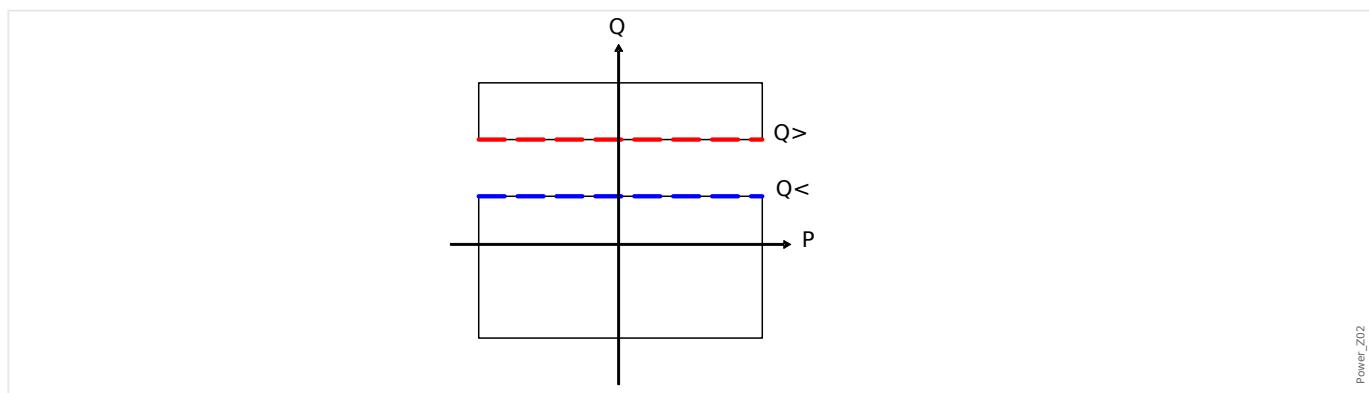
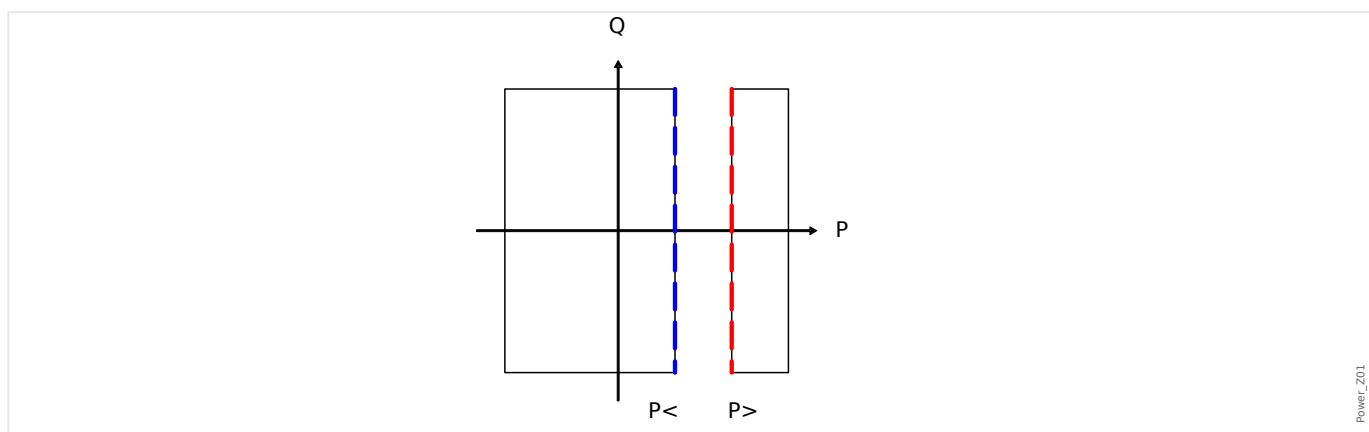
При планировании устройства каждый из элементов может использоваться в следующих режимах:  $P<$ ,  $P>$ ,  $Pr>$ ,  $Q<$ ,  $Q>$ ,  $Qr>$ ,  $S<$  или  $S>$ .

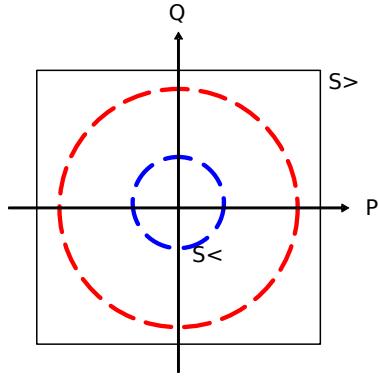
$P<$  и  $P>$  устанавливаются и работают в положительном диапазоне активной мощности,  $Q<$  и  $Q>$  - в положительном диапазоне реактивной мощности. Эти режимы используются для защиты от перегрузки и недогрузки в положительном диапазоне мощностей.

Эффективная мощность вызывает изменение параметров  $S<$  или  $S>$  в виде круга во всех четвертях графика мощности. Защита происходит от недогрузки и перегрузки.

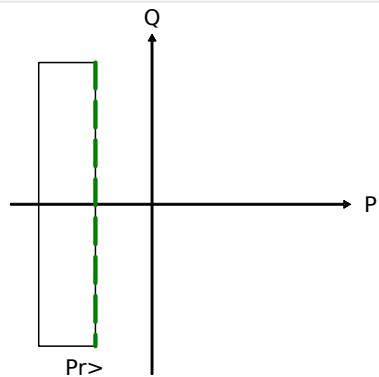
В обратном режиме в отрицательном диапазоне активной мощности эффективным является  $Pr>$ , а в отрицательном диапазоне реактивной мощности эффективным является  $Qr>$ . Оба режима защищают от изменения направления мощности с положительного на отрицательное.

Приведенные ниже графики показывают области, которые защищаются соответствующими режимами.

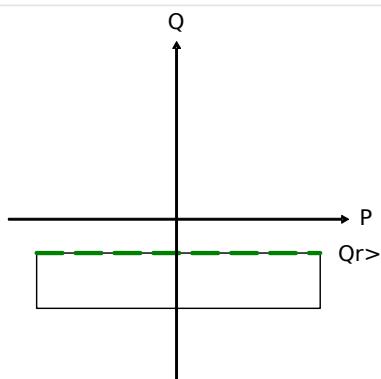




Power\_Z03



Power\_Z04



Power\_Z05

### Функциональные возможности

## 5 Элементы защиты

### 5.32.1 Настройка уставок

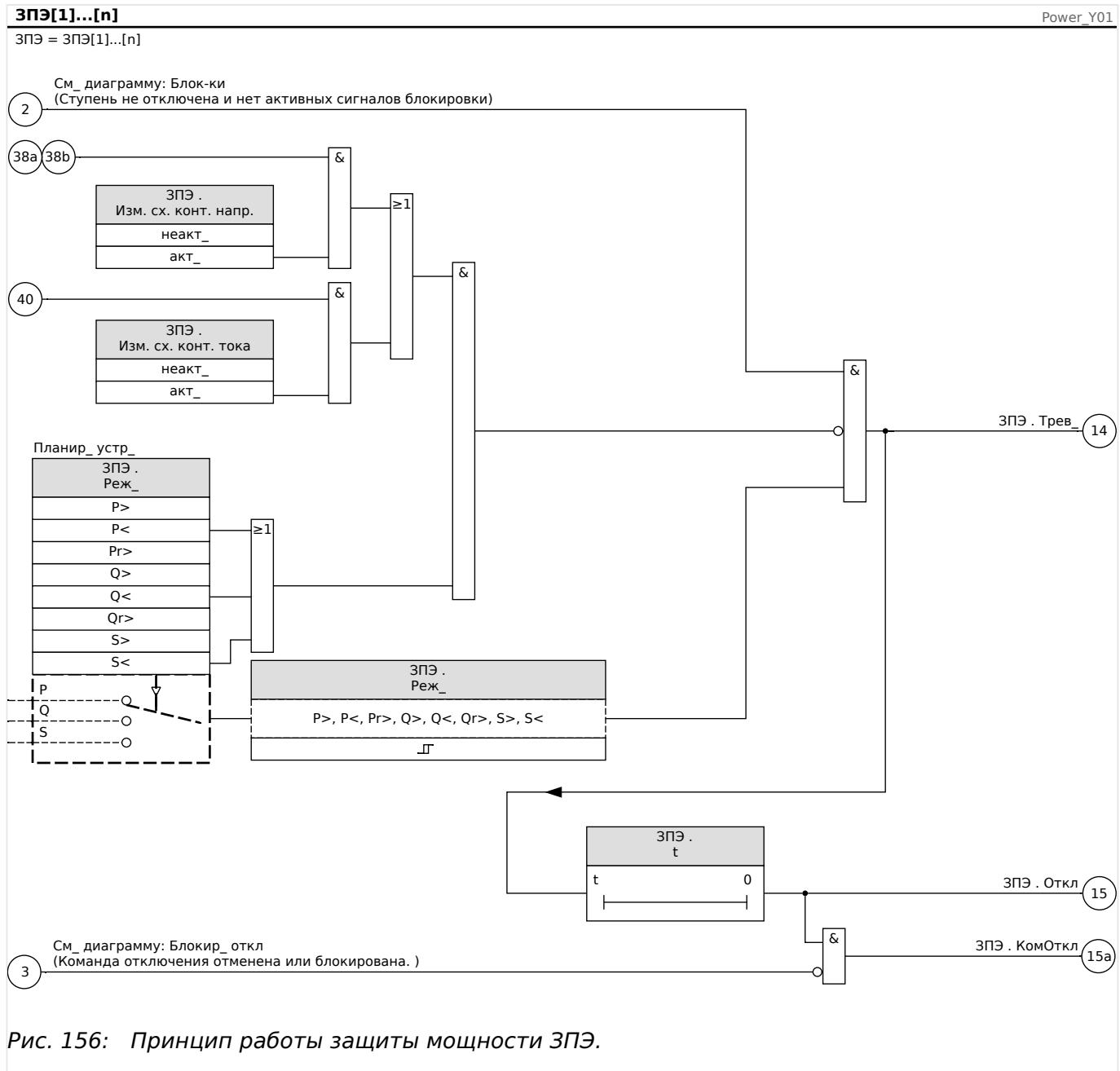


Рис. 156: Принцип работы защиты мощности ЗПЭ.

### 5.32.1 Настройка уставок

Все настройки/уставки в модуле мощности настраиваются в соответствии с уставками блока. По определению, Sn используется в качестве базы масштабирования.

Sn=v3\* Трансформатор напряжениярасчетное\_межфазное\_напряжение\*  
Трансформатор тока расчетное\_напряжение

Если уставки должны быть основаны на значениях стороны первичной обмотки:

Sn=v3\* Трансформатор напряженияперв. расчетное\_межфазное\_напряжение\*  
Трансформатор тока перв. расчетное\_напряжение

Если уставки должны быть основаны на значениях стороны вторичной обмотки:

$S_n = v_3 * \text{Трансформатор напряжения} \text{втор. расчетное\_межфазное\_напряжение}^*$   
 Трансформатор тока втор. расчетный ток

*Пример — полевые данные:*

- Трансформатор тока ТТ перв. = 200 А; ТТ втор. = 5 А
- Трансформатор напряжения ТН перв. = 10 кВ; ТН втор. = 100 В
- Расчетная мощность генератора 2 МВА
- Обратная мощность должна приводить к отключению при 3%.

*Пример настройки 1 для Pr> на основе значений стороны первичной обмотки*

Обратная мощность должна приводить к отключению при 3%. Это означает 60 кВ (на стороне первичной обмотки)

Сначала рассчитывается  $S_n$ :

$S_n = v_3 * \text{Трансформатор напряжения} \text{перв. расчетное\_межфазное\_напряжение}^*$   
 Трансформатор тока перв. расчетное\_напряжение

$$S_n = 1,73 * 10000 \text{ В} * 200 \text{ А} = 3,464 \text{ МВА}$$

Следующая уставка устанавливается для  $Pr>$  в устройстве = 60 кВт /  $S_n$

$$Pr> = 60 \text{ кВт} / 3464 \text{ кВА} = 0,0173 S_n$$

*Пример настройки 1 для Pr> на основе значений стороны вторичной обмотки*

Обратная мощность должна приводить к отключению при 3 %. Это означает 60 кВ (на стороне первичной обмотки)

Сначала рассчитывается  $S_n$ :

$S_n = v_3 * \text{Трансформатор напряжения} \text{втор. расчетное\_межфазное\_напряжение}^*$   
 Трансформатор тока втор. расчетный ток

$$S_n = 1,73 * 10000 \text{ В} * 5 \text{ А} = 866,05 \text{ ВА}$$

Преобразуйте обратную мощность на сторону вторичной обмотки:

$$Pr_{\text{втор}}> = Pr_{\text{Перв.}}> / (\text{THПерв.}_VLL \text{расч.}/VT\text{Свтор.}_VLL \text{расч.} * \text{TTПерв. расч. ток} / \text{TTвтор. расч. ток}) = 60 \text{ кВт} / 4000 = 15 \text{ Вт}$$

Следующая уставка устанавливается для  $Pr>$  в устройстве = 15 Вт /  $S_n$

$$Pr> = 15 \text{ Вт} / 866 \text{ ВА} = 0,0173 S_n$$

## 5.32.2 Примеры ввода в эксплуатацию модуля защиты мощности

*Тестируемый объект*

- Проверка настройки модулей защиты мощности.
- Р>
- Р<

- Pr
- Q>
- Q<
- Qr
- S>
- S<

*Необходимые средства*

- Источник трехфазного переменного напряжения
- Источник трехфазного переменного тока
- Таймер

*Процедура — Проверка схемы подключения*

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток на измерительные входы реле.
- Отрегулируйте векторы тока таким образом, чтобы они отставали от векторов напряжения на 30°.
- Должны отобразиться следующие значения измерений: P=0,86 PnQ=0,5 QnS=1 Sn

**ПРИМЕЧАНИЕ!**



Если указанные значения показаны с алгебраическим знаком «минус», проверьте правильность подключения.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**



Показанные в настоящей главе примеры необходимо выполнять с теми значениями величин отключения и задержек отключения, которые установлены для конкретного распределительного щита.

При проверке параметра «большего чем пороговое значение» (например P>) начинайте с 80% от величины размыкания и повышайте величину проверяемого объекта, пока не сработает реле.

При проверке параметра «меньшего чем пороговое значение» (например P<) начинайте с 120% от величины размыкания и понижайте величину проверяемого объекта, пока не сработает реле.

При проверке задержки размыкания модулей «больше чем» (например P>) запускайте таймер одновременно с резким изменением проверяемого объекта, начиная с 80% до 120% от величины размыкания.

При проверке задержки размыкания модулей «меньше чем» (например P<) запускайте таймер одновременно с резким изменением проверяемого объекта, начиная с 120% до 80% от величины размыкания.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

P&gt;

Проверка уставок (пример: уставка равна 1,1 Pn)

- Подайте номинальное напряжение и ток, равный 0,9 от номинального, на измерительные входы реле (KM=1).
- Измеренные значения активной мощности «P» должны иметь положительный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 1,1 от Pn).
- Для проверки уставок отключения подайте ток, равный 0,9 от номинального, на измерительные входы реле. Медленно увеличивайте силу тока до тех пор, пока не сработает реле. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Сравните значение отключения с соответствующим значением параметра.

Проверка задержки отключения (пример: уставка равна 1,1 Pn)

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток на измерительные входы реле (KM=1).
- Измеренные значения активной мощности «P» должны иметь положительный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 1,1 от Pn).
- Для проверки задержки отключения подайте ток, равный 0,9 от номинального, на измерительные входы реле. Резко увеличьте ток до 1,2 In. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Q&gt;

Проверка уставок (пример: уставка равна 1,1 Qn)

- Подайте номинальное напряжение и ток, равный 0,9 от номинального (сдвиг фаз 90°), на измерительные входы реле (KM=0).
- Измеренные значения реактивной мощности «Q» должны иметь положительный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 1,1 от Qn).
- Для проверки уставок отключения подайте ток, равный 0,9 от номинального, на измерительные входы реле. Медленно увеличивайте силу тока до тех пор, пока не сработает реле. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Сравните значение отключения с соответствующим значением параметра.

Проверка задержки отключения (пример: уставка равна 1,1 Qn)

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток (сдвиг фаз 90°) на измерительные входы реле (KM=0).
- Измеренные значения реактивной мощности «Q» должны иметь положительный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 1,1 от Qn).
- Для проверки задержки отключения подайте ток, равный 0,9 от номинального, на измерительные входы реле. Резко увеличьте ток до 1,2 In. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Р&lt;

Проверка уставок (пример: уставка равна 0,3 Pn)

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток на измерительные входы реле (KM=1).
- Измеренные значения активной мощности «P» должны иметь положительный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 0,3 от Pn).
- Для проверки уставок отключения подайте ток, равный 0,5 от номинального, на измерительные входы реле. Уменьшайте силу тока до тех пор, пока не сработает реле. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Сравните значение отключения с соответствующим значением параметра.

Проверка задержки отключения (пример: уставка равна 0,3 Pn)

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток на измерительные входы реле (KM=1).
- Измеренные значения активной мощности «P» должны иметь положительный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 0,3 от Pn).
- Для проверки задержки отключения подайте ток, равный 0,5 от номинального, на измерительные входы реле. Резко увеличьте ток до 0,2 In. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Q&lt;

Проверка уставок (пример: уставка равна 0,3 Qn)

- Подайте номинальное напряжение и ток, равный 0,9 от номинального (сдвиг фаз 90°), на измерительные входы реле (KM=0).
- Измеренные значения реактивной мощности «Q» должны иметь положительный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 0,3 от Qn).
- Для проверки уставок отключения подайте ток, равный 0,5 от номинального, на измерительные входы реле. Уменьшайте силу тока до тех пор, пока не сработает реле. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Сравните значение отключения с соответствующим значением параметра.

Проверка задержки отключения (пример: уставка равна 0,3 Qn)

- Подайте номинальное напряжение и ток, равный 0,9 от номинального (сдвиг фаз 90°), на измерительные входы реле (KM=0).
- Измеренные значения реактивной мощности «Q» должны иметь положительный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 0,3 от Qn).
- Для проверки задержки отключения подайте ток, равный 0,5 от номинального, на измерительные входы реле. Резко увеличьте ток до 0,2 In. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Pr



Проверка уставок (пример: уставка равна 0,2 Pn)

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток (сдвиг фаз между векторами напряжения и тока  $180^\circ$ ) на измерительные входы реле.
- Измеренные значения активной мощности «P» должны иметь отрицательный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 0,2 от Pn).
- Для проверки уставок отключения подайте ток, равный 0,1 от номинального, на измерительные входы реле. Медленно увеличивайте силу тока до тех пор, пока не сработает реле. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Сравните значение отключения с соответствующим значением параметра.

Проверка задержки отключения (пример: уставка равна 0,2 Pn)

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток (сдвиг фаз между векторами напряжения и тока  $180^\circ$ ) на измерительные входы реле.
- Измеренные значения активной мощности «P» должны иметь отрицательный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 0,2 от Pn).
- Для проверки задержки отключения подайте ток, равный 0,1 от номинального, на измерительные входы реле. Резко увеличьте ток до 0,3 In. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Qr

Проверка уставок (пример: уставка равна 0,2 Qn)

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток (сдвиг фаз между векторами напряжения и тока  $-90^\circ$ ) на измерительные входы реле.
- Измеренные значения активной мощности Q должны иметь отрицательный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 0,2 от Qn).
- Для проверки задержки отключения подайте ток, равный 0,1 от номинального, на измерительные входы реле. Медленно увеличивайте силу тока до тех пор, пока не сработает реле. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле.

Проверка задержки отключения (пример: уставка равна 0,2 Qn)

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток (сдвиг фаз между векторами напряжения и тока  $-90^\circ$ ) на измерительные входы реле.
- Измеренные значения активной мощности Q должны иметь отрицательный алгебраический знак.
- Установите порог отключения (например, 0,2 от Qn).
- Для проверки уставок отключения подайте ток, равный 0,1 от номинального, на измерительные входы реле. Резко увеличьте ток до 0,3 In. Убедитесь, что угол между током и напряжением остается постоянным. Сравните значение отключения с соответствующим значением параметра.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

S&gt;

**!**  
Проверьте уставки

- Подайте 80 % от уставки S> на измерительные входы реле.
- Медленно увеличивайте подаваемую мощность до тех пор, пока не сработает реле. Сравните измеренные значения в момент отключения со значениями параметров.

Проверка задержки отключения

- Подайте 80 % от уставки S> на измерительные входы реле.
- Резко увеличьте подаваемую мощность до 120% от уставки S>. Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле.

*Результат успешной проверки*

Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

S&lt;

**!**  
Проверьте уставки

- Подайте 120% от уставки S> на измерительные входы реле.
- Медленно уменьшайте подаваемую мощность до тех пор, пока не сработает реле. Сравните измеренные значения в момент отключения со значениями параметров.

Проверка задержки отключения

- Подайте 120% от уставки S> на измерительные входы реле.
- Резко уменьшите подаваемую мощность до 80% от уставки S<. Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле.

*Результат успешной проверки*

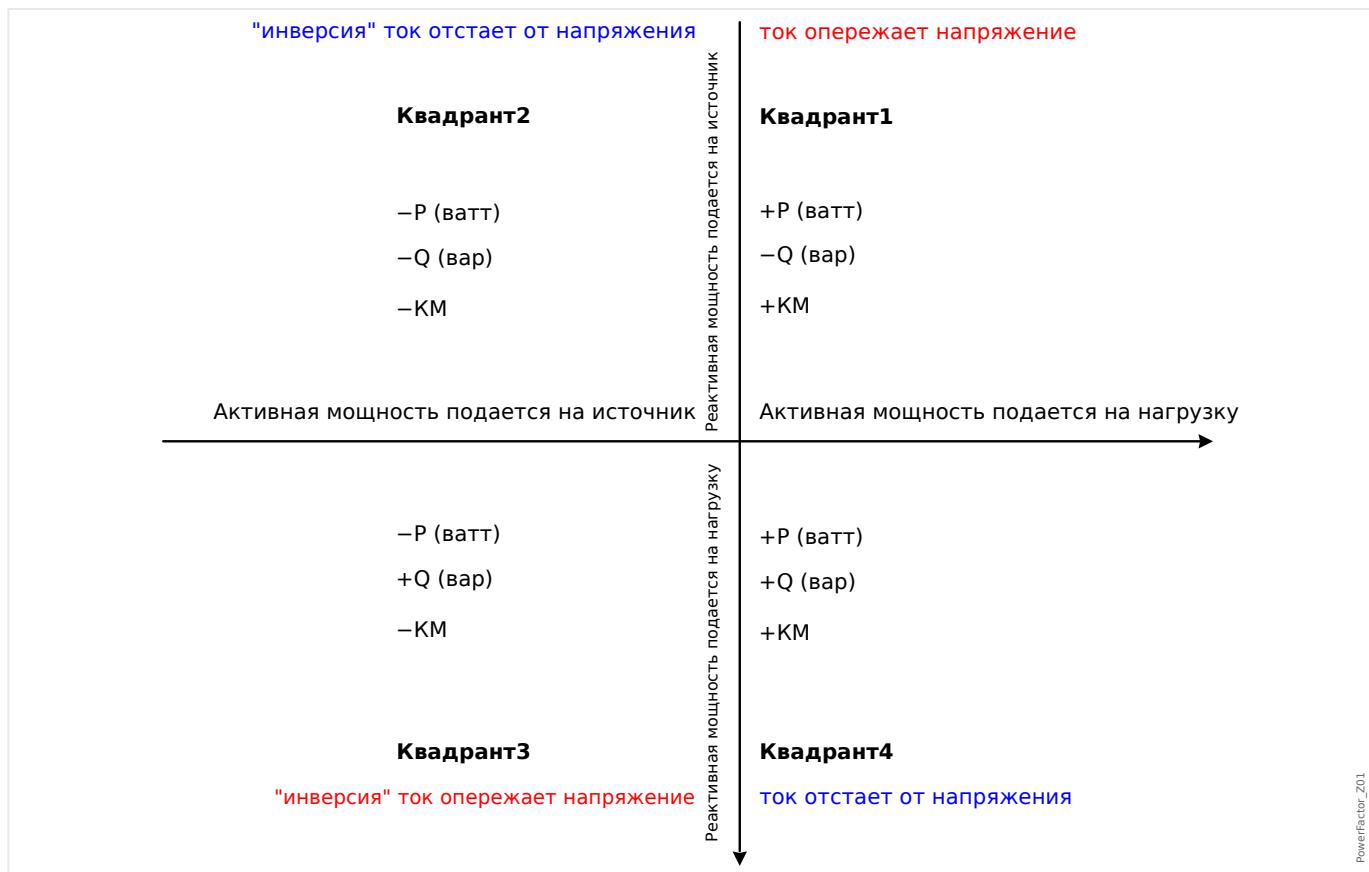
Значения измерений общего времени задержки отключения и отдельных значений времени задержки, уставок и уставки на возврат, должны соответствовать значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

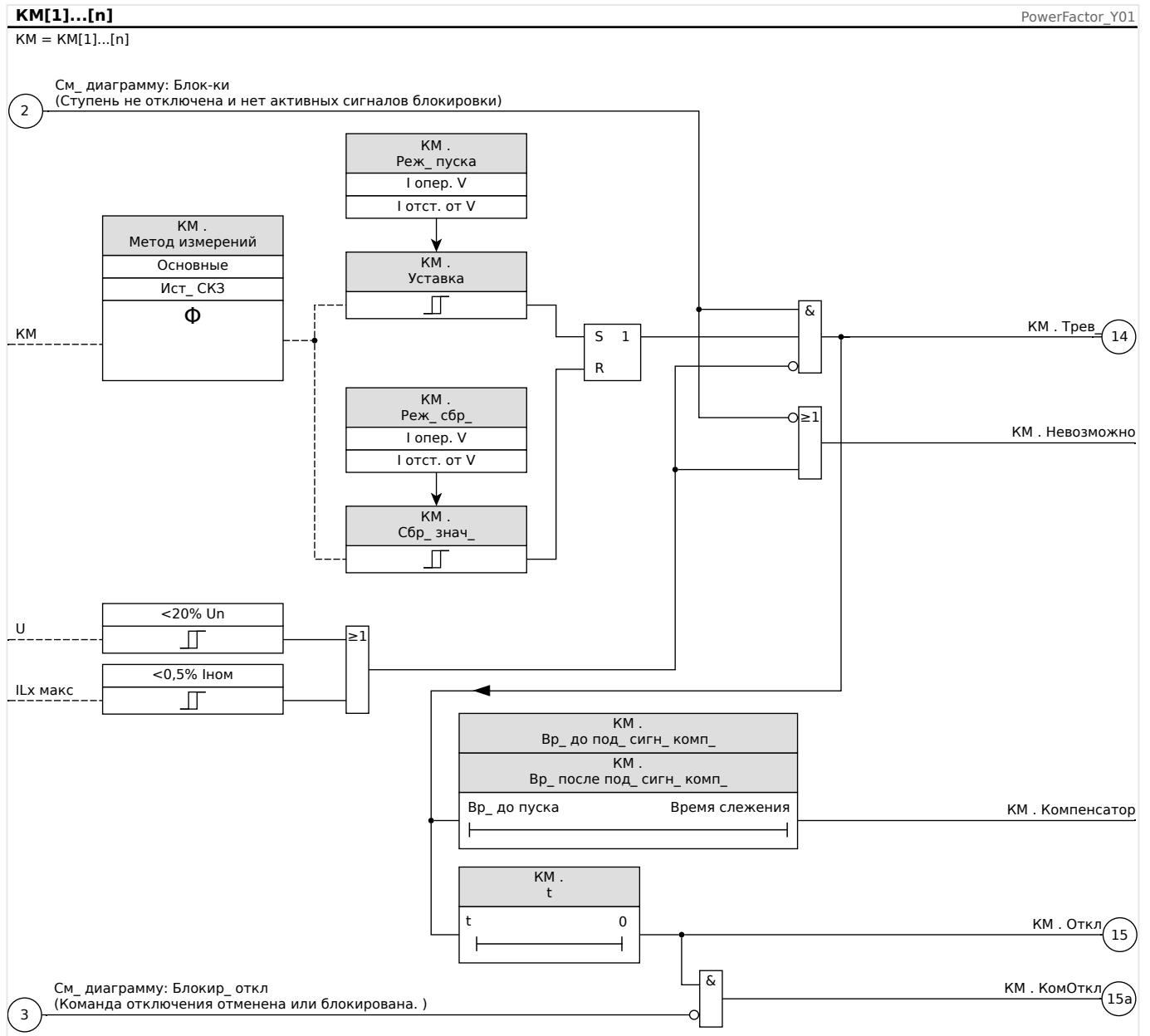
### 5.33 КМ — коэффициент мощности [55]

Модуль КМ контролирует коэффициент мощности в заданной области (в заданных пределах).

Область задается четырьмя параметрами.

- Координатная четверть (квадрант) триггера (опережение или отставание).
- Уставка (коэффициента мощности).
- Координатная четверть (квадрант) сброса (опережение или отставание).
- Значение сброса (коэффициента мощности).





### 5.33.1 Ввод в эксплуатацию: Коэффициент мощности [55]

Тестируемый объект

- Проверка настройки модулей коэффициента мощности

Необходимые средства

- Источник трехфазного переменного тока
- источник трехфазного переменного тока;
- таймер.

Процедура — Проверка схемы подключения

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток на измерительные входы реле.

- Отрегулируйте векторы тока таким образом, чтобы они отставали от векторов напряжения на 30°.
- Должны отобразиться следующие значения измерений: P=0,86 PnQ=0,5 QnS=1 Sn

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Если указанные значения показаны с алгебраическим знаком «минус», проверьте правильность подключения.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



В данном примере КМ-Триггер установлен на 0,86 = 30° (отставание), а КМ-Сброс установлен на 0,86 = 30° (опережение).

Проведите проверку с теми настройками (триггера и сброса), которые имеются для конкретного распределительного щита.

*Проверьте уставки (Триггер) (Триггер КМ: пример: = 0,86 (отставание))*

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток на измерительные входы реле (KM=1).
- Изменяйте угол между силой тока и напряжением (вектор тока отстает) до тех пор, пока реле не сработает.
- Запишите значение при срабатывании.

*Проверка сброса (Сброс КМ: пример: 0,86 (опережение))*

- Изменяйте угол между силой тока и напряжением за пределы величины KM = 1 (вектор тока опережает) до тех пор, пока аварийный сигнал не пропадет.
- Запишите значение при сбросе.

*Проверьте задержку отключения (Триггер КМ: пример: = 0,86 (отставание))*

- Подайте номинальное напряжение и номинальный ток на измерительные входы реле (KM=1).
- Резко измените угол между напряжением и силой тока (вектор тока отстает) до KM=0,707 (45°) (отставание).
- Измерьте задержку отключения на выходных контактах реле. Сравните измеренное время отключения с соответствующим значением параметра.

*Результат успешной проверки*

Измеренные значения задержек отключения, уставок и значений сброса соответствуют значениям, указанным в списке настроек. Допустимые отклонения и допуски указаны в технических данных.

## 5.34 ВншЗаш — внешняя защита

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все 4 ступени внешней защиты ВншЗаш[1] ... ВншЗаш[4] имеют идентичную структуру.

Путем применения модуля внешней защиты функцию защиты устройства можно дополнить следующими элементами: командами отключения, аварийными сигналами и блокировками внешних средств защиты. Устройства, которые не снабжены коммуникационным интерфейсом, также могут подключаться к системе управления.

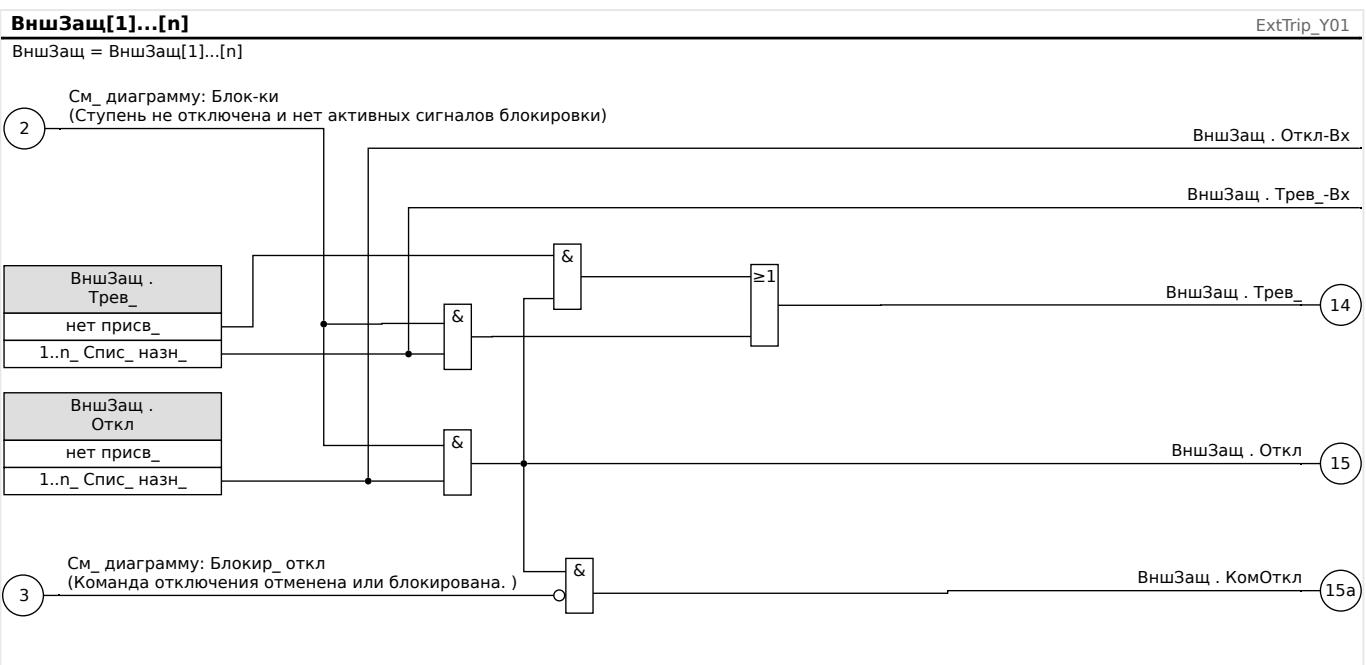


Рис. 157: Функциональные возможности ВншЗаш.

\* \*=если сигнал не назначен входу аварийного сигнала.

### 5.34.1 Ввод в эксплуатацию: Внешняя защита

*Тестируемый объект*

Проверка модуля внешней защиты.

*Необходимые средства*

Зависит от способа применения

*Описание процедуры*

Смоделируйте работу функции внешней защиты (аварийный сигнал, отключение и блокировку) путем включения (выключения) подачи импульсов на цифровые входы.

Включив модуль: [Планир\_устр\_] «Реж\_» = «исп», назначьте доступный цифровой вход для глобальных параметров срабатывания и отключения, например:

## 5 Элементы защиты

### 5.34.1 Ввод в эксплуатацию: Внешняя защита

- [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / ВншЗаш / ВншЗаш[n]] «Трев\_» = «ЦВх Слот X1 . ЦВх 1»
- [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / ВншЗаш / ВншЗаш[n]] «Откл» = «ЦВх Слот X1 . ЦВх 2»

Выполните то же для параметров блокировки, например:

- [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / ВншЗаш / ВншЗаш[n]] «ВнБлк1» = «ЦВх Слот X1 . ЦВх 3»

#### *Результат успешной проверки*

Все внешние аварийные сигналы, команды отключения и блокировки правильно распознаются и обрабатываются устройством MCDGV4. Кроме того, проверьте соответствующие записи в [Регистратор событий](#).

## 5.35 НаблВнешТемп — контроль наружной температуры

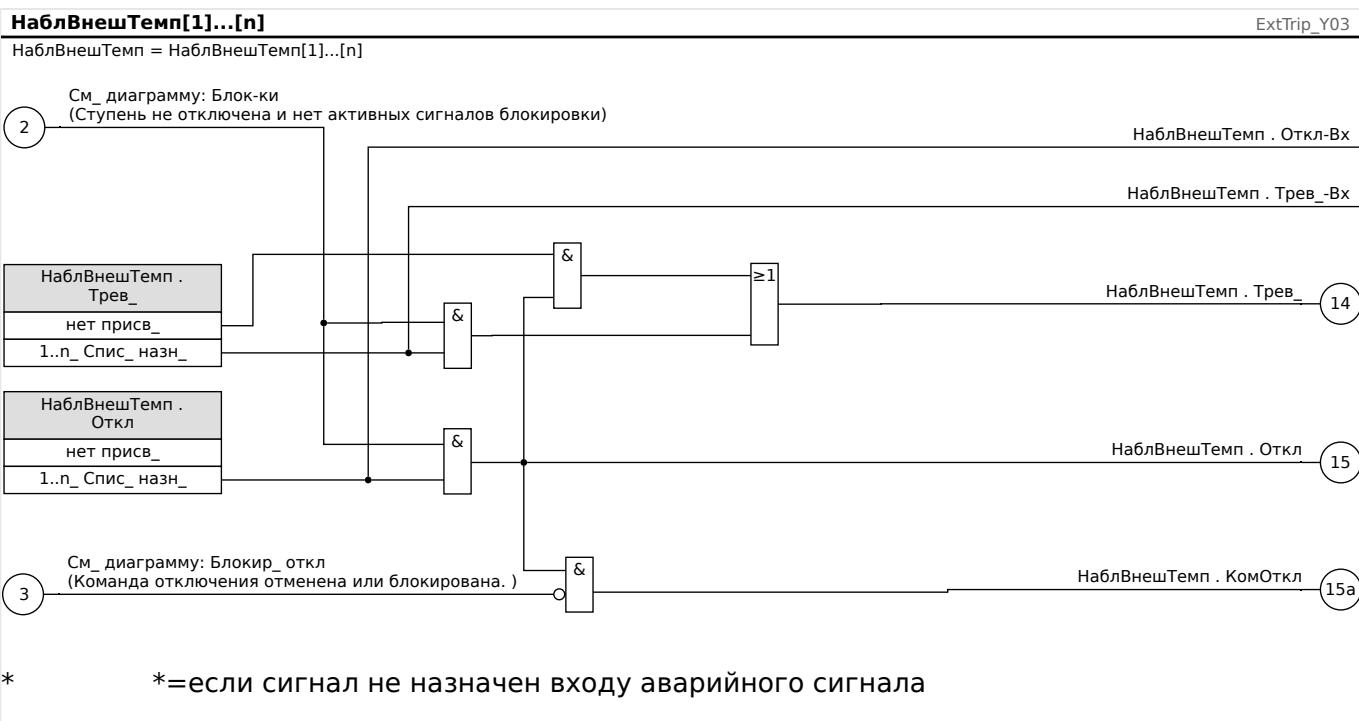
### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все элементы внешней защитной функции контроля внешней температуры имеют идентичную структуру.

Путем применения модуля «НаблВнешТемп» функцию защиты устройства можно дополнить следующими элементами: командами отключения, аварийными сигналами и блокировками внешних цифровых устройств температурной защиты.

Поскольку функции модуля «НаблВнешТемп» идентичны функциям модуля «ВншЗаш», выбрать нужные назначения настроек аварийного сигнала и отключения, отражающие цели данного модуля, следует пользователю.



### 5.35.1 Ввод в эксплуатацию: Контроль наружной температуры

*Тестируемый объект*

Проверка модуля контроля наружной температуры.

*Необходимые средства*

Зависит от способа применения

*Описание процедуры*

Смоделируйте работу функции контроля внешней температуры (аварийный сигнал, отключение, блокировку) путем включения (выключения) подачи импульсов на цифровые входы.

*Результат успешной проверки*

## 5 Элементы защиты

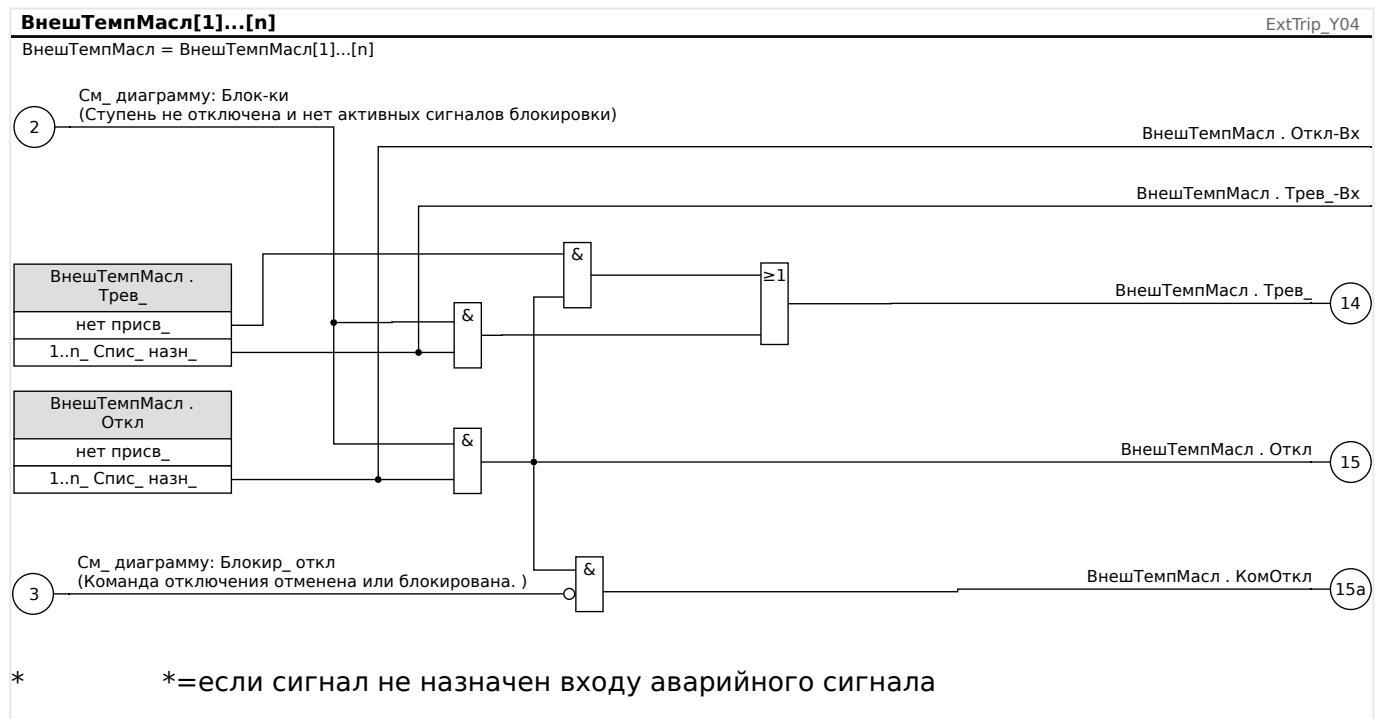
### 5.35.1 Ввод в эксплуатацию: Контроль наружной температуры

Все внешние аварийные сигналы, внешние команды отключения и внешние блокировки правильно распознаются и обрабатываются устройством.

## 5.36 Модуль защиты ВнешТемпМасл — внешняя температурная защита масла

Путем применения модуля «ВнешТемпМасл» функцию защиты устройства можно дополнить следующими элементами: командами отключения, аварийными сигналами и блокировками внешних цифровых средств температурной защиты.

Поскольку функции модуля «ВнешТемпМасл» идентичны функциям модуля «ВншЗаш», выбрать нужные назначения настроек аварийного сигнала и отключения, отражающие цели данного модуля, следует пользователю.



### 5.36.1 Ввод в эксплуатацию: Внешняя защита

*Тестируемый объект*

Проверка внешнего модуля температурной защиты масла.

*Необходимые средства*

Зависит от способа применения

*Описание процедуры*

Смоделируйте работу функции внешней температурной защиты масла (аварийный сигнал, отключение, блокировку) путем включения (выключения) подачи импульсов на цифровые входы.

*Результат успешной проверки*

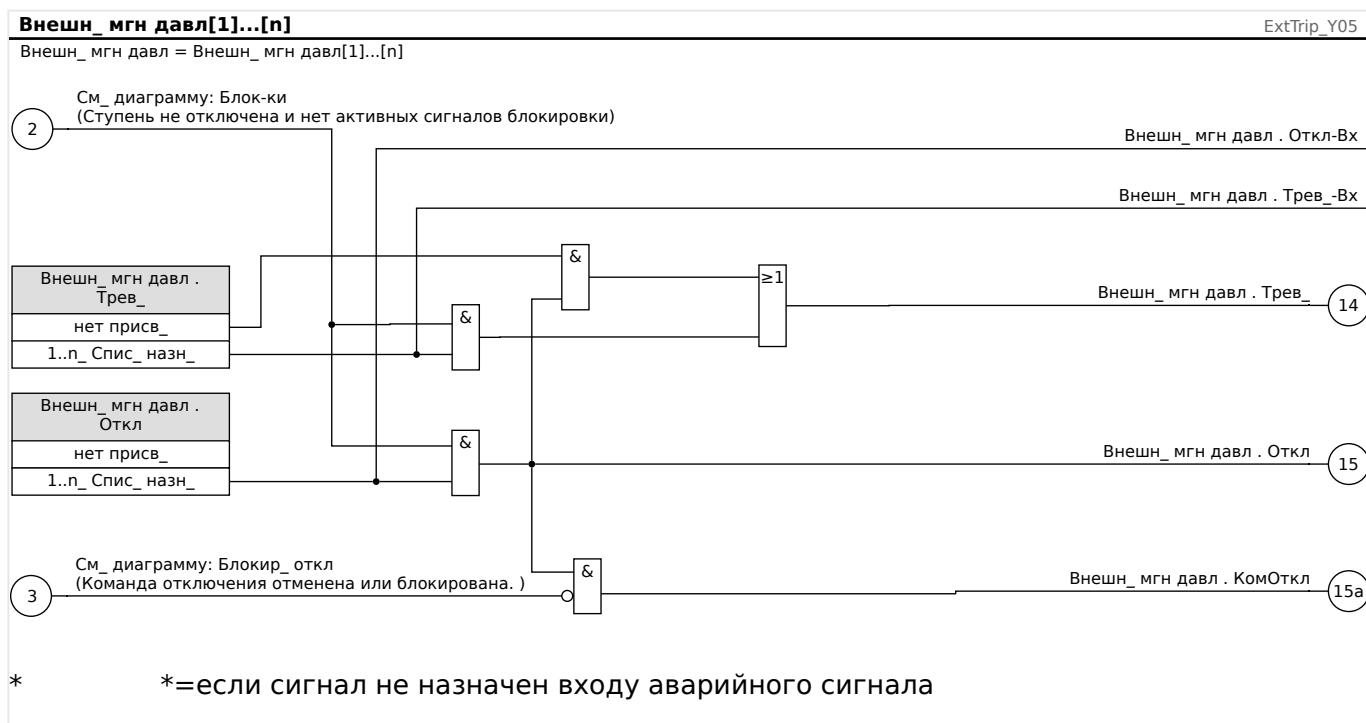
Все внешние аварийные сигналы, внешние команды отключения и внешние блокировки правильно распознаются и обрабатываются устройством.

## 5.37 Модуль защиты от скачков давления — защита от скачков давления

### Принцип работы и основные области применения

Для большинства трансформаторов большого размера (5000 кВА и выше) рекомендуется использование реле защиты от скачков давления (реле Бухгольца), которое регистрирует резкое изменение давления нефти или газа в баке в результате внутреннего дугового разряда. Реле защиты от скачков давления может регистрировать внутренние сбои, такие как межвитковые замыкания, которые другие защитные функции, такие как дифференциальная защита и защита от превышения тока, не могут регистрировать вследствие недостаточной чувствительности. Реле защиты от скачков давления обычно оснащается выходными контактами, которые можно использовать непосредственно для отключения или подачи аварийного сигнала, но не имеет встроенных функций записи и связи.

Модуль «Внешн\_ мгн давл» защитного устройства предназначен для приема выходных сигналов стандартного реле защиты от скачков давления и обеспечения более надежной интеллектуальной защиты трансформаторов. С помощью данного модуля можно записывать события работы реле защиты от скачков давления и передавать их в центр управления (SCADA).



### 5.37.1 Ввод в эксплуатацию: Защита от скачков давления

Тестируемый объект

Проверка модуля защиты от скачков давления

Необходимые средства

Зависит от способа применения

Описание процедуры

Смоделируйте работу реле защиты от скачков давления.

*Результат успешной проверки*

Все внешние аварийные сигналы, внешние команды отключения и внешние блокировки правильно распознаются и обрабатываются устройством.

## 5.38 Защитный модуль ТДС [26/38/49]

### Общая информация — принцип использования

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Защитный модуль температурного датчика на основе сопротивления (ТДС) использует температурные данные модуля универсального температурного датчика на основе сопротивления (УТДС) (см. раздел [«5.39 Интерфейс модуля УТДС II»](#)).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Если требуется отключение голосования, определите выход, который используется для отключения: «ТДС . Группа Откл 1» или «ТДС . Группа Откл 2».

Защитное устройство выполняет отключение и подает аварийный сигнал на основании прямых измерений температуры от устройства УТДС, которое имеет 11 каналов датчика. Каждый канал имеет одну функцию отключения без заданной задержки и одну функцию аварийного сигнала с задержкой.

- Функция «отключения» имеет только настройку уставки.
- Каждая отдельная «функция аварийного сигнала» имеет диапазон уставок и может отдельно включаться и выключаться. Температура не может измениться моментально (изменения температуры в зависимости от тока). Поэтому функция имеет встроенную «задержку», так как потребуется некоторое время, чтобы температура увеличилась от комнатной до уровня «уставки отключения».
- Коэффициент падения для отключения и аварийного сигнала составляет 0,99.
- Повышение температуры ограничивает привод RTD.
- Функция может быть полностью отключена или включена; отдельные каналы могут быть отключены или включены.

#### **Группы каналов**

Каналы ТДС сгруппированы:

- Каналы W1 ф.А ... W2 ф.С принадлежат к группе «Температура обмотки»:
  - Настройку параметров можно выполнить в ветви меню [Парам\_защиты / Набор 1 ... 4 / Темп-заш\_ / ТДС / W1ф.А ... W2ф.С]
  - Значения состояний отображаются в ветвях меню [Работа / Отображение состояния / Темп-заш\_ / ТДС / W1ф.А ... W2ф.С] и [Работа / Отображение состояния / Темп-заш\_ / ТДС / Обмтк W1 Группа ... Обмтк W2 Группа]
  - Измеренные значения температуры отображаются в ветви меню [Работа / Измеренные значения / УТДС]
- Каналы Окр1 ... Окр2 принадлежат группе «Температура окружающей среды»:

- Настройку параметров можно выполнить в ветвях меню [Парам\_защиты / Набор 1 ... 4 / Темп-заш\_ / ТДС / Окр 1 ... 2] и [Парам\_защиты / Набор 1 ... 4 / Темп-заш\_ / ТДС / Окр Группа]
  - Значения состояний отображаются в ветвях меню [Работа / Отображение состояния / Темп-заш\_ / ТДС / Окр 1 ... 2] и [Работа / Отображение состояния / Темп-заш\_ / ТДС / Окр Группа]
  - Измеренные значения температуры отображаются в ветви меню [Работа / Измеренные значения / УТДС]
- Каналы Всп1 ... Доп4 принадлежат группе «Вспомогательная температура»:
    - Настройку параметров можно выполнить в ветвях меню [Парам\_защиты / Набор 1 ... 4 / Темп-заш\_ / ТДС / Всп 1 ... 4] и [Парам\_защиты / Набор 1 ... 4 / Темп-заш\_ / ТДС / Всп Группа]
    - Значения состояний отображаются в ветвях меню [Работа / Отображение состояния / Темп-заш\_ / ТДС / Всп 1 ... 4] и [Работа / Отображение состояния / Темп-заш\_ / ТДС / Всп Группа]
    - Измеренные значения температуры отображаются в ветви меню [Работа / Измеренные значения / УТДС]

Внутри каждой группы используется ТДС с максимальной температурой.

## **Выбор**

Кроме того, доступны и могут программироваться пользователем схемы голосования ТДС. Функция голосования должна быть активирована и настроена в меню [Парам\_защиты / Набор n / Темп-заш\_ / ТДС / Выбор x]. Здесь параметру «Функция» необходимо присвоить значение «акт\_».

После активации выбирается количество каналов, которые будут использоваться функцией голосования. Это настраивается через параметр «Выбор x». Этот параметр определяет, какое количество из выбранных каналов должно быть выше порогового значения для выполнения отключения голосованием. Каждый отдельный канал нужно выбирать или отменять для него выбор, указывая «да» или «нет». Если выбран вариант «да», соответствующий канал будет использоваться в процессе голосования. Обратите внимание, что для того, чтобы выбрать канал, он должен быть активен, а также должен быть активен сам модуль ТД.

Если, например, для параметра «Выбор x» установлено значение «3», а для всех каналов — «да», и для любых трех из выбранных каналов превышены индивидуальные настройки порогового значения, то произойдет отключение голосованием.

Обратите внимание, что отключение голосованием будет выдаваться как отключение только ТДС, если параметр «Выбор КомОткл» имеет значение «Отключение голосованием» в глобальных параметрах защиты модуля ТДС. В таком случае отключение должно быть назначено выключателю в диспетчере отключения.

**Аварийный сигнал, аварийный сигнал паузы и принцип отключения для каждого датчика ТД**

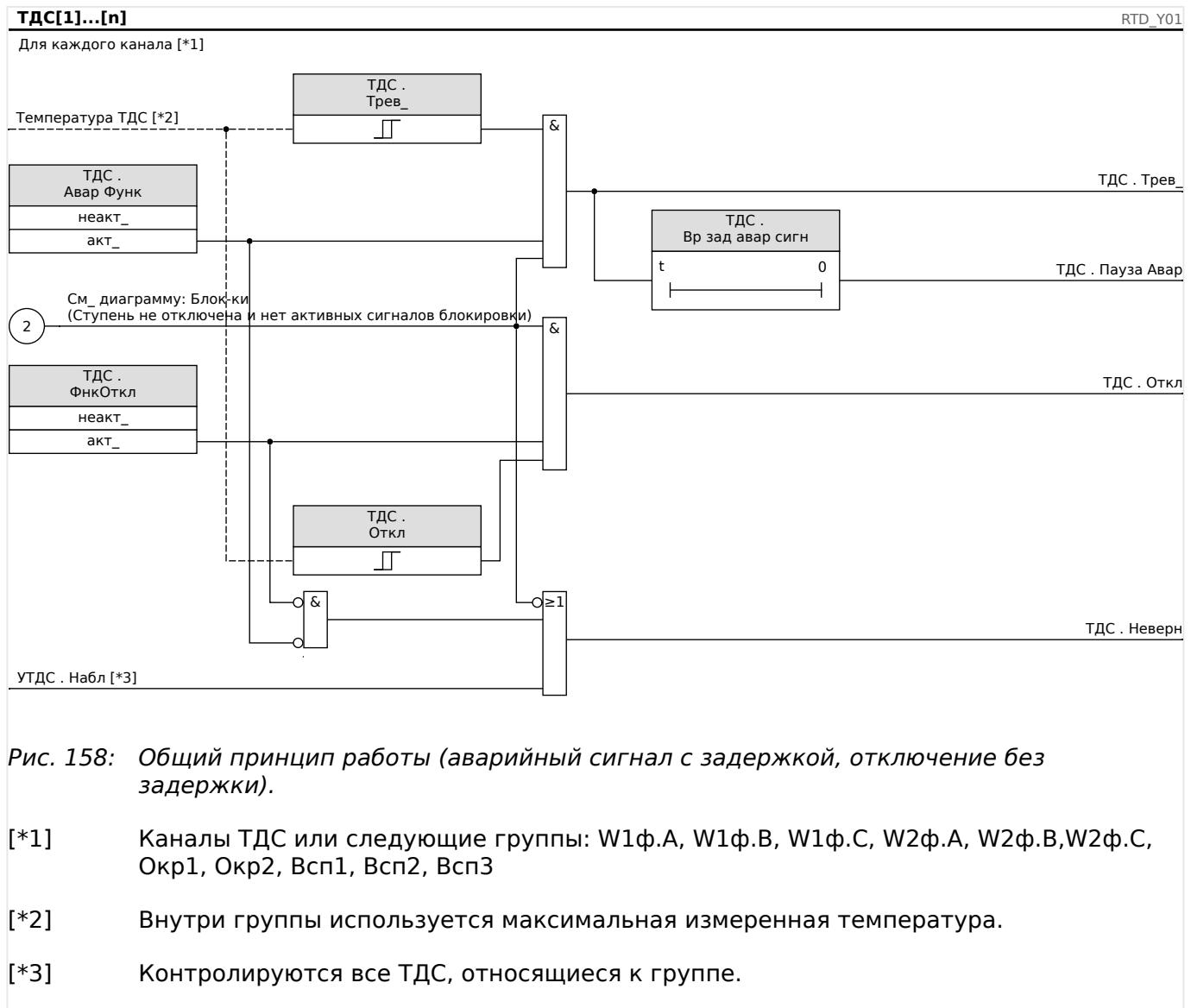


Рис. 158: Общий принцип работы (аварийный сигнал с задержкой, отключение без задержки).

- [\*1] Каналы ТДС или следующие группы: W1ф.А, W1ф.В, W1ф.С, W2ф.А, W2ф.В, W2ф.С, Окр1, Окр2, Всп1, Всп2, Всп3
- [\*2] Внутри группы используется максимальная измеренная температура.
- [\*3] Контролируются все ТДС, относящиеся к группе.

На схеме показан общий принцип работы (аварийный сигнал с задержкой, отключение без задержки) каждого из датчиков ТД. Обратите внимание, что некоторые текстовые метки следует упростить, чтобы диаграмма подходила каждой группе. Точный список доступных параметров и сигналов см. в справочном руководстве.

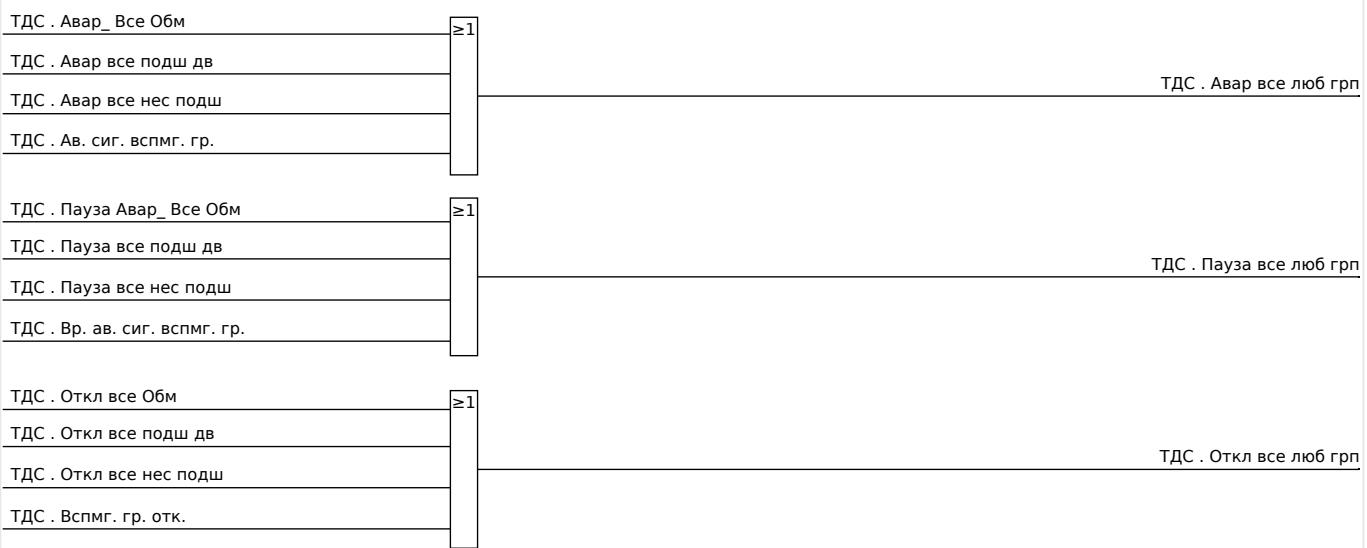
**Коллективный аварийный сигнал, аварийный сигнал паузы и сигналы отключения**

Датчики ТД распределяются по четырем группам (в зависимости от заказанного устройства). Эти четыре группы объединяются по принципу ИЛИ с группой AnyGroup. AnyGroup создает аварийный сигнал, аварийный сигнал паузы и сигнал отключения, если любые из установленных датчиков выдают соответствующий сигнал.

**ТДС . Любая группа**

RTD\_Y02

Все аварийные сигналы, аварийные сигналы паузы и отключения групп соединены шлюзом ИЛИ, чтобы генерировать групповой аварийный сигнал, групп

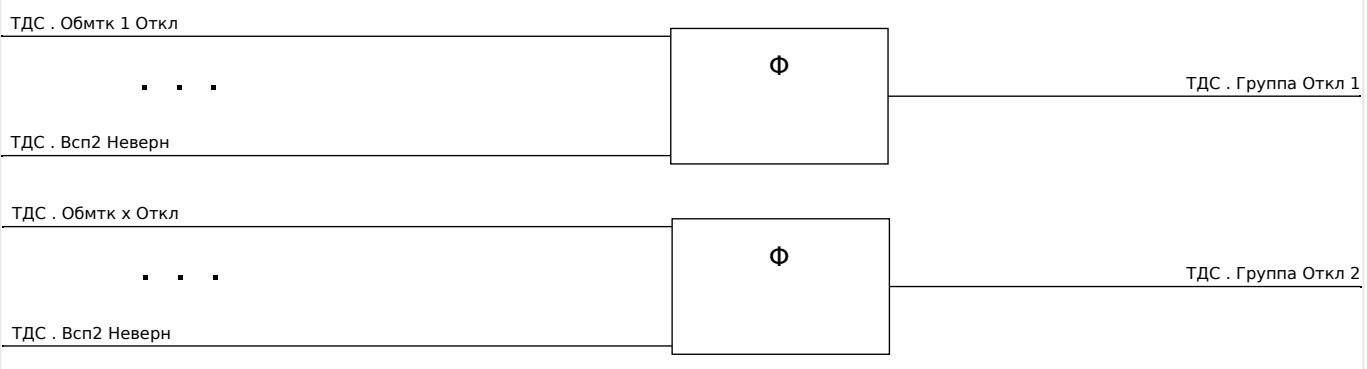
**Отключения групп голосования**

Для того чтобы использовать группы голосования, пользователю нужно определить датчики, которые должны входить в группу голосования, а также сколько из них должно сработать для создания отключения голосованием в соответствующей группе.

**ТДС . Выбор**

RTD\_Y03

Все 12 сигналов ТД можно использовать для голосования.

**Коллективный аварийный сигнал паузы**

Все аварийные сигналы датчиков ТД и все групповые сигналы паузы объединены по принципу ИЛИ.

**ТДС . Пауза Авар**

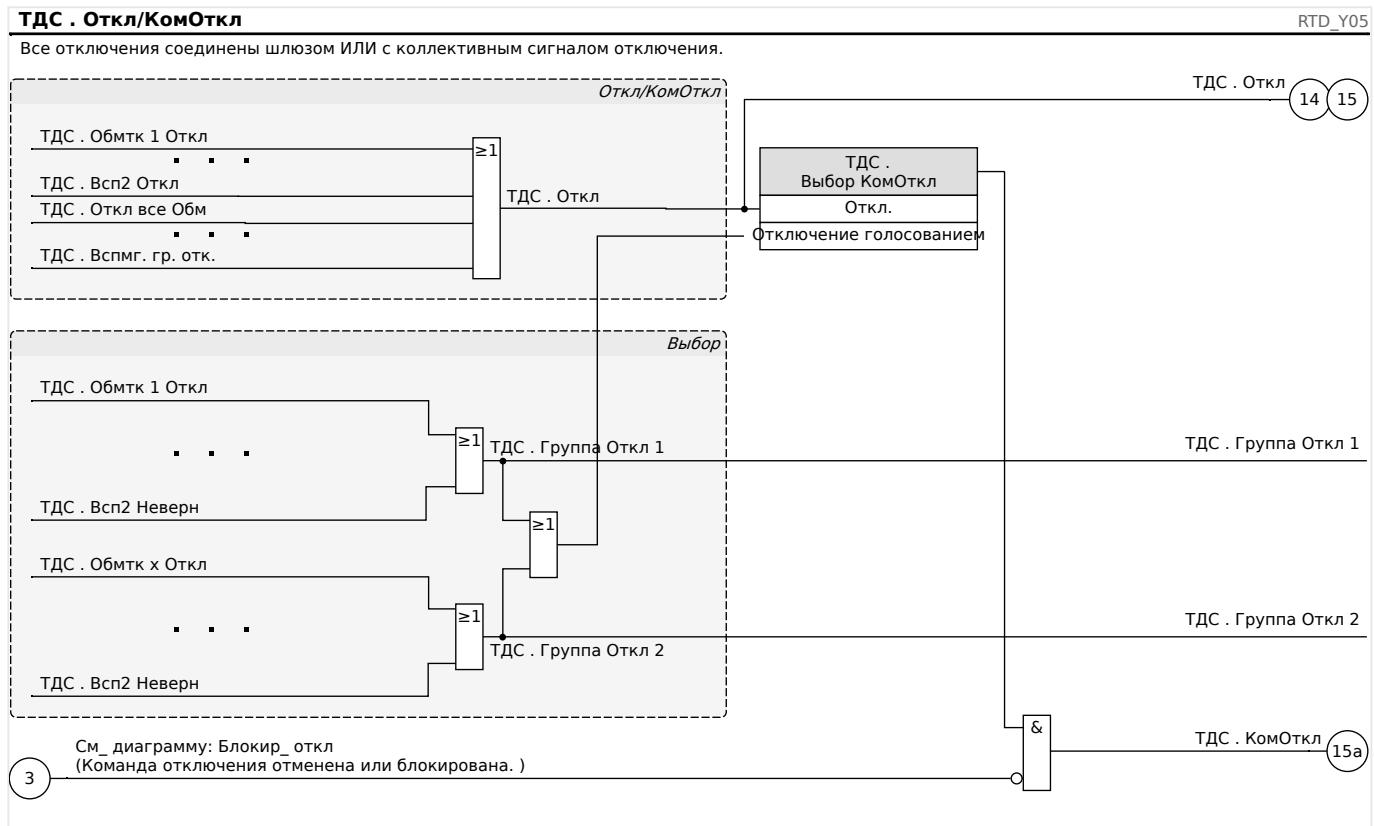
RTD\_Y04

Все аварийные сигналы паузы соединены шлюзом ИЛИ с к коллективным аварийным сигналом.



### Коллективный сигнал отключения

Путем выбора команды отключения «Выбор КомОткл» пользователь определяет, следует ли элементу ТД использовать для окончательного сигнала отключения объединенные по принципу ИЛИ отключения ТД по умолчанию или же он должен использовать объединенные по принципу ИЛИ отключения голосованием.



### ОСТОРОЖНО!

Предупреждение: команда «Блокировка отключения» блокирует отключение всех ТДС.

## 5.39 Интерфейс модуля УТДС II

### **Принцип работы и основные области применения**

Дополнительный универсальный модуль температурного датчика на основе сопротивления II (УТДС II) предоставляет температурные данные защитному устройству от 12 ТДС, встроенных в двигатель, генератор, трансформатор, кабельные разъемы и управляемое оборудование. Температурные данные отображаются как измеренные значения и статистика в меню рабочих данных. Кроме того, каждый канал контролируется. Измеренные данные, предоставляемые модулем УТДС II, можно также использовать для температурной защиты (см. раздел «Температурная защита»).

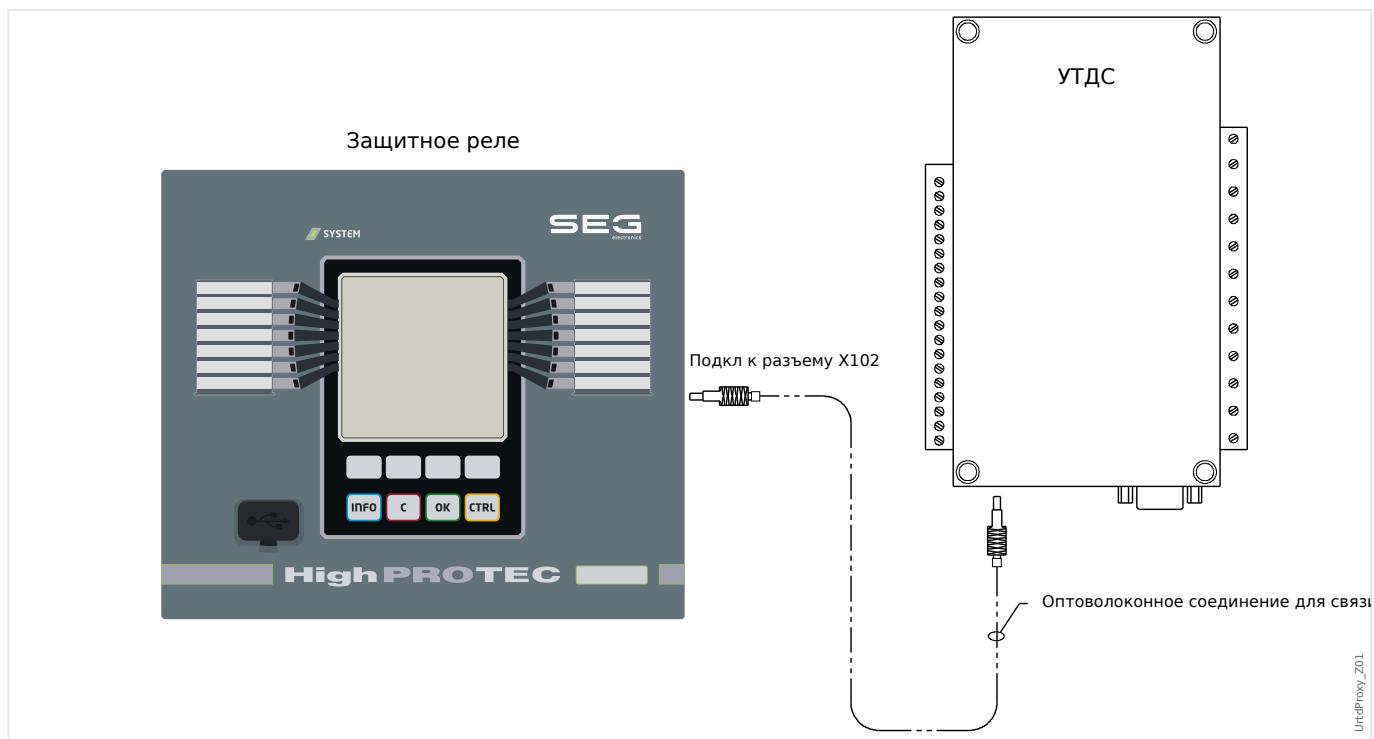
Модуль УТДС II передает мультиплексированные температурные данные в реле с помощью одного оптоволоконного соединения. Модуль УТДС II можно установить на расстоянии от защитного устройства. Оптоволоконный соединитель подключается к разъему **X102** защитного устройства.

Установки модуля УТДС отдельно от защитного устройства как можно ближе к защищенному оборудованию имеет свои преимущества. Связка проводов, соединяющих ТДС с защищаемым оборудованием, становится значительно короче. Модель УТДС II можно разместить на расстоянии до 400 футов (121,9 м) от защитного устройства с использованием оптоволоконного соединения. Обратите внимание, что дистанционно расположенный модуль УТДС II потребуется подключить к источнику питания.

Подключите подходящий источник к разъемам питания J10A-1 и J10A-2 на модуле УТДС II. Подключите разъемы экрана к защитному заземлению, не проводящему ток. Рекомендуется иметь заземление с каждой стороны установки.

Вариант	Источник питания
УТДС II-01	48–240 В перемен. тока
	48–250 В постоян. тока
УТДС II-02	24–48 В постоян. тока

### Оптоволоконное соединение модуля УТДС II с защитным устройством



На вышеприведенном рисунке показаны оптоволоконные соединения между модулем УТДС II и защитным устройством. Защитное устройство поддерживает оптоволоконное соединение.

Предварительно смонтированные оптоволоконные кабели с разъемами можно заказать у любого дистрибутора оптоволоконной продукции. Кроме того, дистрибуторы предлагают длинные кабели с разъемами на катушках, которые можно использовать на участке. Некоторые дистрибуторы предлагают для заказа уже заданную длину.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Излишек оптоволоконного кабеля не вызывает проблем. Достаточно свернуть в кольцо и перевязать излишек оптоволоконного кабеля в удобной точке. Избегайте большого давления связывания. Радиус изгиба оптоволоконного кабеля должен превышать 2 дюйма (50,8 мм).

Конец оптоволоконного кабеля легко вставляется в разъем УТДС II и извлекается из него. Чтобы подключить конец оптоволоконного кабеля к защитному устройству, вставьте штепсель в разъем интерфейса устройства и поверните его до щелчка.

#### ОСТОРОЖНО!



Доступны различные варианты электропитания. защитного устройства и модуля УТДС II доступны Перед подключением источника питания убедитесь, что он подходит обоим устройствам.

## ПРИМЕЧАНИЕ!



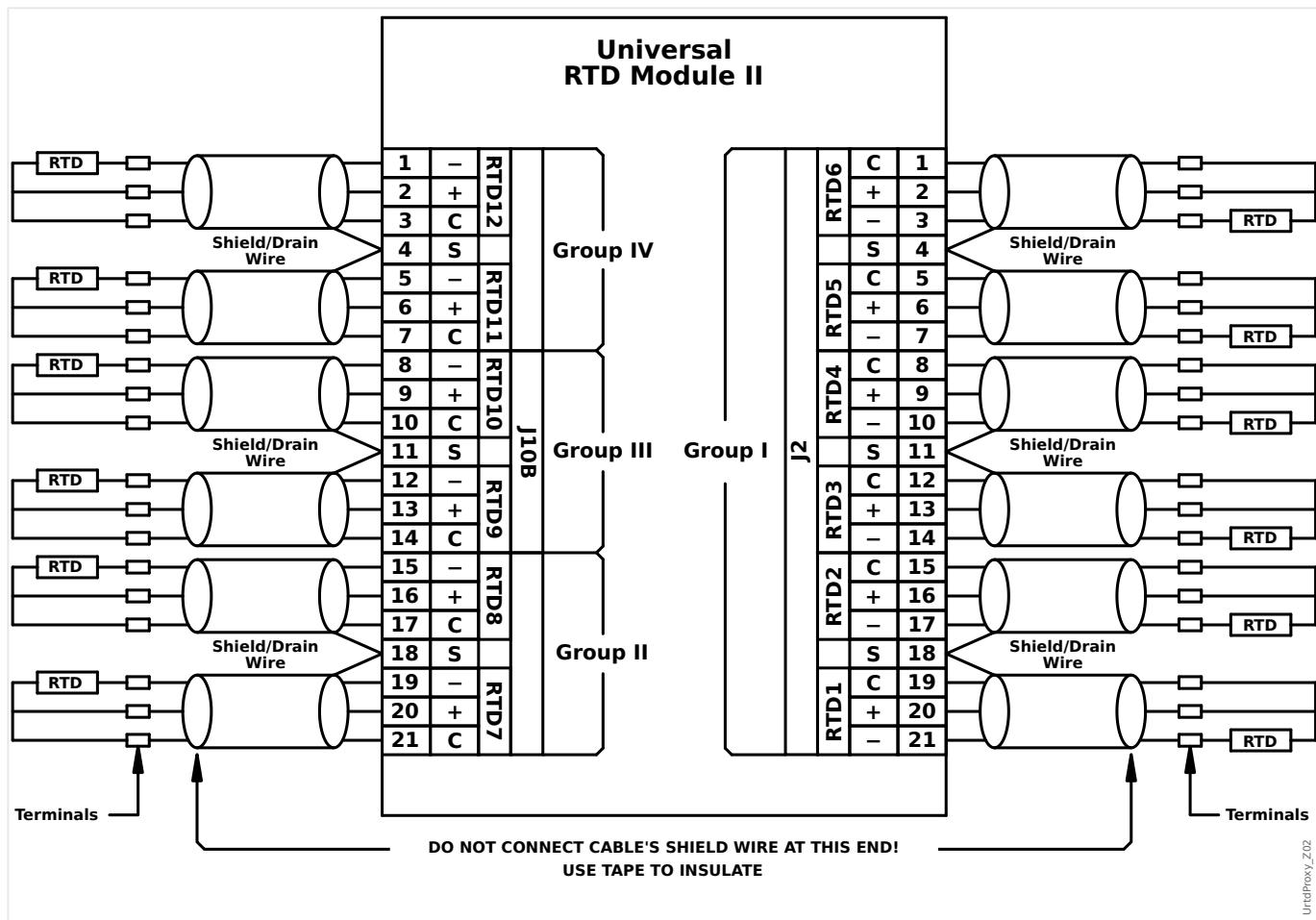
Полные инструкции можно найти в листе инструкций для модуля УТДС II.

### **Соединение ТДС с модулем УТДСII**

<b>Канал ТДС (доступные сигналы перечислены в справочном руководстве)</b>	<b>Название подключения УТДСII</b>	<b>Разъемы</b>	<b>Точка мониторинга температуры</b>
<b>Обмтк1</b>	Группа I, ТДС1	J2-20, J2-21	Температура обмотки трансформатора 1 по ТДС, фаза ф.А.
<b>Обмтк2</b>	Группа I, ТДС2	J2-16, J2-17	Температура обмотки трансформатора 1 по ТДС, фаза ф.В.
<b>Обмтк3</b>	Группа I, ТДС3	J2-13, J2-14	Температура обмотки трансформатора 1 по ТДС, фаза ф.С.
<b>Обмтк4</b>	Группа I, ТДС4	J2-9, J2-10	Температура обмотки трансформатора 2 по ТДС, фаза ф.А.
<b>Обмтк5</b>	Группа I, ТДС5	J2-6, J2-7	Температура обмотки трансформатора 2 по ТДС, фаза ф.В.
<b>Обмтк6</b>	Группа I, ТДС6	J2-2, J2-3	Температура обмотки трансформатора 2 по ТДС, фаза ф.С.
<b>Подшдв1</b>	Группа II, ТДС7	J10B-19, J10B-20	Температура подшипника двигателя по ТДС (1)
<b>Подшдв2</b>	Группа II, ТДС8	J10B-15, J10B-16	Температура подшипника двигателя по ТДС (2)
<b>СилНагр1</b>	Группа III, ТДС9	J10B-12, J10B-13	Температура несущего подшипника по ТДС (1)
<b>СилНагр2</b>	Группа III, ТДС10	J10B-8, J10B-9	Температура несущего подшипника по ТДС (2)
<b>Всп1</b>	Группа IV, ТДС11	J10B-5, J10B-6	Заданная пользователем температура ТДС.
<b>Всп2</b>	Группа IV, ТДС12	J10B-1, J10B-2	Заданная пользователем температура ТДС.

Для каждого входа ТДС предусмотрено три вывода УТДС.

Три вывода для любого неиспользуемого входного канала ТДС должны быть соединены вместе. Если, например, модули MW5 и MW6 не используются, то следует связать вместе разъемы J2-15, J2-16 и J2-17 модуля MW5 и разъемы J2-19, J2-20 и J2-21 модуля MW6.



Соединение ТДС со входами УТДС показано на рисунке выше. Используйте трехжильный экранированный кабель. Учтите правила подключения, приведенные на рисунке. При подключении к ТДС с двумя выводами, подсоедините к одному из выводов ТДС два кабельных провода, как показано. Выполните такое подключение как можно ближе к защищаемому объекту. Третий кабельный провод подсоедините к оставшемуся выводу ТДС.

Подсоедините экран/провод заземления к разъему экрана, как показано на рисунке. Экран кабеля ТДС должен быть подсоединен только со стороны УТДС и изолирован со стороны ТДС. Заземлять сами ТДС на защищаемом объекте не следует.

Нужно обязательно настроить двухпозиционные переключатели модуля УТДС II согласно типам ТДС на каждом канале.

## 5.40 АнаР — защита аналогового входа

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Количество доступных аналоговых входов зависит от заказанного устройства (код заказа).

Все ступени защиты аналогового входа АнаР[х] имеют идентичную структуру.

Аналоговые входы настраиваются пользователем для отображения состояния внешних аналоговых параметров, которые подаются на устройство MCDGV4. Каждый аналоговый входной элемент доступен как аварийный сигнал и элемент отключения.

Процедура настройки защиты аналогового входа состоит из двух этапов, и поэтому сначала следует настроить аналоговые измерительные элементы, что описывается в главе «Настройки входа, выхода и СДИ», см. раздел «3.14.5 Аналоговые входы».

## 5.41 Контроль

### 5.41.1 CBF — отказ силового выключателя [50BF\*/62BF]

\* = доступно только на защитных реле с функцией измерения тока.

#### 5.41.1.1 Принцип работы и основные области применения

Модуль «УРОВ» используется для обеспечения резервной защиты, если выключатель не сработает правильно во время устранения сбоя. Этот сигнал используется для размыкания вышестоящего выключателя (например, ввод шины) либо через выходное реле, либо через канал связи (SCADA).

В зависимости от заказанного типа устройства существуют различные схемы (несколько схем) для выявления отказа силового выключателя.

#### Страна обмотки

Настройка [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Контроль / УРОВ] «Стор.обмотки ТТ» позволяет выбрать ТТ, контролируемые модулем «УРОВ». Можно выбрать «ТТ нейтр» (Трансформаторы тока на стороне нейтрали, слот X3) или «Сил ТТ» (Силовая обмотка трансформатора тока, слот X4).

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Поскольку MCDGV4 оснащен двумя измерительными входами ТТ, очень важно учитывать это для схем «50OB» и «50OB и Пол ВЦ» (см. [«Схемы контроля»](#)), модуль «УРОВ» должен использоваться с токами со стороны входа «Сил ТТ» (Силовая обмотка трансформатора тока, слот X4).

Причина этому следующая: Гальванометр 50OB должен использовать ток со стороны разъемов («Сил ТТ»), поскольку в случае внутренней неисправности генератор по прежнему будет подавать ток на неисправный участок в течение времени, которое зависит от энергии, запасенной в поле генератора. Для стороны «ТТ нейтр» это продолжается даже после размыкания выключателя генератора. Поэтому измерение тока на стороне нейтрали («ТТ нейтр») приведет к выдаче ложного сигнала модуля «УРОВ», что приводит к ненужному срабатыванию резервного выключателя.

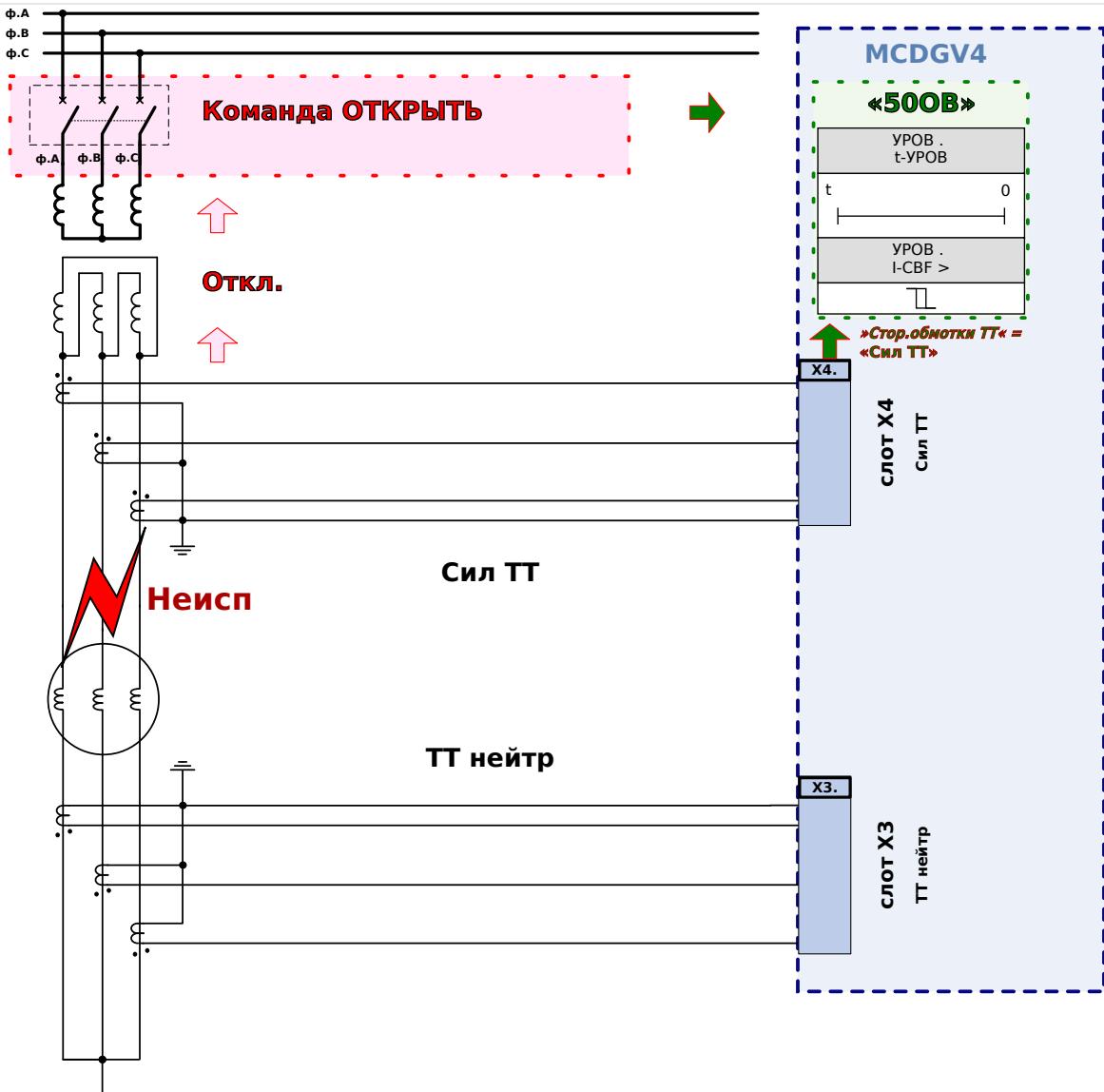


Рис. 159: Упрощенное представление схемы «50OB» для генератора.

CBF\_201

### Схемы контроля

Настройка [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Контроль / УРОВ] «Схема» позволяет выбрать метод контроля, который должен использоваться для выявления отказа силового выключателя. Доступны следующие варианты:

- «50OB» — контрольный таймер запускается сразу после срабатывания модуля «УРОВ» по сигналу размыкания. Распознается отказ выключателя и выдается сигнал, если измеренный ток не упадет ниже заданного порогового значения в течение заданного времени.

Это пороговое значение можно установить в следующем разделе [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Контроль / УРОВ] «I-CBF >».

- «Пол ВЦ» — контрольный таймер запускается сразу после срабатывания модуля «УРОВ» по сигналу размыкания. Распознается отказ выключателя и выдается сигнал, если в результате анализа индикаторов положения выключателя было обнаружено, что выключатель не разомкнулся должным образом в течение заданного времени.

Данная схема рекомендуется, если отказы выключателя должны распознаваться очень малых токах нагрузки или их отсутствии. Это может возникать при выявлении перенапряжения или повышенной частоты для генератора, которых находится в режиме ожидания.

- «50OB и Пол ВЦ» — контрольный таймер запускается сразу после срабатывания модуля «УРОВ» по сигналу размыкания. Распознается отказ выключателя и выдается сигнал, если измеренный ток не опустится ниже установленного порогового значения, а также если одновременно в результате анализа индикаторов положения выключателя было обнаружено, что выключатель не разомкнулся должным образом в течение заданного времени.

Данная схема рекомендуется, если отказы выключателя необходимо перепроверять. Данная схема выдает команду на предыдущий автоматический выключатель, даже если индикаторы положения неправильно (вследствие неисправности) показывают по ошибке, что выключатель разомкнут или если измерение тока неверно (вследствие неисправности) показывает, что выключатель сейчас находится в разомкнутом положении.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Примечание для устройств, которые обеспечивают измерение широкого частотного диапазона.

Если частота отличается больше, чем на 5% от номинальной, контрольная схема «50OB» блокируется и контрольная схема «50OB и Пол ВЦ» работает просто как схема «Пол ВЦ».

#### **Запуск/включение таймера УРОВ**

Контрольное время определяется настройкой [Парам\_защиты / Набор 1...4 / Контроль / УРОВ] «*t*-УРОВ»: Таймер запускается сразу после срабатывания модуля CBF. Отсчет таймера продолжится, даже в случае повторного пропадания сигнала триггера. Если время таймера истечет (до того, как он будет остановлен после успешного размыкания выключателя), модуль «УРОВ» выдает сигнал размыкания. Этот сигнал отключения используется для отключения выходного выключателя (резервного).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Для предотвращения ошибочной активации модуля «УРОВ» контрольное время «*t*-УРОВ» должно быть больше суммы следующих значений:

- Время работы защитного реле
- + время замыкания и отключения выключателя (см. технические данные, предоставленные изготовителем выключателя);
- + время спада (тока или индикаторы положения)
- + запас надежности.

#### **Остановка таймера CBF**

Отсчет таймера «*t*-УРОВ» останавливается при обнаружении размыкания выключателя. В зависимости от контрольной схемы (↗ «Схемы контроля») отсчет таймера останавливается, если ток упадет ниже порогового значения или сигналы положения покажут разомкнутое положение выключателя, или при сочетании этих

двух событий. Модуль «УРОВ» остается в состоянии отклонения до тех пор, пока не пропадет сигнал триггера (вернется в состояние готовности).

### **Состояния**

Модуль «УРОВ» переключается в состояние отклонения, если сигналы отказ силового выключателя по-прежнему активны и было успешно обнаружено разомкнутое положение аварийного выключателя.

В случае пропадания сигналов срабатывания модуль «УРОВ» переключается обратно в состояние ожидания (состояние готовности).

### **Блокировка (замыкание)**

Сигнал блокировки выдается одновременно с сигналом СВФ (отключения). Сигнал блокировки является постоянным. Этот сигнал должен быть подтвержден с помощью человеко-машинного интерфейса.

Этот сигнал может использоваться для блокировки выключателя от попыток переключения.

### **Триггеры**

Параметр [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Контроль / УРОВ] «Триггер» позволяет выбрать режим триггера. Кроме того, имеются назначаемые входы триггера, которые могут активировать модуль «УРОВ», даже если они не были назначены в диспетчере для контролируемого выключателя.

Эти дополнительные входы триггеров можно настроить в разделе [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Контроль / УРОВ] «Триггер1» ... «Триггер3».

Доступны следующие параметры для «Триггер»:

- «Все Откл» — все сигналы отключения, присвоенные данному выключателю (в диспетчере отключений, «Диспетчер отключения — назначение команд отключения»), запускают модуль «УРОВ».
- «Внеш\_Откл» — все внешние сигналы отключения, присвоенные данному выключателю (в диспетчере отключений, «Диспетчер отключения — назначение команд отключения»), запускают модуль «УРОВ».

Описание всех внешних сигналов отключения можно найти в справочном руководстве (MCDGV4-3.7-RU-REF), глава «Списки выбора» в таблице под названием «Внеш\_Откл».

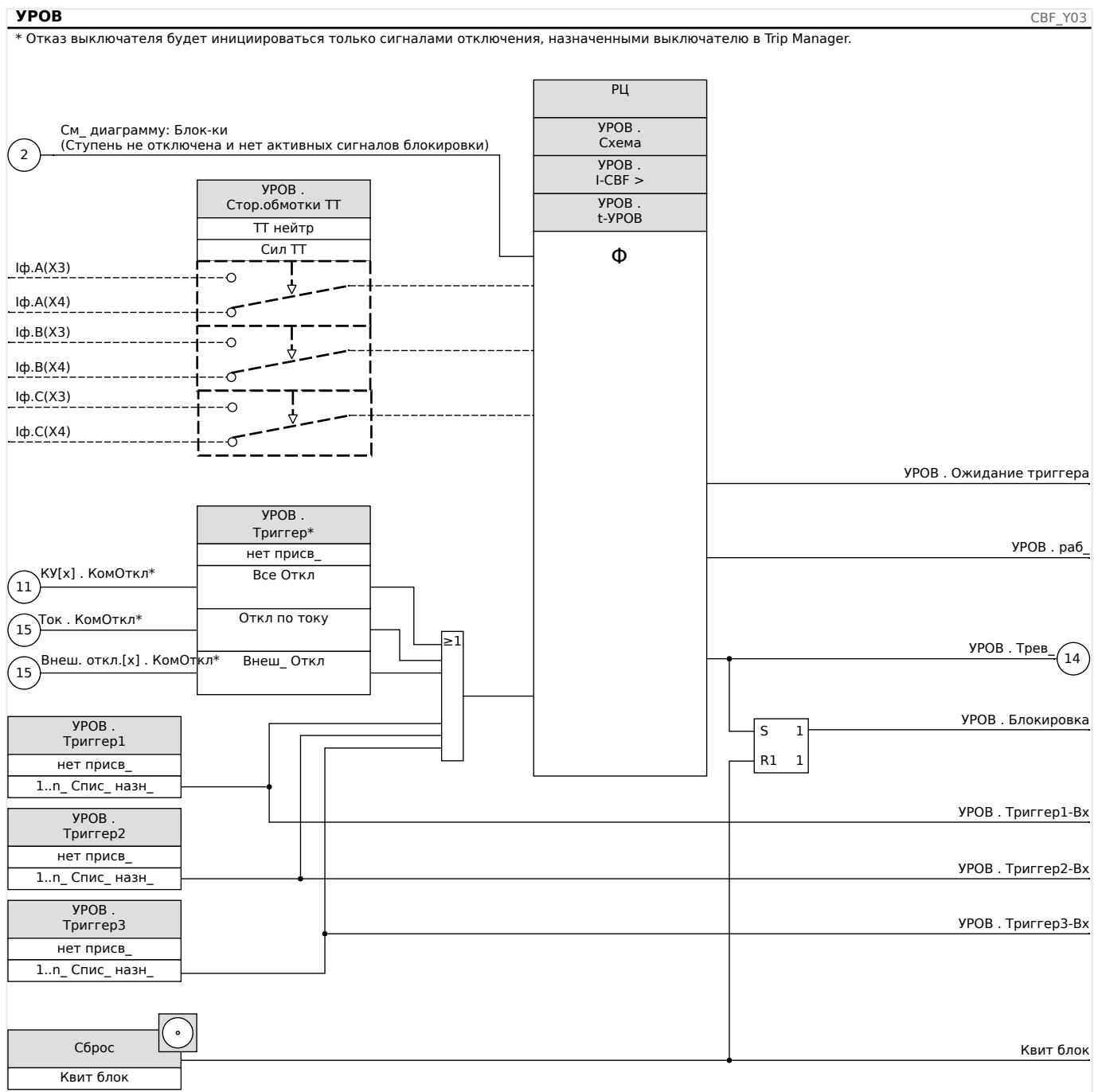
- «Откл по току» — все сигналы отключения тока, присвоенные данному выключателю (в диспетчере отключений, «Диспетчер отключения — назначение команд отключения»), запускают модуль «УРОВ».

Описание всех сигналов отключения тока можно найти в справочном руководстве (MCDGV4-3.7-RU-REF), глава «Списки выбора» в таблице под названием «Откл по току».

- «--» — нет назначения, пользователь планирует использовать один из трех дополнительных назначаемых триггерных входов.

### 5.41.1.2 Функциональные возможности

#### Защита от сбоя аварийного выключателя для устройств с функцией измерения тока



### 5.41.1.3 Пример использования: Схема контроля 50BF

Тестируемый объект:

Проверка функции защиты от отказов выключателя (Схема контроля 50BF).

Необходимые средства:

- Источник тока

- Амперметр и
- Таймер.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



При проведении проверки подаваемый испытательный ток всегда должен превышать пороговое значение отключения «I-CBF». Если испытательный ток уменьшается до значения ниже порогового в тот момент, когда выключатель находится в разомкнутом положении, сигнал срабатывания генерироваться не будет.

*Процедура (однофазная цепь):*

Для проверки времени отключения с помощью защиты CBF испытательный ток должен быть выше уставки одного из защитных модулей, назначенных для пуска защиты CBF. Задержка отключения УРОВ может быть измерена с момента, когда один из входов запуска становится активным, и до момента, когда отключение защиты УРОВ подтверждается.

Для того чтобы избежать ошибок разводки, убедитесь, что выключатель верхней системы выключается.

Время, измеряемое таймером, должно соответствовать указанным допускам.

*Результат успешной проверки:*

Измеренные интервалы времени должны соответствовать установочным точкам. Выключатель на участке более высокого уровня должен отключиться.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!

Восстановите подключение кабеля управления к выключателю!



## 5.41.2 КЦО — контроль цепи отключения [74TC]

Мониторинг цепи отключения выполняется, если цепь отключения готова к работе. Мониторинг можно выполнять двумя способами. При первом подразумевается, что в цепи отключения используется только параметр «Aux On (52a)». Во втором, что в дополнение к «Aux On (52a)» для мониторинга цепи также используется параметр «Aux Off (52b)».

Если в цепи используется только «Aux On (52a)», мониторинг будет эффективным только при замкнутом выключателе. Если же используются и «Aux On (52a)», и «Aux Off (52b)», мониторинг цепи отключения будет выполняться, пока включена система управления.

Необходимо помнить, что для этой цели нужно правильно настроить цифровые входы на основании управляющего напряжения цепи отключения. Если в цепи отключения будет обнаружен обрыв, с определенной задержкой подается аварийный сигнал. Задержка должна быть больше, чем время от замыкания контакта отключения до момента, когда реле четко распознает состояние выключателя.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Слот 1 имеет 2 цифровых входа, каждый из которых имеет отдельный корень (разделение контактов) для контроля цепи отключения.

### ПРИМЕЧАНИЕ!

Данное примечание относится к защитным устройствам, которые обеспечивают только контроль! Для данного защитного элемента требуется, чтобы ему было назначено коммутационное устройство (выключатель).

В этом случае напряжение питания цепи отключения служит также напряжением питания для цифровых входов, поэтому неисправность цепи отключения будет обнаруживаться напрямую.

Для отождествления неисправности проводника в цепи отключения линии подачи или катушки расцепления эта катушка должна быть включена в контур цепи контроля.

Время задержки необходимо установить таким образом, чтобы переключения не вызвали ошибочное срабатывание этого модуля.

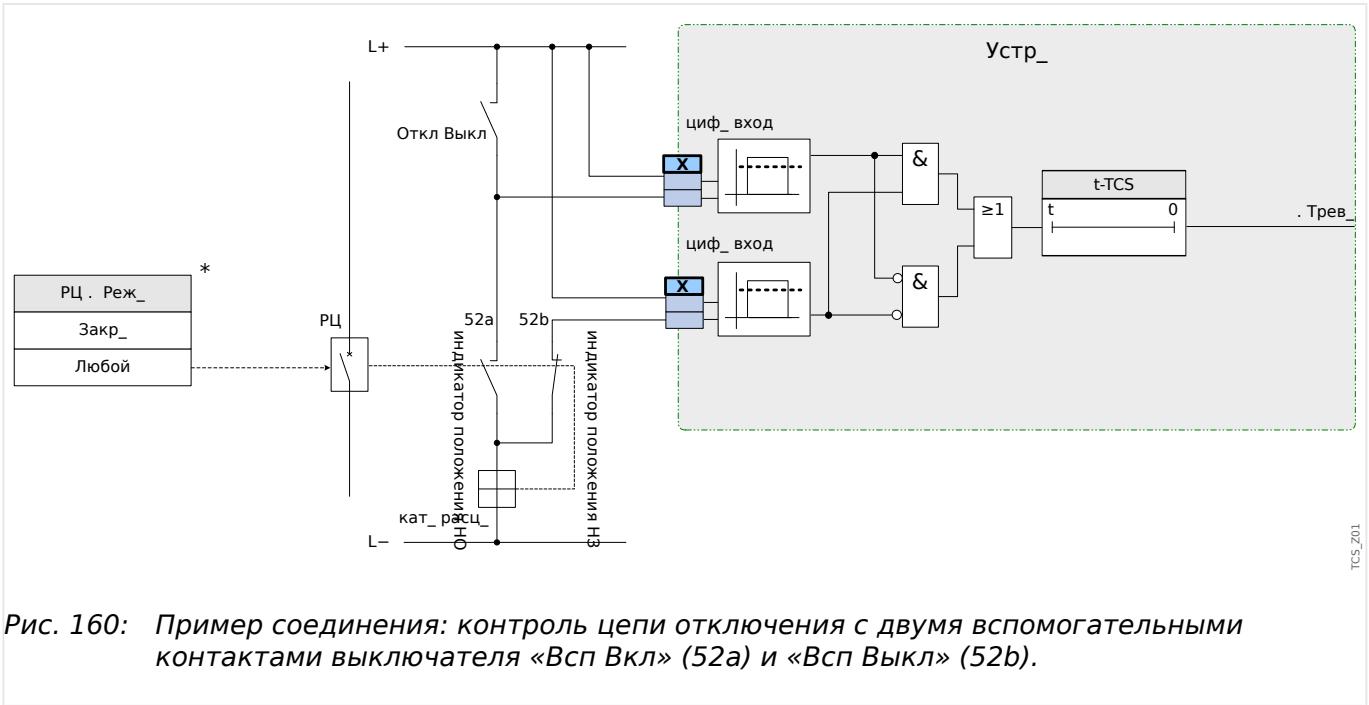


Рис. 160: Пример соединения: контроль цепи отключения с двумя вспомогательными контактами выключателя «Всп Вкл» (52а) и «Всп Выкл» (52б).

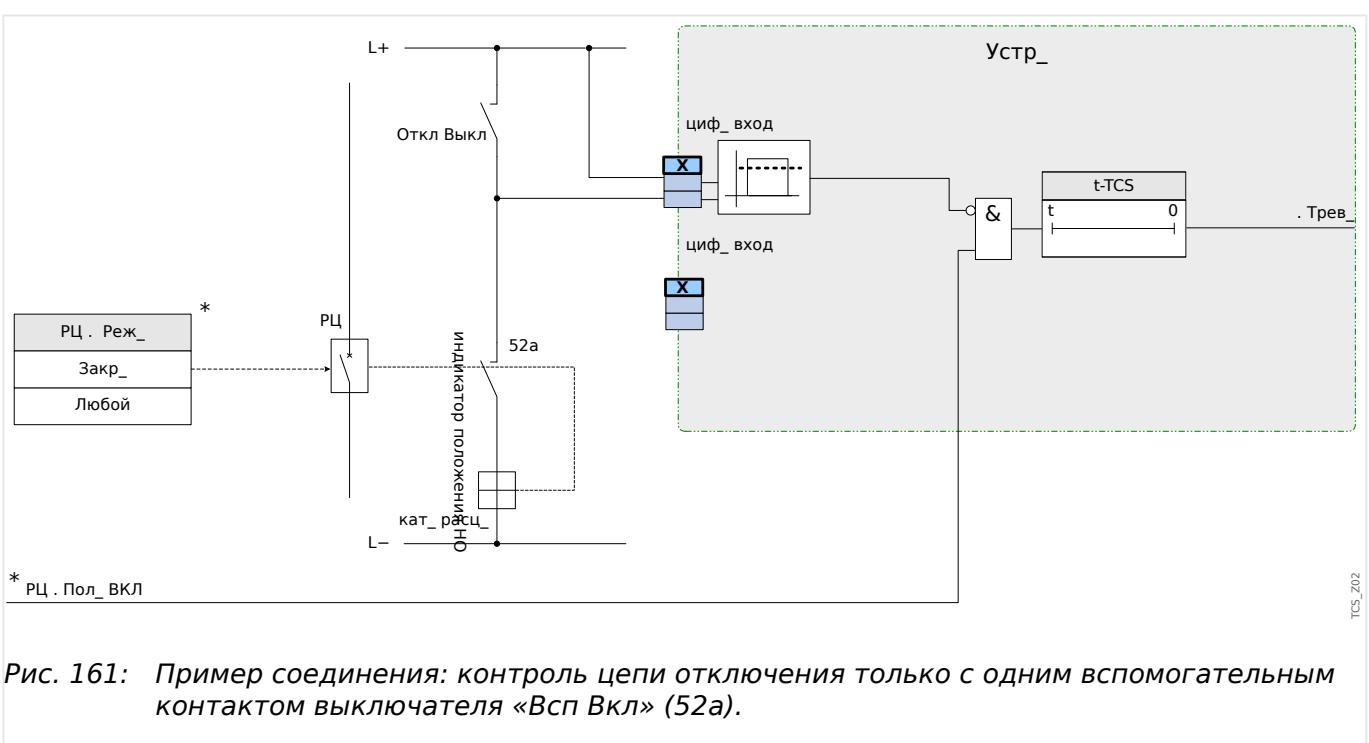


Рис. 161: Пример соединения: контроль цепи отключения только с одним вспомогательным контактом выключателя «Всп Вкл» (52а).

#### 5.41.2.1 Ввод в эксплуатацию: Контроль цепи отключения [74ТС]

##### ПРИМЕЧАНИЕ!



Для тех выключателей, что должны размыкаться при подаче небольшого количества энергии (например, с помощью фотоэлемента), следует обеспечить, чтобы ток входных цифровых сигналов не вызывал ложного отключения.

Тестируемый объект

Проверка функции контроля цепи отключения

*Процедура, часть 1*

Смоделируйте неполадку при подаче управляющего напряжения в цепи питания.

*Результат успешной проверки. Часть 1*

По истечении времени «t-TCS» функция контроля цепи отключения КЦО устройства должна подать аварийный сигнал.

*Процедура, часть 2*

Смоделируйте разрыв кабеля цепи управления выключателем.

*Результат успешной проверки. Часть 2*

По истечении времени «t-TCS» функция контроля цепи отключения КЦО устройства должна подать аварийный сигнал.

### 5.41.3 КТТ — контроль трансформатора тока [60L]

Разрыв проводника или неисправности измерительной цепи влекут за собой повреждение трансформатора тока.

Модуль «КТТ» обнаруживает неисправность трансформатора тока в случае если расчетное значение тока утечки на землю не соответствует измеренному значению. Если регулируемое пороговое значение (разница между измеренным и расчетным значением тока утечки на землю) будет превышено, это воспринимается как неисправность трансформатора тока. При этом выдается предупреждающее сообщение/аварийный сигнал.

Предпосылкой для этого является измерение устройством тока в проводнике и силы тока утечки на землю, которое производится, например, трансформатором тока с тороидальным сердечником.

Принципы измерения при контроле цепи основаны на сравнении измеренного и расчетного значений остаточных токов:

В идеале:

$$(I_{\phi.A} + I_{\phi.B} + I_{\phi.C}) + KI * 3\vec{I}_o = 3 * I_0 + KI * 3\vec{I}_o = 0$$

KI представляет собой поправочный коэффициент, который учитывает различия в коэффициентах трансформации трансформаторов фазного тока и тока утечки на землю. Устройство автоматически рассчитывает этот коэффициент на основании соответствующих значений местных параметров, т. е. отношения между номинальным током в первичной и вторичной обмотках трансформаторов фазного тока и тока утечки на землю.

Для компенсации погрешности пропорции токов в измерительных цепях вводится динамический поправочный коэффициент Kd. Этот коэффициент является функцией от максимального измеренного тока и учитывает линейный рост погрешности измерений.

Предельное значение контроля трансформатора тока рассчитывается следующим образом:

DI = отклонения силы тока I (номинальное значение)

Kd = поправочный коэффициент

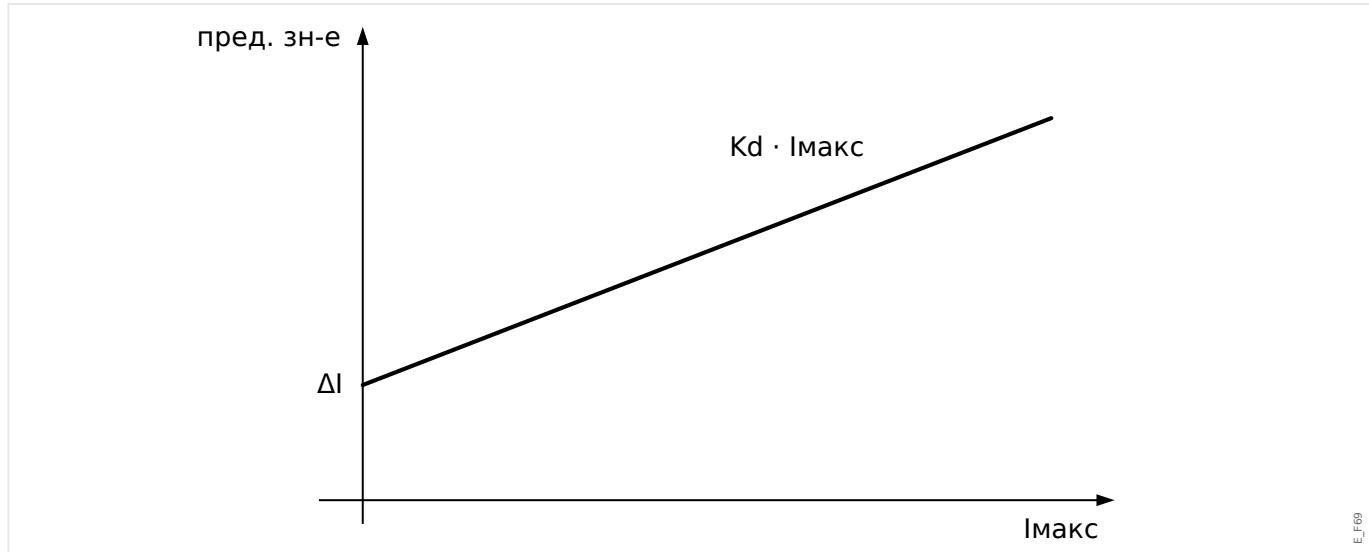
I<sub>max</sub> = максимальный ток

Предельное значение = DI + Kd x I<sub>max</sub>

Предпосылки идентификации погрешности

$$3 * \vec{I}_0 + KI * 3\vec{I}_o \geq \Delta I + Kd * I_{max}$$

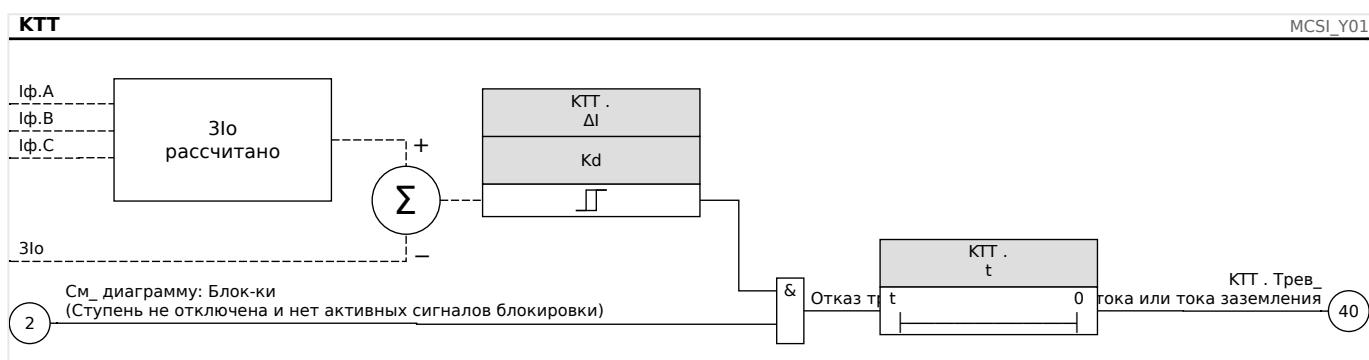
Метод оценки контроля цепи с использованием коэффициента Kd можно графически представить в следующем виде:



E\_L69

**ОСТОРОЖНО!**

Если происходит измерение тока только по двум фазам (например, только  $I_a/I_c$ ) или если не производится отдельного измерения тока утечки на землю (обычно при помощи кабельного трансформатора тока), функция контроля должна быть деактивирована.

**5.41.3.1 Ввод в эксплуатацию: Контроль отказов трансформатора тока****ПРИМЕЧАНИЕ!**

Условие:

- Измерение трех фазовых токов (приложенных к измерительным входам устройства); и:
- Ток утечки на землю определяется с помощью трансформатора кабельного типа (не по схеме Холмгрина).

**Тестируемый объект**

Проверка работы функции контроля трансформатора тока (путем сравнения расчетного и измеренного значения тока утечки на землю).

**Необходимые средства**

- Трехфазный источник тока

*Описание процедуры. Часть 1:*

- Установите предельную величину КТТ равной «дельта I=0,1\*I<sub>n</sub>».
- Подайте симметричный трехфазный ток (примерно равный номинальному) на вторичную обмотку.
- Отсоедините ток одной из фаз от одного из измерительных входов (симметричная подача тока на вторичную обмотку должна сохраниться).
- Убедитесь, что генерируется сигнал «ТТ.Трев».

*Результат успешной проверки. Часть 1.*

- Генерируется сигнал «ТТ.Трев».

*Описание процедуры. Часть 2:*

- Подайте симметричный трехфазный ток (примерно равный номинальному) на вторичную обмотку.
- Подайте ток, который превышает пороговое значение для контроля измерительной цепи, на измерительный вход тока утечки на землю.
- Убедитесь, что генерируется сигнал «КТТ.Трев».

*Результат успешной проверки. Часть 2*

Генерируется сигнал «ТТ.Трев».

## 5.41.4 ППот — Падение потенциала [60]

### 5.41.4.1 Падение потенциала — оценка измеренных значений

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

! Проследите, чтобы у «Ппот» было достаточно времени на то, чтобы блокировать ошибочное отключение модулей, использующих «Ппот».

! Это означает, что время задержки падения потенциала должно быть меньше времени задержки отключения модулей, использующих падение потенциала.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

! В случае реле защиты трансформатора элемент «Ппот» использует ток и напряжение, измеренные на стороне обмотки с учетом параметра:

[Параметры участка/ТН/сторона обмотки ТН].

Функция «ППот» регистрирует падение напряжения в любой из цепей измерения входного напряжения. Ошибочное отключение защитных элементов, где учитывается напряжение, можно предотвратить с помощью данного контрольного элемента. Следующие измеренные значения и информация позволяют зарегистрировать состояние неисправности трансформатора фазового тока:

- трехфазное напряжение;
- отношение напряжений отрицательной последовательности к напряжениям положительной последовательности;
- напряжение нулевой последовательности;
- трехфазные токи;
- остаточный ток (I0);
- флаги срабатывания от всех элементов максимальной токовой защиты;
- состояние выключателя (опция).

По истечении заданного времени задержки будет подан аварийный сигнал «LOP.LOP Blo».

#### **Настройка падения потенциала (оценка измеренных значений)**

- Задайте время задержки аварийного сигнала «t-Alarm».
- Для предотвращения сбоев системы контроля ТН при сбоях системы назначьте аварийные сигналы элементов защиты от максимального тока, которые должны блокировать элемент падения потенциала.
- Для параметра «LOP.LOP Enable» необходимо задать значение «активно». В противном случае контроль измерительной цепи не сможет блокировать элементы в случае падения потенциала.

**Эффективность падения потенциала (оценка измеренных значений)**

Соответствующий контроль измерительной цепи падения потенциала используется для блокировки защитных элементов, таких как защита от пониженного напряжения, для предотвращения ошибочного отключения.

- Задайте для параметра «Контроль измерительной цепи» значение «активно» для защитных элементов, которые должны блокироваться функцией контроля падения потенциала.

**5.41.4.2 Падение потенциала — неисправность предохранителя****Контроль ТН с помощью цифровых входов (отказ предохранителя)**

Модуль «LOP» может обнаруживать отказы предохранителей на вторичной обмотке ТН, пока автоматические выключатели ТН подключены к устройству через цифровой вход и этот вход назначен модулю «LOP».

**Установка параметров для регистрации неисправности предохранителя (НП) трансформатора фазного напряжения**

Для регистрации неисправности предохранителя трансформатора фазного напряжения с помощью цифрового входа выполните следующее.

- Назначьте цифровой вход параметру «*LOP.Ex FF VT*», который отражает состояние автоматического выключателя трансформатора фазного тока.
- Задайте для параметра «Контроль измерительной цепи» значение «активно» для всех защитных элементов, которые должны блокироваться при отказе предохранителя.

**Установка параметров для регистрации неисправности предохранителя (НП) трансформатора фазного напряжения на землю**

Для регистрации неисправности предохранителя трансформатора фазного напряжения с помощью цифрового входа выполните следующее.

- Назначьте цифровой вход параметру «*LOP.Ex FF EVT*», который отражает состояние автоматического выключателя трансформатора фазного тока.
- Задайте для параметра «Контроль измерительной цепи» значение «активно» для всех защитных элементов, которые должны блокироваться при отказе предохранителя.

## 5 Элементы защиты

### 5.41.4.2 Падение потенциала — неисправность предохранителя

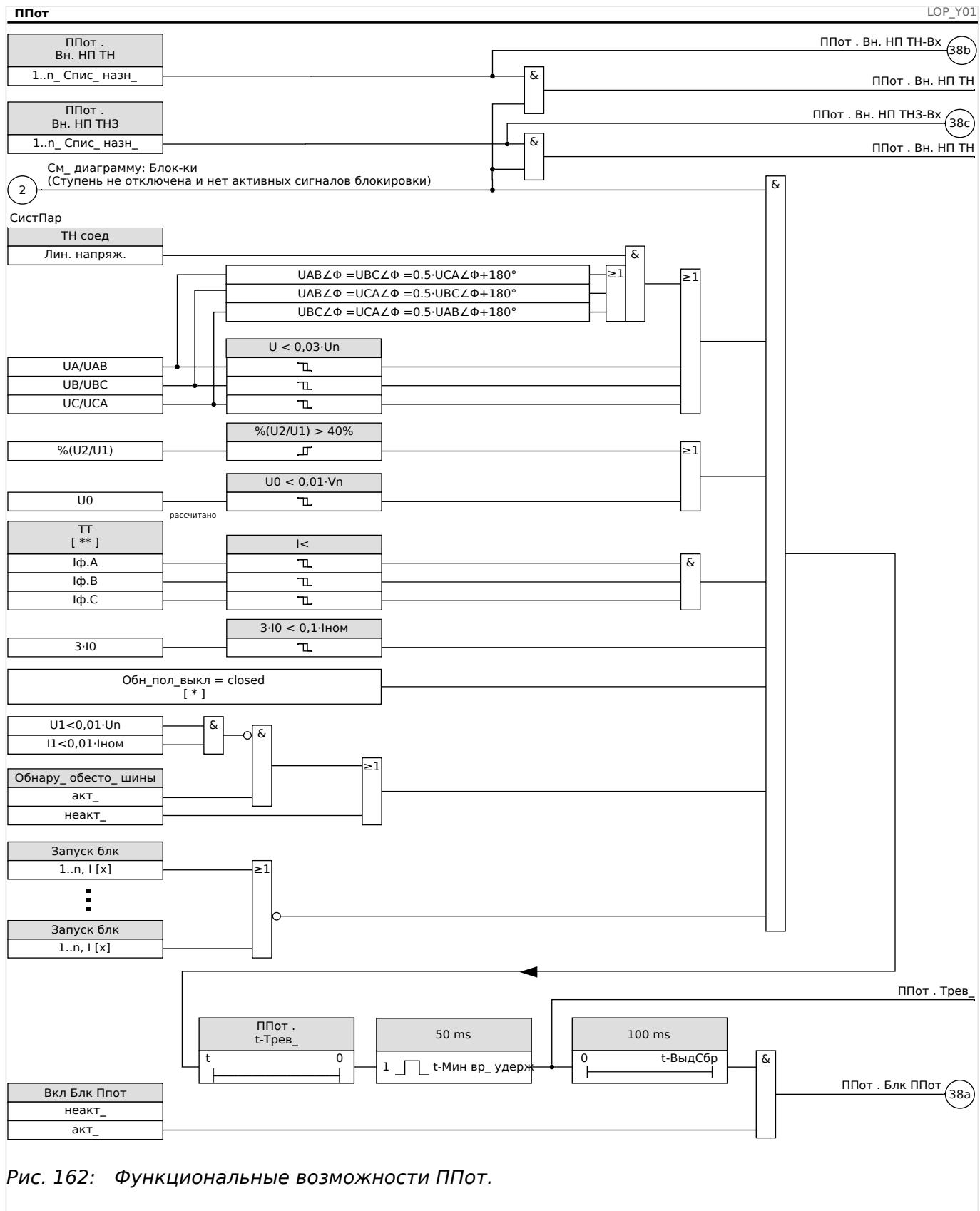


Рис. 162: Функциональные возможности ППот.

Примечания.

- [\*] Если выключатель не назначен/не выбран, то его положение не учитывается.

- [\*\*] Для устройств с несколькими ТТ обозначение «ТТ» указывает на тот, что находится на стороне, к которой подключен ТН.

### **5.41.4.3 Ввод в эксплуатацию: Падение потенциала**

#### **Тестируемый объект**

Проверка модуля LOP.

#### **Необходимые средства**

- Трехфазный источник тока
- Источник трехфазного напряжения.

#### **Процедура, испытание, часть 1**

Проверьте, принимает ли выходной сигнал «LOP Blo» истинное значение, если...

- Любое из трехфазных напряжений падает ниже  $0,01*Vn$  В.
- Остаточное напряжение менее  $0,01*Un$  В или соотношение  $U2/U1$  больше 40 %.
- Все трехфазные токи ниже уставки контроля тока нагрузки/максимального тока ( $I<$ ).
- Остаточный ток ниже  $0,1 * Ipu$  (номинальный ток).
- Не срабатывает элемент ОС, который должен блокировать контроль ТН.
- Выключатель замкнут (вариант, если назначен выключатель).
- Автономные средства обнаружения не определяют обесточенную шину (не измеряются ни ток, ни напряжение).

#### *Результат успешной проверки. Часть 1*

Выходные сигналы принимают истинное значение, только если выполняются все приведенные выше условия.

#### **Процедура, испытание, часть 2**

Задайте для параметра «Контроль измерительной цепи» значение «активно» в защитных элементах, которые должны блокироваться функцией контроля падения потенциала (таких как защита от понижения напряжения, защита от перегрузки по току с пуском по напряжению, и т. д.).

Проверьте, блокируются ли эти защитные элементы, если контроль падения потенциала генерирует команду блокировки.

#### *Результат успешной проверки. Часть 2*

Все защитные элементы, которые должны блокироваться контролем падения потенциала, блокируются, если выполняются условия 1-й части процедуры.

#### **5.41.4.4 Ввод в эксплуатацию: Падение потенциала (НП с помощью ЦВХ)**

##### **Тестируемый объект**

Проверьте, распознается ли неполадка предохранителя устройством корректно.

##### **Описание процедуры**

- Выключите автоматический выключатель трансформатора напряжения (все полюса должны быть обесточены).

##### *Результат успешной проверки*

- Состояние соответствующего цифрового входа изменяется.
- Все защитные элементы блокируются, что предотвращает нежелательное срабатывание в случае отказа предохранителя, для параметра «Контроль измерительной цепи» задано значение «активно».

### 5.41.5 Контроль последовательности фаз

Устройство MCDGV4 рассчитывает последовательность фаз на каждом измерении входа (на основе составляющих прямой и обратной последовательности). Рассчитанная последовательность фаз (то есть, «ACB» или «ABC») постоянно сравнивается со значением параметра, настроенного в меню [СистПар / Общие настройки] «Черед\_фаз».

В меню [Работа / Отображение состояния / Контроль / Черед\_фаз] имеется специальный (предупреждающий) сигнал для каждого ТТ и ТН. Если при проверке ТТ / ТН обнаружится, что фактическая последовательность фаз отличается от заданной в меню [СистПар], соответствующий сигнал станет истинным (акт\_).

Контроль последовательности фаз полезен, прежде всего, при вводе устройства MCDGV4 в эксплуатацию, так как помогает убедиться, что значение параметра «Черед\_фаз» в меню [СистПар] настроено правильно.

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Для эффективного контроля требуется минимальная величина тока (для ТТ) или напряжения (для ТН), иначе достоверно определить последовательность фаз не удастся.

- Для ТН: минимальное напряжение составляет  $0,1 \cdot U_n$ .
- Для ТТ: минимальный ток составляет  $0,1 \cdot I_{nom}$ .

## 6 Диспетчер систем управления / коммутационных устройств

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Неправильная конфигурация коммутационного устройства может привести к серьезным травмам или летальному исходу.. Например, это может произойти при размыкании прерывателя под нагрузкой или переключении заземленного соединителя на части системы под напряжением.

Помимо защитных функций, устройства релейной защиты также выполняют функции управления коммутационными устройствами, такими как автоматические выключатели, выключатели нагрузки, прерыватели и заземленные соединители.

Правильная конфигурация всех коммутационных устройств является обязательным условием для надлежащего функционирования защитного устройства. Это также относится к случаю, когда для коммутационных устройств осуществляется не контроль, а только наблюдение.

### Однолинейная схема

Однолинейная схема представляет собой графическое описание выключателей, их обозначений (названий) и характеристик (устойчивость или неустойчивость к коротким замыканиям...). Обозначения для отображения коммутационных устройств (например, **QA1**, **QA2**, вместо абстрактного названия модуля «КУ[х]») в программном обеспечении устройства будут взяты из однолинейной схемы (файла конфигурации).

Кроме параметров коммутации файл конфигурации также содержит однолинейную схему. Параметры коммутации и однолинейную схему можно объединить с помощью файла конфигурации. Поскольку однолинейная схема не зависит от типа устройства, в файл конфигурации можно импортировать новую/другую однолинейную схему.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Когда файл конфигурации загружается в защитное устройство, одновременно загружается однолинейная схема.

Это значит, что при передаче файла конфигурации от одного устройства на другое необходимо загрузить подходящую однолинейную схему с помощью меню [Планир\_ устр\_].

Можно создавать и изменять однолинейные схемы (страницы), используя редактор страниц. Однолинейные схемы (страницы управления) необходимо загрузить в защитное устройство с помощью программы *Smart view*. Для получения подробных сведений о создании, изменении и выгрузке однолинейных схем (страниц управления) см. руководство редактора страниц или обратитесь в службу технической поддержки. Доступ к руководству редактора страниц можно получить в меню справки редактора страниц.

## 6.1 Управление коммутационным устройством

### Представление выключателя в редакторе страниц



Рис. 163: Пример страницы управления, представление выключателя выделено.

Несмотря на одинаковое представление выключателя в *редакторе страниц* — с восклицательным знаком «!» рядом, возможно несколько вариантов представления: один для замкнутого выключателя, один для разомкнутого выключателя и один для промежуточных и неисправных положений.

После переноса однолинейной схемы на защитное устройство представление выключателя зависит от индикации его положения.

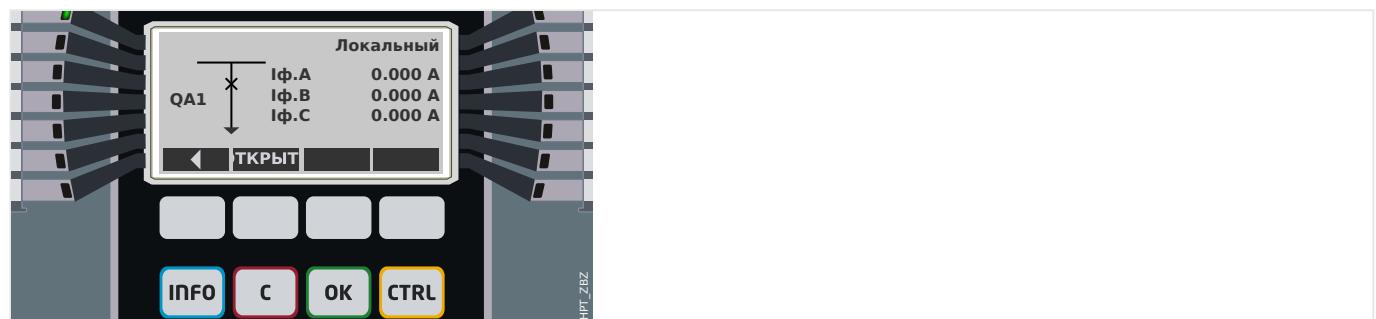


Рис. 164: Пример страницы управления, выключатель в замкнутом положении.

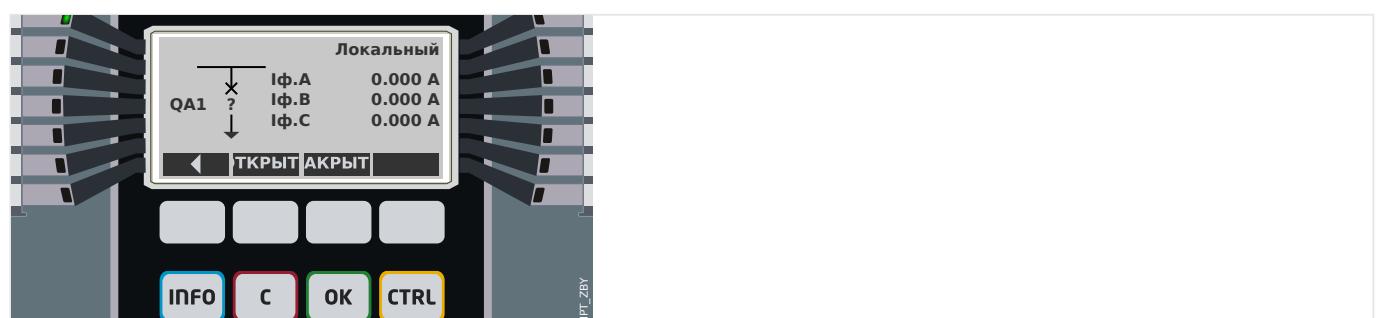


Рис. 165: Пример страницы управления, выключатель в аварийном (недопустимое состояние) положении.



Рис. 166: Пример страницы управления, выключатель в разомкнутом положении.

### **Выключатель со свойством «Отключающая способность»**

Для каждого выключателя в редакторе страниц можно определить свойство **«Отключающая способность»**. Если задано это свойство, это значит, что выключатель приобретает функции прерывателя цепи и может служить для отключения фазовых токов в случае срабатывания защиты.

Поэтому в устройстве MCDGV4 функция *Диспетчер отключения* доступна только для выключателей со свойством «Отключающая способность». (Сведения о диспетчере отключения см. в главе [«Диспетчер отключения — назначение команд отключения»](#).)

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**



В устройствах HighPROTEC необходимо, чтобы для первого выключателя, «КУ[1]», было задано свойство **«Отключающая способность»**, поскольку при инициации команды защитного отключения она по умолчанию направляется именно на первый выключатель.

Страница управления без свойства «Отключающая способность» для «КУ[1]» не пройдет проверку на совместимость в редакторе страниц.

### **Управляемый выключатель**

Для каждого выключателя в редакторе страниц можно определить свойство **«Управляемый»**. Если задано это свойство, то защитное устройство может выполнять команды ручного замыкания и размыкания выключателя.

Если это свойство не задано, но задано свойство «Отключающая способность», выключатель все равно можно использовать для **защитных** команд размыкания. Однако его нельзя будет использовать для ручного замыкания и размыкания.

Если отключены оба свойства — и «Отключающая способность», и «Управляемый», то только выполняется мониторинг выключателя, то есть, доступны данные о его состоянии / положении, но его активное использование защитным устройством невозможно.

### **Изменение порядка выключателей в редакторе страниц**

В этой главе говорится только об устройствах, оснащенных несколькими коммутационными устройствами.

В целом, сконфигурированные коммутационные устройства представлены именами, определенными пользователями. Это также относится к их

представлению в ИЧМ защитного устройства и диалоговых окнах программы *Smart view*.

Исключением для таких представлений являются имена коммутационных устройств в протоколах SCADA. Протоколы SCADA не распознают имена коммутационных устройств, определенные пользователем. Такие устройства распознаются по номеру коммутационной аппаратуры.

Поэтому Редактор страниц позволяет изменять назначение для коммутационной аппаратуры определенного номера. выберите элемент меню [Конфигурация / Порядок коммутационных устройств...] (клавиша «F6»). При этом откроется диалоговое окно, в котором перечислены все сконфигурированные коммутационные устройства с соответствующими номерами. После выбора любого из устройств можно использовать кнопки со стрелками «вверх» и «вниз», чтобы изменить последовательность.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Из-за эксплуатационных требований коммутационное устройство под номером 1 должно активировать функции прерывания. Другие коммутационные устройства, если они имеются, могут быть произвольного типа.

Соотнесение номера выключателя с определенным типом проверяется программой *Smart view*: Если при смене страницы управления, определенной пользователем, изменится тип коммутационного устройства под каким-либо номером, отобразится предупреждение. Если тип коммутационного устройства изменен намеренно, необходимо подтвердить это предупреждение.

## 6.1.1 Настройки, выполняемые на защитном устройстве

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

Настройки в меню устройства [Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]:

- «Всп Вкл» — Выключатель находится в положении ВКЛ, если состояние назначенного сигнала - «Истина» (52а).

Исключение: для части заземляющего переключателя в трехпозиционном переключателе настройка называется «Всп ЗАЗЕМЛ» — Коммутационное устройство находится в положении «Заземление», если состояние назначенного сигнала - «Истина».

- «Всп Выкл» — Выключатель находится в положении ОТКЛ, если состояние назначенного сигнала - «Истина» (52б).

Исключение: для сочетания размыкателя с заземляющим переключателем настройка называется «Всп ЗАЗЕМЛ» — Коммутационное устройство находится в положении «Заземление», если состояние назначенного сигнала - «Истина».

- «Гот\_» — Выключатель цепи готов к работе если состояние назначенного сигнала - «Истина». Этот цифровой вход может использоваться некоторыми защитными элементами (если они установлены в устройстве), такими как АВП, например, как сигналы пуска.

- «Удалено» — Съемный выключатель удален

### Установка таймеров наблюдения

Настройки в меню устройства [Управление / КУ / КУ[х] / Общие настройки]:

- «t-пер ВКЛ» — Момент перемещения в положение ВКЛ
- «t-пер Выкл» — Момент перемещения в положение Выкл

### Назначение команд для выходных реле

Доступно, если для выключателя задано свойство «Управляемый» в редакторе страниц (см. «Управляемый выключатель»).

Настройки в меню устройства [Пар\_устр\_ / Двоичн\_вых\_ / РелВых Раз Хх / ЦВых у]:

- «Назнач\_1» ... «Назнач\_7» — например, для выключателя 1 с заданным значением «КУ[1].Кмд ВКЛ» / «КУ[1].Кмд Выкл»

Подробные сведения см. в разделе «6 Диспетчер систем управления / коммутационных устройств».

### Дополнительно: Внешняя команда РАЗМЫКАНИЯ/СМЫКАНИЯ

Доступно, если для выключателя задано свойство «Управляемый» в редакторе страниц (см. «Управляемый выключатель»).

Настройки в меню устройства [Управление / КУ / КУ[х] / Вн кмд ВК/ВыК]:

- «Кмд ВКЛ» — Команда переключения ВКЛ, состояние логики или цифрового входа

- «Кмд ВЫКЛ» — Команда переключения ВЫКЛ, состояние логики или цифрового входа

Подробные сведения см. в разделе [«Внешнее ЗАМЫКАНИЕ /РАЗМЫКАНИЕ»](#).

### **Блокировки**

Доступно, если для выключателя задано свойство «Управляемый» в редакторе страниц (см. [«Управляемый выключатель»](#)).

Настройки в меню устройства [Управление / КУ / КУ[х] / Блокировки]:

- «Блок ВКЛ1» ... «Блок ВКЛ3» — Блокировка команды ВКЛ (то есть, команды замыкания отклоняются, если назначенный сигнал — истина).
- «Блок ВЫКЛ1» ... «Блок ВЫКЛ3» — Блокировка команды ВЫКЛ (то есть, команды размыкания отклоняются, если назначенный сигнал — истина).

Подробные сведения см. в разделе [«Блокировки»](#).

### **Диспетчер отключения (назначение команд отключения)**

Доступно, если для выключателя задано свойство «Отключающая способность» в редакторе страниц.

Настройки в меню устройства [Управление / КУ / КУ[х] / Дисп откл]:

- «Кмд ОТКЛ1» ... — Подача сигнала выключения отключателя в случае если назначенный сигнал принимает значение «Истина».
- «t-КомОткл» — Минимальное время удержания команды ОТКЛ (выключатель, выключатель нагрузки)
- «Заш\_» — Определяется, зафиксирована ли команда отключения.
- «ПодКомОткл» — Подтверждение команды отключения

Более подробно см. в разделах [«Выключатель со свойством «Отключающая способность»»](#) и [«Диспетчер отключения — назначение команд отключения»](#).

### **Дополнительно: Синхронное переключение**

Доступно, если для выключателя задано свойство «Отключающая способность» в редакторе страниц, и только для устройств, оснащенных модулем «Синх».

Настройки в меню устройства [Управление / КУ / КУ[х] / Синхронное переключение]:

- «Синхронизм» — Синхронизм
- «t-Макс синх контр» — Таймер выполнения синхронизации: Максимально разрешенное время процесса синхронизации после инициирования замыкания. Используется только для режима работы ГЕНЕРАТОР-СИСТ.

Подробные сведения см. в разделе [«Синхронизированное переключение\\*»](#).

### **Дополнительно: Износ коммутационного устройства**

См. раздел [«6.3 Износ коммутационного устройства»](#).

## 6.1.2 Переключатель

Выключатель общего назначения.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

### 6.1.3 Скрытый переключатель

Выключатель, который не отображается в однолинейной схеме, но имеется в защитном устройстве.

(Поскольку он отсутствует в однолинейной схеме, его нельзя выбрать с помощью ИЧМ (панели), и поэтому им нельзя управлять вручную.)

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)
(невидимый)			

#### ***Назначение индикации положений (цифровых входов)***

См. раздел  «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

## 6.1.4 Выключатель

Переключающее устройство, способное производить, нести и прерывать электроток в нормальных рабочих условиях, а также производить, нести в течение указанного времени и прерывать электроток в указанных аномальных условиях (например, при коротком замыкании).

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел [«Назначение индикации положений \(цифровых входов\)»](#). Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

## 6.1.5 Выключатель 1

Переключающее устройство, способное производить, нести и прерывать электроток в нормальных рабочих условиях, а также производить, нести в течение указанного времени и прерывать электроток в указанных аномальных условиях (например, при коротком замыкании).

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел ➔ «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

## 6.1.6 РАЗМЫКАТЕЛЬ (ИЗОЛЯТОР)

Переключающее устройство, в разомкнутом состоянии обеспечивающее изоляционное расстояние.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

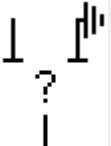
См. раздел «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	—	—

### 6.1.7 Сочетание размыкателья с заземляющим переключателем

Переключатель, объединяющий в себе функции размыкателья и заземляющего переключателя. Имеет два положения (подключение — заземление).

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»			
= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)
			

#### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел  «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]			
«Всп Вкл»	«Всп ЗАЗЕМЛ»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	—	—

## 6.1.8 Заземляющий переключатель

Заземляющий переключатель-короткозамыкатель.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)
			

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел  «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	—	—

## 6.1.9 Переключатель нагрузки с плавким предохранителем

Переключающее устройство, способное производить, нести и прерывать нормальный электроток, подвижный контакт в котором образует плавкая перемычка.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

## 6.1.10 Переключатель нагрузки с плавким предохранителем — размыкатель

Переключающее устройство, способное производить, нести и прерывать нормальный электроток.

В разомкнутом состоянии в плане изоляции отвечает требованиям к размыкателю, подвижный контакт в котором образует плавкая перемычка.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

### 6.1.11 Размыкатель с плавким предохранителем (изолятор)

Переключающее устройство, в разомкнутом состоянии обеспечивающее изоляционное расстояние, подвижный контакт в котором образует плавкая перемычка.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)

#### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	—	—

### 6.1.12 Переключатель нагрузки

Переключающее устройство, способное производить, нести и прерывать нормальный электроток.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»			
= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)

#### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел [«Назначение индикации положений \(цифровых входов\)»](#). Эти настройки доступны в меню устройства:

[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]			
«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

### 6.1.13 Переключатель нагрузки — размыкатель

Переключающее устройство, способное производить, нести и прерывать нормальный электроток.

В разомкнутом состоянии в плане изоляции отвечает требованиям к размыкателю.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Поз»

= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ОТКЛ)	= 2 (Пол_ВКЛ)	= 3 (Пол_нар_)

#### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

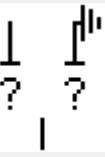
[Управление / КУ / КУ[х] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

### 6.1.14 Трехпозиционный переключатель

Переключатель, объединяющий в себе функции размыкателя и заземляющего переключателя. Имеет три положения (подключение — размыкание — заземление) и прекрасно защищен от неправильного обращения.

[Работа / Отображение состояния / Управление / ...]

[... / КУ[1]] «Поз» = 0 <b>(НЕДОВКЛ)</b>	[... / КУ[1]] «Поз» = 2 <b>(Пол_ ВКЛ)</b>	[... / КУ[1]] «Поз» = 1 <b>(Пол_ ОТКЛ)</b>	[... / КУ[1]] «Поз» = 1 <b>(Пол_ ОТКЛ)</b>	[... / КУ[1]] «Поз» = 3 <b>(Пол_ нар_)</b>
[КУ[2]] «Поз» = 0 (НЕДОВКЛ)	[КУ[2]] «Поз» = 1 (Пол_ ОТКЛ)	[КУ[2]] «Поз» = 1 (Пол_ ОТКЛ)	[КУ[2]] «Поз» = 2 (Пол ЗАЗЕМЛ)	[КУ[2]] «Поз» = 3 (Пол_ нар_)
				

Трехпозиционный переключатель состоит из двух выключателей. Один выключатель соответствует размыкателю трехпозиционного переключателя, а второй выключатель соответствует заземляющему переключателю.

Разделение на два выключателя предотвращает переключение из положения «Пол\_ ВКЛ» через «Пол\_ ОТКЛ» в положение «Пол ЗАЗЕМЛ».

С точки зрения безопасности формируются две четкие позиции переключения «Изоляция» и «Заземление». Благодаря такому разделению, для заземления и изоляции могут быть установлены индивидуальное наблюдение и таймеры переключения. В дополнение к этому, для заземления и изоляции могут быть установлены отдельные блокировки и имена устройств (обозначения).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Наблюдение выполнения команды при попытке переключения из положения заземления в положение изоляции (напрямую) и наоборот будет выдавать следующее сообщение:

- [Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «КВК-напр. пркл.»

Положение «Пол ЗАЗЕМЛ» трехпозиционного переключателя в документации SCADA (регистрационных картах) показано как «CB POS OFF»

#### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

**Размыкатель, например, «КУ[1]»:**

[Управление / КУ / КУ[1] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

**Заземляющий переключатель, например, «КУ[2]»:**

[Управление / КУ / КУ[2] / Разв инд-в ПОЛ]

<b>«Всп ЗАЗЕМЛ»</b>	<b>«Всп Выкл»</b>	<b>«Гот_»</b>	<b>«Удалено»</b>
✓	✓	—	—

## 6.1.15 Съемный выключатель

Выключатель для грузовиков (выдвижной).

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]]

«Поз» (*)					«Удалено»
(*) одинаковое значение для обоих выключателей — см. также примечание ниже.					
= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ ОТКЛ)	= 2 (Пол_ ВКЛ)	= 3 (Пол_ нар_)	= 1	

(\*) Примечание. В таблице выше представлены не все комбинации положений, технически возможные при наличии двух выключателей; в качестве примеров приведены лишь некоторые типичные конечные положения.

Съемный выключатель состоит из двух выключателей. Один выключатель соответствует прерывателю цепи, а второй выключатель соответствует выдвижному выключателю для грузовиков.

Между выключателем и механизмом не существует фиксированной связи. Пользователь должен задать блокировку, поскольку с замкнутом положении выдвигать выключатель запрещается. Выключатель может быть переключен в положение извлечения и в положение не-извлечения. Для подачи сигналов с цепи управления (низкое напряжение) необходимо проводное подключение и соответствующая настройка в защитном устройстве. При снятии заглушки цепи управления для нее задается положение «Удалено». Для прерывателя цепи задается положение «Пол\_ ОТКЛ», когда активен сигнал «Удалено».

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Невозможно манипулировать сигналами положения выдвинутого (извлеченного) выключателя.

### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел [«Назначение индикации положений \(цифровых входов\)»](#). Эти настройки доступны в меню устройства:

#### Прерыватель цепи, например, «КУ[1]»:

[Управление / КУ / КУ[1] / Разв инд-в ПОЛ]

«Всп Вкл»	«Всп Выкл»	«Гот_»	«Удалено»
✓	✓	✓	✓

**Выдвижной выключатель для грузовиков, например, «КУ[2]»:**

[Управление / КУ / КУ[2] / Разв инд-в ПОЛ]

<b>«Всп Вкл»</b>	<b>«Всп Выкл»</b>	<b>«Гот_»</b>	<b>«Удалено»</b>
✓	✓	—	—

### 6.1.16 Съемный переключатель нагрузки с плавким предохранителем

Переключатель нагрузки с плавким предохранителем для грузовиков.

[Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]]				
«Поз» (*)				«Удалено»
(* одинаковое значение для обоих выключателей — см. также примечание ниже.)				
= 0 (НЕДОВКЛ)	= 1 (Пол_ОТКЛ)	= 2 (Пол_ВКЛ)	= 3 (Пол_нар_)	= 1

(\*) Примечание. В таблице выше представлены не все комбинации положений, технически возможные при наличии двух выключателей; в качестве примеров приведены лишь некоторые типичные конечные положения.

Съемный переключатель нагрузки с плавким предохранителем состоит из двух выключателей. Один выключатель соответствует переключателю нагрузки с плавким предохранителем, а второй выключатель соответствует выдвижному выключателю для грузовиков.

Фиксированное соединение между переключателем нагрузки с плавким предохранителем и переключателем для грузовиков отсутствует. Пользователь должен задать блокировку, поскольку с замкнутом положении выдвигать переключатель нагрузки с плавким предохранителем запрещается. Выключатель может быть переключен в положение извлечения и в положение не-извлечения. Для подачи сигналов с цепи управления (низкое напряжение) необходимо проводное подключение и соответствующая настройка в защитном устройстве. При снятии заглушки цепи управления для нее задается положение «Удалено». Для прерывателя цепи задается положение «Пол\_ОТКЛ», когда активен сигнал «Удалено».

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Невозможно манипулировать сигналами положения выдвинутого (извлеченного) переключателя нагрузки с плавким предохранителем.

#### Назначение индикации положений (цифровых входов)

См. раздел «Назначение индикации положений (цифровых входов)». Эти настройки доступны в меню устройства:

**Переключатель нагрузки с плавким предохранителем, например, «КУ[1]»:**

[Управление / КУ / КУ[1] / Разв инд-в ПОЛ]

<b>«Всп Вкл»</b>	<b>«Всп Выкл»</b>	<b>«Гот_»</b>	<b>«Удалено»</b>
✓	✓	✓	✓

**Выдвижной выключатель для грузовиков, например, «КУ[2]»:**

[Управление / КУ / КУ[2] / Разв инд-в ПОЛ]

<b>«Всп Вкл»</b>	<b>«Всп Выкл»</b>	<b>«Гот_»</b>	<b>«Удалено»</b>
✓	✓	—	—

**6.2 Конфигурация коммутационных устройств****Проводка**

Сначала индикаторы положения коммутационного устройства должны быть подключены к цифровым входам защитного устройства.

Один из контактов индикаторов положения («Aux CLOSE» или «Aux OPEN») **обязательно** должен быть подключен. Однако рекомендуется подключить оба индикатора положения.

После этого к коммутационному устройству должны быть подключены выходы команд (релейные выходы).

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Необходимо рассмотреть следующий вариант: Команды CLOSE/OPEN элемента защиты в общих настройках выключателя можно задать для тех же релейных выходов, на которые подаются другие команды управления.

Если команды подаются на разные выходные реле, количество соединений увеличивается.

**Установка времени наблюдения / перемещения**

В меню [Управление / КУ / КУ[х] / Общие настройки] необходимо настроить время перемещения »t-пер ВКЛ« и »t-пер ВЫКЛ« каждого отдельного коммутационного устройства.

В зависимости от типа коммутационного устройства может потребоваться задание дополнительных параметров, таких как время запаздывания «t-зпзд».

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Значения настройки таймеров «*t-пер ВКЛ*» и «*t-пер ВЫКЛ*» представляют как время контроля, **так и** время перемещения, то есть они не используются для определения промежуточных или неправильных положений. На самом деле очень важно понимать, что эти значения соответствуют максимальной продолжительности сигнала коммутации, который выдается на коммутационные устройства.

Это значит, что: максимальная продолжительность «Кмд ВКЛ» равна «*t-пер ВКЛ*», которая ограничена индикацией нового положения выключателя.

Аналогичным образом: максимальная продолжительность «Кмд ВЫКЛ» равна «*t-пер ВЫКЛ*», которая ограничена индикацией нового положения выключателя.

**Назначение индикации положений**

Индикация положения необходима устройству, чтобы получить (оценить) информацию о текущем состоянии/положении выключателя. Индикация положения коммутационного устройства отображается на дисплее устройства. Каждое изменение положения коммутационного устройства приводит к изменению символа соответствующего коммутационного устройства.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Для определения положения коммутационного устройства рекомендуется всегда использовать оба индикатора позиционирования! Если используется только один индикатор, невозможно определить промежуточные и неопределенные положения.

Наблюдение (уменьшенного) перехода (время между запуском команд и обратной связью индикации положения коммутационного устройства) возможно с использованием одного вспомогательного контакта.

В меню [Управление / КУ / КУ[x]] необходимо настроить индикации положения.

**Обнаружение положения коммутационного устройства с помощью двух вспомогательных контактов — Aux CLOSE и Aux OPEN (рекомендуется!)**

Для определения положения коммутационного устройства можно использовать имеющиеся вспомогательные контакты (Aux CLOSE и Aux OPEN). Рекомендуется использовать оба контакта для обеспечения возможности обнаружения также промежуточных и нарушенных позиций.

Защитное устройство постоянно отслеживает состояние входов «Всп Вкл-Вх» и «Всп Выкл-Вх».

Эти сигналы проверяются с помощью функций подтверждения таймеров наблюдения «*t-пер ВКЛ*» и «*t-пер ВЫКЛ*». В результате положение коммутационного устройства определяется с помощью следующих сигналов:

- «Пол\_ ВКЛ»
- «Пол\_ ОТКЛ»
- «НЕДОВКЛ»
- «Пол\_ нар\_»

- »Поз« (Сигнал: Положение выключателя (0 = Промежуточное, 1 = ОТКЛ, 2 = ВКЛ, 3 = Наруженное))

#### *Контроль выполнения команды ЗАМЫКАНИЯ*

Когда подается команда ЗАМЫКАНИЯ, запускается таймер «*t-пер ВКЛ*». Пока таймер работает, состояние «НЕДОВКЛ» имеет значение «Истина». Если команда будет выполнена и от коммутационного устройства получен правильный сигнал обратной связи до истечения времени таймера, «Пол\_ ВКЛ» примет значение «Истина». В противном же случае, если время по таймеру истечет и ожидаемая индикация нового положения не будет получена, «Пол\_ нар\_» примет значение «Истина».

#### *Контроль выполнения команды РАЗМЫКАНИЯ*

Когда подается команда ЗАМЫКАНИЯ, запускается таймер «*t-пер ВЫКЛ*». Пока таймер работает, состояние «НЕДОВКЛ» имеет значение «Истина». Если команда будет выполнена и от коммутационного устройства получен правильный сигнал обратной связи до истечения времени таймера, «Пол\_ ОТКЛ» примет значение «Истина». В противном же случае, если время по таймеру истечет и ожидаемая индикация нового положения не будет получена, «Пол\_ нар\_» примет значение «Истина».

*В следующей таблице показано подтверждение положений коммутационного устройства:*

Состояния цифровых входов		Подтвержденные положения выключателя				
Всп Вкл-Вх	Всп Выкл-Вх	Пол_ ВКЛ	Пол_ ОТКЛ	НЕДОВКЛ	Пол_ нар_	Поз
0	0	0	0	1 (пока работает таймер переключения)	0 (пока работает таймер переключения)	0 НЕДОВКЛ
1	1	0	0	1 (пока работает таймер переключения)	0 (пока работает таймер переключения)	0 НЕДОВКЛ
0	1	0	1	0	0	1 Пол_ ОТКЛ
1	0	1	0	0	0	2 Пол_ ВКЛ
0	0	0	0	0 (время таймера)	1 (время таймера)	3 Пол_ нар_

<b>Состояния цифровых входов</b>		<b>Подтвержденные положения выключателя</b>				
<b>Всп Вкл-Вх</b>	<b>Всп Выкл-Вх</b>	<b>Пол_ВКЛ</b>	<b>Пол_ОТКЛ</b>	<b>НЕДОВКЛ</b>	<b>Пол_нар_</b>	<b>Поз</b>
				переключения истекло)	переключения истекло)	
1	1	0	0	0 (время таймера переключения истекло)	1 (время таймера переключения истекло)	3 Пол_нар_

### **Индикация одного положения **ЗАМЫКАНИЯ** или **РАЗМЫКАНИЯ** вспомогательного входа**

Если используется однополюсная индикация, «SI SingleContactInd» принимает истинное значение.

Наблюдение за временем таймера работает только в одном направлении. Если на устройство подается сигнал РАЗМЫКАНИЯ вспомогательного входа, можно осуществлять наблюдение только за командой РАЗМЫКАНИЯ. Если на устройство подается сигнал ЗАМЫКАНИЯ вспомогательного входа, можно осуществлять наблюдение только за командой ЗАМЫКАНИЯ.

### **Индикация одного положения — **ЗАМЫКАНИЕ** вспомогательного входа**

Если для индикации состояния команды ЗАМЫКАНИЯ используется только сигнал ЗАМЫКАНИЯ вспомогательного входа, то команда переключения также запустит таймер, и в это время положение будет «НЕДОВКЛ». Если коммутационное устройство достигнет конечного положения, указанного сигналами «Пол\_ВКЛ» и «КВК-успех», до истечения времени таймера, сигнал «НЕДОВКЛ» исчезнет.

Если время переключения истечет до достижения коммутационным устройством конечного положения, то операция переключения будет неуспешной, индикация положения изменится на «Пол\_нар\_» и сигнал «НЕДОВКЛ» исчезнет. По истечении времени переключения запускается таймер «t-зпзд» (если задан). В течение этого времени индикация положения также будет «НЕДОВКЛ». По истечении времени «t-зпзд» индикация положения изменится на «Пол\_ВКЛ».

*В следующей таблице показано подтверждение положений выключателя только на основании сигнала **ЗАМЫКАНИЯ** вспомогательного входа:*

<b>Состояния цифровых входов</b>		<b>Подтвержденные положения выключателя</b>				
<b>Всп Вкл-Вх</b>	<b>Всп Выкл-Вх</b>	<b>Пол_ВКЛ</b>	<b>Пол_ОТКЛ</b>	<b>НЕДОВКЛ</b>	<b>Пол_нар_</b>	<b>Поз</b>
0	Не подсоединен	0	0	1 (пока работает)	0 (пока работает «t-пер ВКЛ»)	0 НЕДОВКЛ

Состояния цифровых входов		Подтвержденные положения выключателя				
Всп Вкл-Вх	Всп Выкл-Вх	Пол_ВКЛ	Пол_ОТКЛ	НЕДОВКЛ	Пол_нар_	Поз
				«t-пер ВКЛ»)		
0	Не подсоединен	0	1	0	0	1 Пол_ОТКЛ
1	Не подсоединен	1	0	0	0	2 Пол_ВКЛ

Если контакту «Aux CLOSE2» не присвоен цифровой вход, индикация положения «Поз» будет иметь значение 3 (неопределенное).

#### Индикация одного положения — **РАЗМЫКАНИЕ вспомогательного входа**

Если для индикации состояния команды РАЗМЫКАНИЯ используется только сигнал РАЗМЫКАНИЯ вспомогательного входа, то команда переключения также запустит таймер. Индикация положения будет «НЕДОВКЛ». Если коммутационное устройство достигнет конечного положения до истечения времени таймера, будут поданы сигналы «Пол\_ОТКЛ» и «КВК-успех». В то же время сигнал «НЕДОВКЛ» исчезнет.

Если время переключения истечет до достижения коммутационным устройством РАЗОМКНУТОГО положения, то операция переключения будет неуспешной, индикация положения изменится на «Пол\_нар\_» и сигнал «НЕДОВКЛ» исчезнет.

По истечении времени переключения запускается таймер «t-зпзд» (если задан). В течение этого времени будет индикация положения «НЕДОВКЛ». После истечения времени запаздывания »t-зпзд« сигнал «Пол\_ОТКЛ» покажет РАЗОМКНУТОЕ положение коммутационного устройства.

В следующей таблице показано подтверждение положений выключателя только на основании сигнала **РАЗМЫКАНИЯ вспомогательного входа**:

Состояния цифровых входов		Подтвержденные положения выключателя				
Всп Вкл-Вх	Всп Выкл-Вх	Пол_ВКЛ	Пол_ОТКЛ	НЕДОВКЛ	Пол_нар_	Поз
Не подсоединен	0	0	0	1 (пока работает «t-пер ВЫКЛ»)	0 (пока работает «t-пер ВЫКЛ»)	0 НЕДОВКЛ
Не подсоединен	1	0	1	0	0	1 Пол_ОТКЛ

<b>Состояния цифровых входов</b>		<b>Подтвержденные положения выключателя</b>				
<b>Всп Вкл-Вх</b>	<b>Всп Выкл-Вх</b>	<b>Пол_ВКЛ</b>	<b>Пол_ОТКЛ</b>	<b>НЕДОВКЛ</b>	<b>Пол_нар_</b>	<b>Поз</b>
Не подсоединен	0	1	0	0	0	2 Пол_ВКЛ

Если контакту «Aux OPEN» не присвоен цифровой вход, индикация положения «Поз» будет иметь значение 3 (неопределенное).

### **Блокировки**

Во избежание неправильной работы нужно установить блокировки. Это может быть реализовано механически или электрически.

Для управляемых коммутационных устройств можно задать до трех блокировок обоих направлений переключения (ЗАМКНУТО/РАЗОМКНУТО). Эти блокировки предотвращают переключение в соответствующем направлении.

Защитная команда РАЗМЫКАНИЯ и команда повторного замыкания модуля автоматического повторного включения (модуль АПВ, наличие зависит от заказанного типа устройства) всегда выполняются без блокировок. Если защитная команда РАЗМЫКАНИЯ **не должна** выдаваться, ее необходимо заблокировать отдельно.

Дополнительные блокировки можно настроить с помощью логического модуля.

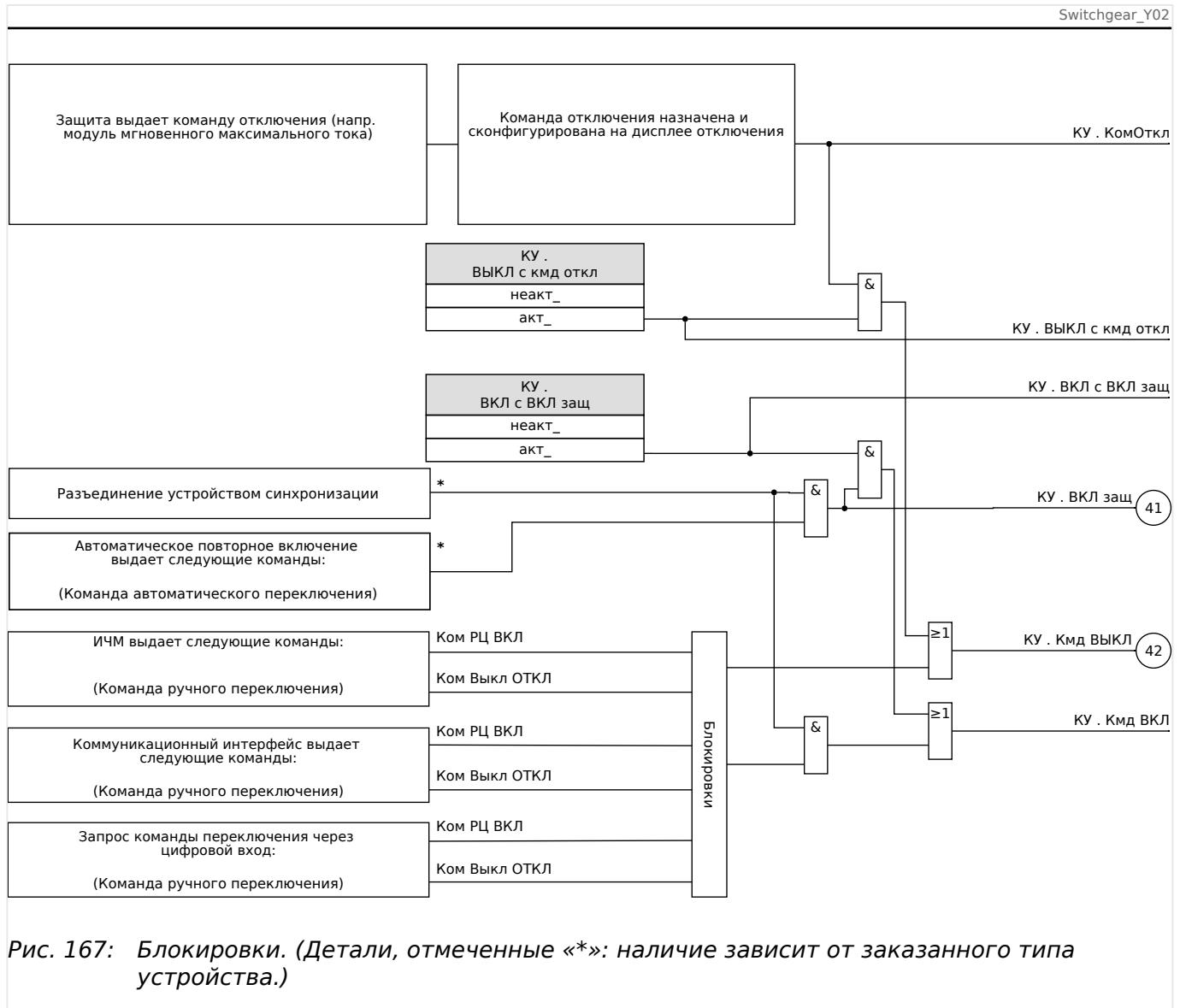
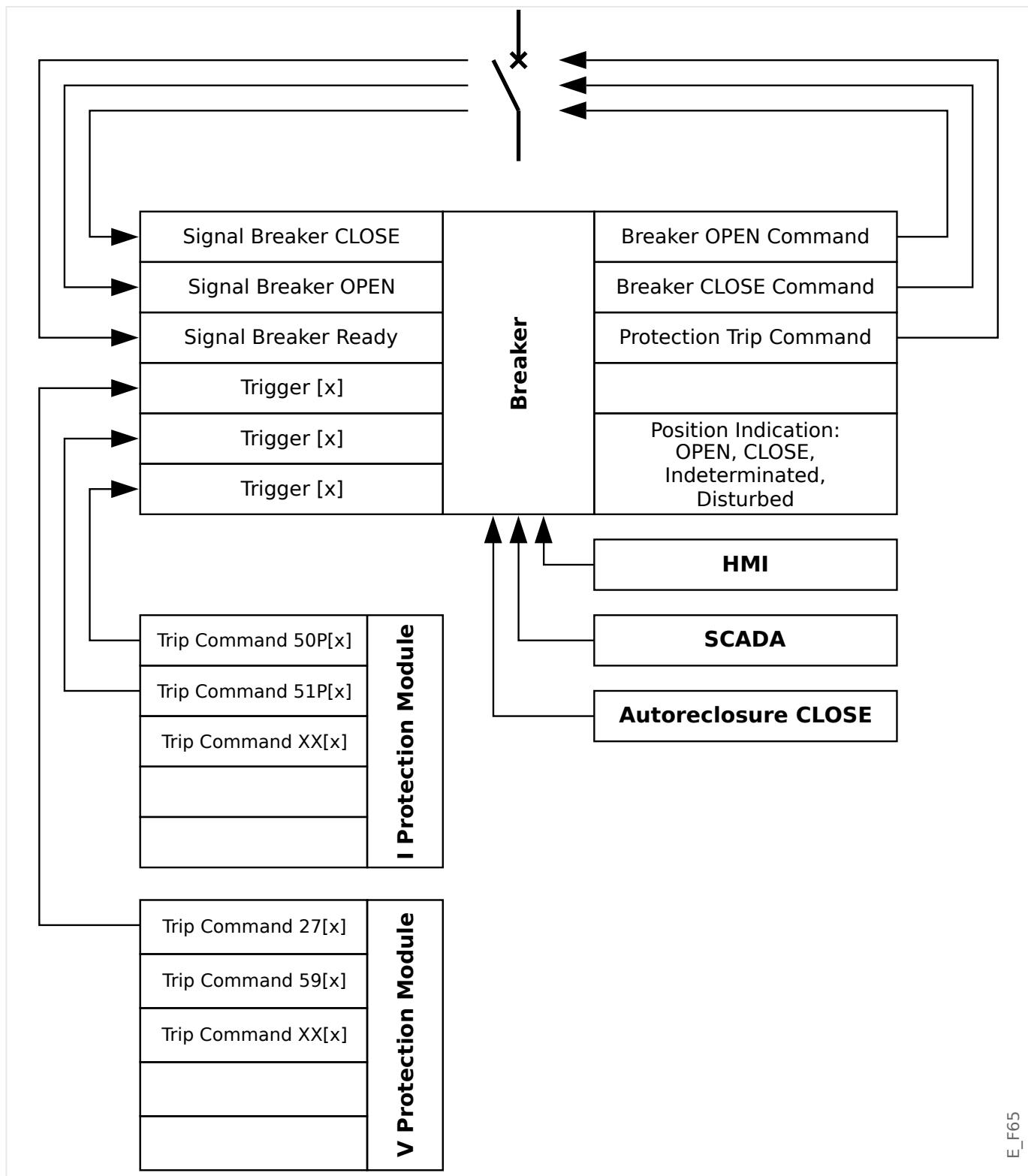


Рис. 167: Блокировки. (Детали, отмеченные «\*»: наличие зависит от заказанного типа устройства.)

### **Диспетчер отключения — назначение команд отключения**

Команды отключения защитных элементов должны присваиваться тем коммутационным устройствам, которые способны замыкаться/размыкаться (выключатели). Каждое коммутационное устройство, которое способно замыкаться/размыкаться, имеет диспетчер отключения.



В меню [Управление / Qxx / Дисп откл] (где «Qxx» соответствует обозначению коммутационного устройства, как определено на однолинейной схеме) имеются параметры настройки «Кмд ОТКЛ n», для которых можно назначить команды защитного отключения. В этом так называемом диспетчере отключения все эти назначенные команды защитного отключения объединяются с помощью логической операции «ИЛИ», что в результате приводит к выдаче команды размыкания коммутационного устройства.

На коммутационное устройство отправляется только команда размыкания, которая выдается диспетчером отключения. Это значит, что команды отключения,

назначенные в диспетчере отключения, приводят к работе коммутационного устройства.

Кроме того, в данном модуле можно задать минимальное время удержания команды отключения и то, будет она блокироваться механически или нет (см. также раздел «Блокировка» далее, [«Замыкание»](#)).

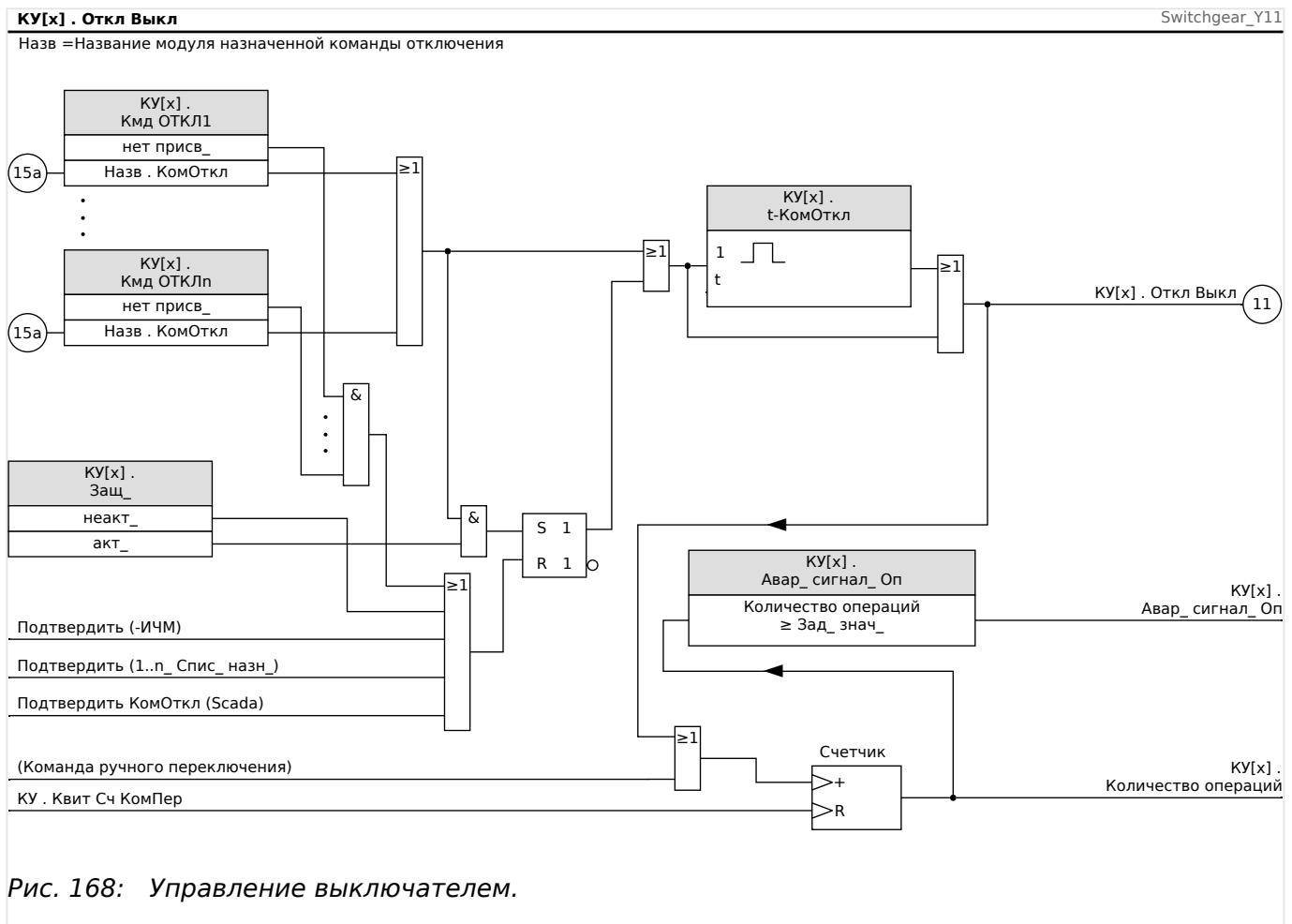


Рис. 168: Управление выключателем.

Обратите внимание, что на схеме выше «KU[x]» представляет «коммутационное устройство номер x»; однако точное обозначение определено в файле однолинейной схемы, см. также [«Однолинейная схема»](#).

### Замыкание

Если команда размыкания настроена как «Заш\_» = «акт\_», она будет оставаться активной до момента подтверждения (см. главу «Подтверждение», [«2.5 Подтверждения»](#)).

Заблокированная команда размыкания сбрасывается только в одном из следующих случаев, а также после пропадания всех назначенных команд размыкания элементов защиты:

- Она подтверждается (либо пользователем с помощью интерфейса, либо посредством SCADA), см. [«2.5 Подтверждения»](#).
- Она сбрасывается (подтверждается) с помощью сигнала, который был назначен параметру «ПодКомОткл».
- Для нее снова задается настройка »Заш\_« = «неакт\_».

- Если не назначена никакая команда защитного отключения, т.е. для **всех** «Кмд ОТКЛ n» задано значение «-».

### **Внешнее ЗАМЫКАНИЕ /РАЗМЫКАНИЕ**

Если требуется размыкание или замыкание коммутационного устройства с помощью внешнего сигнала, можно назначить один сигнал, запускающий команду ЗАМЫКАНИЯ, и один сигнал, запускающий команду РАЗМЫКАНИЯ (например, сигналы цифровых входов или выходов логической схемы).

Для внешнего сигнала ЗАМЫКАНИЯ можно назначить значение [Управление / КУ / КУ[x] / Вн кмд ВК/ВЫК] «Кмд ВКЛ».

Для внешнего сигнала РАЗМЫКАНИЯ можно назначить значение [Управление / КУ / КУ[x] / Вн кмд ВК/ВЫК] «Кмд ВЫКЛ».

Команда РАЗМЫКАНИЯ имеет приоритет. Команды ЗАМЫКАНИЯ ориентированы на градиент, команды РАЗМЫКАНИЯ ориентированы на уровень.

### **Переключение с помощью SCADA**

Переключение с помощью команд SCADA возможно, если для [Управление / Общие настройки] «Право на переключение» задано значение «Удаленный» или «Локальный и удаленный». (См. также «Право на переключение»).

Пример переключения по протоколу IEC 60870-5-104 приведен в разделе «Команды IEC». Принцип аналогичен тому, что применяется для других протоколов, поддерживающих команды SCADA.

### **Синхронизированное переключение\***

\* = доступность зависит от типа заказанного устройства.

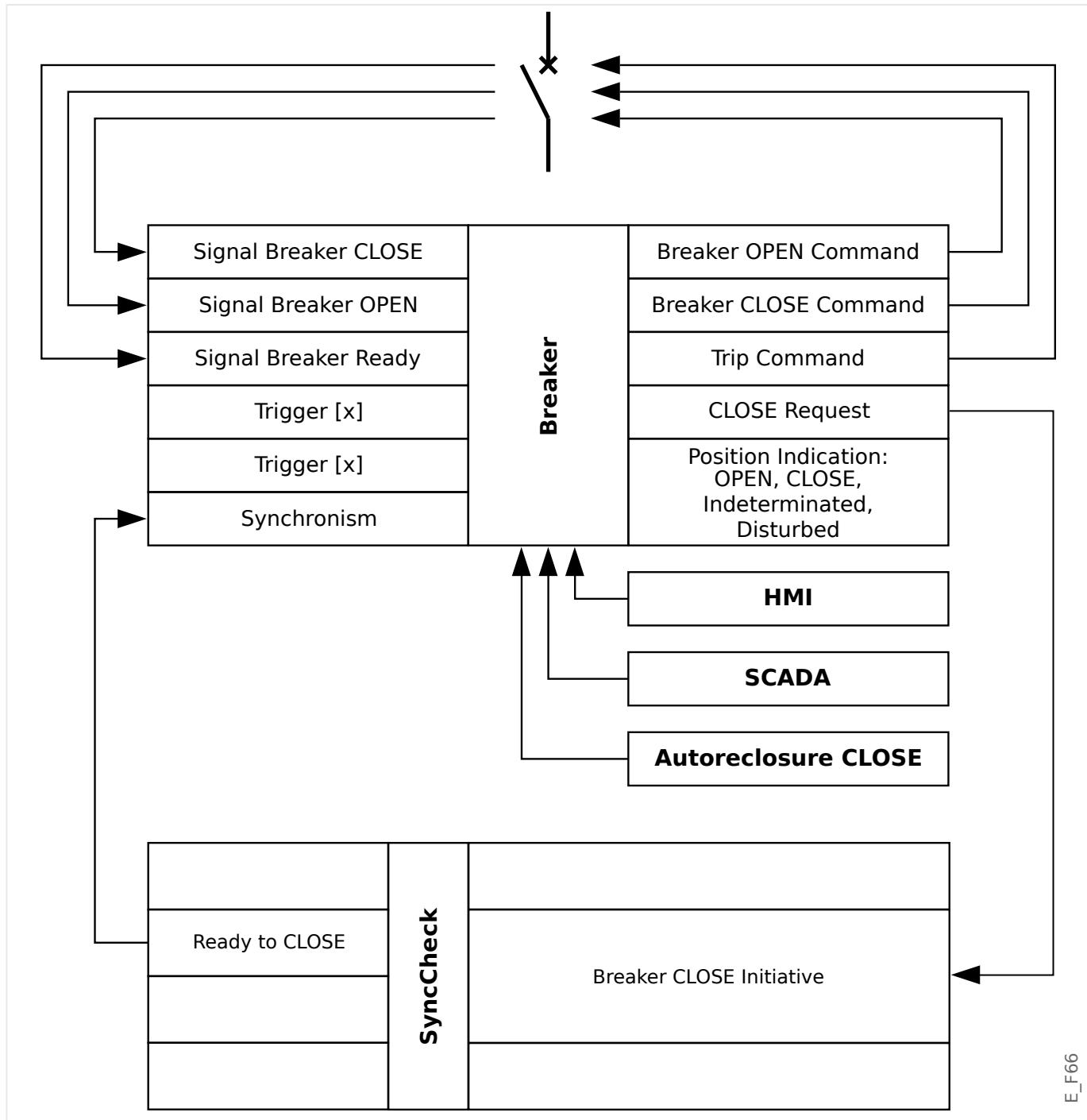
Перед тем, как коммутационное устройство сможет соединить две главные секции, должна быть обеспечена синхронность этих секций.

В меню [Управление / КУ / КУ[x] / Синхронное переключение] параметр «Синхронизм» определяет, какой сигнал будет указывать на синхронность.

Если условие синхронности должно оцениваться внутренним модулем проверки синхронности, должен быть назначен сигнал «Замык готово» (который будет подавать модуль проверки синхронизации). В качестве альтернативы можно назначить цифровой вход или логический выход.

В режиме синхронизации «Генератор-система» необходимо назначить дополнительный запрос синхронности в меню [Парам\_защиты / Глоб\_пар\_заш\_ / Внутр\_соед-Заш[x] / Синх].

Если сигнал синхронности назначен, команда переключения будет выполняться только в случае, когда сигнал синхронности принимает значение «Истина» за определенное максимальное время наблюдения «t-Макс синх контр». Данный таймер наблюдения запускается, когда подается команда ЗАМЫКАНИЯ. Если сигнал синхронности не назначен, высвобождение синхронности будет постоянным.



### Право на переключение

Право на переключение определяет типы команд коммутации, которые разрешены для выполнения. Она не влияет на отключения, выполняемые функциями защиты.

Для настройки прав на переключение [Управление / Общие настройки] «Право на переключение» доступны следующие параметры:

- «Нет»: Операции коммутации заблокированы. (Обратите внимание, что защитные отключения по-прежнему возможны.)
- «Локальный»: Операции отключения осуществляются только кнопками на панели.

- «Удаленный»: Операции отключения осуществляются через SCADA, цифровые входы или внутренние сигналы.
- «Локальный и удаленный»: Операции отключения осуществляются, с помощью кнопкой, SCADA, цифровых входов или внутренних сигналов.

### **Неблокированное переключение**

Для проверок, ввода в эксплуатацию и временных операций можно отключить блокировки.

#### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**



Неблокированное переключение может привести к серьезным травмам или летальному исходу!

Для неблокированного переключения параметры [Управление / Общие настройки] «Нет блок. сбр.» может иметь следующие значения:

- «единичная операция»: Неблокированное переключение для одной отдельной команды
- «постоянный»: Постоянно
- «Пауза»: Неблокированное переключение на определенное время

Установленное время для неблокированного переключения задается с помощью параметра «Нет блок. сбр.» и применяется также для режима «единичная операция».

Неблокированное переключение также можно активировать, назначив сигнал для «Нет блок. сбр.».

### **Ручное управление положением коммутационного устройства**

В случае сбоя контактов индикации положения (вспомогательных контактов) или обрыва проводов индикацией положения от присвоенных сигналов можно управлять вручную (переписывать) для переключения коммутационного устройства.

Данная функция доступна в меню [Управление / КУ / КУ[х] / Общие настройки] «Лож положение».

Управляемое положение коммутационного устройства будет отображаться на дисплее с помощью восклицательного знака «!» рядом с символом коммутационного устройства.

#### **ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**



Ручное управление положением коммутационного устройства может привести к серьезным травмам или летальному исходу!

### **Блокировка двойной операции**

Все команды управления любым коммутационным устройством на участке должны обрабатываться последовательно. Во время выполнения команды управления не допускается обработка другой команды.

### **Контроль направления переключения**

Команды переключения проверяются перед выполнением. Если коммутационное устройство уже находится в нужном положении, команда переключения не будет подана повторно. (Разомкнутый выключатель нельзя разомкнуть повторно.) Это также относится к командам переключения от ИЧМ и SCADA.

### **Антипульсация**

При нажатии кнопки команды ЗАМЫКАНИЯ будет подан только один импульс ЗАМЫКАНИЯ независимо от того, насколько долго кнопка будет удерживаться нажатой. Коммутационное устройство выполнит команду замыкания только один раз.

## **6.3 Износ коммутационного устройства**

### **Особенности износа коммутационного устройства**

MCDGV4 ведет различную статистику по каждому коммутационному устройству.

- Число операций коммутации доступно в меню [Работа / Данн\_о сч\_и вер\_ / Управление / КУ[х]] «СчКомОткл».

В меню [Управление / КУ[х] / Износ КУ] «Авар\_сигнал\_Оп» пользователь может настроить ограничение для максимального числа операций коммутации. Если это ограничение будет превышено, в меню [Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Авар\_сигнал\_Оп» выдается соответствующий сигнал предупреждения.

- Сумма накопленных токов отключения доступна в меню [Работа / Данн\_о сч\_и вер\_ / Управление / КУ[х]] «СуммОткл Iф.А», ..., «СуммОткл Iф.С».

В меню [Управление / КУ[х] / Износ КУ] «Iсум Прер Авар» можно задать пороговое значение для максимально допустимой суммы токов отключения. Если это пороговое будет превышено, в меню [Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «СуммОткл» выдается соответствующий сигнал предупреждения, а также сигналы избирательной защиты фаз «СуммОткл: Ixx».

- MCDGV4 непрерывно отслеживает «состояние размыкания» и отображается его в меню [Работа / Данн\_о сч\_и вер\_ / Управление / КУ[х]] »Ресурс ВыКЛ РАЗОМКНУТ.« (в виде значения в процентах). Если это значение достигнет 100%, это значит, что необходимо обслуживание коммутационного устройства.
- Сигнал [Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «КУизнос медл. КУ» сообщает о том, что коммутационное устройство стало работать медленнее. (См. также [«Аварийный сигнал медленного коммутационного устройства»](#)). Это может позволить выявить неисправность на ранней стадии.
- Пользователь может задать кривую износа для конкретного коммутационного устройства, см. ниже ([«Кривая износа коммутационного устройства»](#)). На основе этой кривой MCDGV4 выдает сигнал предупреждения в меню [Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Трев. ур. изн.».

- MCDGV4 отслеживает частоту циклов ЗАМЫКАНИЯ/РАЗМЫКАНИЯ: В меню [Управление / КУ[х] / Износ КУ] «Трев I<sub>сум</sub> откл/час» можно задать пороговое значение для максимально допустимой суммы токов отключения в час. Если это пороговое значение будет превышено, в меню [Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «Трев I<sub>сум</sub> откл/час» выдается соответствующий сигнал предупреждения. С помощью данного аварийного сигнала можно обнаружить лишние операции коммутационного устройства на ранней стадии.

### **Аварийный сигнал медленного коммутационного устройства**

Увеличение времени замыкания или размыкания коммутационного устройства указывает на то, что требуется техническое обслуживание. Если измеренное время превышает время «*t*-пер ВЫКЛ» или «*t*-пер ВКЛ», активируется сигнал [Работа / Отображение состояния / Управление / КУ[х]] «КУизнос медл. КУ».

### **Кривая износа коммутационного устройства**

Для поддержания хорошего рабочего состояния коммутационного устройства требуется наблюдение за ним. Состояние коммутационного устройства (срок службы) зависит, помимо прочего, от следующего.

- Количество циклов ЗАМЫКАНИЯ/РАЗМЫКАНИЯ.
- Амплитуды токов отключения.
- Частота работы коммутационного устройства (количество операций в час).

Обслуживание коммутационного устройства следует выполнять согласно графику технического обслуживания, предоставленного производителем (статистика работы коммутационного устройства). С помощью максимум 10 точек пользователь может создать кривую износа коммутационного устройства в меню [Управление / КУ / КУ[х] / Износ КУ]. У каждой точки две настройки: ток отключения в кА и допустимое количество операций. Независимо от того, сколько точек используется, количество операций в последней точке равно нулю. Защитное реле вставит допустимые операции на основании кривой износа коммутационного устройства. Если ток отключения выше тока отключения в последней точке, защитное реле примет количество операций за ноль.

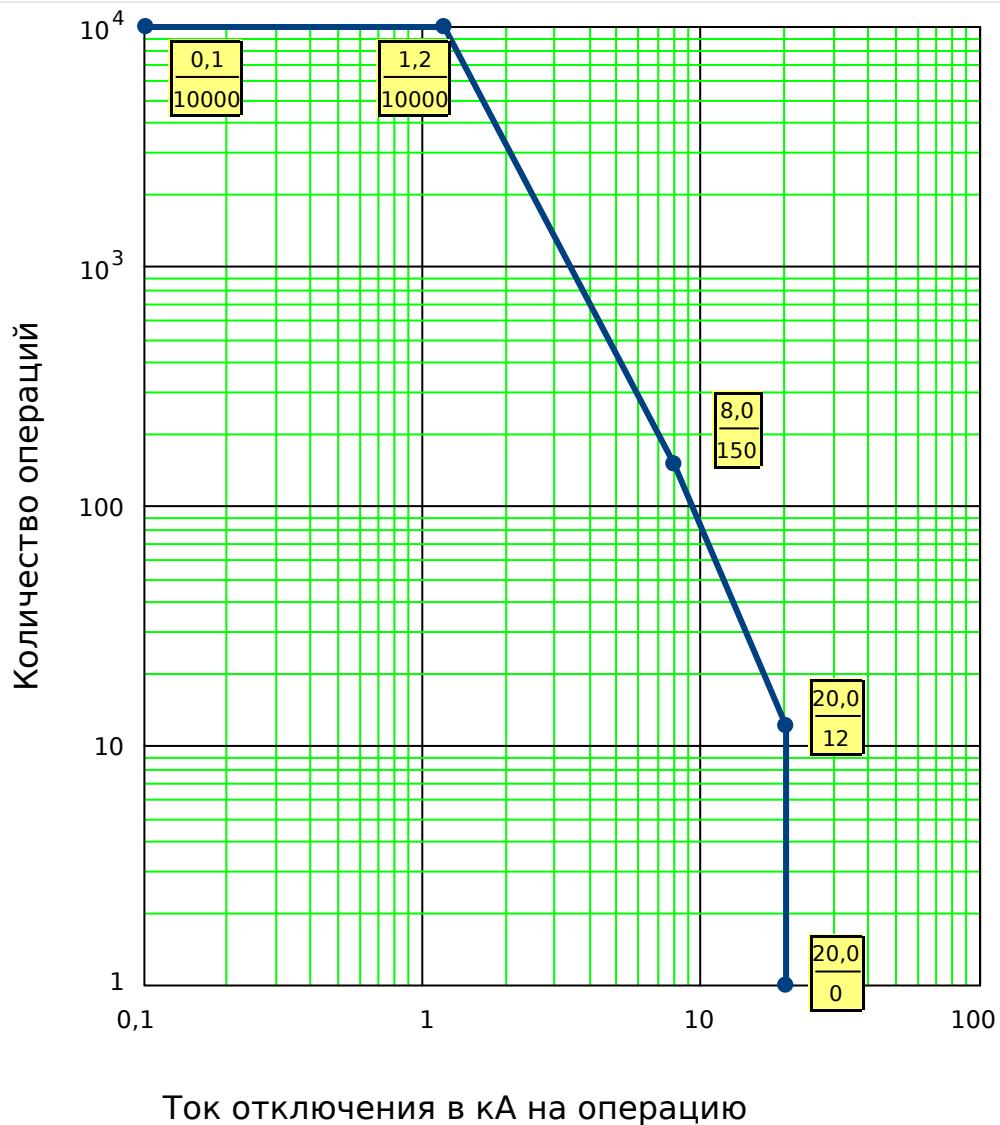


Рис. 169: Эксплуатационная кривая выключателя для типичного выключателя 25кВ

E\_F67

## 6.4 Контроль, пример: переключение выключателя

В следующем примере показано, как переключать выключатель с помощью ИЧМ-устройства.



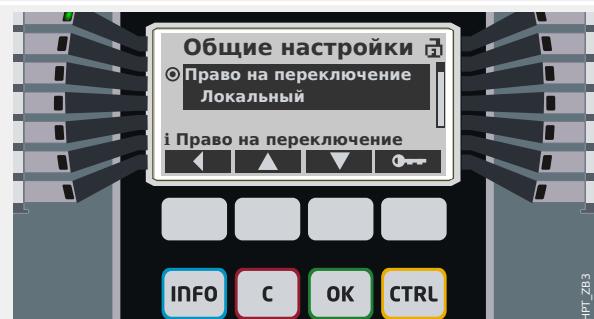
При нажатии клавиши «CTRL» отображается на экран с одной строкой, кроме того, вы получаете прямой доступ к связанным значениям измерения и функциям управления.

Примечание. Название коммутационного устройства «QA1» приведено лишь в качестве примера; доступный набор коммутационных устройств и их обозначение зависят от конкретного приложения.

Операция коммутации может выполняться только в том случае, если для права на переключение (которое отображается в правом верхнем углу) указано «Локальный» или «Локальный и удаленный».

Примечание. Обратите внимание, что доступ к этому односточному экрану, а также двум программным кнопкам «Общие настройки» и «КУ» также возможен с помощью главного меню:

- Меню [Управление / Страница управления] обеспечивает доступ к этой односточной странице.
- С помощью команд [Управление / Общие настройки] обеспечивается доступ к той же ветви меню, что и с помощью программной кнопки «Реж\_».
- С помощью команд [Управление / КУ] обеспечивается доступ к той же ветви меню, что и с помощью программной кнопки «КУ».



Программная кнопка «Реж\_» позволяет открыть меню [Управление / Общие настройки].

Можно выполнить несколько настроек, связанных с коммутационными устройствами, в частности (повторно) определить право на коммутацию.

При выборе настройки «Право на переключение» становятся доступными следующие параметры:

- «Нет»: Нет функции контроля.

- «Локальный»: Управление осуществляется только с помощью кнопок на панели (ИЧМ).
- «Удаленный»: Управление осуществляется только через SCADA, цифровые входы или внутренние сигналы.
- «Локальный и удаленный»: Управление осуществляется с помощью кнопок ИЧМ на панели, SCADA, цифровых входов или внутренних сигналов.

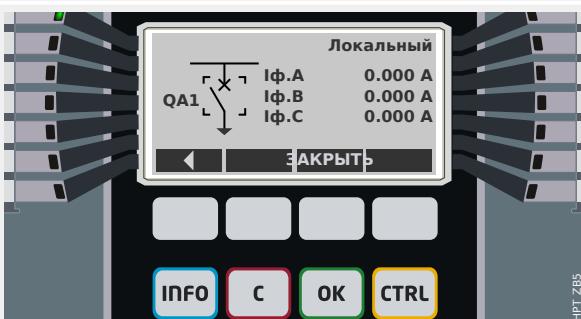
Как было уже сказано, в данном примере настройка должна быть либо «Локальный», либо «Локальный и удаленный».



При нажатии программной кнопки «КУ» отображается экран со списком всех подключенных коммутационных устройств.

(Для устройств HighPROTEC типа «MC...», поддерживается до 6 коммутационных устройств. Устройство типа «MR...» позволяет управлять одним коммутационным устройством.)

После выбора коммутационного устройства при нажатии программной кнопки «►» (Ввод) отображается меню для выбранного коммутационного устройства. Можно задавать самые разные настройки, такие как время управления, индикаторы положения, внешние команды включения/выключения, блокировки.

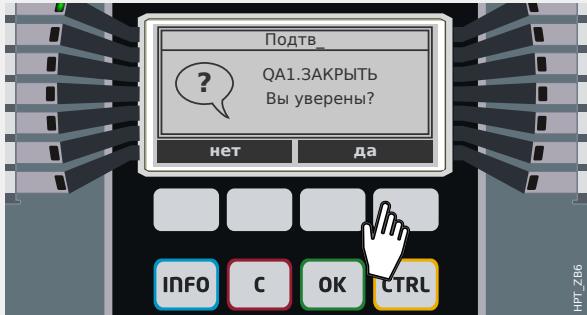
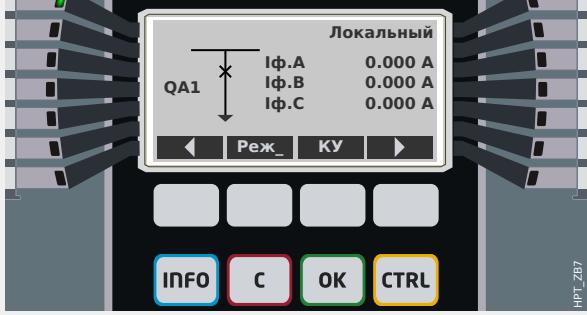


При нажатии программной кнопки «►» (Ввод) отображается расширенная одна строка (после ввода пароля для уровня доступа «Control-Lv1»). Коммутационное устройство выделяется с помощью небольших маркеров (а при наличии нескольких коммутационных устройств отображается программа кнопка «Выбрать», которая позволяет выбрать другое устройство).

Если право на переключение разрешают локальную коммутацию, то отображаются программные кнопки «ОТКРЫТЬ» и «ЗАКРЫТЬ», которые позволяют выполнить операцию переключения. (Обратите внимание, что обычно, то есть при правильной индикации положения от коммутационного устройства, отображается только одна из этих двух программных кнопок: Например, если определенное коммутационное устройство уже

## 6 Диспетчер систем управления /коммутационных устройств

### 6.4 Контроль, пример: переключение выключателя

	<p>разомкнуто, отображается только «ЗАКРЫТЬ».)</p>
	<p>После нажатия программной кнопки «ЗАКРЫТЬ» отображается диалоговое окно подтверждения, которое препятствует неумышленным операциям переключения.</p> <p>После нажатия «да» операция переключения выполняется.</p>
	<p>На дисплее отобразится новое положение коммутационного устройства (если только оно было достигнуто в соответствии с сигналом обратной связи по индикации положения ил по истечении настроенного времени коммутации).</p> <p>Более того, функция программных кнопок измеряется, и появляются новые разрешенные операции коммутации.</p>

## 7 Системные аварийные сигналы

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Обратите внимание, что защита мощности и (активная/реактивная/полная) нагрузка по мощности доступна только в защитных устройствах, предоставляющих измерения напряжения и тока.

После активации (с помощью [Планир\_стр\_] «Систем. авари. сигналы . Реж\_» = «исп») в меню аварийных сигналов системы [Систем. авари. сигналы] можно настроить следующие параметры.

- Общие настройки (включение/выключение управления нагрузкой, выборочное назначение сигнала, блокирующего управление нагрузкой)
- Средние значения ([«7.1 Управление нагрузкой»](#))
  - Управление нагрузкой (ток),
  - Управление нагрузкой (мощность),
- Максимальные (пиковые) значения ([«7.2 Мин. и макс. значения»](#))
  - Защита по мощности (пиковые значения),
  - Коэффициент искажений гармоник (защита THD).

Обратите внимание, что все пороговые значения следует настраивать как основные.

### 7.1 Управление нагрузкой

#### **Управление нагрузкой**

Нагрузка — это средняя величина тока или мощности системы за тот или иной период (промежуток времени). Управление нагрузкой позволяет поддерживать более низкую потребность в электроэнергии по сравнению с целевыми показателями, предусмотренными договором (с поставщиком). При превышении предусмотренных договором целевых показателей поставщику электроэнергии причитается доплата.

Поэтому управление нагрузкой помогает обнаружить и избежать средних пиковых нагрузок, которые учитываются при выставлении счета. Для снижения затрат на нагрузку по тарифу с учетом энергопотребления пиковые нагрузки должны быть по возможности разнообразными. Это значит, что больших одновременных нагрузок следует, по возможности, избегать. Чтобы помочь с анализом нагрузки, модуль управления нагрузкой может оповещать пользователя путем подачи аварийных сигналов. Кроме того, аварийные сигналы нагрузки можно использовать, назначив их реле, чтобы (если применимо) обеспечивать снижение нагрузки.

Управление нагрузкой включает в себя следующее.

- Нагрузка по мощности
- Ваттовая нагрузка (активная мощность)

- Нагрузка var (реактивная мощность)
- Нагрузка ВА (полная мощность)
- Нагрузка по току

В меню [Работа / Статистика / Нагрузка] отображаются фактические средние значения (нагрузки). (См. также [«2.7 Статистика»](#)).

### **Настройка нагрузки**

Настройка нагрузки состоит из двух шагов. Выполните следующее.

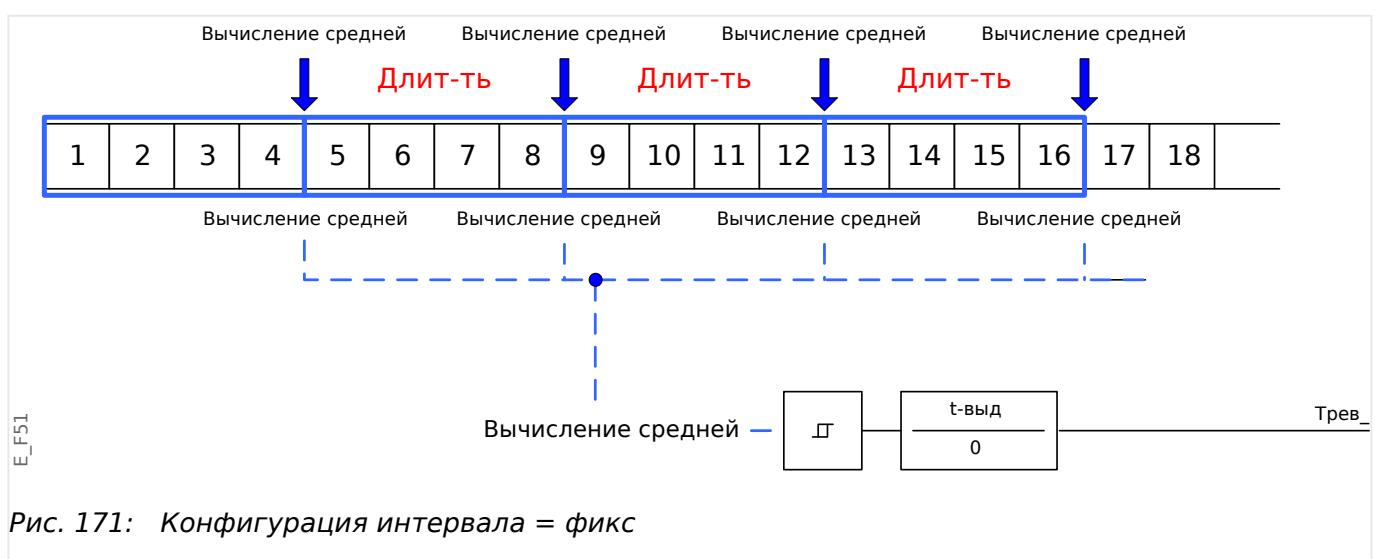
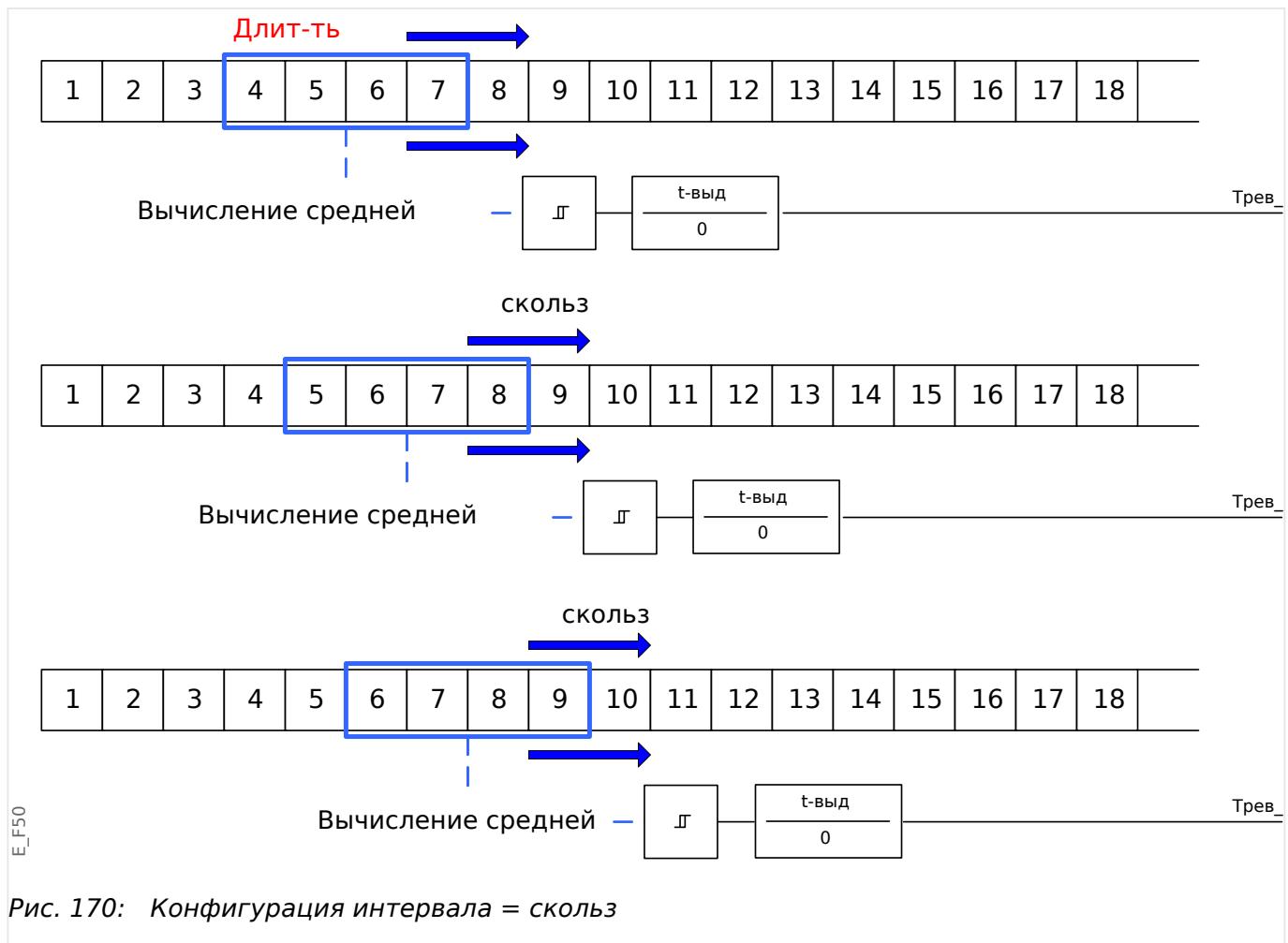
Шаг : Настройте общие параметры в меню [Пар\_ устр\_ / Статистика / Нагрузка]:

- Настройте для триггера значение «Длит-ть».
- Выберите временную развертку для «промежутка времени».
- Укажите, будет ли промежуток «фикс» или «скольз».
- Если применимо, назначьте сигнал сброса.

Временной интервал (промежуток) может быть фиксированным или скользящим.

**Пример фиксированного промежутка:** Если задать интервал 15 минут, защитное устройство рассчитает средний ток или мощность за прошедшие 15 минут и будет обновлять это значение каждые 15 минут.

**Пример фиксированного промежутка:** Если выбрать скользящий промежуток и задать интервал 15 минут, защитное устройство будет непрерывно рассчитывать и обновлять средние значения тока или мощности за прошедшие 15 минут (самое новое измеренное значение будет постоянно заменять самое старое).



2 шаг:

- Кроме того, в меню [Систем. авари. сигналы] необходимо будет настроить особые параметры нагрузки.
- Укажите, должен ли подаваться аварийный сигнал нагрузки или модуль должен работать в беззвучном режиме («Трев» = «акт\_» или «неакт\_»).
- Настройте пороговое значение («Уставка»).

- Если применимо, задайте время задержки («*t*-выд») аварийного сигнала.

## 7.2 Мин. и макс. значения

Защитное устройство также сохраняет пиковые значения нагрузки для тока и мощности. Эти показатели представляют собой максимальные значения с момента последнего сброса значений нагрузки. Пиковые нагрузки тока и мощности системы имеют метку даты и времени.

Текущие и пиковые значения нагрузки отображаются в меню [Пар\_ устр\_ / Статистика / Нагрузка].

### **Настройка контроля пиковых значений**

В меню [Систем. авари. сигналы / Мощн.] можно настроить функцию контроля пиковых значений. Это позволит контролировать следующие показатели:

- активную мощность (Вт)
- реактивную мощность (вар)
- Полная мощность (ВА)

В меню [Систем. авари. сигналы / Мощн.] следует настроить особые параметры.

- Укажите, должен ли подаваться аварийный сигнал контроля пиковых значений, или модуль должен работать в тихом режиме. (Активный/неактивный сигнал тревоги).
- Задайте уставку.
- Задайте время задержки для аварийного сигнала, если применимо.

### **Мин. и макс. значения**

В меню [Работа] отображаются минимальные (мин.) и максимальные (макс.) значения. (См. также  «2.7 Статистика»).

**Минимальные значения после последнего сброса:** Минимальные значения постоянно сравниваются с последним минимальным измеренным значением данного параметра. Если новое минимальное значение оказывается меньше последнего, то последнее обновляется. В меню [Пар\_ устр\_ / Статистика] можно назначить сигнал сброса.

**Максимальные значения после последнего сброса:** Максимальные значения постоянно сравниваются с последним максимальным измеренным значением данного параметра. Если новое максимальное значение оказывается больше последнего, то последнее обновляется. В меню [Пар\_ устр\_ / Статистика] можно назначить сигнал сброса.

## 7.3 Защита ОГИ

Для контроля качества электроэнергии защитное устройство может контролировать напряжение (линейное) и текущие ОГИ.

В меню [Систем. авари. сигналы / КНИ] выполните следующее.

- Укажите, будет ли подаваться аварийный сигнал («Трев» = «акт\_» или «неакт\_»).
- Задайте пороговое значение («Уставка»).
- Если применимо, задайте время задержки (« $t$ -выд») аварийного сигнала.

## 8 Регистраторы

Реле защиты MCDGV4 оснащено несколькими регистраторами, которые выполняют сбор сообщений журнала определенных типов (в энергонезависимой памяти):

- Функция [Сообщения о самодиагностике](#) («10.2 Сообщения о самодиагностике») обеспечивает сбор внутренних сообщений устройства различных типов. Это могут быть, например, события, связанные с безопасностью (например, ввод неправильного пароля) или сообщения по устранению неисправностей, которые непосредственно связаны с функциональными возможностями устройства.

Записи можно открыть в ветви меню [Работа / Самодиагностика / Сообщения].

- Функция [Аварийный осциллограф](#) («8.1 Аварийный осциллограф») добавляет новую запись для каждого нового события аварийного нарушения (настроенное как сигнал пуска).

Записи можно открыть в ветви меню [Работа / Регистр\_ / Авар\_ Осц\_].

Кроме того, если дважды щелкнуть на любой записи в окне «Аварийный осциллограф» в Smart view, можно сохранить данные этой записи в файл \*.HptDr, который можно открыть в программном обеспечении ПК DataVisualizer для графического анализа.

- Функция [Регистратор неисправностей](#) («8.2 Регистратор неисправностей») собирает информацию о сбоях (например, о причинах отключения).

Записи можно открыть в ветви меню [Работа / Регистр\_ / Авар.осцил\_].

- Функция [Регистратор событий](#) («8.3 Регистратор событий») собирает данные об изменениях двоичных состояний и состояний счетчиков различных модулей MCDGV4, чтобы можно было получить представление о недавних событиях.

Записи можно открыть в ветви меню [Работа / Регистр\_ / Зап соб].

- Функция [Регистратор выполнения](#) («8.4 Регистратор выполнения») фиксирует значения аналоговых измерений в течение определенного периода времени.

Доступ к сводной информации (временной метке, количеству записей) можно получить в ветви меню [Работа / Регистр\_ / Рег трд].

Кроме того, если дважды щелкнуть на сводной информации в окне «Регистратор выполнения» в Smart view, можно сохранить все данные в файл \*.HptTr, который можно открыть в программном обеспечении ПК DataVisualizer для графического анализа.

## 8.1

## Аварийный осциллограф

- Загрузка (считывание) записей аварийных нарушений осуществляется с помощью программного обеспечения для настройки и оценки параметров *Smart view*.
- Записи аварийных нарушений можно просматривать и анализировать с помощью ПО *DataVisualizer* (этот инструмент всегда устанавливается вместе с ПО *Smart view*).
- Записи аварийных нарушений можно преобразовывать в файловый формат COMTRADE с помощью ПО *DataVisualizer*.

Аварийный осциллограф работает с частотой 32 выборки за цикл. Аварийный осциллограф может срабатывать по любому из восьми настраиваемых сигналов запуска. Запись аварийных нарушений содержит значения измерений и время до срабатывания триггера. С помощью *Smart view /DataVisualizer* на экран в графическом виде могут выводиться осциллограммы аналоговых (напряжение, сила тока) и цифровых каналов (трасс). Аварийный осциллограф имеет емкость памяти, достаточную для сохранения отрезков событий с максимальной длительностью до 120 с. Аварийный осциллограф может сохранять записи длительностью до 15 с (настраивается пользователем). Количество записей зависит от размера каждой записи.

### **Считывание записей аварийных нарушений**

С помощью меню [Работа / Регистр\_ / Авар\_ Осц\_] можно просматривать сохраненные записи аварийных нарушений.

#### **ПРИМЕЧАНИЕ!**

С помощью меню [Работа / Регистр\_ / Руч\_ пуск] можно запускать аварийный осциллограф вручную.



### **Удаление записей о нарушениях с помощью панели управления**

С помощью меню [Работа / Регистр\_ / Авар\_ Осц\_] можно выполнить следующее.

- Удалить записи аварийных нарушений.
- При помощи «ПРОГРАММНЫХ КНОПОК» «вверх» и «вниз» выбрать запись об аварийных нарушениях, подлежащую удалению.
- Вызвать вид подробного просмотра записи аварийных нарушений нажатием «ПРОГРАММНОЙ КНОПКИ» «вправо».
- Подтвердить нажатием «ПРОГРАММНОЙ КНОПКИ» «удаления».
- Ввести пароль, а затем нажать кнопку «OK».
- Выберите записи для удаления (текущую или все).
- Подтвердить нажатием «ПРОГРАММНОЙ КНОПКИ» «OK».

### **Настройка аварийного осциллографа**

Настроить аварийный осциллограф можно в меню [Пар\_ устр\_ / Регистр\_ / Авар\_ Осц\_].

Настройте максимальное время записи события аварийного нарушения. Его можно настроить с помощью параметра «макс разм файла», максимальное значение составляет 15 с (включая время до и после срабатывания триггера). Время до и после срабатывания триггера для аварийного осциллографа устанавливается (через параметры «*Bp\_до пуска*» и «*Время слежения*») в процентах от значения параметра «макс разм файла».

Для запуска аварийного осциллографа можно выбрать до 8 сигналов. Триггерные сигналы связаны логической функцией ИЛИ. После записи события аварийных нарушений новая запись не будет включена до тех пор, пока не перестанут действовать все триггерные сигналы, вызвавшие запуск предыдущей записи.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



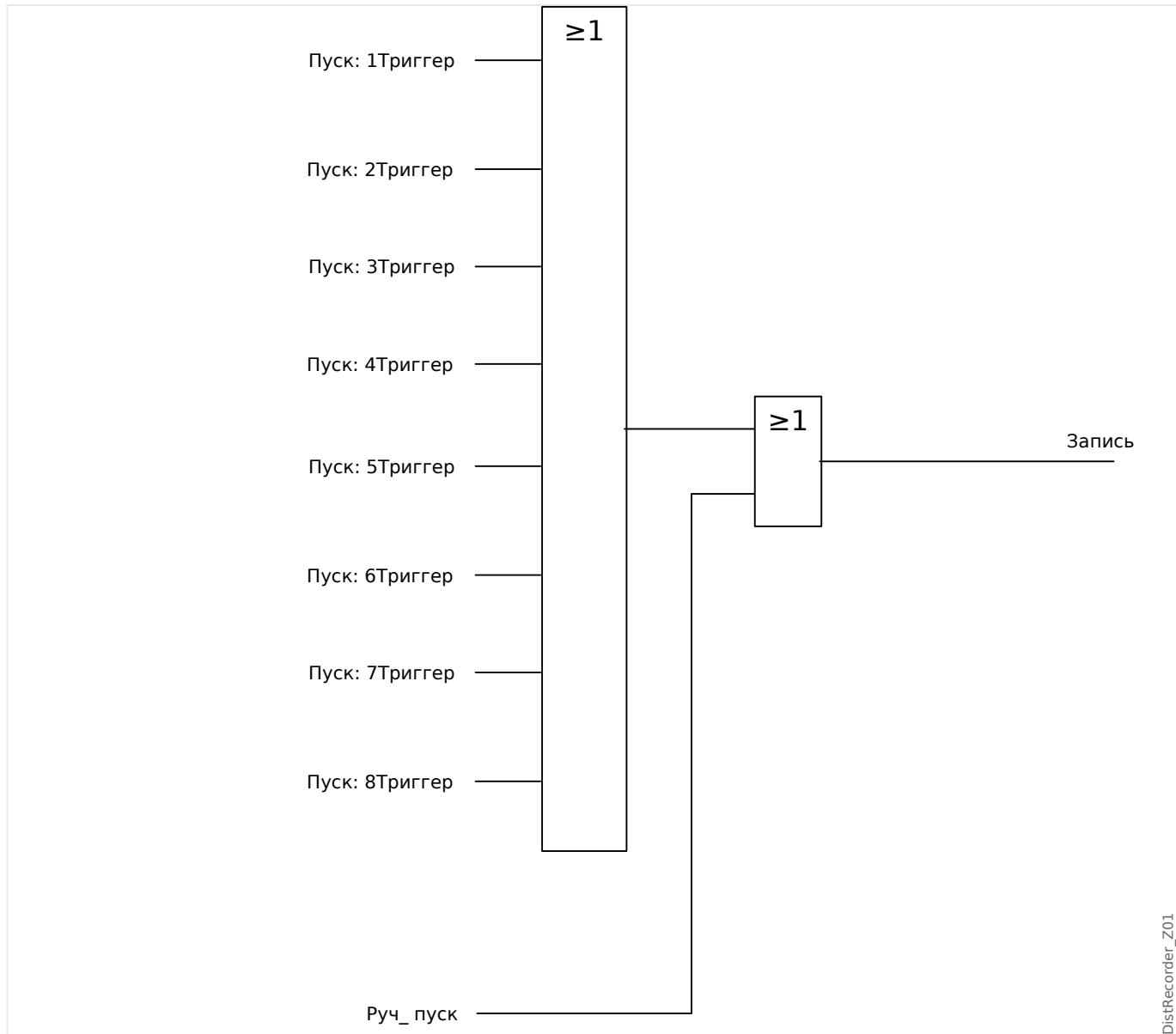
При условии, что  $tT$  — продолжительность триггерного сигнала, а  $tMax = \text{«макс разм файла»}$ ,  $tPre = (\text{«Bp_до пуска»} \cdot tMax)$ ,  $tPost = (\text{«Время слежения»} \cdot tMax)$ , то фактическая продолжительность будет следующей.

- Фактическое время до срабатывания триггера всегда равно  $tPre$
- Событие аварийного нарушения записывается в течение  $tEv$ , которое равно:  $tEv = \min(tT, (tMax - tPre))$
- Фактическое время после срабатывания триггера  $tRest$  равно:  $tRest = \min(tPost, (tMax - tPre - tEv))$

Очевидно, может случиться, что, в зависимости от фактической продолжительности триггерного сигнала и  $tPre$ ,  $tEv < tT$ , то есть событие аварийного нарушения не будет записано полностью. Единственный способ снизить риск этого (кроме как задать меньшее значение для параметра  $tPre$ ) — задать большее значение для параметра  $tMax$ . Однако вследствие этого в памяти возможно будет сохранить меньше событий.

Аналогичным образом может оказаться, что не останется времени после срабатывания триггера (т. е.  $tRest = 0$ ). Обратите внимание, что по истечении настроенного времени  $tMax$ , равного «макс. размеру файла», запись всегда останавливается.

Более того, следует определить действия аварийного осциллографа на случай, когда будет исчерпана емкость хранилища. Следует ли автоматически перезаписывать самые старые записи («*Авто перезапись*» = «*акт\_*») или совсем прекратить запись («*Авто перезапись*» = «*неакт\_*»), пока память не будет очищена вручную.



DistRecorder\_Z01

## 8 Регистраторы

### 8.1 Аварийный осциллограф

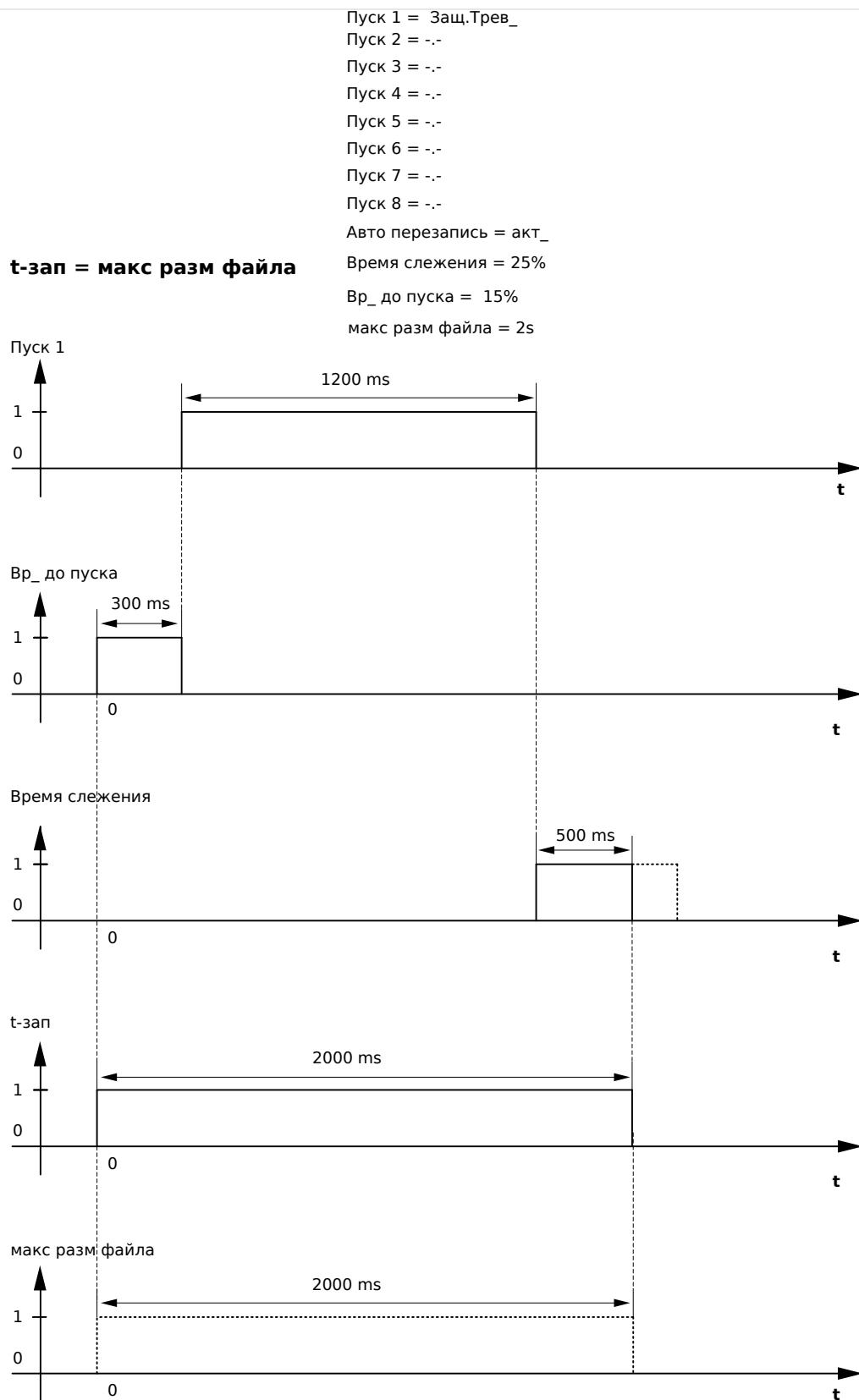


Рис. 172: Пример временной диаграммы регистратора аварийных нарушений I

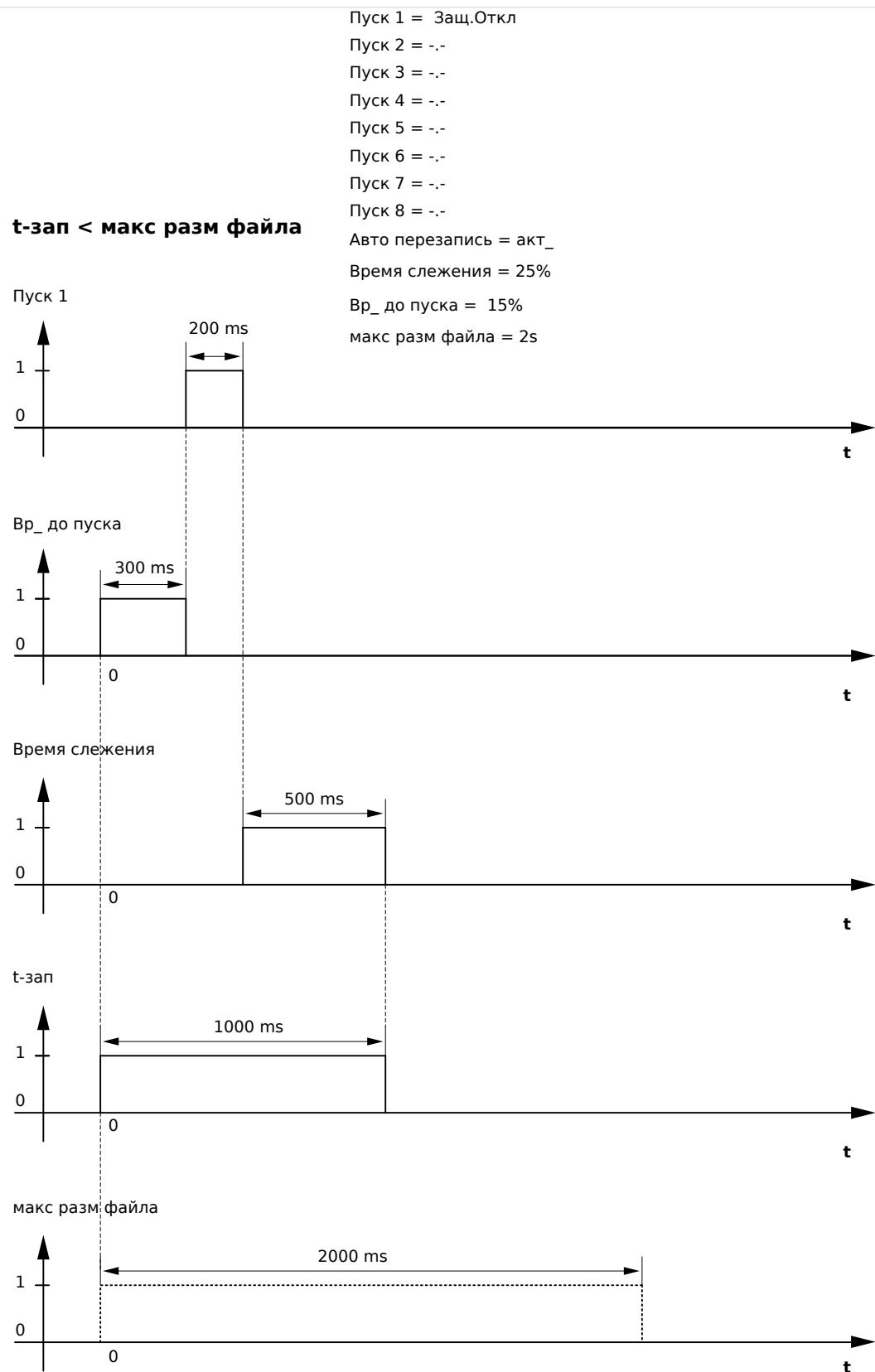


Рис. 173: Пример временной диаграммы регистратора аварийных нарушений II

## 8.2 Регистратор неисправностей

### ***Назначение регистратора неисправностей***

*Регистратор неисправностей* содержит краткую информацию о неисправностях (например, о причинах отключения). Кроме того, краткую информацию можно прочесть в интерфейсе ИЧМ. Это может помочь при проведении быстрого анализа сбоев. После сбоя, чтобы привлечь к нему внимание пользователя, на дисплее откроется всплывающее окно. *Регистратор неисправностей* предоставит информацию о причинах сбоя. С помощью аварийного осциллографа можно будет вывести подробный анализ причин сбоя (в виде осциллограммы). Записи неисправности и соответствующие им записи аварийных нарушений соотносятся следующим образом: «Номер неисправности» и «Номер неисправности электросети».

### ***Время и длительность***

Время до отключения	Время между <i>первым аварийным сигналом</i> («Заш . Трев_») и <i>сигналом первого отключения</i> («Заш . Откл»).
Период неисправности	Период времени от растущего фронта импульса сигнала общего срабатывания («Заш . Трев_») до падающего фронта общего сигнала срабатывания. Следует обратить внимание, что общее срабатывание является объединением (или разъединением) всех сигналов срабатывания с помощью логической функции «или». Общее отключение («Заш . Откл») связано со всеми отключениями логической функцией ИЛИ.

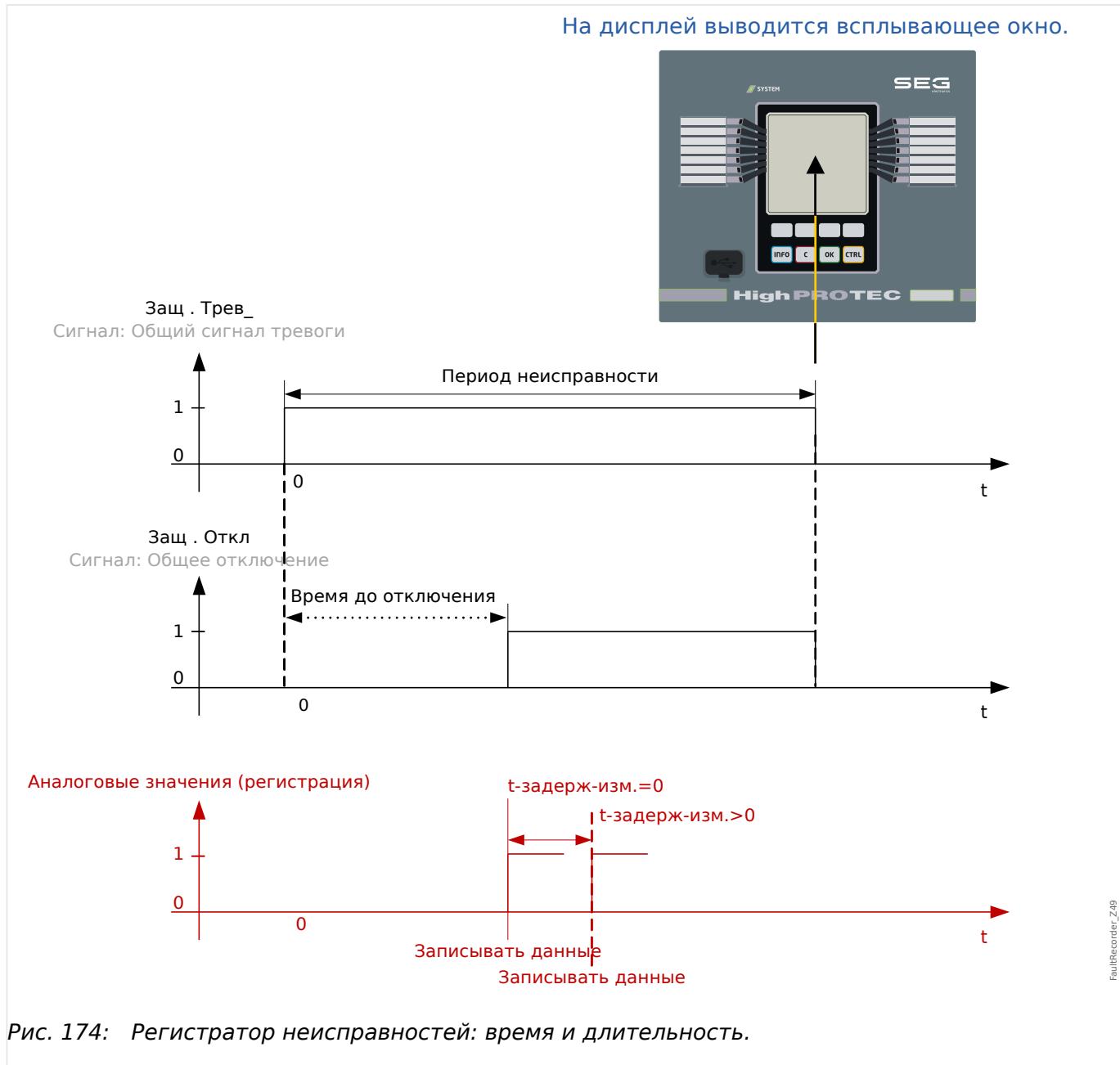


Рис. 174: Регистратор неисправностей: время и длительность.

### Режим работы регистратора неисправностей

Как срабатывает регистратор неисправностей?

Регистратор неисправностей срабатывает при растущем фронте сигнала «Защ . Трев\_» (общее срабатывание). Обратите внимание, что «Защ . Трев\_» (общее срабатывание) связано со всеми сигналами срабатывания логической функцией ИЛИ. Первый сигнал срабатывания запускает регистратор неисправностей.

В какой момент происходит запись измерений неисправностей?

Измерения неисправностей регистрируются (записываются) после команды размыкания. Момент времени записи измерений (после отключения) можно при желании отсрочить. Для этого используется параметр [Пар\_ устр\_ / Регистр\_ / Авар.осцил\_ / ] «Авар.осцил\_.  $t\text{-задерж-изм.}$ ». Эта настройка позволяет получить более точные значения измерений (например, можно устранить искажения измерений, вызванные значительными постоянными составляющими).

Режимы

Если необходимо создать запись неисправности, даже если общий сигнал тревоги не привел к отключению, то для параметра [Пар\_ устр\_ / Регистр\_ / Авар.осцил\_ / ] «Авар.осцил\_. Режим записи» следует задать значение «Авар. сигналы и отключения».

Если аварийный сигнал, за которым не последует сигнал отключения, не должен приводить к отключению, задайте для параметра «Режим записи» значение «Только отключения».

*Когда на дисплее в интерфейсе ИЧМ появляется всплывающее окно?*

Такое окно появляется после того, как исчезнет сигнал общего срабатывания («Заш . Трев\_»).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Время до отключения не будет отображаться, если сигнал срабатывания, который запускает регистратор неисправностей, отправлен другим модулем защиты. Это может произойти, если на неисправность реагирует несколько модулей защиты.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Необходимо помнить: Настройки параметров (пороговые значения и т. д.), отображающиеся в записи неисправности, не являются элементами самой этой записи. Они всегдачитываются с текущих настроек устройства. Если окажется, что настройки параметров, отображающиеся в записи неисправности, были изменены, то они будут отмечены в записи звездочкой.

Чтобы избежать этого, выполняйте следующие инструкции.

Сохраняйте все записи неисправностей в локальной сети/на жестком диске перед любым изменением параметров. После изменения удаляйте записи неисправностей в регистраторе неисправностей.

#### Память

Последняя сохраненная запись неисправности хранится в *регистраторе неисправностей* в отказоустойчивом режиме (другие записи хранятся в памяти, зависимой от вспомогательного питания защитного реле). Если свободная память системы закончилась, новая запись будет записана поверх самой старой (по правилу стековой записи FIFO). Можно сохранить до 20 записей.

*Как закрыть всплывающее окно?*

Нажать программную кнопку «OK».

*Как быстро выяснить, привел ли сбой к отключению?*

В меню просмотра регистратора неисправностей, сбои, приведшие к отключению, обозначаются значком «⚡» (справа).

*О каком сбое свидетельствуют данные во всплывающем окне?*

Для самых последних неисправностей.

#### **Содержимое регистратора неисправностей**

Регистратор неисправностей содержит следующую информацию:

**Часть 1: Общие сведения (не зависящие от функции защиты)**

Дата и время	Дата и время неисправности
Число сбоев	Этот счетчик увеличивается после каждого сбоя («Заш . Трев_»)
Число сбоев сети	Этот счетчик также увеличивается после каждого срабатывания «Заш . Трев_», кроме АПВ (это относится только к устройствам, обеспечивающим автоматическое повторное включение).
Акт уст	Активная группа уставок
Период неисправности	Период времени от растущего фронта импульса сигнала общего срабатывания («Заш . Трев_») до падающего фронта общего сигнала срабатывания. Следует обратить внимание, что общее срабатывание является объединением (или разъединением) всех сигналов срабатывания с помощью логической функции «или». Общее отключение («Заш . Откл») связано со всеми отключениями логической функцией ИЛИ.
Время до отключения	Период между сигналом срабатывания и отключением. Необходимо помнить: Время до отключения не будет отображаться, если первое срабатывание и первое отключение запущены разными модулями защиты.
Сраб	Название модуля, который сработал первым.
Откл	Название модуля, который первым подал команду отключения.
Акт_Ад_Набор	Если используется набор адаптивных параметров, будет отображаться номер активной группы параметров.

**Часть 2: Сведения о функциях защиты, с помощью которых был обнаружен сбой**

Например, Тип неисправности	<p>В этой части предлагаются сведения, зависящие от защитного модуля.</p> <p>К примеру, если речь идет о функциях избирательной защиты фаз, приводятся и данные об отдельных фазах.</p>
-----------------------------	---

**Часть 3: Сведения, зависящие от защитного устройства**

Измеренные значения	<p>Отображение различных значений измерения на момент отключения (или задержки отключения в зависимости от установленных параметров).</p> <p>Набор данных зависит от доступных для данного конкретного устройства измеряемых величин.</p>
---------------------	---

**Как осуществляется навигация по записям регистратора неисправностей?**

Навигация по записям регистратора неисправностей	Клавиша
Возврат к окну обзора.	◀
Следующий (верхний) элемент в записи неисправности.	▲

Навигация по записям регистратора неисправностей	Клавиша
Предыдущая запись неисправности.	▶▶
Следующий (нижний) элемент в записи неисправности.	▼

**Как выполняется считывание данных регистратора неисправностей на панели управления?**

Считать показания регистратора неисправностей можно двумя способами.

- Вариант 1: в интерфейсе ИЧМ всплывают сведения о неисправности (так как имело место отключение).
- Вариант 2: меню регистратора неисправностей вызывается вручную.

*Вариант 1 (сведения о неисправности всплывают на дисплее)*

- Проанализируйте запись с помощью программных кнопок «▲» и «▼».
- Закройте всплывающее окно программной кнопкой «OK».

*Вариант 2.*

- Войдите в ветвь меню [Работа / Регистр\_ / Авар.осцил\_].
- Выберите запись неисправности.
- Проанализируйте запись с помощью программных кнопок «▲» и «▼».

## 8.3 Регистратор событий

Регистратор событий может регистрировать до 300 событий, при этом последние (минимум) 50 сохраненные события регистрируются в отказоустойчивом режиме. Все записи событий содержат следующую информацию:

*События регистрируются следующим образом.*

Номер записи	Порядковый номер
Номер ошибки	Номер постоянной неисправности.  Этот счетчик увеличивается на единицу при каждом последующем общем срабатывании («Защ . Трев_»).
Число сбоев сети	Сбои сети могут иметь несколько номеров.  Этот счетчик увеличивается на единицу при каждом последующем общем срабатывании.  (Иключение - АПВ: это относится только к устройствам, обеспечивающим автоматическое повторное включение).
Дата записи	Метка времени
Название модуля	Что изменилось?
Состояние	Измененное значение

*Существует три разных класса событий.*

- **Изменение двоичного состояния отображается следующим образом:**
  - 0->1 если сигнал физически изменяется с «0» на «1».
  - 1->0 если сигнал физически изменяется с «1» на «0».
- **Увеличение счетчика отображается следующим образом:**
  - Старое состояние счетчика -> Новое состояние счетчика (например 3->4)
- **Изменение нескольких состояний отображается следующим образом:**
  - Старое состояние -> Новое состояние (например 0->2)

### **Считывание записей регистратора событий**

- Войдите в ветвь меню [Работа / Регистр\_ / Зап соб].
- Выберите событие.

## 8.4 Регистратор выполнения

### Считывание записей регистратора выполнения

Регистратор выполнения сохраняет измеренные данные по мере их развития во времени.

- Войдите в ветвь меню [Работа / Регистр\_ / Рег трд].
- На панели управления отображаются сводные данные (временная метка, количество записей).

В силу технических ограничений ЖК-дисплея подробных записанных данных не отображается.

- Однако в ПО Smart view можно дважды щелкнуть запись со сводкой, что позволит загрузить аналоговые данные с устройства MCDGV4 и сохранить их в файл (с расширением \*.HptTr).

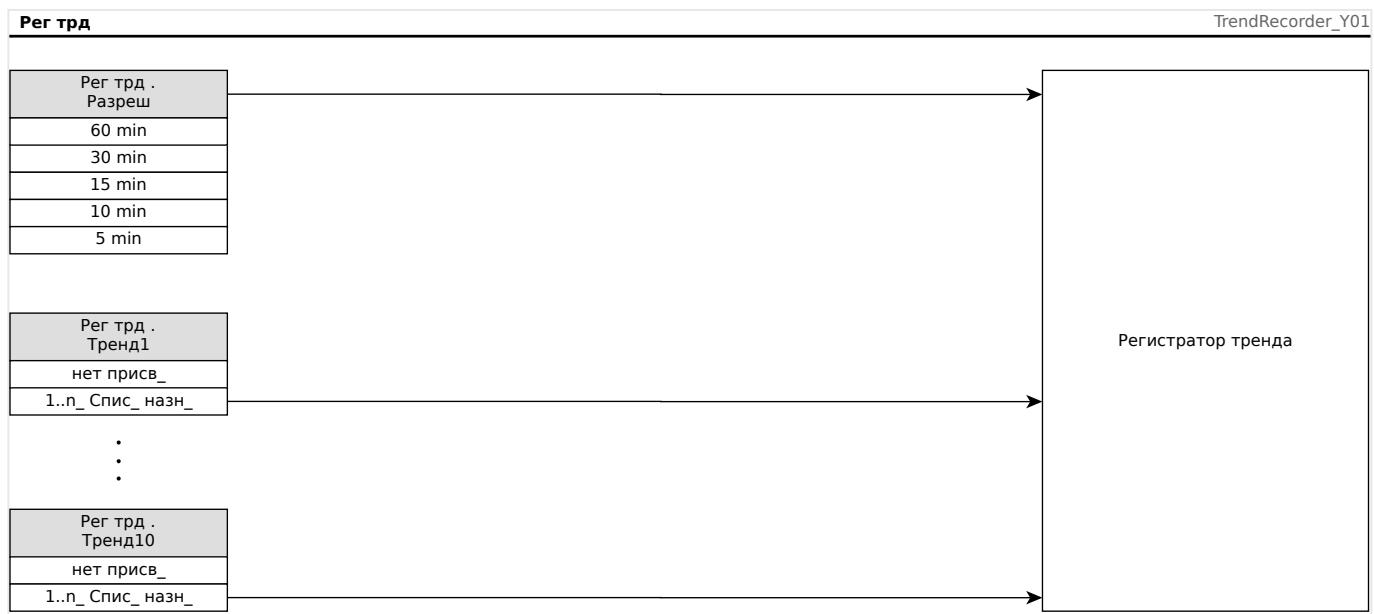
После можно будет открыть файл \*.HptTr с помощью DataVisualizer. Подробное описание см. в руководстве к DataVisualizer.

### Настройка регистратора выполнения

Настроить регистратор выполнения можно в меню [Пар\_ устр\_ / Регистр\_ / Рег трд].

Промежуток времени определяет расстояние между точками измерения.

Для записи можно выбрать до десяти значений.



# 9 Программируемая логика

## Общее описание

Устройство MCDGV4 содержит программируемые логические уравнения для программирования выходных реле, блокировки защитных функций и создания собственных логических функций в реле.

Логическая схема позволяет управлять выходными реле на основании состояния входов, которые можно выбрать в списке назначений (срабатывание защитных функций, состояния защитных функций, состояния выключателей, системные аварийные сигналы и входы модулей — см. раздел [«2.3 Модули, настройки, сигналы и значения»](#)).

Логические уравнения можно каскадировать, т. е. использовать выходные сигналы одного из них в качестве входных для других.

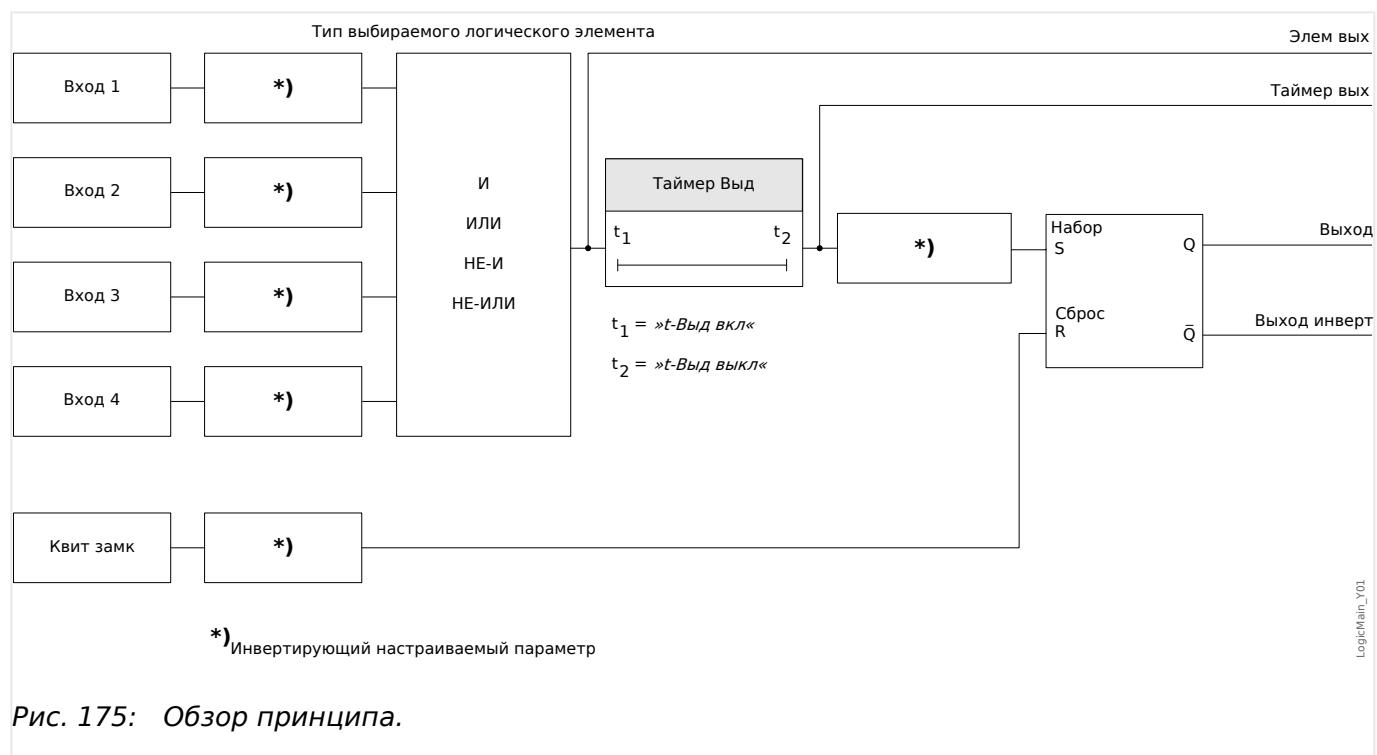


Рис. 175: Обзор принципа.

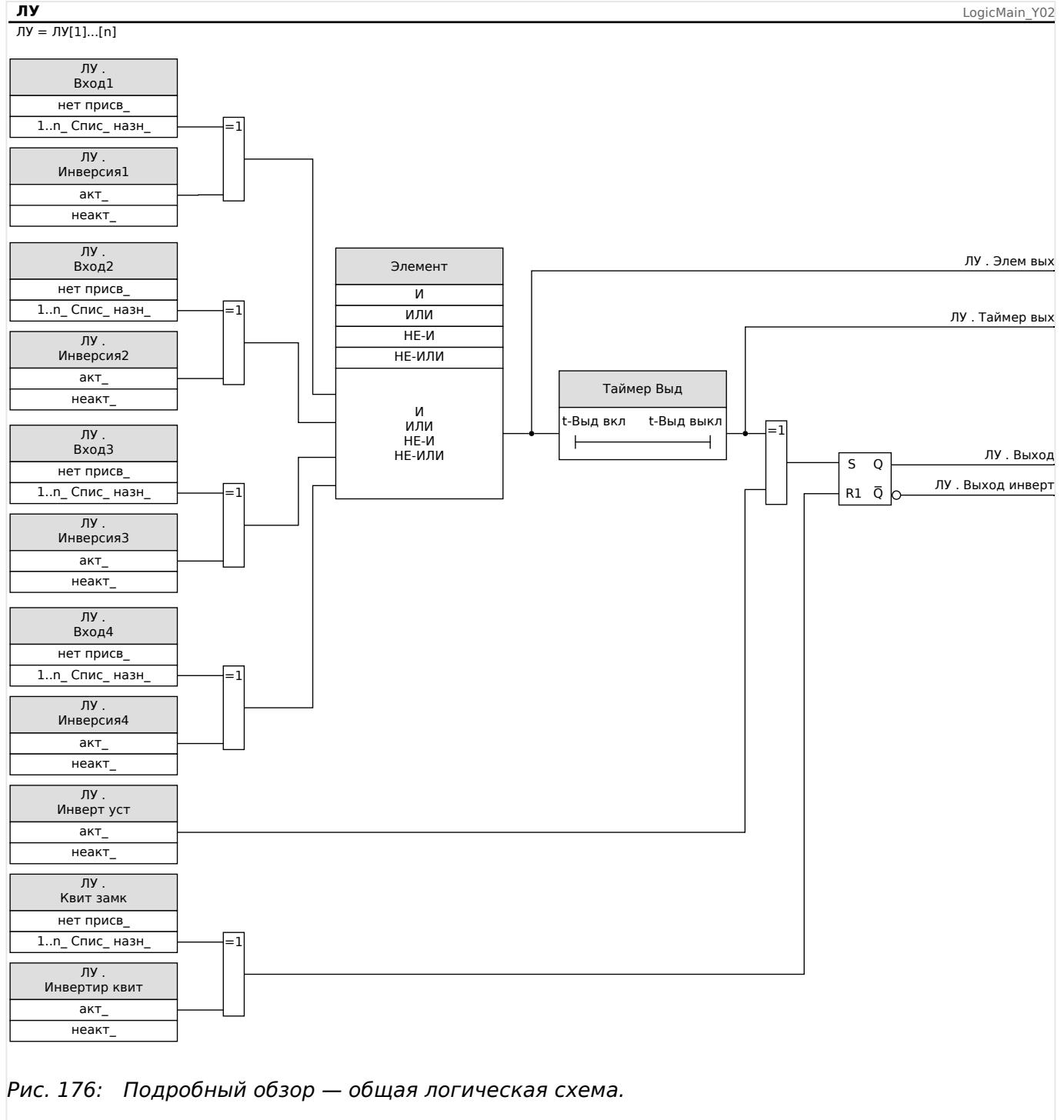


Рис. 176: Подробный обзор — общая логическая схема.

### Доступные шлюзы (операторы)

В логическом уравнении могут использоваться следующие шлюзы:



Рис. 177: Доступные шлюзы с модулями ЛУ[х].

## **Входные сигналы**

На входы шлюза можно назначить до 4 входных сигналов (из списка назначений).

По желанию каждый из 4 входных сигналов можно инвертировать (выполнить логическую операцию отрицания).

## **Временной шлюз (задержка включения и задержка выключения)**

Для выхода шлюза можно назначить задержку. Можно задать задержку включения и выключения.

## **Замыкание**

Логические уравнения посылают два сигнала. Сигналы разомкнутого и замкнутого состояния. Замкнутый выходной сигнал также можно использовать как инвертированный.

Для сброса сигнала замкнутого состояния нужно назначить сигнал сброса из списка назначений. Сигнал сброса также можно инвертировать. Замыкание зависит от приоритета сброса. Это означает, что сигнал сброса является приоритетным.

## **Каскадирование логических выходов**

Устройство MCDGV4 определяет состояние выходов логических уравнений, начиная с логического уравнения 1 до логического уравнения с самым большим номером. Цикл определения состояния (устройства) будет постоянно повторяться.

Для срочных процессов такой возрастающий порядок определения может представлять интерес, когда выходной сигнал любого из логических уравнений (т. е. результат его определения) используется в качестве входного сигнала для другого логического уравнения. С технической точки зрения подобное каскадирование логических уравнений можно реализовать как в возрастающем, так и в убывающем порядке.

- **Возрастающий** порядок означает, что некий выходной сигнал поступает на вход одного из логических уравнений с **более высоким** номером. На приведенном ниже графике  Рис. 178 приводится пример, когда результат логического уравнения **ЛУ1** используется в качестве входного сигнала для логического уравнения **ЛУ2**.

(здесь: «ЛУ2 . Вход 1» = «ЛУ1 . Выход»)

- **Нисходящая** последовательность означает, что некий выходной сигнал поступает на вход одного из логических уравнений с **меньшим** номером. На графике  Рис. 179 приводится пример, когда результат логического уравнения **ЛУ3** используется в качестве входного сигнала для логического уравнения **ЛУ2**.

(здесь: «ЛУ2 . Вход 4» = «ЛУ3 . Выход»)

И возрастающий, и убывающий порядки можно не только использовать, но и комбинировать, при этом разница будет заметна не сразу. Однако, как показано в разделах  Рис. 178 и  Рис. 179 ниже, благодаря определению состояний всех уравнений в возрастающем порядке фактические рабочие значения, поступающие на вход любого из них, будут иной степени зрелости.

### Каскадирование логических уравнений в возрастающем порядке

Каскадирование в возрастающем порядке означает, что выходной сигнал «логического уравнения  $k$ » используется как входной сигнал «логического уравнения  $n$ », при этом  $k < n$ .

Поскольку состояния выходных сигналов всех логических уравнений определяются в возрастающем порядке, состояния выхода «логического уравнения  $k$ » (т. е. входного сигнала «логического уравнения  $n$ ») и «логического уравнения  $n$ » определяются и обновляются в ходе одного и того же рабочего цикла.

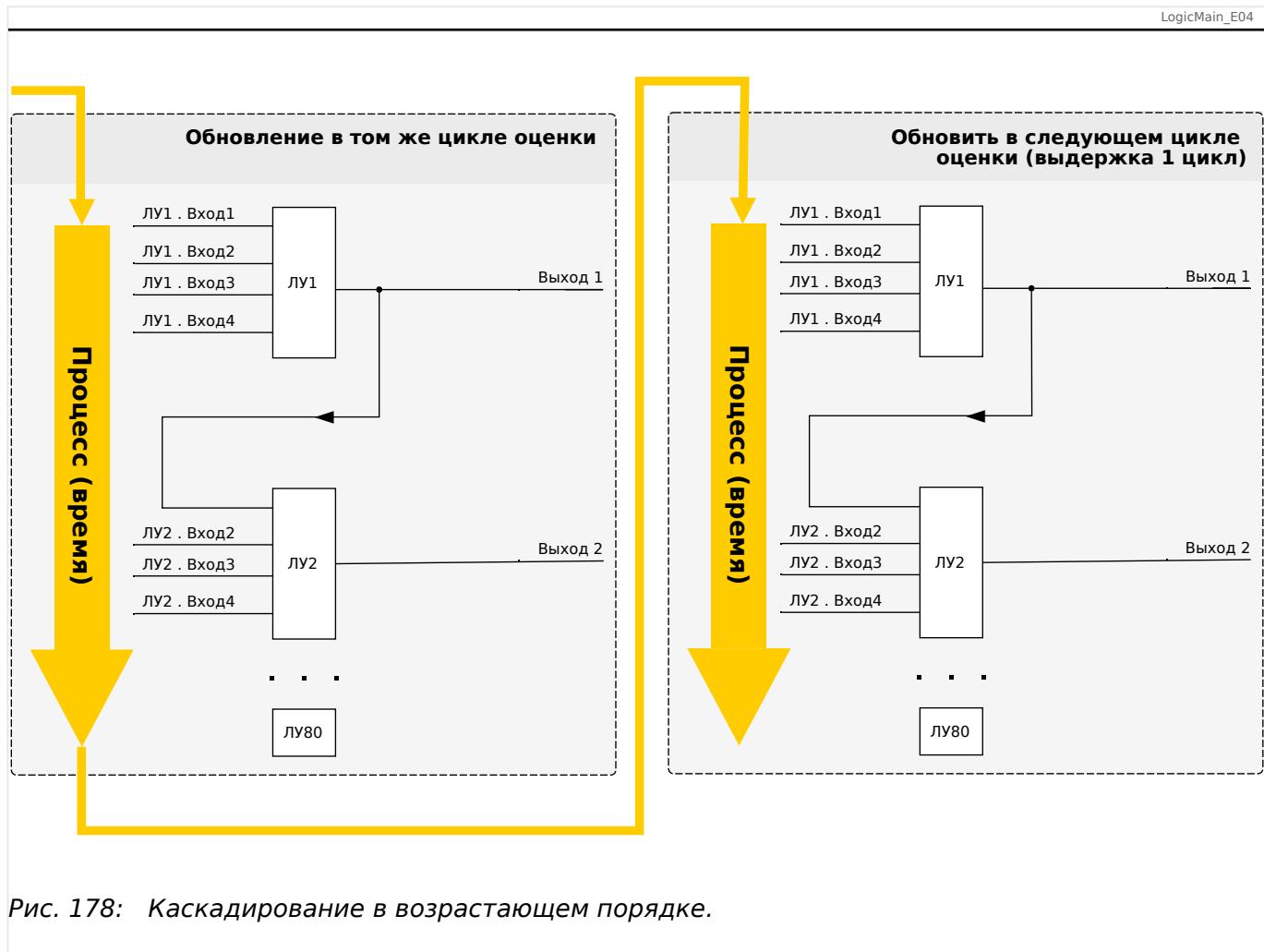


Рис. 178: Каскадирование в возрастающем порядке.

### Каскадирование логических уравнений в убывающем порядке

Каскадирование в убывающем порядке означает, что выходной сигнал «логического уравнения  $n$ » используется как входной сигнал «логического уравнения  $k$ », при этом  $n > k$ .

Но поскольку состояния выходных сигналов всех логических уравнений определяются в возрастающем порядке, при определении состояния «логического уравнения  $k$ » используется результирующее состояние выхода «логического уравнения  $n$ » из предыдущего рабочего цикла.

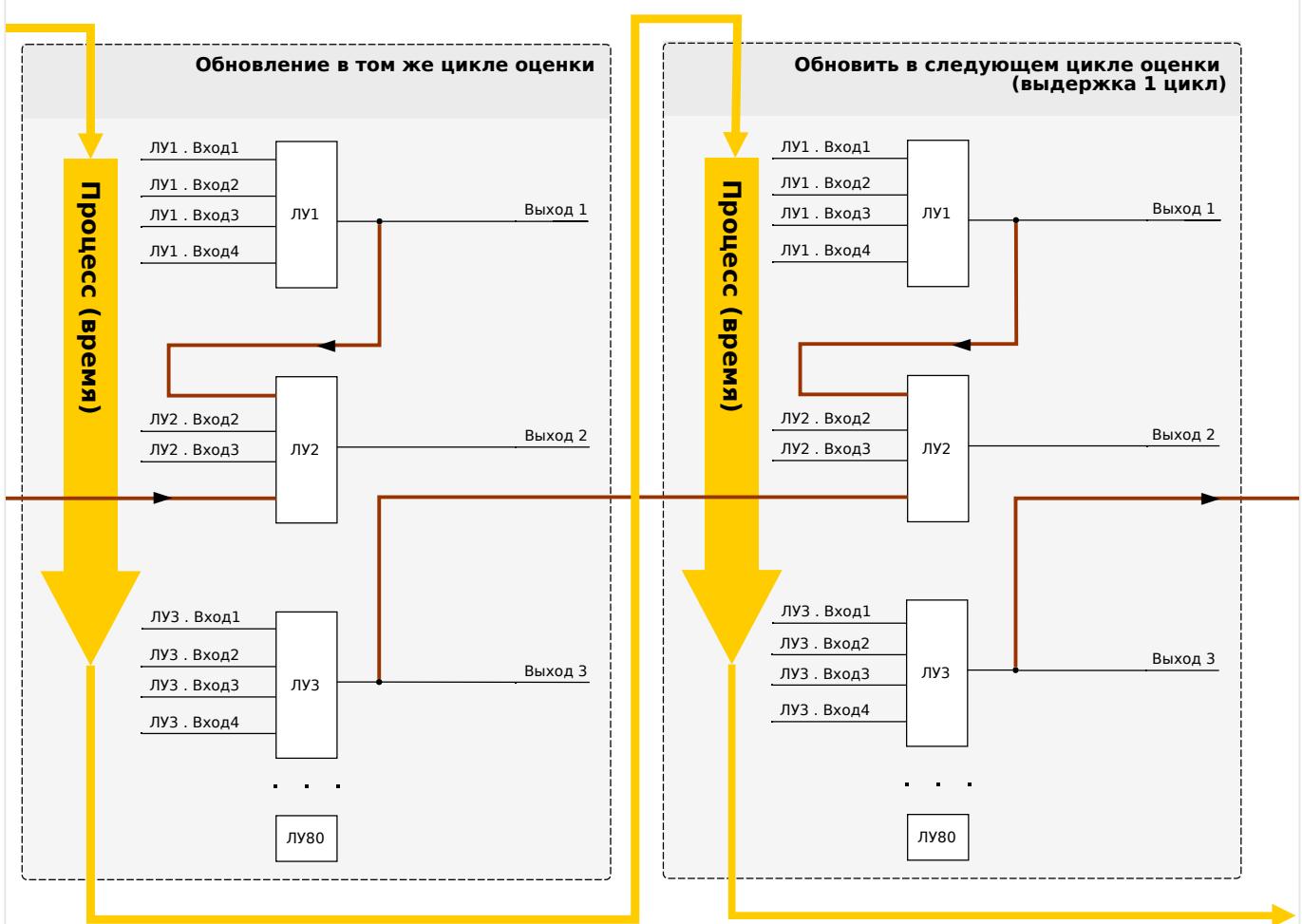


Рис. 179: Каскадирование в возрастающем порядке.

В представленном выше примере [Рис. 179](#) для «логического уравнения 2» используются состояния выходов двух других уравнений — «логического уравнения 1» и «логического уравнения 3». Результат «логического уравнения 1» используется в возрастающем порядке и, следовательно, определен в ходе того же рабочего цикла. Результат «логического уравнения 3» используется в убывающем порядке и, следовательно, определен в ходе предыдущего рабочего цикла.

### Программируемая логика на панели

#### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Неправильное применение логических уравнений может привести к травмам или повреждению электрооборудования.

Не используйте логические уравнения, если не можете обеспечить безопасную работу.

#### Как настроить логическое уравнение?

- Откройте меню [Логика / ЛУ x].

- Задайте входные сигналы (при необходимости инвертируйте их).
- При необходимости настройте таймеры («ЛУх.t-Выд вкл» и «ЛУх.t-Выд выкл»).
- Если используется замкнутый выходной сигнал, назначьте сигнал сброса для сброса входа.
- Если потребуется каскадирование логических уравнений, следует помнить о временных задержках (циклах), возникающих при использовании убывающего порядка. (См. [«Каскадирование логических выходов»](#).)
- В окне отображения состояния (путь меню: [Работа / Отображение состояния]), можно проверить состояние логических входов и выходов логического уравнения.

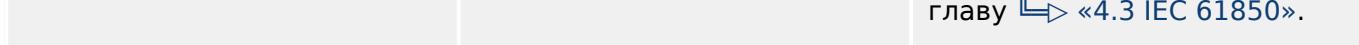
## 10 Самодиагностика

Защитные устройства проверяют сами себя на предмет наличия неисправностей в ходе нормальной эксплуатации и на этапе запуска.

<b>Самопроверка в устройствах</b>		
<b>Объект</b>	<b>Исполнитель</b>	<b>Действие при обнаружении проблемы</b>
Этап запуска	Контролируется длительность (допустимое время) фазы загрузки.	Устройство будет перезагружено. ⇒ Устройство будет выведено из эксплуатации после трех неудачных попыток запуска.
Длительность цикла защиты (программный цикл)	Максимально допустимое время цикла защиты контролируется в рамках временного анализа.	Контакт самодиагностики будет обесточен, если разрешенное время цикла защиты превышено (первое пороговое значение).  Защитное устройство будет перезагружено, если время цикла защиты превышает второе пороговое значение.
Контроль обмена данными между главным процессором и цифровым сигнальным процессором (ЦСП)	Циклическая обработка измеренных значений ЦСП контролируется главным процессором.	Устройство будет перезагружено при обнаружении сбоя.  Контакт самодиагностики будет обесточен.
Анало-цифровой преобразователь	ЦСП выполняет проверку достоверности оцифрованных данных.	Защита будет заблокирована при обнаружении неисправности, чтобы предотвратить ошибочное отключение.
Контроль целостности данных после отключения источника питания (например, произошло отключение источника питания при изменении настроек параметров)	Внутренняя логика определяет неполные сохраненные данные после отключения источника питания.	Если новые данные неполные или повреждены, они будут удалены на этапе перезагрузки устройства. Устройство продолжит работать с последним действительным набором данных.
Целостность данных в целом	Формирование контрольных сумм	Устройство будет выведено из эксплуатации в случае обнаружения несогласованных данных, появившихся не в результате отключения источника питания (это

<b>Самопроверка в устройствах</b>		
<b>Объект</b>	<b>Исполнитель</b>	<b>Действие при обнаружении проблемы</b>
		неисправимая внутренняя ошибка).
Настройка параметров (устройство)	Защита настройки параметров путем проверки достоверности	Недопустимую конфигурацию параметров можно выявить с помощью проверки достоверности.  Выявленные недопустимые значения отмечаются вопросительным знаком. Подробная информация приводится в главе о настройке параметров.
Качество источника питания	Аппаратная схема обеспечивает возможность использовать устройство, только если источник тока находится в диапазоне, указанном в технических характеристиках.	Если питающее напряжение слишком низкое, устройство не будет запущено либо будет соответствующим образом выведено из эксплуатации.
Падения питающего напряжения	Краткосрочные падения питающего напряжения обнаруживаются и в большинстве случаев могут преодолеваться с применением интегрированного буфера в оборудовании источника тока.  Этот буфер также позволяет прекратить постоянные процедуры записи данных.	Модуль контроля использования системы будет обнаруживать повторяющиеся краткосрочные падения питающего напряжения.
Внутренние данные устройства (загрузка памяти, внутренние ресурсы и т. п.)	Внутренний модуль контролирует использование системы.	Модуль контроля использования системы в случае неисправимой ошибки инициирует перезагрузку устройства. В случае незначительных сбоев системный светодиод будет мигать попеременно красным и зеленым цветами (см. руководство по отладке).  Проблема будет зарегистрирована как системное сообщение.
Батарея	Состояние батареи отслеживается постоянно.	При низком уровне заряда батареи системный

### Самопроверка в устройствах

<b>Объект</b>	<b>Исполнитель</b>	<b>Действие при обнаружении проблемы</b>
	Примечание. Батарея служит для буферизации данных часов (часов реального времени). Отказ батареи не оказывает никакого влияния на функциональность устройства. Единственная ее функция — буферизация часов на время, когда устройство обесточено.	светодиод будет мигать попеременно красным и зеленым цветами (см. руководство по отладке).
Состояние обмена данными устройства (SCADA)	Спроектированный и активированный модуль SCADA контролирует его подключение к главной системе обмена данными.	<p>Наличие активного обмена данными с главной системой можно проверить в меню [Работа / Отображение состояния / Scada].</p> <p>Для того чтобы контролировать это состояние, можно назначить его светодиодному индикатору и (или) выходному реле.</p> <p>Для получения подробной информации о состоянии обмена данными GOOSE см. главу  «4.3 IEC 61850».</p>

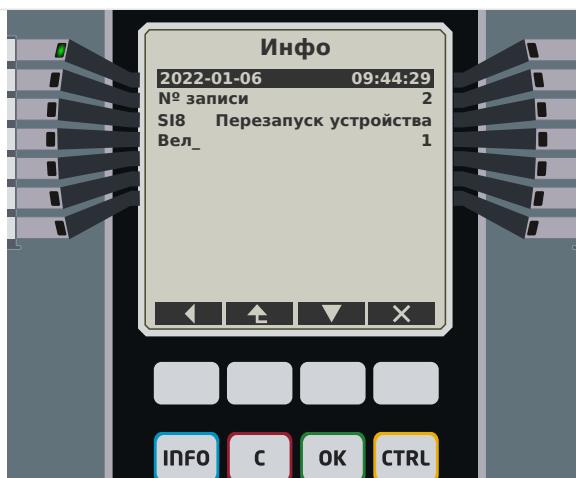
## 10.1 Запуск (перезагрузка) устройства

Перезагрузка устройства выполняется в следующих ситуациях...

- Оно подключено к питающему напряжению.
- Пользователь инициирует (намеренно) перезапуск устройства.
- Выполняется сброс устройства с восстановлением заводских настроек по умолчанию.
- При внутренней самодиагностике устройства обнаруживается неустранимая ошибка.

Каждый перезапуск устройства MCDGV4 фиксируется как отдельная запись в журнале самодиагностики (см. [«10.2 Сообщения о самодиагностике»](#)).

Например:



*Рис. 180: Пример сообщения о перезагрузке.*

HPT\_ZBO

Причина запуска или перезагрузки устройства отображается в цифровом виде в строке «Вел\_». Значение «1» в приведенном примере свидетельствует, что запуск был обычный. Полный список значений см. в таблице ниже.

Причина также фиксируется в журнале регистратора событий (событие — Sys.Restart).

<b>Коды запуска устройства</b>	
<b>1.</b>	<b>Обычный запуск</b> Запуск после обычного отключения питающего напряжения.
<b>2.</b>	<b>Перезагрузка оператором</b> Перезагрузка устройства, запущенная оператором через ИЧМ или <i>Smart view</i> .
<b>3.</b>	<b>Перезагрузка средствами общего сброса</b> Автоматическая перезагрузка, когда восстанавливаются заводские настройки устройства по умолчанию.

<b>Коды запуска устройства</b>	
<b>4.</b>	-- (устарел)
<b>5.</b>	-- (устарел)
<b>6.</b>	<b>Неизвестный источник ошибки</b>  Перезагрузка из-за неизвестного источника ошибки.
<b>7.</b>	<b>Принудительная перезагрузка (инициированная главным процессором)</b>  Главный процессор выявил недопустимые условия или данные.
<b>8.</b>	<b>Превышено предельное время цикла защиты</b>  Неожиданное прерывание цикла защиты.
<b>9.</b>	<b>Принудительная перезагрузка (инициированная цифровым сигнальным процессором)</b>  Цифровой сигнальный процессор выявил недопустимые условия или данные.
<b>10.</b>	<b>Превышено предельное время обработки измеренных значений</b>  Неожиданное прерывание циклической обработки измеренных значений.
<b>11.</b>	<b>Падения питающего напряжения</b>  Перезагрузка после кратковременного падения или отключения питающего напряжения.
<b>12.</b>	<b>Недопустимое обращение к памяти</b>  Перезагрузка после недопустимого обращения к памяти.

## 10.2 Сообщения о самодиагностике

В меню [Работа / Самодиагностика / Сообщения] можно получить доступ к списку сообщений о самодиагностике. Рекомендуется просматривать его при возникновении проблем, имеющих прямое отношение к устройству MCDGV4.

В ходе самодиагностики собираются разные сообщения, связанные с безопасностью (например, о вводе неверного пароля), а также сообщения о внутреннем состоянии MCDGV4, предупреждения и оповещения об ошибках.

Все типы сообщений, которые могут попасть в меню [Сообщения], подробно описываются в отдельном документе, «Руководство по отладке HighPROTEC» (HPT-3.7-RU-TSG).

На панели ИЧМ устройства MCDGV4 имеются ограничения по типу отображаемых данных, поэтому сообщения в списке приводятся не целиком, а в сокращенной форме. Чтобы просмотреть подробную информацию, выберите нужное сообщение с помощью программных клавиш «**▲**» (вверх) и «**▼**» (вниз) и нажмите «**▶**» (ввод). С помощью программной клавиши «**X**» (удалить) можно удалить текущее сообщение и все предшествующие.

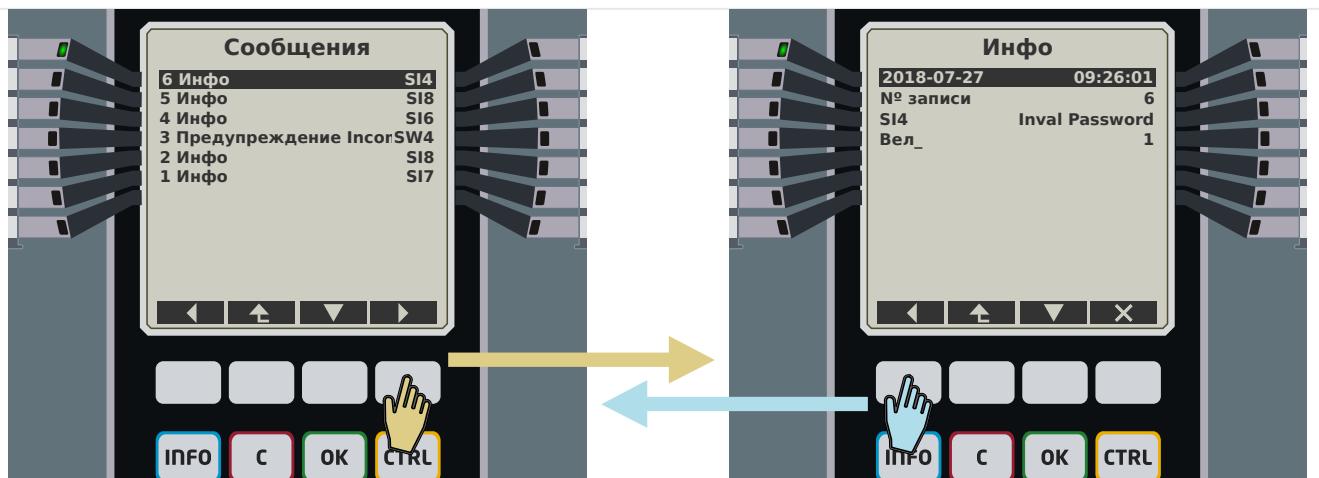


Рис. 181: Пример отображения сообщений о самодиагностике.

Рядом с каждым сообщением отображается идентификатор (например, «**SI8** Перезапуск устройства» или «**SI4** Неверный пароль»), который облегчает поиск информации в руководстве по отладке. Идентификаторы всегда начинаются с буквы «**S**», за которой следует буква «**I**» (информация), «**W**» (предупреждение) или «**E**» (ошибка).

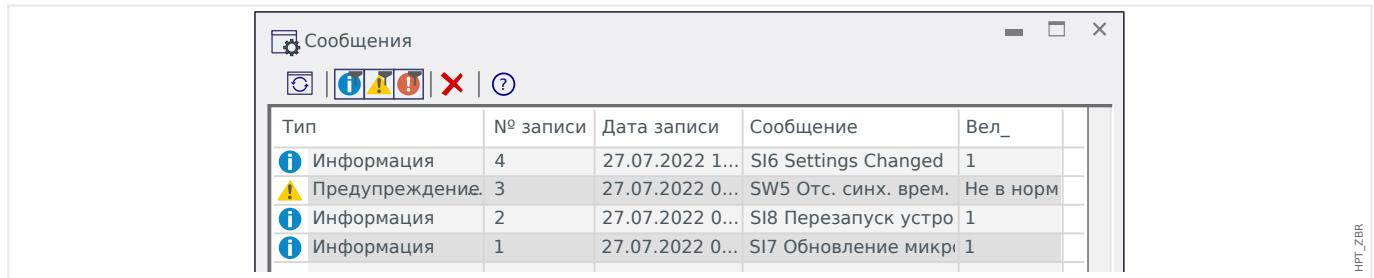
### Описание

- **E** значит «ошибка», что указывает на серьезные проблемы. Рекомендуется найти сообщение в руководстве по отладке.
- **W** значит «предупреждение». Пользователю следует обратить внимание. Это может быть проблема, требующая решения, или просто информация — все зависит от приложения. Например, сообщение «**SW4** Синхронизация времени», показанное ниже, сигнализирует о сбое (по крайней мере, временном) внешнего сигнала синхронизации времени. В большинстве промышленных приложений временная синхронизация системы играет очень важную роль, поэтому данное сообщение требует внимания. Зато в ситуации, когда пользователь сознательно отключил внешнюю синхронизацию, оно оказывается совершенно бесполезным.

- **I** значит «информация». Данные сообщения могут быть полезны при детальном анализе проблемы. В целом имеют чисто информативный характер и не сообщают ни о чем, что влияет на работу MCDGV4.

Просматривать сообщения о самодиагностике удобнее не на панели ИЧМ, а в ПО *Smart view* (см. пример ниже), поскольку там все они отображаются в одном диалоговом окне. Кроме того, на панели инструментов этого окна есть кнопки , позволяющие отфильтровать сообщения по степени серьезности. Можно, например, скрыть все информационные сообщения и оставить только «предупреждения» и «ошибки».

Также имеется кнопка удаления , выполняющая ту же функцию, что и кнопка «» на панели ИЧМ. Она позволяет удалить выбранное сообщение и все предшествующие.



Обратите внимание, что удалить отдельное сообщение невозможно ни на панели ИЧМ, ни в *Smart view*. Удаляются всегда все сообщения вплоть до выбранного.

## 10.3 Системный журнал

Можно настроить передачу новых сообщений о самодиагностике ([«10.2 Сообщения о самодиагностике»](#)) на конкретные выделенные серверы. Она будет осуществляться автоматически. Это позволяет иметь один центральный журнал, в который направляются все сообщения со всех устройств HighPROTEC. Вам не придется специально подключаться через *Smart view* к каждому устройству только ради того, чтобы собрать данные.

Для передачи сообщений используется протокол связи **Syslog**. Это простой, стандартный сетевой протокол UDP/IP для передачи текстовых сообщений максимальной длиной 1024 байт на UDP-порт 514 (номер порта на устройстве MCDGV4 можно настроить).

На сервере для принятия сообщений должен быть запущен *syslog daemon*. Набор доступных инструментов для проверки и просмотра сообщений зависит от настроек компьютера.

На устройстве MCDGV4 функция **Syslog** по умолчанию неактивна. Чтобы использовать ее, сначала активируйте:

- [Планир\_устр] «Системный журнал . Реж\_» = «акт\_»

Затем необходимо будет включить протокол Системный журнал, используя следующий параметр:

- [Пар\_устр\_ / Безопасность / Системный журнал] «Функция» = «акт\_».

Наконец, нужно будет указать адрес IP(v4) и номер порта сервера, чтобы задать для устройства MCDGV4 адрес для отправки сообщений.

- [Пар\_ устр\_Для параметра / Безопасность / Системный журнал] «*Номер IP-порта*» следует настроить правильный номер порта.

Если связь сервера осуществляется через стандартный порт, можно просто оставить порт 514, заданный по умолчанию.

- [Пар\_ устр\_ / Безопасность / Системный журнал] «*IP-адрес, часть1*» ... «*IP-адрес, часть4*» — с помощью этих четырех параметров задается IP-адрес сервера, то есть каждый параметр представляет собой целое число от 0 до 255.

## 10.4 Устройство выведено из эксплуатации («Устройство остановлено»)

Зашитное устройство будет выведено из эксплуатации, если есть неопределенное состояние, которое невозможно снять после трех перезагрузок.

В этом состоянии системный светодиодный индикатор будет гореть или мигать красным. На дисплее отобразится сообщение «Устройство остановлено» и 6-значный код ошибки, например, E01487.

Может оказаться, что специалистам по обслуживанию доступна дополнительная информация об ошибках. Такая информация позволяет специалистам по обслуживанию выполнять дополнительный анализ и диагностику.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



В таком случае обратитесь к специалистам компании SEG по обслуживанию и сообщите им код ошибки.

Дополнительные сведения об устранении неисправностей см. в отдельном документе *Руководство по отладке*.

## 11 Ввод в эксплуатацию

Перед началом работы на открытом распределительном щите необходимо полностью отключить питание от щита и соблюсти следующие 5 правил техники безопасности: ,

### ОПАСНОСТЬ!

Правила техники безопасности:



- Отключите устройство от источника питания
- Обезопасьте устройство от случайного включения
- Убедитесь, что устройство отключено
- Заземлите и закоротите все фазы
- Закройте все подключенные к электропитанию узлы

### ОПАСНОСТЬ!



Во время работы категорически запрещается размыкать цепь вторичной обмотки трансформатора тока. Имеющееся в устройстве высокое напряжение является опасным для жизни.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Даже если вспомогательное напряжение отключено, на соединительных приспособлениях может сохраняться опасное напряжение.

Необходимо строго соблюдать все местные, национальные и международные нормативы и правила по технике безопасности при работе с электрооборудованием (VDE, EN, DIN, IEC).

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Перед первоначальным подключением устройства к источнику напряжения необходимо убедиться в следующем:

- Устройство заземлено надлежащим образом
- необходимо проверить все сигнальные цепи;
- необходимо проверить все цепи управления;
- необходимо проверить проводку трансформатора;
- Трансформатор тока рассчитан на номинальный ток надлежащего значения
- Нагрузка трансформатора напряжения имеет надлежащее значение
- рабочие условия должны соответствовать техническим данным;
- проверьте номинал и работу предохранителей ТТ;
- Все цифровые входы подключены правильно
- Полярность и величина входного напряжения установлены правильно
- проверьте правильность подключения аналоговых входов и выходов;

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Допустимые отклонения величин измерения и настройки устройства соответствуют установленным допускам, погрешностям и техническим данным.

**11.1 Ввод в эксплуатацию/проверка защиты****ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**

Ввод в эксплуатацию и проверка защиты должны производиться только квалифицированным персоналом, допущенным к работам подобного рода. Перед вводом устройства в эксплуатацию необходимо тщательно ознакомиться со всей необходимой документацией.

**ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**

При проведении проверки всех функций защиты необходимо проверить следующее:

- Все ли сигналы/сообщения генерируются своевременно.
- Правильно ли работают все общие функции блокировок, которые задаются параметрами.
- Правильно ли работают все временные функции блокировок (через цифровые входы), которые задаются параметрами.
- Для проверки работы светодиодных индикаторов и функций реле им необходимо сопоставить соответствующие аварийные сигналы и функции отключения соответствующих защитных функций и элементов. Эти проверки необходимо провести при работающем оборудовании.

**ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!**

Проверьте все временные блокировки (через цифровые входы):

Для предотвращения неполадок необходимо проверить все блокировки, которые относятся к срабатыванию или отключению функции защиты. Эта проверка может быть достаточно сложной и поэтому должна проводиться тем же персоналом, который занимался разработкой концепции защиты.

**ОСТОРОЖНО!**

Необходимо проверить все основные блокировки отключения:

Необходимо провести проверку всех основных блокировок отключения.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Перед первым запуском защитного устройства необходимо провести вторичную проверку всех интервалов времени отключения и параметров из списка настроек.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



Все описания функций, параметров, входов и выходов, которые не соответствуют схеме работы устройства, должны быть проигнорированы.

## 11.2 Вывод из эксплуатации — отключение реле

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Внимание! Демонтаж реле влечет за собой прекращение работы функций защиты. Убедитесь, что установлено резервное устройство. Если вы не уверены в последствиях демонтажа устройства, прекратите демонтаж! Не начинайте его.

### ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ!



Перед началом демонтажа оповестите систему SCADA.

Отключите питание устройства.

Убедитесь, что корпус устройства отключен от электропитания и на внутренних узлах отсутствует опасное для жизни напряжение.

Отключите кабели от разъемов на задней панели устройства. Запрещается тянуть за шнур — держитесь за вилку! Если гнездо заклинило, воспользуйтесь отверткой.

Закрепите кабели и разъемы в корпусе устройства при помощи кабельных зажимов таким образом, чтобы предотвратить случайное электрическое соединение.

Удерживайте устройство спереди при вывинчивании крепежных гаек.

Аккуратной удалите устройство из корпуса.

Если это или аналогичное устройство в корпус устанавливаться не будет, закройте отверстие в дверце корпуса крышкой или постоянной панелью.

Закройте корпус.

## 11.3 Поддержка обслуживания и ввода в эксплуатацию

В сервисном меню различные функции поддерживают обслуживание и ввод устройства в эксплуатацию.

### 11.3.1 Общие положения

В меню [Сервис / Общий] можно инициировать перезагрузку устройства.



СДИ «Система ОК» («работает») горит зеленым, если после фазы загрузки (⇨ «Этап загрузки») функции защиты устройства MCDGV4 работают. В любом ином случае следует обратиться к руководству по отладке.

### 11.3.2 Последовательность фаз

В меню [Работа / Отображение состояния / Контроль / Черед\_фаз] имеются сигналы, указывающие, отличается ли последовательность фаз, рассчитанная устройством, от значения параметра, настроенного в меню [СистПар / Общие настройки] »Черед\_фаз». Подробнее см. в разделе ⇨ «5.41.5 Контроль последовательности фаз».

### 11.3.3 Принудительная настройка выходных контактов реле

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Сведения об имеющихся релейных выходах см. в разделе ⇨ «3.2.2 Обзор слотов — группы сборки». Параметры, их значения по умолчанию и диапазоны значений можно найти в справочном руководстве.

#### Принцип работы и основные области применения

#### ОПАСНОСТЬ!



После выполнения обслуживания СЛЕДУЕТ ОБЕСПЕЧИТЬ, чтобы выходные контакты реле работали в нормальном режиме. Если выходные контакты реле не будут работать должным образом, защитное устройство НЕ СМОЖЕТ обеспечивать защиту.

Для ввода в эксплуатацию или технического обслуживания можно принудительно настроить выходные контакты реле.

В данном режиме [Сервис / Режим теста (заш запр) / ВР Прин / РелВых Раз Xx] можно принудительно настроить выходные контакты реле:

- на постоянной основе или
- с использованием таймаута.

Если используется таймаут, «принудительное состояние» будет сохраняться, только пока работает данный таймер. По его истечении реле будет работать в нормальном режиме. Если используется постоянный режим, «принудительное состояние» будет сохраняться постоянно.

Доступно 2 варианта.

- Принудительная настройка одного реле «ВР Принх».
- Принудительная настройка целой группы выходных контактов реле «Все Вых Прин».

Принудительная установка целой группы имеет преимущество по сравнению с принудительной установкой выходных контактов одного реле!

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Выходной контакт реле НЕ БУДЕТ реагировать на принудительную команду, так как будет в это время отключен.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Выходной контакт реле будет реагировать на принудительную команду:

- Он не отключен и
- Если к реле применяется прямая команда.

Необходимо помнить, что принудительная установка всех выходных контактов реле (в одной группе сборки) имеет преимущество, по сравнению с принудительной установкой выходных контактов одного реле.

### 11.3.4 Отключение выходных контактов реле

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Сведения об имеющихся релейных выходах см. в разделе [«3.2.2 Обзор слотов — группы сборки»](#). Параметры, их значения по умолчанию и диапазоны значений можно найти в справочном руководстве.

#### **Принцип работы и основные области применения**

В данном режиме [Сервис / Режим теста (заш запр) / НЕЙТР\_ / РелВых Раз Xx] [Обслуживание/Режим проверки/ОТКЛЮЧЕНИЕ] можно отключить целые группы выходных контактов реле. С помощью данного режима тестирования можно предотвратить переключение выходных контактов реле. Если выходные контакты реле отключены, можно выполнять техническое обслуживание без риска выведения целых процессов из рабочего режима.

#### ОПАСНОСТЬ!



По завершении обслуживания СЛЕДУЕТ ОБЕСПЕЧИТЬ, чтобы выходные контакты реле были СНОВА ВКЛЮЧЕНЫ. Если они не будут включены, защитное устройство НЕ СМОЖЕТ обеспечивать защиту.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Блокировку зон выходов и контрольный контакт невозможно отключить.

В данном режиме [Сервис / Режим теста (заш запр) / НЕЙТР\_] отключить целые группы выходных контактов реле можно:

- на постоянной основе или
- с использованием времени ожидания.

Если используется таймаут, «отключенное состояние» будет сохраняться, только пока работает данный таймер. По его истечении выходные контакты реле будут работать в нормальном режиме. Если используется постоянный режим, «отключенное состояние» будет сохраняться постоянно.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Выходной контакт реле НЕ будет отключен, пока:

- он замкнут (и еще не сброшен);
- не истекло время таймера t-OFF-delay (время удержания выходного контакта реле);
- не активирован контроль отключения;
- не получена прямая команда.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Выходной контакт реле будет отключен, если он не замкнут и:

- нет работающего таймера t-OFF-delay (время удержания выходного контакта реле), и
- активирован контроль ОТКЛЮЧЕНИЯ, и
- поступила прямая команда.

### 11.3.5 Принудительная установка ТДС\*

\* = доступность зависит от заказанного устройства.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Параметры, их значения по умолчанию и диапазоны значений можно найти в разделе «ТДС/УТДС».

**Принцип работы и основные области применения****ОПАСНОСТЬ!**

После выполнения обслуживания СЛЕДУЕТ ОБЕСПЕЧИТЬ, чтобы ТДС работали должным образом. Если ТДС не будут работать должным образом, защитное устройство НЕ СМОЖЕТ обеспечивать защиту.

Для ввода в эксплуатацию или технического обслуживания можно принудительно задать температуру ТДС.

В данном режиме [Сервис / Режим теста (заш запр) / УТДС] можно принудительно задать температуру ТДС:

- на постоянной основе или
- с использованием времени ожидания.

Если используется таймаут, «принудительная температура» будет сохраняться, только пока работает данный таймер. По его истечении ТДС будет работать в нормальном режиме. Если используется «постоянный» режим, «принудительная температура» будет сохраняться постоянно. В данном меню будут отображаться измеренные значения ТДС, пока пользователь не активирует принудительный режим путем вызова «функции». Пока активен принудительный режим, отображаемые значения будут «заморожены». Теперь можно принудительно задавать значения ТДС. Как только принудительный режим будет отключен, снова будут отображаться измеренные значения.

**11.3.6 Принудительная установка аналоговых выходов\***

\* = доступность зависит от заказанного устройства.

**ПРИМЕЧАНИЕ!**

Параметры, их значения по умолчанию и диапазоны значений можно найти в разделе «Аналоговые выходы».

**Принцип работы и основные области применения****ОПАСНОСТЬ!**

После выполнения обслуживания НУЖНО ОБЕСПЕЧИТЬ, чтобы аналоговые выходы работали должным образом. Не используйте данный режим, если принудительно установленные аналоговые выходы влияют на внешние процессы.

Для ввода в эксплуатацию или технического обслуживания можно принудительно настроить аналоговые выходы.

В данном режиме [Сервис / Режим теста (заш запр) / Аналоговые выходы] можно принудительно настроить аналоговые выходы:

- на постоянной основе или
- с использованием времени ожидания.

Если используется таймаут, «принудительное значение» будет сохраняться, только пока работает данный таймер. По его истечении аналоговый выход будет работать в нормальном режиме. Если используется «постоянный» режим, «принудительное значение» будет сохраняться постоянно. В данном меню будет отображаться текущее значение, присвоенное аналоговому выходу, пока пользователь не активирует принудительный режим путем вызова «функции». Пока активен принудительный режим, отображаемые значения будут «заморожены». Теперь можно принудительно задавать значения аналоговых выходов. Как только принудительный режим будет отключен, снова будут отображаться измеренные значения.

### 11.3.7 Принудительная установка аналоговых входов\*

\* = доступность зависит от заказанного устройства.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Параметры, их значения по умолчанию и диапазоны значений можно найти в разделе «Аналоговые входы».

#### Принцип работы и основные области применения

#### ОПАСНОСТЬ!



После выполнения обслуживания НУЖНО ОБЕСПЕЧИТЬ, чтобы аналоговые входы работали должным образом.

Для ввода в эксплуатацию или технического обслуживания можно принудительно настроить аналоговые входы.

В данном режиме [Обслуживание/Режим проверки (Заш. запр.)/ПРЕДУПРЕЖДЕНИЕ! Прод?/Аналоговые входы], можно принудительно настроить аналоговые входы.

- на постоянной основе или
- с использованием времени ожидания.

Если используется таймаут, «принудительное значение» будет сохраняться, только пока работает данный таймер. По его истечении аналоговый вход будет работать в нормальном режиме. Если используется «постоянный» режим, «принудительное значение» будет сохраняться постоянно. В данном меню будет отображаться текущее значение, которое подается на аналоговый вход, пока пользователь не активирует принудительный режим путем вызова «функции». Пока активен принудительный режим, отображаемое значение будет «заморожено». Теперь можно принудительно задать значение для аналогового входа. Как только принудительный режим будет отключен, снова будет отображаться измеренное значение.

### 11.3.8 Устройство моделирования сбоев (генератор последовательностей)\*

\* = доступность зависит от заказанного устройства.

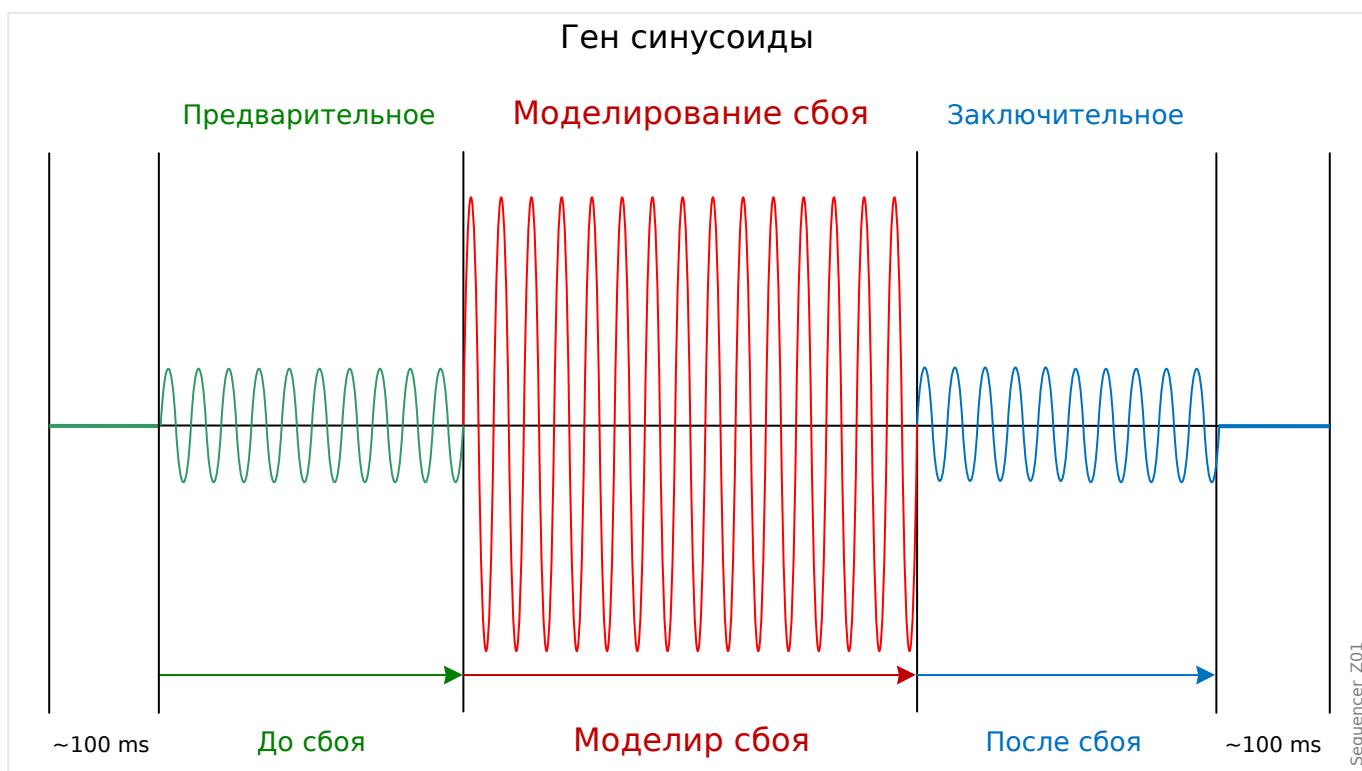
Для ввода в эксплуатацию и анализа сбоев защитное устройство может моделировать измеренные значения.

[После настройки параметра Планир\_ устр\_] «Реж\_» = «исп» меню моделирования можно найти в ветви меню [Сервис / Режим теста (заш запр) / Ген синусоиды].

Цикл моделирования состоит из трех состояний:

- До сбоя;
- Сбой;
- Состояние «После сбоя» (фаза).

Кроме этих трех состояний, непосредственно до и после сбоя наблюдаются короткие «стадии сброса» длительностью примерно 100 мс каждая, когда все функции защиты отключены. Это необходимо, чтобы снова включить все модули защиты и сопутствующие фильтры и снова привести их в рабочее состояние.



Состояния записываются с помощью регистраторов событий и сбоев следующим образом:

- **0** — нормальная работа (т. е. без моделирования сбоя)
- **1** — до сбоя
- **2** — сбой
- **3** — после сбоя
- **4** — сброс/фаза инициализации

В ветви меню [Сервис / Режим теста (заш запр) / Ген синусоиды / Конфиг\_ / Интервалы] можно задать продолжительность каждой фазы. Кроме того, можно определить измеренные значения для моделирования (например, напряжения, токи и соответствующие углы) для каждой фазы (и заземления).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Моделирование будет немедленно прекращено, если фазный ток превысит  $0,1 \cdot In$ .

Моделирование может быть возобновлено через пять секунд после падения тока ниже  $0,1 \cdot In$ .

Кроме того, в ветви меню [Сервис / Режим теста (заш запр) / Ген синусоиды / Процесс] имеются два параметра блокировки «ВнБлк1» и «ВнБлк2». Сигналы, назначенные любому из них, блокируют устройство моделирования сбоев. Например, из соображений безопасности можно рекомендовать блокировать устройство моделирования сбоев, если выключатель находится в замкнутом положении.

Кроме того, имеется возможность назначить сигнал параметру «Принуд закл». Затем сигнал прерывает фактическое состояние устройства моделирования неисправностей («До сбоя» или «Сбой») и осуществляется мгновенный переход в состояние «После сбоя». Пример типового применения — проверка защитного устройства на способность правильно генерировать команду размыкания, чтобы не всегда приходилось ждать стандартное завершение состояния «Сбой». Можно назначить сигнал отключения параметру «Принуд закл», чтобы состояние «Сбой» завершилось сразу после того, как будет правильно сгенерирован сигнал отключения.

#### ОПАСНОСТЬ!

Перевод устройства в режим моделирования означает его вывод из эксплуатации на время моделирования. Не используйте данную функцию во время эксплуатации устройства, если невозможно гарантировать наличие правильно работающей резервной защиты.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

На время работы устройства моделирования сбоев счетчики энергии останавливаются.

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Моделируемое напряжение всегда будет фазным независимо от того, какой способ подключения трансформаторов напряжения магистрали используется (межфазный/звезда/разомкнутый треугольник).

#### ПРИМЕЧАНИЕ!

Вследствие внутренних зависимостей частота модуля моделирования на 0,16% выше номинальной.

## **Холодное моделирование**

### **Моделирование без отключения выключателя**

Команда отключения («КомОткл») всех функций защиты заблокирована. Возможно, функция защиты отключится, но команда отключения не будет сгенерирована.

- Настроить [Сервис / Режим теста (защ запр) / Ген синусоиды / Процесс] «Реж откл кмд» = «Нет кмд откл»

### **Горячее моделирование**

### **Режим моделирования может размыкать выключатель**

- Настроить [Сервис / Режим теста (защ запр) / Ген синусоиды / Процесс] «Реж откл кмд» = «С кмд откл»

### **Варианты пуска/останова**

#### **Ручной пуск, без останова**

Полный цикл: «До сбоя», «Сбой», «После сбоя».

- Настроить [Сервис / Режим теста (защ запр) / Ген синусоиды / Процесс] «Принуд закл» = «Нет присвоения»
- Нажать/вызвать на экран кнопку прямого управления [Сервис / Режим теста (защ запр) / Ген синусоиды / Процесс] «Пуск моделир».

#### **Ручной пуск, останов с помощью внешнего сигнала**

Принудительная установка состояния «После сбоя»: как только этот сигнал станет истинным, моделирование сбоя будет принудительно переведено в режим после сбоя.

- Настроить параметр [Сервис / Режим теста (защ запр) / Ген синусоиды / Процесс] «Принуд закл» на нужный сигнал.
- нажать/вызвать на экран кнопку прямого управления [Сервис / Режим теста (защ запр) / Ген синусоиды / Процесс] «Пуск моделир».

#### **Ручной пуск, ручной останов**

Как только поступит команда останова, моделирование сбоя будет прекращено и устройство MCDGV4 вернется к нормальной работе.

- Пуск: как описано выше.
- Останов: нажать/вызвать на экран кнопку прямого управления [Сервис / Режим теста (защ запр) / Ген синусоиды / Процесс] «Стоп моделир».

#### **Пуск с помощью внешнего сигнала**

Пуск устройства моделирования сбоев (если только оно не заблокировано) осуществляется с помощью внешнего сигнала

(более того, как уже упоминалось ( Глава 11.3.8), как правило, для использования устройства моделирования сбоев необходимо, чтобы ни один из фазовых токов не превышал  $0,1 \cdot In$ .)

- Настроить параметр [Сервис / Режим теста (заш запр) / Ген синусоиды / Процесс] «Моделир внеш пуска» на нужный сигнал.

## 12

# Сервисное и гарантийное обслуживание

В рамках сервисного и гарантийного обслуживания должны проводиться следующие проверки аппаратного обеспечения устройства MCDGV4:

## **Выходные реле**

Каждые 1–4 года в зависимости от внешних условий.

- Проверка выходных реле с помощью меню тестирования [Сервис / Режим теста (заш запр) / ВР Прин] / [Сервис / Режим теста (заш запр) / НЕЙТР\_], см. раздел  «11.3 Поддержка обслуживания и ввода в эксплуатацию»)

## **Цифровые входы**

Каждые 1–4 года в зависимости от внешних условий.

- Подайте напряжение на цифровые входы и проверьте, что появился соответствующий сигнал о состоянии.

## **Штепсельные разъемы подачи тока и измерения силы тока**

Каждые 1–4 года в зависимости от внешних условий.

- Подайте испытательный ток на входы измерения тока и проверьте отображаемые измеренные значения, получаемые с MCDGV4.

## **Штепсельные разъемы подачи напряжения и измерения напряжения**

Каждые 1–4 года в зависимости от внешних условий.

- Подайте испытательное напряжение на входы измерения напряжения и проверьте отображаемые измеренные значения, получаемые с MCDGV4.

## **Аналоговые входы**

Каждые 1–4 года в зависимости от внешних условий.

- Подайте аналоговые сигналы на входы измерения и проверьте, соответствует ли отображаемое измеренное значение.

## **Аналоговые выходы**

Каждые 1–4 года в зависимости от внешних условий.

- Проверьте аналоговые выходы с помощью меню тестирования [Сервис / Режим теста (заш запр) / ВР Прин] / [Сервис / Режим теста (заш запр) / НЕЙТР\_], см. раздел  «11.3 Поддержка обслуживания и ввода в эксплуатацию»)

## **Батарея**

Обычно срок службы батареи превышает 10 лет. Замена осуществляется SEG.

Примечание. Батарея служит для буферизации данных часов (часов реального времени). Отказ батареи не оказывает никакого влияния на функциональность устройства. Единственная ее функция — буферизация часов на время, когда устройство обесточено.

- Устройство выполняет проверку батареи в рамках самодиагностики, поэтому специальной проверки не требуется. При низком уровне заряда батареи СДИ системы мигает красным/зеленым и генерируется код ошибки (см. [руководство по отладке](#)).

### **Контакт самодиагностики**

Каждые 1–4 года в зависимости от внешних условий.

- Выключите вспомогательный источник питания устройства. После этого должно произойти размыкание Контакт самодиагностики. Снова включите вспомогательный источник питания.

### **Механический монтаж устройства на дверце шкафа электроавтоматики**

При каждом техническом обслуживании или ежегодно:

- Проверьте крутящий момент (1,7 Нм [15 дюйм·фунт]), указанный в спецификациях в главе «Установка», [«3.1 Размерные чертежи»](#).

### **Крутящий момент всех кабельных соединений**

При каждом техническом обслуживании или ежегодно:

- Проверьте крутящий момент, указанный в спецификациях в главе «Установка» ([«3.2 Устройство MCDGV4 — установка и подключение»](#)), в которой описываются модули оборудования.

Рекомендуется проводить проверку системы защиты каждые 4 года. При условии, что проверка работоспособности будет выполняться не реже, чем через каждые 3 года, этот интервал можно будет увеличить до 6 лет.

## 13 Technical Data, Specifications, Tolerances

### 13.1 Технические данные

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Используйте только медные проводники, 75 °C.

Калибр проводника — AWG 14 [2,5 мм<sup>2</sup>].

#### **Климатические условия и условия внешней среды**

Температура хранения:	От -30°C до +70°C (от -22°F до 158°F)
Рабочая температура:	От -20°C до +60°C (от -4°F до 140°F)
Допустимые среднегодовые уровни влажности. Среднее значение:	<75% (отн.) (в течение 56 дней допускается отн. влажность до 95%)
Допустимая высота установки над уровнем моря:	<2000 м (6561,67 фута) При установке на высоте 4000 м (13 123,35 фута) может потребоваться изменение рабочего и испытательного напряжения.

#### **Степень загрязнения и класс оборудования**

Степень загрязнения:	2
Класс оборудования:	1

#### **Класс защиты EN 60529**

Передняя панель ИЧМ с уплотнительным приспособлением	IP54
Передняя панель ИЧМ без уплотнительного приспособления	IP50
Разъемы задней панели	IP20

#### **Плановые испытания**

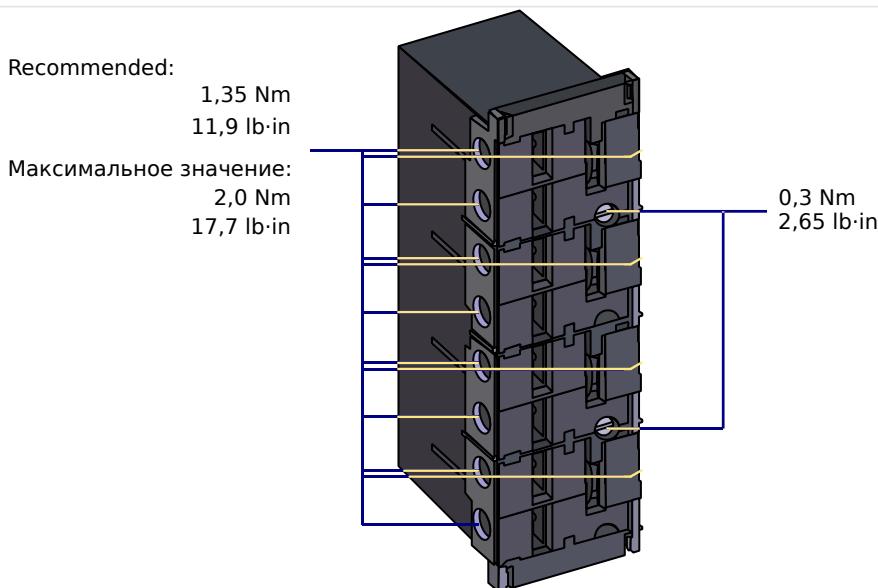
Проверка изоляции в соответствии с IEC60255-5	Все испытания необходимо проводить для цепи заземления и других цепей ввода-выхода.
Вспомогательный источник напряжения, цифровые выходы, входы измерения тока, выходы сигнального реле	2,5 кВ (эфф.)/50 Гц
Входы измерения напряжения:	3,0 кВ (эфф.)/50 Гц

Все проводные коммуникационные интерфейсы:	1,5 кВ пост.
--	--------------

### **Корпус**

Корпус В2, высота/ширина: (8 кнопок/дверное крепление)	183 мм/212,7 мм
Корпус В2, высота/ширина: (8 кнопок/19 дюймов)	173 мм (4 ПК)/ 212,7 мм (42 ЗК)
Глубина корпуса (вместе с разъемами):	208 мм (8,189 дюйма)
Материал корпуса:	Алюминиевый экструдированный профиль
Материал передней панели:	Алюминий/фольга
Монтажное положение:	Горизонтальное (допускается наклон $\pm 45^\circ$ относительно оси X)
Масса:	прибл. 4,7 кг (10,36 фунта)

### **Измерение тока и тока утечки на землю**



HPT\_ZZ1

Рис. 182: Штепельные соединения со встроенными закорачивающими перемычками (стандартные токовые входы)

Диапазон частот:	50/60 Гц $\pm 10\%$
Разъемы:	Винтовые разъемы со встроенными закорачивающими перемычками (контактами)
Винты	невыпадающие винты M4, соотв. VDEW

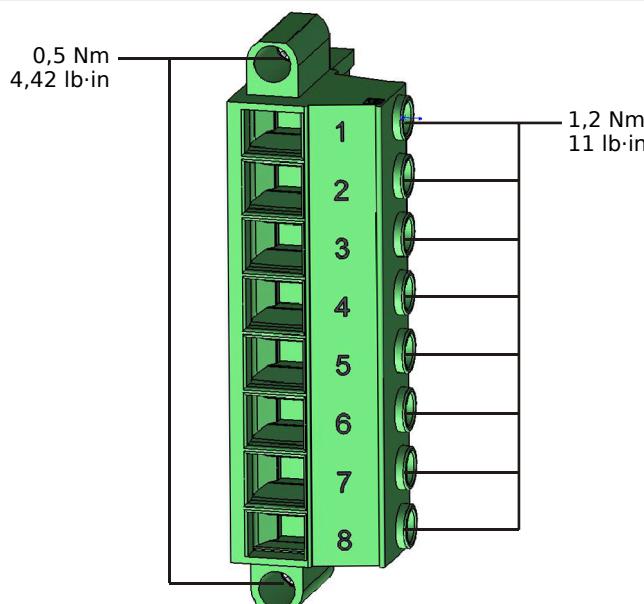
Поперечное сечение соединений:	1 или 2 по 2,5 мм <sup>2</sup> (2 шт., AWG 14) с обжимной втулкой 1 или 2 по 4,0 мм <sup>2</sup> (2 шт., AWG 12) с кольцевой или обычной кабельной муфтой 1 или 2 по 6 мм <sup>2</sup> (2 шт., AWG 10) с кольцевой или обычной кабельной муфтой Для платы измерения тока могут использоваться клеммные колодки как с 2 (двумя) проводами калибра AWG 10, 12, 14, так и с одним проводом.
--------------------------------	---

<b>Входные сигналы фазового тока и тока утечки на землю</b>	
Номинальный ток:	1 A / 5 A
Максимальный диапазон измерения:	до 40 x In (фазовые токи), до 25 x In (стандартные токи утечки на землю)
Емкость:	4 x In/непрерывно
Допустимая перегрузка по току (по результатам испытаний):	30 x In/10 с 100 x In/1 с 250 x In/10 мс (1 полуволна)
Потребляемая мощность:	Входы фазного тока: при In = 1 A: S = 25 мВА при In = 5 A: S ≤ 0,1 ВА Входной сигнал тока утечки на землю: при In = 1 A: S = 25 мВА при In = 5 A: S ≤ 0,1 ВА

<b>Входные сигналы малых токов утечки на землю</b>	
Номинальный ток:	1 A / 5 A
Максимальный диапазон измерения:	до 2,5 x In
Емкость:	2 x In/непрерывно
Допустимая перегрузка по току (по результатам испытаний):	10 x In/10 с 25 x In/1 с

<b>Входные сигналы малых токов утечки на землю</b>	
	100 x ln/10 мс (1 полуволна)
Потребляемая мощность:	при 1 A: S = 550 мВА при 0,1 A: S = 7 мВА при 5 A: S = 870 мВА при 0,5 A: S = 10 мВА

### Измерение напряжения и остаточного напряжения («TU»)



HPT\_238

Рис. 183: Измерительные контакты платы измерения напряжения «TU» ([«3.8.1 TU – измерительные входы напряжения»](#)).

Следующие технические данные относятся только к 8-контактным (большим) разъемам измерения напряжения.

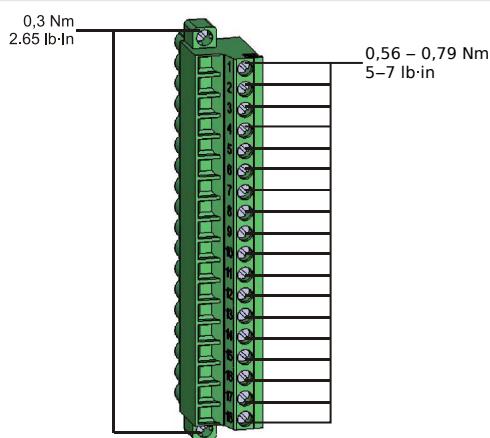
Номинальное напряжение:	60–520 В (настраивается)
Максимальный диапазон измерений:	800 Впер.
Норма непрерывной нагрузки:	800 Впер.
Потребляемая мощность:	при Vn = 100 В: S = 22 мВА при Vn = 110 В: S = 25 мВА при Vn = 230 В: S = 110 мВА при Vn = 400 В: S = 330 мВА
Диапазон частот:	50/60 Гц ±10%

Разъемы:	Винтовые разъемы
Поперечное сечение соединений:	мин. 0,5 мм <sup>2</sup> (AWG 20) ... макс. 6,0 мм <sup>2</sup> (AWG 10) с обжимной втулкой или без нее

Входы для измерения напряжения должны быть защищены, например, предохранителем или миниатюрным автоматическим выключателем:

- Предохранитель NEOZED D01 6 A, с отставанием по времени или аналогичный, или:
- Миниатюрный выключатель 6 A, тип С (например: тип ABB S271C6) или аналогичный.

#### **Измерение напряжения и остаточного напряжения («TU-OR5»)**



HPT.Z13

Рис. 184: Измерительные контакты плат измерения напряжения «TU-OR5» и «TU-DI8».

Следующие технические данные относятся к 18-контактным (комбинированным) разъемам.

- Плата измерения напряжения «TU-OR5» ([«3.8.3 TU-OR5 — группа сборки для измерения напряжения с 5 выходными реле»](#)) оснащена не только входами измерения напряжения, но и пятью выходными реле ([«Релейные выходы»](#)).
- Плата измерения напряжения «TU-DI8» ([«3.8.2 TU-DI8 — группа сборки для измерения напряжения с 8 цифровыми входами»](#)) оснащена не только входами измерения напряжения, но и восемью цифровыми входами ([«Цифровые входы»](#)).

Номинальное напряжение:	60–200 В (настраивается)
Максимальный диапазон измерений:	300 Впер.
Норма непрерывной нагрузки:	300 Впер.
Потребляемая мощность:	при Vn = 100 В: S = 22 мВА при Vn = 110 В: S = 25 мВА
Диапазон частот:	50/60 Гц ±10%

Разъемы:	Винтовые разъемы
Поперечное сечение соединений:	мин. 0,25 мм <sup>2</sup> (AWG 23) ... макс. 2,5 мм <sup>2</sup> (AWG 14) с обжимной втулкой или без нее

Входы для измерения напряжения должны быть защищены, например, предохранителем или миниатюрным автоматическим выключателем:

- Предохранитель NEOZED D01 6 A, с отставанием по времени или аналогичный, или:
- Миниатюрный выключатель 6 A, тип С (например: тип ABB S271C6) или аналогичный.

### **Измерение частоты**

Номинальная частота:	50 Гц/60 Гц
----------------------	-------------

### **Напряжение питания**

Вспомогательное напряжение:	24 ... 270 Впост. / 48 ... 230 Впер. (–20/+10%) ≈
Время буферизации при сбое подачи электропитания:	≥ 50 мс при мин. вспомогательном напряжении  По истечении времени буферизации устройство отключится.  Примечание: возможно прерывание связи.
Максимальный допустимый ток включения:	18 A — пиковое значение, если < 0,25 мс  12 A — пиковое значение, если < 1 мс
Предохранитель (встроенный в широкодиапазонный блок питания):	6,3 A с отставанием по времени  (Данный предохранитель не подлежит замене, он необходим для безопасной работы.)

Необходимо обеспечить защиту блока питания с помощью внешнего предохранителя:

- 2,5 A, миниатюрный, с отставанием по времени, 5 x 20 мм (ок. 1/5 x 0,8 дюйма) в соответствии с IEC 60127
- 3,5 A, миниатюрный, с отставанием по времени, 6,3 x 32 мм (ок. 1/4 x 1 ¼ дюйма) в соответствии с UL 248-14

### **Потребляемая мощность**

Диапазон потребляемой мощности	Потребляемая мощность в холостом режиме	Максимальная потребляемая мощность
24-270 Впост.:	Прибл. 8 Вт	Прибл. 13 Вт

<b>Диапазон потребляемой мощности</b>	<b>Потребляемая мощность в холостом режиме</b>	<b>Максимальная потребляемая мощность</b>
48–230 Впер. (для частоты 50–60 Гц):	Прибл. 8 Вт/16 ВА	Прибл. 13 Вт/21 ВА

**Дисплей**

Тип дисплея:	ЖКИ со светодиодной подсветкой
Разрешение графического дисплея:	128 x 128 пикселя

**СДИ**

Тип СДИ:	Двухцветные: красный/зеленый
Количество СДИ, корпус B2:	15

**USB интерфейса передней панели**

Тип:	Mini B
------	--------

**Часы реального времени**

Запас хода часов реального времени:	не менее 1 года.
-------------------------------------	------------------

**Аналоговые входы**

Следующие технические данные относятся только к устройствам, оснащенным аналоговыми входами. См. код заказа вашего устройства.

Для каждого входа можно выбрать режим — ток или напряжение. Рекомендуется использовать экранированный кабель для аналоговых входов. Нужно использовать ВЧ выводы экрана, если невозможно подключить экран к заземлению с обеих сторон кабеля. С одной стороны кабеля экран должен быть непосредственно соединен с заземлением. При использовании кабелей типа неэкранированной витой пары их длина не должна превышать 10 м. Все аналоговые входы имеют общий потенциал. Каждый вход имеет собственный общий вывод.

<b>Режим тока</b>	
Диапазон:	0—20 мА
Входное сопротивление:	500 Ом
Интервал опроса:	прибл. 50 мс

<b>Режим напряжения:</b>	
Диапазон:	0–10 В
Входное сопротивление:	100 кОм

<b>Режим напряжения:</b>	
Точность	0,5 % номинального значения 20 мА или 10 В
Влияние температуры на точность	<1%
Тестовое напряжение входов (одной группы) по отношению к другим электрическим группам	2,5 кВ
Тестовое напряжение входов (одной группы) относительно заземления	1,0 кВ

### **Аналоговые выходы**

Следующие технические данные относятся только к устройствам, оснащенным аналоговыми выходами. См. код заказа вашего устройства.

Режим каждого выхода может быть индивидуально выбран между выходом напряжения или тока. Рекомендуется использовать экранированный кабель для аналоговых выходов. Нужно использовать ВЧ выводы экрана, если невозможно подключить экран к заземлению с обеих сторон кабеля. С одной стороны кабеля экран должен быть непосредственно соединен с заземлением. При использовании неэкранированной витой пары длина не должна превышать 10 м. Все аналоговые выходы имеют общий потенциал. Каждый выход имеет собственный общий вывод.

<b>Режим тока</b>	
Диапазон:	0—20 мА
Макс. сопротивление нагрузки:	1 кОм
Частота обновления:	прибл. 5 мс ... 20 мс, обыч. 10 мс

<b>Режим напряжения:</b>	
Диапазон:	0—10 В, макс. выходной ток — 1 мА
Точность	0,5 % номинального значения 20 мА или 10 В
Влияние температуры на точность	<1%
Тестовое напряжение выходов (одной группы) по отношению к другим электрическим группам	2,5 кВ
Тестовое напряжение выходов (одной группы) относительно заземления	1,0 кВ

### **Цифровые входы**

Максимальное входное напряжение:	300 Впост. / 259 Впер.
Входной ток:	пост. <4 мА пер. <16 мА

Время реакции:	< 20 мс
Время выпадения:	
Замкн. входы	< 30 мс
Разом. входы	< 90 мс

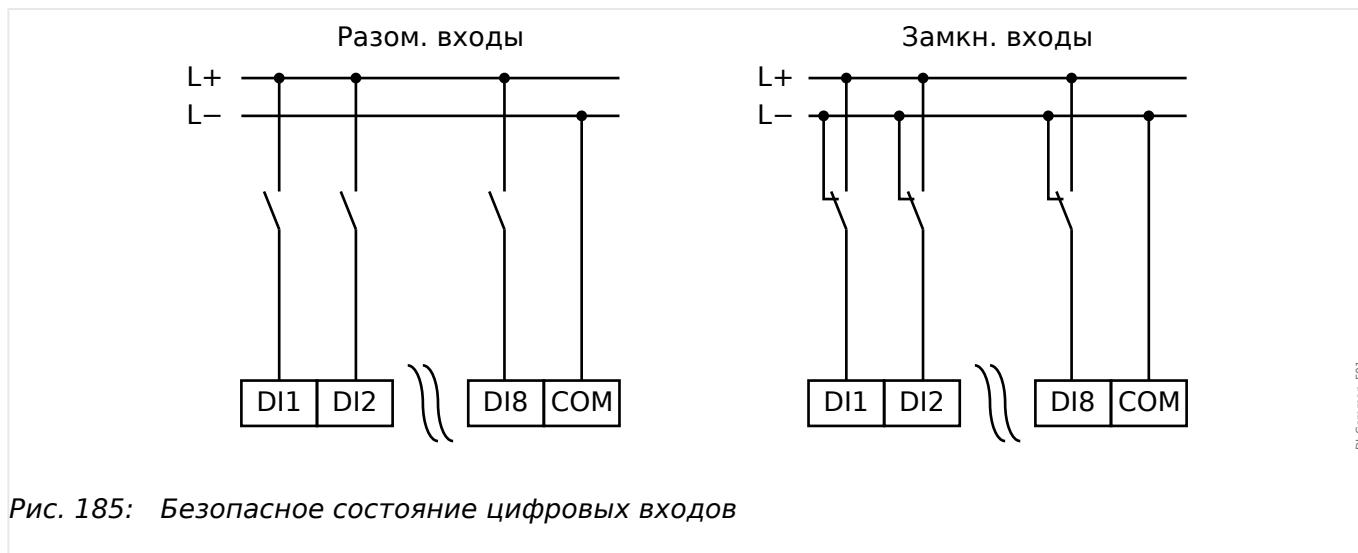


Рис. 185: Безопасное состояние цифровых входов

Пороговые значения переключения:	24 В пост. тока, 48 В пост. тока, 60 В пост. тока, 110 В пост. тока, 110 В пер. тока, 230 В пост. тока, 230 В пер. тока
Un = 24 Впост.	
Порог переключения 1 — ВКЛ:	мин. 19,2 Впост.
Порог переключения 1 — ВЫКЛ:	макс. 9,6 Впост.
Un = 48 В/60 Впост.	
Порог переключения 2 — ВКЛ:	мин. 42,6 Впост.
Порог переключения 2 — ВЫКЛ:	макс. 21,3 Впост.
Un = 110/120 Впер. / пост.	
Порог переключения 3 — ВКЛ:	мин. 88,0 Впост./88,0 Впер.
Порог переключения 3 — ВЫКЛ:	макс. 44,0 Впост./44,0 Впер.
Un = 230/240 Впер. / пост.	
Порог переключения 4 — ВКЛ:	мин. 184 Впост./184 Впер.
Порог переключения 4 — ВЫКЛ:	макс. 92 Впост./92 Впер.
Разъемы:	Винтовой разъем

**Релейные выходы**

Постоянный ток:	5 А пер./пост.
Максимальный ток замыкания:	25 А пер./пост. в течение 4 с 30 А пер./пост. в течение 0,5 с 1000 Вт (ВА) при $L/P = 40$ мс 30 A/230 Впер. в соответствии с ANSI IEEE C37.90-2005 30 A/250 Впост. в соответствии с ANSI IEEE C37.90-2005
Максимальный ток отключения:	5 А пер. до 240 Впер. 4 А пер. при 230 В и $\cos \phi = 0,4$ 5 А пост. до 30 В (резист.) 0,3 А пост. при 250 В (резист.) 0,1 А пост. при 220 В и $L/R = 40$ мс
Максимальное напряжение переключения:	250 Впер. / 250 Впост.
Коммутационная способность:	3000 ВА
Время срабатывания: (*)	ном. 7 мс
Время сброса: (*)	ном. 3 мс
Тип контакта:	1 переключатель, нормально разомкнутый или нормально замкнутый
Разъемы:	Винтовые разъемы

(\*) Время срабатывания и сброса представляют собой продолжительность коммутации, которая определяется исключительно конструкцией (катушка — замыкание/размыкание контакта), то есть без учета времени, которое требуется программе для расчета решений.

**Контрольный контакт (самодиагностика)**

Постоянный ток:	5 А пер./пост.
Максимальный ток замыкания:	15 А пер./пост. в течение 4 с
Максимальный ток отключения:	5 А пер. до 250 Впер. 5 А пост. до 30 В (резист.) 0,25 А пост. при 250 В (резист.)
Максимальное напряжение переключения:	250 Впер. / 250 Впост.
Коммутационная способность:	1250 ВА

Тип контакта:	1 переключающий контакт
Разъемы:	Винтовые разъемы

**Синхронизация времени IRIG-B00X**

Номинальное входное напряжение:	5 В
Соединение:	Винтовые разъемы (витая пара)

**RS485\***

\* ([слот X103](#), доступность зависит от устройства)

Соединение:	9-контактный разъем D-Sub (внешние оконечные резисторы/в D-Sub) или 6 винтовых разъемов RM 3,5 мм (138 MIL) (внутренние оконечные резисторы)
-------------	---

**ОСТОРОЖНО!**

Если в интерфейсе RS485 имеются разъемы, следует использовать экранированный кабель связи.

**Оптоволоконный модуль с разъемом ST\***

\* ([слот X103](#), доступность зависит от устройства)

Разъем:	Порт ST
Совместимый оптоволоконный кабель:	HCS 50/125 мкм, 62,5/125 мкм, 100/140 мкм и 200 мкм
Длина волны	820 нм
Минимальное значение оптической входной мощности:	-24,0 дБм
Минимальное значение оптической выходной мощности:	-19,8 дБм для волокна 50/125 мкм -16,0 дБм для волокна 62,5/125 мкм -12,5 дБм для волокна 100/145 мкм -8,5 дБм для волокна HCS 200 мкм
Максимальная длина линии:	прибл. 2,7 км (в зависимости от затухания линии)

Необходимо помнить: Скорость передачи данных оптических интерфейсов ограничена до 3 Мбод для Profibus.

(слот X102)

**Оптический модуль Ethernet с разъемом LC\***

\* (слот X103, доступность зависит от устройства)

Разъем:	Порт LC; 100BASE-FX
Совместимый оптоволоконный кабель:	Multimode; 50/125 мкм и 62,5/125 мкм
Длина волны:	1300 нм
Минимальное значение оптической входной мощности:	-30,0 дБм
Минимальное значение оптической выходной мощности:	-22,5 дБм для волокна 50/125 мкм -19,0 дБм для волокна 62,5/125 мкм
Максимальная длина линии:	прибл. 2 км (в зависимости от затухания линии)

**Интерфейс УТДС\***

\* (слот X102, доступность зависит от устройства)

Разъем:	Универсальное соединение
Совместимый оптоволоконный кабель:	1 мм
Длина волны:	660 нм
Минимальное значение оптической входной мощности:	-39,0 дБм

**Smart viewПодключение к**

Устройство MCDGV4 может обмениваться данными с рабочим ПО *Smart view*.

- Подключение через USB (с помощью USB-интерфейса на передней панели устройства MCDGV4).
- Подключение TCP/IP (с помощью интерфейса Ethernet\* на задней панели устройства MCDGV4).

(\*наличие зависит от устройства)

Одновременно допускается только 3 сеанса связи ПО *Smart view* с устройством MCDGV4.

**Сообщения о самодиагностике**

Емкость хранения сообщений о самодиагностике (см. раздел  «10.2 Сообщения о самодиагностике»):

- E** — ошибки — до 500 сообщений. Каждое последующее (501-е) сообщение стирает самое старое сообщение об ошибке.
- W** — предупреждения — до 500 сообщений. Каждое последующее (501-е) сообщение стирает самое старое сообщение с предупреждением.
- I** — информационные сообщения — до 500. Каждое последующее (501-е) сообщение стирает самое старое информационное сообщение.

### **Этап загрузки**

После включения питания защита будет работать примерно в течение 10 с. Примерно через 79 секунды (в зависимости от конфигурации) фаза загрузки будет закончена (произойдет инициализация интерфейса пользователя и связи).

## 13.2 Setting Ranges

All settings are listed, each with its range and default value, in the Справочное руководство (separate document).

For example:

Measuring principle, threshold range for Phase Overcurrent protection:

- See Справочное руководство, «Параметр защиты» → «Ступень перегрузки фазы по току» → «Группы уставки параметров», tables »Метод измерений«, » $I>$ «.

Measuring principle, threshold range for Ground (Earth) Overcurrent protection:

- Ground current standard: Siehe Справочное руководство, «Параметр защиты» → «Защита тока замыкания на землю - ступень» → «Группы уставки параметров», tables »Метод измерений«, » $3Io$ «.
- Sensitive ground current: Справочное руководство, «Параметр защиты» → «Защита тока замыкания на землю - ступень» → «Группы уставки параметров», tables »Метод измерений«, » $IGs$ «.

Measuring principle for Under- / Overvoltage protection:

- See Справочное руководство, «Параметр защиты» → «Величина напряжения» → «Группы уставки параметров», tables »Реж\_изм\_«, »Критерий«.

Threshold range for Overvoltage protection:

- See Справочное руководство, «Параметр защиты» → «Величина напряжения» → «Группы уставки параметров», table » $U>$ «.

Threshold range for Undervoltage protection:

- See Справочное руководство, «Параметр защиты» → «Величина напряжения» → «Группы уставки параметров», table » $U<$ «.

## 13.3 Спецификации/погрешности

### 13.3.1 Технические характеристики часов реального времени

Разрешение:	1 мс
Погрешность:	< 1 мин / месяц (+20 °C [68 °F]) < ±1 мс при синхронизации через IRIG-B

#### **Допуски синхронизации времени**

Точность различных протоколов синхронизации времени отличается:

Используемый протокол	Отклонение времени в месяц	Отклонение от времязадающего генератора
Без синхронизации времени	<1 мин (при +20 °C)	Отклонение времени
IRIG-B	Зависит от временного отклонения времязадающего генератора	<±1 мс
SNTP	Зависит от временного отклонения времязадающего генератора	<±1 мс, если состояние сетевого подключения ХОРОШЕЕ (см. рабочее состояние SNTP)
IEC60870-5-103	Зависит от временного отклонения времязадающего генератора	<±1 мс
Modbus TCP	Зависит от временного отклонения времязадающего генератора	Зависит от сетевой нагрузки
Modbus RTU	Зависит от временного отклонения времязадающего генератора	<±1 мс
DNP3 TCP	Зависит от временного отклонения времязадающего генератора	Зависит от сетевой нагрузки
DNP3 UDP	Зависит от временного отклонения времязадающего генератора	Зависит от сетевой нагрузки
DNP3 RTU	Зависит от временного отклонения времязадающего генератора	<±1 мс

Обратите внимание, что наличие протоколов зависит от варианта заказанного устройства MCDGV4 (см. раздел  «2.2.1 Бланк заказа устройства»).

### 13.3.2 Технические характеристики собираемых значений измерений

#### **Измерение фазового тока и тока утечки на землю**

Диапазон частот:	50 Гц/60 Гц ± 10%*1)
Точность:	класс 0,5
Погрешность амплитуды при $I < I_{n}$ :	±0,5% номинального тока *2) *3)
Погрешность амплитуды при $I > I_{n}$ :	±0,5% измеренного тока *2) *3)
Погрешность амплитуды при $I < I_{n}$ :	±1,0% измеренного тока *2) *3)
Гармоника:	До 20%, 3-я гармоника ±2%
	До 20%, 5-я гармоника ±2%
Частотное воздействие:	< ±2% / Гц в диапазоне ±5 Гц для параметризованной номинальной частоты
Температурное воздействие:	< ±1% в диапазоне от 0°C до +60°C (+32°F до +140°F)

\*1) Широкий частотный диапазон (от 10 до 70 Гц) вне пределов диапазона 50-60 Гц ±10% fN. Значения ДПФ становятся менее точными, защитные элементы, имеющие значения ДПФ в качестве входных, могут быть автоматически заблокированы.

\*2) Точность для истинных СКЗ в широком частотном диапазоне: 30-70 Гц — точность соответствует указанной выше. < 30 Гц точность составляет < 3%. Истинные СКЗ обновляются только с каждым полным циклом (периодом времени).

\*3) Для малых токов утечки на землю точность не зависит от номинального значения, но приводится для значения 100 мА (при  $I_n = 1$  А) соответственно. 500 мА (при  $I_{ном} = 5$  А).

#### **Измерение напряжения между фазой и землей и напряжения нулевой последовательности**

Диапазон частот:	50 Гц/60 Гц ± 10%*1)
Точность для <b>измеряемых</b> значений:	класс 0,5
Погрешность амплитуды для $V < U_n$ :	±0,5% номинального напряжения, или ±0,5 В *2)
Погрешность амплитуды для $V > U_n$ :	±0,5% измеренного напряжения, или ±0,5 В *2)

Точность для <b>расчетных</b> значений:	Класс 1.0
Погрешность амплитуды для $V < Un$ :	$\pm 1,0\%$ номинального напряжения, или $\pm 1$ В <sup>*2)</sup>
Погрешность амплитуды для $V > Un$ :	$\pm 1,0\%$ расчетного напряжения, или $\pm 1$ В <sup>*2)</sup>
Гармоника:	До 20% 3 <sup>ей</sup> гармоники $\pm 1\%$ До 20% 5 <sup>ой</sup> гармоники $\pm 1\%$
Частотное воздействие:	$< \pm 2\% / \text{Гц}$ в диапазоне $\pm 5$ Гц для параметризованной номинальной частоты
Температурное воздействие:	$< \pm 1\%$ в диапазоне от 0 до +60 °C

- <sup>\*1)</sup> Широкий частотный диапазон (от 10 до 70 Гц) вне пределов диапазона от 50 Гц до 60 Гц  $\pm 10\% fN$ . Значения ДПФ становятся менее точными, защитные элементы, имеющие значения ДПФ в качестве входных, могут быть автоматически заблокированы.
- <sup>\*2)</sup> Точность для истинных СКЗ в широком частотном диапазоне: от 30 до 70 Гц — точность соответствует указанной выше.

Точность при  $f < 30$  Гц составляет  $< 3\%$ . Обычно точность  $< \pm 0,5\%$  в диапазоне от 50 Гц до 60 Гц  $\pm 5\%$ , вне пределов этого диапазона точность составляет  $< \pm 1\%$ .

Вне диапазона от 50 Гц до 60 Гц  $\pm 10\%$  истинные СКЗ обновляются только с каждым полным циклом (периодом времени).

### **Измерение частоты**

Номинальная частота:	от 50 до 60 Гц
Точность:	$\pm 0,05\%$ значения $fN$ в диапазоне от 40 до 70 Гц при напряжении $> 50$ В
Зависимость частотного синхронизма от напряжения:	в диапазоне частоты от $0,15 \times Un$

### **Измерение энергопотребления <sup>\*)</sup>**

Погрешность счетчика электроэнергии:	1,5% измеренной электроэнергии, или 1,5% $SN \cdot 1$ ч
--------------------------------------	---

<sup>\*)</sup> Погрешность при  $0,8-1,2 \times Un$  (при  $Un = 100$  В),  $|PF| > 0,5$ , симметричной нагрузке,  $SN = 1,73 \cdot \text{номинал TH} \cdot \text{номинал TT}$

***Измерение мощности \*)***

S, P, Q:	<±1% измеренного значения, или 0,1% SN, (для общей) <±2% измеренного значения, или 0,2% SN, (для СКЗ)
P1, Q1 (прямая последовательность):	±2% измеренного значения, или 0,2% SN

\*) Погрешность при  $0,8\text{-}1,2 \times U_n$  (при  $U_n = 100$  В),  $|PF|>0,5$ , симметричной нагрузке,  
 $SN = 1,73 \cdot \text{номинал TH} \cdot \text{номинал TT}$

***Измерение коэффициента мощности \*)***

KM	<±0,01 измеренного коэффициента мощности, или 1° $I > 30\% I_{ном}$ и $S > 2\% SN$
----	---

\*) Погрешность при  $0,8\text{-}1,2 \times U_n$  (при  $U_n = 100$  В),  $|PF|>0,5$ , симметричной нагрузке,  
 $SN = 1,73 \cdot \text{номинал TH} \cdot \text{номинал TT}$

### 13.3.3 Точность защитных элементов

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Задержка отключения представляет собой время между подачей аварийного сигнала и отключением. Точность показателя рабочего времени относится ко времени между моментом регистрации сбоя и моментом срабатывания защитного элемента.

Эталонные условия для всех элементов защиты: синусоида, номинальная частота, ОГИ < 1%, метод измерения: основной.

#### 13.3.3.1 Защита от максимального фазового тока

Элементы защиты от максимального тока	Точность *1) *2)
I[x]	
Пороговое значение «I>»	±1,5% от значения настройки, или ±1% I <sub>ном</sub> .
Коэффициент падения	97% или 0,5% I <sub>ном</sub>
Определенное время («Xap» = «DEFT»):	
Задержка отключения «t»	± 1 % или ± 10 мс
Время срабатывания (для «t» = 0 мс)	< 36 мс
При проверке тока ≥ 2-разовое значение срабатывания	(направленные элементы: < 40 мс)
Кривая характеристик:	
Время запуска (время срабатывания)	< 36 мс
При проверке тока = в 2 раза больше порогового значение	
Задержка отключения t(I, I>, tXap) Для проверки тока в диапазоне 2 ... в 20 раз больше порогового значения	±5% (в соответствии с выбранной кривой, см. ↳ «5.11.1 Характеристики»)
Время работы	= Время запуска + задержка отключения
Время размыкания	< 55 мс
t-сброс задержки («Реж_сбр_»= «определенное время»)	± 1 % или ± 10 мс

- \*1) Если выбрано СКЗ и  $|f - f_N| > 10\% f_N$ , время срабатывания и размыкания составляет < 4 циклов.
- Если  $f < 30$  Гц, точность срабатывания составляет  $\pm 6\%$  от значения настройки, или  $5\% I_{ном}$ .
- \*2) Точность УМЧ для направленных элементов:  $\pm 3^\circ$  при  $I > 20\% I_{ном}$  и  $U > 20\% U_n$ .

<b>Элементы защиты от превышения тока</b>	<b>Точность *2) *3)</b>
<b>I[x]</b>	
<b>при значении параметра «Метод измерений» = «I2»</b>	
<b>(Ток отрицательной последовательности чередования фаз)</b>	
Пороговое значение «/»	$\pm 2,0\%$ от установочного значения или $\pm 1\% I_n$
Коэффициент падения	97% или $0,5\% I_n$
Определенное время («Хар» = «DEFT»):	
Задержка отключения «t»	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания (для «t» = 0 мс)	< 60 мс
При проверке тока $\geq 2$ -разовое значение срабатывания	
Время размыкания	< 45 мс

- \*2) Точность УМЧ для направленных элементов:  $\pm 3^\circ$  при  $I > 20\% I_{ном}$  и  $U > 20\% U_n$ .
- \*3) Работает только в частотном диапазоне  $|f - f_N| < 10\% f_N$ .

### 13.3.3.2 Защита от максимального тока замыкания на землю

Элементы защиты от максимального тока замыкания на землю: $3Io[x]$	Точность *1) *2) *3)
Пороговое значение « $3Io$ »	$\pm 1,5\%$ от значения настройки, или $\pm 1\% I_{nom}$ .
Коэффициент падения	97% или 0,5% $I_{nom}$
Определенное время (« $X_{arp}$ » = «DEFT»):	
Задержка отключения « $t$ »	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания (для « $t$ » = 0 мс) При проверке тока $\geq 2$ -разовое значение срабатывания	< 45 мс
Кривая характеристик:	
Время запуска (время срабатывания) При проверке тока = в 2 раза больше порогового значение	< 45 мс
Задержка отключения $t(3Io, 3Io, X_{arp})$ Для проверки тока в диапазоне 2 ... в 20 раз больше порогового значения	$\pm 5\%$ (в соответствии с выбранной кривой, см. <a href="#">«5.13.1 Характеристики»</a> )
Время работы	= Время запуска + задержка отключения
Время размыкания	< 55 мс
$t$ -сброс задержки (« $Rеж_сбр_>$ » = «определенное время»)	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
$VG>$	$\pm 1,5\%$ от значения настройки, или $\pm 1\% U_n$ .
Коэффициент падения	97% или 0,5% $U_n$

- \*1) Если выбрано СКЗ и  $|f - f_N| > 10\% f_N$ , время срабатывания и размыкания составляет < 4 циклов.

Если  $f < 30$  Гц, точность срабатывания составляет  $<\pm 6\%$  от значения настройки, или 5%  $I_{nom}$ .

- \*2) Точность УМЧ для направленных элементов:  $\pm 3^\circ$  при  $3Io > 20\% I_{nom}$  и  $U > 20\% U_n$ .

13.3.3.2 Защита от максимального тока замыкания на землю

- \*3) Для малых токов утечки на землю точность не зависит от номинального значения, но приводится для значения 100 мА (при  $I_{ном} = 1$  А), соответственно 500 мА (при  $I_{ном} = 5$  А)

### 13.3.3.3 Определение направления

#### ПРИМЕЧАНИЕ!



Поскольку определение направления основано на значениях ДПФ, направленные элементы работают только в номинальном диапазоне ( $f_N \pm 5$  Гц).

Характеристика направления	Точность
УМЧ / Направляющий угол	$\pm 3^\circ$

Чувствительность при определении направления: $I[x]$	Значение	Уровень высвобождения $I_{ном} = 1 A (5 A)$	Уровень блокировки $I_{ном} = 1 A (5 A)$
$I - V$ (3-фазы)	I U	10 mA/50 mA 0,35 V	5 mA/25 mA 0,25 V

Чувствительность к направлению заземления: $3Io[x]$	Значение	Уровень высвобождения $I_{ном} = 1 A (5 A)$	Уровень блокировки $I_{ном} = 1 A (5 A)$
$3Io$ изм — $3U_0$	$3Io$ изм	10 mA/50 mA	5 mA/25 mA
$\cos(3Io$ изм)	$3Io$ (чувствительное)	1 mA/5 mA	0,5 mA/2,5 mA
$\sin(3Io$ изм)	$3U_0$	0,35 V	0,25 V
$3Io$ расч — $3U_0$	$3Io$ расч	18 mA/90 mA	11 mA/55 mA
$\cos(3Io$ расч)	$3U_0$	1 V	0,8 V
$3I$ расч $I_{пол}$ ( $3I$ изм)	$3Io$ расч	18 mA/90 mA	11 mA/55 mA
	$3Io$ изм	10 mA/50 mA	5 mA/25 mA
	$3Io$ (чувствительное)	1 mA/5 mA	0,5 mA/2,5 mA
$3Io$ изм — отр.	I2	10 mA/50 mA	5 mA/25 mA
$3Io$ расч — отр.	U2	0,35 V	0,25 V

#### 13.3.3.4 Фазовая дифференциальная защита

<b>Фазовая дифференциальная защита:</b>	<b>Точность</b>
<b>Id</b>	
Id>	±5% от установочного значения или ±2% I <sub>ном</sub>
Коэффициент падения	Корректируется, минимум 1% I <sub>ном</sub>
Время срабатывания	
Id > 2 x срабатывание (шаг от нуля до 200% срабатывания 87-Хар)	< 40 мс
Обычное время отключения	30 мс
Наименьшее время отключения	18 мс

<b>Неограниченная фазовая дифференциальная защита:</b>	<b>Точность</b>
<b>IdH</b>	
Id>>	±5% от установочного значения или ±2% I <sub>ном</sub>
Коэффициент падения	90% или 1% I <sub>ном</sub>
Время срабатывания	
Id > 1,1 x срабатывание	< 30 мс
Обычное время отключения	19 мс
Наименьшее время отключения	13 мс

### 13.3.3.5 Дифференциальная защита от замыкания на землю

<b>Дифференциальная защита от замыкания на землю: IdG</b>	<b>Точность</b>
IdG>	±3% от установочного значения или ±2% I <sub>ном</sub>
Коэффициент падения	95% или 1% I <sub>ном</sub>
Время срабатывания	
IdG > 2 x срабатывание (шаг от нуля до 200% срабатывания 87-Xap)	< 40 мс
Обычное время отключения	30 мс
Наименьшее время отключения	18 мс

<b>Неограниченная дифференциальная защита заземления: IdGH</b>	<b>Точность</b>
IdG>>	±3% от установочного значения или ±2% I <sub>ном</sub>
Коэффициент падения	90% или 1% I <sub>ном</sub>
Время срабатывания	
IdG > 1,1 x срабатывание	< 30 мс
Обычное время отключения	19 мс
Наименьшее время отключения	13 мс

**13.3.3.6 Тепловая защита**

<b>Защита ТДС:</b> <b>ТДС/УТДС</b>	<b>Точность</b>
Уставка отключения	$\pm 1^{\circ}\text{C}$ ( $1,8^{\circ}\text{F}$ )
Уставка тревоги	$\pm 1^{\circ}\text{C}$ ( $1,8^{\circ}\text{F}$ )
Аварийный сигнал t-delay	DEFT $\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Сброс гистерезиса	-2 $^{\circ}\text{C}$ (-3,6 $^{\circ}\text{F}$ ) порогового значения $\pm 1^{\circ}\text{C}$ ( $1,8^{\circ}\text{F}$ )

<b>Тепловая модель:</b> <b>ТепMod</b>	<b>Точность * 1)</b>
K·Iб	$\pm 5\%$ от значения настройки, или 1% Iном
Задержка отключения (в соответствии с уравнением в  «Время выдержки») в холодном состоянии (т. е. без предварительного нагрева)	$\pm 5\%$ от рассчитанного значения или $\pm 1$ с
Коэффициент падения	97%

\*1) Точность применяется к следующим диапазонам настроек:

- $K \cdot I_b \geq 0,1 I_{nom}$
- $\tau_{nagr} \leq 30000$  с
- $\tau_{oхл} \leq 30000$  с

### 13.3.3.7 Защита по току

Контроль бросков:	Точность
IH2	
IH2 / IH1	±1% Iном
Коэффициент падения	5% IH2 или 1% Iном
Время срабатывания	< 30 мс *1)

- \*1) Контроль бросков возможен, если основная гармоника (IH1) > 0,1 Iном и 2<sup>я</sup> гармоника (IH2) > 0,01 Iном.

Несимметричный ток:	Точность * 1)
I2>[x]	
I2>	±2% от установочного значения или ±1% Iном
Коэффициент падения	97% или 0,5% Iном
%(I2/I1)	±1%
t	DEFT ± 1 % или ± 10 мс
Время срабатывания	< 70 мс
Время размыкания	< 50 мс
K	±5% INV
τ-охл.	±5% INV

- \*1) Ток обратной последовательности I2 должен составлять ≥ 0,01 x Iном, ток прямой последовательности I1 должен составлять ≥ 0,1 x Iном.

Несимметричный ток: I2>G[1]	Точность * 1)
Уставка	±2% от установочного значения или ±1% ТПН
t	DEFT ± 1 % или ± 10 мс
Время срабатывания	< 70 мс
Время размыкания	< 50 мс

<b>Несимметрия токов: I2&gt; G[2]</b>	<b>Точность * 1)</b>
Уставка	$\pm 2\%$ от установочного значения или $\pm 1\%$ ТПН
K	$\pm 5\%$ INV
$\tau$ -охл.	$\pm 5\%$ INV
Tmax	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Tmin	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	< 70 мс
Время размыкания	< 50 мс

- \*1) Отношение ТТ перв/ТПН должно быть меньше 2. Ток обратной последовательности I2 должен составлять  $\geq 0,01 \times I_{nom}$ , ток прямой последовательности I1 должен составлять  $\geq 0,1 \times I_{nom}$ .

### 13.3.3.8 Защита по напряжению

Защита по напряжению: КН[х]	Точность *1) *2)
Сраб	$\pm 1,5\%$ от установочного значения или $\pm 1\% Un$
Коэффициент падения	Корректируется, минимум 0,5% Un
t	DEFT $\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	< 40 мс обычно: 35 мс
Начиная со значения V, превышающего 1,2 x, значение срабатывания для U>, или при значении V ниже чем 0,8 x значение срабатывания для U<	
Время размыкания	< 45 мс

- \*1) Точность указана для настроек пороговых значений  $> 2,5$  В.
- \*2) Если выбрано СКЗ и  $|f - fN| > 10\% fN$ , время срабатывания и размыкания составляет < 4 циклов или  $\pm 1\%$ .  
Если  $f < 30$  Гц, точность срабатывания составляет  $\pm 6\%$  от значения настройки, или 5% Un.

<b>Защита по напряжению нулевой последовательности: VG[x]</b>	<b>Точность *1) *2)</b>
Сраб	$\pm 1,5\%$ от значения настройки, или $1\% Un$ *2)
Коэффициент падения	97%, или $0,5\% Un$ , для $VG >$ 103%, или $0,5\% Un$ , для $VG <$
t	DEFT $\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	< 40 мс обычно: 35 мс
Начиная со значения V, превышающего $1,2 x$ , значение срабатывания для $VG >$ , или при значении V ниже чем $0,8 x$ значение срабатывания для $VG <$	
Время размыкания	< 45 мс

- \*1) Точность указана для настроек пороговых значений  $> 2,5$  В.
- \*2) Если выбрано СКЗ и  $|f - fN| > 10\% fN$ , время срабатывания и размыкания составляет < 4 циклов или  $\pm 1\%$ .  
Если  $f < 30$  Гц, точность срабатывания составляет  $\pm 6\%$  от значения настройки, или  $5\% Un$ .
- \*3) Точность указана для одного измерения напряжения. Если настройка «Выбор UX» = «рассчитано», точность в результате зависит от амплитуды и фазовых углов всех трех фазовых векторов и может достигать 2% максимального напряжения между фазой и нейтралью.

<b>Защита работы при пониженном напряжении:</b>	<b>Точность * 1)</b>
<b>LVRT</b>	
Срабатывание напряжения (Пуск)	$\pm 1,5\%$ от установочного значения или $\pm 1\% Un$
Коэффициент падения напряжения (Восстановление)	Корректируется, минимум 0,5% Un
Время выдержки отключения	$\pm 1\%$ от установленных или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	< 35 мс
Начиная с В ниже чем 0,9 x значение срабатывания	
Время размыкания	< 45 мс

- \*1) Если выбрано СКЗ и  $|f - fN| > 10\% fN$ , время срабатывания и размыкания составляет < 4 циклов или  $\pm 1\%$ .

Если  $f < 30$  Гц, точность срабатывания составляет  $\pm 6\%$  от значения настройки, или 5% Un.

<b>Вольт/Герц:</b>	<b>Точность</b>
<b>V/f&gt;[x]</b>	
Сраб	$\pm 1\%$ *1) (20-70 Гц/0,1-1,5 Un (при Un = 120 В)/100-150%)
t	DEFT $\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
t-множитель	$\pm 5\%$ или $\pm 10$ мс (В/Гц (%) выше 1,1 x срабатывания) Инв. А Инв. В Инв. С
t-сброс	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс Инв. А Инв. В Инв. С
Время срабатывания Начиная с В/Гц (%) выше чем 1,1 x срабатывания	<60 мс (при fN), или < 4 циклов
Время размыкания	<85 мс (при fN), или < 5 циклов

\*1) Функция V/f> позволяет выполнять надежные измерения отношения В/Гц до 200% в диапазоне частот от 5 до 70 Гц, если (СКЗ) напряжения превышает 15% Un и < 800 В. V/f < 48 В/Гц.

<b>Несимметрия напряжений: U 012[x]</b>	<b>Точность * 1)</b>
Уставка	$\pm 2\%$ от установочного значения или $\pm 1\% U_n$
Коэффициент падения	97%, или 0,5% $U_n$ , для $U_{1>}$ или $U_{2>}$ 103%, или 0,5% $U_n$ , для $U_{1<}$
%( $U_B/U_A$ )	$\pm 1\%$
t	DEFT $\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	<60 мс
Время размыкания	<45 мс

- \*1) Напряжение обратной последовательности  $U_2$  должно составлять  $\geq 0,01 \times U_n$ , напряжение прямой последовательности  $U_1$  должно составлять  $\geq 0,1 \times U_n$ .

### 13.3.3.9 Защита частоты

<b>Защита от повышения/понижения частоты:</b>	<b>Точность * 1)</b>
<b>f&gt;, f&lt;</b>	
<b>f&gt; / f&lt;</b>	$\pm 20$ мГц Обычно $\sim 5$ мГц, если 3 фазы между $fN \pm 0,2$ Гц <sup>*3)</sup>
Падение	По умолчанию 20 мГц (корректируется в диапазоне от 10 до 100 мГц)
<b>t</b>	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время размыкания	<120 мс <sup>*2)</sup>
Рабочее время (при линейном изменении) <sup>*4)</sup>	<100 мс, обычно 65 мс <sup>*2)</sup>
Рабочее время (при пошаговом изменении)	<170 мс, обычно 90 мс <sup>*2)</sup>

- \*1) Точность представлена для номинальной частоты  $fN \pm 10\%$  при подаче напряжения по всем трем фазам.
- \*2) Точность представлена для настройки [СистПар / Частота] «Стабил. окна f» = 0.  
Для настройки по умолчанию »Стабил. окна f« = 4, время увеличивается на  $\sim 70$  мс.  
Обратите внимание, что, если увеличивается показатель «Стабил. окна f», увеличиваются рабочее время и время размыкания.
- \*3) При значении параметра «Стабил. окна f»  $\geq 5$  можно добиться точности в  $\leq \pm 10$  мГц, но при увеличении данной настройки рабочее время и время размыкания ухудшаются (то есть увеличиваются).
- \*4) Для постоянного изменения частоты (когда не применяются ни бросок фазового угла, ни броски напряжения).  
При использовании пошагового изменения частоты испытательного оборудования рабочее время немного увеличивается (примерно +40 мс) из-за дополнительной стабилизации.

<b>Скорость изменения частоты:</b>	<b>Точность * 1)</b>
<b>df/dt</b>	
df/dt	±2,5% или ±0,025 Гц/с <sup>*2)</sup> <sup>*3)</sup>
Падение	0,070 Гц/с
t	± 1 % или ± 10 мс
Время срабатывания	<300 мс, обычно ~200 мс <sup>*2)</sup> <200 мс, при значениях настроек: <sup>*3)</sup> «Стаб окна f для df/dt» = 3 «Окно df/dt» = 2 «Стабил. окна df/dt» = 2
Время размыкания	<300 мс, обычно ~160 мс <sup>*2)</sup> <sup>*3)</sup>

- \*1) Точность представлена для номинальной частоты fN ±10% при подаче напряжения по всем трем фазам.
- \*2) Точность представлена для настроек по умолчанию [СистПар / Частота] «Стаб окна f для df/dt» = 3, «Окно df/dt» = 4, «Стабил. окна df/dt» = 5.
- \*3) Точность можно увеличить путем повышения значений параметров «Стаб окна f для df/dt», «Окно df/dt» и «Стабил. окна df/dt». Однако обратите внимание, что рабочее время и время размыкания при этом ухудшаются (то есть увеличиваются).

И наоборот, при уменьшении настроек «Стаб окна f для df/dt», »Окно df/dt« Улучшаются (то есть уменьшаются) рабочее время и время срабатывания, но ухудшается (то есть увеличивается) погрешность.

<b>Скорость изменения частоты:</b>	<b>Точность</b>
<b>DF/DT</b>	
DF	±20 мГц при fN
DT	± 1 % или ± 10 мс

<b>Скачок вектора:</b>	<b>Точность</b>
<b>дельта фи</b>	
Уставка	±0,5° [1-30°] при Un и fN
Время срабатывания	< 40 мс

**13.3.3.10 Защита по мощности**

<b>Коэффициент мощности:</b> <b>КМ</b>	<b>Точность</b>
Уставка	$\pm 0,01$ (абсолютное значение), или $\pm 1^\circ$
Сбр_знач_	$\pm 0,01$ (абсолютное значение), или $\pm 1^\circ$
t	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания «Метод измерений» = • «Основные» • «Ист_СКЗ»	*1)  • < 130 мс • < 200 мс

\*1) Расчет коэффициента мощности будет доступен через 300 мс после подачи требуемых значений измерения ( $I > 2,5\% I_{ном}$  и  $V > 20\% U_n$ ) на измерительные входы.

<b>Защита направленной мощности:</b> <b>ЗПЭ[x] при</b> <b>«Реж_» = «S&gt;» или «S&lt;»</b>	<b>Точность *1 *2)</b>
Уставка	$\pm 3\%$ , или $\pm 0,1\%$ Номинальная мощность
Коэффициент падения	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 97%, или 1 ВА, для «S&gt;»</li> <li>• 103%, или 1 ВА, для «S&lt;»</li> </ul>
t	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	75 мс
Время размыкания	100 мс

<b>Защита направленной мощности:</b> <b>ЗПЭ[x] при</b> <b>«Реж_» = «P&gt;», «P&lt;», «Pp&lt;», «Pr&gt;»</b>	<b>Точность *1 *2)</b>
Уставка	$\pm 3\%$ , или $\pm 0,1\%$ Номинальная мощность
Коэффициент падения	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 97%, или 1 ВА, для «P&gt;» и «Pr&gt;»</li> <li>• 103%, или 1 ВА, для «P&lt;» и «Pp&lt;»</li> </ul> <p>для значений параметров <math>\leq 0,1</math> Номинальная мощность:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 58%, или 0,5 ВА, для «P&gt;» и «Pr&gt;»</li> <li>• 142%, или 0,5 ВА, для «P&lt;» и «Pp&lt;»</li> </ul> <p>для значений параметров <math>\leq 0,01</math> Номинальная мощность</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 58%, или 0,2 ВА, для «P&gt;» и «Pr&gt;»</li> <li>• 142%, или 0,2 ВА, для «P&lt;» и «Pp&lt;»</li> </ul>
t	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	75 мс
Время размыкания	100 мс

<b>Защита направленной мощности:</b> <b>ЗПЭ[х] при</b> <b>«Реж_» = «Q&gt;», «Q&lt;», «Qp&lt;», «Qr&gt;»</b>	<b>Точность *1 *2)</b>
Уставка	$\pm 3\%$ , или $\pm 0,1\%$ Номинальная мощность
Коэффициент падения	<ul style="list-style-type: none"> <li>• 97%, или 1 ВА, для «Q&gt;» и «Qr&gt;»</li> <li>• 103%, или 1 ВА, для «Q&lt;» и «Qp&lt;»</li> </ul> <p>для значений параметров <math>\leq 0,1</math> Номинальная мощность:</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 58%, или 0,5 ВА, для «Q&gt;» и «Qr&gt;»</li> <li>• 142%, или 0,5 ВА, для «Q&lt;» и «Qp&lt;»</li> </ul> <p>для значений параметров <math>\leq 0,01</math> Номинальная мощность</p> <ul style="list-style-type: none"> <li>• 58%, или 0,2 ВА, для «Q&gt;» и «Qr&gt;»</li> <li>• 142%, или 0,2 ВА, для «Q&lt;» и «Qp&lt;»</li> </ul>
t	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	75 мс
Время размыкания	100 мс

- \*1) Общие эталонные условия:  $|PF|>0,5$ , симметричная нагрузка, при  $fN$  и 0,8–1,3 x  $U_n$  ( $U_n = 100$  В)

- \*2) Если  $|f - fN| > 10\% fN$ , время срабатывания и размыкания составляет < 6 циклов, или  $\pm 1\%$ .

$f < 30$  Гц, точность срабатывания составляет  $<\pm 6\%$  от значения настройки, или 5% Номинальная мощность. Защитные элементы Q[x] могут быть блокированы, если  $|f - fN| > 10\% fN$ .

Если выбрано ДПФ, элементы защиты блокируются при  $|f - fN| > 10\% fN$ .

### 13.3.3.11 Защита по сопротивлению

<b>Защита от потери возбуждения:</b> <b>LoE-Z1[X], LoE-Z2[x]</b>	<b>Точность * 1)</b>
МНО	$\pm 1,5\%$ , или $\pm 0,01 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,05 \Omega$ (1 A) (по отношению к максимальному пределу сопротивления)
Коэффициент падения	105%, или $+0,01 \Omega$ (5 A)/ $+0,05 \Omega$ (1 A) (по отношению к радиусу срабатывания МО)
t-Z	$\pm 1\%$ или $\pm 20$ мс
B (Положительная последовательность) < Срабатывание	$\pm 2\%$ от значения настройки, или $\pm 1\%$ Un
t-V<	$\pm 1\%$ или $\pm 30$ мс
Срабатывание угла направления	$\pm 1^\circ$
Время срабатывания	< 50 мс

- \*1) Точность представлена для  $I > 20\% I_{ном}$  и  $U > 20\% U_n$ .

<b>Несинхронное отключение:</b> <b>OST</b>	<b>Точность * 1)</b>
МНО	$\pm 2\%$ , или $\pm 0,01 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,05 \Omega$ (1 A) (по отношению к максимальному пределу сопротивления)
Коэффициент падения	$\pm 105\%$ , или $\pm 0,02 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,1 \Omega$ (1 A) (по отношению к радиусу срабатывания МО)
t (время задержки отключения)	$\pm 1\%$ или $\pm 20$ мс
I1 min, I2 макс	$\pm 1,5\%$ от значения настройки, или $\pm 1\%$ I <sub>ном</sub>
Ограничитель А, Ограничитель В	$\pm 1,5\%$ , или $\pm 0,01 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,05 \Omega$ (1 A)
Время срабатывания	< 55 мс

- \*1) Точность представлена для  $I > 20\% I_{ном}$  и  $U > 20\% U_n$ .

<b>Блокировка при качаниях мощности:</b>	<b>Точность * 1)</b>
<b>PSB</b>	
MHO	$\pm 2\%$ , или $\pm 0,01 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,05 \Omega$ (1 A) (по отношению к максимальному пределу сопротивления)
Коэффициент падения	$\pm 105\%$ , или $\pm 0,02 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,1 \Omega$ (1 A) (по отношению к радиусу срабатывания MO)
I1 min, I2 макс	$\pm 1,5\%$ от значения настройки, или $\pm 1\%$ Iном
Ограничитель А, Ограничитель В	$\pm 1,5\%$ , или $\pm 0,01 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,05 \Omega$ (1 A)
Время срабатывания	< 55 мс

- \*1) Точность представлена для  $I > 20\%$  Iном и  $U > 20\%$  Un.

<b>Дистанционная защита от межфазных коротких замыканий:</b>	<b>Точность * 1)</b>
<b>Z</b>	
MHO, Многоугольник	$\pm 2\%$ , или $\pm 0,01 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,05 \Omega$ (1 A) (по отношению к максимальному пределу сопротивления)
Коэффициент падения	103%, или $+0,02 \Omega$ (5 A)/ $+0,1 \Omega$ (1 A) <ul style="list-style-type: none"> <li>MHO: по отношению к радиусу MO</li> <li>Многоугольник: по отношению к настройкам области действия многоугольника</li> </ul>
t (MO)	$\pm 1\%$ или $\pm 20$ мс
U< Str	$\pm 2\%$ от значения настройки, или $\pm 1\%$ Un
I>Str	$\pm 1,5\%$ от значения настройки, или $\pm 1\%$ Iном
Z<Str	$\pm 2\%$ , или $\pm 0,01 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,05 \Omega$ (1 A)
t (задержка отключения)	$\pm 1\%$ или $\pm 30$ мс
Угол направления срабатывания	$\pm 1^\circ$
Время срабатывания	< 55 мс

- \*1) Точность представлена для  $I > 20\%$  Iном и  $U > 20\%$  Un.

<b>Ограничитель нагрузки:</b>	<b>Точность * 1)</b>
<b>АШ</b>	
Круговая диаграмма сопротивлений	$\pm 2\%$ , или $\pm 0,01 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,05 \Omega$ (1 A)
Коэффициент падения	$\pm 105\%$ , или $\pm 0,02 \Omega$ (5 A)/ $\pm 0,1 \Omega$ (1 A) (по отношению к радиусу срабатывания МО)
I1 min, I2 макс	$\pm 1,5\%$ от значения настройки, или $\pm 1\%$ Iном
Угол сопротивления	$\pm 1^\circ$
Время срабатывания	< 55 мс

- \*1) Точность представлена для  $I > 20\%$  Iном и  $U > 20\%$  Un.

### 13.3.3.12 Прочие функции защиты и контроля

<b>Самопроизвольная энергия:</b> <b>InEn</b>	<b>Точность</b>
Сраб О/С	$\pm 1,5\%$ от установочного значения или $\pm 1\% I_{ном}$
Сраб U/V	$\pm 1,5\%$ от установочного значения или $\pm 1\% I_{ном}$
Задерж сраб	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Задерж пад фр	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания «Сраб О/С»	< 35 мс
Время размыкания «Сраб О/С»	< 45 мс
Время срабатывания «Сраб U/V»	< 30 мс
Время размыкания «Сраб U/V»	< 30 мс

<b>Проверка синхронизации:</b> <b>Синх</b>	<b>Точность</b>
ИЗМЕРЕНИЯ НАПРЯЖЕНИЯ	$\pm 1,5\%$ от установочного значения или $\pm 1\% U_n$
Измерение частоты скольжения	$\pm 20$ мГц при $f_N$
Измерение угла	$\pm 2^\circ$
Измерение угловой компенсации	$\pm 4^\circ$
$t$ (все таймеры)	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс

<b>Q-&gt;&amp;U&lt;/развязка</b>	<b>Допуск</b>
$I_1$ мин QV	$\pm 1,5\%$ от установочного значения или $\pm 1\% I_{ном}$
Коэффициент падения	95% или 0,5% $I_{ном}$
$Umf < QV$	$\pm 1,5\%$ от установочного значения или $\pm 1\% U_n$
Коэффициент падения	102% или 0,5% $U_n$
Ф-мощ	$\pm 1^\circ$
$Q$ мин QV	$\pm 3\%$ от значения настройки, или $\pm 0,1\%$ Номинальная мощность
Коэффициент падения	95%
$t$ -ген.	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
$t$ -ОТП	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
Время срабатывания	< 40 мс
Время размыкания	< 40 мс

<b>Повторное подсоединение</b>	<b>Допуск</b>
<b>Повт. соед.[x]</b>	
Умф < выход,	±1,5% от установочного значения или ±1% Un
Умф> раз	
Коэффициент падения	98%, или 0,5% Un, для VLL> 102%, или 0,5% Un, для VLL<
f<, f>	±20 мГц при fN
Падение	<0.05% fN
Задержка блок. вых.	± 1 % или ± 10 мс
Время срабатывания	< 100 мс

<b>Ускорение защиты при включении выключателя:</b>	<b>Точность</b>
<b>ВНО</b>	
Время срабатывания	< 35 мс
I<	±1,5% от значения настройки, или 1% Iном
t-вкл	± 1 % или ± 20 мс

<b>Блокировка от пусковых токов:</b>	<b>Точность</b>
<b>МСХН</b>	
Порог	±1,5% от установочного значения или ±1% Iном
Время срабатывания	< 35 мс
I<	±1,5% от установочного значения или ±1% Iном
t-нагр выкл	± 1 % или ± 15 мс
t-макс блок	± 1 % или ± 15 мс
Время уст	± 1 % или ± 15 мс

<b>Устройство резервирования отказов выключателя:</b>	<b>Точность</b>
<b>УРОВ</b>	
t-УРОВ	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс
I-CBF >	$\pm 1,5\%$ от значения настройки, или $1\% I_n$
Время срабатывания Начиная с тока I, превышающего значение $1,3 \times I\text{-CBF} >$	< 40 мс
Время размыкания	< 40 мс

<b>Мониторинг цепи управления:</b>	<b>Точность</b>
<b>КТТ</b>	
t-TCS	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс

<b>Контроль трансформатора тока:</b>	<b>Точность</b>
<b>КТТ</b>	
$\Delta I$	$\pm 2\%$ от установочного значения или $\pm 1,5\% I_n$
Коэффициент падения	94%
Выд_ав_сигн_	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс

<b>Падение потенциала:</b>	<b>Точность</b>
<b>ППот</b>	
t-Трев_	$\pm 1\%$ или $\pm 10$ мс

## 14 Приложение

### 14.1 Стандарты

#### 14.1.1 Утверждения

	Номер файла UL: E217753 сертифицировано в соответствии с UL508 (производственные системы управления)
	Номер файла CSA: 251990 сертифицировано в соответствии CSA-C22.2 № 14 (производственные системы управления)
	EAC сертифицировано по ЕАС (евразийское соответствие)
	KEMA Laboratories — Type tested and certified in accordance with the complete type test requirements of IEC 60255-1:2009. (Прошло типовые испытания и сертификацию в соответствии с IEC 60255-1.)
	TÜV Nord — сертификат компонентов в соответствии с немецким сетевым стандартом VDE-AR-N 4110 (ноябрь 2018 г.). TÜV Nord — сертификат компонентов в соответствии с немецким сетевым стандартом VDE-AR-N 4120 (ноябрь 2018 г.).

- Соответствует стандарту IEEE 1547-2003
- Изменения в соответствии с IEEE 1547a-2014
- Соответствует стандарту ANSI C37.90-2005
- Соответствует стандарту «Рекомендации по разработке G99, издание 1, поправка 6, Март 2020 г.».

**14.1.2 Конструкторские стандарты**

Групповой стандарт	EN 61000-6-2, 2005 г. EN 61000-6-3, 2006 г.
Производственный стандарт	IEC 60255-1, 2009 г. IEC 60255-26, 2013 г. IEC 60255-27, 2013 г. UL 508 (промышленное контрольное оборудование), 2005 г. CSA C22.2 № 14-95 (промышленное контрольное оборудование), 1995 г. ANSI C37.90, 2005 г.

### 14.1.3 Электрические испытания

#### **Высоковольтные испытания**

<b>Испытание на устойчивость к высокочастотным помехам</b>		
IEC 60255-22-1	В рамках одной цепи	1 кВ/2 с
IEC 60255-26		
IEEE C37.90.1		
IEC 61000-4-18		
	Замыкание на землю	2,5 кВ/2 с
класс 3	Цепь-цепь	2,5 кВ/2 с

<b>Испытание изоляции под напряжением</b>		
IEC 60255-27	Между всеми цепями и проводящими узлами	2,5 кВ (эфф.) /50 Гц, 1 мин.
IEC 60255-5		
EN 50178		
	Кроме интерфейсов	1,5 кВ пост. тока, 1 мин.
	Входной сигнал измерения напряжения	3 кВ (эфф.) / 50 Гц, 1 мин.

<b>Испытание импульсным напряжением</b>		
IEC 60255-27		5 кВ/0,5 Дж, 1,2/50 мкс
IEC 60255-5		

<b>Испытание сопротивления изоляции</b>		
IEC 60255-27	В рамках одной цепи	500 В постоянного тока, 5 с
EN 50178		
	Цепь-цепь	500 В постоянного тока, 5 с

#### **Испытания на невосприимчивость к электростатическим разрядам и ЭМС**

<b>Испытание на невосприимчивость к быстрым переходным процессам (броскам)</b>		
IEC 60255-22-4	Блок питания, входы электросети	±4 кВ, 2,5 кГц
IEC 60255-26	Прочие входы и выходы	±2 кВ, 5 кГц
IEC 61000-4-4		

**Испытание на невосприимчивость к быстрым переходным процессам (броскам)**

класс 4

**Испытания на устойчивость к всплескам напряжения (скаккам)**

IEC 60255-22-5	В рамках одной цепи	2 kV
IEC 60255-26	Замыкание на землю	4 kV
IEC 61000-4-5		
класс 4		

класс 3	Замыкание кабелей связи на землю	2 kV
---------	----------------------------------	------

**Испытания на устойчивость к электрическим разрядам (ЭСР)**

IEC 60255-22-2	Воздушные разряды	8 kV
IEC 60255-26	Разряды в контактах	6 kV
IEC 61000-4-2		
класс 3		

**Испытание на невосприимчивость к излучению радиочастотного магнитного поля**

IEC 60255-22-3	80 МГц-1 ГГц	35 В/м
IEC 60255-26	80 МГц-1 ГГц	35 В/м
IEC 61000-4-3	1-3 ГГц	35 В/м

**Невосприимчивость к возмущениям, индуцированным полями радиочастот**

IEC 61000-4-6	150 кГц-80 МГц	10 V
IEC 60255-26		
класс 3		

**Испытание на невосприимчивость к магнитному полю промышленной частоты**

IEC 61000-4-8	непрерывное	30 A/M
IEC 60255-26	3 с	300 A/M
класс 4		

**Испытания на излучение и ЭМС**

<b>Испытание на подавление радиопомех</b>		
IEC/CISPR 22	150 кГц-30 МГц	Предельное значение для класса В
IEC 60255-26		

<b>Испытание на излучение радиопомех</b>		
IEC/CISPR 11	30 МГц-1 ГГц	Предельное значение для класса А
IEC 60255-26		

#### 14.1.4 Климатические испытания

<b>Классификация</b>		
IEC 60068-1	Климатическая классификация	20/060/56
IEC 60721-3-1	Классификация внешних условий (хранение)	1K5/1B1/1C1L/1S1/1M2, но не менее -30 °C (-22 °F)
IEC 60721-3-2	Классификация внешних условий (транспортировка)	2K2/2B1/2C1/2S1/2M2, но не менее -30 °C (-22 °F)
IEC 60721-3-3	Классификация внешних условий (стационарное применение в защищенных от климатических воздействий местах)	3K6/3B1/3C1/3S1/3M2, но не менее -20 °C (-4 °F)/не более 60 °C (140 °F)

<b>Испытание Ad: холод</b>		
IEC 60068-2-1	Температура	-20°C (-4°F)
IEC 60255-27	Длительность испытания	16 ч

<b>Испытание Bd: сухой жар</b>		
IEC 60068-2-2	Температура	60°C (140°F)
IEC 60255-27	Относительная влажность	<50%
	Длительность испытания	72 ч

<b>Испытание Cab: влажный (устойчивый) жар</b>		
IEC 60068-2-78	Температура	60°C (140°F)
IEC 60255-27	Относительная влажность	95%
	Длительность испытания	56 дней

<b>Испытание Db: влажный (циклический) жар</b>		
IEC 60068-2-30	Температура	60°C (140°F)
IEC 60255-27	Относительная влажность	95%
	Циклы (12 + 12-час)	2

<b>Испытание Nb: изменение температуры</b>		
IEC 60068-2-14	Температура	60°C/-20°C
	цикл	5
	Длительность испытаний	1 °C/5 мин

**Испытание BD: испытание транспортировкой и хранением в сухих жарких условиях**

IEC 60255-27	Температура	70°C
IEC 60068-2-2	Длительность испытаний	16 ч

**Испытание AB: испытание транспортировкой и хранением в холодных условиях**

IEC 60255-27	Температура	-30°C
IEC 60068-2-1	Длительность испытаний	16 ч

### 14.1.5 Механические испытания

#### **Испытание Fc: испытание на восприимчивость к вибрации**

IEC 60068-2-6	(10–59 Гц)	0,035 мм (0,0014 дюйма)
IEC 60255-27	Смещение	
IEC 60255-21-1 класс 1	(59–150 Гц) Ускорение	0,5 g
	Количество циклов по каждой из осей	1

#### **Испытание Fc: испытание на устойчивость к вибрации**

IEC 60068-2-6	(10–150 Гц)	1,0 g
IEC 60255-21-1 класс 1	Ускорение	
	Количество циклов по каждой из осей	20

#### **Испытание Ea: испытание ударом**

IEC 60068-2-27	Испытание на устойчивость к ударной нагрузке	5 g, 11 мс, 3 импульса в каждом направлении
IEC 60255-27		
IEC 60255-21-2 класс 1	Испытание на сопротивление ударной нагрузке	15 g, 11 мс, 3 импульса в каждом направлении

#### **Испытание Eb: испытание на устойчивость к ударной нагрузке**

IEC 60068-2-29	Испытание на устойчивость к ударной нагрузке	10 g, 16 мс, 1000 импульсов в каждом направлении
IEC 60255-21-2		
класс 1		

#### **Испытание Fe: испытание на устойчивость к землетрясению**

IEC 60068-3-3	Испытание на устойчивость к землетрясениям вдоль одной оси	1–9 Гц в горизонтальном положении: 7,5 мм (0,295 дюйма)
IEC 60255-27		
IEC 60255-21-3		1–9 Гц в вертикальном положении: 3,5 мм (0,137 дюйма)

1 прогон на каждую ось

**Испытание Fe: испытание на устойчивость к землетрясению**

класс 2	9–35 Гц в горизонтальном положении: 2 g, 9–35 Гц в вертикальном положении: 1 g, 1 прогон на каждую ось
---------	--

## 14.2 Функциональная совместимость по IEC 60870-103

Выбираемые параметры обозначаются, как показано ниже.

- |                                     |  |
|-------------------------------------|--|
| <input type="checkbox"/>            | Функция или ASDU не используется                             |
| <input checked="" type="checkbox"/> | Функция или ASDU используется как стандартная (по умолчанию) |

Возможный выбор (пусто «□»/X «☒») отмечается для каждого конкретного параграфа или параметра.

### 14.2.1 Физический уровень

Электрический интерфейс

- |                                     |            |                          |                                       |
|-------------------------------------|------------|--------------------------|---------------------------------------|
| <input checked="" type="checkbox"/> | EIA RS-485 | <input type="checkbox"/> | Число нагрузок на одно устройство: 32 |
|-------------------------------------|------------|--------------------------|---------------------------------------|

Оптический интерфейс

- |                                     |                     |                                     |                      |
|-------------------------------------|---------------------|-------------------------------------|----------------------|
| <input checked="" type="checkbox"/> | Стекловолокно       | <input type="checkbox"/>            | Разъем типа F-SMA    |
| <input checked="" type="checkbox"/> | Пластиковое волокно | <input checked="" type="checkbox"/> | Разъем типа BFOC/2,5 |

Скорость передачи данных:

- |                                     |            |                                     |              |
|-------------------------------------|------------|-------------------------------------|--------------|
| <input checked="" type="checkbox"/> | 9600 бит/с | <input checked="" type="checkbox"/> | 19200 бит/с  |
|                                     |            | <input checked="" type="checkbox"/> | 38 400 бит/с |

### 14.2.2 Канальный уровень

Вариантов выбора для канального уровня нет.

### 14.2.3 Прикладной уровень

Режим передачи прикладных данных «Режим 1» (сначала наименее значимый октет), как определено в п. 4.10 стандарта IEC 60870-5-4.

#### 14.2.3.1 Общий адрес ASDU

- |                                     |   |                          |  |
|-------------------------------------|---|--------------------------|--|
| <input checked="" type="checkbox"/> | Один общий адрес ASDU (совпадает с адресом станции) | <input type="checkbox"/> | Более одного общего адреса УОДП (ASDU) |
|-------------------------------------|---|--------------------------|--|

**14.2.3.2 Выбор стандартных информационных номеров в направлении мониторинга**

Системные функции в направлении мониторинга:

<input checked="" type="checkbox"/> INF = 0 — конец общего запроса	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 0 — синхронизация времени
<input checked="" type="checkbox"/> INF = 2 — сброс БУФ	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 3 — сброс БУ
<input checked="" type="checkbox"/> INF = 4 — пуск/перезапуск	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 5 — включение питания

Измеряемые величины в направлении мониторинга:

<input type="checkbox"/> INF = 144 — измеряемая величина I	<input type="checkbox"/> INF = 145 — измеряемые величины I, V
<input type="checkbox"/> INF = 146 — измеряемые величины I, V, P, Q	<input type="checkbox"/> INF = 147 — измеряемые величины $I_N$ , $V_{EN}$
<input checked="" type="checkbox"/> INF = 148 — измеряемые величины $I_{L1, 2, 3}$ , $V_{L1, 2, 3}$ , P, Q, f	

Родовые функции в направлении мониторинга:

<input type="checkbox"/> INF = 240 — считывание заголовков всех определенных групп	<input type="checkbox"/> INF = 241 — считывание значений всех данных одной группы
<input type="checkbox"/> INF = 243 — считывание директория одного данного	<input type="checkbox"/> INF = 244 — считывание значения одного данного
<input type="checkbox"/> INF = 245 — конец общего запроса родовых данных	<input type="checkbox"/> INF = 249 — запись данного с подтверждением
<input type="checkbox"/> INF = 250 — запись данного с исполнением	<input type="checkbox"/> INF = 251 — запись данного прервана

**14.2.3.3 Выбор стандартных информационных номеров в направлении контроля**

Системные функции в направлении контроля:

<input checked="" type="checkbox"/> INF = 0 — инициация общего запроса	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 0 — синхронизация времени
--	---

Родовые команды в направлении контроля:

<input checked="" type="checkbox"/> INF = 16 — автоматическое повторное включение ВКЛ/ВЫКЛ	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 17 — телезащита ВКЛ/ВЫКЛ
<input checked="" type="checkbox"/> INF = 18 — защита ВКЛ/ВЫКЛ	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 19 — сброс СДИ
<input checked="" type="checkbox"/> INF = 20 — блокировка направления мониторинга	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 21 — режим проверки
<input checked="" type="checkbox"/> INF = 23 — активация характеристики 1	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 24 — активация характеристики 2
<input checked="" type="checkbox"/> INF = 25 — активация характеристики 3	<input checked="" type="checkbox"/> INF = 26 — активация характеристики 4

Родовые функции в направлении контроля:

<input type="checkbox"/> INF = 240 — считывание заголовков всех определенных групп	<input type="checkbox"/> INF = 241 — считывание значений всех данных одной группы
<input type="checkbox"/> INF = 243 — считывание директория одного данного	<input type="checkbox"/> INF = 244 — считывание значения одного данного
<input type="checkbox"/> INF = 245 — конец общего запроса родовых данных	<input type="checkbox"/> INF = 248 — запись данного
<input type="checkbox"/> INF = 249 — запись данного с подтверждением	<input type="checkbox"/> INF = 250 — запись данного с исполнением
<input type="checkbox"/> INF = 251 — запись данного прервана	

Основные функции приложения:

<input checked="" type="checkbox"/> Тестовый режим	<input checked="" type="checkbox"/> Блокировка направления мониторинга
<input checked="" type="checkbox"/> Данные нарушения	<input type="checkbox"/> Родовые сервисы
<input checked="" type="checkbox"/> Закрытые данные	

#### 14.2.3.4 Прочее

<b>Измеряемая величина</b>	<b>макс. значение = номин. значение х</b>	
	<b>1,2</b>	<b>2,4</b>
Ток L <sub>1</sub>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Ток L <sub>2</sub>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Ток L <sub>3</sub>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Напряжение L <sub>1</sub> —E	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Напряжение L <sub>2</sub> —E	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Напряжение L <sub>3</sub> —E	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Напряжение L <sub>1</sub> —L <sub>2</sub>	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Активная мощность P	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Реактивная мощность Y	<input type="checkbox"/>	<input checked="" type="checkbox"/>
Частота f	<input checked="" type="checkbox"/>	<input type="checkbox"/>

## 14.3 Функциональная совместимость по IEC 60870-5-104

Данный сопутствующий стандарт представляет наборы параметров и альтернативных вариантов, из которых следует выбирать поднаборы для внедрения конкретных систем дистанционного управления. Значения некоторых параметров, таких как выбор «структурированных» или «неструктурированных» полей АДРЕСА ОБЪЕКТА ДАННЫХ ASDU, представляют собой взаимоисключающие альтернативы. Это значит, что в каждой из систем допускается использовать только одно из значений определяемых параметров. Для других параметров, таких как список записи данных о различных процессах управления и направлении мониторинга, можно указать целые наборы или поднаборы в соответствии с имеющимися вариантами применения. В этом параграфе кратко описываются все параметры, упомянутые в предыдущих параграфах, что упрощает выбор параметров, подходящих для конкретных вариантов применения. Если в системе представлено оборудование разных производителей, необходимо, чтобы с выбранными параметрами были согласны все партнеры.

Список функциональной совместимости определяется стандартом IEC 60870-5-101 и расширен за счет приведенных в нем параметров. Текст описания параметров, которые **не применимы по данному сопутствующему стандарту, зачеркнут, а соответствующие флагги зачернены**.

**ПРИМЕЧАНИЕ.** Кроме того, полное определение технических характеристик системы может потребовать индивидуального выбора определенных параметров для некоторых ее компонентов, например, индивидуального выбора коэффициентов масштабирования для отдельных измеряемых значений.

Выбираемые параметры обозначаются, как показано ниже.

<input type="checkbox"/>	Функция или ASDU не используется
[X]	Функция или ASDU используется как стандартная (по умолчанию)
[R]	Функция или ASDU используется в режиме реверса
[B]	Функция или ASDU используется в стандартном режиме и в режиме реверса

Возможный выбор (пусто, X, R или B) отмечается для каждого конкретного параграфа или параметра.

### 14.3.1 Система или устройство

(параметр, характерный для системы; определение системы или устройства указывается путем пометки одного из приведенных ниже пунктов значком «X»)

<input type="checkbox"/>	Определение системы
<input type="checkbox"/>	Определение станции управления (главной)
[X]	Определение управляемой станции (починенной)

### 14.3.2 Конфигурация сети

(параметр, характерный для сети; все используемые конфигурации следует отменить значком «X»)

<input checked="" type="checkbox"/>	Двухточечная	<input checked="" type="checkbox"/>	Многоточечная
-------------------------------------	--------------	-------------------------------------	---------------

Радиальная двухточечная

Многоточечная радиальная

### 14.3.3 Физический уровень

(параметр, характерный для сети; все используемые интерфейсы и скорости обработки данных следует отменить значком «X»)

#### Скорость передачи (контроль направления)

<input checked="" type="checkbox"/> 100 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 2400 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 2400 бит/с
<input checked="" type="checkbox"/> 200 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 4800 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 4800 бит/с
<input checked="" type="checkbox"/> 300 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 9600 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 9600 бит/с
<input checked="" type="checkbox"/> 600 бит/с		<input checked="" type="checkbox"/> 19200 бит/с
<input checked="" type="checkbox"/> 1200 бит/с		<input checked="" type="checkbox"/> 38 400 бит/с
		<input checked="" type="checkbox"/> 64000 бит/с

#### Скорость передачи (направление мониторинга)

<input checked="" type="checkbox"/> 100 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 2400 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 2400 бит/с
<input checked="" type="checkbox"/> 200 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 4800 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 4800 бит/с
<input checked="" type="checkbox"/> 300 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 9600 бит/с	<input checked="" type="checkbox"/> 9600 бит/с
<input checked="" type="checkbox"/> 600 бит/с		<input checked="" type="checkbox"/> 19200 бит/с
<input checked="" type="checkbox"/> 1200 бит/с		<input checked="" type="checkbox"/> 38 400 бит/с
		<input checked="" type="checkbox"/> 64000 бит/с

### 14.3.4 Канальный уровень

(параметр, характерный для сети; все используемые варианты следует отменить значком «X». Следует указать максимальную длину пакета. Если при асимметричной передаче данных применяются нестандартные сообщения класса 2, следует указать тип идентификатора и причину передачи для всех сообщений, приписанных к классу 2.)

Формат пакета FT 1.2, единичный символ 1 и фиксированное время таймаута используются исключительно в этом сопутствующем стандарте.

Канальная передача данных		Поле адреса канала
<input checked="" type="checkbox"/> Симметричная передача данных		<input checked="" type="checkbox"/> отсутствует (только симметричная передача данных)
<input checked="" type="checkbox"/> Асимметричная передача данных		<input checked="" type="checkbox"/> Один октет
		<input checked="" type="checkbox"/> Два октета
		<input checked="" type="checkbox"/> Структурированное

Канальная передача данных	Поле адреса канала
	<input checked="" type="checkbox"/> Неструктурированное

<input checked="" type="checkbox"/>	Максимальное число L (количество октетов)
-------------------------------------	---

При использовании асимметричного канального уровня в ответных сообщениях класса 2 (низкого приоритета) поступают перечисленные далее ASDU с указанием причин передачи.

<input checked="" type="checkbox"/>	Стандартное назначение ASDU сообщениям класса 2 используется, как показано далее.
-------------------------------------	---

Идентификация типа	Причина передачи
9, 11, 13, 21	<1>

<input checked="" type="checkbox"/>	Особые варианты назначения ASDU сообщениям класса 2 не используются.
-------------------------------------	--

Примечание. (в отсутствие данных класса 2 в ответ на запрос класса 2 управляемая станция может отправить данные класса 1).

### 14.3.5 Прикладной уровень

#### Режим передачи прикладных данных

Режим 1 (сначала октет наименее значимых данных), как определено в п. 4.10 стандарта IEC 60870-5-4, используется исключительно в данном сопутствующем стандарте.

#### Общий адрес ASDU

(параметр, характерный для системы; все используемые конфигурации следует отменить значком «X»)

<input checked="" type="checkbox"/>	Один октет	<input checked="" type="checkbox"/>	Два октета
-------------------------------------	------------	-------------------------------------	------------

#### Адрес объекта данных

(параметр, характерный для системы; все используемые конфигурации следует отменить значком «X»)

<input checked="" type="checkbox"/>	Один октет	<input checked="" type="checkbox"/>	Структурированное
<input checked="" type="checkbox"/>	Два октета	<input checked="" type="checkbox"/>	Неструктурированное
[X]	Три октета		

#### Причина передачи

(параметр, характерный для системы; все используемые конфигурации следует отменить значком «X»)

<input checked="" type="checkbox"/>	Один октет	[X]	Два октета (с адресом инициатора).
			Если адрес инициатора не используется, то для него задается нулевое значение.

### Длина APDU

(параметр, характерный для системы; указывается максимальная длина APDU для каждой системы)

Максимальная длина APDU — 253 (по умолчанию). Максимальная длина может быть уменьшена системой.

<input checked="" type="checkbox"/>	Максимальная длина APDU для каждой системы
-------------------------------------	--

### Выбор стандартных ASDU

Информация о процессе в направлении мониторинга

(параметр, характерный для станции; каждый тип идентификатора отмечается значком «Х», если он используется только в стандартном направлении, значком «R», если он используется только в обратном направлении, или значком «B», если в обоих направлениях)

[X]	<1>	:= одноэлементная информация	M_SP_NA_1
<input checked="" type="checkbox"/>	<2>	:= одноэлементная информация с меткой времени	M_SP_TA_1
[X]	<3>	:= двухэлементная информация	M_DP_NA_1
<input checked="" type="checkbox"/>	<4>	:= двухэлементная информация с меткой времени	M_DP_TA_1
<input type="checkbox"/>	<5>	:= информация о положении шагового привода	M_ST_NA_1
<input checked="" type="checkbox"/>	<6>	:= информация о положении шагового привода с меткой времени	M_ST_TA_1
[X]	<7>	:= строка из 32 битов	M_BO_NA_1
<input checked="" type="checkbox"/>	<8>	:= строка из 32 битов с меткой времени	M_BO_TA_1
[X]	<9>	:= измеренное значение, нормализованное значение	M_ME_NA_1
<input checked="" type="checkbox"/>	<10>	:= измеренное значение, нормализованное значение с меткой времени	M_ME_TA_1
[X]	<11>	:= измеренное значение, масштабированное значение	M_ME_NB_1
<input checked="" type="checkbox"/>	<12>	:= измеренное значение, масштабированное значение с меткой времени	M_ME_TB_1
[X]	<13>	:= измеренное значение, короткое число с плавающей запятой	M_ME_NC_1
<input checked="" type="checkbox"/>	<14>	:= измеренное значение, короткое число с плавающей запятой с меткой времени	M_ME_TC_1
[X]	<15>	:= интегральные суммы	M_IT_NA_1
<input checked="" type="checkbox"/>	<16>	:= интегральные суммы с меткой времени	M_IT_TA_1

■	<17>	:= событие защитного оборудования с меткой времени	M_EP_TA_1
■	<18>	:= события общего запуска защитного оборудования с меткой времени	M_EP_TB_1
■	<19>	:= информация об общей выходной цепи защитного оборудования с меткой времени	M_EP_TC_1
□	<20>	:= общая одноэлементная информация с обнаружением изменения состояния	M_SP_NA_1
□	<21>	:= измеренное значение, нормализованное значение без дескриптора качества	M_ME_ND_1
[X]	<30>	:= одноэлементная информация с меткой времени CP56Time2a	M_SP_TB_1
[X]	<31>	:= двухэлементная информация с меткой времени CP56Time2a	M_DP_TB_1
□	<32>	:= информация о положении шагового привода с меткой времени CP56Time2a	M_ST_TB_1
[X]	<33>	:= строка из 32 битов с меткой времени CP56Time2a	M_BO_TB_1
[X]	<34>	:= измеренное значение, нормализованное значение с меткой времени CP56Time2a	M_ME_TD_1
[X]	<35>	:= измеренное значение, масштабированное значение с меткой времени CP56Time2a	M_ME_TE_1
[X]	<36>	:= измеренное значение, короткое число с плавающей запятой с меткой времени CP56Time2a	M_ME_TF_1
[X]	<37>	:= интегральные суммы с меткой времени CP56Time2a	M_IT_TB_1
□	<38>	:= событие защитного оборудования с меткой времени CP56Time2a	M_EP_TD_1
□	<39>	:= события общего запуска защитного оборудования с меткой времени CP56Time2a	M_EP_TE_1
□	<40>	:= информация об общей выходной цепи защитного оборудования с меткой времени CP56Time2a	M_EP_TF_1

Используются ASDU набора <2>, <4>, <6>, <8>, <10>, <12>, <14>, <16>, <17>, <18>, <19> или <30>-<40>.

### Информация о процессе при контроле направления

(параметр, характерный для станции; каждый тип идентификатора отмечается значком «Х», если он используется только в стандартном направлении, значком «R», если он используется только в обратном направлении, или значком «B», если в обоих направлениях)

[X]	<45>	:= отдельная команда	C_SC_NA_1
[X]	<46>	:= двойная команда	C_DC_NA_1
□	<47>	:= команда пошагового регулирования	C_RC_NA_1
□	<48>	:= команда изменения уставки, нормализованное значение	C_SE_NA_1
□	<49>	:= команда изменения уставки, масштабированное значение	C_SE_NB_1

<input type="checkbox"/>	<50>	:= команда изменения уставки, короткое число с плавающей запятой	C_SE_NC_1
<input type="checkbox"/>	<51>	:= строка из 32 битов	C_BO_NA_1
<input type="checkbox"/>	<58>	:= отдельная команда с меткой времени CP56Time2a	C_SC_TA_1
<input type="checkbox"/>	<59>	:= двойная команда с меткой времени CP56Time2a	C_DC_TA_1
<input type="checkbox"/>	<60>	:= команда пошагового регулирования с меткой времени CP56Time2a	C_RC_TA_1
<input type="checkbox"/>	<61>	:= команда изменения уставки, нормализованное значение с меткой времени CP56Time2a	C_SE_TA_1
<input type="checkbox"/>	<62>	:= команда изменения уставки, масштабированное значение с меткой времени CP56Time2a	C_SE_TB_1
<input type="checkbox"/>	<63>	:= команда изменения уставки, короткое число с плавающей запятой с меткой времени CP56Time2a	C_SE_TC_1
<input type="checkbox"/>	<64>	:= строка из 32 битов с меткой времени CP56Time2a	C_BO_TA_1

Используются ASDU набора <45>-<51> или <58>-<64>.

#### **Информация о системе в направлении мониторинга**

(параметр, характерный для станции; используется метка «Х»)

[X]	<70>	:= окончание инициализации	M_EI_NA_1
-----	------	----------------------------	-----------

#### **Информация о системе при контроле направления**

(параметр, характерный для станции; каждый тип идентификатора отмечается значком «Х», если он используется только в стандартном направлении, значком «R», если он используется только в обратном направлении, или значком «B», если в обоих направлениях)

[X]	<100>	:= команда опроса	C_IC_NA_1
<input type="checkbox"/>	<101>	:= команда опроса счетчиков	C_CI_NA_1
<input type="checkbox"/>	<102>	:= команда чтения	C_RD_NA_1
[X]	<103>	:= команда синхронизации часов (опция)	C_CS_NA_1
■	<104>	:= команда проверки	C_TS_NA_1
[X]	<105>	:= команда сброса процесса	C_RP_NA_1
■	<106>	:= команда задержки сбора данных	C_CD_NA_1
<input type="checkbox"/>	<107>	:= команда проверки с меткой времени CP56Time2a	C_TS_TA_1

#### **Параметр при контроле направления**

(параметр, характерный для станции; каждый тип идентификатора отмечается значком «Х», если он используется только в стандартном направлении, значком «R», если он используется только в обратном направлении, или значком «B», если в обоих направлениях)

<input type="checkbox"/>	<110>	:= параметр измеренного значения, нормализованное значение	P_ME_NA_1
<input type="checkbox"/>	<111>	:= параметр измеренного значения, масштабированное значение	P_ME_NB_1
<input type="checkbox"/>	<112>	:= параметр измеренного значения, короткое число с плавающей запятой	P_ME_NC_1
<input type="checkbox"/>	<113>	:= активация параметра	P_AC_NA_1

### **Передача файлов**

(параметр, характерный для станции; каждый тип идентификатора отмечается значком «Х», если он используется только в стандартном направлении, значком «R», если он используется только в обратном направлении, или значком «B», если в обоих направлениях)

<input type="checkbox"/>	<120>	:= файл готов	F_FR_NA_1
<input type="checkbox"/>	<121>	:= раздел готов	F_SR_NA_1
<input type="checkbox"/>	<122>	:= вызов каталога, выбор файла, вызов файла, вызов раздела	F_SC_NA_1
<input type="checkbox"/>	<123>	:= последний раздел, последний сегмент	F_LS_NA_1
<input type="checkbox"/>	<124>	:= подтверждение файла, подтверждение раздела	F_AF_NA_1
<input type="checkbox"/>	<125>	:= сегмент	F_SG_NA_1
<input type="checkbox"/>	<126>	:= каталог {пусто или X, доступен только в (стандартном) направлении мониторинга}	F_DR_TA_1
<input type="checkbox"/>	<127>	:= журнал запросов — запрос архивного файла	F_SC_NB_1

### **Идентификатор типа и назначения причины передачи**

(параметры, характерные для станции)

☒ Заштрихованные клетки: необязательная опция.

| Черные клетки: опция, недопустимая или неподдерживаемая в данном сопутствующем стандарте

Белые клетки: неиспользуемые функции или ASDU.

Идентификация типа значка/сочетания причин передачи:

- «Х» при использовании только в стандартном направлении;
- «R» при использовании только в обратном направлении;
- «B» при использовании в обоих направлениях.

Идентификация типа		Причина передачи																			
		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	20	37	44	45	46	47	
<1>	M_SP_NA_1	[X]																			
<2>	M_SP_TA_1																				
<3>	M_DP_NA_1	[X]																			
<4>	M_DP_TA_1																				
<5>	M_ST_NA_1																				
<6>	M_ST_TA_1																				
<7>	M_BO_NA_1	[X]																			
<8>	M_BO_TA_1																				
<9>	M_ME_NA_1																				
<10>	M_ME_TA_1																				
<11>	M_ME_NB_1																				
<12>	M_ME_TB_1																				
<13>	M_ME_NC_1																				
<14>	M_ME_TC_1																				
<15>	M_IT_NA_1																				
<16>	M_IT_TA_1																				
<17>	M_EP_TA_1																				
<18>	M_EP_TB_1																				
<19>	M_EP_TC_1																				
<20>	M_PS_NA_1																				
<21>	M_ME_ND_1																				
<30>	M_SP_TB_1																				
<31>	M_DP_TB_1																				
<32>	M_ST_TB_1																				
<33>	M_BO_TB_1																				
<34>	M_ME_TD_1																				
<35>	M_ME_TE_1																				
<36>	M_ME_TF_1																				
<37>	M_IT_TB_1																				

<b>Идентификация типа</b>		<b>Причина передачи</b>																		
		<b>1</b>	<b>2</b>	<b>3</b>	<b>4</b>	<b>5</b>	<b>6</b>	<b>7</b>	<b>8</b>	<b>9</b>	<b>10</b>	<b>11</b>	<b>12</b>	<b>13</b>	<b>20</b>	<b>37</b>	<b>44</b>	<b>45</b>	<b>46</b>	<b>47</b>
<38>	M_EP_TD_1	☒	☒	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒
<39>	M_EP_TE_1	☒	☒	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒
<40>	M_EP_TF_1	☒	☒	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒
<45>	C_SC_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	[X]	[X]	[X]	[X]	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐
<46>	C_DC_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	[X]	[X]	[X]	[X]	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐
<47>	C_RC_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<48>	C_SE_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<49>	C_SE_NB_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<50>	C_SE_NC_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<51>	C_BO_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<58>	C_SC_TA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<59>	C_DC_TA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<60>	C_RC_TA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<61>	C_SE_TA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<62>	C_SE_TB_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<63>	C_SE_TC_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<64>	C_BO_TA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<70>	M_EI_NA_1*	☒	☒	☒	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒
<100>	C_IC_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<101>	C_CI_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☒	☒	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<102>	C_RD_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<103>	C_CS_NA_1	☒	☒	☐	☒	☒	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<104>	C_TS_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒
<105>	C_RP_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	[X]	[X]	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<106>	C_CD_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒
<107>	C_TS_TA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<110>	P_ME_NA_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<111>	P_ME_NB_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<112>	P_ME_NC_1	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐

<b>Идентификация типа</b>		<b>Причина передачи</b>																			
		1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	20	37	44	45	46	47	
<113>P_AC_NA_1		☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐	
<120>F_FR_NA_1		☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<121>F_SR_NA_1		☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<122>F_SC_NA_1		☒	☒	☒	☒	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐	☐
<123>F_LS_NA_1		☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐
<124>F_AF_NA_1		☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐
<125>F_SG_NA_1		☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☐	☐	☐
<126>F_DR_TA_1*		☒	☒	☐	☒	☐	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒	☒

\* только пусто или X

## 14.3.6 Основные функции приложения

### Инициализация станции

(параметр, характерный для станции; значок «X», если функция используется)

[X] Удаленная инициализация

### Циклическая передача данных

(параметр, характерный для станции; значок «X», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

[X] Циклическая передача данных

### Процедура чтения

(параметр, характерный для станции; значок «X», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

□ Процедура чтения

### Спонтанная передача

(параметр, характерный для станции; значок «X», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

[X] Спонтанная передача

### **Двойная передача объектов данных с произвольной причиной передачи**

(параметр, характерный для станции; данные любого типа помечаются значком «Х», если в ответ на одиночное спонтанное изменение отслеживаемого объекта поступает сигнал, включающий в себя и тип идентификатора без указания времени, и соответствующий идентификатор типа с указанием времени)

Следующие идентификаторы типа могут передаваться последовательно в результате единичного изменения состояния объекта данных. Конкретные адреса объектов данных, для которых включается двойная передача, определены в проектном списке.

<input type="checkbox"/>	Одноэлементная информация M_SP_NA_1, M_SP_TA_1, M_SP_TB_1 и M_PS_NA_1
<input type="checkbox"/>	Двухэлементная информация M_DP_NA_1, M_DP_TA_1 и M_DP_TB_1
<input type="checkbox"/>	Информация о положении шагового привода M_ST_NA_1, M_ST_TA_1 и M_ST_TB_1
<input type="checkbox"/>	Строка из 32 битов M_BO_NA_1, M_BO_TA_1 и M_BO_TB_1 (если определена для конкретного объекта)
<input type="checkbox"/>	Измеренное значение, нормализованное значение M_ME_NA_1, M_ME_TA_1, M_ME_ND_1 и M_ME_TD_1
<input type="checkbox"/>	Измеренное значение, масштабированное значение M_ME_NB_1, M_ME_TB_1 и M_ME_TE_1
<input type="checkbox"/>	Измеренное значение, короткое число с плавающей запятой M_ME_NC_1, M_ME_TC_1 и M_ME_TF_1

### **Опрос станции**

(параметр, характерный для станции; значок «Х», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

<input checked="" type="checkbox"/>	глобальный				
<input type="checkbox"/>	группа 1	<input type="checkbox"/>	группа 7	<input type="checkbox"/>	группа 13
<input type="checkbox"/>	группа 2	<input type="checkbox"/>	группа 8	<input type="checkbox"/>	группа 14
<input type="checkbox"/>	группа 3	<input type="checkbox"/>	группа 9	<input type="checkbox"/>	группа 15
<input type="checkbox"/>	группа 4	<input type="checkbox"/>	группа 10	<input type="checkbox"/>	группа 16
<input type="checkbox"/>	группа 5	<input type="checkbox"/>	группа 11		Адреса объектов данных, назначенные каждой группе, должны отображаться в отдельной таблице.
<input type="checkbox"/>	группа 6	<input type="checkbox"/>	группа 12		

### **Синхронизация часов**

(параметр, характерный для станции; значок «Х», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

<input checked="" type="checkbox"/>	Синхронизация часов
-------------------------------------	---------------------

### **Передача команды**

(параметр, характерный для объекта; значок «Х», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

<input checked="" type="checkbox"/>	Прямая передача команды
<input type="checkbox"/>	Прямая передача команды изменения уставки
<input checked="" type="checkbox"/>	Выбор и выполнение команды
<input type="checkbox"/>	Выбор и выполнение команды изменения уставки
<input checked="" type="checkbox"/>	Используется C_SE_ACTTERM
<input type="checkbox"/>	Без дополнительного определения
<input checked="" type="checkbox"/>	Длительность короткого импульса (длительность, определенная одним из системных параметров удаленной станции)
<input type="checkbox"/>	Длительность долгого импульса (длительность, определенная одним из системных параметров удаленной станции)
<input type="checkbox"/>	Постоянный выходной сигнал
<input checked="" type="checkbox"/>	Контроль максимальной задержки при отправке команд направления и команд изменения уставки

[настраивается]	Максимально допустимая задержка обычных команд и команд изменения уставки
-----------------	---

### **Передача интегральных сумм**

(параметр, характерный для станции или объекта; значок «Х», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

<input type="checkbox"/>	Режим А: локальная блокировка со спонтанной передачей
<input type="checkbox"/>	Режим В: локальная блокировка с опросом счетчиков
<input type="checkbox"/>	Режим С: блокировка и передача с использованием команд опроса счетчиков
<input type="checkbox"/>	Режим D: блокировка по команде опроса счетчиков, блокированные значения передаются спонтанно
<input checked="" type="checkbox"/>	Считывание показаний счетчиков
<input type="checkbox"/>	Блокировка счетчиков без сброса
<input type="checkbox"/>	Блокировка счетчиков со сбросом
<input type="checkbox"/>	Сброс счетчиков
<input type="checkbox"/>	Общий счетчик запросов
<input type="checkbox"/>	Счетчик запросов, группа 1
<input type="checkbox"/>	Счетчик запросов, группа 2
<input type="checkbox"/>	Счетчик запросов, группа 3

- Счетчик запросов, группа 4

### **Загрузка параметров**

(параметр, характерный для объекта; значок «X», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

- |                          |   |
|--------------------------|---|
| <input type="checkbox"/> | Пороговое значение                          |
| <input type="checkbox"/> | Коэффициент сглаживания                     |
| <input type="checkbox"/> | Нижний предел передачи измеренных значений  |
| <input type="checkbox"/> | Верхний предел передачи измеренных значений |

### **Активация параметра**

(параметр, характерный для объекта; значок «X», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

- |                          |  |
|--------------------------|--|
| <input type="checkbox"/> | Включение/выключение постоянной циклической или периодической передачи адресуемого объекта |
|--------------------------|--|

### **Процедура проверки**

(параметр, характерный для станции; значок «X», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

- |                          |                    |
|--------------------------|--------------------|
| <input type="checkbox"/> | Процедура проверки |
|--------------------------|--------------------|

### **Передача файлов**

(параметр, характерный для станции; значок «X», если функция используется)

Передача файлов в направлении мониторинга

- |                          |  |
|--------------------------|--|
| <input type="checkbox"/> | Прозрачный файл  |
| <input type="checkbox"/> | Передача данных о нарушениях в работе защитного оборудования |
| <input type="checkbox"/> | Передача последовательностей событий                         |
| <input type="checkbox"/> | Передача последовательностей записанных аналоговых значений  |

Передача файлов при контроле направления

- |                          |                 |
|--------------------------|-----------------|
| <input type="checkbox"/> | Прозрачный файл |
|--------------------------|-----------------|

### **Фоновое сканирование**

(параметр, характерный для станции; значок «X», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

Фоновое сканирование

### **Сбор данных о задержке передачи**

(параметр, характерный для станции; значок «Х», если функция используется только в стандартном направлении, значок «R», если она используется в обратном направлении, или значок «B», если в обоих направлениях)

Сбор данных о задержке передачи

### **Определение таймаутов**

Параметр	Значение по умолчанию	Примечания	Выданное значение
$t_0$	30 с	Таймаут установки соединения	30 с (фиксированный)
$t_1$	15 с	Таймаут отправки или тестирования APDU	15 с (фиксированный)
$t_2$	10 с	Таймаут подтверждения при отсутствии информационных сообщений, $t_2 < t_1$	10 с (фиксированный)
$t_3$	20 с	Таймаут отправки тестовых пакетов при длительном бездействии	20 с (фиксированный)

### **Максимальное число неподтвержденных APDU (k) в формате I и последних подтвержденных APDU (w)**

Параметр	Значение по умолчанию	Примечания	Выданное значение
k	12 APDU	Максимальная разница при получении номера последовательности для отправки переменной состояния	12 (фиксированное)
w	8 APDU	Последнее подтверждение после получения APDU (w) в формате I	8 (фиксированное)

Значения k и w предназначены только для чтения, то есть не настраиваются.

### **Номер порта**

Параметр	Значение	Примечания
Номер порта	2404	Настраиваемый, значение по умолчанию — 2404

### **Комплект RFC 2200**

Комплект RFC 2200 — официальный стандарт Интернета, в котором описывается состояние стандартизации протоколов, используемых в Интернете, как определено Советом по архитектуре Интернет (IAB). Предлагается широкий спектр

## 14.3.6 Основные функции приложения

фактических стандартов, используемых в Интернете. Пользователям данного стандарта следует выбрать из комплекта RFC 2200 документы, подходящие для имеющихся проектов.

<input checked="" type="checkbox"/>	Ethernet 802.3
<input type="checkbox"/>	Последовательный интерфейс X.21
<input type="checkbox"/>	Другие элементы RFC 2200

## 14.4 Аббревиатуры и сокращения

В данном руководстве используются следующие аббревиатуры и сокращения

°C	Градусы Цельсия
°F	Градусы Фаренгейта
A	Амперы
AC	Переменный ток
Ack.	Подтверждение
И	Логический элемент (выход принимает истинное значение, если все входные сигналы имеют истинное значение)
ANSI	Американский национальный институт стандартов
avg.	Среднее значение
AWG	Американский калибр проводов
OB	Отказ выключателя
Bkr	Выключатель
Blo	Блокировка
BO	Релейные выходы
BO1	Релейный выход 1
BO2	Релейный выход 2
BO3	Релейный выход 3
calc	Рассчитано
CB	Выключатель
CBF	Модуль устройства резервирования отказа выключателя
CD	Компакт-диск
Хар.	Форма кривой
МБПТ	Модуль блокировки от пусковых токов
Cmd.	Команда
CMN	Общий вход
COM	Общий вход
Связь	Связь
Сч.	Счетчик(и)
CSA	Канадская ассоциация стандартов
ИТ	Изолирующий трансформатор
Упр.	Управление

КТТ	Контроль трансформатора тока
КТТ	Контроль трансформатора тока
д	День
Разъем D-Sub	Интерфейс связи
Пост. ток	Постоянный ток
ДБП	Характеристика определенного времени (время отключения не зависит от величины силы тока)
дельта фи	Выброс вектора
df/dt	Скорость изменения частоты
DI	Цифровой вход
Сч. диагн.	Диагностический(е) счетчик(и)
Диагн.	Диагностика
DIN	Промышленный стандарт Германии
напр.	Направленный
ОХЗ	Характеристика очень большой обратной зависимости отключения
ЭМС	Электромагнитная совместимость
EN	Европейский стандарт
ош. /Ош.	Ошибка
EVTcon	Параметр определяющий, является ли остаточное напряжение измеренным или расчетным.
Внеш	Внешний
Ex Oil Temp	Внешняя температура масла
ВнБлк	Внешняя блокировка
ВншЗаш	Внешняя защита — модуль
ВншЗаш	Внешняя защита
ВнешнМгнДавл	Скачок давления
НаблВнешТемп	Контроль внешней температуры
f	Модуль защиты по частоте
Фнк	Функция (включение или отключение функционала = разрешить или запретить)
FIFO	В порядке поступления
Принцип FIFO	В порядке поступления
фунд.	Фундаментальный (поверхностная волна)
g	Ускорение свободного падения (9,81 м/с <sup>2</sup> )

GND	Заземление
ч	Час
ИЧМ	Интерфейс «человек-машина» (передняя панель защитного реле)
HTL	Обозначение изделия производителем
Гц	Герц
I	Ступень перегрузки фазы по току
I	Ток короткого замыкания
I	Ток
I-OB	Пороговое значение отключения
I0	Нулевой ток (симметричные компоненты)
I1	Ток прямой последовательности (симметричные компоненты)
I2	Ток обратной последовательности (симметричные компоненты)
I2>	Ступень защиты от несимметричной нагрузки
I2T	Тепловая нагрузка
I4T	Тепловая нагрузка
IA	Ток фазы А
IB	Ток фазы В
IC	Ток фазы С
IC's	Обозначение изделия производителем
Id	Модуль дифференциальной защиты
IdG	Модуль дифференциальной ограниченной защиты от замыкания на землю
IdGH	Модуль ограниченной токовой защиты от замыкания на землю с высокой уставкой
IdH	Модуль дифференциальной защиты с высокой уставкой
МЭК	Международная электротехническая комиссия
Стандарт МЭК 61850	Стандарт МЭК 61850
IEEE	Институт инженеров по электротехнике и электронике
IG	Ступень защиты от токов замыкания на землю
IG	Ток замыкания на землю
IG	Ток короткого замыкания
IGном.	Номинальный ток замыкания на землю
IH1	1 гармоника

IH2	Модуль защиты от бросков тока
IH2	2 гармоника
дюйм.	Дюйм
вкл.	Включая, включительно
InEn	Самопроизвольное включение
Инф.	Информация
Блок.	Блокировка
Дистанционное отключение	Дистанционное отключение
ИНВ	Характеристика обратной зависимости (время отключения рассчитывается с учетом величины силы тока)
IR	Рассчитанный (остаточный) ток замыкания на землю
IRIG	Вход для синхронизации времени (часы)
IRIG-B	Модуль IRIG-B
IT	Тепловая нагрузка
IX	4 измерительный вход группы сборки измерения тока (ток замыкания на землю или ток нейтрали)
Дж	Джоуль
кг	Килограмм
кГц	Килогерц
кВ	Киловольт
кВ пост. тока или кВ ПОСТ. ТОКА	Напряжение постоянного тока, киловольт
I/In	Отношение тока к номинальному току
L1	Фаза А
L2	Фаза В
L3	Фаза С
фунт-дюйм	Фунт-дюйм
СДИ	Светодиодный индикатор
ДИНВ	Характеристика длительной обратной зависимости отключения
LoE-Z1	Защита от потери возбуждения
LoE-Z2	Защита от потери возбуждения
Логика	Логика
ЛОР	Падение потенциала

НН	Низкое напряжение/низковольтный
РПН	Работа при пониженном напряжении
м	Метр
мА	Миллиампер(ы)
ручн.	Ручной/вручную
макс.	Максимальный
изм	Измеренный
мин.	Минимальный
мин	Минута
СИНВ	Характеристика умеренной обратной зависимости отключения
МК	Код, используемый производителем для обозначения изделия
мм	Миллиметр
БРП	Блок распределения памяти
мс	Миллисекунда(ы)
СН	Среднее напряжение
мВА	Милливольт-ампер (мощность)
Н.С.	Не подключено
Н.Р.	Нормально разомкнутый (контакт)
НИНВ	Характеристика стандартной обратной зависимости отключения
Нм	Ньютон-метр
№	Номер
Ном.	Номинальный
НТ	Код, используемый производителем для обозначения изделия
Р	Обратная активная мощность
Парам.	Параметр
ПК	Персональный компьютер
ПП	Печатная плата
РЕ	Защитное заземление
на ед.	на единицу
КМ	Коэффициент мощности, модуль
Ф.	Фаза
PQS	Модуль защиты мощности
pri	Первичный

Заш	Модуль защиты (главный модуль)
НП1	Набор параметров 1
НП2	Набор параметров 2
НП3	Набор параметров 3
НП4	Набор параметров 4
НП	Набор параметров
ПНП	Переключатель набора параметров (переключение с одного набора параметров на другой)
Q	Обратная реактивная мощность
Q->&V<	Направленная защита от пониженного напряжения и реактивной мощности
R	Сброс
зап.	Запись
отн.	Относительный
сбр	Сброс
ResetFct	Функция сброса
RevData	Обзорные данные
СКЗ	Среднеквадратичное значение
Сброс	Сброс
ТДС	Модуль температурной защиты
с	Секунда(ы)
SC	Контрольный контакт (синонимы: контакт под напряжением, защитный контакт, контакт управления)
Sca	SCADA
SCADA	Модуль связи
сек	Секунда(ы)
сек	Вторичный
ГенПосл	Генератор синусоиды
Sig.	Сигнал
SNTP	Модуль SNTP
УЗВВ	Модуль ускорения защит при включении выключателя
StartFct	Функция пуска
Sum	Суммирование
ПО	Программное обеспечение

Синхр./синх	Проверка синхронизации
Sys.	Система
t	Задержка отключения
t или t.	Время
Tcmd	Команда отключения
TCP/IP	Протоколы связи
КЦО	Контроль цепи отключения
ThR	Модуль тепловой модели
TI	Код, используемый производителем для обозначения изделия
КомОткл	Команда отключения
txt	Текст
UL	Компания Underwriters Laboratories
UMZ	ДБП (характеристика отключения с выдержкой времени)
USB	Универсальная последовательная шина
V	Величина напряжения
B	Вольт
U/f>	Перевозбуждение
V012	Симметричные элементы: контроль прямой или обратной последовательности фаз
В перем. тока	Напряжение переменного тока, вольты
В пост. тока	Напряжение постоянного тока, вольты
VDE	Verband Deutscher Elektrotechnik
VDEW	Verband der Elektrizitätswirtschaft
VE	Остаточное напряжение
VG	Ступень защиты по остаточному напряжению
ВИНВ	Характеристика большой обратной зависимости отключения
KTH	Контроль трансформатора напряжения
Вт	Ватт(ы)
WDC	Защитный контакт (контрольный контакт)
www	Всемирная компьютерная сеть
ХСТ	4 вход измерения тока (ток замыкания на землю или ток нейтрали)
XInv	Характеристика обратной зависимости

## 14.5 Перечень кодов ANSI

(Фактически данный перечень основывается на стандарте IEEE Std C37.2-2008.)

IEEE C37.2/ ANSI	MCDGV4	Функции
14		Пониженная скорость
21		Дистанционная защита
21P	Z	Дистанционная релейная защита от межфазных КЗ
24	V/f>	Защита от перевозбуждения (вольт/герц)
25	Синх	Синхронизация или проверка синхронности с помощью 4-го измерительного канала платы измерения напряжения
26		Температурная защита
27	KH	Защита от понижения напряжения
27(t)		Защита от пониженного напряжения (зависит от времени)
27A		Защита от понижения напряжения (вспомогательная) с помощью 4-го измерительного канала платы измерения напряжения
27M		Фазовая (основная) защита от понижения напряжения (с зависимостью от времени)
27N	VG	Пониженное напряжение нейтрали, с помощью 4-го измерительного канала платы измерения напряжения
27TN		Пониженное напряжение нейтрали гармоник третьего порядка, с помощью 4-го измерительного канала платы измерения напряжения
32	Pr, Qr	Защита направленной мощности
32F		Защита прямой мощности
32R		Защита обратной мощности
37		Пониженный ток/пониженная мощность
38		Температурная защита (дополнительно через интерфейс/внешний модуль)
40	LoE-Z1, LoE-Z2	Потеря возбуждения/потеря поля
46	I2>	Защита от неустановившегося тока
46G	I2>G	Защита от неустановившегося тока генератора
47	U 012	Защита от несбалансированного напряжения
48		Незавершенная последовательность (контроль времени запуска)
49	ТепМод	Тепловая защита

<b>IEEE C37.2/ ANSI</b>	<b>MCDGV4</b>	<b>Функции</b>
49M		Тепловая защита электродвигателя
49R		Тепловая защита ротора
49S		Тепловая защита статора
50BF	УРОВ	Отказ выключателя
50	I	Мгновенное превышение тока/превышение тока с выдержкой времени
50J		Заклинивание (заблокированный ротор)
50P	50P	Мгновенное превышение тока/превышение тока с выдержкой времени для фазных токов
50N/G	3Io	Мгновенное превышение тока/превышение тока с выдержкой времени для заземляющего элемента
50Ns	3Io	Мгновенное превышение тока/превышение тока с выдержкой времени для заземляющего элемента, чувствительный измерительный вход
51	I	Превышение тока с обратнозависимой характеристикой времени
51P		Превышение тока с обратнозависимой характеристикой времени для фазных токов
51N/G	3Io	Превышение тока с обратнозависимой характеристикой времени для заземляющего элемента
51Ns	3Io	Превышение тока с обратнозависимой характеристикой времени для заземляющего элемента, чувствительный измерительный вход
51LR		Заблокированный ротор
51LRS		Запуск заблокированного ротора (во время последовательности запуска)
51C	(с помощью адаптивных параметров)	Защита по току с пуском по напряжению
51Q	I	Перегрузка по току отрицательной последовательности чередования фаз (несколько характеристик отключения)
51V	I	Перегрузка по току с ограничением напряжения
55	KM	Защита по коэффициенту мощности
56		Реле подачи возбуждения
59	KH	Защита от избыточного напряжения
59M		Фазовая (основная) защита от повышения напряжения

<b>IEEE C37.2/ ANSI</b>	<b>MCDGV4</b>	<b>Функции</b>
59TN	VG	Повышенное напряжение нейтрали гармоник третьего порядка, с помощью 4-го измерительного канала платы измерения напряжения
59A		Защита от максимального тока с помощью 4-го (вспомогательного) измерительного канала платы измерения напряжения
59N		Защита от избыточного напряжения на нейтрали
60FL	ППот	Контроль трансформатора напряжения
60L	КТТ	Контроль трансформатора тока
64R		Защита ротора от замыкания на землю
64REF	IdG	Ограниченнная защита по току замыкания на землю
66		Запусков в ч (блокировка запуска)
67	I	Направленная токовая защита
67N	3Io	Направленная токовая защита для заземляющего элемента
67Ns	3Io	Направленная токовая защита для заземляющего элемента, чувствительный измерительный вход
68	PSB	Блокировка при качаниях мощности
74TC		Контроль цепи отключения
78	OST	Несинхронное отключение
78V	Раб. реж. защ. по част. дельта фи	Защита от скачка вектора
79		Автоматическое повторное включение
81	f	Защита частоты
81U		Защита от недостаточной частоты
81O		Защита от избыточной частоты
81R	df/dt	ROCOF (df/dt)
86		Блокировка
87	Id	Дифференциальная защита (генератора/трансформатора/шины)
87B		Дифференциальная защита шины
87G	Id	Дифференциальная защита генератора
87GN	IdG	Дифференциальная защита заземления генератора
87M		Дифференциальная защита двигателя

<b>IEEE C37.2/ ANSI</b>	<b>MCDGV4</b>	<b>Функции</b>
87SV		Открытый контроль ТТ (см. также 87 / 87B)
87T	Id	Дифференциальная защита трансформатора
87TN	IdG	Дифференциальная защита заземления трансформатора
CLK	IRIG-B, ...	Синхронизация часов (например, с помощью интерфейса IRIG-B)
DDR	Регистратор неисправн.	Запись аварийных нарушений, не связанных со сбоем
DFR	Регистратор ошибок	Цифровая регистрация сбоев
LGC	Лог_	Логика, схема
MET	Измеренные значения	Измерения на подстанции (энергия, сила тока, напряжение, мощность, реактивная мощность, коэффициент мощности, потребление)
SER	Регистратор событий	Данные о событии с привязкой по времени
TCM		Мониторинг/контроль цепи отключения

## 14.6 История редакций

В данной главе приведен полный перечень изменений, начиная с версии 3.0. Для получения информации об изменениях в версиях 2.x обращайтесь в компанию SEG.

### ПРИМЕЧАНИЕ!



В принципе, все оборудование и программное обеспечение версий **3.x** обратно совместимо друг с другом. Для получения дополнительной информации обращайтесь в службу поддержки компании SEG.



### Актуальная документация

Последняя редакция настоящего технического руководства и обновленный список исправлений доступны на веб-сайте SEG.

## 14.6.1 Версия: 3.0

- Дата: 2015-Октябрь-01
- Редакция: В

### **Оборудование**

- Новая передняя панель темно-серого цвета заменила синий корпус, который использовался во всех версиях **2.x**.
- Новая передняя панель оснащена интерфейсом USB для связи с операционным программным обеспечением *Smart View* (этот интерфейс заменил последовательный интерфейс версий **2.x**).
- Доступен новый тип связи «I»:  
RS485 (IEC 60870-5-103, MODBUS RTU, DNP3.0 RTU) + RJ45 Ethernet 100 Мбит/с (Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP)
- Появилась возможность заказа «конформного покрытия».
- Символы -2 в коде типа означают обновление до основной версии с 2.x до 3.x.

### **Программное обеспечение**

Микропрограммное обеспечение устройства теперь доступно и на испанском языке.

В меню и дисплей внесены различные незначительные изменения, проведена реструктуризация.

### **Защита**

Причина отключения указывается непосредственно на дисплее.

### **Величина напряжения — KN**

Точность настроек увеличена до 3 знаков после запятой (0,1% Un).

### **Работа при пониженном напряжении — LVRT**

Добавлен второй элемент LVRT.

### **Падение потенциала — ППот**

Функцию обнаружения обесточенной шины теперь можно настраивать.

Назначение выключателя — опциональная функция (если выключатель не назначен, то позиция игнорируется).

Функция общей блокировки ИОС удалена.

Пороговое значение тока нагрузки ППот . I< можно настроить в диапазоне 0,5 до 4 Іном.

### **Q->&U< / Повт. соед.**

Модуль повторного включения разделен и стал независимым модулем.

Функции отключения в модуле повторного включения теперь распространены на все команды отключения.

### **Потеря возбуждения — *LoE***

Диапазон настроек увеличен.

### **Модуль температурной защиты — *TDC***

Появилась возможность выбора команды выключения.

### **Модуль дифференциальной защиты — *Id***

Точность настроек увеличена.

### **Модуль дифференциальной защиты от ограниченного КЗ на землю — *IdG, IdGH***

Усовершенствованы аварийные сигналы.

### **Самопроизвольная подача напряжения — *InEn***

Команда отключения добавлена в список сигналов запуска УРОВ.

## **SCADA**

Стал доступен протокол DNP3 (с RTU/TCP/UDP).

Новые волоконно-оптические интерфейсы для SCADA.

Изменен порядок настройки (структура меню, настройки по умолчанию).

Появился новый сигнал «состояние подключения SCADA».

Связь Ethernet «Пакеты TCP Keep Alive» в соответствии с RFC 793.

Исправление ошибок

- После исключения оборудования можно было потерять IP-адрес.

## **SCADA /IEC 61850**

Новая поддержка прямого контроля.

Поддержка описаний LN через ввод DAI в файле SCD.

Усовершенствована работа с InGGIO Ind.

Увеличена скорость GOOSE-сообщений. Устранена потенциальная проблема с соотнесенными по времени GOOSE-сообщениями.

Новые логические узлы для счетчиков энергии, LVRT, ВншЗаш, ТСМ, 47.

Новый класс LN для датчиков и мониторинга.

Обновление отчетов, когда углы становятся нулевыми или фазовые векторы превышают зону нечувствительности.

Улучшен алгоритм зоны нечувствительности.

Теперь для индикаторов устройства можно назначать аварийные сигналы IEC 61850.

Добавлен счетчик количества активных соединений «клиент-сервер».

Добавлены отсутствующие узлы для направленной мощности.

### ***SCADA /Modbus***

Добавлен параметр «Быстрый регистр состояния».

Добавлены настраиваемые регистры.

Чтение показаний аварийного осциллографа и некоторой информации об устройстве с помощью Modbus.

Повысилась стабильность работы Modbus TCP.

### ***IEC 60870-5-103***

Исправление ошибок

- Устранена проблема помех в процессе чтения.

### ***SNTP***

Запуск сети после активации средств защиты.

Исправление ошибок

- Возможно, была нарушена работа SNTP при разряженной батарее.
- Настройка летнего времени по умолчанию изменена на «Воскресенье».

### ***Подключение к интерфейсу ПК/Smart View***

В *Smart view* R4.30 возможен обмен однолинейными схемами между устройствами, поддерживающими этот компонент.

Интерфейс пользователя поддерживает более эффективную проверку файлов IEC 61850 SCD.

Кривые характеристик теперь можно отобразить в виде графиков.

Теперь имеется редактор страниц для создания отдельных строк и страниц с информацией об устройстве.

Исправление ошибок

- После прерывания связи могли больше не приниматься сигналы с ПК.
- После прерывания загрузки модели устройства могли возникать ошибки при обработке файлов.

### ***Моделирование работы ПК***

В программное обеспечение моделирования была добавлена функция определения состояния СДИ.

### **Регистратор трендов**

#### Исправление ошибок

- Устранена проблема утечки памяти.

### **Аналоговый выход — Аналог вых**

#### Исправление ошибок

- После перезапуска устройства производительность выхода устройства могла на короткое время достичь 100%.

При обновлении устройства с версии 2.x необходимо учитывать следующие данные о настройках.



- Все настройки связи необходимо определить заново. Автоматическое преобразование возможно только частично.
- Назначение VirtualOutput для связи IEC 61850 реструктурировано.

Все настройки назначений необходимо определить заново.

- Модуль повторного включения Q->&U< разделен и стал новым модулем Повт. подкл. Автоматическое преобразование невозможно.
- Режим защиты V-Prot U<(t) отменен и заменен модулем РПН.

## 14.6.2 Версия: 3.0.b

- Дата: 2016-Февраль-20
- Редакция: В

### ***Оборудование***

Нет изменений.

### ***Программное обеспечение***

Усовершенствован процесс самопроверки.

### ***Максимальный ток — I[n]***

Исправление ошибок

- В сверхтоковом модуле устранена проблема инициализации. В случае характеристик режима измерений I2 и ДБП эта проблема может быть вызвана ложным срабатыванием или выключением после запуска.

### ***Сис***

Исправление ошибок

- При определенных обстоятельствах имелась вероятность непреднамеренного «теплого» перезапуска.

### ***SCADA /Modbus***

Исправление ошибок

- Протокол Modbus неверно считывал время системы.

### ***Самодиагностика***

Исправление ошибок

- Неверно работала система предупреждений, связанных с мониторингом внутренней температуры.

### 14.6.3 Версия: 3.1

- Дата: 2017-Март-06
- Редакция: С

#### ***Оборудование***

Нет изменений.

#### ***Программное обеспечение***

##### ***Повторное подсоединение — Повт. соед.[n]***

Модуль повторного подключения усовершенствован в соответствии с VDE-AR-N 4120.

- Теперь можно выбрать условие запуска в меню Повт. соед. . Усл повт включения (варианты: Разъед U внутр, Разъед Uвн ОТП, Оба).
- Метод измерения теперь можно выбрать в меню Повт. соед. . Критерий (варианты: Основные, Ист\_СКЗ, V скольз. ср. контр.).

#### ***SCADA***

Были добавлены точки данных для второго экземпляра модуля повторного включения.

#### ***TCP***

Исправление ошибок

- Устранена проблема связи PPP/TCP.

## 14.6.4 Версия: 3.4

- Дата: 2017-Октябрь-01
- Редакция: D

### **Оборудование**

- Добавлена металлическая заглушка к разъемам LC для Ethernet / TCP/IP через оптоволоконный кабель. Поскольку заглушка повышает уровень невосприимчивости к электростатическим разрядам и ЭМС, рекомендуется устанавливать ее после подключения разъемов LC.
- Доступен новый тип связи «Т»:  
RS485 (IEC 60870-5-103, MODBUS RTU, DNP3.0 RTU) + RJ45 Ethernet 100 Мбит/с (IEC 61850, Modbus TCP, DNP3.0 TCP/UDP)

### **Программное обеспечение**

- Микропрограммное обеспечение устройства теперь доступно на румынском языке.
- При подключении MCDGV4 к *Smart view* начиная с версии 4.50 при выполнении синхронизации даты автоматически учитывается, что настройки часового пояса для ПК и MCDGV4 могут различаться.

### **Связь**

Меню [Пар\_ устр\_ / ИЧМ / Безопасность] теперь доступны следующие параметры:

- «*Smart View* через Eth» — включение и отключение доступа к *Smart view* через Ethernet.
- «*Smart View* через USB» — включение и отключение доступа к *Smart view* через интерфейс USB.

(См.  «2.4.3 Пароли для подключения к *Smart view*».)

### **IEC 60870-5-103**

Данный протокол связи теперь поддерживает блокировку передачи в направлении мониторинга и режим тестирования. (См.  «4.5.1 IEC60870-5-103».)

### **Modbus**

Для устройств с интерфейсами RS485 и Ethernet (типы связи «I» или «T») теперь доступна настройка проекта «Modbus RTU/TCP» (с помощью параметра [Планир\_устр\_] Scada . Протокол«). Это обеспечивает обмен данными с устройством по последовательной линии (RTU) и Ethernet (TCP) параллельно. В частности, обратите внимание на следующее:

- Для всех основных устройств — одно и то же множество состояний.
- Для всех основных устройств возможен сброс замкнутых состояний.
- Все основные устройства могут управлять одним выключателем, сбрасывать состояния и выдавать подтверждения.

### ***Пар\_устр\_***

Диалоговое окно «Сброс», вызываемое нажатием кнопки «С» при холодном пуске, адаптировано в соответствии с новыми запросами, связанными с безопасностью: теперь доступен новый параметр настройки «Настр. сброса устр.», с помощью которого можно удалить параметры из диалогового окна «Сброс». (См. [«2.4.6 Возврат к заводским настройкам, сброс всех паролей».](#))

### ***Z***

Новый модуль защиты «Дистанционная релейная защита от межфазных КЗ» (ANSI 21).

Этот модуль предназначен для резервной защиты от межфазных сбоев в системе электроснабжения, к которой подключена генераторная установка. (См. [«5.7 Z — дистанционная защита от межфазных коротких замыканий \[21\]».](#))

### ***PSB***

Новый (дополнительный) модуль защиты «Блокировка при качаниях мощности» (ANSI 68).

Этот модуль защищает от неверных срабатываний отключения, которое инициирует модуль дистанционной защиты. Он обнаруживает события качания мощности и выдает сигнал блокировки, который направляется на модуль дистанционной защиты. (См. [«5.9 PSB — Блокировка при качаниях мощности \[68\]».](#))

### ***OST***

Новый модуль защиты «Несинхронное отключение» (ANSI 78).

Этот модуль выявляет условия несинхронного отключения, благодаря чему генераторы и турбины защищены от возможных повреждений из-за пиковых токов, пульсирующих крутящих моментов и механических резонансов. (См. [«5.8 OST — несинхронное отключение \[78\]».](#))

### ***AШ***

Новый модуль защиты «Ограничитель нагрузки» (сектор нагрузки).

Модуль ограничителя нагрузки используется в сочетании с модулем дистанционной защиты и предназначен для снижения рабочей характеристики дистанционной защиты. Это может потребоваться для уменьшения вероятности выключения в условиях максимальной нагрузки. (См. [«5.10 АШ — Ограничитель нагрузки \(сектор нагрузки\)».](#))

### ***Максимальный ток — I[n], 3Io[n]***

Все характеристики инверсного времени ANSI и IEC теперь обладают предельным временем в соответствии с IEC 60255-151. (См. [«5.11.1 Характеристики»](#), [«5.13.1 Характеристики»](#).)

Добавлена новая характеристика инверсного времени «RINV». (См. [«5.11.1.9 R Inverse \[RINV\] - Характеристика»](#), [«5.13.1.9 R Inverse \[RINV\] - Характеристика»](#).)

### **Максимальный ток — I[n]**

Теперь можно (через настройку «I[n] . Стор.обмотки ТТ») выбирать ТТ для мониторинга модулей («ТТ нейтр» = Трансформаторы тока на стороне нейтрали или «Сил ТТ» = Силовая обмотка трансформатора тока).

Следует, однако, заметить, что определение направления доступно только при выборе настройки «Стор.обмотки ТТ» = «Сил ТТ». (См. [«5.11 I — защита от превышения тока».](#))

### **Заш, перегрузка по току**

В меню MCDGV4 теперь отображается определенное направление фазовых токов и измеренного и рассчитанного тока замыкания на землю [Работа / Измеренные значения / Направление]. При вводе в эксплуатацию рекомендуется выполнять проверку направления тока на основе этих значений.

### **Пониженное напряжение — КН[n]**

Критерий минимального тока доступен в виде новой функции для защиты по напряжению в режиме «пониженное напряжение» -«Реж\_» = «U<».

Принцип действия данной «проверки по минимальному току» заключается в том, что защита от понижения напряжения блокируется, как только все фазовые токи падают ниже определенного порогового значения. Эта функция полезна тем, что ситуация, когда фазовые токи неактивны, может указывать на разомкнутый выключатель, и нежелательно, чтобы средства защиты от понижения напряжения реагировали на это событие. (См. [«5.22 V — защита по напряжению \[27,59\]»,](#) [«Минимальное пороговое значение тока для защиты от понижения напряжения».](#))

### **Модуль тепловой модели — ТепМод**

Диапазон настроек коэффициента перегрузки «K» расширен (от 0,80–1,20) до 0,80–1,50 (IEC 60255-149).

### **Защита от несимметрии генератора — I2>G[n]**

Добавлен второй элемент «I2>G[2]». (Его функциональные возможности идентичны «I2>G[1]».)

### **Падение потенциала — ППот**

Пороговое значение понижения напряжения (исправляется внутри системы) увеличено с 0,01 Un до 0,03 Un («FNN 2015» — спецификация опубликована Forum Netztechnik / Netzbetrieb im VDE). (См. [«5.41.4 ППот — Падение потенциала \[60\]».](#))

### **Самодиагностика**

В меню [Работа / Самодиагностика / Сообщения] теперь можно получить доступ к внутренним сообщениям устройства (в частности, сообщениям об ошибках).

Все возникающие здесь сообщения описываются в отдельном документе — «Руководство по отладке HighPROTEC» (DOK-HB-TS).

### **Контроль**

MCDGV4 контролирует последовательность фаз и сравнивает ее со значением параметра [СистПар / Общие настройки] «Черед\_фаз» (то есть «ACB» или «ABC»).

В меню [Работа / Отображение состояния / Контроль / Черед\_ фаз] имеется специальный сигнал для каждого ТТ и ТН, который задается как активный, если в ходе проверки соответствующего ТТ/ТН обнаруживается различие между фактической последовательностью фаз и настройкой в меню [СистПар]. (См. [«5.41.5 Контроль последовательности фаз».](#))

## **СД**

Для всех индикаторов теперь имеется новый режим автоматического подтверждения: замыкание всех светодиодных индикаторов будет подтверждено (сброшено) при поступлении аварийного сигнала (с любого модуля защиты) или в случае общего сигнала тревоги, «Заш . Трев\_».

Автоматическое подтверждение включается следующей настройкой:

[Пар\_ устр\_ / СД / ИНД группа А / СД 1...n] «Замкн\_» = «акт.,подтв.по аварийн.сиг.»  
(См. [«Подтверждение вручную \(нажатием кнопки С на панели управления\)».](#))

### ***Подтверждение в ручном режиме***

Подтверждать СДИ, SCADA, двоичные сигналы релейных выходов и/или отложенные команды отключения можно нажатием кнопки «С» на панели.

После назначения необходимых элементов «Пдт. клавишей С» они подтверждаются простым нажатием кнопки С (в течение 1 секунды).

Если возникнет необходимость подтверждения без ввода пароля, при настройке оставьте пустым поле пароля для уровня «Prot-Lv1». (См. [«Подтверждение вручную \(нажатием кнопки С на панели управления\)»;](#) общие сведения о паролях и соображениях безопасности см. в главе [«2.4 Безопасность».](#))

## 14.6.5 Версия: 3.6

- Дата: 2019-Январь-31

### **Программное обеспечение**

Функции защиты MCDGV4 адаптированы в соответствии с требованиями VDE-AR-N-4110:2018.

#### **Модуль защиты частоты, Скорость изменения частоты.**

Измерение частоты было оптимизировано для повышения точности и стабильности.

Гистерезис, используемый для защиты по частоте, можно изменить в соответствии с новым параметром «Сниж. частоты».

Новые параметры [СистПар / Частота] «Стабил. окна  $f$ » и «Стабил. окна  $df/dt$ » позволяют стабилизировать значения частоты относительно мгновенных колебаний.

#### **Определение направления для измерения тока замыкания на землю по мощности**

Защита от замыкания на землю « $3Io[x]$ » улучшена благодаря определению направления для измерения тока замыкания на землю по мощности.

(См.  «5.1.2.2 Направление замыкания на землю».)

#### **Определение направления межфазного короткого замыкания**

Исправление ошибок: устранена ошибка в алгоритме определения направления, которая могла привести неверному определению направления для систем АСВ (последовательности фаз АВС не изменены).

#### **«Только наблюдение»**

Новый параметр планирования устройства «Только наблюдение» добавлен в следующие функции защиты:

- $3Io[x]$  — Защита от максимального тока замыкания на землю (см.  «5.13.3 Максимальный ток на землю — функции»)
- $VG[x]$  — Контроль напряжения (см.  «Функция контроля напряжения  $VG$ ,  $VX$ »)

При использовании настройки «Только наблюдение» = «да» в модуле будет работать только функция контроля: Аварийные сигналы/сигналы отключения по-прежнему можно настроить как состояния в ветви меню [Работа / Отображение состояния] а также выбрать как параметр), но они больше не приводят к подаче общего аварийного сигнала или общему отключению, и, соответственно, не дается команда отключения. (См.  «5.1.1 Общие аварийные сигналы и общие команды отключения».)

#### **Меню безопасности**

Улучшения HighPROTEC см. в разделе «Безопасность ИТ».

Появилась новая ветвь меню [Работа / Безопасность / Состояния безопасности], в которой содержатся сведения о настройках, связанных с безопасностью. Например,

в некоторых записях указывается, что для паролей подключения установлены определенные пользовательские значения или оставлены заводские значения по умолчанию. Когда безопасность ИТ имеет принципиальное значение, рекомендуется проверить все эти настройки при вводе устройства в эксплуатацию. (См.  «Обзор настроек, связанных с безопасностью».)

Кроме того, выбрав [Работа / Безопасность / Журнал безопасности], можно открыть журнал безопасности. В нем также отображаются сообщения о самодиагностике (см. ниже), касающиеся только безопасности. (См.  «Сообщения по безопасности».)

### **Доступ к Smart view**

Еще одно изменение, связанное с безопасностью, заключается в том, что MCDGV4 теперь принимает подключения только от последних версий *Smart view*.

Можно определить пароли для подключения *Smart view*: Имеется пароль «Подключение через USB» для подключения через USB-интерфейс и еще пароль «Подключение к удаленной сети» для подключения по сети. Если настроен пароль для подключения, *Smart view* устанавливает подключение только после ввода соответствующего подключения (по умолчанию, однако, оба пароля для подключения оставлены пустыми).

Все подключения полностью зашифрованы и сертификаты гарантируют правильную идентификацию подключаемых устройств.

(См.  «2.4.3 Пароли для подключения к Smart view».)

### **Пароли**

Пароли теперь сохраняются так, что они не удаляются при обновлении микропрограммы. (См.  «2.4.2 Пароли».)

### **Замедление работы при вводе неправильных паролей**

Если неправильный пароль введен несколько раз, то MCDGV4 все большее время блокирует ввод пароля до тех пор, пока не будет введен верный пароль. Об этой блокировке пользователя информирует специальное сообщение. Это относится ко всем типам паролей (в том числе паролям для подключения, указанным выше), но влияет только на ввод пароля, при этом другие действия пользователя, которые не требуют ввода пароля, и не блокируются.

См. раздел  «Штрафное время при неверном вводе пароля».

### **Самодиагностика, Системный журнал**

Усовершенствован регистратор сообщений о самодиагностике, доступный в ветви меню [Работа / Самодиагностика / Сообщения]. Теперь в ходе самодиагностики он обеспечивает сбор сообщений, связанных с безопасностью (например, например, ввод неправильного пароля) и сообщения о внутреннем состоянии MCDGV4, предупреждения и оповещения об ошибках.

Модуль Системный журнал можно активировать для автоматической передачи каждого нового внутреннего сообщения (самодиагностики) на определенные серверы. Он использует протокол «Системный журнал», который широко применяется в качестве стандарта передачи сообщений журнала.

См.  «10.2 Сообщения о самодиагностике»,  «10.3 Системный журнал».

### **SCADA «ID п\_у\_»**

Для всех протоколов SCADA параметр «ID п\_у\_» больше недоступен для настройки, вместо него используется параметр «Прям Команда».

Так как прямые команды не сохраняются в файл настроек \*.HptPara, теперь нет необходимости в уникальных идентификаторах для дополнительных устройств. Можно просто загрузить один файл \*.HptPara на несколько устройств HighPROTEC. Однако с этой дополнительной безопасностью связано неудобство, которое заключается в том, что при вводе в эксплуатацию всегда должен быть настроен параметр «ID п\_у\_», даже если используется предварительно подготовленный файл \*.HptPara.

### **Новый протокол связи IEC 60870-5-104**

Теперь доступен протокол связи в соответствии с IEC 60870-5-104.

См. раздел ➔ «4.5.2 IEC 60870-5-104».

Этот протокол также можно использовать как источник синхронизации времени. (См. ➔ «4.6 Синхронизация по времени».)

### **Настраиваемые точки данных для Modbus и IEC 60870-5-104**

Протоколы связи Modbus и IEC 60870-5-104 теперь можно адаптировать в соответствии с приложением, сопоставив с точками данных. Это помогает легко интегрировать MCDGV4 в существующую сеть подстанции. Новый инструмент для операционных систем Windows, SCADAPTER позволяет сопоставлять точки данных с внутренними адресами протокола.

См. ➔ «4.5.5 Сопоставление точек данных с помощью SCADAPTER» и документацию SCADAPTER.

### **Протокол связи IEC 61850**

Изменены параметры для виртуальных входов и выходов.

Число виртуальных входов и выходов увеличено (с 32) до 64.

См. раздел ➔ «4.3 IEC 61850».

### **Ручной сброс состояния СДИ**

Теперь можно сбросить состояние замкнутых СДИ, нажимая и удерживая клавишу «С» в течение приблизительно 1 секунды без ввода пароля. Это возможно благодаря новому значению по умолчанию следующего параметра: [Пар\_устр\_ / Подтвердить] «Пдт. клавишей С» = «Пдт. СДИ без пароля»

См. раздел ➔ «Подтверждение вручную (нажатием кнопки С на панели управления)».

### **Двоичн\_вых\_, СД, Дисп откл**

Изменена функция инверсии сигнала запуска (входного).

Изменения коснулись замыкания: теперь стало больше условий, при которых происходит сброс замкнутого состояния.

(См. ➔ «3.14.3 Настройки выходных реле», ➔ «3.14.1 СДИ», ➔ «Диспетчер отключения — назначение команд отключения».)

### **Модуль дифференциальной защиты - Id**

Повышена точность триггера насыщения ТТ для временного ограничения. Это включает замену ранее используемых настроек «Контр\_нас\_ТТ», Чув\_Контр\_Нас\_ТТ, новыми параметрами «Стабил. насыщ. ТТ», Id.

(См. «Отслеживание насыщения ТТ (стабилизация при насыщении ТТ».)

### **Техническое руководство**

Техническая документация была разделена на два независимых документа:

- *Руководство пользователя* (то есть этот документ, MCDGV4-3.7-RU-MAN) описывает MCDGV4, его функции и приложения.

В отличие от предыдущей редакции HighPROTEC, все разделы руководства пользователя обновлены и отредактированы для большей надежности и точности.

- *Справочное руководство MCDGV4-3.7-RU-REF* содержит все параметры, настройки, значения и двоичные состояния. Для каждой записи приводится таблица со всеми свойствами, например с указанием ветви меню, имени модуля, значения по умолчанию и диапазона значений, а также текста краткой справки.
- Изменена схема именования технических документов. В частности, номер версии теперь является частью идентификатора документа. В принципе, идентификаторы всех документов должны соответствовать следующей схеме именования: <устройства>-<версия>-<язык>-<тип документа>. (См. также «2.1 Комментарии к руководству»).

Данное техническое руководство, например, ранее (то есть версии 3.4) называлось DOK-HB-MCDGV4-2D. Теперь он получил наименование MCDGV4-3.7-RU-MAN.

Добавлена глава о требованиях ТТ, см. «3.6.3.4 Требования ТТ».

## 14.6.6 Версия: 3.6.b

- Дата: 2019-Март-19
- [Пар\_ устр\_ / Версия] «Мод\_» = 42255

### ***Программное обеспечение***

#### Исправление ошибок

- В версии **3.6.b** (Мод\_ 42255) устранена программная ошибка процедур запуска алгоритма определения направления. Результатом этой ошибки является неверное определение направления после (горячего или холодного) перезапуска устройства MCDGV4. Данная ошибка имелась только в версии 3.6, Мод\_ 41581, и только при использовании функции определения направления.

Проблема, в частности, была в том, что после перезапуска функцией определения направления игнорировалась настройка для входов измерения тока. Поэтому вместо входных сигналов слота X4 (ТТ на стороне электросети генератора) ею отслеживались фазовые токи на входах слота X3 (ТТ на стороне нейтрали).

При этом определение направления по фазовым токам на стороне нейтрали дает неверные результаты, и, с технической точки зрения, использовать его обычно не рекомендуют.

Подробнее см. бюллетень по техническому обслуживанию, САС\_53\_0165.

## 14.6.7 Версия: 3.7

- Дата: 2020-Апрель-30

### **Комплект поставки**

По экологическим требованиям и соображениям эффективности DVD-диск продукта больше не входит в стандартный комплект поставки устройств HighPROTEC.

По нашим данным большинство пользователей предпочитает загружать всю техническую документацию (руководство пользователя, справочное руководство и т. д.) и файлы настройки для приложений Windows (Smart view, DataVisualizer, Редактор страниц, SCADAPTER) с сайта по адресу <https://docs.SEGelectronics.de/mcdgv4-2>. Обратите внимание, что данный URL-адрес также указан на корпусе самого устройства в виде QR-кода.

Если же DVD-диск продукта все-таки требуется, например пользователям, не имеющим подключения к Интернету, то его можно заказать отдельно.

(См. также ➔ «Комплект поставки»).

### **Оборудование**

Устройства HighPROTEC с большим дисплеем (128 x 128 пикселей) будут поставляться с дисплеем другого производителя. По своим функциям это дисплей полностью совместим с предыдущим, но требует микропрограммного обеспечения с обновленным драйвером.

### **Программное обеспечение**

Добавлен новый драйвер, совместимый с новым оборудованием.

- Данная версия включает в себя все необходимые драйверы для устройств HighPROTEC (в том числе и для выпускавшихся ранее), так что можно обновить и оборудование HighPROTEC предыдущих версий (за исключением версий 2.x, т. е. устройств с последовательным интерфейсом RS232).

Для повышения понятности изменены некоторые названия настроек и тексты справки, используется единая общая терминология.

В частности, необходимо упомянуть следующее.

- Изменены названия статистических значений и аварийных сигналов системы, имеющих отношение к управлению нагрузкой. Теперь их значения стали понятнее.
- Переименованы параметры настройки «I . Реж\_сбр\_» и «3Io . Реж\_сбр\_», связанные с обратнозависимыми характеристиками времени. Теперь они называются не «рассчитано», а «обратнозависимая характеристика времени».

### **Частота**

По умолчанию значение настройки [СистПар / Частота] »Стабил. окна f« было увеличено до 4 циклы.

См. раздел ➔ «5.25 f — частота [810/U, 78, 81R]».

### **Модуль защиты частоты, Скорость изменения частоты.**

Эффективность защиты по частоте повышена в соответствии с требованиями стандарта IEC6 0255-181:2019 повышена.

Добавлен новый параметр настройки [СистПар / Частота] «Стаб окна  $f$  для  $df/dt$ », позволяющий настроить стабилизацию значений частоты, которые используются для расчета  $df/dt$ .

Снижено минимальное значение настройки [СистПар / Частота] «Окно  $df/dt$ » (окно измерения  $df/dt$ ), теперь оно составляет 1 цикл.

Минимальное значение настройки [СистПар / Частота] «Стабил. окна  $df/dt$ » (стабилизация выходных сигналов  $df/dt$ ) снижено до 0 (что дает возможность отключить эту функцию).

См. раздел  «5.25.2 Режим работы « $df/dt$ »».

### **Модуль дифференциальной защиты - Id**

Повышена эффективность функции стабилизации насыщения ТТ (для фазовой дифференциальной защиты), внутренние сбои при насыщении ТТ устранены.

(См.  «Отслеживание насыщения ТТ (стабилизация при насыщении ТТ)».)

### **IEC 60870-5-103**

Добавлены записи аварийных нарушений в SCADAPTER.

### **Profibus, IEC 60870-5-103**

Протоколы связи Profibus и IEC 60870-5-103 теперь можно адаптировать для приложения, (пере-)сопоставив точки данных. Это помогает легко интегрировать MCDGV4 в существующую сеть подстанции.

Инструмент Windows SCADAPTER усовершенствован таким образом, что стало возможным сопоставление точек данных с внутренними адресами этих протоколов (а не только протоколов SCADA Modbus и IEC 60870-5-104, которые можно было настраивать уже в версии 3.6).

Как следствие, документ под названием «**Список точек данных IEC 60870-5-103**» больше не поддерживается:

- Декларация функциональной совместимости IEC 60870-5-103, которая была частью этого документа, теперь представлена в виде новой главы в Приложении к данному руководству пользователя. См. раздел  «14.2 Функциональная совместимость по IEC 60870-103».
- Так как список точек данных можно настроить с помощью SCADAPTER, набор точек данных по умолчанию доступен в виде файла IEC103\_Default\_IU.HptSMap для использования непосредственно в SCADAPTER, а не в виде главы в документе «Список точек данных IEC 60870-5-103».

Этот файл можно загрузить (бесплатно) непосредственно с сайта <https://docs.SEGelectronics.de/mcdgv4-2> или открыть с DVD-диска продукта (однако DVD-диск продукта заказывается отдельно, см. раздел «Комплект поставки»).

- Аналогично файлы сопоставления точек данных IEC104\_Default\_IU.HptSMap и Profibus\_Default\_IU.HptSMap также доступны в качестве начальных шаблонов для протоколов SCADA IEC 60870-5-104 и Profibus соответственно.

Общие сведения о настраиваемых протоколах SCADA см. в разделе  «4.5.5 Сопоставление точек данных с помощью SCADAPTER» и отдельной документации SCADAPTER.

### **IEC 60870-5-103**

Добавлены записи аварийных нарушений в SCADAPTER.

Параметр «*ID п\_у\_*» больше недоступен для настройки, и вместо него используется параметр «Прям Команда», поэтому он не сохраняется в файле настроек \*.HptPara.

Значения энергии теперь доступны для типа 41. (Таким образом, передача значений энергии теперь совместима с поведением устройств системной линии.)

### **Profibus**

Измеренные значения теперь можно настроить как значения обратного порядка байтов в SCADAPTER.

### **Smart view, DataVisualizer, Редактор страниц, SCADAPTER**

В дизайн этих административных и управляющих приложений для операционной системы Windows были внесены изменения. Новый интерфейс стал современным, простым и хорошо вписывается в стандартные концепции дизайна Windows 10.

### **Документация SCADA**

Документы SCADA изменены в соответствии с компоновкой и стилем руководства пользователя (т. е. данного документа).

# Указатель

## **З**

3lo[x] ..... 373

## **А**

### ANSI

21P .....	299
25 .....	472
26 .....	520
27 .....	420, 431
27(t) .....	489
27A .....	438, 440
27TN .....	444
27U1 .....	469
32 .....	498
37 .....	498
38 .....	520
40 .....	408
46 .....	396
46G .....	402
47 .....	469, 469
49 .....	414, 520
50 .....	341, 420
50BF .....	530
50N/G .....	373
51 .....	341
51C .....	341, 365
51N/G .....	373
51Q .....	341, 363
51V .....	341
55 .....	510
59 .....	431

59A .....	438, 439
59N .....	439, 444, 445
59TN .....	445
59U1 .....	469
60 .....	542
60L .....	539
62BF .....	530
64REF .....	291
67 .....	341
67N/G .....	373
68 .....	329
78 .....	317, 447
81O/U .....	447
81R .....	447
87G .....	264
87GN .....	291
87TN .....	291
<b>D</b>	
D-SUB .....	41, 172, 173
DNP3 .....	41, 199
<b>E</b>	
Ethernet .....	41, 163, 174
<b>F</b>	
f[x] .....	447
<b>I</b>	
I2> .....	396
I2>[x] .....	363
IEC 60870-5-103 .....	41, 167, 208
IEC 60870-5-104 .....	41

IEC 60870-5-104 .....	211
IEC 61850 .....	42, 196
IH2 .....	371
I[x] .....	341
Id .....	264
IdG .....	291
InEn .....	420
<b>K</b>	
KTT .....	539
<b>L</b>	
LVRT .....	489
LoE .....	408
<b>M</b>	
Modbus .....	41, 167, 215
<b>O</b>	
OST .....	317
<b>P</b>	
PSB .....	329
Profibus .....	41, 220
<b>Q</b>	
Q->&U< .....	478
<b>R</b>	
RJ45 .....	41, 163
RS485 .....	41, 167

**S**

SCADA . . . . .	586
-----------------	-----

**T**

THD (Коэффициент искажений гармоник) . . . . .	592
--	-----

**U**

U 012 . . . . .	469
-----------------	-----

**V**

VG[x] . . . . .	438
-----------------	-----

**Z**

Z . . . . .	299
-------------	-----

**A**

Адаптивные параметры . . . . .	48
--------------------------------	----

**Б**

Безопасность . . . . .	68
Безопасность ИТ . . . . .	68
Бланк заказа (код заказа) . . . . .	37
Блок. настройки . . . . .	57
Блокировка при качаниях мощности . . . . .	329
блок питания . . . . .	87, 87
блокировки . . . . .	553

**В**

ВНО . . . . .	422
Величина напряжения . . . . .	431
Величина напряжения нулевой последовательности . . . . .	438
Включение на ошибку - модуль . . . . .	422

Внешн_ мгн давл . . . . .	518
Вход модуля . . . . .	48
внешняя команда РАЗМЫКАНИЯ/ СМЫКАНИЯ . . . . .	552
возврат к заводским настройкам . . . . .	79
вперед . . . . .	238, 240
входов токов . . . . .	122
<b>Г</b>	
Глобальные параметры . . . . .	48
<b>Д</b>	
Дисп откл . . . . .	578
Диспетчер отключения . . . . .	553
Дистанционная релейная защита от межфазных КЗ . . . . .	299
диалоговое окно сброса . . . . .	79
дифференциальная защита генератора . . . . .	24
<b>Е</b>	
Единицы температуры . . . . .	88
<b>Ж</b>	
Журнал безопасности . . . . .	68
<b>З</b>	
ЗПЭ[х] . . . . .	498
Зависимое отключение . . . . .	495, 495
Защита тока замыкания на землю - ступень . . . . .	373
Значения . . . . .	48
значения нагрузки	
Мощность . . . . .	589
системный ток . . . . .	589

значения пиковой нагрузки . . . . . 592

**И**

ИЧМ . . . . . 44, 73

Измеренное значение . . . . . 48

**К**

КМ . . . . . 510

КН[х] . . . . . 431

КС . . . . . 176

Качание мощности

нестабильное . . . . . 329

стабильное . . . . . 329

Кнопка INFO . . . . . 179

Код типа (см. бланк заказа) . . . . . 37

Контакт самодиагностики . . . . . 176

Контроль трансформатора  
напряжения . . . . . 539

кнопки

УПРВЛ . . . . . 586

коды запуска . . . . . 616

коды перезагрузки . . . . . 616

коммутационная аппаратура . . . . . 586

криптографический алгоритм . . . . . 71

**Л**

Логика . . . . . 607

Каскадирование логических  
уравнений . . . . . 609

Каскадирование логических  
уравнений в возрастающем порядке . . . . . 610

Каскадирование логических  
уравнений в убывающем порядке . . . . . 610

***М***

Мгновенное давление . . . . .	518
Модули защиты коэффициента мощности . . . . .	510
Модули защиты мощности . . . . .	498
Модуль дифференциальной защиты . . . . .	264
Модуль дифференциальной защиты от ограниченного КЗ на землю . . . . .	291
Модуль защиты по броску тока с учетом второй гармоники . . . . .	371
Модуль защиты частоты . . . . .	447
Модуль температурной защиты . . . . .	520
Модуль тепловой модели . . . . .	414
Модуль устройства резервирования отказа выключателя . . . . .	530
масштабирование измеренных значений . . . . .	87
минимальные / максимальные значения . . . . .	592

***Н***

Наборы адаптивных параметров . . . . .	58
Настройки безопасности . . . . .	68
Неравномерная нагрузка генератора . . . . .	402
Несинхронное отключение . . . . .	317
направление замыкания на землю . . . . .	242, 242
направление малого тока замыкания на землю . . . . .	248
направление межфазного короткого замыкания . . . . .	239

***О***

Обход блокировки настроек . . . . .	57
Однолинейная схема . . . . .	548
Операционное количество . . . . .	238, 240
Опорная система генератора . . . . .	29

Опорная система стрелок нагрузки . . . . .	29
Отображение конфигурации СДИ . . . . .	179
области доступа . . . . .	75
обнаружение замыканий на землю по мощности . . . . .	243
обратное (реверс) . . . . .	238, 240
однолинейная схема . . . . .	586
определение направления . . . . .	238
замыкания на землю . . . . .	242
межфазные замыкания . . . . .	239
оптоволоконный . . . . .	41, 171, 174

**П**

ППот . . . . .	542
Падение потенциала . . . . .	542
Параметры группы уставок . . . . .	48
Пароли по умолчанию . . . . .	70
Повт. соед. . . . .	483
Повторное подсоединение . . . . .	483
Пожалуйста, подождите\nСистема заблокирована . . . . .	57
Поляризующее количество . . . . .	238, 240
Потеря возбуждения . . . . .	408
Проверка синхронизма . . . . .	472
Прямые команды . . . . .	48
панель . . . . .	44, 73
пароли	
области доступа . . . . .	75
отключить . . . . .	74
сброс . . . . .	70, 79
пароль . . . . .	73
пароль для подключения . . . . .	70, 71
пароль уровня доступа . . . . .	70
подтверждение . . . . .	73

замкнутые СДИ/выходные реле/ сигналы SCADA/команда отключения . . . . .	81
 право на переключение	
локальный . . . . .	586
удаленный . . . . .	586
проверка индикаторов . . . . .	86
 <b>P</b>	
Работа при пониженном напряжении . . . . .	489
Разъем LC . . . . .	42, 174
Реактивная мощность/защита от пониженного напряжения . . . . .	478
Регистратор . . . . .	594
(Двигатель) История . . . . .	594
Записи аварийных нарушений . . . . .	594, 595
Записи выполнения . . . . .	594, 606
Записи запуска двигателя . . . . .	594
Записи неисправностей . . . . .	594, 600
Записи событий . . . . .	594, 605
Сообщения о самодиагностике . . . . .	594
Сообщения по безопасности . . . . .	594
Статистика двигателя . . . . .	594
Редактор страниц . . . . .	548
разъем ST . . . . .	41, 171
реверс (обратное) . . . . .	238, 240
 <b>C</b>	
СДИ	
Замыкание . . . . .	179
СДИ . . . . .	178, 179
СДИ System OK . . . . .	181
замкнутого состояния СДИ . . . . .	180
СДИ «Система» . . . . .	625

Самопроизвольная подача напряжения . . . . .	420
Сенсорные клавиши . . . . .	47
Сигналы . . . . .	48
Симметричные элементы: Контроль прямой или обратной последовательности чередования фаз . . . . .	469
Синх . . . . .	472
Системный СДИ . . . . .	621, 625
Системный журнал . . . . .	619
Сообщения о самодиагностике . . . . .	618
Сообщения по безопасности . . . . .	618
Состояния безопасности . . . . .	68
Статистическое значение . . . . .	48
Ступень обратной последовательности . . . . .	363, 396
Ступень перегрузки фазы по току . . . . .	341
Счетчики . . . . .	48
сброс замкнутых состояний (= подтверждение) . . . . .	81
сертификат . . . . .	71
сетевой доступ . . . . .	71
синхронное переключение . . . . .	553
сообщение (самодиагностика) . . . . .	618
структура меню . . . . .	62
<b>Т</b>	
ТДС . . . . .	520
ТепМод . . . . .	414
таймер наблюдения (для выключателей) . . . . .	552
<b>У</b>	
УРОВ . . . . .	530
Угол направления . . . . .	238, 240

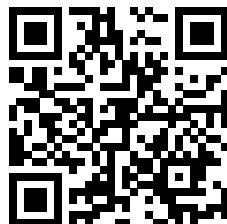
Устройство остановлено . . . . .	621
управление . . . . .	586
уровни отсечки (для измеряемых значений) . . . . .	88
<b>Ф</b>	
фазовые углы (расчет) . . . . .	88
файл ErPara . . . . .	48
<b>Х</b>	
Характеристика направления . . . . .	238, 240
<b>Ш</b>	
шифрованное соединение . . . . .	71
<b>⊗</b>	
⊗ Опор изображ	
( 4G ) . . . . .	260
(10) . . . . .	393
(11) . . . . .	579
(13a) . . . . .	239
(13b) . . . . .	239
(13c) . . . . .	240
(14) . . . . .	192, 233, 359, 394, 398, 405, 408, 414, 420, 435, 439, 449, 452, 454, 456, 463, 469, 492, 496, 499, 510, 513, 515, 517, 518, 524, 534
(14*) . . . . .	496, 513, 515, 517, 518
(15) . . . . .	192, 233, 359, 394, 398, 405, 408, 414, 420, 435, 439, 449, 452, 454, 456, 463, 469, 492, 496, 499, 510, 513, 515, 517, 518, 524
(15a) . . . . .	193, 233, 359, 394, 399, 405, 409, 415, 421, 435, 439, 450, 453, 455, 457, 463, 470, 492, 496, 500, 511, 513, 515, 517, 518, 524
(16b) . . . . .	359

(17b) . . . . .	359
(18b) . . . . .	359
(19) . . . . .	394
(20) . . . . .	435, 492
(21) . . . . .	435, 492
(22) . . . . .	435, 492
(23) . . . . .	439
(24b) . . . . .	359
(25b) . . . . .	359
(26b) . . . . .	360
(27) . . . . .	395
(28) . . . . .	435, 492
(29) . . . . .	435, 492
(30) . . . . .	436, 493
(31) . . . . .	439
(32) . . . . .	255
(33a) . . . . .	245, 249
(33b) . . . . .	245, 249
(33c) . . . . .	245, 249
(34a) . . . . .	245, 249
(34b) . . . . .	245, 249
(34c) . . . . .	246, 249
(38a) . . . . .	543
(38b) . . . . .	543
(38c) . . . . .	544
(39) . . . . .	482
(40) . . . . .	540
(41) . . . . .	576
(42) . . . . .	577
(43) . . . . .	191
(44) . . . . .	191
(45) . . . . .	192

(48) . . . . .	257
(50) . . . . .	233, 236
(51) . . . . .	233, 236
(54) . . . . .	233, 394, 438
(55) . . . . .	234, 394, 438
( 1 ) . . . . .	232
( 2 ) . . . . .	256
( 3 ) . . . . .	255
( 4 ) . . . . .	258, 261
( 5 ) . . . . .	371
( 6 ) . . . . .	371
( 7 ) . . . . .	371
( 8 ) . . . . .	371
( 9 ) . . . . .	359

## High PRO TEC

[docs.SEGelectronics.de/mcdgv4-2](http://docs.SEGelectronics.de/mcdgv4-2)



Компания SEG Electronics GmbH сохраняет за собой право в любой момент вносить изменения в текст настоящего документа.  
Информация, предоставленная компанией SEG Electronics GmbH, считается точной и надежной.  
Тем не менее компания SEG Electronics GmbH не несет ответственности за ее достоверность, за исключением специально оговоренных случаев.

**SEG**  
electronics

SEG Electronics GmbH  
Krefelder Weg 47 • D-47906 Kempen (Germany)  
Телефон: +49 (0) 21 52 145 1

Интернет: [www.SEGelectronics.de](http://www.SEGelectronics.de)

Отдел продаж  
Телефон: +49 (0) 21 52 145 331  
Факс: +49 (0) 21 52 145 354  
Эл. почта: [sales@SEGelectronics.de](mailto:sales@SEGelectronics.de)

Обслуживание  
Телефон: +49 (0) 21 52 145 614  
Факс: +49 (0) 21 52 145 354  
Эл. почта: [support@SEGelectronics.de](mailto:support@SEGelectronics.de)

Complete address / phone / fax / email information for all locations is available on our website.